

## Skalarprodukt

Vektoren / Matrizen müssen "verkettbar" sein :

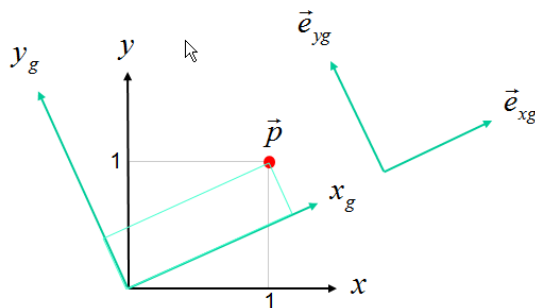
$$\vec{x}^T \cdot \vec{y}$$

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

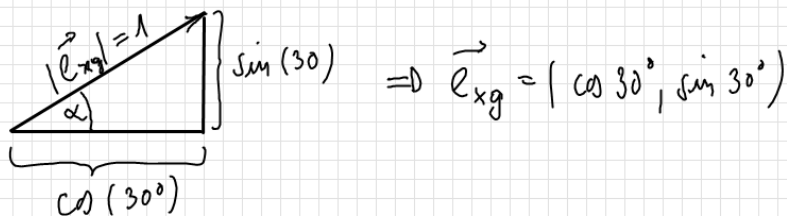
$$[1, n] \cdot [n, 1] = [1, 1]$$

### Beispiel: Koordinatentransformation

Ein Punkt  $\vec{p}$  ist im  $(x,y)$ -Koordinatensystem gegeben:  $\vec{p} = (1,1)^T$   
Geben Sie den Punkt in den Koordinaten des  $30^\circ$  gedrehten Koordinatensystems  $(x_g, y_g)$  an.



1. Konstruktion des Einvektors  $\vec{e}_{x_g}$



2. Konstruktion des Einvektors  $\vec{e}_{y_g}$  (senkrecht zu  $\vec{e}_{x_g}$ ):

$$\vec{e}_{y_g} = (-\sin 30^\circ, \cos 30^\circ)$$

3. Komponenten von  $\vec{p}$  in Richtung  $x_g, y_g \Rightarrow p_{x_g}, p_{y_g}$

$$\begin{aligned} p_{x_g} &= \vec{p}^T \cdot \vec{e}_{x_g} = (1, 1) \cdot \begin{pmatrix} \cos 30^\circ \\ \sin 30^\circ \end{pmatrix} \\ &= \cos 30^\circ + \sin 30^\circ \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} p_{y_g} &= \vec{p}^T \cdot \vec{e}_{y_g} = (1, 1) \cdot \begin{pmatrix} -\sin 30^\circ \\ \cos 30^\circ \end{pmatrix} \\ &= -\sin 30^\circ + \cos 30^\circ \end{aligned}$$

$$\vec{p}_g = (p_{x_g}, p_{y_g})^T = \begin{pmatrix} \cos 30^\circ + \sin 30^\circ \\ \cos 30^\circ - \sin 30^\circ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1.37 \\ 0.37 \end{pmatrix}$$