

Procesos de Markov

Un proceso de Markov es una sucesión de vectores \mathbf{v}_k con $k \in \mathbb{N}_0$ donde pensamos que v_k indica el estado de un sistema en el paso k -ésimo. v_0 es el estado inicial, y en cada paso la transición al estado siguiente está dada por una matriz de Markov M de forma tal que

$$v_{k+1} = Mv_k$$

M es una matriz de Markov si es una matriz estocástica por columnas, es decir:

- 1) **Todas las entradas m_{ij} de M son no negativas.**
- 2) **Cada columna de M suma 1.**

Aplicaciones de procesos/cadenas de Markov: simulaciones de estructuras de proteínas, teoría de *queueing*, modelos financieros, comportamiento de poblaciones, cinética química, forma de células, modelos de lenguajes (<https://medium.com/datos-y-ciencia/oraciones-artificiales-88b8c66a6e3d>), teoría de juegos, termodinámica y mecánica estadística, algoritmos Monte Carlo, etc.

Las matrices positivas ($m_{ij} \geq 0$) en general tienen un autovalor de mayor módulo real y positivo.

En el caso de las matrices de Markov, ese autovalor será 1. **Toda matriz de Markov tiene autovalor 1**, y si λ es cualquier otro autovalor, entonces $|\lambda| \leq 1$. Entonces, los autovalores de M pueden ser 1 (siempre, aunque puede tener multiplicidad mayor a 1), -1, 0 o cualquier número de módulo menor a 1.

Si un vector $v = (v_1, \dots, v_n)$ cumple que sus entradas son no negativas y suman 1, diremos que es un **vector estocástico o de probabilidad**. El estado global del sistema, v , está descrito por los estados v_j , $1 \leq j \leq n$ del vector v . Si v es de probabilidad, podemos pensar que cada v_j corresponde a **la probabilidad de estar en el estado j -ésimo**, o a **la proporción de la población que se encuentra en ese estado**.

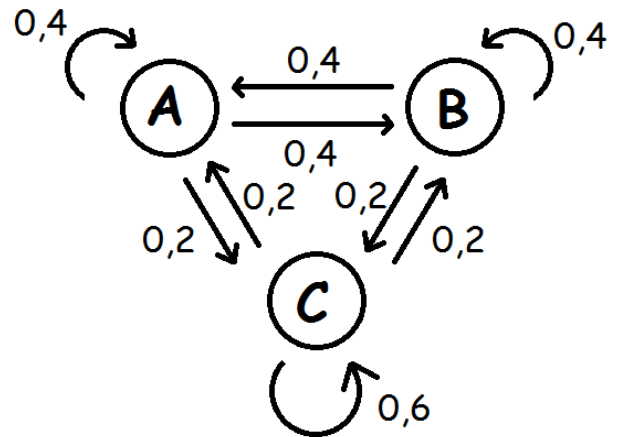
Cada entrada en la matriz M representa la probabilidad de pasar de un estado j a un estado i en un paso, es decir, m_{ij} está asociada a la transición del estado j del vector v_k al estado i del vector v_{k+1} .

$$\begin{array}{c} \text{S} \\ \text{A} \\ \text{L} \\ \text{I} \\ \text{D} \\ \text{A} \end{array} \begin{pmatrix} \dots \\ v_{k+1}^i \\ \dots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \dots & \dots & \dots \\ \dots & m_{ij} & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \dots & v_k^j & \dots \end{pmatrix} = M$$

ENTRADA

Problema 1

Consideremos un modelo simplificado para el precio de una acción, donde cada día el precio puede ir en alza (A), en baja (B) o permanecer constante (C). Las probabilidades de pasar de un estado al otro están representadas en el diagrama de la derecha:



- Determinar la matriz M de transición del proceso.
- Si la acción comienza el primer día en alza (A), ¿cuál es la probabilidad de que al cuarto día siga en alza?
- ¿Existe un estado de equilibrio?
- ¿Existe un vector límite v_∞ para todo vector inicial v_0 ? ¿Existe la matriz M^∞ ?

a) Tenemos un vector de estado $v = (A, B, C)$ (primera coordenada corresponde al primer estado A, etc.). Armamos la matriz M de transición:

$$M = \begin{pmatrix} 0,4 & 0,4 & 0,2 \\ 0,4 & 0,4 & 0,2 \\ 0,2 & 0,2 & 0,6 \end{pmatrix}$$

b) Al principio: la acción empieza en A. $v_0 = (1, 0, 0)$.

$$v_1 = Av_0, v_2 = Av_1 = A^2v_0, \dots, v_4 = A^4v_0 = (0,3376, 0,3376, 0,3248)$$

(lo calculamos en Python)

La probabilidad de estar en A al cabo del cuarto día es 0,3376.

En general: $v_k = M^k v_0$.

c) Un estado de equilibrio es v tal que $v = Mv$ (o sea, v es un autovector de autovalor 1). Estar en equilibrio significa que el estado del sistema v permanece constante en el tiempo. Solemos pedir que ese v sea un vector de probabilidad (o sea que la suma de sus coordenadas dé 1) para hablar de la existencia de *un* estado de equilibrio (si no, cualquier autovector asociado a 1 es de equilibrio). Siempre hay un estado de equilibrio para toda matriz de Markov M (porque 1 siempre es autovalor de una matriz M de Markov). Si la multiplicidad de 1 es mayor a 1, podría haber más de un estado de equilibrio.

$$d) v_\infty = \lim_k (v) = \lim_k (M^k v_0) \text{ cuando } k \rightarrow \infty$$

Si por ejemplo v_0 es de equilibrio, el límite existe y es justamente ese v_0 .

Para un v_0 general, la existencia de v_∞ depende de la existencia del límite de la matriz M^k

Si M es diagonalizable existe C cambio de base dado por los autovectores y D

matriz diagonal con los autovalores de M : $M = CDC^{-1} \Rightarrow M^k = CD^k C^{-1}$.

Queremos estudiar qué le pasa a D^k .

Calculamos los autovalores de esta M , desarrollando el polinomio característico e igualando a 0.

$$\begin{vmatrix} 0.4 - \lambda & 0.4 & 0.2 \\ 0.4 & 0.4 - \lambda & 0.2 \\ 0.2 & 0.2 & 0.6 - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (0.4 - \lambda) \begin{vmatrix} 0.4 - \lambda & 0.2 \\ 0.2 & 0.6 - \lambda \end{vmatrix} - 0.4 \begin{vmatrix} 0.4 & 0.2 \\ 0.2 & 0.6 - \lambda \end{vmatrix} + 0.2 \begin{vmatrix} 0.4 & 0.4 - \lambda \\ 0.2 & 0.2 \end{vmatrix}$$
$$= (0.4 - \lambda)((0.4 - \lambda)(0.6 - \lambda) - 0.2^2) - 0.4(0.4(0.6 - \lambda) - 0.2^2) + 0.2(0.08 - 0.2(0.4 - \lambda))$$
$$= (0.4 - \lambda)(0.24 - \lambda + \lambda^2 - 0.04) - 0.4(0.24 - 0.4\lambda - 0.04) + 0.2^2\lambda$$
$$= (0.4 - \lambda)(0.2 - \lambda + \lambda^2) - 0.4(0.2 - 0.4\lambda) + 0.2^2\lambda$$
$$= 0.08 - 0.4\lambda + 0.4\lambda^2 - 0.2\lambda + \lambda^2 - \lambda^3 - 0.08 + 0.16\lambda + 0.04\lambda$$
$$= -0.4\lambda + 0.4\lambda^2 + \lambda^2 - \lambda^3 = -\lambda(\lambda^2 - \lambda + 0.4) = -\lambda(\lambda - 1)(\lambda - 0.4)$$

O si no, hay una forma más fácil... Sabemos que

- $\lambda_1 = 1$ porque M es de Markov
 - $\lambda_2 = 0$ porque M no es inversible (las dos primeras filas/columnas de M están repetidas).
 - $\text{tr}(M) = 0.4 + 0.4 + 0.6 = 1.4 = \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \Rightarrow \lambda_3 = 0.4$.
-

Propiedad de la traza y el determinante y los autovalores

(esto es una observación aparte de lo del ejercicio)

Una matriz A $n \times n$ puede tener n autovalores reales o menos. Si trabajamos con números complejos, siempre tenemos n autovalores (contados con multiplicidad). El problema es que puede haber polinomios que no tengan raíces reales pero siempre tendrán todas las raíces en los complejos.

Si trabajamos en \mathbb{C} , vale que el polinomio característico de A es:

$$\chi_A(x) = \prod_{i=1}^n (x - \lambda_i) \Rightarrow \chi_A(x) = x^n + (\lambda_1 + \dots + \lambda_n)x^{n-1} + \dots + \prod_{i=1}^n \lambda_i$$

El término con x^{n-1} es la suma de los monomios que se obtienen multiplicando $n-1$ veces x por algún valor de λ_i , por lo que su coeficiente será la suma de los λ_i .

De la misma forma, el término independiente (sin x) se obtiene multiplicando todos los λ_i .

Por otro lado, si consideramos

$$\chi_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \lambda^n + (\lambda_1 + \dots + \lambda_n)\lambda^{n-1} + \dots + \prod_{i=1}^n \lambda_i$$

evaluando el polinomio en $x = \lambda$, y desarrollamos la expresión de ese determinante, observamos que (esto es un argumento convincente, no una demostración, pero se pueden afinar los detalles) al desarrollar por fila o columna, si empezamos por un elemento a_{ij} con i distinto de j , el determinante que nos queda de la matriz $(n-1) \times (n-1)$ eliminando la fila y columna de a_{ij} , tendrá a lo sumo $n-2$ elementos de la diagonal, es decir, los elementos $a_{ii} - \lambda$. Cuando hagamos el desarrollo para el polinomio característico, quedará un término $O(\lambda^2)$. La única forma de tener un término de la forma λ^{n-1} es tomando justo el desarrollo que incluye todos los elementos de la diagonal, es decir,

$$\prod_{i=1}^n (a_{ii} - \lambda) = \lambda^n - (a_{11} + \dots + a_{nn})\lambda^{n-1} + O(\lambda^{n-2})$$

Igualando a la expresión de $\chi_A(\lambda)$, queda $\lambda_1 + \dots + \lambda_n = a_{11} + \dots + a_{nn} = \text{tr}(A)$.

Vale que la suma de los autovalores (complejos) es la traza para cualquier matriz A .

Esto, como dijimos en la clase, también se puede probar con la forma de Jordan, que es algo parecido a la diagonalización pero que se puede hacer para cualquier matriz (o sea, cuando no se puede diagonalizar también), y que excede al curso.

Para el determinante: evaluamos el polinomio característico en $\lambda = 0$:

$$\chi_A(0) = \det(A - 0I) = \det(A) = \prod_{i=1}^n \lambda_i$$

y vale que el producto de los autovalores es el determinante. Volvemos al ejercicio.

M tiene 3 autovalores distintos cada uno con al menos un autovector asociado (que serían w_1, w_2, w_3), por lo que es diagonalizable. Si $C = (w_1 | w_2 | w_3)$,

$$M^k = CD^kC^{-1} = C \begin{pmatrix} 1^k & & \\ & 0^k & \\ & & 0,4^k \end{pmatrix} C^{-1} \rightarrow C \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix} C^{-1} = M^\infty$$

cuando $k \rightarrow \infty$.

Existirá M^∞ si y sólo si el único autovalor de módulo 1 es el 1.

(observemos que si tenemos -1 como autovalor queda oscilando $(-1)^k$ en la matriz diagonal y eso hace que no exista el límite).

Esta M^∞ me dice cómo es el estado límite v_∞ para cualquier v_0 :

$$v_\infty = M^\infty v_0$$

Si hay un único autovector asociado a 1 normalizado (digamos, w_1), queda

$$M^\infty = (w_1 | \dots | w_1)$$

Calculemos, para la matriz M, cuál es el w_1 (autovector de autovalor 1 normalizado). Buscamos w tal que $(M-I)w = 0$.

$$M - I = \begin{pmatrix} -0,6 & 0,4 & 0,2 \\ 0,4 & -0,6 & 0,2 \\ 0,2 & 0,2 & -0,4 \end{pmatrix}$$

Funciona $w = (1, 1, 1) \Rightarrow w_1 = w/suma(w) = (1/3, 1/3, 1/3)$.

w_1 es el estado de equilibrio del sistema.

Observemos también que v_∞ también tiene que ser un estado de equilibrio del sistema, es decir que debe ser $v_\infty = w_1 = (1/3, 1/3, 1/3)$ (de vuelta, si tomamos los v y el w normalizados).

Problema 2

Desde el 7 de septiembre de 2018 (primer partido del ciclo Scaloni - contra Guatemala), la Scaloneta mostró que:

1. *De 63 partidos ganados (G):*
 - *en 46 ocasiones el siguiente partido fue también G.*
 - *hubo 8 empates (E) a continuación.*
 - *y sólo 9 perdidos (P) después de uno ganado.*
 2. *Después de 13 partidos E:*
 - *hubo 11 G.*
 - *2 E.*
 - *ninguno perdido.*
 3. *Y a continuación de cada una de las 8 derrotas (P):*
 - *hubo 6 G.*
 - *hubo 2 E.*
 - *no hubo dos derrotas consecutivas.*
1. *Armar la matriz de Markov asociada al proceso.*
 2. *¿Existe un estado límite para todo vector inicial? ¿Cuál sería? Dar una interpretación.*

$$M_2 = \begin{pmatrix} 46/63 & 11/13 & 6/8 \\ 8/63 & 2/13 & 2/8 \\ 9/63 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

b) Ver en el Colab. Existe estado límite porque la matriz tiene autovalores 1 y dos autovalores complejos de módulo menor a 1. Para todo vector inicial de probabilidad v_0 es el autovector normalizado asociado a 1, que se puede calcular a partir de un v_0 cualquiera y aplicando la matriz M_2 repetidas veces (método de la potencia, que vale porque 1 es el único autovalor de módulo máximo). Lo hacemos numéricamente porque la cuenta es difícil a mano.

Problema 3

Sea la matriz estocástica por columnas A:

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} - \frac{1}{4}a & \frac{1}{2} + \frac{1}{2}a^2 & 1 - a^2 \\ a & \frac{1}{2} - \frac{1}{2}a^2 & a^2 - \frac{1}{2}a \\ \frac{3}{4} - \frac{3}{4}a & 0 & a^2 - \frac{1}{2}a \end{pmatrix}$$

donde a es un número real.

1. Hallar los posibles valores de a .
2. Para cada valor hallado en 1., decidir si existe estado límite v_∞ para cualquier estado inicial. ¿Existirá una matriz A^∞ tal que $A^k \rightarrow A_\infty$ cuando $k \rightarrow \infty$?

1. Matriz estocástica por columnas: entradas sean no negativas y la suma de las columnas tiene que dar 1. Sumamos por columna e igualamos las expresiones a 1; la no negatividad de las entradas la evaluamos después.

$$\text{Columna 1: } \frac{1}{4} - \frac{1}{4}a + a + \frac{3}{4} - \frac{3}{4}a = 1$$

$$\text{Columna 2: } \frac{1}{2} + \frac{1}{2}a^2 + \frac{1}{2} - \frac{1}{2}a^2 = 1$$

$$\text{Columna 3: } 1 - a^2 + a^2 - \frac{1}{2}a + a^2 - \frac{1}{2}a = 1 - a + a^2 = 1$$

$$\Rightarrow a^2 - a = a(a - 1) = 0 \Rightarrow a = 0 \text{ ó } a = 1$$

Reemplazamos primero con $a=0$:

$$A_0 = \begin{pmatrix} 0,25 & 0,5 & 1 \\ 0 & 0,5 & 0 \\ 0,75 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

A_0 efectivamente es de Markov. Existirá estado límite para todo v_0 si $\lambda = 1$ es el único autovalor de módulo 1.

Buscamos los autovalores de A_0 :

$$\begin{vmatrix} 0,25 - \lambda & 0,5 & 1 \\ 0 & 0,5 - \lambda & 0 \\ 0,75 & 0 & -\lambda \end{vmatrix}$$

$$= 1 \begin{vmatrix} 0 & 0,5 - \lambda \\ 0,75 & 0 \end{vmatrix} - \lambda \begin{vmatrix} 0,25 - \lambda & 0,5 \\ 0 & 0,5 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= -0,75(0,5 - \lambda) - \lambda(0,25 - \lambda)(0,5 - \lambda)$$

$$= (0,5 - \lambda)(-0,75 - \lambda(0,25 - \lambda))$$

$$= (0,5 - \lambda)(-0,75 - 0,25\lambda + \lambda^2) = (0,5 - \lambda)(\lambda - 1)(\lambda + 0,75)$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = 1; \lambda_2 = 0,5; \lambda_3 = -0,75$$

Como el único autovalor de módulo 1 es el 1, existirá A_0^∞ y por lo tanto existirá un vector límite v_∞ para todo v_0 . Con esto ya terminamos la parte b) para A_0 .

A_0 es diagonalizable. Calculamos w_1 vector de equilibrio para ver cómo da v_∞ :

$$A_0 - I = \begin{pmatrix} -0,75 & 0,5 & 1 \\ 0 & -0,5 & 0 \\ 0,75 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Busco $(A_0 - I)w = 0$ con $w = (x, y, z) \Rightarrow y = 0, -0,75x + z = 0$

Tomo $w = (1, 0, 0,75)$ ó $(4, 0, 3) \Rightarrow w_1 = (4/7, 0, 3/7)$

Debería ser $v_\infty = w_1$ para todo v_0 .

Ahora para $a=1$:

$$A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0,5 \\ 0 & 0 & 0,5 \end{pmatrix}$$

Buscamos los autovalores con $a = 1$

$$\det(A_1 - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ 1 & -\lambda & 0,5 \\ 0 & 0 & 0,5 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= (0,5 - \lambda)(\lambda^2 - 1) \Rightarrow \lambda_1 = 1, \lambda_2 = -1, \lambda_3 = 0,5$$

La matriz A_1 es diagonalizable, y valdrá

$$M^k = C D^k C^{-1} = C \begin{pmatrix} 1^k & & \\ & (-1)^k & \\ & & 0,5^k \end{pmatrix} C^{-1}$$

M^k no converge (no existe el límite M^∞). Eso no quiere que en ningún exista estado límite; puede existir pero dependiendo del v_0 . Si v_0 justo es un estado de equilibrio, $M^k v_0 = v_0$ que converge a un estado límite (porque siempre da v_0).

Pero si v_0 no es de equilibrio, v_k puede oscilar.

Podemos calcular el vector de equilibrio:

$$A_1 - I = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0,5 \\ 0 & 0 & -0,5 \end{pmatrix}$$

Funciona $w = (1, 1, 0) \Rightarrow w_1 = (1/2, 1/2, 0)$. w_1 cumple que $A_1^k w_1 = w_1$, o sea, existe un estado límite si empezamos con $v_0 = w_1$. Pero para otros v_0 no necesariamente existirá este estado límite, y no existe A_1^∞ .

Problema 4

Un estudio sobre preferencias de series televisivas probó que si una persona mira una vez las temporadas nuevas de los Simpsons (N), lo que hace a continuación es, con igual probabilidad, seguir mirando eso, decidir mirar de ahora en más las temporadas viejas (V), o pasar a mirar otros programas de televisión (O) y nunca volver atrás. La matriz de Markov asociada al proceso es:

$$S = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 \end{pmatrix}$$

¿Existe un único estado de equilibrio?

Calculamos los autovectores de la matriz S:

$$\det(S - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} - \lambda & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)^2 \left(\frac{1}{3} - \lambda \right)$$

Obtenemos $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 1$ (1 es de multiplicidad 2), $\lambda_3 = 1/3$.

Calculemos los autovectores asociados a 1:

$$S - I = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & -\frac{2}{3} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \end{pmatrix}$$

Busco $w = (x, y, z)$ tal que $(S - I)w = 0 \Rightarrow y = 0$, pero x, z quedan libres. Elegimos $w_1 = (1, 0, 0)$ y $w_2 = (0, 0, 1)$. Estos son dos vectores de equilibrio distintos, el primero está “asociado a N” y el segundo, “asociado al estado O”.

Si ahora tenemos un $v_0 = a w_1 + b w_2 + c w_3$ (con la base de autovectores dada por w_1, w_2, w_3) y aplicamos la matriz S :

$$S v_0 = a S w_1 + b S w_2 + c S w_3 = a \cdot 1 w_1 + b \cdot 1 w_2 + c \cdot (1/3) w_3$$

$$v_k = S^k v_0 = a S^k w_1 + b S^k w_2 + c S^k w_3 = a \cdot 1^k w_1 + b \cdot 1^k w_2 + c \cdot (1/3)^k w_3$$

$$v_k = a w_1 + b w_2 + c \cdot (1/3)^k w_3 \rightarrow a w_1 + b w_2 = v_\infty(v_0)$$

El estado límite depende de la condición inicial v_0 .

Vale igual que $v_\infty = S^\infty v_0$, con $C = (w_1 | w_2 | w_3)$. Podemos hacer la cuenta y calcular (hicimos la cuenta en el Colab):

$$S^\infty = C \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} C^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0,5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0,5 & 1 \end{pmatrix}$$

S^∞ ya no es de la forma $(w_1 | w_1 | w_1)$, ahora hay que calcularla.