Redukcja wymiarowości

lgor Wojnicki

April 21, 2023

Plan prezentacji

Redukcja Wymiarowości

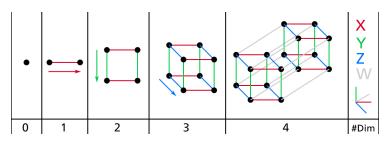
Projekcja

Rozmaitość, Manifolo

Podsumowanie

Problem wymiarów

przestrzeń wysokowymiarowa ightarrow przestrzeń niskowymiarowa



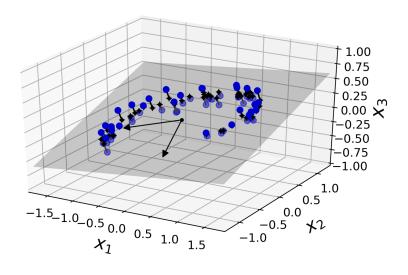
- zminejszenie liczby cech
 - przyspieszenie procesu uczenia/odpytywania
 - im więcej cech tym potrzeba znacznie więcej instancji
- wizualizacja

Projekcja

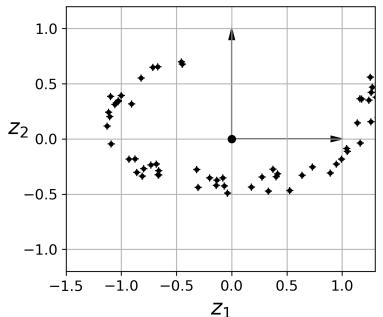
- Szczególnie dla rzadkich przestrzeni
 - instancje nie są równomiernie rozmieszczone
 - niektóre cechy są nieistotne
 - niektóre cechy są silnie skorelowane



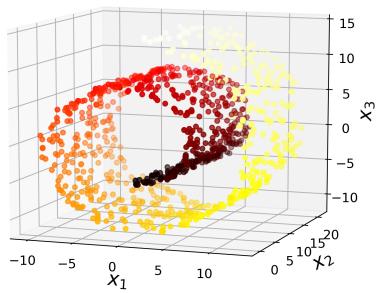
Projekcja, przykład



Projekcja, przykład, redukcja do 2D

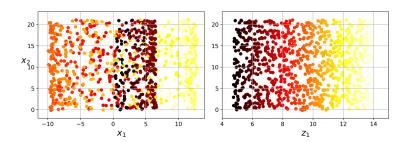


Rozmaitość, Manifold



- rozmaitość jest kształtem o niższej wymiarowości
- można go dopasować w przestrzeni o wyższej wymiarowości

Manifold, przykład



Plan prezentacji

Redukcja Wymiarowośc

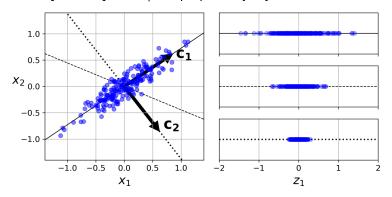
Projekcja

Rozmaitość, Manifold

Podsumowanie

Analiza głównych składowych, Principal Component Analysis

- znajdź hiperpłaszczyznę najbliżej instancji
- rzutuj instancje na w/w hiperpłaszczyznę



- staraj się zachować jak najwięcej zmienności danych (instancji)
- minimalizacja odległości średniokwadratowej pomiędzy danymi oryginalnymi i projekcją
- Uwaga: dane muszą być centrowane



PCA, Singular Value Decomposition

- uśrednianie: standaryzacja zmiennych tak, aby średnia każdej zmiennej była 0
- macierz kowariancji
- wartości własne
- wektory własne,
- sortowanie w kierunku rosnącym wartości własnych (i wektorów własnych)
- wektor własny odpowiadający największej wartości nazywany jest składową główną
- pozostałe wektory pozostałe składowe

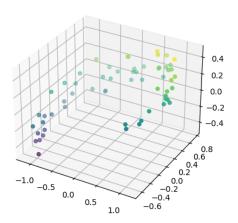
PCA, SVD, przykład

```
import numpy as np
   np.random.seed(4)
m = 60
4 \text{ w1, w2} = 0.1, 0.3
   noise = 0.1
5
6
   angles = np.random.rand(m) * 3 * np.pi / 2 - 0.5
   X = np.empty((m, 3))
   X[:, 0] = np.cos(angles) + \setminus
       np.sin(angles)/2 + noise * np.random.randn(m) / 2
10
   X[:, 1] = np.sin(angles) * 0.7 + 
1.1
       noise * np.random.randn(m) / 2
12
   X[:, 2] = X[:, 0] * w1 + X[:, 1] * w2 + 
13
       noise * np.random.randn(m)
14
```

PCA, SVD, przykład

```
import matplotlib.pyplot as plt
plt.figure()
ax = plt.axes(projection='3d')
ax.scatter3D(X[:,0], X[:,1], X[:,2], c=X[:,2])
f = 'pca-svd.png'
plt.savefig(f)
print(f)
```

PCA, SVD, wizualizacja



PCA, Scikit-Learn

automatyczne centrowanie danych from sklearn.decomposition import PCA 2 pca = PCA(n_components=3) X2D = pca.fit_transform(X) print(pca.explained_variance_ratio_) # wsp.zmienności wym. [0.84248607 0.14631839 0.01119554] W praktyce chcemy mniej wymiarów: from sklearn.decomposition import PCA pca = PCA(n_components=2) X2D = pca.fit_transform(X) print(X.shape, '-->', X2D.shape) print(pca.explained_variance_ratio_) $(60, 3) \longrightarrow (60, 2)$ [0.84248607 0.14631839] **◆□▶◆□▶◆■▶◆■▶ ■ 9**900

PCA, ile wymiarów?

```
Jeżeli chcemy zachować 80% zmienności:

from sklearn.decomposition import PCA

pca = PCA(n_components=0.8)

X2D = pca.fit_transform(X)

print(pca.explained_variance_ratio_)

[0.84248607]
```

PCA, transformacja odwrotna

```
X_recovered = pca.inverse_transform(X2D)
print(X_recovered.shape,'<--', X2D.shape)
(60, 3) <-- (60, 2)</pre>
```

Które cechy są najbardziej istotne?

```
from sklearn.decomposition import PCA
import numpy as np

pca = PCA(n_components=3)

X_reduced = pca.fit_transform(X)
print(pca.explained_variance_ratio_)
co_important_feature = np.argmax(abs(pca.components_[0]))
print(dataset.feature_names[co_important_feature])
```

należy przeprowadzić dla pozostałych składowych components_.

Efekt uboczny: kompresja

```
from sklearn.datasets import fetch_openml
   import time
   mnist = fetch_openml('mnist_784', version=1, as_frame=False
3
   mnist.target = mnist.target.astype(np.uint8)
4
5 X = mnist["data"]
   y = mnist["target"]
6
   start = time.time()
   pca = PCA(n_components=0.95, svd_solver='full')
   X_reduced = pca.fit_transform(X)
10
   print(pca.n_components )
11
   print(np.sum(pca.explained_variance_ratio_))
12
   print('time: ', time.time() - start)
13
   154
   0.950349970207861
   time: 6.027488470077515
     ▶ wolne... O(mn^2) + O(n^3), m - instancje_n n - wymiary.
```

Efekt uboczny: kompresja

```
import pickle
  X_recovered = pca.inverse_transform(X_reduced)
  print(X.shape, ':', len(pickle.dumps(X)))
  print(X_reduced.shape, ':',
         len(pickle.dumps(X_reduced)))
5
  print(X_recovered.shape, ':',
         len(pickle.dumps(X_recovered)))
   (70000, 784) : 439040167
   (70000, 154) : 86240166
   (70000, 784) : 439040167
```

Kompresia, szybciej, randomized PCA

```
from sklearn.datasets import fetch_openml
   import time
   mnist = fetch_openml('mnist_784', version=1, as_frame=False
   mnist.target = mnist.target.astype(np.uint8)
5 X = mnist["data"]
   y = mnist["target"]
   start = time.time()
   pca = PCA(n_components=154, svd_solver='randomized')
   X_reduced = pca.fit_transform(X)
   print(pca.n_components_)
10
   print(np.sum(pca.explained_variance_ratio_))
11
   print('time: ', time.time() - start)
12
   154
   0.9499886854344062
   time: 4.3999693393707275
     ▶ trochę lepiej... O(md^2) + O(d^3)
     trzeba podać ile wymiarów: d.
```

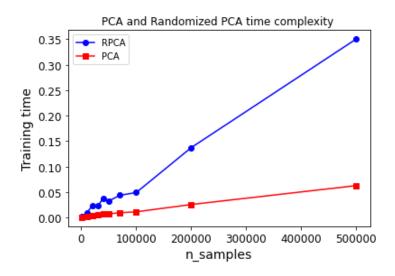
4□▶ 4₫▶ 4≧▶ 4≧▶ ≧ 990

Kompresja, Incremental PCA

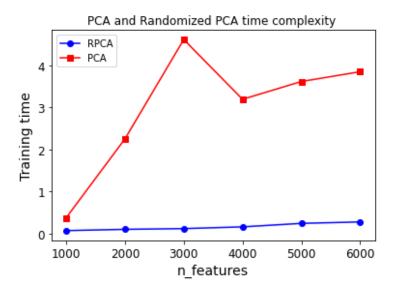
- minibatch
- out-of-core
- praca na strumieniach
- trzeba podać ile wymiarów

```
from sklearn.decomposition import IncrementalPCA
   n_batches = 100
   inc_pca = IncrementalPCA(n_components=154)
   start = time.time()
   for X_batch in np.array_split(X, n_batches):
       inc_pca.partial_fit(X_batch)
6
   X_reduced = inc_pca.transform(X)
   print(inc_pca.n_components_)
   print(np.sum(inc_pca.explained_variance_ratio_))
   print('time: ', time.time() - start)
10
   154
   0.9496651061456697
   time: 12.997308731079102
```

Porównanie, zmienna liczba instancji



Porównanie, zmienna liczba cech



Plan prezentacji

Redukcja Wymiarowośc

Projekcja

Rozmaitość, Manifold

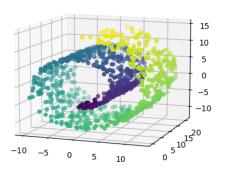
Podsumowanie

Locally Linear Embedding, LLE

Manifold

```
from sklearn.datasets import make_swiss_roll
  plt.figure()
   plt.tight_layout()
   X, t = make_swiss_roll(n_samples=1000, noise=0.2,
                           random_state=41)
5
   ax = plt.axes(projection='3d')
6
   ax.scatter3D(X[:,0], X[:,1], X[:,2], c=t)
   ax.view_init(10, -70)
   f = 'swiss-roll.png'
  plt.savefig(f)
10
  print(f)
11
```

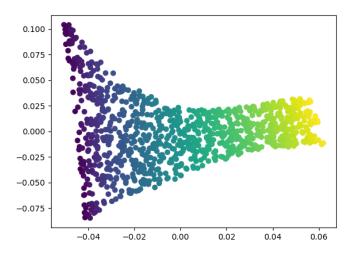
LLE, swiss roll



LLE

```
from sklearn.manifold import LocallyLinearEmbedding
2
   1le = LocallyLinearEmbedding(n_components=2,
3
                                 n_neighbors=10,
4
                                 random_state=42)
5
  X_reduced = lle.fit_transform(X)
    Uwaga: transformacja odwrotna nie jest trywialna.
  plt.figure()
  plt.scatter(X_reduced[:, 0], X_reduced[:, 1], c=t)
  f = 'swiss-roll-unrolled.png'
  plt.savefig(f)
  print(f)
```

LLE



LLE, algorytm

- 1. dla każdej instancji $x^{(i)}$ znajdź k najbliższych sąsiadów
- 2. wyznacz $x^{(i)}$ jako wartość funkcji powstałej z regresji liniowej sąsiadów
- 3. zmapuj $x^{(i)}$ na przestrzeń d-wymiarową, zachowując, jak tylko to możliwe w/w zależności liniowe

Plan prezentacji

Redukcja Wymiarowośc

Projekcja

Rozmaitość, Manifold

Podsumowanie

Jaką technikę ML wybrać?

https://scikit-learn.org/stable/tutorial/machine_learning_map/index.html

