Praktické paralelní programování (PPP 2023) Počítačové cvičení č. 3: Komunikátory v MPI

Jiří Jaroš (jarosjir@fit.vutbr.cz)

1 Úvod

Cílem tohoto cvičení je vyzkoušet si tvorbu nových komunikátorů pomocí duplikace, štěpení a práce se skupinami. Dále si vyzkoušíme nastavení jména komunikátoru a implementaci vlastní rutiny pro obsluhu chyb.

Cvičení je možné vypracovat na Merlinu (bez trasování) a superpočítačích Barbora nebo Karolina v plném rozsahu.

2 Přihlášení na Barboru/Karolinu a alokace výpočetního uzlu

Pokud používáte cluster Karolina:

- 1. Zažádejte o jeden uzel v interaktivním módu.
 - \$ salloc -A DD-23-135 -p qcpu_exp -N 1 --ntasks-per-node 128 -t 01:00:00
- 2. Natáhněte modul s OpenMPI
 - \$ ml GCC/12.2.0 OpenMPI/4.1.4-GCC-12.2.0 CMake/3.24.3-GCCcore-12.2.0

Pokud používáte cluster Barbora:

1. Zažádejte o jeden uzel v interaktivním módu.

```
$ salloc -A DD-23-135 -p qcpu_exp -N 1 --ntasks-per-node 36 -t 01:00:00
```

2. Natáhněte modul s OpenMPI

```
$ ml GCC/12.2.0 OpenMPI/4.1.4-GCC-12.2.0 CMake/3.24.3-GCCcore-12.2.0
```

2.1 Překlad

Vygenerujte překladový skript pomocí cmake a spusť te překlad:

```
$ cmake -Bbuild -S.
```

\$ cmake --build build

3 PŘÍKLAD 1. - DUPLIKACE KOMUNIKÁTORU A NASTAVENÍ JEHO JMÉNA

Zadání se nachází pod sekcí case 1: ve funkci main.

- 1. Nejprve si deklarujte nový komunikátor, např. pppComm.
- 2. Nyní do tohoto komunikátoru zduplikujte komunikátor MPI_COMM_WORLD.
- 3. Nastavte pro komunikátor nové textové jméno.
- 4. Nyní zkuste v tomto komunikátoru vytvořit nějakou chybnou komunikaci, např. rank 3 posílá zprávu neexistujícímu ranku 1000.
- 5. Po ukončení práce uvolněte komunikátor.
- 6. Prozkoumejte chybovou hlášku, kterou od MPI dostanete.
- 7. Přeložte soubor.
- 8. Spusť te výslednou binárku:

```
$ mpiexec ./comm 1
```

4 PŘÍKLAD 2. - IMPLEMENTACE VLASTNÍ CHYBOVÉ RUTINY

Zadání se nachází pod sekcí case 2: ve funkci main.

- 1. Vycházejte z předchozího příkladu.
- 2. Definujte objekt pro nový error handler a nastavte ho na hodnotu pppErrorHandler.

- 3. Připojte takto definovaný error handler k vašemu PPP komunikátoru.
- 4. Proved'te chybou komunikaci.
- 5. Prostudujte přiloženou funkci pppErrorHandler, modifikujte jí tak, aby opět volala MPI_Abort.
- 6. Přeložte soubor.
- 7. Spusť te výslednou binárku

```
$ mpiexec ./comm 2
```

Chybové kódy standardu MPI jsou specifikovány zde https://linux.die.net/man/3/openmpi

5 PŘÍKLAD 3. - ŠTĚPENÍ KOMUNIKÁTORU NA ŘÁDKY A SLOUPCE

Zadání se nachází pod sekcí case 3: ve funkci main.

- 1. Definujte si dva komunikátory, řádkový a sloupcový.
- 2. Proveď te MPI_Comm_split nad daným komunikátorem. Uvažujte, že původní proces má {4, 9, 16} ranků.
- 3. Vypište na standardní výstup tyto informace.

```
Row comm: %2d /%2d, Col comm: %2d / %2d, COMM_WORLD: %2d/%2d \n
```

- 4. Nyní každý root řádkového a sloupcového komunikátoru rozhlásí ostatním svůj původní rank v MPI_COMM_WORLD.
- 5. Každý rank vypíše informaci o tom, kdo je a jaký je rank jeho roota v MPI_COMM_WORLD.

```
Row and Col Id [%d, %d], World rank %d \n
```

- 6. Přeložte soubor.
- 7. Spusť te výslednou binárku

```
$ mpiexec -np 4 ./comm 3
$ mpiexec -np 9 ./comm 3
$ mpiexec -np 16 ./comm 3
```

6 Příklad 4. - Tvorba dlaždicových komunikátorů 2x2 ranky

Zadání se nachází pod sekcí case 4: ve funkci main.

1. Vycházejme ze situace, že máme 16 ranků, uspořádaných do matice 4 × 4 v dlaždicích o velikosti 2 × 2. Pro tyto dlaždice chceme vytvořit komunikátory.

```
0 1 2 3
4 5 6 7
8 9 10 11
12 13 14 15
```

- 2. Deklarujte nový komunikátor tileComm.
- 3. Deklarujte dvě skupiny procesů, jednu pro tileComm a jednu pro MPI_COMM_WORLD.
- 4. Vytáhněte si do jedné skupiny seznam ranků z komunikátoru MPI_COMM_WORLD.
- 5. Vytvořte std::vector do kterého budete ukládat seznam ranků, které stejné dlaždice.
- 6. Jakmile máte tento obsah vytvořen, vložte ranky do nové skupiny MPI_Group_incl.
- 7. Na základě skupiny vytvořte nový dlaždicový komunikátor.
- 8. Rozešlete v rámci dlaždic původní ranky leadrů.
- 9. Vypište na standardní výstup následující informace:

```
Who am I? [original rank, new rank, leader] = [%2d, %2d, %2d]\n
```

- 10. Uvolněte skupiny a komunikátor.
- 11. Přeložte soubor.
- 12. Spusť te výslednou binárku

```
$ mpiexec ./comm 4
```

13. Pro spuštění na Merlinovi bude potřeba použít parametr oversubscribe

```
$ mpiexec -np 16 --oversubscribe ./comm 4
```

7 PŘÍKLAD 5. - SKALÁRNÍ SOUČIN VEKTORŮ VE DVOUÚROVŇOVÉ DEKOMPOZICI

Zadání se nachází pod sekcí case 5: ve funkci main.

- 1. Vzpomeňte si na minulé cvičení, kde jsme dělali skalární součin dvou vektorů. V tomto příkladě budeme dělat totéž, ale s dvouúrovňovou dekompozicí. Uvažujme, že máme 16 ranků. Root nejprve rozptýlí data na 4 ranky, které jsou rooty druhé úrovně. Ti následně rozptýlí svoji část dále. Po ukončení výpočtu nás čekají dvě redukce na úrovni 2 a 1.
- 2. Deklarujte dva komunikátory, jeden pro každou úroveň dekompozice.
- 3. Pomocí funkce MPI_Comm_split vytvořte komunikátor 1. a 2. úrovně. Pro ranky, které se nepatří do první úrovně nastavte barvu MPI_UNDEFINED.
- 4. Nyní si alokujte nutné vektory na 1. a 2. úrovni.
- 5. Proved'te rozptýlení vektorů přes obě úrovně. Pozor, na první úrovni musíte otestovat, jestli komunikátor existuje (MPI_COMM_Level1 != MPI_COMM_NULL)
- 6. Proveď te skalární součin na dané úrovni.
- 7. Proveď te dvě redukce do rootů.
- 8. Uvolněte komunikátory.
- 9. Přeložte soubor.
- 10. Spusť te výslednou binárku
 - \$ mpiexec ./comm 5
- 11. Pro spuštění na Merlinovi bude potřeba použít parametr oversubscribe
 - \$ mpiexec -np 16 --oversubscribe ./comm 5

Na Barboře/Karolině můžete vyzkoušet i variantu, kdy komunikátor 1 úrovně spojuje procesy mezi uzly/sockety, zatímco komunikátor 2. úrovně pracuje v rámci socketu/uzlu.