# Indice d'Activité Économique (IBC)-Brazil

Henri Makika May 8, 2019

#### Introduction

L'IBC-Brazil est utilisé comme un paramètre pour évaluer le taux de croissance de l'économie brésilienne au fil des mois. L'indicateur exerce également une grande influence sur les estimations des marchés financiers concernant le produit intérieur brut (PIB) et le taux de Selic (taux directeur de la Banque Centrale du Brésil).

L'indice d'activité économique de la Banque Centrale du Brésil (IBC-Br) est un indicateur créé pour tenter d'anticiper les résultats du produit intérieur brut (PIB) du pays, constituant un paramètre préliminaire de l'évolution de l'activité économique brésilienne. Le calcul de l'IBC-Br aide également l'autorité monétaire à définir l'objectif du taux d'intérêt de base de l'économie, le taux de Selic.

L'objectif de ce papier est de montrer comment faire une prévision selon la méthodologie proposée par Box & Jenkins (1970).

## La méthodologie Box & Jenkins pour des séries temporelles

La construction du modèle de séries temporelles comprend :

- 1. Identification: basée sur l'analyse d'autocorrélation, critères d'autocorrélation partielle et / ou d'information;
- 2. Estimation: les paramètres de modèle identifiés sont estimés;
- 3. Vérification du modèle ajusté: à travers une analyse de résidus, il est vérifié s'il convient aux fins visées, dans le cas, pour les prévisions.

Nous importons ici les packages nécessaires pour l'analyse de nos données :

```
library(forecast) # Para ajuste e previsão do modelo ARIMA
library(lmtest) # Por test de hipótese
library(FinTS) # Para o test de heterocedasticidade
library(urca) # Por test de Raiz Unitária
library(tseries) # Para fazer o test de normalidade
library(TSA) # Test de lag
library(readxl)
```

#### La lecture des données

```
IBC_BRA <- read_excel("~/Videos/Unicamp_IE 2019/HO:236A Times Series/Aula 8/IBC_BR.xlsx")
ibc = ts(IBC_BRA[,2], start = c(2003, 1), frequency = 12)</pre>
```

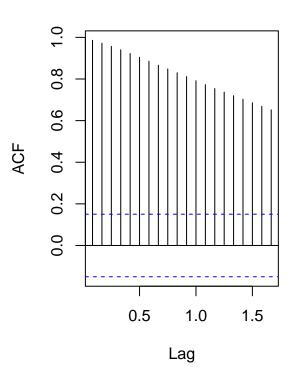
# Identification du modèle d'analyse

#### Méthode graphique

# Indice d'activité économique

# IBC\_BRA 100 110 120 130 140 150 2004 2008 2012 2016 Mois

# Series ibc

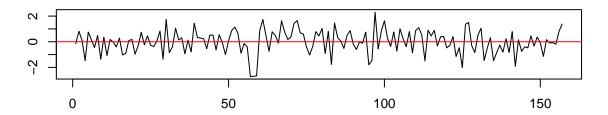


# Test de Dickey Fuller Augmented (ADF)

Le test veut savoir si la série est stationnaire ou pas.

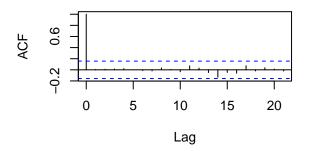
```
df1 <- ur.df(ibc, type = "trend", lags = 12)
plot(df1)</pre>
```

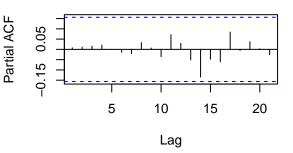
#### Residuals



#### **Autocorrelations of Residuals**

#### **Partial Autocorrelations of Residuals**





summary(df1)

##

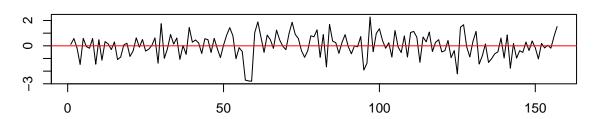
```
## # Augmented Dickey-Fuller Test Unit Root Test #
  ##
##
  Test regression trend
##
##
## Call:
  lm(formula = z.diff ~ z.lag.1 + 1 + tt + z.diff.lag)
##
## Residuals:
##
      Min
              1Q Median
                             3Q
                                   Max
  -2.7086 -0.5231 0.1095
                                2.3009
##
                        0.6703
##
## Coefficients:
               Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
## (Intercept)
               2.259859
                         1.572352
                                   1.437
                                         0.15285
                         0.015706
                                  -1.170
                                         0.24409
## z.lag.1
              -0.018371
## tt
               0.002479
                         0.005460
                                   0.454
                                         0.65058
## z.diff.lag1
               0.222934
                         0.084686
                                   2.632
                                         0.00941 **
## z.diff.lag2
               0.248075
                         0.087104
                                   2.848
                                         0.00505 **
## z.diff.lag3
              -0.098343
                         0.089059
                                  -1.104
                                         0.27135
## z.diff.lag4
               0.002819
                         0.088896
                                   0.032
                                         0.97474
## z.diff.lag5
               0.072184
                         0.088038
                                   0.820
                                         0.41364
## z.diff.lag6
              -0.070038
                         0.088374
                                  -0.793
                                         0.42938
```

```
0.086533 -0.054 0.95711
## z.diff.lag7 -0.004662
## z.diff.lag8
                0.093595
                           0.086231
                                      1.085
                                             0.27959
## z.diff.lag9 -0.021833
                           0.086156
                                     -0.253
                                             0.80032
## z.diff.lag10 -0.014859
                           0.084412
                                     -0.176
                                             0.86052
## z.diff.lag11 0.088201
                           0.083820
                                      1.052
                                             0.29447
## z.diff.lag12 0.066938
                           0.083320
                                      0.803
                                             0.42309
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## Residual standard error: 0.961 on 142 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.1792, Adjusted R-squared: 0.09825
## F-statistic: 2.214 on 14 and 142 DF, p-value: 0.009843
##
##
## Value of test-statistic is: -1.1697 1.6764 1.9619
##
## Critical values for test statistics:
        1pct 5pct 10pct
## tau3 -3.99 -3.43 -3.13
## phi2 6.22 4.75 4.07
## phi3 8.43 6.49 5.47
```

Au regard de nos graphiques d'autocorrelation et d'autocorrelation partielle, nous remarquons que la série est stationnaire.

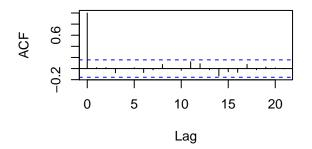
```
df10 = ur.df(ibc, type = "trend", lags = 12, selectlags = "BIC")
plot(df10)
```

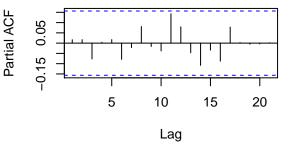
#### Residuals



#### **Autocorrelations of Residuals**

#### **Partial Autocorrelations of Residuals**

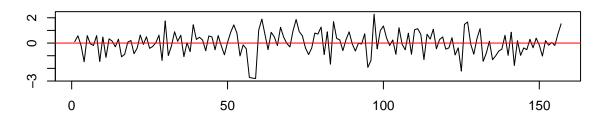




#### summary(df10)

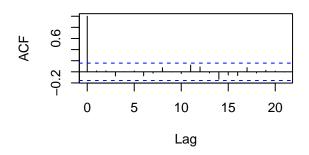
```
##
## # Augmented Dickey-Fuller Test Unit Root Test #
## Test regression trend
##
##
## lm(formula = z.diff \sim z.lag.1 + 1 + tt + z.diff.lag)
## Residuals:
      Min
               1Q
                   Median
                               3Q
                                      Max
## -2.79985 -0.52995 0.04467 0.61924 2.27816
## Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
## (Intercept) 1.688e+00 1.245e+00 1.355 0.1773
             -1.199e-02 1.152e-02 -1.041
                                        0.2994
## z.lag.1
              1.826e-06 3.457e-03
## tt
                                 0.001
                                        0.9996
## z.diff.lag1 2.039e-01 8.010e-02 2.546 0.0119 *
## z.diff.lag2 2.086e-01 8.106e-02 2.573 0.0110 *
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## Residual standard error: 0.9444 on 152 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.1516, Adjusted R-squared: 0.1293
## F-statistic: 6.789 on 4 and 152 DF, p-value: 4.699e-05
##
## Value of test-statistic is: -1.0412 2.0664 2.0424
## Critical values for test statistics:
       1pct 5pct 10pct
## tau3 -3.99 -3.43 -3.13
## phi2 6.22 4.75 4.07
## phi3 8.43 6.49 5.47
df2 = ur.df(ibc, type = "drift", lags = 12, selectlags = "BIC")
plot(df2)
```

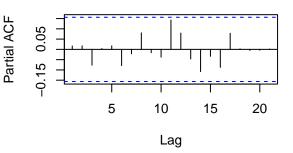
#### Residuals



#### **Autocorrelations of Residuals**

#### **Partial Autocorrelations of Residuals**





summary(df2)

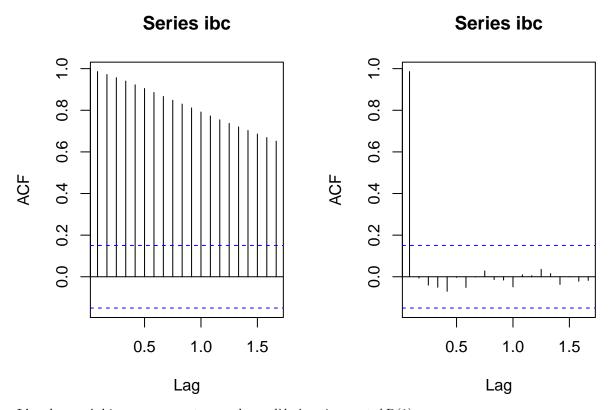
```
##
## # Augmented Dickey-Fuller Test Unit Root Test #
##
##
  Test regression drift
##
##
## Call:
  lm(formula = z.diff ~ z.lag.1 + 1 + z.diff.lag)
##
##
## Residuals:
                    Median
##
      Min
               1Q
                               3Q
                                      Max
                   0.04479
  -2.79992 -0.52997
                          0.61924
                                   2.27811
##
##
## Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
## (Intercept) 1.68747
                       0.78035
                                2.162 0.03214 *
             -0.01198
                               -2.028
                       0.00591
                                      0.04432 *
## z.lag.1
## z.diff.lag1 0.20393
                       0.07798
                                2.615
                                      0.00981 **
## z.diff.lag2 0.20856
                       0.07767
                                2.685
                                      0.00805 **
## Signif. codes:
                0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
## Residual standard error: 0.9413 on 153 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.1516, Adjusted R-squared: 0.1349
```

```
## F-statistic: 9.112 on 3 and 153 DF, p-value: 1.382e-05
##
##
## Value of test-statistic is: -2.0277 3.12
##
## Critical values for test statistics:
## 1pct 5pct 10pct
## tau2 -3.46 -2.88 -2.57
## phi1 6.52 4.63 3.81
```

Ainsi, on peut donc conclure que notre série est stationnaire. On remarque aussi que toutes nos variables sont significatives au seuil de 1%, 5% et 10%.

### Identification du type et de l'ordre du modèle (FACF et PACF)

```
par(mfrow = c(1, 2))
acf(ibc, type = "correlation", lag.max = 20, drop.lag.0 = TRUE)
acf(ibc, type = "partial", lag.max = 20, drop.lag.0 = TRUE)
```



L'analyse gráphique nous montre que le modèle à estimer est AR(1).

#### Modèle ARIMA (1, 0, 0)

```
model1 = Arima(ibc, order = c(1, 0, 0), method = "ML")
summary(model1)
```

```
## Series: ibc
## ARIMA(1,0,0) with non-zero mean
##
## Coefficients:
##
            ar1
                     mean
         0.9982 119.3511
##
        0.0022
                  16.3932
## s.e.
##
## sigma^2 estimated as 1.095: log likelihood=-250.73
## AIC=507.46
               AICc=507.61
                              BIC=516.87
##
## Training set error measures:
##
                       ME
                               RMSE
                                         MAE
                                                   MPE
                                                            MAPE
                                                                       MASE
## Training set 0.2155145 1.040132 0.834219 0.1762354 0.6591108 0.1596553
##
                     ACF1
## Training set 0.2381553
```

Nous pouvons se tromper dans le choix du modèle pour cela nous tentons d'estimer avec ARIMA (1, 0, 1) avec degré d'intégration zéro. Nous allons enfin comparer les deux résultats et voir si notre choix a été correct.

```
model2 <- Arima(ibc, order = c(1, 0, 1), method = "ML")
summary(model2)</pre>
```

```
## Series: ibc
## ARIMA(1,0,1) with non-zero mean
##
## Coefficients:
##
            ar1
                    ma1
                             mean
##
         0.9977
                0.1941 119.7791
## s.e. 0.0029 0.0615
                          16.2366
## sigma^2 estimated as 1.041: log likelihood=-246.02
                              BIC=512.59
## AIC=500.04
                AICc=500.29
##
## Training set error measures:
                             RMSE
                                        MAE
                                                  MPE
                                                          MAPE
                                                                    MASE
## Training set 0.1846018 1.01138 0.8214544 0.1501312 0.64923 0.1572123
## Training set 0.009398223
```

La différence entre coefficients n'est pas assez considérable entre le modèle 1 et le modèle 2, nous pouvons toute fois opter pour le modèle 1.

Toute fois, nous allons faire la vérification de tests statistiques pour voir la robustesse des coefficients.

#### Significance statistique

```
fit1 = coeftest(model1)
print(fit1)
```

```
##
## z test of coefficients:
##
## Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
## ar1 9.9823e-01 2.2118e-03 451.3153 < 2.2e-16 ***
## intercept 1.1935e+02 1.6393e+01 7.2805 3.325e-13 ***
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1</pre>
```

## Signif. codes: 0 '\*\*\*' 0.001 '\*\*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Les coefficients du modèle 1 sont statistiquement significatif. Voyons alors ceux du modèle 2.

Notre modèle ARIMA (1, 0, 1) est aussi statistiquement significatif. En effet, tous les coefficients du modèle sont statistiquements significatifs. Nous passons à present aux tests d'autocorrelation des erreurs ou résiduels.

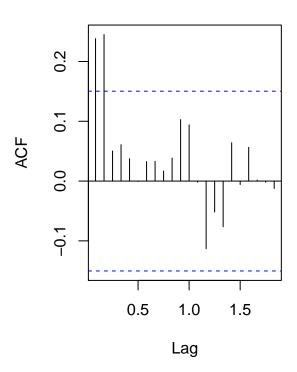
#### Test d'autocorrelation résiduelle

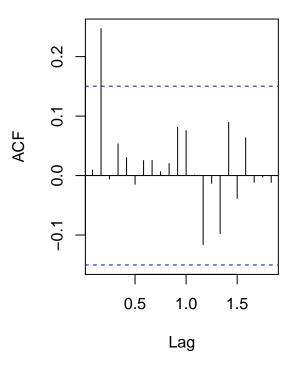
## ---

```
par(mfrow = c(1, 2))
acf(model1$residuals, drop.lag.0 = TRUE)
acf(model2$residuals, drop.lag.0 = TRUE)
```

# Series model1\$residuals

# Series model2\$residuals





## Test de Box-Pierce (1970) ou test de Ljung-Box (1978)

## X-squared = 25.123, df = 11, p-value = 0.008745

La statistique Q de Box-Pierce (1970) ou celle modifiée par Ljung-Box (1978) vérifie si les k premiers coefficients d'autocorrélations sont statistiquement égales à zéro:

```
Box.test(model1$residuals, lag = 4, type = "Box-Pierce", fitdf = 1)
##
##
    Box-Pierce test
##
## data: model1$residuals
## X-squared = 20.918, df = 3, p-value = 0.0001095
Box.test(model1$residuals, lag = 8, type = "Box-Pierce", fitdf = 1)
##
    Box-Pierce test
##
##
## data: model1$residuals
## X-squared = 21.523, df = 7, p-value = 0.003069
Box.test(model1$residuals, lag = 12, type = "Box-Pierce", fitdf = 1)
##
##
    Box-Pierce test
##
## data: model1$residuals
```

Le test de Box & Pierce nous dit que, pour le modèle 1, les coefficients ne sont pas pas statistiquement égales à zéro. Dans ce cas nous rejetons l'hypothèse nulle.

#### Test de Ljung & Box

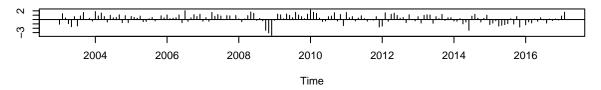
```
Box.test(model1$residuals, lag = 4, type = "Ljung-Box", fitdf = 1)
##
##
  Box-Ljung test
##
## data: model1$residuals
## X-squared = 21.368, df = 3, p-value = 8.829e-05
Box.test(model1$residuals, lag = 8, type = "Ljung-Box", fitdf = 1)
##
##
  Box-Ljung test
##
## data: model1$residuals
## X-squared = 22.004, df = 7, p-value = 0.002536
Box.test(model1$residuals, lag = 12, type = "Ljung-Box", fitdf = 1)
##
##
   Box-Ljung test
##
## data: model1$residuals
## X-squared = 25.907, df = 11, p-value = 0.006699
```

#### Analyse gráphique du test (p-valor)

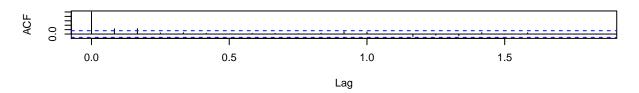
Même interprétation pour le test de Ljung & Box.

```
tsdiag(model1, gof.lag = 20)
```

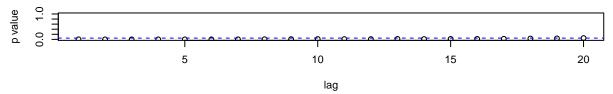
#### Standardized Residuals



#### **ACF of Residuals**



#### p values for Ljung-Box statistic



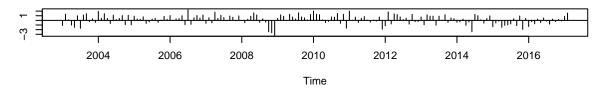
#### Test de Ljung & Box pour le modèle 2

```
Box.test(model2$residuals, lag = 4, type = "Ljung-Box", fitdf = 2)
##
##
   Box-Ljung test
##
## data: model2$residuals
## X-squared = 11.167, df = 2, p-value = 0.00376
Box.test(model2$residuals, lag = 8, type = "Ljung-Box", fitdf = 2)
##
    Box-Ljung test
##
## data: model2$residuals
## X-squared = 11.6, df = 6, p-value = 0.0715
Box.test(model2$residuals, lag = 12, type = "Ljung-Box", fitdf = 2)
##
    Box-Ljung test
##
## data: model2$residuals
## X-squared = 13.954, df = 10, p-value = 0.1751
```

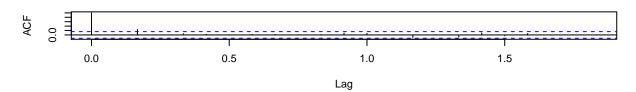
Avec lag = 12, les coefficients du modèle sont statistiquement significatif, au regard du p-valor qui est supérieur au seuil de 5%. Voyons l'analyse graphique du modèle :

```
tsdiag(model2, gof.lag = 20)
```

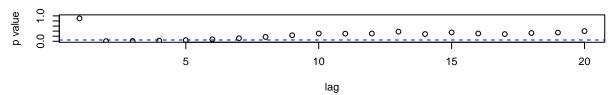
#### Standardized Residuals



#### **ACF of Residuals**



#### p values for Ljung-Box statistic



#### Test de normalité des résidus

Nous utilisons ici deux tests : Jarque-Bera & Shapiro-Wilk (1965).

1. Test de Jarque-Bera: Ce test est logiquement utilisé pour les grands échantillons.

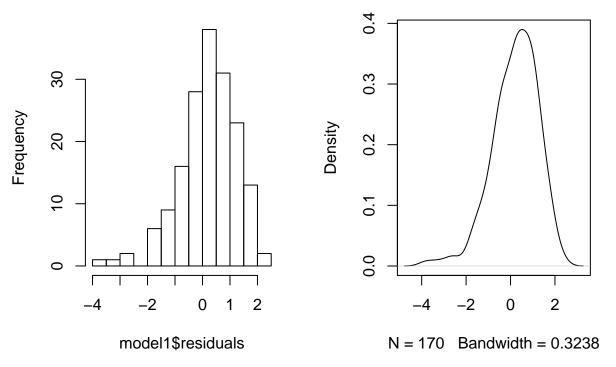
Le test de Jarque-Bera (JB) analyse si les moments de la série estimée (dans ce cas, les résidus) sont les mêmes que la normale. Dans cette hypothèse, l'asymétrie est égale à zéro et le kurtosis est égal à 3.

2. Test Shapiro-Wilk (1965): Peut être utilisé pour des échantillons de n'importe quelle taille.

Le test est basé sur le calcul de la statistique W qui vérifie si un échantillon aléatoire de taille n provient d'une distribution normale.

```
par(mfrow = c(1, 2))
hist(model1$residuals)
plot(density(model1$residuals, kernel = "gaussian"))
```

# Histogram of model1\$residualsefault(x = model1\$residuals, kernel



Nous doutons de la normalité de la série. Voyons avec les tests de Jarque-Bera et de Shapiro-Wilk.

```
jarque.bera.test(model1$residuals)
```

```
##
## Jarque Bera Test
##
## data: model1$residuals
## X-squared = 29.988, df = 2, p-value = 3.077e-07
shapiro.test(model1$residuals)
```

```
##
## Shapiro-Wilk normality test
##
## data: model1$residuals
## W = 0.96401, p-value = 0.0002213
```

L'analyse gráphique, le test de Jarque-Bera et celui de Shapiro-Wilk nous disent que les résidus ne suivent pas une loi normale.

# Test d'hétéroscédasticité conditionnelle ou Homocédasticité (ARCH-LM)

```
ArchTest(model1$residuals, lags = 4)
```

```
##
    ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
##
## data: model1$residuals
## Chi-squared = 28.108, df = 4, p-value = 1.186e-05
ArchTest(model1$residuals, lags = 8)
##
##
    ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
## data: model1$residuals
## Chi-squared = 30.994, df = 8, p-value = 0.0001408
ArchTest(model1$residuals, lags = 12)
##
##
    ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model1$residuals
## Chi-squared = 31.462, df = 12, p-value = 0.001674
La statistique du modèle n'est pas significative pour lag = 4 = 8 = 12. Nous passons au modèle 2.
ArchTest(model2$residuals, lag = 4)
##
##
    ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model2$residuals
## Chi-squared = 22.995, df = 4, p-value = 0.0001269
ArchTest(model2$residuals, lag = 8)
##
##
    ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model2$residuals
## Chi-squared = 25.953, df = 8, p-value = 0.00107
ArchTest(model2$residuals, lag = 12)
##
##
    ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model2$residuals
## Chi-squared = 25.722, df = 12, p-value = 0.01175
```

Même interprétation pour le modèle 2. Notre série n'est toujours pas bonne pour faire la prévision, ainsi, tous les résultats des différents tests ne nous satisfont pas pour prévoir la série. Quand à cela, nous passons à la trasformation de Box-Cox avant de faire la prévision de la série.

#### Transformation de Box & Cox

Les Raisons pour transformer les données: stabiliser la variance et rendre additif l'effet saisonnier.

Dans le cas des séries économiques et financières, il peut être nécessaire d'appliquer à la série d'origine une transformation non linéaire, telle que la transformation logarithmique ou celle proposée par Box-Cox (1964).

```
lambda <- BoxCox.lambda(ibc)
print(lambda)</pre>
```

```
## [1] 1.061736
```

Nous commençons avec le modèle ARIMA (1, 0, 0) puis on va terminer avec ARIMA (1, 0, 1).

#### Modèle ARIMA (1, 0, 0) ou AR(1)

```
model3 <- Arima(ibc, order = c(1, 0, 0), method = "ML", lambda = lambda)
summary(model3)
## Series: ibc
## ARIMA(1,0,0) with non-zero mean
## Box Cox transformation: lambda= 1.061736
##
## Coefficients:
##
            ar1
                     mean
         0.9982 150.4454
##
## s.e. 0.0022
                  21.9467
##
## sigma^2 estimated as 1.992: log likelihood=-301.6
## AIC=609.21
                AICc=609.35
                              BIC=618.62
## Training set error measures:
##
                       ME
                              RMSE
                                          MAE
                                                    MPE
                                                             MAPE
                                                                        MASE
## Training set 0.2149139 1.040195 0.8342397 0.1757054 0.6591507 0.1596592
##
                     ACF1
## Training set 0.2378351
```

#### Modèle ARIMA (1, 0, 1) ou ARMA (1,1)

```
model4 <- Arima(ibc, order = c(1, 0, 1), method = "ML", lambda = lambda)
summary(model4)</pre>
```

```
## Series: ibc
## ARIMA(1,0,1) with non-zero mean
## Box Cox transformation: lambda= 1.061736
##
## Coefficients:
## ar1 ma1 mean
## 0.9976 0.1941 150.860
```

```
## s.e. 0.0029 0.0615
                          21.709
##
## sigma^2 estimated as 1.895: log likelihood=-296.89
## AIC=601.79
                AICc=602.03
                              BIC=614.33
##
## Training set error measures:
                                                    MPE
                                                             MAPE
                                                                       MASE
##
                       ME
                              RMSE
                                         MAE
## Training set 0.1843196 1.011452 0.8215037 0.1498475 0.6492867 0.1572218
##
                       ACF1
## Training set 0.009142207
```

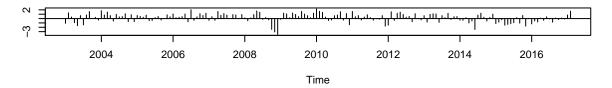
Nous allons à présent vérifier si lequel des deux modèles est meilleur pour faire la prévision. Pour ainsi, nous allons vérifier les coefficients de chaque modèle s'ils sont significatifs ou non après la transformation de Box Cox.

```
fit3 <- coeftest(model3)
print(fit3)
##
## z test of coefficients:
##
##
              Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
## ar1
            9.9821e-01 2.2311e-03 447.401 < 2.2e-16 ***
## intercept 1.5045e+02 2.1947e+01
                                     6.855 7.129e-12 ***
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
fit4 <- coeftest(model4)</pre>
print(fit4)
##
## z test of coefficients:
##
##
              Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
## ar1
            9.9763e-01 2.8824e-03 346.1140 < 2.2e-16 ***
            1.9409e-01 6.1466e-02
                                     3.1577
                                             0.00159 **
## ma1
                                     6.9492 3.674e-12 ***
## intercept 1.5086e+02 2.1709e+01
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
```

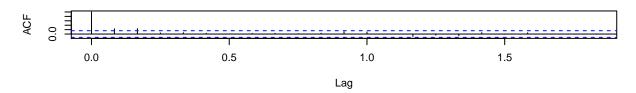
Les coefficients de nos deux modèles sont statistiquement significatif. Vérifions aussi à l'aide du graphique de p-valor de Ljung-Box.

```
tsdiag(model3, gof.lag = 20)
```

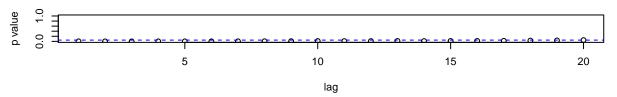
#### **Standardized Residuals**



#### **ACF of Residuals**

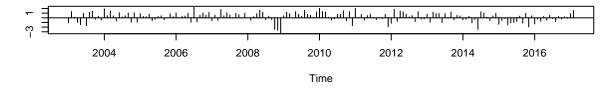


#### p values for Ljung-Box statistic

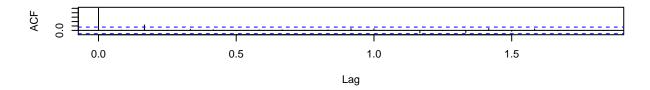


tsdiag(model4, gof.lag = 20)

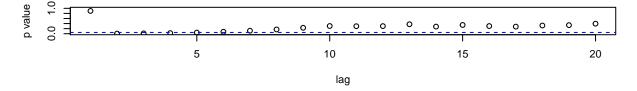
#### **Standardized Residuals**



#### **ACF of Residuals**



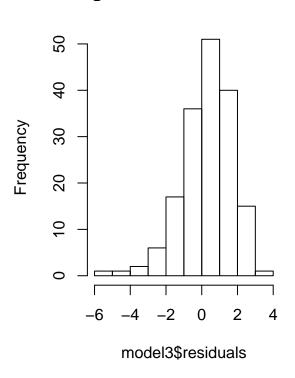
#### p values for Ljung-Box statistic

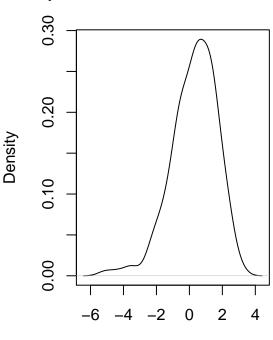


Il y a une amélioration après la transformation de Box & Cox. Nous pouvons encore vérifier à l'aide de test de normalité des résidus.

```
par(mfrow = c(1, 2))
hist(model3$residuals)
plot(density(model3$residuals, kernel = "gaussian"))
```

# Histogram of model3\$residualsefault(x = model3\$residuals, kernel





N = 170 Bandwidth = 0.4358

#### jarque.bera.test(model3\$residuals)

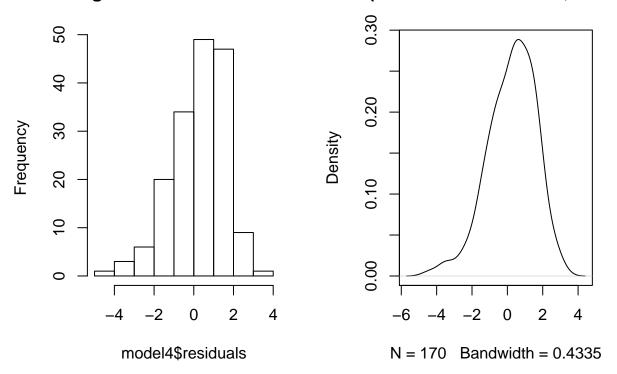
```
##
## Jarque Bera Test
##
## data: model3$residuals
## X-squared = 29.87, df = 2, p-value = 3.265e-07
```

#### shapiro.test(model3\$residuals)

```
##
## Shapiro-Wilk normality test
##
## data: model3$residuals
## W = 0.96385, p-value = 0.000213
```

```
par(mfrow = c(1, 2))
hist(model4$residuals)
plot(density(model4$residuals, kernel = "gaussian"))
```

# Histogram of model4\$residualsefault(x = model4\$residuals, kernel



Nous remarquons que après transformation notre série s'est améliorée.

```
jarque.bera.test(model4$residuals)
```

```
##
## Jarque Bera Test
##
## data: model4$residuals
## X-squared = 12.516, df = 2, p-value = 0.001915
```

#### shapiro.test(model4\$residuals)

```
##
## Shapiro-Wilk normality test
##
## data: model4$residuals
## W = 0.97605, p-value = 0.004885
```

## Test d'hétéroscédasticité conditionnelle

#### Modèle 3

```
ArchTest(model3$residuals, lag = 4)
```

##

```
ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model3$residuals
## Chi-squared = 28.27, df = 4, p-value = 1.099e-05
ArchTest(model3$residuals, lag = 8)
##
##
   ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model3$residuals
## Chi-squared = 31.068, df = 8, p-value = 0.0001367
ArchTest(model3$residuals, lag = 12)
##
##
   ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model3$residuals
## Chi-squared = 31.468, df = 12, p-value = 0.001671
Modèle 4
ArchTest(model4$residuals, lag = 4)
##
   ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
## data: model4$residuals
## Chi-squared = 23.064, df = 4, p-value = 0.0001229
ArchTest(model4$residuals, lag = 8)
##
##
   ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
## data: model4$residuals
## Chi-squared = 25.969, df = 8, p-value = 0.001063
ArchTest(model4$residuals, lag = 12)
##
   ARCH LM-test; Null hypothesis: no ARCH effects
##
##
## data: model4$residuals
## Chi-squared = 25.697, df = 12, p-value = 0.01184
```

Avant de passer à la décision sur le modèle à estimer, nous devons tout d'abord effectuer un choix du modèle. Pour cela, les critères AIC & BIC nous permettrons de le réaliser. Il s'agit d'effectuer AIC et BIC le plus bas possible entre les deux modèle c'est à dire le modèle 3 ou 4 que nous avons transformés.

```
## df AIC
## model3 3 609.2094
## model4 4 601.7859

BIC(model3, model4)

## df BIC
## model3 3 618.6167
## model4 4 614.3291
```

Nous choisirons le modèle 4 ou soit ARIMA (1, 0, 1) puisque AIC et BIC sont inférieur au modèle 3. Ainsi, la prévision sera réalisé à partir du modèle 4.

#### Prévision

```
prev = forecast(model4, h = 6, level = c(0.90, 0.95), lambda = lambda,
                biasadj = FALSE)
print(prev)
            Point Forecast
                              Lo 90
                                       Hi 90
                                                 Lo 95
                                                          Hi 95
                  135.6959 134.0233 137.3672 133.7027 137.6873
## Mar 2017
## Apr 2017
                  135.6586 133.0560 138.2582 132.5570 138.7559
## May 2017
                  135.6215 132.3452 138.8928 131.7170 139.5190
## Jun 2017
                  135.5844 131.7534 139.4087 131.0187 140.1406
## Jul 2017
                  135.5474 131.2343 139.8520 130.4070 140.6757
## Aug 2017
                  135.5105 130.7658 140.2449 129.8557 141.1507
par(mfrow = c(1, 1))
plot(prev)
```

# Forecasts from ARIMA(1,0,1) with non-zero mean

