АВТОМАТИЗАЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ ПРОЦЕССОВ



Содержание

| A | ВТОМАТИЗАЦИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ ПРОЦЕССОВ | |
|---|--|-----|
| | Автоматизация ГЭС, ТЭЦ, ГРЭС | 3 |
| | Автоматизированные системы коммерческого учета электроэнергии (АСКУЭ) | 4 |
| | Создание систем АСУТП с применением MasterSCADA | 5 |
| | Основы систем автоматического управления | 5 |
| | Адаптивные электроприводы | |
| | Частотно-регулируемый привод для управления электродвигателями | |
| | Программирование микроконтроллеров фирм Atmel (AVR), MicroChip (PIC) и Texas | |
| | Instrument | 7 |
| | Эксплуатация контрольно-измерительных приборов и систем автоматизации | |
| | теплосилового оборудования ТЭС и котельных установок | 8 |
| | Автоматизация технологических процессов на контроллерах Simatic 1500, 1200 | 10 |
| | Наладка и настройка систем автоматического управления | 11 |
| | Промышленные сети и интерфейсы в автоматизированных системах управления | |
| | Цифровая обработка сигналов | 13 |
| | Проектирование программно-аппаратного комплекса сбора данных и диспетчерского | |
| | контроля (ПО Unity Pro, Schneider Electric) | 14 |
| | Программируемые логические интегральные схемы в автоматизации технологических | |
| | The Artistance of the Artistan | 1 / |

Автоматизация ГЭС, ТЭЦ, ГРЭС

Сроки проведения – с 15 января по 26 января

| № | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ. |
|----|--|-------|--------|--------|
| | | часов | | |
| 1 | Сохранение уровня воды | 4 | 4 | |
| 2 | Автоматическая система управления уровнем воды | 2 | 2 | |
| 3 | Улучшение эксплуатации агрегатов и водопользования с | 2 | 2 | |
| | помощью автоматических регуляторов | | | |
| 4 | Автоматизированная система очистки | 4 | 4 | |
| 5 | Автоматизированная система аварийного закрытия | 4 | 4 | |
| | задвижек | | | |
| 6 | Аварийное закрытие входных задвижек | 4 | 4 | |
| 7 | Обнаружение аварийных ситуаций | 4 | 4 | |
| 8 | Технологические защиты и блокировки задвижек | 4 | 4 | |
| 9 | Автоматическое, логическое и дистанционное управление | 4 | | 4 |
| 10 | Автоматическое регулирование и архивирование | 2 | 2 | |
| | технологических параметров | | | |
| 11 | Терморегуляторы | 2 | 2 | |
| 12 | Противоаварийная автоматика | 4 | 4 | |
| 13 | Термодатчики и щиты управления | 4 | 4 | |
| 14 | Резервирование защит и рабочих переключений | 4 | 4 | |
| 15 | Автоматическая система сбора и передачи | 4 | | 4 |
| | телемеханической информации | | | |
| 16 | Распределенная система диспетчерского управления | 4 | 4 | |
| | производством, передачей и распределением | | | |
| | электроэнергии | | | |
| 17 | Тепловые приборы для обслуживания конденсационных | 4 | 4 | |
| | установок | | | |
| 18 | Требования к организации труда при эксплуатации | 4 | 4 | |
| | приборов | | | |
| 19 | Ознакомление с техническими условиями, контрольно- | 4 | 4 | |
| | измерительных приборов и автоматики согласно | | | |
| | международным и европейским стандартам | | | |
| 20 | Контрольно-измерительные и сигнальные приборы, а также | 4 | | 4 |
| | приборы механизмов оперативного управления | | | |
| | Итого | 72 | 60 | 12 |

Автоматизированные системы коммерческого учета электроэнергии (АСКУЭ)

Сроки проведения – с 12 февраля по 16 февраля

| No | Наименование разделов | Всего часов | Лекции | Практ. |
|----|--|-------------|--------|--------|
| 1 | Нормативные правовые и технические документы, определяющие основные требования по созданию АСКУЭ субъектами оптового рынка электроэнергии | 4 | 4 | |
| 2 | Проблемы формирования оптового рынка электроэнергии АСКУЭ — инструмент для получения достоверной и легитимной информации для взаиморасчетов на оптовом, балансирующем рынке электроэнергии | 4 | 4 | |
| 3 | Руководящие документы при разработке технической документации АСКУЭ | 2 | 2 | |
| 4 | Руководящие документы по метрологическому обеспечению учёта электрической энергии | 4 | 4 | |
| 5 | Основные стадии создания АСКУЭ. Проектирование и опытная эксплуатация АСКУЭ | 4 | 4 | |
| 6 | Обзор современных электросчетчиков с измерением параметров сети | 2 | 2 | |
| 7 | Типы, принципы построения и особенности эксплуатации АСКУЭ | 2 | 2 | |
| 8 | Обзор существующих систем АСКУЭ на рынке в Республике Казахстан | 2 | 2 | |
| 9 | Связь в системах АСКУЭ: каналы связи и оборудование | 4 | 4 | |
| 10 | Конфигурирование каналов связи, настройка счетчиков электроэнергии | 6 | | 6 |
| 11 | Экономические результаты, эффективность создания АСКУЭ | 2 | 2 | |
| | Итого | 36 | 30 | 6 |

Создание систем АСУТП с применением MasterSCADA

Сроки проведения - с 05 марта по 09 марта

| № | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ. |
|---|---|-------|--------|--------|
| | | часов | | |
| 1 | Введение в интегрированную среду MasterSCADA Работа с | 2 | 2 | |
| | ОРС-серверами | 4 | 2 | 2 |
| 2 | Объекты MasterSCADA. Переменные MasterSCADA. | 2 | 2 | |
| | Функциональные блоки | 2 | 2 | |
| | Графический редактор MasterSCADA – MasterGRAPH | 2 | | 2 |
| | Основы редактирования мнемосхемы | 2 | | 2 |
| 3 | Основы Архивирования в MasterSCADA | 2 | 2 | |
| | Работа с архивами данных и сообщений. | 2 | | 2 |
| | Отчеты в MasterSCADA | 2 | | 2 |
| | Работа с OPC HDA | 2 | | 2 |
| 4 | Система шаблонов и экземпляров | 2 | | 2 |
| | Другие каналы вывода сообщений | 2 | | 2 |
| | Работа с базами данных | 2 | | 2 |
| | Программирование контроллеров | 2 | | 2 |
| 5 | Построение сложных систем на базе MasterSCADA | 2 | | 2 |
| | Дополнительные модули MasterSCADA | 2 | | 2 |
| | Работа в режиме исполнения | 2 | | 2 |
| | Итого | 36 | 10 | 26 |

Основы систем автоматического управления

Сроки проведения – с 04 июня по 08 июня

| № | Наименование разделов | Всего | Лекции | Лабор. |
|---|---|-------|--------|--------|
| | | часов | | |
| 1 | Введение в теорию систем автоматического управления и регулирования (САУ). Классификация САУ по характеру внутренних динамических процессов | 2 | 2 | |
| 2 | Математическое описание САУ. Типовые динамические звенья. Временные и частотные характеристики звеньев и САУ | 8 | 4 | 4 |
| 3 | Устойчивость линейных САУ. Критерии устойчивости. | 6 | 4 | 2 |
| 4 | Оценка качества управления. Повышение точности САУ. Улучшение качества процессов управления и регулирования | 8 | 4 | 4 |
| 5 | Нелинейные САУ. Основные типы нелинейностей в | | | |
| | системах. Устойчивость и автоколебания | 12 | 6 | 6 |
| | Итого | 36 | 20 | 16 |

Лабораторные работы выполняются на стендах «Многоконтурные САУ», в которых установлены промышленные импульсные регуляторы и исполнительные механизмы, а также электронные устройства на интегральных операционных усилителях. Измерение, регистрация и генерирование высокочастотных и импульсных сигналов производится с помощью сервисных осциллографов и генераторов.

Адаптивные электроприводы

Сроки проведения – с 26 марта по 30марта

| No | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ. |
|----|---|-------|--------|--------|
| | | часов | | |
| 6 | Описание адаптивного электропривода | 2 | 2 | |
| 7 | Структура адаптивного зубчатого механизма | 2 | 1 | 1 |
| 8 | Основные аналитические закономерности | 4 | 2 | 2 |
| 9 | Сопоставление силового взаимодействия электроприводов с | 2 | 1 | 1 |
| | одной и с двумя степенями свободы | | | |
| 10 | Синтез адаптивного электропривода | 4 | 2 | 2 |
| 11 | Условия пуска адаптивного механизма с одним выходным | 4 | 2 | 2 |
| | звеном | | | |
| 12 | Переходный режим движения адаптивного механизма | 2 | 2 | |
| 13 | Коэффициент полезного действия адаптивного механизма | 2 | 2 | |
| 14 | Анимационная модель адаптивного электропривода | 2 | | 2 |
| 15 | Действующий адаптивный электропривод | 4 | 2 | 2 |
| 16 | Использование адаптивных электроприводов в технике (по | 4 | 4 | |
| | патентам Германии, России и Казахстана) | | | |
| 17 | Направления исследовательских работ для создания | 2 | 2 | |
| | перспективных конструкций электроприводов | | | |
| 18 | Применением адаптивных электроприводов на | 2 | | 2 |
| | производстве | | | |
| | Итого | 36 | 22 | 14 |

Частотно-регулируемый привод для управления электродвигателями Сроки проведения – с 16 апреля по 20 апреля

| № | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ. |
|---|--|-------|--------|--------|
| | | часов | | |
| 1 | Теория частотного регулирования. | 6 | 6 | |
| 2 | Управление асинхронным электродвигателем в частотном | 4 | 2 | 2 |
| | режиме. | | | |
| 3 | Принцип частотного регулирования угловой скорости | 6 | 4 | 2 |
| | электроприводов переменного тока | | | |
| 4 | Полупроводниковые элементы статических | 4 | 4 | |
| | преобразователей частоты | | | |
| 5 | Программирование частотно-регулируемых | 8 | - | 8 |
| | электроприводов. | | | |
| 6 | Обзор частотно-регулируемых электроприводов ведущих | 4 | 4 | |
| | производителей. | | _ | |
| 7 | Монтаж и наладка частотно-регулируемых | 4 | 2 | 2 |
| | электроприводов. | | | |
| | Итого | 36 | 22 | 14 |

Программирование микроконтроллеров фирм Atmel (AVR), MicroChip (PIC) и Texas Instrument Сроки проведения - с 14 мая по 18 мая

| $N_{\underline{0}}$ | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ. |
|---------------------|---|-------|--------|--------|
| | | часов | | |
| 1 | Структура современных систем с использованием | 2 | 2 | |
| | микроконтроллеров Гарвардской архитектуры | | | |
| 2 | Принципы построения МП систем и микроконтроллеров | 2 | 2 | |
| 3 | Архитектура микроконтроллеров: AVR, PIC и TI | 4 | 4 | |
| 4 | Программирование задач автоматизации на основе | | | |
| | микроконтроллера: | | | |
| | Atmega 8535 фирмы Atmel; | 14 | | 14 |
| | PIC16F877 фирмы MicroChip; | | | |
| | • Фирмы Texas Instrument. | | | |
| 5 | Типовые алгоритмы управления микроконтроллеров: | | | |
| | Atmega 8535 фирмы Atmel; | | | |
| | PIC16F877 фирмы MicroChip; | 8 | | 8 |
| | Фирмы Texas Instrument. | | | |
| 6 | Использование аналого-цифрового преобразователя | | | |
| | микроконтроллеров: | | | |
| | Atmega 8535 фирмы Atmel; | 6 | | 6 |
| | PIC16F877 фирмы MicroChip; | | | |
| | • Фирмы Texas Instrument. | | | |
| | Итого | 36 | 8 | 28 |

Эксплуатация контрольно-измерительных приборов и систем автоматизации теплосилового оборудования ТЭС и котельных установок

Сроки проведения - с 14 мая по 25 мая

| № | Наименование разделов | Всего часов | Лекции | Практ. |
|---|---|-------------|--------|--------|
| 1 | Теплотехнические измерения и приборы. Единицы и современные методы измерений. Классификация контрольно-измерительных приборов (КИП). Требования, предъявляемые к приборам, погрешности измерений и класс точности приборов. Система надзора за измерительными приборами. Приборы для измерения температуры, давления, расхода, уровня жидкости и анализа состава газов, качества воды и пара. Их устройство, принцип действия и область применения. Современные методы и приборы измерения теплотехнических величин. | 12 | 8 | 4 |
| 2 | Автоматические регуляторы тепловых процессов. Общие сведения об автоматических регуляторах. Современные промышленные регуляторы и их основные элементы. | 4 | 4 | |
| 3 | Основы теории автоматического регулирования. САР прямого и непрямого действия. Принципы регулирования, структурные схемы САР. Статические и динамические характеристики элементов САР. Основные законы регулирования. Разгонная и временная характеристики. Устойчивость и качество процессов регулирования, показатели качества работы САР. | 8 | 4 | 4 |
| 4 | Автоматические регуляторы, работающие на унифицированном токовом сигнале связи. Общие сведения. Регулирующие блоки. Измерительный блок. Функциональный состав новых серий аппаратуры АКЭСР и на основе микропроцессоров. | 4 | 4 | |
| 5 | Исполнительные механизмы автоматических регуляторов. Исполнительные механизмы. Пусковые устройства и схемы управления. Избирательное управление исполнительными механизмами (дистанционное управление). | 4 | 4 | |
| 6 | Автоматизация теплоэнергетических установок. Автоматическое регулирование тепловых процессов на электрических станциях. Задачи автоматического регулирования тепловых процессов. Объекты автоматического управления и основные регулируемые величины ТЭС. | 4 | 4 | |

| Техн Назн защи элект механ диста | Наименование разделов | Всего часов | Лекции | Практ. |
|---|--|-------------|--------|--------|
| 8 Назни наз | Регулирующие органы теплоэнергетических установок. Характеристики регулирующих органов и требования к ним. Дроссельные регулирующие клапаны. Дроссельные поворотные заслонки. Регулирование производительности тягодутьевых машин. Сочленения регулирующих органов с исполнительными механизмами регуляторов. Регулирующие органы топливоподающих устройств котельного и топливно-транспортного цехов. | 4 | 4 | |
| 9 Авто Авто Авто Охлад регул Авто Техн Назн защи элект механ диста Техн авто Назн | Автоматическое регулирование барабанных парогенераторов. Участки регулирования барабанного парогенератора. Регулирование питания парогенераторов водой. Регулирование перегрева пара. Регулирование процесса горения и парообразования. | 4 | 4 | |
| Техн Назн защи техно защи элект механ диста Техн автон Назн | Автоматическое регулирование паровых турбин и вспомогательного оборудования. Автоматическое регулирование уровня в конденсаторе. Автоматическое регулирование подачи пара на концевые уплотнения вала турбины. Автоматическое регулирование деаэраторных установок. Автоматическое регулирование редукционно-охладительных установок (РОУ). Автоматическое регулирование подогревателей сетевой воды. Автоматическое регулирование пиковых бойлеров. | 10 | 10 | |
| авто л Назн | Технологические защиты теплоэнергетических установок. Назначение технологических защит. Автоматические защиты барабанных парогенераторов. Изучение схем технологических защит паровых котлов. Автоматические защиты паровых турбин. Автоматическая защита электролизной установки. Автоматическая блокировка механизмов. Технологическая сигнализация и дистанционный привод. | 10 | 10 | |
| прио узлов места | Техническое обслуживание и ремонт КИП и средств автоматики. Назначение, сроки и виды технического обслуживания приборов. Поверка приборов. Технология ремонта деталей и узлов КИП и средств автоматики. Организация рабочего места персонала по ремонту КИП и средств автоматики. Итого | 8 | 8 | 8 |

Автоматизация технологических процессов на контроллерах Simatic 1500, 1200

Сроки проведения - с 05 марта по 16 марта; с 03 декабря по 14 декабря

| № | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ./ |
|----|---|-------|--------|----------|
| | | часов | | (лабор.) |
| 1 | Принципы построения МП систем, микроконтроллеров и | 2 | 2 | |
| | стандарты языков программирования контроллеров | | | |
| 2 | Программное обеспечение контроллеров TIA Portal, | 6 | 2 | 2 (2) |
| 3 | практика применения | 6 | 2 | (4) |
| 3 | Программирование логических функций на контроллерах. | 0 | 2 | (4) |
| | Таймерные функции. Адресация данных в программном обеспечение контроллеров фирмы Siemens. | | | |
| 4 | Программирование функций счета. Особенности | 6 | 2 | (4) |
| | программирования счетчиков. | O | _ | (1) |
| 5 | Микропроцессорное оборудование фирмы Siemens. | 6 | 2 | 4 |
| | Аппаратные возможности и характеристики. Обзор | | | |
| | современного оборудования. | | | |
| 6 | Программирование задач чтения и нормирования | 6 | 2 | (4) |
| | аналоговых сигналов с использованием функций | | | |
| 7 | Практика создания диспетчерских пунктов управления | 8 | 2 | (6) |
| 8 | Структура памяти. Регистровая структура контроллера. | 6 | 2 | (4) |
| | Основные регистры контроллеров. Операции переходов. | | | |
| 9 | Системотехнический анализ объектов. Структура | 6 | 2 | (4) |
| | современных систем АСУТП. Программирование | | | |
| | функций и функциональных блоков. | | | |
| 10 | Программирование функций непрерывного и | 10 | 2 | (8) |
| | импульсного регулятора | | | |
| 11 | Алгоритмы управления реальными объектами | 10 | | (10) |
| | Итого | 72 | 20 | 52 |

Наладка и настройка систем автоматического управления

Сроки проведения - с 17 сентября по 21 сентября

| | | - | | |
|----|--|-------|--------|--------|
| No | Наименование разделов | Всего | Лекции | Лабор. |
| | | часов | | |
| 1 | Введение. Классификация и параметры настройки | | | |
| | автоматических регуляторов. | 2 | 2 | |
| 2 | Понятие передаточной функции. Основные характеристики | | | |
| | систем и устройств автоматики. Логарифмические | 4 | 4 | |
| | частотные характеристики. | | | |
| 3 | Типовые линейные законы регулирования. Структура и | | | |
| | характеристики ПИД-регуляторов и других регулирующих | 6 | 2 | 4 |
| | устройств. | | | |
| 4 | Импульсные регуляторы с исполнительными механизмами | _ | | |
| | постоянной скорости. Регуляторы релейного действия. | 6 | 2 | 2 |
| 5 | Регуляторы прямого действия. Регуляторы электрические, | _ | _ | |
| | пневматические и гидравлические. | 2 | 2 | |
| 6 | Определение характеристик объектов управления. | | | |
| | Линеаризация статических и аппроксимация переходных | _ | , | |
| | характеристик. Модели объектов управления. | 6 | 4 | 2 |
| | Идентификация параметров устройств. | | | |
| 7 | Экспериментальные методы параметрической оптимизации | | | |
| | систем автоматического управления (САУ). Настройка по | _ | | |
| | методам: колебаний, заданного затухания, по переходной | 4 | 2 | 2 |
| | характеристике объекта управления, Циглера-Никольса. | | | |
| 8 | Определение параметров настройки САУ с | | | |
| | двухпозиционным регулятором. Системы управления со | | • | 4 |
| | сложной структурой: каскадные, с вспомогательными | 6 | 2 | 4 |
| | регулируемыми величинами. | | • 0 | |
| | Итого | 36 | 20 | 16 |

Стенды для проведения лабораторных работ оснащены многоканальными АЦП и ПК со специальным программным обеспечением, позволяющими измерять и регистрировать одновременно до 4-х сигналов, а также строить графики их функциональных зависимостей. Измерение, регистрация и генерирование высокочастотных и импульсных сигналов производится с помощью сервисных осциллографов и генераторов.

Промышленные сети и интерфейсы в автоматизированных системах управления Сроки проведения – по согласованию

| № | Наименование разделов | Всего часов | Лекции | Практ. |
|----|--|-------------|--------|--------|
| 1 | Промышленные сети и интерфейсы. Основные сведения. | 2 | 2 | |
| 2 | Модель промышленной сети. Основные требования к уровням промышленных сетей. | 2 | 2 | |
| 3 | Интерфейсы стандартов RS для промышленных сетей. (RS-485, RS-422 и RS-232) | 4 | 2 | 2 |
| 4 | Интерфейсы типа токовая петля для промышленных сетей. | 2 | 2 | |
| 5 | HART протоколы промышленных сетей. | 2 | 2 | |
| 6 | Протокол CAN – стандарт автомобилестроения, промышленной автоматизации, технологий «умного дома» | 4 | 2 | 2 |
| 7 | PROFIBUS – протокол промышленного Ethernet. | 4 | 2 | 2 |
| 8 | Modbus протоколы промышленных сетей | 4 | 2 | 2 |
| 9 | DCON протоколы промышленных сетей | 4 | 2 | 2 |
| 10 | Беспроводные промышленные сети (Wi-fi, Zeegbee, Bluetooth). | 8 | 4 | 4 |
| | Итого | 36 | 22 | 14 |

Цифровая обработка сигналов Сроки проведения – по согласованию

| $N_{\underline{0}}$ | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ/ |
|---------------------|---|-------|--------|----------|
| | _ | часов | | (Лабор.) |
| 1 | Цель и задачи курса, его содержание, главные операции в ЦОС, область применения. | 2 | 2 | |
| 2 | Математическое описание типовых дискретных сигналов. Прямое и обратное Z-преобразования. Свойства Z-преобразования | 2 | 2 | |
| 3 | Типы фильтров и их свойства. Разностные уравнения. Передаточные функции и структуры цифровых фильтров. Полюсы и нули передаточной функции. Импульсная характеристика. Устойчивость дискретных фильтров. | 4 | 2 | (2) |
| 4 | Амплитудно-частотная (АЧХ) и фазочастотная характеристики (ФЧХ) рекурсивных фильтров 1-го и 2-го порядков. Нормированные фильтры. АЧХ и ФЧХ нерекурсивных фильтров с симметричными коэффициентами. Преобразователь Гильберта, амплитудные и фазовые корректоры. | 4 | 2 | (2) |
| 5 | Квантование чисел и сигналов. Шумы квантования аналого- цифрового преобразователя (АЦП) и их влияние на выходной сигнал цифровой системы. Собственный шум цифровой системы, ее линейная модель. Полный выходной шум системы. Динамический диапазон цифровой системы и масштабирование. Предельные циклы. | 4 | 2 | 6 |
| 6 | Алгоритмы и процессоры цифровой обработки сигналов (ЦОС). Общие принципы построения сигнальных процессоров и особенности их архитектуры. | 4 | 2 | (2) |
| 7 | Модель 16-ти разрядного сигнального процессора, структурная схема, назначение основных узлов, способы адресации, система команд, приемы программирования. Программная реализация на сигнальном процессоре типовых алгоритмов цифровой обработки сигналов. | 8 | 2 | (6) |
| 8 | Перспективы развития цифровой техники, предназначенной для решения задач цифровой обработки сигналов. | 4 | 2 | (2) |
| | Итого | 36 | 16 | 20 |

Проектирование программно-аппаратного комплекса сбора данных и диспетчерского контроля (ПО Unity Pro, Schneider Electric)

Сроки проведения – по согласованию

| № | Наименование разделов | Всего часов | Лекции | Лабор. |
|---|---|-------------|--------|--------|
| 1 | SCADA – система (Supervisory Control and Data Acquision) – программно-аппаратный комплекс сбора данных и диспетчерского контроля | 6 | 6 | |
| 2 | Изучение интерфейса пользователя Unity Pro (Schneider Electric). Конфигурирование контроллера Modicon M340. | 8 | 2 | 6 |
| 3 | Языки программирования ПЛК – программируемых логических контроллеров по стандарту МЭК 61131-3 | 6 | 2 | 4 |
| 4 | Создание проекта на графических языках программирования: язык лестничных диаграмм LD, язык функциональных блоков FBD. | 10 | 2 | 8 |
| 5 | Создание проекта на текстовых языках программирования: язык структурированного текста ST, язык список инструкций IL. Создание диспетчерского пункта управления | 10 | 2 | 8 |
| 6 | Создание индивидуального проекта на языке высокого уровня последовательных функциональных схем SFC. Визуализация операторского экрана | 16 | 4 | 12 |
| 7 | Автоматизированные-информационно-управляющие системы в промышленности. Управление в сложных технических системах. Практика создания диспетчерских пунктов управления. | 16 | 8 | 8 |
| | Итого | 72 | 26 | 46 |

Программируемые логические интегральные схемы в автоматизации технологических процессов

Сроки проведения – по согласованию

| $N_{\underline{0}}$ | Наименование разделов | Всего | Лекции | Практ. |
|---------------------|---|-------|--------|----------|
| | | часов | лекции | (лабор.) |
| 1 | Основные понятия и определения программируемой | 2 | 2 | |
| | логики | | _ | |
| 2 | Классификация и архитектура ПЛИС | 2 | 2 | |
| 3 | Программное обеспечение ПЛИС | 6 | 2 | (4) |
| 4 | Оборудование на основе ПЛИС фирмы Altera | 4 | 2 | (2) |
| 5 | Основы языка описания аппаратуры AHDL | 6 | 2 | (4) |
| 6 | Разработка и реализация последовательных устройств | 16 | 2 | 2 (12) |
| 7 | Разработка и реализация комбинационных устройств | 22 | 4 | 2 (16) |
| 8 | Разработка и реализация устройств на основе микропроцессорной архитектуры для встраиваемых приложений NIOS (embedded processor) | 12 | 2 | 2 (8) |
| 9 | Основные пути развития цифровой техники, задания и использование ее в создании современных систем | 2 | 2 | |
| | Итого | 72 | 20 | 6 (46) |