

Sistemas de equações em diferenças de primeira ordem

Henri Makika

May 21, 2019

Sistema de equações em diferença de 2×2

O sistema mais simples na sua forma normal é tal que:

$$x_{t+1} = a_{11}x_t + a_{12}y_t + g_1(t)$$

$$y_{t+1} = a_{21}x_t + a_{22}y_t + g_2(t)$$

Autovalores e autovetores

Para identificar os autovalores e autovetores de uma matriz quadrada, fazemos uso da função `eigen` do pacote base do R:

```
library(Matrix)
library(matlib)
```

Seja matrix :

```
v = c(2, 1, 1, 2)
A = matrix(v, nrow=2)
```

```
r = eigen(A)
```

```
lambda = r$values
```

```
P = r$vectors
print(P)
```

```
##           [,1]      [,2]
## [1,] 0.7071068 -0.7071068
## [2,] 0.7071068  0.7071068
```

```
det(P) # Diferente de zero
```

```
## [1] 1
```

```
inv(P) %*% A %*% P
```

```
##           [,1] [,2]
## [1,]      3    0
## [2,]      0    1
```

```
Ginv(P) %*% A %*% P
```

```
##      [,1] [,2]
## [1,]    3    0
## [2,]    0    1
```

Havendo autovalores reais e diferentes, há garantia para obter n autovetores linearmente independentes, o que garante a existência da matriz P não singular.

Havendo multiplicidade, precisamos verificar se é possível obter a matriz P . Obter a matriz P implica ter uma matriz A diagonalizável.

Diagonalização de matrizes

Vejamos o exemplo a seguir:

```
A = matrix(c(1, 0, 0, 2, 1, 0, 3, 2, 1), nrow = 3)

r = eigen(A)

lambda = r$values

P = r$vectors
print(P)
```

```
##      [,1]      [,2]      [,3]
## [1,]    1 -1.000000e+00  1.000000e+00
## [2,]    0  1.110223e-16 -1.110223e-16
## [3,]    0  0.000000e+00  1.232595e-32
```

```
det(P) # Será que det de P é diferente de zero ?
```

```
## [1] 1.368456e-48
```

```
det(P) != 0 # Sim, det de P é diferente de zero
```

```
## [1] TRUE
```

```
detP = format(det(P), scientific = FALSE, trim = TRUE)
```

```
tol = 1e-5
detP = ifelse(detP < tol, 0, round(detP, 4))
detP != 0
```

```
## [1] FALSE
```

Verificamos o grau de liberdade

```
Ahat = A - lambda[1]*diag(1, nrow(A) )
rankMatrix(Ahat)[1]
```

```
## [1] 2
```

```
echelon(Ahat)
```

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    0    1    0
## [2,]    0    0    1
## [3,]    0    0    0
```

Simulando um sistema com raízes reais e diferentes

Neste caso, há certeza da diagonalização da matriz de coeficientes.

```
library(tidyr)
library(dplyr)
library(ggplot2)
```

```
A = matrix(c(0, 0.125, 1, .25), nrow=2)
```

```
r = eigen(A)
```

```
lambda = r$values
lambda
```

```
## [1] 0.50 -0.25
```

```
P = r$vectors
P
```

```
##      [,1]      [,2]
## [1,] -0.8944272 -0.9701425
## [2,] -0.4472136  0.2425356
```

```
det(P)
```

```
## [1] -0.6507914
```

```
Z0 = c(1,.1) # condicao inicial
```

```
tmax = 20
```

```
Z = matrix(0, nrow=2, ncol=tmax)
```

```
Z[,1] = Z0
```

```

for (t in 2:tmax){
  Z[,t] = A %*% Z[ , t-1]
}

t(Z)

```

```

##           [,1]           [,2]
## [1,] 1.000000e+00 1.000000e-01
## [2,] 1.000000e-01 1.500000e-01
## [3,] 1.500000e-01 5.000000e-02
## [4,] 5.000000e-02 3.125000e-02
## [5,] 3.125000e-02 1.406250e-02
## [6,] 1.406250e-02 7.421875e-03
## [7,] 7.421875e-03 3.613281e-03
## [8,] 3.613281e-03 1.831055e-03
## [9,] 1.831055e-03 9.094238e-04
## [10,] 9.094238e-04 4.562378e-04
## [11,] 4.562378e-04 2.277374e-04
## [12,] 2.277374e-04 1.139641e-04
## [13,] 1.139641e-04 5.695820e-05
## [14,] 5.695820e-05 2.848506e-05
## [15,] 2.848506e-05 1.424104e-05
## [16,] 1.424104e-05 7.120892e-06
## [17,] 7.120892e-06 3.560353e-06
## [18,] 3.560353e-06 1.780200e-06
## [19,] 1.780200e-06 8.900941e-07
## [20,] 8.900941e-07 4.450485e-07

```

```

t = seq(1, tmax, 1)
series = data.frame(t, x = Z[1, ], y = Z[2,])
series

```

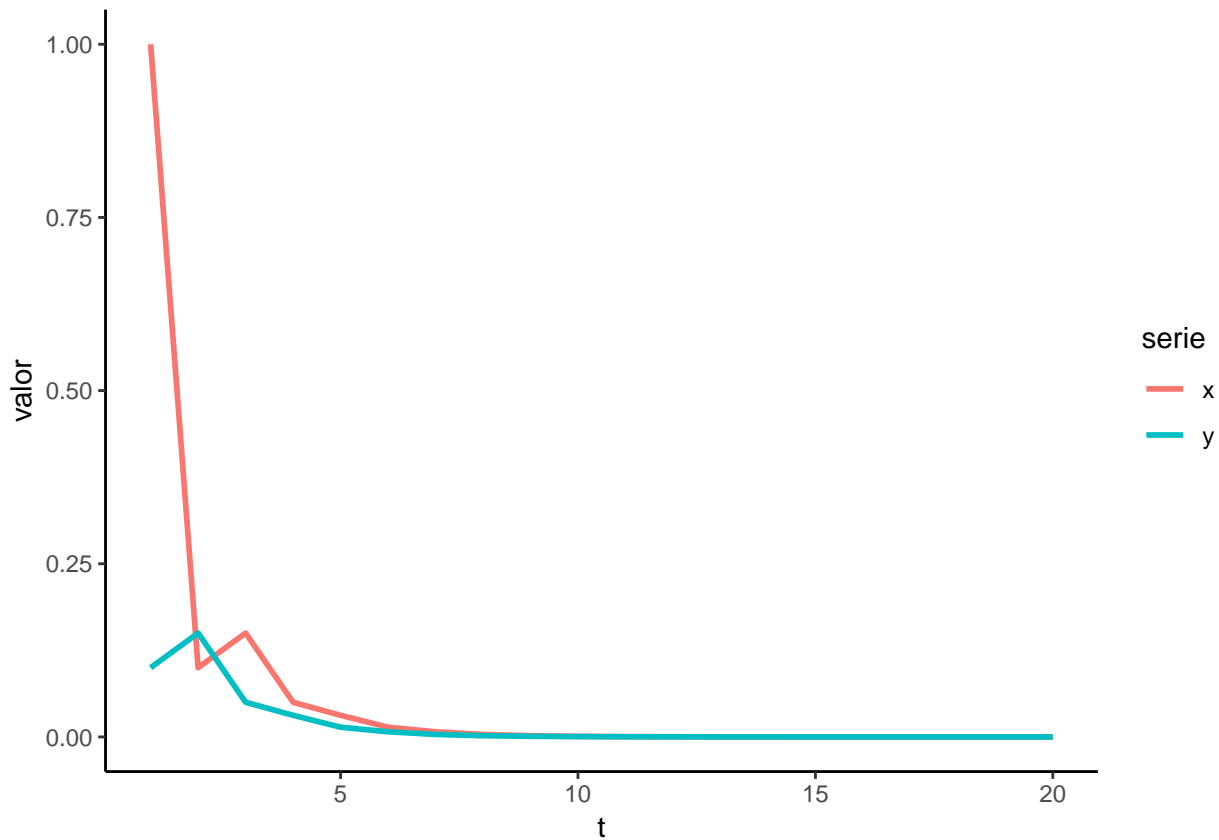
```

##      t           x           y
## 1  1 1.000000e+00 1.000000e-01
## 2  2 1.000000e-01 1.500000e-01
## 3  3 1.500000e-01 5.000000e-02
## 4  4 5.000000e-02 3.125000e-02
## 5  5 3.125000e-02 1.406250e-02
## 6  6 1.406250e-02 7.421875e-03
## 7  7 7.421875e-03 3.613281e-03
## 8  8 3.613281e-03 1.831055e-03
## 9  9 1.831055e-03 9.094238e-04
## 10 10 9.094238e-04 4.562378e-04
## 11 11 4.562378e-04 2.277374e-04
## 12 12 2.277374e-04 1.139641e-04
## 13 13 1.139641e-04 5.695820e-05
## 14 14 5.695820e-05 2.848506e-05
## 15 15 2.848506e-05 1.424104e-05
## 16 16 1.424104e-05 7.120892e-06
## 17 17 7.120892e-06 3.560353e-06
## 18 18 3.560353e-06 1.780200e-06
## 19 19 1.780200e-06 8.900941e-07
## 20 20 8.900941e-07 4.450485e-07

```

```
series_tidy = gather(series, ~t, key = "serie", value = "valor")

ggplot(series_tidy, aes(x=t, y=valor, color=serie)) +
  geom_line(size=1) +
  theme_classic()
```



Pela matriz de coeficiente ter um autovalor negativo, espera-se observar oscilações. Ainda, como os dois autovalores são menores que a unidade em módulo, espera-se uma trajetória amortecida para o conjunto de séries do sistema.

Lembre do efeito da condição inicial e da janela de tempo considerada na simulação. Observe também que a raiz negativa possui um módulo pequeno (-0.25), que é atenuado rapidamente a medida que t aumenta.

Analisando cada componente podemos ter uma melhor percepção deste caso.

```
tmax = 20
Z1 = matrix(0, nrow = 2, ncol = tmax)
Z2 = matrix(0, nrow = 2, ncol = tmax)

A1 = .1
A2 = -.1

v1 = P[, 1]
v2 = P[, 2]

for (t in 1:tmax){
  Z1[,t] = A1*v1*lambda[1]^t
  Z2[,t] = A2*v2*lambda[2]^t
}
```

```

}

t = seq(1, tmax, 1)

series1 = data.frame(t, x = Z1[1, ], y = Z1[2, ], p = rep(1, length(t)),
                     stringsAsFactors = FALSE)

head( series1 )

```

```

##      t              x              y p
## 1 1 -0.044721360 -0.0223606798 1
## 2 2 -0.022360680 -0.0111803399 1
## 3 3 -0.011180340 -0.0055901699 1
## 4 4 -0.005590170 -0.0027950850 1
## 5 5 -0.002795085 -0.0013975425 1
## 6 6 -0.001397542 -0.0006987712 1

```

```

series2 = data.frame(t, x = Z2[1, ], y = Z2[2, ], p = rep(2, length(t)),
                     stringsAsFactors = FALSE)

head( series2 )

```

```

##      t              x              y p
## 1 1 -2.425356e-02  6.063391e-03 2
## 2 2  6.063391e-03 -1.515848e-03 2
## 3 3 -1.515848e-03  3.789619e-04 2
## 4 4  3.789619e-04 -9.474048e-05 2
## 5 5 -9.474048e-05  2.368512e-05 2
## 6 6  2.368512e-05 -5.921280e-06 2

```

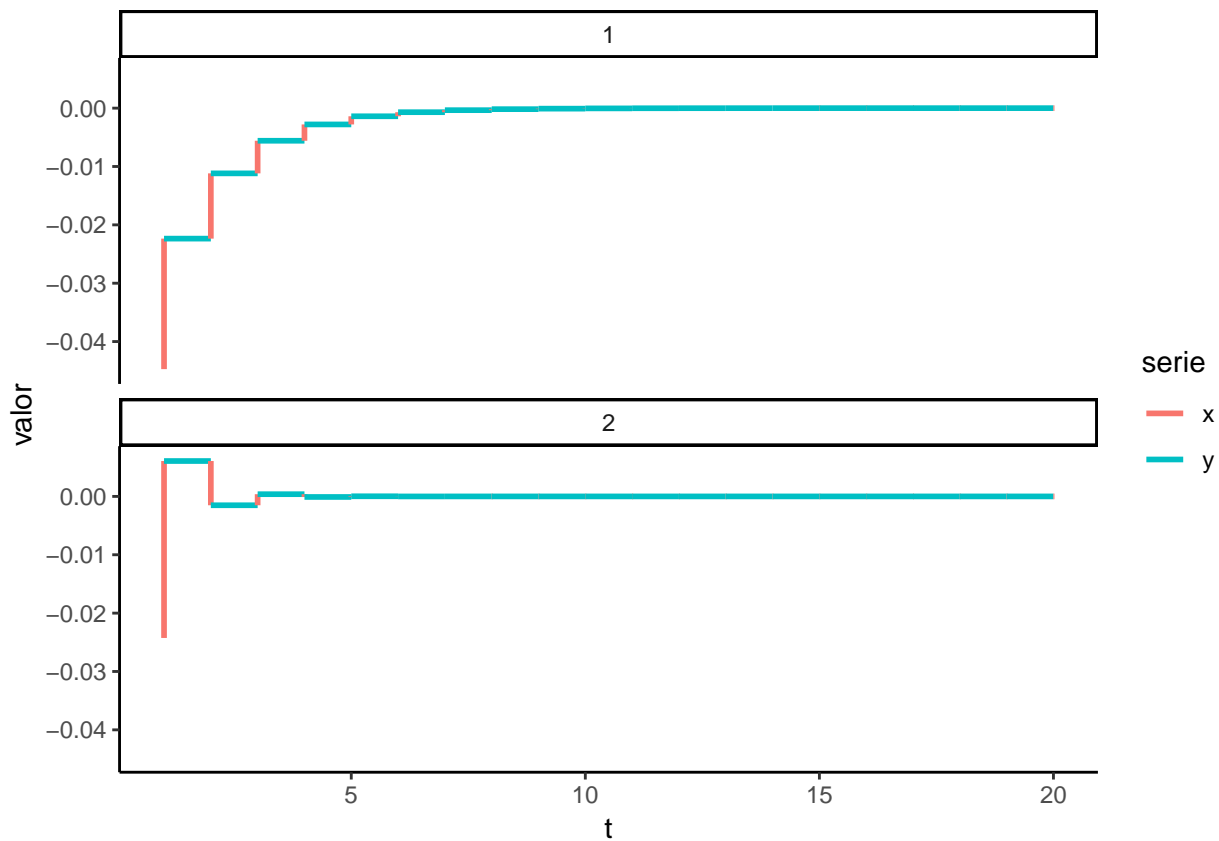
```

series = bind_rows(series1, series2)

series_tidy = gather(series, ~t, ~p, key = "serie", value = "valor")

ggplot(series_tidy, aes(x = t, y = valor, color = serie, group = p)) +
  geom_line(size = 1) +
  facet_wrap(~p, nrow = 2) +
  theme_classic()

```



Simulando um sistema com raízes reais e iguais

```
library(limSolve)
```

```
A <- matrix(c(4, -1, 1, 2), nrow = 2)
```

```
r <- eigen(A) # autovalores
```

```
lambda <- r$values
print(lambda)
```

```
## [1] 3 3
```

```
P <- r$vectors
print(P)
```

```
##           [,1]      [,2]
## [1,]  0.7071068 -0.7071068
## [2,] -0.7071068  0.7071068
```

```
det(P)
```

```
## [1] 3.140185e-16
```

```
det(P) != 0 # Determinante de P é diferente de zero
```

```
## [1] TRUE
```

```
v1 <- P[,1]
```

```
#D <- zapsmall(ginv(P)%*%A%*%P ) # note que P deve ser inversivel  
#D
```

```
 #(A-lambda*I)^2*v2 = v1 # precisamos apenas uma solucao possivel
```

```
M <- A - diag(lambda[1], 2)
```

```
M
```

```
##      [,1] [,2]
```

```
## [1,]    1    1
```

```
## [2,]   -1   -1
```

```
B = matrix(v1, nrow = 2)
```

```
solucoes = xsample(E = M, F = B, iter = 100, jmp = 1)$X
```

```
print(solucoes)
```

```
##      [,1]      [,2]
```

```
## [1,] 0.3535534 0.35355339
```

```
## [2,] 0.7460241 -0.03891727
```

```
## [3,] 0.2533449 0.45376191
```

```
## [4,] 0.3802973 0.32680952
```

```
## [5,] 0.3206507 0.38645611
```

```
## [6,] -0.3757073 1.08281412
```

```
## [7,] -0.7608091 1.46791587
```

```
## [8,] 1.0927402 -0.38563337
```

```
## [9,] 0.9135780 -0.20647125
```

```
## [10,] 1.9979812 -1.29087446
```

```
## [11,] 2.0079978 -1.30089105
```

```
## [12,] 3.0476173 -2.34051056
```

```
## [13,] 3.4910491 -2.78394237
```

```
## [14,] 2.9730211 -2.26591435
```

```
## [15,] 3.7389571 -3.03185031
```

```
## [16,] 3.0539601 -2.34685333
```

```
## [17,] 3.5456284 -2.83852162
```

```
## [18,] 4.9591726 -4.25206586
```

```
## [19,] 5.4429342 -4.73582737
```

```
## [20,] 4.8462051 -4.13909827
```

```
## [21,] 4.4646017 -3.75749491
```

```
## [22,] 4.5786874 -3.87158059
```

```
## [23,] 3.8981684 -3.19106162
```

```
## [24,] 3.9763014 -3.26919465
```

```
## [25,] 4.3927502 -3.68564347
```

```
## [26,] 4.2197071 -3.51260029
```

```
## [27,] 3.7578092 -3.05070247
```

```
## [28,] 2.6314817 -1.92437493
```



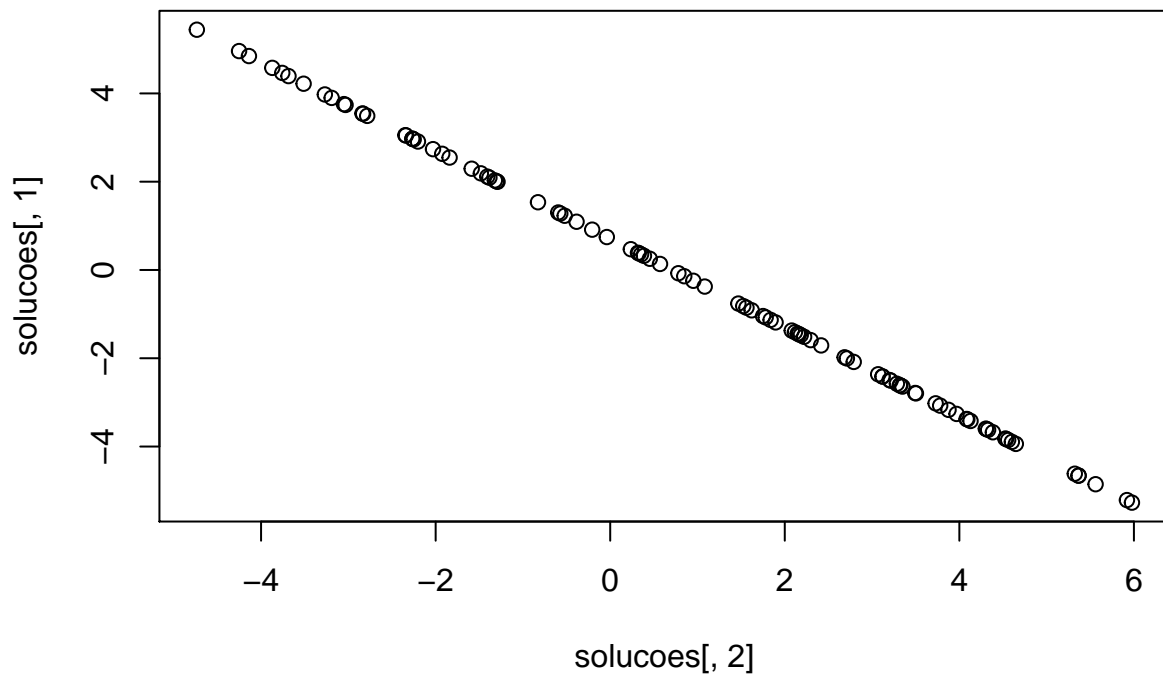
```

## [29,] 2.9729726 -2.26586583
## [30,] 2.2939947 -1.58688792
## [31,] 2.1152642 -1.40815738
## [32,] 2.1891013 -1.48199451
## [33,] 2.9582785 -2.25117172
## [34,] 3.5380816 -2.83097478
## [35,] 2.9098376 -2.20273077
## [36,] 2.0909998 -1.38389302
## [37,] 0.3888745 0.31823233
## [38,] 1.5345506 -0.82744380
## [39,] 2.7372853 -2.03017848
## [40,] 2.5472185 -1.84011170
## [41,] 1.2786068 -0.57150007
## [42,] 2.0288203 -1.32171357
## [43,] 1.3024394 -0.59533264
## [44,] 1.2287217 -0.52161496
## [45,] 0.4706502 0.23645658
## [46,] -0.0739312 0.78103798
## [47,] 0.1365272 0.57057961
## [48,] -0.9140030 1.62110979
## [49,] -2.6158150 3.32292179
## [50,] -2.7867074 3.49381420
## [51,] -2.4938263 3.20093307
## [52,] -2.5062794 3.21338623
## [53,] -2.7956291 3.50273587
## [54,] -3.0212057 3.72831245
## [55,] -3.8193869 4.52649366
## [56,] -3.3842975 4.09140432
## [57,] -3.1690039 3.87611070
## [58,] -3.6017540 4.30886081
## [59,] -2.6106411 3.31774788
## [60,] -1.3724558 2.07956261
## [61,] -2.4124249 3.11953168
## [62,] -1.5891296 2.29623640
## [63,] -1.9783931 2.68549990
## [64,] -3.3760139 4.08312064
## [65,] -3.9400263 4.64713311
## [66,] -3.8287273 4.53583409
## [67,] -2.4136993 3.12080603
## [68,] -2.0828742 2.78998096
## [69,] -2.6413085 3.34841526
## [70,] -3.0732346 3.78034137
## [71,] -3.5958926 4.30299936
## [72,] -3.8945028 4.60160955
## [73,] -3.6769331 4.38403992
## [74,] -3.6224315 4.32953826
## [75,] -4.6154964 5.32260320
## [76,] -4.6579196 5.36502641
## [77,] -5.2703353 5.97744207
## [78,] -4.8539207 5.56102745
## [79,] -4.6593735 5.36648030
## [80,] -5.2129477 5.92005452
## [81,] -3.8521448 4.55925160
## [82,] -3.4209668 4.12807362

```

```
## [83,] -3.2611379 3.96824467
## [84,] -2.3627098 3.06981657
## [85,] -1.4756833 2.18279007
## [86,] -1.4088036 2.11591041
## [87,] -1.4405244 2.14763121
## [88,] -1.4551642 2.16227096
## [89,] -2.0042946 2.71140139
## [90,] -2.5770940 3.28420080
## [91,] -1.0440989 1.75120573
## [92,] -0.8541931 1.56129990
## [93,] -1.1875558 1.89466260
## [94,] -1.7093293 2.41643608
## [95,] -1.5142581 2.22136489
## [96,] -1.0743598 1.78146663
## [97,] -1.1307498 1.83785656
## [98,] -0.2450405 0.95214725
## [99,] -0.1412167 0.84832344
## [100,] -0.8171996 1.52430642
```

```
plot(solucoes[,2], solucoes[,1])
```



```
c2 = matrix( solucoes[1,], nrow = 2 )

tmax = 10

Z = matrix(0,2, tmax)

Z[, 1] = c(2,-1)

for (t in 2:tmax){
  Z[,t] = A %*% Z[, t-1]
```

```
}
```

```
t(Z)
```

```
##      [,1] [,2]
## [1,]    2  -1
## [2,]    7  -4
## [3,]   24 -15
## [4,]   81 -54
## [5,]  270 -189
## [6,]  891 -648
## [7,] 2916 -2187
## [8,] 9477 -7290
## [9,] 30618 -24057
## [10,] 98415 -78732
```

Modelo de Cournot

```
set.seed(1)
```

```
n = 2
```

```
a = 10
```

```
b = 0.5
```

```
d = 10
```

```
c = runif(n)
```

```
A = matrix(-1/2, nrow = n, ncol=n) + diag(1/2, n)
```

```
print(A)
```

```
##      [,1] [,2]
```

```
## [1,]  0.0 -0.5
```

```
## [2,] -0.5  0.0
```

```
B = (a-c)/(2*b)
```

```
tmax = 20
```

```
X = matrix(0, nrow = n, ncol = tmax)
```

```
X[, 1] = 100*runif(n) # condicoes iniciais para cada uma das n firmas
```

```
# simulando
```

```
for (t in 2:tmax){
```

```
  X[, t] = A %*% X[, t-1] + B
```

```
}
```

```
t(X)
```

```
##      [,1] [,2]
```

```
## [1,] 57.285336 90.820778999
```

```
## [2,] -35.675898 -19.014792067
## [3,] 19.241887 27.465825182
## [4,] -3.998421 0.006932415
## [5,] 9.731025 11.627086727
## [6,] 3.920948 4.762363536
## [7,] 7.353310 7.667402114
## [8,] 5.900790 5.951221316
## [9,] 6.758881 6.677480960
## [10,] 6.395751 6.248435761
## [11,] 6.610273 6.430000672
## [12,] 6.519491 6.322739372
## [13,] 6.573122 6.368130600
## [14,] 6.550426 6.341315275
## [15,] 6.563834 6.352663082
## [16,] 6.558160 6.345959251
## [17,] 6.561512 6.348796202
## [18,] 6.560093 6.347120245
## [19,] 6.560931 6.347829483
## [20,] 6.560577 6.347410493
```

```
series = as.data.frame(t(X))
print(series)
```

```
##           V1           V2
## 1  57.285336  90.820778999
## 2 -35.675898 -19.014792067
## 3  19.241887  27.465825182
## 4  -3.998421  0.006932415
## 5   9.731025 11.627086727
## 6   3.920948  4.762363536
## 7   7.353310  7.667402114
## 8   5.900790  5.951221316
## 9   6.758881  6.677480960
## 10  6.395751  6.248435761
## 11  6.610273  6.430000672
## 12  6.519491  6.322739372
## 13  6.573122  6.368130600
## 14  6.550426  6.341315275
## 15  6.563834  6.352663082
## 16  6.558160  6.345959251
## 17  6.561512  6.348796202
## 18  6.560093  6.347120245
## 19  6.560931  6.347829483
## 20  6.560577  6.347410493
```

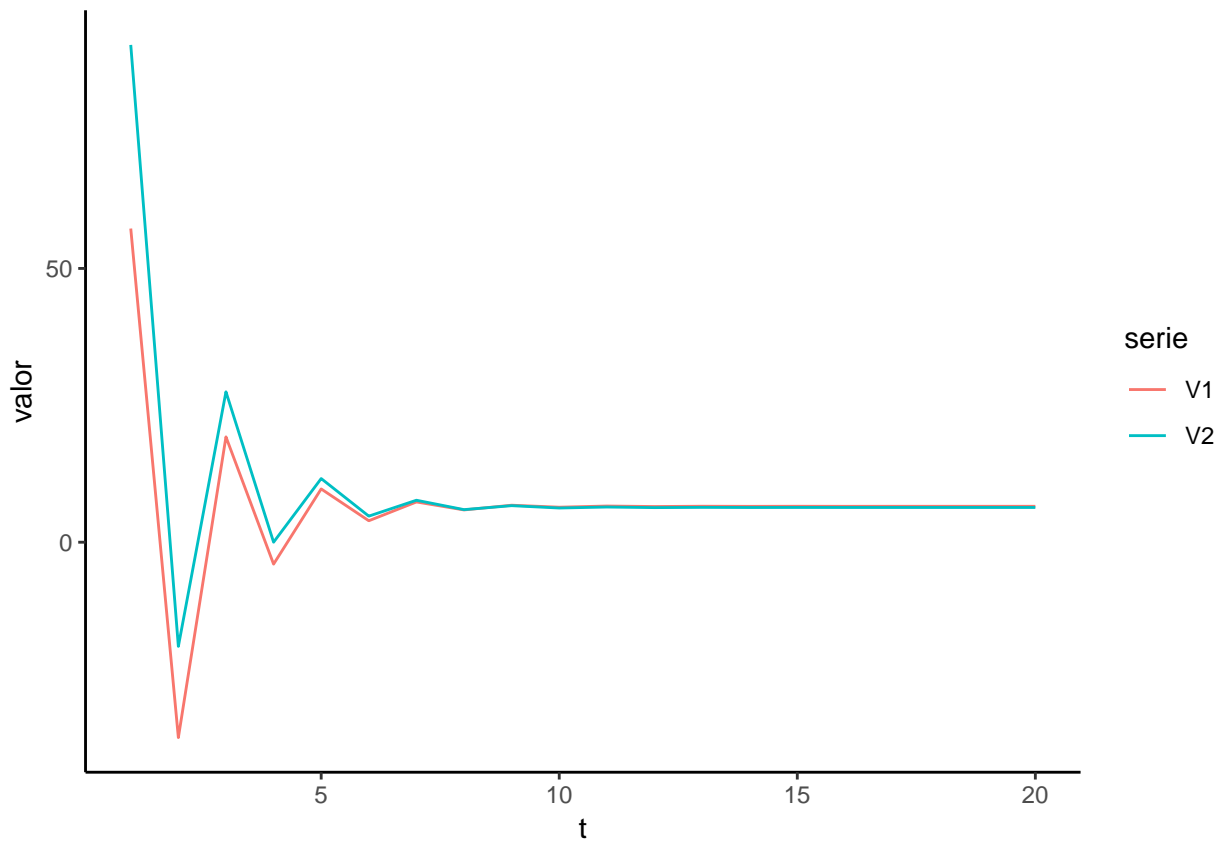
```
series$t = seq(1, tmax, 1)
print(series$t)
```

```
## [1] 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 16 17 18 19 20
```

```
series_tidy = gather(series, -t, key = "serie", value = "valor")
print(series_tidy)
```

##	t	serie	valor
## 1	1	V1	57.285336335
## 2	2	V1	-35.675898163
## 3	3	V1	19.241887370
## 4	4	V1	-3.998421254
## 5	5	V1	9.731025129
## 6	6	V1	3.920947973
## 7	7	V1	7.353309569
## 8	8	V1	5.900790280
## 9	9	V1	6.758880679
## 10	10	V1	6.395750857
## 11	11	V1	6.610273456
## 12	12	V1	6.519491001
## 13	13	V1	6.573121651
## 14	14	V1	6.550426037
## 15	15	V1	6.563833699
## 16	16	V1	6.558159796
## 17	17	V1	6.561511712
## 18	18	V1	6.560093236
## 19	19	V1	6.560931215
## 20	20	V1	6.560576596
## 21	1	V2	90.820778999
## 22	2	V2	-19.014792067
## 23	3	V2	27.465825182
## 24	4	V2	0.006932415
## 25	5	V2	11.627086727
## 26	6	V2	4.762363536
## 27	7	V2	7.667402114
## 28	8	V2	5.951221316
## 29	9	V2	6.677480960
## 30	10	V2	6.248435761
## 31	11	V2	6.430000672
## 32	12	V2	6.322739372
## 33	13	V2	6.368130600
## 34	14	V2	6.341315275
## 35	15	V2	6.352663082
## 36	16	V2	6.345959251
## 37	17	V2	6.348796202
## 38	18	V2	6.347120245
## 39	19	V2	6.347829483
## 40	20	V2	6.347410493

```
ggplot(series_tidy, aes(x = t, y = valor, color = serie)) +
  geom_line() +
  theme_classic()
```



```
Xeq = inv(diag(1,n) - A) %*% B
print(Xeq)
```

```
##           [,1]
## [1,] 6.560738
## [2,] 6.347507
```

```
# Verificando os autovalores
lambda = eigen(A)$values
print(lambda)
```

```
## [1] 0.5 -0.5
```