Интегралы и дифференциальные уравнения

Лекции

2 семестр

GitHub: malyinik

Содержание

1	Первообразная и неопределённый интеграл					
	1.1	Первообразная				
		1.1.1 Свойства первообразной				
	1.2	Неопределённый интеграл				
		1.2.1 Свойства неопределённого интеграла				
		1.2.2 Геометрический смысл				
		1.2.3 Таблица основных интегралов				
	1.3	Основные методы интегрирования				
2	Пт	авильные и неправильные рациональные дроби				
4	2.1	± ' '±				
	۷.1					
		x-a				
		$2.1.2 \frac{A}{(x-a)^k} \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots $				
		$2.1.3 \frac{Mx+N}{x^k+px+q} \dots \dots$				
	2.2	Неправильные рациональные дроби				
	2.3	Метод неопределённых коэффициентов				
	2.4	Метод конкретных значений				
	2.5	Выводы				
	2.6	Неберущиеся интегралы				
3	Опр	ределённый интеграл. Криволинейная трапеция				
	3.1	Определённый интеграл				
	3.2	Криволинейная трапеция				
		3.2.1 Геометрический смысл				
	3.3	Свойства определённого интеграла				
	3.4	Определённый интеграл с переменным верхним пределом интегрирования . 22				
	_	3.4.1 Свойства				
		3.4.2 Формула Ньютона-Лейбница				
	3.5	Методы вычисления определённого интеграла				
	3.3	3.5.1 Метод интегрирования по частям				
		3.5.2 Метод подстановки (замена переменной)				
	3.6	Интегрирование чётных и нечётных функций по симметричному относи-				
	3.0	тельно начала координат промежутку				
	3.7	Интегрирование периодических функций				
4	Път	иложения определённого интеграла				
4	4.1	иложения определённого интеграла 28 Площадь плоской фигуры				
	4.1					
		4.1.2 Параметрически заданная функция				
	4.0	4.1.3 Полярная система координат				
	4.2	Объём тела				
	4.3	Тела вращения				
		4.3.1 Прямоугольная декартовая система координат				
	4 4	4.3.2 Полярная система координат				
	4.4	Длина дуги				
		4.4.1 Прямоугольная декартовая система координат				
		4.4.2 Параметрически заданная функция				
		4.4.3 Полярная система координат				
	4.5	Площадь поверхности вращения (внешняя оболочка)				

		4.5.1	Следствия	39
5	Несобственные интегралы			
	5.1	Интег	ралы по бесконечному промежутку	41
		5.1.1	Признаки сходимости и расходимости несобственных интегралов 1-го	
			рода	42
		5.1.2	Интегралы для сравнения. Эталоны	45
	5.2	Абсол	ютная и условная сходимость	46
	5.3 Несобственные интегралы 2-го рода		ственные интегралы 2-го рода	47
		5.3.1	Интегралы для сравнения. Эталоны	49
		5.3.2	Признаки сходимости несобственного интеграла 2-го рода	49

Первообразная и неопределённый интеграл 1

Первообразная 1.1

Определение 1. Функция F(x) называется **первообразной** функции f(x) на интервале (a;b), если F(x) дифференцируема на (a;b) и $\forall x \in (a;b)$:

$$F'(x) = f(x) \tag{1}$$

Пример.

$$f(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}, \ D_f = (0; +\infty)$$

$$F(x) = \sqrt{x}$$
 — первообразная $f(x) = \frac{1}{2\sqrt{x}}$

$$F'(x) = (\sqrt{x})' = \frac{1}{2\sqrt{x}} = f(x)$$

$$f(x)=rac{1}{2\sqrt{x}},\; D_f=(0;+\infty)$$
 $F(x)=\sqrt{x}-$ первообразная $f(x)=rac{1}{2\sqrt{x}}$ $F'(x)=(\sqrt{x})'=rac{1}{2\sqrt{x}}=f(x)$ $F(x)=\sqrt{x}+3-$ первообразная $f(x)=rac{1}{2\sqrt{x}}$

1.1.1 Свойства первообразной

Свойство 1.

Если F(x) — первообразная функции f(x) на (a;b), то F(x)+C — первообразная функции f(x) на (a;b), где $\forall C-const.$

Свойство 2.

Если $\Phi(x)$ дифференцируема на (a;b) и $\forall x \in (a;b)$: $\Phi'(x) = 0$, то $\Phi(x) = const$, $\forall x \in (a;b).$

Свойство 3 (Существование первообразной).

Любая непрерывная функция на (a;b) имеет множество первообразных на этом интервале, причём любые две из них отличаются друг от друга на константу.

$$\Phi(x),\ F(x)$$
 — первообразные функции $f(x)$ на $(a;b)$
$$\Phi(x) - F(x) = const$$

1.2 Неопределённый интеграл

Определение 2. Множество первообразных функции f(x) на (a;b) называется **неопре**делённым интегралом.

$$\int f(x) dx = F(x) + C$$
 (2)

∫ — знак интеграла

f(x) — подынтегральная функция

f(x) dx — подынтегральное выражение

х — переменная

F(x) + C — множество первообразных

C — произвольная константа

Определение 3. Интегрирование — нахождение неопределённого интеграла.

1.2.1 Свойства неопределённого интеграла

Свойство 1.

Производная от неопределённого интеграла равна подынтегральной функции.

$$\left[\left(\int f(x) \, dx \right)' = f(x) \right]$$

Доказательство.

$$\left(\int f(x) dx\right)' \stackrel{(2)}{=} \left(F(x) + C\right)' = F'(x) + C' = F'(x) \stackrel{(1)}{=} f(x)$$

Свойство 2.

Дифференциал от неопределённого интеграла равен подынтегральному выражению.

$$d\left(\int f(x) \, dx\right) = f(x) \, dx$$

Доказательство.

$$d\left(\int f(x) dx\right) \stackrel{(2)}{=} d\left(F(x) + C\right) = \left(F(x) + C\right)' dx =$$

$$= \left(F'(x) + C'\right) dx = F'(x) dx \stackrel{(1)}{=} f(x) dx$$

Свойство 3.

Неопределённый интеграл от дифференциала от некоторой функции равен сумме этой функции и константы.

$$\int d(F(x)) = F(x) + C, \quad \forall C - const$$

Доказательство.

$$\int d(F(x)) = \int F'(x) dx \stackrel{\text{(1)}}{=} \int f(x) dx \stackrel{\text{(2)}}{=} F(x) + C, \quad \forall C - const$$

Свойство 4.

Константу можно выносить за знак неопределённого интеграла.

$$\int \lambda \cdot f(x) \, dx = \lambda \int f(x) \, dx, \quad \lambda \neq 0$$

Доказательство.

Пусть F(x) — первообразная f(x)

$$\lambda \int f(x) dx \stackrel{(2)}{=} \lambda \cdot (F(x) + C), \quad \forall C - const$$

Функция $\lambda \cdot F(x)$ — первообразная $\lambda \cdot f(x)$:

$$(\lambda \cdot F(x))' = \lambda \cdot F'(x) \xrightarrow{(1)} \lambda \cdot f(x)$$

$$\int \lambda \cdot f(x) dx \xrightarrow{(2)} \lambda \cdot F(x) + C_1, \quad \forall C_1 - const$$

Так как константы C_1 , C — произвольные, $\lambda \neq 0$, то их всегда можно выбрать так, чтобы $C_1 = \lambda C$. Тогда множества $\lambda \cdot (F(x) + C)$ и $\lambda \cdot F(x) + C_1$ совпадают.

Свойство 5.

Если функции $f_1(x)$ и $f_2(x)$ на (a;b) имеют первообразные $F_1(x)$ и $F_2(x)$ соответственно, то функция $\lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)$, где $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$, имеет первообразную на (a;b), причём $\lambda_1^2 + \lambda_2^2 > 0$:

$$\int \left(\lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)\right) dx = \lambda_1 \int f_1(x) dx + \lambda_2 \int f_2(x) dx$$

Доказательство.

 $F_1(x)$ — первообразная $f_1(x)$

 $F_2(x)$ — первообразная $f_2(x)$

$$\lambda_1 \int f_1(x) \, dx + \lambda_2 \int f_2(x) \, dx \stackrel{(2)}{=} \lambda_1 (F_1(x) + C_1) + \lambda_2 (F_2(x) + C_2) =$$

$$= \lambda_1 F_1(x) + \lambda_2 F_2(x) + \lambda_1 C_1 + \lambda_2 C_2, \quad \forall C_1, C_2 - const$$

Функция $F(x) = \lambda_1 F_1(x) + \lambda_2 F_2(x)$ — первообразная функции $\lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)$.

$$F'(x) = \left(\lambda_1 F_1(x) + \lambda_2 F_2(x)\right)' = \lambda_1 F_1'(x) + \lambda_2 F_2'(x) \xrightarrow{(1)} \lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)$$

$$\int \left(\lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)\right) dx \xrightarrow{(2)} \lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x) + C, \quad \forall C - const$$

Так как константы C_1 , C_2 , C — произвольные, то всегда можно добиться выполнения равенства $C = \lambda_1 C_1 + \lambda_2 C_2$.

Тогда множества $\lambda_1 F_1(x) + \lambda_2 F_2(x) + \lambda_1 C_1 + \lambda_2 C_2$ и $\lambda_1 F_1(x) + \lambda_2 F_2(x) + C$ совпадают.

Свойство 6 (Инвариантность формы интегрирования).

Если $\int f(x) dx = F(x) + C$, где C - const, то $\int f(u) du = F(u) + C$, где C - const, $u = \varphi(x)$ — непрерывно-дифференцируемая функция.

Доказательство.

x — независимая переменная

f(x) — непрерывная функция

F(x) — первообразная f(x)

$$\int f(x) dx = F(x) + C, \ \forall C - const$$

Рассмотрим сложную функцию $F(u) = F(\varphi(x))$. Найдём дифференциал F(u):

$$d(F(u)) = F'(u) \cdot \underbrace{\varphi'(x) \, dx}_{du} = \begin{vmatrix} u = \varphi(x) \\ du = \varphi'(x) \, dx \end{vmatrix} = F'(u) \, du \stackrel{(1)}{=} f(u) \, du$$

Неопределённый интеграл:

$$\int f(u) du = \int d(F(u)) \xrightarrow{\text{(cb. 3)}} F(u) + C, \quad \forall C - const$$

Пример.

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C \qquad \sin(2x) \, d(2x) = -\cos(2x) + C$$

1.2.2 Геометрический смысл

Неопределённый интеграл геометрически представляет собой семейство интегральных кривых (графиков функций) вида y = F(x) + C, $\forall C - const$.

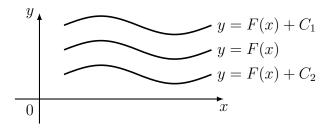


Рис. 1: Геометрический смысл неопределённого интеграла

1.2.3 Таблица основных интегралов

Таблица 1: Таблица основных интегралов

$$\begin{aligned} 1. & \int x^n \, dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C, \ \forall C - const & 11. \ \int \frac{dx}{a^2 - x^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a+x}{a-x} \right| + C \\ 2. & \int dx = x + C & 12. \ \int \frac{dx}{x^2 - a^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a-x}{a+x} \right| + C \\ 3. & \int \frac{dx}{x} = \ln |x| + C & 13. \ \int \frac{dx}{\sqrt{a^2 - x^2}} = \arcsin \frac{x}{a} + C \\ 4. & \int e^x \, dx = e^x + C & 14. \ \int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm a^2}} = \ln \left| x + \sqrt{x^2 \pm a^2} \right| + C \\ 5. & \int a^x \, dx = \frac{a^x}{\ln a} + C & 15. \ \int \sinh x \, dx = \cosh x + C \\ 6. & \int \sin x \, dx = -\cos x + C & 16. \ \int \cosh x \, dx = \sinh x + C \\ 7. & \int \cos x \, dx = \sin x + C & 17. \ \int \frac{dx}{\cosh^2 x} = \tanh x + C \\ 8. & \int \frac{dx}{\cos^2 x} = \lg x + C & 18. \ \int \frac{dx}{\sinh^2 x} = -\coth x + C \\ 9. & \int \frac{dx}{\sin^2 x} = -\cot x + C & 19. \ \int \frac{dx}{\sin x} = \ln \left| \lg \frac{x}{2} \right| + C \\ 10. & \int \frac{dx}{a^2 + x^2} = \frac{1}{a} \arctan \frac{x}{a} + C & 20. \ \int \frac{dx}{\cos x} = \ln \left| \lg \left(\frac{x}{2} + \frac{\pi}{4} \right) \right| + C \end{aligned}$$

Доказательство (19).

$$\int \frac{dx}{\sin x} = \int \frac{dx}{2\sin\frac{x}{2}\cos\frac{x}{2}} = \frac{1}{2}\int \frac{\frac{1}{\cos^2\frac{x}{2}}}{\frac{\sin\frac{x}{2}\cos\frac{x}{2}}{\cos^2\frac{x}{2}}} dx = \int \frac{\frac{1}{2\cos^2\frac{x}{2}}}{\frac{1}{2}} dx = \int \frac{d\left(\operatorname{tg}\frac{x}{2}\right)}{\operatorname{tg}\frac{x}{2}} = \left|\operatorname{tg}\frac{x}{2}t\right| = \int \frac{dt}{t} = \ln|t| + C = \ln\left|\operatorname{tg}\frac{x}{2}\right| + C$$

1.3 Основные методы интегрирования

1. Непосредственное интегрирование (свойства + таблица)

Пример.

$$\int \left(3e^x + \sin x - \frac{1}{1+x^2}\right) dx = 3\int e^x dx + \int \sin x dx - \int \frac{dx}{1+x^2} =$$
$$= 3e^x - \cos x - \operatorname{arctg} x + C, \ \forall C - const$$

2. Метод подстановки

(2.1) Занесение под знак дифференциала

Пример.

$$\int \frac{e^{\arcsin x} \cdot 1}{\sqrt{1 - x^2}} \, dx = \int e^{\arcsin x} \, d(\arcsin x) = e^{\arcsin x} + C, \ \forall C - const$$

(2.2) Замена переменной

Пусть функция $x=\varphi(t)$ определена и дифференцируема на T, а множество X — множество значений этой функции, на котором определена f(x). Тогда, если существует первообразная функции f(x) на X, то на множестве T верно равенство:

$$\int f(x) dx = \begin{vmatrix} x = \varphi(t) \\ dx = \varphi'(t) \end{vmatrix} = \int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt$$

Пример.

$$\int x(3x-1)^{2024} dx = \begin{vmatrix} 3x-1=t & 3x=t+1\\ x=\frac{1}{3}(t+1)\\ dx = \left(\frac{1}{3}t+\frac{1}{3}\right)' dt = \frac{1}{3}dt \end{vmatrix} = \int \frac{1}{3}(t+1) \cdot t^{2024} \frac{1}{3} dt$$

3. Интегрирование по частям

Пусть функции u = u(x) и v = v(x) непрерывно-дифференцируемые, тогда справедлива формула интегрирования по частям:

$$\int u \, dv = u \cdot v - \int v \, du$$

Доказательство.

Рассмотрим произведение $u \cdot v = u(x) \cdot v(x)$

Дифференциал:

$$d(u \cdot v) = u \cdot dv + v \cdot du$$

Выразим $u \cdot dv$:

$$u \cdot dv = d(u \cdot v) - v \cdot du$$

Интегрируем:

$$\int u \, dv = \int \left(d(uv) - v \, du \right)$$

По свойству неопределённого интеграла (5):

$$\int u \, dv = \int d(uv) - \int v \, du$$

По свойству неопределённого интеграла (3):

$$\int u \, dv = u \cdot v - \int v \, du$$

1.
$$\int xe^x dx = \int \underset{u}{x} d(e_v^x) = xe^x - \int e^x dx = xe^x - e^x + C, \quad \forall C - const$$

2.
$$\int \underbrace{\arccos x}_{u} \underbrace{dx}_{dv} = \begin{vmatrix} u = \arccos x, \ du = -\frac{1}{\sqrt{1 - x^{2}}} dx \\ dv = dx, \ v = \int dv = \int dx = x \end{vmatrix} =$$

$$= x \cdot \arccos x - \int \frac{-x \, dx}{\sqrt{1 - x^{2}}} = x \cdot \arccos x - \frac{1}{2} \int \frac{d(1 - x^{2})}{\sqrt{1 - x^{2}}} =$$

$$= x \cdot \arccos x - \frac{1}{2} \cdot \frac{(1 - x^{2})^{\frac{1}{2}}}{\frac{1}{2}} + C =$$

$$= x \cdot \arccos x - \sqrt{1 - x^{2}} + C, \quad \forall C - const$$

2 Правильные и неправильные рациональные дроби

Определение 1. Дробно-рациональной функцией или рациональной дробью называется функция, равная частному от деления двух многочленов.

$$\frac{P_m(x)}{Q_n(x)} = \frac{a_m x^m + a_{m-1} x^{m-1} + \dots + a_1 x + a_0}{b_n x^n + b_{n-1} x^{n-1} + \dots + b_1 x + b_0},$$

$$a_m, a_{m-1}, \dots, a_1, a_0, b_n, b_{n-1}, \dots, b_1, b_0 - const$$

где $P_m(x), \ Q_n(x)$ — многочлены степени m и n соответственно.

Определение 2. Рациональная дробь называется правильной, если степень числителя меньше степени знаменателя, то есть m < n.

Определение 3. Рациональная дробь называется **неправильной**, если степень числителя не меньше степени знаменателя, то есть $m \ge n$.

Простейшие рациональные дроби

1.
$$\frac{A}{x-a}$$
 2. $\frac{A}{(x-a)^k}$ 3. $\frac{Mx+N}{x^2+px+q}$ 4. $\frac{Mx+N}{(x^2+px+q)^k}$

где $A, a, M, N, p, q-const, K \in \mathbb{N}, k \geqslant 2$ $x^2 + px + q$ не имеет действительных корней.

$$D = p^2 - 4q < 0, \quad 4q - p^2 > 0, \quad \boxed{q - \frac{p^2}{4} > 0}$$
 (*)

2.1 Интегрирование простейших рациональных дробей

2.1.1 $\frac{A}{x-a}$

$$\int \frac{A}{x-a} dx = A \int \frac{dx}{x-1} = A \int \frac{d(x-a)}{x-1} = A \cdot \ln|x-a| + C, \quad \forall C - const$$

2.1.2 $\frac{A}{(x-a)^k}$

$$\int \frac{A}{(x-a)^k} dx = A \int \frac{dx}{(x-a)^k} = A \int \frac{d(x-a)}{(x-a)^k} = A \int (x-a)^{-k} d(x-a) = A \cdot \frac{(x-a)^{-k+1}}{-k+1} + C,$$

$$\forall C - const$$

2.1.3 $\frac{Mx+N}{x^k+px+q}$

$$\begin{split} \int \frac{Mx+N}{x^2+px+q} \, dx &= \begin{vmatrix} x^2+px+q = x^2+2 \cdot \frac{p}{2}x + \frac{p^2}{4} - \frac{p^2}{4} + q = \\ &= \left(x + \frac{p}{2}\right)^2 + \left(q - \frac{p^2}{4}\right) \xrightarrow{(*)} \left(x + \frac{p}{2}\right)^2 + b^2 \end{vmatrix} = \int \frac{Mx+N}{\left(x + \frac{p}{2}\right)^2 + b^2} \, dx = \\ &= \left|x + \frac{p}{2} = t \quad x = t - \frac{p}{2} \quad dx = dt\right| = \int \frac{M\left(t - \frac{p}{2}\right) + N}{t^2 + b^2} \, dt = \\ &= M \int \frac{t}{t^2 + b^2} \, dt + \left(N - \frac{p}{2}M\right) \int \frac{dt}{t^2 + b^2} = \\ &= \frac{M}{2} \int \frac{d(t^2 + b^2)}{t^2 + b^2} + \left(N - \frac{p}{2}M\right) \frac{1}{b} \operatorname{arctg} \frac{t}{b} = \\ &= \frac{M}{2} \ln|t^2 + b^2| + \frac{\left(N - \frac{p}{2}M\right)}{b} \operatorname{arctg} \frac{t}{b} + C = \\ &= \frac{M}{2} \ln|x^2 + px + q| + \frac{\left(N - \frac{p}{2}M\right)}{\sqrt{q - \frac{p^2}{4}}} \operatorname{arctg} \frac{x + \frac{p}{2}}{\sqrt{q - \frac{p^2}{4}}} + C, \quad \forall C - const \end{split}$$

Пример.

$$\int \frac{3x-5}{x^2+2x+10} \, dx = \int \frac{3x-5}{(x+1)^2+3^2} = \begin{vmatrix} x+1=t \\ x=t-1 \\ dx=dt \end{vmatrix} = \int \frac{3(t-1)-5}{t^2+3^2} \, dt =$$

$$= 3 \int \frac{t \, dt}{t^2+3^2} - 8 \int \frac{dt}{t^2+3^2} = 3 \cdot \frac{1}{2} \int \frac{d(t^2+3^2)}{t^2+3^2} - 8 \cdot \frac{1}{3} \arctan \frac{t}{3} =$$

$$= \frac{3}{2} \ln|t^2+9| - \frac{8}{3} \arctan \frac{t}{3} + C = \frac{3}{2} \ln|x^2+2x+10| - \frac{8}{3} \arctan \frac{x+1}{3} + C,$$

$$\forall C-const$$

2.2 Неправильные рациональные дроби

Любая неправильная рациональная дробь может быть представлена в виде суммы многочлена и правильной рациональной дроби.

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = L(x) + \frac{r(x)}{Q(x)} \tag{\lor}$$

$$\frac{P(x)}{Q(x)}$$
 — неправильная рациональная дробь

$$L(x)$$
 — многочлен/частное от деления $P(x)$ на $Q(x)$

$$r(x)$$
 — остаток от деления $P(x)$ на $Q(x)$

$$\frac{r(x)}{Q(x)}$$
 — правильная рациональная дробь.

Интегрируя (∨) получаем:

$$\int \frac{P(x)}{Q(x)} dx = \int L(x) dx + \int \frac{r(x)}{Q(x)} dx$$

Вывод: Интегрирование неправильной рациональной дроби сводится к интегрированию многочлена и правильной рациональной дроби.

Теорема 1 (О разложении правильной рациональной дроби на простейшие).

Любая правильная рациональная дробь $\frac{P(x)}{O(x)}$, знаменатель которой можно разложить на множители:

$$Q(x) = (x - x_1)^{k_1} \cdot (x - x_2)^{k_2} \cdot \dots \cdot (x - x_n)^{k_n} \cdot (x^2 + p_1 x + q_1)^{s_1} \cdot \dots \cdot (x^2 + p_m + q_m)^{s_m},$$

может быть представлена и при том единственным образом в виде суммы простейших рациональных дробей:

$$\frac{P(x)}{Q(x)} = \frac{A_1}{x - x_1} + \frac{B_1}{(x - x_1)^2} + \dots + \frac{C_1}{(x - x_1)^{k_1}} + \dots + \frac{A_n}{(x - x_n)} + \frac{B_n}{(x - x_n)^2} + \dots + \frac{C_n}{(x - x_n)^{k_n}} + \frac{M_1 x + N_1}{x^2 + p_1 x + q_1} + \dots + \frac{M_{s_1} x + N_{s_1}}{(x^2 + p_1 x + q_1)^{s_1}} + \dots + \frac{E_1 x + F_1}{x^2 + p_m x + q_m} + \dots + \frac{E_{s_m} x + F_{s_m}}{(x^2 + p_m x + q_m)^{s_m}}$$

$$\left. \begin{array}{l} A_1, \ B_1, \ \dots, \ C_1 \\ A_n, \ B_n, \ \dots, \ C_n \\ M_1, \ N_1, \ \dots, \ M_{s_1}, \ N_{s_1} \\ E_1, \ F_1, \ \dots, \ E_{s_m}, \ F_{s_m} \end{array} \right\} \in \mathbb{R} \qquad \begin{array}{l} x^2 + p_1 x + q_1 \\ \dots \\ x^2 + p_m x + q_m \end{array} \quad \text{ не имеют} \\ x^2 + p_m x + q_m \end{array} \quad \text{действительных корней}$$

1)
$$\frac{x^2+4}{(x-2)(x-3)^3} = \frac{A}{x-2} + \frac{B}{x-3} + \frac{C}{(x-3)^2} + \frac{D}{(x-3)^3}$$

2)
$$\frac{x^3+1}{x^2(x^2+1)} = \frac{A}{x} + \frac{B}{x^2} + \frac{Cx+D}{x^2+1}$$

1)
$$\frac{x^2 + 4}{(x - 2)(x - 3)^3} = \frac{A}{x - 2} + \frac{B}{x - 3} + \frac{C}{(x - 3)^2} + \frac{D}{(x - 3)^3}$$
2)
$$\frac{x^3 + 1}{x^2(x^2 + 1)} = \frac{A}{x} + \frac{B}{x^2} + \frac{Cx + D}{x^2 + 1}$$
3)
$$\frac{x^2 + x + 13}{(x - 1)^2(x^2 - 4)(x^2 + 4)^2} = \frac{A}{x - 1} + \frac{B}{(x - 1)^2} + \underbrace{\frac{Cx + D}{x^2 - 4}}_{\frac{C}{x - 2} + \frac{D}{x + 2}} + \underbrace{\frac{Bx + F}{x^2 + 4}}_{\frac{C}{x^2 + 4} + 2} + \underbrace{\frac{Gx + H}{(x^2 + 4)^2}}_{\frac{C}{x - 2} + \frac{D}{x + 2}}$$

2.3 Метод неопределённых коэффициентов

Равенство в теореме о разложении правильной рациональной дроби на простейшие (**T. 1**) представляет собой тождество. Поэтому, приводя дроби к общему знаменателю, получим тождество числителей слева и справа. Приравнивая коэффициенты при одинаковых степенях x получаем СЛАУ для определения неизвестных коэффициентов.

Пример.
$$\int \frac{3x-4}{x(x-2)(x+1)} dx \iff$$

$$\frac{3x-4}{x(x-2)(x+1)} = \frac{A}{x} + \frac{B}{x-2} + \frac{C}{x+1} = \frac{A(x-2)(x+1) + Bx(x+1) + Cx(x-2)}{x(x-2)(x+1)}$$

$$0 \cdot x^2 + 3x - 4 = A(x-2)(x+1) + Bx(x+1) + Cx(x-2) =$$

$$= x^2(A+B+C) + (B-A-2C)x - 2A$$

$$\begin{cases} x^2 \\ 3 = B-A-2C \\ x^1 \\ 3 = B-A-2C \end{cases}$$

$$C \Pi A Y \qquad A = 2 \quad B = \frac{1}{3} \quad C = -\frac{7}{3}$$

$$\begin{cases} x^0 \\ -4 = -2A \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \int \left(\frac{2}{x} + \frac{1}{x-2} + \frac{-\frac{7}{3}}{x+1}\right) dx = 2 \int \frac{dx}{x} + \frac{1}{3} \int \frac{dx}{x-2} - \frac{7}{3} \int \frac{dx}{x+1} =$$

$$= 2 \ln|x| + \frac{1}{3} \ln|x-2| - \frac{7}{3} \ln|x+1| + C, \quad \forall C-const$$

2.4 Метод конкретных значений

После получения тождества числителей (**) подставляем конкретные значения переменной x, так как оно верно для любого x.

Обычно вместо x подставляют действительные корни знаменателя.

Пример.
$$x = 0: -4 = -2A \Rightarrow A = 2$$

$$x = 2: 3 \cdot 2 - 4 = B \cdot 2 \cdot 3 \Rightarrow B = \frac{1}{3}$$

$$x = -1: -3 - 4 = -C \cdot (-3) \Rightarrow C = -\frac{7}{3}$$

2.5 Выводы

- 1. **Метод конкретных значений** лучше использовать, когда в знаменателе правильной рациональной дроби нет кратных корней.
- 2. **Метод неопределённых коэффициентов** лучше использовать, когда в знаменателе правильной рациональной дроби кратные или комплексные (не действительные) корни.
- 3. Лучше комбинировать два метода.

2.6 Неберущиеся интегралы

1.
$$\int e^{-x^2} dx$$
 — интеграл Пуассона (теория вероятности)

2.
$$\int \frac{dx}{\ln x}$$
 — логарифмический интеграл (теория чисел)

3.
$$\int \cos x^2 dx$$
, $\int \sin x^2 dx$ — интегралы Френеля (физика)

3 Определённый интеграл. Криволинейная трапеция

3.1 Определённый интеграл

Пусть функция y = f(x) определена на [a; b].

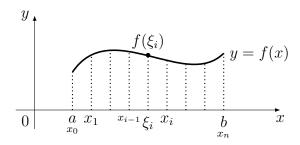
Определение 1. Множество точек $a = x_0 < x_1 < \ldots < x_i < \ldots < x_n = b$ называется разбиением отрезка [a;b], при этом отрезки $[x_{i-1};x_i]$ называются отрезками разбиения.

$$i=1,\dots,n$$
 $i=\overline{1,n}$ $\Delta x_i=x_i-x_{i-1}$ — длина i -го отрезка разбиения $i=\overline{1,n}$ $\lambda=\max_i \Delta x_i$ — диаметр разбиения

Рассмотрим произвольное разбиение [a;b]. В каждом из отрезков разбиения $[x_{i-1};x_i]$ выберем точку $\xi_i,\ i=\overline{1,n}$. Составим сумму

$$S_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$
 (1)

(1) — интегральная сумма для функции y = f(x) на [a; b].



Определение 2. Определённым интегралом от функции y = f(x) на [a;b] называется конечный предел интегральной суммы (1), когда число отрезков разбиения растёт, а их длины стремятся к нулю.

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_{i}) \cdot \Delta x$$
 (2)

Предел (2) не зависит от способа разбиения отрезка [a;b] и выбора точек $\xi_i,\ \overline{1,n}.$

f(x) — подынтегральная функция

f(x) dx — подынтегральное выражение

___ знак определённого интеграла

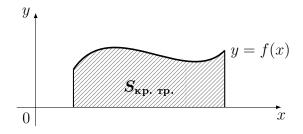
a- нижний предел интегрирования

b — верхний предел интегрирования

3.2 Криволинейная трапеция

Определение 3. Криволинейной трапецией называется фигура, ограниченная графиком функции y = f(x), отрезком [a;b] на Ox, прямыми x = a и x = b параллельными оси Oy.

3.2.1 Геометрический смысл



Определённый интеграл численно равен площади криволинейной трапеции.

$$S_{\text{\tiny Kp. Tp.}} = \int_a^b f(x) \, dx$$

Определение 4. Функция y = f(x) называется **интегрируемой** на [a;b], если существует конечный предел интегральной суммы (1) на [a;b].

Теорема 1 (Существование определённого интеграла).

Если функция y = f(x) непрерывна на [a; b], то она на этом отрезке интегрируема.

3.3 Свойства определённого интеграла

Теорема 2.

Если функция y = f(x) интегрируема на отрезке [a; b], то имеет место равенство

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = -\int_{b}^{a} f(x)dx$$

Доказательство.

По определению определённого интеграла (опр. 2)

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_{i}) \cdot \Delta x = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_{i})(x_{i} - x_{i-1}) = -\lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_{i})(x_{i-1} - x_{i})$$
$$= -\int_{b}^{a} f(x) dx$$

Теорема 3 (Аддитивность определённого интеграла).

Если функция y = f(x) интегрируема на каждом из отрезков [a; c], [c; b] (a < c < b), то она интегрируема на [a; b] и верно равенство

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Доказательство.

Рассмотрим произвольное разбиение [a;b] такое, что одна из точек разбиения совпадает с точкой c:

$$a = x_0 < x_1 < \ldots < x_m = c < x_{m+1} < \ldots < x_n = b$$

Данное разбиение определяет ещё два разбиения:

$$a = x_0 < x_1 < \ldots < x_{m-1} < x_m = c$$
 $\lambda_1 = \max_i \Delta x_i, i = \overline{1, m}$ $c = x_m < x_{m+1} < \ldots < x_{n-1} < x_n = b$ $\lambda_2 = \max_i \Delta x_i, i = \overline{m+1, n}$

Так как функция y = f(x) интегрируема на [a; c] и на [c; b], то

$$\int_{a}^{c} f(x) dx = \lim_{\lambda_1 \to 0} \sum_{i=1}^{m} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$
$$\int_{c}^{b} f(x) dx = \lim_{\lambda_2 \to 0} \sum_{i=m+1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$

 $\lambda = \max\{\lambda_1; \lambda_2\} \quad \lambda \to 0$

Суммируем интегральные суммы:

$$\sum_{i=1}^{m} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i + \sum_{i=m+1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i = \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$

Вычислим предел:

$$\lim_{\lambda \to 0} \left(\sum_{i=1}^{m} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i + \sum_{i=m+1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i \right) = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$

$$\lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{m} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i + \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=m+1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$

$$\lim_{\lambda_1 \to 0} \sum_{i=1}^{m} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i + \lim_{\lambda_2 \to 0} \sum_{i=m+1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \cdot \Delta x_i$$

Из последнего равенства следует, что f(x) — интегрируема на [a;b] и верно равенство

$$\int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$$

Теорема 4.

Если C-const, то

$$\int_{a}^{b} c \, dx = c \cdot (b - a)$$

Доказательство

$$\int_{a}^{b} c \, dx = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} c \cdot \Delta x_{i} = c \cdot \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} x_{i} - x_{i-1} = c \cdot (b - a)$$

Теорема 5.

Если функции $f_1(x)$, $f_2(x)$ интегрируемы на [a;b], то их линейная комбинация

$$\lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)$$
, где $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$

интегрируема на [a;b] и верно равенство:

$$\int_a^b \left(\lambda_1 f_1(x) + \lambda_2 f_2(x)\right) dx = \lambda_1 \int_a^b f_1(x) dx + \lambda_2 \cdot \int_a^b f_2(x) dx$$

Доказательство.

$$\int_{a}^{b} \left(\lambda_{1} f_{1}(x) + \lambda_{2} f_{2}(x)\right) dx = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} \left(\lambda_{1} f_{1}(\xi_{i}) + \lambda_{2} f_{2}(\xi_{i})\right) \cdot \Delta x_{i} =$$

$$= \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} \left(\lambda_{1} f_{1}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i} + \lambda_{2} f_{2}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i}\right) =$$

$$= \lim_{\lambda \to 0} \left(\sum_{i=1}^{n} \lambda_{1} f_{1}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i} + \sum_{i=1}^{n} \lambda_{2} f_{2}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i}\right) =$$

$$= \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} \lambda_{1} f_{1}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i} + \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} \lambda_{2} f_{2}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i} =$$

$$= \lambda_{1} \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f_{1}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i} + \lambda_{2} \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f_{2}(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i} =$$

$$= \lambda_{1} \int_{a}^{b} f_{1}(x) dx + \lambda_{2} \int_{a}^{b} f_{2}(x) dx =$$

$$= \int_{a}^{b} \left(\lambda_{1} f_{1}(x) + \lambda_{2} f_{2}(x)\right) dx$$

Следствие 5.1.

$$\int_{a}^{a} f(x) \, dx = 0$$

Теорема 6 (О сохранении определённым интегралом знака подынтегральной функции).

Если f(x) интегрируема и неотрицательна на [a;b], то

$$\boxed{\int_{a}^{b} f(x) \, dx \geqslant 0}$$

Доказательство.

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi_{i}) \cdot \Delta x_{i}$$

 Δx_i — длины отрезков разбиения $\Delta x_i > 0$ $f(\xi_i) \geqslant 0$ по условию

$$f(\xi_i)\cdot \Delta x_i\geqslant 0,\ i=\overline{i,n}$$

$$\sum_{i=1}^n f(\xi_i)\cdot \Delta x_i\geqslant 0\quad \text{как сумма неотрицательных чисел}$$

$$\lim_{\lambda\to 0}\sum_{i=1}^n f(\xi_i)\cdot \Delta x_i\geqslant 0\quad \text{по следствию из теоремы o coxpanenuu}$$

$$\phi y \text{нкцией знака своего предела}$$

$$\oint_{a}^{b} f(x) \, dx \geqslant 0$$

Теорема 7 (Об интегрировании неравенства).

Пусть функции f(x) и g(x) интегрируемы на [a;b] и $\forall x \in [a;b] \colon f(x) \geqslant g(x),$ то

$$\int_{a}^{b} f(x) \, dx \geqslant \int_{a}^{b} g(x) \, dx$$

Доказательство.

По условию $f(x)\geqslant g(x),\ \forall x\in [a;b].$ Обозначим $h(x)=f(x)-g(x)\geqslant 0.$ По теореме 6

$$\int_{a}^{b} (f(x) - g(x)) dx \ge 0$$

По теореме 5:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx - \int_{a}^{b} g(x) dx \ge 0$$

$$\downarrow \downarrow$$

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \ge \int_{a}^{b} g(x) dx$$

Теорема 8 (Об оценке модуля определённого интеграла).

Если функция f(x) и |f(x)| интегрируемы на [a;b], то справедливо неравенство

$$\left| \left| \int_{a}^{b} f(x) \, dx \right| \leqslant \int_{a}^{b} \left| f(x) \right| dx$$

Доказательство.

 $\forall x \in [a;b]$ справедливо неравенство

$$-|f(x)| \le f(x) \le |f(x)|$$

По теореме 5 и 7:

$$-\int_{a}^{b} |f(x)| dx \leqslant \int_{a}^{b} f(x) dx \leqslant \int_{a}^{b} |f(x)| dx$$

Сворачиваем двойное неравенство:

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) \, dx \right| \leqslant \int_{a}^{b} \left| f(x) \right| dx$$

Теорема 9 (О среднем значении для определённого интеграла).

Если f(x) непрерывна на [a;b], то

$$\exists c \in [a;b] \colon f(c) = \frac{1}{b-a} \int_{a}^{b} f(x) \, dx$$

Доказательство.

Так как функция y = f(x) непрерывна на [a;b], то по теореме Beŭepumpacca она достигает своего наибольшего и наименьшего значения.

To ectb $\exists m, M \in \mathbb{R}, \ \forall x \in [a;b]: m \leqslant f(x) \leqslant M$

По теореме 7:

$$\int_{a}^{b} m \, dx \leqslant \int_{a}^{b} f(x) \, dx \leqslant \int_{a}^{b} M \, dx$$

По теореме 5:

$$m \int_a^b dx \leqslant \int_a^b f(x) dx \leqslant M \int_a^b dx$$

По теореме 4:

$$m(b-a) \leqslant \int_a^b f(x) dx \leqslant M(b-a) \mid : (b-a)$$

Так как функция y = f(x) непрерывна на [a; b], то по теореме *Больцано-Коши* она принимает все свои значения между наибольшим и наименьшим значением.

$$m \leqslant \frac{1}{b-a} \int_{a}^{b} f(x) \, dx \leqslant M$$

По теореме *Больцано-Коши* $\exists c \in [a;b]$:

$$f(c) = \frac{1}{b-a} \int_{a}^{b} f(x) dx$$

Теорема 10 (Об оценке определённого интеграла).

Пусть функции f(x) и g(x) интегрируемы на [a;b] и $\forall x \in [a;b]$: $m \leqslant f(x) \leqslant M, \ g(x) \geqslant 0$. Тогда

$$\boxed{m \int_a^b g(x) \, dx \leqslant \int_a^b f(x) \, g(x) \, dx \leqslant M \int_a^b g(x) \, dx}$$

Доказательство.

Так как $\forall x \in [a;b]$ верны неравенства

$$m \leqslant f(x) \leqslant M \quad | \cdot g(x)$$
 $g(x) \geqslant 0 \quad m, M \in \mathbb{R}$

$$m \cdot g(x) \leqslant f(x) \cdot g(x) \leqslant M \cdot g(x)$$

По теореме 7 и 5:

$$m \int_a^b g(x) \leqslant \int_a^b f(x) g(x) dx \leqslant M \int_a^b g(x) dx$$

Следствие 10.1. $g(x) \equiv 1, \ \forall x \in [a; b]$

$$m(b-a) \leqslant \int_a^b f(x) dx \leqslant M(b-a)$$

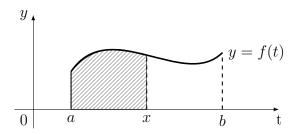
3.4 Определённый интеграл с переменным верхним пределом интегрирования

Пусть f(x) непрерывна на [a;b]. Рассмотрим $\int_a^b f(x) \, dx$. Закрепим нижний предел интегрирования a. Изменяем верхний предел интегрирования b, чтобы подчеркнуть изменение верхнего предела интегрирования.

$$b \longrightarrow x \quad x \in [a; b] \quad [a; x] \subset [a; b] \quad I(x) = \int_a^x f(t) dt.$$

Определение 1. Определённым интегралом с переменным верхним пределом интегрирования от непрерывной функции f(x) на [a;b] называется интегральная

$$I(x) = \int_a^x f(t) dt$$
, где $x \in [a; b]$



I(x) — переменная площадь криволинейной трапеции с основанием $[a;x]\subset [a;b].$

3.4.1 Свойства

Теорема 1 (Henpepuвность I(x)).

Если функция f(x) на [a;b] непрерывна, то $I(x) = \int_a^x f(t) dt$ — непрерывна на [a;b].

Доказательство.

Рассмотрим $I(x) = \int_a^x f(t) dt$

$$I(x + \Delta x) = \int_{a}^{x + \Delta x} f(t) dt$$

$$\Delta I(x) = I(x + \Delta x) - I(x) = \int_{a}^{x + \Delta x} f(t) dt - \int_{a}^{x} f(t) dt \xrightarrow{*, T3}$$

$$= \int_{a}^{x} f(t) dt + \int_{x}^{x + \Delta x} f(t) dt - \int_{a}^{x} f(t) dt = \int_{a}^{x + \Delta x} f(t) dt \xrightarrow{T9}$$

$$= f(c) \cdot (x + \Delta x - x) = f(c) \cdot \Delta x, \text{ где } c \in [x; x + \Delta x]$$

* — Так как функция f(x) непрерывна на [a;b], то f(x) интегрируема на [a;b] \Rightarrow применяем свойство аддитивности определённого интеграла.

$$\lim_{\Delta x \to 0} \Delta I(x) = \lim_{\Delta x \to 0} f(c) \cdot \Delta x = 0$$

По определению непрерывной функций $\Rightarrow I(x) = \int_a^x f(t) \, dt$ непрерывна на [a;b].

Теорема 2 (О производной I(x)).

Если функция y = f(x) непрерывна на [a; b], то $\forall x \in [a; b]$ верно равенство

$$\left(I(x)\right)' = \left(\int_{a}^{x} f(t) dt\right)' = f(x)$$

Доказательство.

$$(I(x))' = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta I(x)}{\Delta x} \stackrel{\text{T1}}{=} \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(c) \cdot \Delta x}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} f(c) \stackrel{*}{=} f(x)$$

*:
$$a$$
 при $\Delta x \to 0$ $x + \Delta x \to x$ $c \to x$

Следствие 2.1. Функция I(x) — первообразная функции f(x) на [a;b], так как по теореме 2(I(x))' = f(x).

3.4.2 Формула Ньютона-Лейбница

Теорема 3.

Пусть функция f(x) — непрерывна на [a;b]. Тогда

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx = F(x) \right|_{a}^{b} = F(b) - F(a)$$

где F(x) — первообразная f(x).

Доказательство.

Пусть F(x) первообразная f(x) на [a;b]. По следствию из теоремы 2 I(x) — первообразная f(x) на [a;b].

По свойству первообразной:

$$I(x)-F(x)=C$$

$$I(x)=F(x)+C, \text{ где } C-const$$

$$\int_a^x f(t)\,dt=F(x)+C, \text{ где } C-const \tag{\lor}$$

 $\bullet \ x = a$:

$$\int_{a}^{a} f(t) dt = F(a) + C$$
$$0 = F(a) + C$$
$$C = -F(a)$$

C = -F(a) подставим в (V):

$$\int_{a}^{x} f(t) dt = F(x) - F(a)$$

 $\bullet x = b$:

$$\int_{a}^{b} f(t) dt = F(b) - F(a)$$

3.5 Методы вычисления определённого интеграла

3.5.1 Метод интегрирования по частям

Теорема 1.

Пусть функции u=u(x) и v=v(x) непрерывно дифференцируемы на [a;b]. Тогда имеет место равенство

$$\left| \int_{a}^{b} u \, dv = u \, v \right|_{a}^{b} - \int_{a}^{b} v \, du$$

Доказательство.

Рассмотрим произведение функций $u \cdot v$.

Дифференцируем:

$$d(u \cdot v) = v du + u dv$$
$$u dv = d(uv) - v du$$

Интегрируем:

$$\int_a^b u \, dv = \int_a^b \left(d(uv) - v \, du \right) = \int_a^b d(uv) - \int_a^b v \, du - u \, v \bigg|_a^b - \int_a^b v \, du$$

$$\int_{1}^{e} \ln x \, dx = \begin{vmatrix} u = \ln x & du = \frac{1}{x} \, dx \\ dv = dx & v = x \end{vmatrix} = x \ln x \Big|_{1}^{e} - \int_{1}^{e} x \cdot \frac{1}{x} \, dx = (e \ln e - 1 \cdot \ln 1) - x \Big|_{1}^{e} = e - (e - 1) = \cancel{e} - \cancel{e} + 1 = 1$$

3.5.2 Метод подстановки (замена переменной)

Теорема 2.

Пусть

1. y = f(x) непрерывна на [a; b]

2. $x = \varphi(t)$ непрерывно дифференцируема при $t \in [t_1; t_2]$

3. при $t \in [t_1; t_2]$ значения функции $\varphi(t)$ не выходят за пределы [a; b]

4. $\varphi(t_1) = a, \ \varphi(t_2) = b$

Тогда
$$\int_a^b f(x) \, dx = \begin{vmatrix} x = \varphi(t), & x_{\scriptscriptstyle \mathrm{H}} = a, & t_{\scriptscriptstyle \mathrm{H}} = t_1 \\ dx = \varphi'(t) \, dt, & x_{\scriptscriptstyle \mathrm{B}} = b, & t_{\scriptscriptstyle \mathrm{B}} = t_2 \end{vmatrix} = \int_{t_1}^{t_2} f\big(\varphi(t)\big) \varphi'(t) \, dt$$

Доказательство.

Так как

1. y = f(x) непрерывна на [a; b], а

2. $x = \varphi(t)$ непрерывна на $[t_1; t_2]$, то

сложная $y=f(\varphi(t))$ непрерывна на $[t_1;t_2]$ по теореме о непрерывности сложной функции.

Так как y = f(x) непрерывна на [a; b], а функция $f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$ — непрерывна на $[t_1; t_2]$, то существует определённый и неопределённый интеграл от этих функций.

Пусть F(x) — первообразная функции f(x) на [a;b]. В силу инвариантности неопределённого интеграла $F(\varphi(t))$ — первообразная функции $f(\varphi(t))$ на $[t_1;t_2]$. Тогда

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = F(x) \Big|_{a}^{b} \xrightarrow{\text{H-JI}} F(b) - F(a)$$

$$\int_{t_{1}}^{t_{2}} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt = F(\varphi(t)) \Big|_{t_{1}}^{t_{2}} \xrightarrow{\text{H-JI}} F(\varphi(t_{2})) - F(\varphi(t_{1})) = F(b) - F(a)$$

Замечание.

При замене переменной в определённом интеграле обратную замену не делают.

— Нужно не забыть изменить пределы интегрирования.

$$\int_{1}^{e} \frac{\ln x}{x} dx = \int_{1}^{e} \ln x d(\ln x) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\ln^{2} x}{2} \Big|_{1}^{e} = \frac{\ln^{2} e}{2} - \frac{\ln^{2} 1}{2} = \frac{1}{2}$$

$$\stackrel{\text{lef}}{=} \frac{\ln x}{x} dx = \int_{1}^{e} \ln x d(\ln x) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\ln^{2} x}{2} \Big|_{1}^{e} = \frac{\ln^{2} e}{2} - \frac{\ln^{2} 1}{2} = \frac{1}{2}$$

$$\stackrel{\text{def}}{=} \frac{\ln x}{x} dx = \int_{1}^{e} \ln x d(\ln x) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\ln^{2} x}{2} \Big|_{1}^{e} = \frac{\ln^{2} e}{2} - \frac{\ln^{2} 1}{2} = \frac{1}{2}$$

$$\stackrel{\text{def}}{=} \frac{\ln x}{x} dx = \int_{1}^{e} \ln x d(\ln x) \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\ln^{2} x}{2} \Big|_{1}^{e} = \frac{\ln^{2} e}{2} - \frac{\ln^{2} 1}{2} = \frac{1}{2}$$

3.6 Интегрирование чётных и нечётных функций по симметричному относительно начала координат промежутку

Теорема 1.

Пусть функция y=f(x) непрерывна на [-a;a], где $a\in\mathbb{R},\ a>0.$ Тогда

$$\int_{-a}^{a} f(x) \, dx = \begin{cases} 2 \int_{0}^{a} f(x) \, dx, & f - \text{чётная} \\ 0, & f - \text{нечётная} \end{cases}$$

Доказательство

$$\begin{split} \int_{-a}^{a} f(x) \, dx &= \int_{-a}^{0} f(x) \, dx + \int_{0}^{a} f(x) \, dx \iff \\ \int_{-a}^{0} f(x) \, dx &= \begin{vmatrix} x = -t, & dx = -dt \\ x_{\text{H}} = -a, & t_{\text{H}} = a \\ x_{\text{B}} = 0, & t_{\text{B}} = 0 \end{vmatrix} = \int_{a}^{0} f(-t) \, (-dt) = \int_{0}^{a} f(-t) \, dt = \\ &= \begin{cases} \int_{0}^{a} f(t) \, dt, \, f - \text{чётная} \\ -\int_{0}^{a} f(t) \, dt, \, f - \text{нечётная} \end{cases} \end{split}$$

Пример.

$$\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos x \, dx \iff \sin x \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \sin \frac{\pi}{2} - \sin \left(-\frac{\pi}{2}\right) = 1 - (-1) = 2$$

$$\iff 2 \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \cos \, dx = 2$$

Пример.

$$\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin x \, dx = -\cos x \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = -\left(\cos\frac{\pi}{2} - \cos\left(-\frac{\pi}{2}\right)\right) = 0$$

$$\int_{-\pi}^{\pi}\cos^2x\,\sin^3x\,dx=0$$
 т.к. $\cos^2x\,\sin^3x=y$ нечётная функция на $[-\pi;\pi]$

3.7 Интегрирование периодических функций

Теорема 2.

Пусть f(x) непрерывная периодическая функция с периодом T. Тогда

$$\int_{a}^{a+T} f(x) \, dx = \int_{0}^{T} f(x) \, dx, \quad \forall a \in \mathbb{R}$$

Доказательство.

$$\int_{a}^{a+T} f(x) \, dx = \int_{a}^{0} f(x) \, dx + \int_{0}^{T} f(x) \, dx + \int_{T}^{T+a} f(x) \, dx$$

$$\int_{T}^{T+a} f(x) \, dx = \begin{vmatrix} t = x - T, & x = t + T, & dx = dt \\ x_{\text{H}} = T, & t_{\text{H}} = 0 \\ x_{\text{B}} = T + a, & t_{\text{B}} = a \end{vmatrix} = \int_{0}^{a} f(t+T) \, dt \xrightarrow{\text{период.}} \int_{0}^{a} f(t) \, dt$$

$$\int_{a}^{a+T} f(x) \, dx = \int_{a}^{0} f(x) \, dx + \int_{0}^{T} f(x) \, dx + \int_{0}^{a} f(x) \, dx$$

$$\int_{a}^{a+T} f(x) \, dx = \int_{0}^{a} f(x) \, dx, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$$\int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{5\pi}{2}} \sin x \, dx = \int_{\frac{\pi}{2}}^{2\pi + \frac{\pi}{2}} \sin x \, dx = \int_{0}^{2\pi} \sin x \, dx = 0$$

4 Приложения определённого интеграла

4.1 Площадь плоской фигуры

4.1.1 Прямоугольная декартовая система координат

Пусть функция y = f(x) непрерывна на [a;b] и $\forall x \in [a;b] \colon f(x) \geqslant 0$. Из геометрического смысла определённого интеграла:

$$S = \int_{a}^{b} f(x) \, dx \tag{1}$$

Этапы вывода формулы:

- 1. Разбиваем [a;b] точками $a = x_0 < x_1 < \ldots < x_i < \ldots < x_n = b$
- 2. $[x_{i-1};x_i],\ i=\overline{1,n}$ отрезки разбиения $\Delta x_i=x_i-x_{i-1}$ длины отрезков разбиения
- 3. $\forall \xi_i \in [x_{i-1}; x_i], \ i = \overline{1, n} \qquad f(\xi_i)$ Криволинейную трапецию с основанием Δx_i заменяем прямоугольником длины $f(\xi_i)$. Криволинейная трапеция с основанием [a; b] заменяется на ступенчатую фигуру.
- 4. $\lambda = \max_i \Delta x_i$ $\sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \Delta x_i \text{интегральная сумма}$

5.
$$\lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} f(\xi) \cdot \Delta x_i = \boxed{\int_a^b f(x) \, dx = S}$$

Следствие 1.1. Если функция y=f(x) непрерывна на [a;b] и f(x)<0 $\forall x\in[a;b]$, то

$$S = -\int_{a}^{b} f(x) \, dx \tag{2}$$

Следствие 1.2. Пусть функция ограничена графиками функции $\begin{cases} y_1 = f_1(x) \\ y_2 = f_2(x) \end{cases}$, непрерывных и неотрицательных на [a;b]. Тогда

$$S = \int_a^b \left(f_1(x) - f_2(x) \right) dx$$
 (3)

Следствие 1.3. Если фигура симметрична относительно хотя бы одной из координатных осей, то

$$S_{\Phi}=2S_{\text{пол}}$$

Следствие 1.4. Если функция y = f(x) конечное число раз меняет знак на [a; b], то определённый интеграл от этой функции на [a;b] равен алгебраической сумме площадей соответствующих криволинейных трапеций.

$$S = \int_{a}^{b} f(x) dx = -S_1 + S_2 - S_3$$

Пример.
$$S_{\Phi} - ? \quad x = y^2, \ x = a$$
 $S_{a} = 2 \cdot S_{\text{пол}}$ $S_{\text{пол}} = \int_{0}^{a} \sqrt{x} \, dx = \left. \frac{x^{\frac{3}{2}}}{\frac{3}{2}} \right|_{0}^{a} = \frac{2}{3} a \sqrt{a}$ $S_{\Phi} = \frac{4}{3} a \sqrt{a}$

Параметрически заданная функция

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t), \ t \in [t_1; t_2] \end{cases}$$
 $x(t), \ y(t)$ — непрерывно дифференцируемы при $t \in [t_1; t_2]$ $x(t_1) = a, \quad x(t_2) = b, \quad x(t) \geqslant 0, \ \forall t \in [t_1; t_2]$ Тогда:

$$S_{\Phi} = \int_{a}^{b} y(x) dx = \begin{vmatrix} y = y(t), & a = x(t_{1}) \\ x = x(t), & b = x(t_{2}) \\ dx = x'(t) dt \end{vmatrix} = \underbrace{\int_{t_{1}}^{t_{2}} y(t)x'(t) dt}_{(4)} = S$$

Замечание. Изменение параметра $t \in [t_1; t_2]$ способствует росту переменной x. (обход параметра $t \in [t_1; t_2]$ происходит по часовой стрелке)

$$\begin{cases} x = a\cos^3 t \\ y = a\sin^3 t \end{cases}$$

$$S_{\Phi} = 4S^*$$

Пример.
$$\begin{cases} x = a\cos^3 t \\ y = a\sin^3 t \end{cases}$$

$$\frac{t \mid 0 \mid \frac{\pi}{2} \mid \pi \mid \frac{3\pi}{2} \mid 2\pi}{\frac{x \mid a \mid 0 \mid -a \mid 0 \mid a}{y \mid 0 \mid a \mid 0 \mid -a \mid 0}}$$

$$S_{\Phi} = 4S^*$$

$$S^* = \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \underbrace{a\sin^3 t}_{y(t)} \underbrace{3a \cdot \cos^3 t \cdot (-\sin t)}_{x'(t)} dt = 3a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^4 t \cos^3 t \, dt = \dots = \frac{3\pi a^2}{32}$$

$$S_{\Phi} = \frac{3\pi a^2}{8}$$

$$S_{\Phi} = \frac{3\pi a^2}{8}$$

Полярная система координат

Определение 1. Криволинейный сектор — это фигура, ортогональная лучами $\varphi=\alpha,\ \varphi=\beta$ и графиком непрерывной кривой $r=r(\varphi),\ \varphi\in[\alpha;\beta]$

Этапы вывода формулы:

- 1. Разбиваем сектор A_0OA_n лучами $\alpha=\varphi_0<\varphi_1<\ldots<\varphi_n=\beta$ на углы $\angle A_0OA_1,$ $\angle A_1OA_2, \ldots, \angle A_{n-1}OA_n$ $\Delta arphi_i = arphi_i - arphi_{i-1} -$ величина $\angle A_{i-1}OA_1$ в радианах $\lambda = \max_i \Delta arphi_i, \ i=\overline{1,n}$
- 2. \forall выберем и проведём Ψ_i , $\Psi_i \in \angle A_{i-1}OA_i$ Hаходим $r = r(\Psi_i)$ $M_i(\Psi_i, r(\Psi_i)), M_i \in \angle A_{i-1}OA_i, M_i \in r = r(\varphi)$
- 3. Заменяем каждый i-ый криволинейный сектор на круговой сектор $R=r(\Psi_i),\; i=\overline{1,n}$ $S_i = \frac{1}{2}R^2 \cdot \Delta \varphi_i$ — площадь *i*-го кругового сектора $R = \bar{r(\Psi_i)}$

$$\sum_{i=1}^{n} S_i = \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{2} r^2(\Psi_i) \cdot \Delta \varphi_i = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} r^2(\Psi_i) \cdot \Delta \varphi_i$$

4. Вычисляем предел

$$\lim_{\lambda \to 0} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} r^2(\Psi_i) \cdot \Delta \varphi_i = \boxed{\frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} r^2 \, d\varphi = S}$$
 (5)

Вне окружности r=1 Внутри окружности $r=1+\cos\varphi$

$$\begin{cases} r = 1 \\ r = 1 + \cos \varphi \end{cases} \quad \cos \varphi = 0, \ \varphi = \pm \frac{\pi}{2}$$

$$\begin{array}{c|c|c|c}
\varphi & 0 & \frac{\pi}{2} & \pi \\
\hline
r & 2 & 1 & 0
\end{array}$$

$$\begin{cases} r = 1 \\ r = 1 + \cos \varphi \end{cases} \quad \cos \varphi = 0, \ \varphi = \pm \frac{\pi}{2}$$

$$\frac{\varphi \mid 0 \mid \frac{\pi}{2} \mid \pi}{r \mid 2 \mid 1 \mid 0}$$

$$S_{\Phi} = 2 \left(S_{\text{Kap}} - S_{\text{OKp}} \right) = 2 \left(\frac{1}{2} \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \left(1 + \cos \varphi \right)^{2} d\varphi - \frac{1}{2} \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} 1^{2} d\varphi \right) = \dots = 2 \left(1 + \frac{\pi}{8} \right) = 2 + \frac{\pi}{4}$$

4.2 Объём тела

Пусть T — тело, S — площадь сечения тела плоскостью перпендикулярной Ox или площадь поперечного сечения.

S = S(x) — непрерывная функция на [a;b]

- 1. Разбиваем отрезок [a;b] точками $a=x_0 < x_1 < \ldots < x_{i-1} < x_i < \ldots < x_n=b$ Отрезки разбиения $[x_{i-1};x_i]$ $\Delta x_i=x_i-x_{i-1}-$ длина отрезка разбиения $a=\max_i \Delta x_i,\ i=\overline{1,n}$
- 2. Проводим плоскости

$$\begin{cases} x=x_0=a\\ \dots\\ x=x_{i-1}\\ x=x_i\\ \dots\\ x=x_n=b \end{cases}$$
— эти плоскости разбивают тело T на слои $x=x_n=b$

- 3. $\forall \xi_i \in [x_{i-1}; x_i], \ i = \overline{1, n}$ Проводим плоскость $x = \xi_i$. Находим $S(\xi_i)$. Каждый слой заменяем цилиндром с основанием $S(\xi_i)$ и высотой $\Delta x_i, \ i = \overline{1, n}$
- 4. $V_{\mathbf{u}} = S(\xi_i) \cdot \Delta x_i$ объём i-го цилиндра $\sum_{i=1}^n S(\xi_i) \cdot \Delta x_i$ интегральная сумма
- 5. Вычисляем предел

$$\lim_{\lambda \to 0} \sum_{i=1}^{n} S(\xi_i) \cdot \Delta x_i = \boxed{\int_a^b S(x) \, dx = V_T}$$
(6)

4.3 Тела вращения

4.3.1 Прямоугольная декартовая система координат

Вокруг оси Ox

Рассмотрим криволинейную трапецию, ограниченную графиком непрерывной функции y = f(x), x = a, x = b и осью Ox. Пусть $\forall x \in [a;b] : f(x) \ge 0$

Поперечное сечение — круг

$$S_{
m kpyra} = \pi R^2 = (R = y) = \pi y^2$$

$$V_{Ox} = \pi \int_a^b y^2 \, dx \tag{7}$$

Пусть криволинейная трапеция ограничена графиками непрерывных функций $y_1 = f_1(x)$ и $y_2 = f_2(x)$, прямыми x = a, x = b

$$V_{Ox} = V_{Ox}^{1} - V_{Ox}^{2} = \pi \int_{a}^{b} y_{1}^{2} dx - \pi \int_{a}^{b} y_{2}^{2} dx = \pi \int_{a}^{b} (y_{1}^{2} - y_{2}^{2}) dx = V_{Ox}$$
(8)

Вокруг Оу

Пусть непрерывная функция $x = f(y), y \in [c; d]$

$$V_{Oy} = \pi \int_{c}^{d} x^2 \, dy \tag{9}$$

Пусть y = f(x) — непрерывная на [a; b] функция, $\forall x \in [a; b] \colon f(x) \geqslant 0$.

Криволинейная трапеция ограничена графиком функции y = f(x), x = a, x = b и осью Ox.

Аналогично формула (6) и (8):

$$V_{Oy} = 2\pi \int_{a}^{b} x|y| dx \qquad a \geqslant 0$$

$$y \geqslant 0$$
(10)

Следствие 1.1. Если функция y = f(x) задана параметрически:

$$\begin{cases} x=x(t)\\ y=y(t) \end{cases}$$
— непрерывно дифференцируемы на $[t_1;t_2]$
$$x(t_1)=a \quad y(t_1)=c \\ x(t_2)=b \quad y(t_2)=d \end{cases}$$
 (*)

Тогда:

$$\begin{cases} V_{Ox} \stackrel{(7)}{=} \pi \int_{a}^{b} y^{2} dx \stackrel{(*)}{=} \pi \int_{t_{1}}^{t_{2}} y^{2}(t) x'(t) dt \\ V_{Oy} \stackrel{(9)}{=} \pi \int_{c}^{d} x^{2} dy \stackrel{(*)}{=} \pi \int_{t_{1}}^{t_{2}} x^{2}(t) y'(t) dt \\ V_{Oy} \stackrel{(10)}{=} \pi \int_{a}^{b} x(t) y(t) x'(t) dt \end{cases}$$
(11)

4.3.2 Полярная система координат

Пусть $r = r(\varphi)$ — непрерывная на $[\alpha; \beta]$.

Криволинейный сектор ограничен графиком непрерывной функции $r=r(\varphi)$ и $\varphi=\alpha,$ $\varphi=\beta.$

$$V_{Or} = \frac{2}{3}\pi \int_{\alpha}^{\beta} r^3 \sin\varphi \, d\varphi$$
 (12)

Пример.
$$y = e^{-2x} - 1$$

$$y = e^{-x} + 1$$

$$x = 0$$

$$V_{Ox} - ?$$

$$V_{Oy} - ?$$

$$e^{-2x} - 1 = e^{-x} + 1$$

$$e^{-2x} - e^{-x} - 2 = 0$$

$$e^{-x} = 2$$

$$e^{-x} = t$$

$$t_2 = -1 \varnothing$$

$$v_{Ox} = V_1 - V_2 = \pi \int_{-\ln 2}^{0} \left((e^{-x} + 1)^2 - (e^{-2x} - 1)^2 \right) dx = \dots = \frac{11}{4}\pi$$

$$V_{Oy} = V_1 - V_2 = 2\pi \int_{0}^{\ln 2} x \left(e^x + 1 - (e^{2x} - 1) \right) dx = \dots = \ln^2 2 \cdot \frac{1}{4}$$

$$\begin{cases} x = a\cos^3 t \\ y = a\sin^3 t \end{cases}$$

$$V_{Ox}^* = \pi \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \left(a \sin^3 t \right)^2 \cdot \underbrace{3a \cos^2 t (-\sin t)}_{x'} dt = 3\pi a^3 \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \sin^6 t \cos^2 t \, d(\cos t) =$$

$$= 3\pi a^3 \sin^3 \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \left(1 - \cos^2 t \right)^3 \cos^2 t \, d(\cos t) = \dots = \frac{128}{105}\pi$$

$$V_{Ox} = 2V_{Ox}^* = \frac{256}{105}\pi$$

$$r = a \sin^2 \varphi$$

$$\frac{r = a \sin^2 \varphi}{V_{Or} - ?}$$

$$\frac{\varphi \mid 0 \mid \frac{\pi}{2} \mid \frac{\pi}{4} \mid \frac{3\pi}{4} \mid \pi}{r \mid 0 \mid a \mid \frac{a}{2} \mid \frac{a}{2} \mid 0} \quad \forall \varphi \in [0; 2\pi]$$

$$V_{Or} = \frac{2}{3}\pi \int_0^{\pi} \left(a \sin^2 \varphi\right)^3 \sin \varphi \, d\varphi = -\frac{2}{3}\pi a^3 \int_0^{\pi} \sin^6 \varphi \, d\cos \varphi =$$

$$= -\frac{2}{3}\pi a^3 \int_0^{\pi} \left(1 - \cos^2 \varphi\right)^3 d\cos \varphi = \dots = \frac{64}{105}\pi a^3$$

4.4Длина дуги

Прямоугольная декартовая система координат

Пусть y = f(x) непрерывна на [a; b].

 $M_0(x_0, y_0)$ M(x, y)

 Δx — приращение x — Δy — приращение y

$$x \to x + \Delta x$$

 $y \to y + \Delta y$ $M(x, y) \to M_1(x + \Delta x, y + \Delta y)$

 $l_0-\widehat{M_0M}$ — дуга кривой Δl — приращение дуги кривой $\Delta l=\widehat{MM_1}$

Найдём
$$l_x'-?$$

$$l_x'=\lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta l}{\Delta x}$$

$$\triangle MM_1A$$
 $MA = \Delta x$ $AM_1 = \Delta y$

$$MM_1^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 \quad |\cdot \Delta l^2| : \Delta l^2$$
$$\left(\frac{MM_1}{\Delta l}\right)^2 \cdot (\Delta l)^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 \quad |: \Delta x^2$$
$$\left(\frac{MM_1}{\Delta l}\right)^2 \cdot \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2 = 1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2$$

Вычислим предел при $\Delta x \to 0$.

Левая часть:

$$\lim_{\Delta \to 0} \left(\frac{MM_1}{\Delta l}\right)^2 \cdot \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2 = \begin{vmatrix} \text{при } \Delta x \to 0 & M \to M_1 \\ \Delta l \to MM_1 & \text{дуга } \to \text{ хорде} \end{vmatrix} = \lim_{\Delta x \to 0} 1^2 \cdot \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2 = (l_x')^2$$

Правая часть:

$$\lim_{\Delta x \to 0} \left(1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x} \right)^2 \right) = 1 + \lim_{\Delta x \to 0} \left(\frac{\Delta y}{\Delta x} \right)^2 = 1 + (y_x')^2$$

Получаем:

$$(l'_x)^2 = 1 + (y'_x)^2$$

$$l'_x = \sqrt{1 + (y'_x)^2} \quad | \cdot dx$$

$$l'_x dx = \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx$$

$$dl = \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx \qquad (\lor)$$

$$l = \int_{a}^{b} \sqrt{1 + (y_x')^2} \, dx \tag{13}$$

4.4.2 Параметрически заданная функция

$$(\vee) = dl = \sqrt{1 + (y_x')^2} \, dx = \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} \, dx = \sqrt{\frac{(dx)^2 + (dy)^2}{(dx)^2}} \, dx = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2} = dl \tag{(\vee\vee)}$$

Пусть кривая задана параметрически:

$$\begin{cases} x=x(t) \\ y=y(t) \end{cases}$$
 — непрерывно дифференцируемые функции на $[t_1;t_2].$

$$x(t_1) = a, \quad x(t_2) = b$$

$$(\vee\vee) = dl = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2} = \sqrt{(x'(t) dt)^2 + (y'(t) dt)^2} = \sqrt{\left[(x'(t))^2 + (y'(t))^2\right](dt)^2} = \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt = \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt$$

$$l = \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{(x_t')^2 + (y_t')^2} dt$$
(14)

4.4.3 Полярная система координат

Пусть $r = r(\varphi)$ — непрерывная на $[\alpha; \beta]$ функция.

$$(\vee\vee) = dl = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2} \bigoplus x = r\cos\varphi \quad y = r\sin\varphi$$

$$dx = (r\cos\varphi)'_{\varphi} d\varphi = (r'\cos\varphi - r\sin\varphi) d\varphi$$

$$dy = (r\sin\varphi)'_{\varphi} d\varphi = (r'\sin\varphi + r\cos\varphi) d\varphi$$

$$(dx)^2 + (dy)^2 = \left[(r'\cos\varphi - r\sin\varphi)^2 + (r'\sin\varphi + r\cos\varphi)^2 \right] (d\varphi)^2 =$$

$$= \left[(r')^2 \cos^2\varphi - 2r'r\cos\varphi\sin\varphi + r^2\sin^2\varphi + \right] (d\varphi)^2 =$$

$$= \left[(r')^2 \sin^2\varphi + 2r'r\cos\varphi\sin\varphi + r^2\cos^2\varphi \right] (d\varphi)^2 =$$

$$= \left[(r')^2(\cos^2\varphi + \sin^2\varphi) + r^2(\cos^2\varphi + \sin^2\varphi) \right] (d\varphi)^2 = \left[(r')^2 + r^2 \right] (d\varphi)^2$$

$$\bigoplus \sqrt{(r')^2 + r^2} d\varphi = dl$$

$$l = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{(r')^2 + r^2} \, d\varphi$$
 (15)

Пример.
$$y=x^2,$$
 от $x=0$ до $x=1$

$$l = \int_0^1 \sqrt{1 + (2x)^2} \, dx = \int_0^1 \sqrt{1 + 4x^2} \, dx = \dots = \frac{1}{2} \sqrt{5} + \frac{1}{4} \ln(2 + \sqrt{5})$$

Пример.
$$x = e^t \cos t$$
 $y = e^t \sin t$ $t = 0, t = 1$ $l - ?$
$$l = \int_0^1 \sqrt{(x_t')^2 + (y_t')^2} \, dt = \begin{vmatrix} x_t' = e^t \cos t - e^t \sin t \\ y_t' = e^t \sin t + e^t \cos t \\ (x_t')^2 + (y_t')^2 = \dots = 2e^{2t} \end{vmatrix} = \int_0^1 \sqrt{2e^{2t}} \, dt = \dots = \sqrt{2}(e - 1)$$

Пример.
$$r = 2(1 - \cos \varphi)$$
 $r = 1$
В внутри окружности вне кардионды
$$\frac{\varphi \mid 0 \mid \frac{\pi}{2} \mid \pi}{r \mid 0 \mid 2 \mid 4}$$

$$2(1 - \cos \varphi) = 1$$

$$1 - \cos \varphi = \frac{1}{2}$$

$$\cos \varphi = \frac{1}{2} \Rightarrow \varphi = \frac{\pi}{3}$$

$$l^* = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{(r')^2 + r^2} \, d\varphi = \left| r' = 2 \sin \varphi \right| (r')^2 = 4 \sin^2 \varphi - r^2 = 4(1 - \cos \varphi)^2 \right| =$$

$$= \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} \sqrt{4 \sin^2 \varphi + 4 - 8 \cos \varphi + 4 \cos^2 \varphi} \, d\varphi = \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} \sqrt{8 - 8 \cos \varphi} \, d\varphi =$$

$$= 2\sqrt{2} \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} \sqrt{1 - \cos \varphi} \, d\varphi = \begin{vmatrix} \sin^2 \frac{\varphi}{2} = \frac{1 - \cos \varphi}{2} \\ 1 - \cos \varphi = 2 \sin^2 \frac{\varphi}{2} \end{vmatrix} = 4 \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} \sqrt{\sin^2 \frac{\varphi}{2}} \, d\varphi =$$

$$= 4 \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} \left| \sin \frac{\varphi}{2} \right| d\varphi = 4 \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} \sin \frac{\varphi}{2} \, d\varphi = \dots = 4 \left(2 - \sqrt{3} \right)$$

$$l = 2l^* = 8 \left(2 - \sqrt{3} \right)$$

4.5 Площадь поверхности вращения (внешняя оболочка)

Пусть y = f(x) — непрерывно дифференцируема на [a;b]. Будем искать площадь поверхности, образованной вращением дуги \widehat{AB} графика функции y = f(x) вокруг оси Ox.

Этапы вывода формулы:

1. Разбиваем отрезок [a;b] точками: $a = x_0 < x_1 < \ldots < x_{i-1} < x_i < \ldots < x_n < b$ $[x_{i-1};x_i]$ — отрезок разбиения

 $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ — длина отрезка разбиения

$$y_i = f(x_i), i = \overline{1, n}$$

$$M_i(x_i, f(x_i)) - i = \overline{1, n}$$

Хорды: $AM_1, M_1M_2, \ldots, M_{i-1}M_i, \ldots, M_{n-1}B$

2. Хорда при вращении опишет усечённый конус

$$Q_i = 2\pi R_i \Delta S_i \qquad \pi l (1+R)$$

 R_i — средний радиус

$$R_i = \frac{f(x_{i-1}) + f(x)}{2}$$

 ΔS_i — хорда $M_{i-1}M_i$

По теореме *Больцано-Коши* функция y = f(x) принимает все свои значения между f(a) и f(b):

$$R_{i} = \frac{f(x_{i-1}) + f(x_{i})}{2} = f(\xi_{i}) \quad \exists \xi_{i} \in [x_{i-1}; x_{i}], \ i = \overline{1, n}$$

$$\Delta S_{i}^{2} = \Delta x_{i}^{2} + \Delta y_{i}^{2}$$

$$\Delta S_{i} = \sqrt{\Delta x_{i}^{2} + \Delta y_{i}^{2}} \quad \left| \cdot \frac{\Delta x_{i}}{\Delta x_{i}} \right|$$

$$\Delta S_{i} = \sqrt{\Delta x_{i}^{2} + \Delta y_{i}^{2}} \cdot \frac{\Delta x_{i}}{\Delta x_{i}}$$

$$\Delta S_{i} = \sqrt{\frac{\Delta x_{i}^{2} + \Delta y_{i}^{2}}{\Delta x_{i}^{2}}} \cdot \Delta x_{i}$$

$$\Delta S_{i} = \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y_{i}}{\Delta x_{i}}\right)^{2}} \cdot \Delta x_{i}$$

По теореме Лагранжа:

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a} = f'(c) \quad \exists c \in (a; b)$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{f(x_i) - f(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = f'(\xi_i) \quad \exists \xi_i \in (x_{i-1}; x_i)$$

$$\Delta S_i = \sqrt{1 + (f'(\xi_i))^2} \cdot \Delta x_i$$

$$Q_i = 2\pi f(\xi_i) \cdot \sqrt{1 + (f'(\xi_i))^2} \cdot \Delta x_i$$

3. Суммируем

$$Q = \sum_{i=1}^{n} Q_{i} = 2\pi \sum_{i=1}^{n} f(\xi_{i}) \cdot \sqrt{1 + (f'(\xi_{i}))^{2}} \cdot \Delta x_{i}$$

4. Вычислим предел:

$$\lim_{\lambda \to 0} 2\pi \sum_{i=1}^{n} f(\xi_i) \cdot \sqrt{1 + \left(f'(\xi_i)\right)^2} \cdot \Delta x_i = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + (f)^2} \, dx =$$

$$\lambda = \max_i \Delta x_i \qquad = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + (f)^2} \, dx = Q_{Ox}$$

$$\lambda = \max_i \Delta x_i \qquad = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + (f)^2} \, dx = Q_{Ox}$$

Если $x = f(y) \in C[c;d]$, тогда:

$$Q_{Oy} = 2\pi \int_{c}^{d} x \underbrace{\sqrt{1 + (x'_{y})^{2}} \, dy}_{dl}$$
 (17)

4.5.1Следствия

Следствие 1.2. Параметрически заданная функция $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$ — непрерывно дифференцируема на $[t_1;t_2]$

$$y'_x = \frac{y'_t}{x'_t}$$
 $x(t_1) = a$ $\begin{cases} y(t_1) = c \\ y(t_2) = d \end{cases}$

$$Q_{Ox} \stackrel{(16)}{=} 2\pi \int_{a}^{b} y \sqrt{1 + (y'_{x})^{2}} dx = 2\pi \int_{t_{1}}^{t_{2}} y(t) \sqrt{1 + \left(\frac{y'_{t}}{x'_{t}}\right)^{2}} x'_{t} dt =$$

$$= 2\pi \int_{t_{1}}^{t_{2}} y(t) \cdot \frac{\sqrt{(x'_{t})^{2} + (y'_{t})^{2}}}{x'_{t}} \cdot x'_{t} dt = \left[2\pi \int_{t_{1}}^{t_{2}} y(t) \underbrace{\sqrt{(x'_{t})^{2} + (y'_{t})^{2}}}_{dl} dt = Q_{Ox}\right]$$

$$(18)$$

Аналогично:

$$Q_{Oy} \stackrel{(17)}{=} 2\pi \int_{t_1}^{t_2} x(t) \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt$$
 (19)

Следствие 1.3. Полярная система координат:

r=r(arphi) — непрерывно дифференцируема на [lpha;eta] $\begin{cases} x=r\cosarphi \\ y=r\sinarphi \end{cases}$

$$Q_{Or} \stackrel{(16)}{=} 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r \sin \varphi \, dl = \left[2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r \sin \varphi \sqrt{(r')^2 + r^2} \, d\varphi = Q_{Or} \right]$$
 (20)

Пример
$$y = \operatorname{ch} x$$
$$x = -\operatorname{lr}$$

$$x = -\ln 3$$

$$x = \ln 2$$

$$y = \operatorname{ch} x = \frac{e^x + e^{-x}}{1 + e^{-x}}$$

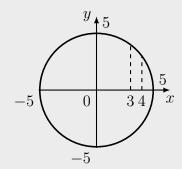
$$Q_{Ox} = 2\pi \int_{-\ln 3}^{\ln 2} \operatorname{ch} x \cdot \sqrt{1 + \operatorname{sh}^2 x} \, dx = \begin{vmatrix} \operatorname{ch}^2 x - \operatorname{sh}^2 x = 1 \\ 1 + \operatorname{sh}^2 x = \operatorname{ch}^2 x \end{vmatrix} = 2\pi \int_{-\ln 3}^{\ln 2} \operatorname{ch} x \cdot \operatorname{ch} x \, dx =$$

$$= 2\pi \int_{-\ln 3}^{\ln 2} \operatorname{ch}^2 x \, dx = \dots = \frac{\pi}{2} \left(2\ln 6 \cdot \frac{455}{72} \right)$$

Пример.

$$\begin{cases} x = 5 \sin t \\ y = 5 \cos t \\ \text{от } (3;4) \\ \text{до } (4;3) \end{cases}$$

$$Q_{Ox} = ?$$



$$\sin t = \frac{x}{5} \quad \cos t = \frac{y}{5} \quad \sin^2 t + \cos^2 t = 1 \implies \boxed{\frac{x^2}{5^2} + \frac{y^2}{5^2} = 1}$$
$$y^2 = 25 - x^2 \implies y = \pm \sqrt{25 - x^2} \qquad y'_x = \frac{-2x}{2\sqrt{25 - x^2}}$$

$$y^2 = 25 - x^2 \implies y = \pm \sqrt{25 - x^2} \qquad y'_x = \frac{-2x}{2\sqrt{25 - x^2}}$$

$$Q_{Ox} \xrightarrow{(16)} 2\pi \int_{3}^{4} \underbrace{\sqrt{25 - x^{2}}}_{y} \cdot \underbrace{\sqrt{1 + \frac{x^{2}}{25 - x^{2}}}}_{1 + y'_{x}^{2}} dx = 2\pi \int_{3}^{4} \sqrt{25 - x^{2}} \cdot \frac{5}{\sqrt{25 - x^{2}}} dx = 5 \cdot 2\pi \int_{3}^{4} dx = 10\pi$$

$$\begin{array}{c|c} r = \cos \varphi \\ \varphi = \frac{\pi}{4} \ \varphi = \frac{\pi}{3} \\ \hline Q_{Or} - ? \end{array} \quad r \geqslant 0 \quad \cos \varphi \geqslant 0$$

$$Q_{Or} = 2\pi \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{3}} -\cos\varphi \cdot \sin\varphi \cdot \sqrt{\cos^2\varphi + \sin^2\varphi} \, d\varphi = 2\pi \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{3}} \cos\varphi \sin\varphi \, d\varphi = \dots = \frac{\pi}{4}$$

5 Несобственные интегралы

5.1 Интегралы по бесконечному промежутку

Пусть y = f(x) определена на $[a; +\infty)$, интегрируема на $[a; b] \subset [a; +\infty)$. Тогда определена функция

$$\Phi(b) = \int_{a}^{b} f(x) \, dx \, \operatorname{Ha} \left[a; +\infty \right) \tag{1}$$

как определённый интеграл с переменным верхним пределом интегрирования.

Определение 1. Предел функции $\Phi(b)$ при $b \to +\infty$ называется несобственным интегралом от функции f(x) по бесконечному промежутку $[a; +\infty)$ или **несобственным интегралом 1-го рода** и обозначается

$$\int_{a}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{b \to +\infty} \Phi(b) = \lim_{b \to +\infty} \int_{a}^{b} f(x) dx$$
 (2)

Если предел в правой части равенства (2) существует и конечен, то несобственный интеграл в левой части равенства (2) **сходится**.

Если предел в правой части равенства (2) не существует или равен бесконечности, то несобственный интеграл в левой части равенства (2) расходится.

Аналогично:

$$\int_{-\infty}^{b} f(x) dx = \lim_{a \to -\infty} \int_{a}^{b} f(x) dx \tag{3}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \int_{-\infty}^{c} f(x) dx + \int_{c}^{+\infty} f(x) dx \quad c - \text{число}$$
 (4)

Несобственный интеграл левой части (4) **сходится**, если оба несобственных интеграла в правой части (4) сходятся. Если хотя бы один несобственный интеграл в правой части (4) расходится, то несобственный интеграл в левой части (4) **расходится**.

Геометрический смысл: если $f(x) \ge 0$, $\forall x > 0$, то значение сходящегося несобственного интеграла от функции f(x) по промежутку $[a; +\infty)$ соответствует площади бесконечно длинной криволинейной трапеции.

$$\begin{split} &\prod_{0}^{\mathbf{ример.}} \int_{0}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^{2}} - ? \qquad y = \frac{1}{1+x^{2}} \\ &\int_{0}^{+\infty} \frac{dx}{1+x^{2}} = \lim_{b \to +\infty} \int_{0}^{b} \frac{dx}{1+x^{2}} = \lim_{b \to +\infty} \left(\operatorname{arctg} x \Big|_{0}^{b} \right) = \lim_{b \to +\infty} (\operatorname{arctg} b - \operatorname{arctg} 0) = \\ &= \lim_{b \to +\infty} \operatorname{arctg} b - 0 = \frac{\pi}{2} - 0 = \frac{\pi}{2} \end{split}$$

Признаки сходимости и расходимости несобственных интегралов 1-го 5.1.1рода

Теорема 1 (Признак сходимости по неравенству).

Пусть функции f(x) и g(x) интегрируемы на $[a;b] \subset [a;+\infty)$, причём

$$\forall x \geqslant a \colon 0 \leqslant f(x) \leqslant g(x)$$

Тогда:

- 1. Если $\int_a^{+\infty} g(x) \, dx$ сходится, то $\int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ сходится
- 2. Если $\int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ расходится, то $\int_a^{+\infty} g(x) \, dx$ расходится

Доказательство.

 $\int_a^{+\infty} g(x) \, dx$ — сходится \Rightarrow по определению несобственного интеграла 1-го рода

$$\int_{a}^{+\infty} g(x) \, dx = \lim_{b \to +\infty} \int_{a}^{b} g(x) \, dx = C \quad C - \text{ число}$$

Так как $\forall x \geqslant a \colon g(x) \geqslant 0$

$$\Phi(b) = \int_{a}^{b} g(x) \, dx \leqslant C, \quad b > a$$

По условию: $\forall x \geqslant a : 0 \leqslant f(x) \leqslant g(x)$

Интегрируем:

$$\int_{a}^{b} f(x) \, dx \leqslant \int_{a}^{b} g(x) \, dx \leqslant C$$

Так как $f(x) \ge 0$, $\forall x \ge a$ и b > a, то функция

$$\Psi(b) = \int_a^b f(x) \, dx$$
 монотонно возрастает и ограничена сверху

Утверждение: монотонная и ограниченная сверху функция при $x \to +\infty$ имеет конечный предел.

По утверждению функция $\Psi(b)$ имеет конечный предел при $x \to +\infty$, то есть

$$\int_a^{+\infty} f(x) \, dx = \lim_{b \to +\infty} \Psi(b) = \lim_{b \to +\infty} \int_a^b f(x) \, dx \, - \, \text{конечный предел}$$

Доказательство (Метод от противного).

 \mathcal{L} ано: $\int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ — расходится Предположим, что $\int_a^{+\infty} g(x) \, dx$ — сходится

Тогда по первой части теоремы:

$$\int_{a}^{+\infty} f(x) \, dx \, - \, \text{сходится}$$

А это противоречит условию теоремы $\Rightarrow \int_a^{+\infty} g(x) dx$ — расходится

Пример.
$$\int_{1}^{+\infty} \frac{1}{x^{2}(1+3^{x})} dx - ?$$
 несобственный интеграл 1-го рода $x \in [1; +\infty)$

$$\begin{cases} J_1 & x^2(1+3^x) \\ f(x) = \frac{1}{x^2(1+3^x)} \\ g(x) = \frac{1}{4x^2} \end{cases} \begin{cases} \frac{1}{x^2(1+3^x)} \leqslant \frac{1}{4x^2} \end{cases}$$

$$\begin{split} \int_{1}^{+\infty} g(x) \, dx &= \frac{1}{4} \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{2}} = \frac{1}{4} \cdot \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} \frac{dx}{x^{2}} = \frac{1}{4} \cdot \lim_{b \to +\infty} \left(\left. \frac{x^{-1}}{-1} \right|_{1}^{b} \right) = \\ &= -\frac{1}{4} \lim_{b \to +\infty} \left(\frac{1}{b} - 1 \right) = \frac{1}{4} \\ & \qquad \qquad \qquad \Downarrow \\ \int_{1}^{+\infty} g(x) \, dx &= \frac{1}{4} \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{2}} - \text{сходится} \end{split}$$

По признаку сходимости по неравенству:

$$\int_{1}^{+\infty} \frac{1}{x^2(1+3^x)} dx$$
 сходится

Пример.
$$\int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{\sqrt{x} + \cos^{2}x} - ? \qquad \text{несобственный интеграл 1-го рода } x \in [1; +\infty)$$

$$f(x) = \frac{dx}{\sqrt{x} + \cos^{2}x}$$

$$0 \leqslant \cos^{2}x \leqslant 1$$

$$\sqrt{x} \leqslant \sqrt{x} + \cos^{2}x \leqslant \sqrt{x} + 1 \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{x} + 1} \leqslant \frac{1}{\sqrt{x} + \cos^{2}x} \leqslant \frac{1}{\sqrt{x}}$$

$$g(x) = \frac{1}{\sqrt{x} + 1}$$

$$\int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{\sqrt{x} + 1} = \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} \frac{dx}{\sqrt{x} + 1} = \begin{vmatrix} x = t^{2} & dx = 2t \, dt \\ x_{\text{H}} = 1, \ t_{\text{H}} = 1 \end{vmatrix} = \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} \frac{2t \, dt}{t + 1} =$$

$$= 2 \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} \frac{t + 1 - 1}{t + 1} \, dt = 2 \lim_{b \to +\infty} \left(\int_{1}^{b} dt - \int_{1}^{b} \frac{dt}{t + 1} \right) =$$

$$= 2 \lim_{b \to +\infty} (b - 1 - \ln|b + 1| + \ln 2) = \infty$$

$$\int_{1}^{+\infty} g(x) \, dx = \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{\sqrt{x} + \cos^{2}x} - \text{расходится по неравенству}$$

Теорема 2 (Предельный признак сходимости).

Пусть f(x) и g(x) интегрируемы на $[a;b]\subset [a;+\infty)$ и $\forall x\geqslant a\colon f(x)\geqslant 0,\ g(x)>0.$ Если существует конечный предел:

$$\lim_{x \to +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lambda > 0 \tag{5}$$

то $\int_{a}^{+\infty} f(x) dx$ и $\int_{a}^{+\infty} g(x) dx$ сходятся или расходятся одновременно.

Доказательство.

Из (5) ⇒ по определению предела:

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists M(\varepsilon) > 0 : \forall x > M \ \Rightarrow \left| \frac{f(x)}{g(x)} - \lambda \right| < \varepsilon$$

$$-\varepsilon < \frac{f(x)}{g(x)} - \lambda < \varepsilon$$

$$-\varepsilon < \frac{f(x)}{g(x)} - \lambda < \varepsilon$$

$$\lambda - \varepsilon < \frac{f(x)}{g(x)} < \lambda + \varepsilon$$

$$(\lambda - \varepsilon) \cdot g(x) < f(x) < (\lambda + \varepsilon) \cdot g(x) \quad \forall x > M$$
(*)

1 шаг Рассмотрим $f(x) < (\lambda + \varepsilon)g(x)$

Интегрируем:

$$\int_{a}^{+\infty} f(x) \, dx < (\lambda + \varepsilon) \int_{a}^{+\infty} g(x) \, dx$$

Число $(\lambda + \varepsilon)$ не влияет на сходимость/расходимость несобственного интеграла.

Пусть $\int_a^{+\infty} g(x) \, dx$ — сходится, тогда:

$$(\lambda + \varepsilon) \int_a^{+\infty} g(x) dx$$
 — сходится

По теореме 1 $\int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ — сходится.

Пусть $\int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ расходится, тогда по теореме 1

$$(\lambda + \varepsilon) \int_{a}^{+\infty} g(x) dx$$
 — расходится $\Rightarrow \int_{a}^{+\infty} g(x) dx$ — расходится

 $\fbox{2}$ шаг Рассмотрим $(\lambda - \varepsilon) \cdot g(x) < f(x)$

Интегрируем:

$$(\lambda - \varepsilon) \int_{a}^{+\infty} g(x) \, dx < \int_{a}^{+\infty} f(x) \, dx$$

 $(\lambda-\varepsilon)$ не влияет на сходимость/расходимость несобственного интеграла

Пусть $\int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ — сходится, тогда по теореме 1

$$(\lambda - \varepsilon) \int_a^{+\infty} g(x) \, dx - \text{сходится} \Rightarrow \int_a^{+\infty} g(x) \, dx - \text{сходится}$$

Пусть $(\lambda - \varepsilon) \int_a^{+\infty} g(x) dx$ — расходится, тогда $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ — расходится По теореме 1 $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ расходится, тогда

$$\int_{a}^{+\infty} f(x) dx$$
 и $\int_{a}^{+\infty} g(x) dx$ сходятся и расходятся одновременно

Пример.
$$\int_{1}^{+\infty} \frac{\sqrt{x^3} + \sqrt{x^2 + 1}}{x^3 + 3x + 1} dx$$

$$f(x) = \frac{\sqrt{x^3} + \sqrt{x^2 + 1}}{x^3 + 3x + 1} \qquad g(x) = \frac{1}{x^{3/2}}$$

$$\lim_{x \to +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to +\infty} \frac{\left(x^{\frac{3}{2}} + \sqrt{x^2 + 1}\right) \cdot x^{\frac{3}{2}}}{(x^3 + 3x + 1) \cdot 1} = \lim_{x \to +\infty} \frac{x^3 \left(1 + \sqrt{\frac{1}{x} + \frac{1}{x^3}}\right)}{x^3 \left(1 + \frac{3}{x^2} + \frac{1}{x^3}\right)} = \frac{1}{1} = 1 = \lambda > 0$$

$$\int_{1}^{+\infty} g(x) dx = \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{\frac{3}{2}}} = \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} x^{-\frac{3}{2}} dx = \lim_{b \to +\infty} \frac{x^{-\frac{1}{2}}}{-\frac{1}{2}} \bigg|_{1}^{b} = -2 \lim_{b \to +\infty} \frac{1}{\sqrt{x}} \bigg|_{1}^{b} = 2$$

5.1.2 Интегралы для сравнения. Эталоны

$$\int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{\alpha}} = \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} x^{-\alpha} dx = \lim_{b \to +\infty} \left(\frac{x^{-\alpha+1}}{-\alpha+1} \Big|_{1}^{b} \right) = \frac{1}{1-\alpha} \cdot \lim_{b \to +\infty} x^{-\alpha+1} \Big|_{1}^{b} = \frac{1}{1-\alpha} \left(\lim_{b \to +\infty} b^{-\alpha+1} - 1 \right) = \begin{cases} \frac{1}{\alpha-1} & \alpha > 1 \\ \infty & \alpha < 1 \end{cases}$$

$$\int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x} = \lim_{b \to +\infty} \int_{1}^{b} \frac{dx}{x} = \lim_{b \to +\infty} \left(\ln|b| - \ln|1| \right) = \lim_{b \to +\infty} \ln|b| = \infty$$

Вывод:

$$\int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{\alpha}} = \begin{cases} \text{сходится при } \alpha > 1 \\ \text{расходится при } \alpha \leqslant 1 \end{cases}$$

интеграл Дирихле

5.2 Абсолютная и условная сходимость

Определение 2. Если наряду с несобственным интегралом от функции f(x) по бесконечному промежутку $[a; +\infty)$ сходится и несобственный интеграл от функции |f(x)| по этому же промежутку, то первый несобственный интеграл называется **сходящимся абсолютно**.

несобственный интеграл от
$$f(x)$$
 сходится абсолютно $=$ $\begin{bmatrix} \text{несобственный интеграл} \\ \text{от } f(x) \text{ сходится} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \text{несобственный интеграл} \\ \text{от } |f(x)| \text{ сходится} \end{bmatrix}$

Определение 3. Если несобственный интеграл от функции f(x) по бесконечному промежутку $[a; +\infty)$ сходится, а несобственный интеграл от функции |f(x)| по этому же промежутку расходится, то первый несобственный интеграл называется **сходящимся условно**.

несобственный интеграл от
$$f(x)$$
 сходится условно $=$ $\begin{bmatrix} \text{несобственный интеграл} \\ \text{от } f(x) \text{ сходится} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \text{несобственный интеграл} \\ \text{от } |f(x)| \text{ расходится} \end{bmatrix}$

Теорема 3 (Признак абсолютной сходимости).

Пусть функция f(x) знакопеременна на $[a; +\infty)$. Если функции f(x) и |f(x)| интегрируемы на любом отрезке $[a; b] \subset [a; +\infty)$ и несобственный интеграл от функции |f(x)| по бесконечному промежутку $[a; +\infty)$ сходится, то сходится и несобственный интеграл от функции f(x) по $[a; +\infty)$, причём абсолютно.

Доказательство.

Так как $\forall x \in [a; +\infty)$ верно неравенство

$$-|f(x)| \leqslant f(x) \leqslant |f(x)| \quad \Big| + |f(x)|$$
$$0 \leqslant f(x) + |f(x)| \leqslant 2|f(x)|$$

По условию $\int_a^{+\infty} |f(x)| dx$ сходится $\Rightarrow 2 \int_a^{+\infty} |f(x)| dx$ сходится.

По теореме 1 (признак сходимости по неравенству):

$$\int_{a}^{+\infty} (f(x) + |f(x)|) dx - \text{сходится}$$

Рассмотрим

$$\int_{a}^{+\infty} f(x) \, dx = \underbrace{\int_{a}^{+\infty} \left(f(x) + |f(x)| \right) dx}_{\text{сx-ся по T1}} - \underbrace{\int_{a}^{+\infty} |f(x)| \, dx}_{\text{сx-ся по условию}}$$

По определению сходящегося несобственного интеграла $\Rightarrow \int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ сходится По определению абсолютной сходимости $\Rightarrow \int_a^{+\infty} f(x) \, dx$ сходится абсолютно

Пример.
$$\int_{1}^{+\infty} \frac{\sin x}{x^{3}} \, dx - \text{несобственный интеграл 1-го рода } x \in [1; +\infty)$$

$$f(x) = \frac{\sin x}{x^{3}} - \text{знакопеременна на } [1; +\infty)$$

$$|f(x)| = \left|\frac{\sin x}{x^{3}}\right| = \frac{|\sin x|}{x^{3}} \leq \frac{1}{x^{3}}$$

$$g(x) = \frac{1}{x^{3}}$$

$$\int_{1}^{+\infty} g(x) \, dx = \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{3}} \quad \alpha = 3 > 1 \ \Rightarrow \int_{1}^{+\infty} \frac{dx}{x^{3}} \, \text{сходится}$$

$$\int_{1}^{+\infty} |f(x)| \, dx = \int_{1}^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x^{3}} \, dx - \text{сходится по неравенству}$$

$$\int_{1}^{+\infty} f(x) \, dx = \int_{1}^{+\infty} \frac{\sin x}{x^{3}} \, dx - \text{сходится абсолютно}$$

5.3 Несобственные интегралы 2-го рода

Пусть функция f(x) определена на полуинтервале [a;b), а в точке x=b терпит разрыв 2-го рода. Предположим, что функция f(x) интегрируема на $[a;\eta]\subset [a;b)$. Тогда на [a;b) определена функция

$$\Phi(\eta) = \int_{a}^{\eta} f(x) \, dx \tag{1}$$

как интеграл с переменным верхним пределом.

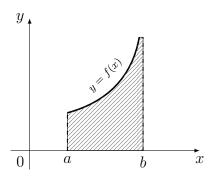
Определение 1. Предел функции $\Phi(\eta)$ при $\eta \to b-$ называется несобственным интегралом от неограниченной функции f(x) на [a;b) или несобственным интегралом 2-го рода и обозначается

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\eta \to b^{-}} \Phi(\eta) = \lim_{\eta \to b^{-}} \int_{a}^{\eta} f(x) dx$$
 (2)

Если предел в правой части равенства (2) существует и конечен, то несобственный интеграл от неограниченной функции f(x) по [a;b) сходится.

Если предел в правой части равенства (2) не существует или равен ∞ , то несобственный интеграл от неограниченной функции f(x) по [a;b) расходится.

Геометрический смысл: Если $\forall x \in [a;b) : f(x) \ge 0$, то сходящийся несобственный интеграл от функции f(x) на промежутке [a;b) соответствует площади бесконечно высокой криволинейной трапеции, ограниченной графиком функции y = f(x), x = a, осью Ox и x = b — асимптота.



Аналогично:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \lim_{\eta \to a+} \int_{\eta}^{b} f(x) dx \tag{3}$$

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \int_{a}^{c} f(x) dx + \int_{c}^{b} f(x) dx = \lim_{\eta \to c-} \int_{a}^{\eta} f(x) dx + \lim_{\xi \to c+} \int_{\xi}^{b} f(x) dx$$
 (4)

Несобственный интеграл в левой части равенства (4) сходится, когда оба несобственных интеграла в правой части равенства (4) сходятся. Если хотя бы один несобственный интеграл в правой части равенства (4) расходится, то несобственный интеграл в левой части расходится.

Пример.

$$\int_{0}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{x \ln x} = \left| \frac{\text{Hec. инт. 2-го рода}}{x = 0} \right| = \lim_{\eta \to 0+} \int_{\eta}^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{x \ln x} = \lim_{\eta \to 0+} \int_{\eta}^{\frac{1}{2}} \frac{d(\ln x)}{\ln x} = \lim_{\eta \to 0+} \left(\ln \left| \ln x \right| \right|_{\eta}^{\frac{1}{2}} \right) = \lim_{\eta \to 0+} \left(\ln \left| \ln \frac{1}{2} \right| - \ln \left| \ln \eta \right| \right) = \lim_{\eta \to 0+} \left| \ln \frac{1}{2} \right| - \lim_{\eta \to 0+} \ln \left| \ln \eta \right| = \infty$$

$$\int_0^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{x \ln x} - \text{расходится}$$

 Π ример.

$$\int_{0}^{2} \frac{dx}{\sqrt{4-x^{2}}} = \begin{vmatrix} \text{нес. инт. 2-го рода} \\ x = 2 \end{vmatrix} = \lim_{\eta \to 2-} \int_{0}^{\eta} \frac{dx}{\sqrt{4-x^{2}}} = \lim_{\eta \to 2-} \left(\arcsin \frac{1}{2} \Big|_{0}^{\eta} \right) = \\ = \lim_{\eta \to 2-} \arcsin \frac{\eta}{2} - \arcsin 0 = \frac{\pi}{2} - 0 = \frac{\pi}{2}$$

$$\int_0^2 \frac{dx}{\sqrt{4-x^2}} - \text{сходится}$$

5.3.1 Интегралы для сравнения. Эталоны

$$\begin{split} \int_0^b \frac{dx}{x^\alpha} &= \left| \begin{matrix} \text{нес. инт. 2-го рода} \\ x &= 0 \end{matrix} \right| = \lim_{\eta \to 0+} \int_\eta^b x^{-\alpha} \, dx = \lim_{\eta \to 0+} \frac{x^{-\alpha+1}}{-\alpha+1} \bigg|_\eta^b = \\ &= \frac{1}{-\alpha+1} \left(b^{-\alpha+1} - \lim_{\eta \to 0+} \eta^{-\alpha+1} \right) = \begin{cases} \frac{b^{-\alpha+1}}{-\alpha+1} & \alpha < 1 \\ \infty & \alpha > 1 \end{cases} \end{split}$$

$$\boxed{\alpha = 1} : \int_0^b \frac{dx}{x} = \lim_{\eta \to 0+} \left(\ln x \Big|_{\eta}^b \right) = \ln b - \lim_{\eta \to 0+} \ln \eta = \infty$$

$$\int_{a}^{b} \frac{dx}{(x-a)^{\alpha}} = \begin{cases} \text{сходится} & \alpha < 1\\ \text{расходится} & \alpha \geqslant 1 \end{cases}$$

интеграл Дирихле

$$\int_{a}^{b} \frac{dx}{(b-x)^{\alpha}} = \begin{cases} \text{сходится} & \alpha < 1\\ \text{расходится} & \alpha \geqslant 1 \end{cases}$$

5.3.2 Признаки сходимости несобственного интеграла 2-го рода

Теорема 1 (Признак сходимости по неравенству).

Пусть функции f(x) и g(x) интегрируемы на \forall отрезке $[a;\eta]\subset [a;b)$, являются неотрицательными $\forall x\in [a;b)$ и в точке x=b терпят разрыв 2-го рода, причём выполнено неравенство $0\leqslant f(x)\leqslant g(x)$. Тогда

- 1. Если несобственный интеграл $\int_a^b g(x) \, dx$ сходится, то несобственный интеграл $\int_a^b f(x) \, dx$ сходится.
- 2. Если собственный интеграл $\int_a^b f(x) \, dx$ расходится, то несобственный интеграл $\int_a^b g(x) \, dx$ расходится.

Теорема 2 (Предельный признак сходимости).

Пусть функции f(x) и g(x) интегрируемы на \forall отрезке $[a;\eta]\subset [a;b)$, являются неотрицательными $\forall x\in [a;b)$ и в точке x=b терпят разрыв 2-го рода. Если существует конечный положительный предел

$$\lim_{x \to b-} \frac{f(x)}{g(x)} = \lambda > 0 \tag{5}$$

то $\int_a^b f(x) \, dx$ и $\int_a^b g(x) \, dx$ сходятся или расходятся одновременно.

Пример.
$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1-\cos x}{x^3} = \begin{vmatrix} \text{нес. инт. 2-го рода} \\ x=0 \end{vmatrix}$$

$$f(x) = \frac{1-\cos x}{x^3} \qquad g(x) = \frac{1}{x^{\alpha}}$$

$$\lim_{x\to 0} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x\to 0} \frac{(1-\cos x)\cdot x^{\alpha}}{x^3\cdot 1} = \lim_{x\to 0} \frac{x^2\cdot x^{\alpha}}{2\cdot x^3} = \frac{1}{2}, \quad \alpha=1$$

$$g(x) = \frac{1}{2x}$$

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{dx}{2x} - \text{расходится } \alpha=1$$

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1-\cos x}{x^3} \, dx - \text{расходится по предельному признаку}$$

Определение 2. Если несобственный интеграл от неограниченной функции f(x) при $x \to b-$ по промежутку [a;b) сходится и несобственный интеграл функции |f(x)| по этому же промежутку сходится, то первый из несобственных интегралов **сходится** абсолютно.

Определение 3. Если несобственный интеграл от неограниченной функции f(x) при $x \to b-$ по промежутку [a;b), сходится, а несобственный интеграл от функции |f(x)| по этому же промежутку расходится, то первый из несобственных интегралов **сходится** условно.

Теорема 3 (Признак абсолютной сходимости).

Пусть функция f(x) знакопеременна на [a;b). Если f(x) и |f(x)| интегрируемы на $\forall [a;\eta] \subset [a;b)$ и несобственный интеграл от функции |f(x)| сходится по этому промежутку, то несобственный интеграл от функции f(x) сходится, причём абсолютно.

Пример.
$$\int_0^1 \frac{\cos\frac{1}{x}}{\sqrt[3]{x}} \, dx \, - \text{ несобственный интеграл 2-го рода} \quad x = 0$$

$$f(x) = \frac{\cos\frac{1}{x}}{\sqrt[3]{x}} - \text{ знакопеременна при } x \in [0;1]$$

$$|f(x)| = \left|\frac{\cos\frac{1}{x}}{\sqrt[3]{x}}\right| = \left|\frac{|\cos\frac{1}{x}|}{\sqrt[3]{x}} \leqslant \frac{1}{\sqrt[3]{x}}\right|$$

$$g(x) = \frac{1}{\sqrt[3]{x}}$$

$$\int_0^1 g(x) \, dx = \int_0^1 \frac{dx}{x^{1/3}} \quad \alpha = 1/3 < 1 - \text{сходится}$$

$$\int_0^1 |f(x)| \, dx = \int_0^1 \frac{\left|\cos\frac{1}{x}\right|}{\sqrt[3]{x}} \, dx - \text{сходится по неравенству}$$

$$\int_0^1 f(x) \, dx = \int_0^1 \frac{\cos\frac{1}{x}}{\sqrt[3]{x}} \, dx - \text{сходится абсолютно (по признаку абсолютной сходимости)}$$