Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel.

1. Un sous-espace vectoriel F de E est un sous ensemble de E contenant 0_E et stable par combinaisons linéaires

$$0_E \in F$$
 et $\forall (x,y) \in F^2, \ \forall \lambda \in \mathbb{K}, \ \lambda x + y \in F$

2. a) Une application linéaire f de E dans F (où F est un \mathbb{K} -ev) est une application vérifiant

$$\forall \left(x,y\right) \in E^{2},\;\forall \lambda \in \mathbb{K},\;f\left(\lambda x+y\right) =\lambda f\left(x\right) +f\left(y\right)$$

* Le **noyau** de f est le sous ensemble de E des antécédents de 0_F par f :

$$\ker f = \{x \in E / f(x) = 0_F\}$$

C'est un sous espace vectoriel de E.

* L'**image** de f est le sous ensemble de F des images par f de tous les éléments de E:

$$\operatorname{Im} f = \left\{ f\left(x\right), \ x \in E \right\}$$

C'est un sous espace vectoriel de F, et on a

$$y \in \operatorname{Im} f \iff \exists x \in E / y = f(x)$$

- b) * Un **endomorphisme** de E est une application linéaire de E dans E.
 - * Un **isomorphisme** de E sur F est une application linéaire bijective.
 - * Une forme linéaire sur E est une application linéaire de E dans \mathbb{K} (à valeurs numériques).
- **3.** Soit (e_1, \ldots, e_n) une famille de vecteurs de E:
 - a) (e_1, \ldots, e_n) est dite **génératrice** si tout vecteur de E peut se décomposer en combinaison linéaire des e_i :

$$\forall x \in E, \ \exists (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n / x = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i$$

b) (e_1, \ldots, e_n) est dite **liée** lorsqu'il existe une relation de dépendance linéaire non triviale entre les e_i :

$$\exists (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n \setminus \{(0, \dots, 0)\} / \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i = 0_E$$

c) (e_1, \ldots, e_n) est dite **libre** si elle n'est pas liée, ce qui revient à l'implication

$$\forall (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n, \ \left(\sum_{i=1}^n \lambda_i e_i = 0_E \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0\right)$$

d) (e_1, \ldots, e_n) est appelée **base** de E lorsque tout vecteur de E peut se décomposer de manière unique en combinaison linéaire des e_i :

$$\forall x \in E, \exists! (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n / x = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i$$

 \mathcal{B} est une <u>base</u> de E revient à dire que \mathcal{B} est <u>libre</u> et génératrice de E.

PCSI1 2018/2019

4. L'espace engendré par x_1, \ldots, x_n (éléments de E) est l'ensemble des combinaisons linéaires de x_1, \ldots, x_n :

Vect
$$(x_1, ..., x_n) = \left\{ \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i, (\lambda_1, ..., \lambda_n) \in \mathbb{K}^n \right\}$$

C'est un sous espace vectoriel de E, le plus petit contenant x_1, \ldots, x_n

5. La somme de deux sous espaces vectoriels F et G de E est l'ensemble des sommes d'éléments de F et G:

$$F + G = \{x_F + x_G, \ x_F \in F, \ x_G \in G\}$$

C'est un sous espace vectoriel de E, le plus petit contenant F et G.

6. $E = F \oplus G$ (F et G sont **supplémentaires** dans E) signifie que tout vecteur de E se décompose de manière unique en somme d'un vecteur de F et d'un vecteur de G:

$$\forall x \in E, \exists! (x_F, x_G) \in F \times G / x = x_F + x_G$$

- 7. On suppose $E = F \oplus G$
 - a) Le **projecteur** p **sur** F **parallèlement à** G associe à tout vecteur de E sa composante sur F dans la décomposition sur F et G:

si
$$x = x_F + x_G$$
, $x_F \in F$, $x_G \in G$, alors $p(x) = x_F$

C'est un endomorphisme de E, non injectif et non surjectif si $F \neq E$.

b) La symétrie s par rapport à F parallèlement à G associe au vecteur $x=x_F+x_G, \ (x_F,x_G)\in F\times G$ le vecteur

$$s\left(x\right) = x_F - x_G$$

Autrement dit, si p et q sont les projecteurs associés à la décomposition $E = F \oplus G$, alors

$$s = p - q = 2p - \mathrm{id}_E = \mathrm{id}_E - 2q$$

8. Un endomorphisme f est **inversible** dans $\mathcal{L}\left(E\right)$ si

$$\exists g \in \mathcal{L}(E) / f \circ g = g \circ f = \mathrm{id}_E$$

Cela revient à dire que f est bijective, c'est-à-dire un **automorphisme** de E de réciproque g.