

# Tema3Teoria.pdf



gsmrt



Modelos Matemáticos I



2º Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas



Facultad de Ciencias  
Universidad de Granada

quieres trabajar en Wuolah??

tú puedes ayudarnos a llevar **WUOLAH**  
al siguiente nivel (o alguien que conozcas)

**TE BUSCAMOS**



sin ánimo de lucro, chequea esto:

- ☐ Todos los apuntes que necesitas están aquí
- ☐ Al mejor precio del mercado, desde **2 cent.**
- ☐ Recoge los apuntes en tu copistería más cercana o recíbelos en tu casa
- ☒ Todas las anteriores son correctas

Imprimir



## T3 SIST. DE EC. EN DIFERENCIAS

### Introducción

#### Ejemplo

$$\begin{aligned} x_{n+1} &= 2x_n - 3y_n \\ y_{n+1} &= x_n - 2y_n \end{aligned} \rightarrow \begin{pmatrix} x_{n+1} \\ y_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$X_n = \begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix}, X_{n+1} = A X_n, n \geq 0$$

$$X_{n+1} = A X_n = A(A X_{n-1}) = A^2 X_{n-1} = A^2 (A X_{n-2}) = A^3 X_{n-2} = \dots = A^{n+1} X_0$$

$$X_0 = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \text{ condiciones iniciales}$$

Calculo de potencias de una matriz

#### Ejemplo (Fibonacci)

$$\begin{aligned} x_n &= f_n & y_{n+1} &= y_n + x_n \\ y_n &= f_{n+1} & x_{n+1} &= y_n \end{aligned} \left\{ \begin{aligned} x_{n+1} &= y_n \\ y_{n+1} &= y_n + x_n \end{aligned} \right\} \rightarrow \begin{pmatrix} x_{n+1} \\ y_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix}, n \geq 0$$

$$X_0 = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

### Valores y vectores propios

•  $\lambda$  es valor propio de  $A \in M_k(\mathbb{C})$  si y sólo si existe un vector  $v \neq 0$  con  $Av = \lambda v$

•  $v$  se llama vector propio asociado al valor propio  $\lambda$ .

• Espectro de una matriz

$$\sigma(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_r, \text{valores propios de } A\}, r \leq k$$

• Radio espectral de una matriz

$$\rho(A) = \max \{|\lambda_i| : \lambda_i \in \sigma(A)\}$$

Ejemplo

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$$

Buscamos  $\lambda \in \mathbb{C} / \exists v \neq 0$  con  $Av = \lambda v$

$$Av = \lambda v \Leftrightarrow Av - \lambda v = 0 \Leftrightarrow (A - \lambda I)v = 0$$

$\uparrow$  vector       $\uparrow$  vector

Sistema lineal de ecuaciones homogéneas. Incógnita:  $v$   
 $\lambda$  es un parámetro

Buscamos soluciones ( $v$ ) no nulas  $\rightarrow$  queremos un sistema compatible indeterminado

$\rightarrow$  Teorema de Rouché-Frobenius  $\rightarrow \det(A - \lambda I) = 0$

Cálculo de los valores propios de  $A$ .

$$\begin{vmatrix} 2-\lambda & -3 \\ 1 & -2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)(-2-\lambda) + 3 = \lambda^2 - 1$$

Las raíces reales  $\lambda_1 = 1$   
 $\lambda_2 = -1$

Valores propios de  $A$

$$\sigma(A) = \{1, -1\}$$

$$p(A) = 1$$

Vectores propios

2 sistemas homogéneos:

$$v = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \quad (A - I)v = 0 \xrightarrow{\lambda=1} \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow v_1 = 3v_2 \rightarrow \text{vect. prop. } \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(A + I)v = 0 \xrightarrow{\lambda=-1} \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow v_1 = v_2 \rightarrow \text{vect. prop. } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

• Polinomio característico:  $p(\lambda) = \det(A - \lambda I)$

• Ecuación característica:  $\det(A - \lambda I) = 0$

Teorema de Cayley-Hamilton

Toda matriz cuadrada anula su polin. Característico:  $p(\lambda) = 0$ .





# yo elijo cerveza SIN

Sea cual sea  
el vehículo que  
conduces, elige  
cerveza SIN.

[WWW.CONDUCCIONRESPONSABLECERVEZASIN.COM](http://WWW.CONDUCCIONRESPONSABLECERVEZASIN.COM)



**UNA GRAN CERVEZA.  
UNA GRAN RESPONSABILIDAD.**

© CONDUCCIÓN RESPONSABLE, CERVEZA SIN es una iniciativa de la Asociación de Cerveceros de España con el apoyo de la Dirección General de Tráfico.



Ejemplo (continuación)

$$p(\lambda) = \lambda^2 - 1$$

Aplicamos el tma de Cayley-Hamilton

$$p(A) = 0 \Rightarrow A^2 - I = 0 \Rightarrow A^2 = I$$

$$A^3 = A$$

$$A^3 = A(A^2) = A \cdot I = A$$

$$\dots A^{2n} = I$$

$$A^4 = A^2 \cdot A^2 = I \cdot I = I$$

$$A^{2n+1} = A$$

## Matrices diagonalizables

### Definición

Dos matrices  $A, B \in M_n(\mathbb{C})$  se dice que son semejantes si existe una matriz regular  $P \in M_n(\mathbb{C})$  verificando

$$A = PBP^{-1}$$

A la matriz  $P$  se le suele llamar matriz de paso.

### Proposición

Si dos matrices son semejantes también lo serán sus potencias

$$A = PBP^{-1} \Rightarrow A^n = PB^nP^{-1}$$

$$A = PBP^{-1} \Rightarrow A^2 = (PBP^{-1})(PBP^{-1}) = PB \underbrace{P^{-1}P}_{I} BP^{-1} = PB^2P^{-1}$$

### Definición

Una matriz  $D \in M_n(\mathbb{C})$  con  $D = (d_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$  se dice que es diagonal si  $d_{ij} = 0, \forall i \neq j$ . Esto es, es de la forma:

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix} \Rightarrow D^n = \begin{pmatrix} \lambda_1^n & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2^n & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n^n \end{pmatrix}$$



### Definición

Una matriz  $A \in M_K(\mathbb{C})$  se dice diagonalizable si es semejante a una matriz diagonal. Esto es, existen dos matrices,  $P, D \in M_K(\mathbb{C})$  con  $P$  regular y  $D$  diagonal, verificando:

$$A = PDP^{-1}$$

Si  $A$  es diagonalizable es muy fácil calcular sus potencias

$$A^n = PD^nP^{-1}$$

### Ejemplo (cont)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \quad \lambda_1 = 1, v^1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$
$$\lambda_2 = -1, v^2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} Av^1 &= \lambda_1 v^1 \\ Av^2 &= \lambda_2 v^2 \end{aligned} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{"Pegamos"} \end{array} \right. \quad \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \overset{\text{multiplico } A \cdot (v_1, v_2)}{=} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} =$$

$\begin{matrix} \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ A & v^1 & v^2 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \uparrow & \uparrow \\ \lambda_1 v^1 & \lambda_2 v^2 \end{matrix}$

$$= \left\{ \begin{array}{l} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\lambda_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\lambda_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \end{array} \right. \rightarrow A(v_1, v_2) = (v_1, v_2) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$
$$\Downarrow$$
$$P = (v_1, v_2)_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

→ Tiene que contener vectores propios y ser invertible.

¿P es una matriz de paso? P es la matriz de cambio de base de la usual a la de los vectores propios

### Ejemplo 2

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{valores propios} \cdot \det(B - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 \\ 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)^2$$

Valor propio  $\lambda_1 = 1$  (doble)

- ☐ Todos los apuntes que necesitas están aquí
- ☐ Al mejor precio del mercado, desde **2 cent.**
- ☐ Recoge los apuntes en tu copistería más cercana o recíbelos en tu casa
- ☒ Todas las anteriores son correctas

Vectores propios

$$(B - I)v = 0$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

↓

$$0v_1 + 0v_2 = 0 \text{ no dice nada}$$

$$v_1 + 0v_2 = 0 \Rightarrow v_1 = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ vector propio}$$

¡No tiene matriz de paso! (con vectores propios lin. indep.)

No es diagonalizable.

## Caracterización de la diagonalización

Teorema Sea  $A \in M_n(\mathbb{C})$  son equivalentes

- A es una matriz diagonalizable
- Existe una base de  $\mathbb{C}^n$  formada por vect. propios de A

Cómbalo

- Una matriz con todos los valores propios simples es diagonalizable.
- Toda matriz simétrica real es diagonalizable.

A diagonalizable si  $\exists D$  diagonal

$$A = PDP^{-1}$$

$\exists P$  paso, invertible

se forma con vectores propios (en columna)

Si  $\lambda_i \neq \lambda_j$  y son valores propios de A  $\Rightarrow v_i$  y  $v_j$  vect. propios  
asoc. a los valores propios  $\lambda_i, \lambda_j$  respect.) son linealm. indep.

## Matrices no diagonalizables.

Tma de la forma canónica de Jordan

Toda matriz  $A \in M_n(\mathbb{C})$  es semejante a una matriz diag. por bloq.

$$J = \begin{pmatrix} J_1 & & \\ & J_2 & \\ & & \ddots \\ & & & J_r \end{pmatrix}_{1 \leq r \leq k} \quad \text{y} \quad J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & 1 & & \\ & \lambda_i & 1 & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & \lambda_i \end{pmatrix} \quad \lambda_i \in \sigma(A)$$

¿Qué pasa si no tenemos suficientes vectores propios para construir P?

Suponemos que tenemos una matriz A, con valores propios  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r$  con multiplicidades respectivas  $m_1, m_2, \dots, m_r$

Suponemos que los subespacios propios no alcanzan la dimensión esperada:

$$J = \begin{pmatrix} \begin{array}{c|c} \begin{matrix} \lambda_1 & 1 & & 0 \\ & \lambda_1 & 1 & \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & \lambda_1 \end{matrix} & \begin{matrix} 0 \\ \\ \\ \end{matrix} \\ \hline \begin{matrix} 0 \\ \\ \\ \end{matrix} & \begin{matrix} m_1 \times m_1 \\ \lambda_2 & 1 \\ & \lambda_2 & 1 \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & \lambda_2 \end{matrix} \end{array} \end{pmatrix}_{m_1 \times m_1 + m_2 \times m_2}$$

Proposición Entonces A es semejante a una matriz J.

Esto es, existe P invertible tal que  $A = P \cdot J \cdot P^{-1}$   
 ↳ vectores propios y otros vectores.

Ⓔ.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad |B - \lambda I| = 0; \quad \begin{vmatrix} 1-\lambda & 0 \\ 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = 0; \quad (1-\lambda)^2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 1 \text{ raíz doble}$$

Valores propios

Para ser diagonalizable necesitaría 2 vectores propios.

$$\text{Ker}(B - \lambda_1 I) = \{v \in \mathbb{C}^2 \mid (B - I)v = 0\}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow v_1 = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{vectores propios}$$

$\lambda_1 = 1$ ;  $m_1 = 2$  (mult. algebraica)  $\rightarrow$  B no es diagonalizable  
 $\sigma_1 = 1$  (mult. geométrica)

Ⓔ admite forma canónica de Jordan



$$J = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \text{"falta 1 vector propio"}$$

$$\lambda_1 = 1 \text{ doble}$$

$$\boxed{\text{Se cumple } PJP^{-1} = B}$$

$$P = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \uparrow \\ v_1 \end{matrix} \quad \text{vector } u \text{ solución de } (B - \lambda I)u = v_1$$

$$(B - \lambda I)^2 u = (B - \lambda I)v_1 = 0 \rightarrow \text{propiedad.}$$

### Normas vectoriales

Dado  $E$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{C}$ , una norma es una aplicación  $\| \cdot \| : E \rightarrow \mathbb{R}$  que verifica las siguientes propiedades:

- ①  $\|x\| \geq 0$ ,  $\forall x \in E$  (definida positiva)
- ②  $\|cx\| = |c| \|x\|$ ,  $\forall c \in \mathbb{C}, \forall x \in E$  (homogeneidad)
- ③  $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$ ,  $\forall x, y \in E$  (desigualdad triangular)
- ④  $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$ .

$$\textcircled{E} \cdot v = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} \|v\|_2 &= \sqrt{1^2 + 2^2 + (-1)^2 + 0^2} = \sqrt{6} \rightarrow n. \text{ euclídea} \\ \|v\|_\infty &= \max\{|1|, |2|, |-1|, |0|\} = 2 \rightarrow n. \text{ del máximo} \end{aligned}$$

$$\textcircled{x} \cdot \|v\|_1 = \sum_{i=1}^4 |v_i| = |1| + |2| + |-1| + |0| = 4$$

Norma 1  $\|x\|_1 = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_k| \quad \forall x \in (x_1, x_2, \dots, x_k)$

Sea  $E$  un espacio de dim.  $k$  y sea  $B = \{u_1, u_2, \dots, u_k\}$  una base

Cualquier vector  $x \in E$  puede ser expresado de forma única en función de los vectores de la base  $B$ .  $x = \sum_{i=1}^k x_i u_i$

donde los escalares  $(x_1, x_2, \dots, x_k)$  se conocen como coordenadas del vector  $x$  respecto de la base  $B$ .

### Normas matriciales

Dado un espacio vectorial de las matrices cuadradas de orden  $k$ ,  $M_k(\mathbb{C})$ , una norma matricial es una aplicación

$\|\cdot\|: M_k(\mathbb{C}) \rightarrow \mathbb{R}$  que verifica las siguientes propiedades:

- ①.  $\|A\| \geq 0 \quad \forall A \in M_k(\mathbb{C})$  (definida positiva)
- ②.  $\|cA\| = |c| \|A\| \quad \forall c \in \mathbb{C}, \forall A \in M_k(\mathbb{C})$  (homogeneidad)
- ③.  $\|A+B\| \leq \|A\| + \|B\|, \forall A, B \in M_k(\mathbb{C})$  (des. g. triangular)
- ④.  $\|A\| = 0 \Leftrightarrow A = 0$
- ⑤.  $\|A \cdot B\| \leq \|A\| \|B\|, \forall A, B \in M_k(\mathbb{C})$

### Norma matricial inducida

Dada una norma vectorial  $\|\cdot\|$  se define como norma matricial inducida (o subordinada) en la forma:

$$\|A\| = \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = \max \{ \|Ax\| : \|x\| = 1 \}$$

A matriz de dim  $k \times k$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & a_{k2} & \dots & a_{kk} \end{pmatrix}$$

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq k} \left\{ \sum_{i=1}^k |a_{ij}| \right\}$$

(Norma 1 inducida)

### Proposición

Dada una norma vectorial  $\|\cdot\|$  y la correspondiente norma matricial inducida, se verifica

$$\|Ax\| \leq \|A\| \|x\|$$

### Relación entre radio espectral y norma inducida

Dada una matriz cuadrada  $A$  arbitraria:

- ①.  $\rho(A) \leq \|A\|$  para cualquier norma matricial inducida.
- ②.  $\rho(A) = \inf \{ \|A\| : \|\cdot\| \text{ norma matricial inducida} \}$

Corolario  $\rho(A) \leq \|A\|_1$

quieres trabajar  
en Wuolah??

# TE BUSCAMOS

sin ánimo  
de lucro,  
chequea esto:



tú puedes  
ayudarnos a  
llevar  
**WUOLAH**  
al siguiente  
nivel  
(o alguien que  
conozcas)

Dem a.

Sea  $\lambda$  un valor propio de  $A$  y sea  $v^0$  su vector propio asociado y sea  $\|\cdot\|$  inducida.

$$\begin{aligned} Av &= \lambda v \\ \left[ \begin{aligned} \|\lambda v\| &= |\lambda| \|v\| \\ \|Av\| &\leq \|A\| \|v\| \end{aligned} \right] &\Rightarrow |\lambda| \|v\| \leq \|A\| \|v\| \rightarrow |\lambda| \leq \|A\| \\ &\downarrow \text{para cualquier valor} \\ &\text{propio de } A \\ \rho(A) &\leq \|A\| \end{aligned}$$

Comportamiento asintótico de las potencias de una matriz.

Teorema Dada una matriz cuadrada  $A = (a_{ij})_{i,j=1}^k \in M_k(\mathbb{C})$ ,

son equivalentes:

(i)  $\lim_{n \rightarrow \infty} A^n = 0$

(ii) Para cada vector no nulo  $v \in \mathbb{C}^k$ , se cumple  $\lim_{n \rightarrow \infty} (A^n v) = 0$

(iii)  $\rho(A) < 1$ .

Dem (i)  $\Rightarrow$  (ii)  $A^n = \begin{pmatrix} \frac{1}{2^n} & 0 \\ 0 & 2^{-n} \end{pmatrix} \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} A^n = \lim_{n \rightarrow \infty} (A \cdot A \cdot A \cdots A) \text{ (n veces)}$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} A^n = 0 \Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \|A^n\| = 0 \rightarrow n^\circ \text{ real.}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (A^n v) = \left( \lim_{n \rightarrow \infty} A^n \right) v = 0 v = 0$$

puesto que el producto  
matriz-vector es continuo.

(ii)  $\Rightarrow$  (iii) ¿ $\rho(A) < 1$ ?

Sea  $\lambda$  valor propio y  $v$  vector propio asociado.

$$Av = \lambda v \Rightarrow A^2 v = A(Av) = A(\lambda v) = \lambda(Av) = \lambda(\lambda v) = \lambda^2 v$$

Por inducción

$$A^n v = \lambda^n v, \text{ para } n \geq 1$$

WUOLAH



$$0 = \lim_{n \rightarrow \infty} (A^n v) = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda^n v) = 0$$

↓ elegimos una componente jésima tal que  $v_j \neq 0$ .

$$0 = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda^n v)_j = \lim_{n \rightarrow \infty} (\lambda^n v_j) \Rightarrow |\lambda| < 1$$

fijo. → cualquiera

$$\rho(A) < 1$$

iii) → i) Supongamos forma canónica de Jordan es.

$$J = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 1 & & 0 \\ & \lambda_1 & & 0 \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_2 & 1 \\ & & & \lambda_2 & \\ & & & & \ddots \\ 0 & & & & & \lambda_r \end{pmatrix} \Rightarrow J = \begin{pmatrix} J_1 & & 0 \\ & J_2 & \\ 0 & & J_r \end{pmatrix}$$

por bloques

$$\exists J, \exists P \text{ invertible tal que } A = PJP^{-1} \Rightarrow A^n = PJ^nP^{-1}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} A^n = \lim_{n \rightarrow \infty} PJ^nP^{-1} = P \left( \lim_{n \rightarrow \infty} J^n \right) P^{-1}$$

por continuidad → calcularemos este límite

trabajo por bloques.

$$\text{Además } J^n = \begin{pmatrix} J_1^n & & 0 \\ & J_2^n & \\ 0 & & J_r^n \end{pmatrix}_{k \times k}$$

$m_1 + m_2 + \dots + m_r = K$   
nº valores propios:  $\lambda_1 \rightarrow \text{mult } m_1$   
 $\vdots$   
 $\lambda_r \rightarrow \text{mult } m_r$

El problema queda reducido a calcular el límite de  $J_i^n$

$$\text{Si } \rho(A) < 1 \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} J_i^n = 0$$

$$J_i = \begin{pmatrix} \lambda_i & 1 & & 0 \\ & \lambda_i & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_i \end{pmatrix}_{m_i \times m_i}, \text{ con } |\lambda_i| < 1.$$

$m_i = \text{mult. algebraica de } \lambda_i$

$$J_i = \lambda_i I + N = \lambda_i \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & & 0 \\ \vdots & & \ddots & \\ 0 & & & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ & 0 & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ 0 & & & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

diag principal de  $A$

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, N^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, N^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}; N^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$N$  = matriz nilpotente  $\rightarrow$  se termina haciendo cero.

Si  $N$  es de dim  $m_i \Rightarrow N^{m_i} = 0$ .

(se demuestra por inducción)

solo si  $A$  y  $B$   
 $\uparrow$   
conmutan

Recordemos:  $(A+B)^2 = (A+B)(A+B) = A^2 + AB + BA + B^2 = A^2 + 2AB + B^2$   
 $A, B$  matrices

$$J_i^n = (\lambda_i I + N)^n \stackrel{I \text{ y } N \text{ conmutan}}{=} \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} (\lambda_i I)^{n-j} N^j = \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} \lambda_i^{n-j} N^j =$$

$$\stackrel{N \text{ nilpot. de orden } m_i}{=} \sum_{j=0}^{m_i-1} \binom{n}{j} \lambda_i^{n-j} N^j$$

Queremos  $\lim_{n \rightarrow \infty} J_i^n$

$$\boxed{\lim_{n \rightarrow \infty} J_i^n = 0 \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} A^n = 0}$$

Sumando a sumando para  $n \geq m_i$

$$j=0 \Rightarrow \lambda_i^n I \rightarrow 0 \text{ pues } \rho(A) < 1 (\Rightarrow |\lambda_i| < 1)$$

$$j=1 \Rightarrow n \lambda_i^{n-1} N \rightarrow 0 \text{ pues } \rho(A) < 1 (\Rightarrow |\lambda_i| < 1)$$

$$j=2 \Rightarrow \frac{n(n-1)}{2} \lambda_i^{n-2} N^2 \rightarrow 0 \text{ pues } \rho(A) < 1 \text{ cuando } N \rightarrow \infty$$

Valor propio dominante

Definición Dada una matriz  $A \in M_k(\mathbb{C})$  con espectro

$$\sigma(A) = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r\}; r \leq k$$

decimos que  $\lambda_1$  es el valor propio dominante si

$$(i) \cdot |\lambda_1| > |\lambda_2| \geq \dots \geq |\lambda_r|$$

(ii) Es simple.

$\textcircled{E} \cdot A = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$  Valores propios  
 $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1$ , No hay val. prop. dom.

$B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$   $\lambda_1 = 2$  (doble)  
 $\lambda_2 = 1$  (simple) No hay.

$C = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$   $\lambda_1 = 2$   
 $\lambda_2 = 1$  (doble)  $\left\{ \begin{array}{l} \text{hay valor propio} \\ \text{dominante } (\lambda_1 = 2) \end{array} \right.$

$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$   $\lambda_1 = -3$   
 $\lambda_2 = 2$  (doble)  $\left\{ \begin{array}{l} \lambda_1 = -3 \text{ es dominante} \end{array} \right.$

$E = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}_{7 \times 7}$

$\rightarrow \text{mult} = 2 - 1 \text{ uno} = 1 \text{ vector propio}$   
 Valores propios  
 $\lambda_1 = -1$  (doble) 1 vector propio  
 $\lambda_2 = 2$  (doble) 2 vectores propios.  
 $\lambda_3 = -4$  (triple) 1 vector propio.  
 $\text{triple} - 2 \text{ unos} = 1$

### Teorema

Si  $A \in M_n(\mathbb{C})$  es una matriz con valor propio dominante  $\lambda_1$ , entonces la solución  $\frac{1}{\lambda_1^n} A^n Y_{n \geq 0}$  converge a una matriz  $Q \in M_n(\mathbb{C})$  que verifica

- ①  $\text{Im}(Q) = \text{Ker}(A - \lambda_1 I)$
- ②  $Qv = v$ , donde  $v$  es el vector propio asociado a  $\lambda_1$
- ③  $Q^2 = Q$
- ④  $QA = AQ$



quieres trabajar  
en Wuolah??

# TE BUSCAMOS

sin ánimo  
de lucro,  
chequea esto:



tú puedes  
ayudarnos a  
llevar  
**WUOLAH**  
al siguiente  
nivel  
(o alguien que  
conozcas)

→ forma canónica de Jordan  $\exists J, \exists P$  invertible  
 $A = PJP^{-1} \Rightarrow A^n = PJ^nP^{-1} \Rightarrow \frac{1}{\lambda_1^n} A^n = P \frac{1}{\lambda_1^n} J^n P^{-1}$

$$J = \left( \begin{array}{c|ccc} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{array} \middle| J^* \right) ; \quad \frac{1}{\lambda_1} J = \left( \begin{array}{c|ccc} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{array} \middle| J^* \frac{1}{\lambda_1} \right)$$

← capas de Jordan de  
los otros valores propios.

$$\rho(J^*) < |\lambda_1|$$

$$\rho\left(\frac{1}{\lambda_1} J^*\right) < 1$$

↓ teorema anterior

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{\lambda_1} J^*\right)^n = 0.$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda_1^n} A^n = \lim_{n \rightarrow \infty} \left( P \frac{1}{\lambda_1^n} J^n P^{-1} \right) = P \left( \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda_1^n} J^n \right) P^{-1} = P \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} P^{-1}$$

$$\textcircled{i} \text{ Im } Q = \ker(A - \lambda_1 I)$$

$\lambda_1$  = simple y dominante

$$A = PJP^{-1} \Leftrightarrow AP = PJ$$

$$A(P_1; P_2; \dots; P_k) = (P_1; P_2; \dots; P_k) \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & J^* \end{pmatrix}$$

← columnas de P →

$$AP_1 = P_1 \lambda_1 \Rightarrow AP_1 = \lambda_1 P_1 \quad \text{vector propio asociado al valor propio } \lambda_1$$

$$\Rightarrow P_1 \in \ker(A - \lambda_1 I) \text{ además } \dim \ker(A - \lambda_1 I)$$

$$\Rightarrow \ker(A - \lambda_1 I) = \langle P_1 \rangle \quad \text{generado por } P_1 \text{ (} \lambda_1 \text{ simple)}$$

$\text{Im } Q$  = espacio vectorial generado por las imágenes de  $\mathbb{C}^k$

$P$  = matriz invertible  $\Rightarrow$  contiene una base de  $\mathbb{C}^k$

$$QP = ?$$

WUOLAH

## Dinámica de poblaciones

- Existen dos procesos que afectan al cambio del tamaño de la población  $\left\{ \begin{array}{l} \text{nacimientos y migraciones} \rightarrow \text{aumentan tam.} \\ \text{defunciones y emigraciones} \rightarrow \text{disminuyen} \end{array} \right.$
- En los modelos más simples  $\rightarrow$  no intervienen procesos migratorios
- Hipótesis más simples que podemos plantear:
  - Todos los individuos son iguales (refer. a la natalidad y superviv.)
  - Los recursos disponibles son ilimitados
  - La tasa de mortalidad será mayor entre los individuos de mayor edad que entre los más jóvenes.
  - La tasa de fecundidad depende de la edad.
- Se suelen estudiar las hembras de la población.
- Vamos a plantear un modelo para el estudio de una población en la que se tienen en cuenta características particulares de cada uno de los individuos
- Según estas características agruparemos en clases que sean homogéneas a efectos reproductivos y de supervivencia.
- El modelo de Leslie describe el crecim. de la parte femenina de una población clasificando a los indiv. por edades.

## Modelo de Leslie

$L$  años = edad máx alcanzada por un individuo

$N$  clases de edades, cada clase  $L/N$  años de duración.

clases de edad  $N = \text{nº de clases de edad}$

$$\left[0, \frac{L}{N}\right), \left[\frac{L}{N}, \frac{2L}{N}\right), \left[\frac{2L}{N}, \frac{3L}{N}\right), \dots, \left[\frac{(N-1)L}{N}, \frac{NL}{N}\right]$$

Esperanza de vida 15 años, 5 clases por edad

$$[0, 3), [3, 6), [6, 9), [9, 12), [12, 15]$$

- llamemos  $x_i^{(n)}$  al tamaño del grupo  $i$  en el censo  $n$ , para  $i = 1, 2, \dots, N$

$\vec{x}^{(n+1)} \rightarrow$  tamaño de la población cuando pasan... años/meses  
es decir, cuando los individuos de una clase pasan

$$\vec{x}^{(n)} = \begin{pmatrix} x_1^{(n)} \\ x_2^{(n)} \\ \vdots \\ x_N^{(n)} \end{pmatrix} \rightarrow \vec{x}^{(n+1)} = \begin{pmatrix} x_1^{(n+1)} \\ x_2^{(n+1)} \\ \vdots \\ x_N^{(n+1)} \end{pmatrix}$$

a la siguiente.

$$\begin{cases} x_1^{(n+1)} = a_1 x_1^{(n)} + a_2 x_2^{(n)} + \dots + a_N x_N^{(n)} \\ x_2^{(n+1)} = b_1 x_1^{(n)} \\ x_3^{(n+1)} = b_2 x_2^{(n)} \\ \vdots \\ x_N^{(n+1)} = b_{N-1} x_{N-1}^{(n)} \end{cases}$$

$a_i = n^\circ$  medio de crías de los individuos de la  $i$ -ésima clase.  
 tasa de supervivencia ( $0 < b_i < 1$ ) ( $a_i \in \mathbb{R}_0^+$ )

$$\begin{pmatrix} x_1^{(n+1)} \\ x_2^{(n+1)} \\ \vdots \\ x_N^{(n+1)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_N \\ b_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & b_2 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & b_{N-1} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^{(n)} \\ x_2^{(n)} \\ \vdots \\ x_N^{(n)} \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\mathbf{x}^{(n+1)} = L \mathbf{x}^{(n)}}, \quad n \geq 0$$

ecuación en diferencias matricial

Matriz de Leslie

Solución  $\boxed{\mathbf{x}^{(n)} = L^n \mathbf{x}^{(0)}}, n \geq 0, \mathbf{x}^{(0)} =$  población inicial

Observamos que si  $\mathbf{x}^{(0)} \geq 0^1$  entonces  $\mathbf{x}^{(n)} = L^n \mathbf{x}^{(0)} \geq 0, \forall n \geq 0^2$

① decimos que  $\mathbf{v} \geq 0$ , con  $\mathbf{v} = (v_1, \dots, v_N)^T$  si  $v_i \geq 0, i = 1, \dots, N$ .

② Se puede demostrar que dada una matriz  $A = (a_{ij})_{i,j=1}^N$  y dado  $\mathbf{v} \geq 0$  se cumple que  $A\mathbf{v} \geq 0$  si  $a_{ij} \geq 0, \forall i, j = 1, \dots, N$ .

### Ejemplo

Describe y estudia la evolución de una población distribuida en grupos de edad cuya matriz de Leslie viene dada por:

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 3/2 \\ 1/2 & 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x}^{(n)} = \begin{pmatrix} x_1^{(n)} \\ x_2^{(n)} \end{pmatrix} \begin{matrix} n^\circ \text{ individuos } 1^\circ \text{ clase, recuento } n \\ \text{"} & \text{"} & \text{2}^\circ \text{ clase} \end{matrix}$$

2 clases de edad  $\begin{cases} N = n^\circ \text{ de clases} = 2 \\ L = \text{edad máxima} \end{cases}$

$\square$   $n^\circ$  medio de crías de los individuos  $1^\circ$  clase.

$\square$   $n^\circ$  medio de crías que tienen los individuos  $2^\circ$  clase.

$\Delta$  tasa supervivencia, solo la mitad de los indiv. de la  $1^\circ$  clase pasa a la  $2^\circ$



Valores propios  $\lambda_1 = 3/2$  (con dos clases consecutivas que se reproducen)  
 $\lambda_2 = -1/2$

Siempre hay un valor propio dominante, que es estrictamente positivo.

### Estudio asintótico del modelo de Leslie

$$\mathbf{X}^{(n+1)} = L\mathbf{X}^{(n)}, n \geq 0$$

objetivo: estudio de la población asintótica ( $\lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{X}^{(n)}$  si existe)

$\mathbf{X}^{(n+1)} = L\mathbf{X}^{(n)} = L^2\mathbf{X}^{(n-1)} = \dots = L^{n+1}\mathbf{X}^{(0)}$ ,  $\mathbf{X}^{(0)}$  = población inicial (vector, cada componente  $x_i^{(n)}$  es el n.º de individ. de la clase  $i$ -ésima en la etapa  $n$ ).

### el polinomio característico.

el pol. caract. de la matriz de Leslie  $L_N$  viene dado por

$$p(\lambda) = \det(L_N - \lambda I) \\ = (-1)^N [\lambda^N - a_1 \lambda^{N-1} - a_2 b_1 \lambda^{N-2} - a_3 b_1 b_2 \lambda^{N-3} - \dots - a_N b_1 b_2 \dots b_{N-1}]$$

Siendo la matriz de Leslie

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & \dots & a_{N-1} & a_N \\ b_1 & 0 & 0 & & 0 & 0 \\ 0 & b_2 & 0 & & 0 & 0 \\ & 0 & b_3 & & 0 & 0 \\ & & & \ddots & & \\ & & & & b_{N-1} & 0 \end{pmatrix}$$

$a_i \geq 0$ , n.º medio de crías por cada individuo en cada clase de edad.  
 $0 < b_i \leq 1$ , tasas de supervivencia

Dem - inducción en  $N$

$$N=1; L_1 = (a_1), p_1(\lambda) = |a_1 - \lambda| = a_1 - \lambda = -[\lambda - a_1]$$

$$N=2; L_2 = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 \\ b_1 & 0 \end{pmatrix}, p_2 = \begin{vmatrix} a_1 - \lambda & a_2 \\ b_1 & -\lambda \end{vmatrix} = (a_1 - \lambda)(-\lambda) - a_2 b_1 = \lambda^2 - a_1 \lambda - a_2 b_1$$

- ☐ Todos los apuntes que necesitas están aquí
- ☐ Al mejor precio del mercado, desde 2 cent.
- ☐ Recoge los apuntes en tu copistería más cercana o recíbelos en tu casa
- ☒ Todas las anteriores son correctas

Imprimir



9

Supongo cierto hasta  $N-1$ , veámoslo para  $N$

$$p(\lambda) = \begin{vmatrix} a_1 - \lambda & a_2 & a_3 & \dots & a_{N-1} & a_N \\ b_1 & -\lambda & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & b_2 & -\lambda & & 0 & 0 \\ \vdots & & b_3 & & \vdots & \\ 0 & 0 & 0 & \dots & b_{N-1} & -\lambda \end{vmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{desarrollamos} \\ \text{por la última} \\ \text{columna} \end{array}$$

$$= (-1)^{2N} (-\lambda) P_{N-1}(\lambda) + (-1)^{NN} a_N \begin{vmatrix} b_1 & -\lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & b_2 & -\lambda & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & & & & b_{N-1} \end{vmatrix} =$$

$$= (-\lambda) (-1)^{N-1} [\lambda^{N-1} - a_1 \lambda^{N-2} - a_2 b_1 \lambda^{N-3} - \dots - a_{N-1} b_1 b_2 \dots b_{N-2}] + (-1)^{NN} a_N b_1 b_2 \dots b_{N-1}$$

$$= (-1)^N [\lambda^N - a_1 \lambda^{N-1} - a_2 b_1 \lambda^{N-2} - \dots - \lambda a_N b_1 b_2 \dots b_{N-2} - a_N b_1 b_2 \dots b_{N-1}] = p(\lambda)$$

• el sistema  $(L - \lambda I)x = 0$  se expresa como

$$(a_1 - \lambda_1)v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_N v_N = 0$$

$$b_1 v_1 - \lambda_1 v_2 = 0$$

$$b_{N-1} v_{N-1} - \lambda_1 v_N = 0$$

• Como  $\lambda_1$  es simple,  $\dim \ker(L - \lambda_1 I) = 1$ . Eliminando la primera ecuación, y tomando  $v_1 = 1$ , obtenemos  $v_2 = \frac{b_1}{\lambda_1}, \dots, v_N = \frac{b_{N-1} \dots b_1}{\lambda_1^{N-1}}$

• Observemos que todos los  $v_i$  son positivos:  $v \gg 0$

\* Anexo 1

- Dem- Sea  $\lambda \neq 0$ , se cumple

$$p(\lambda) = \lambda^N \left[ 1 - \frac{b_{N-1}}{\lambda} - \frac{b_{N-2}}{\lambda^2} - \dots - \frac{b_1}{\lambda^{N-1}} - \frac{b_0}{\lambda^N} \right] = \lambda^N (1 - q(\lambda)) \quad \begin{array}{l} p(\lambda) = 0 \\ q(\lambda) = 1 \end{array}$$

$$\text{donde } q(\lambda) = \frac{b_{N-1}}{\lambda} + \frac{b_{N-2}}{\lambda^2} + \dots + \frac{b_1}{\lambda^{N-1}} + \frac{b_0}{\lambda^N}, \quad q(\lambda) \in C^\infty(0, +\infty), \quad q(\lambda) > 0, \quad \forall \lambda > 0$$

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0^+} q(\lambda) = +\infty; \quad \lim_{\lambda \rightarrow +\infty} q(\lambda) = 0 \Rightarrow q'(\lambda) < 0, \quad \forall \lambda > 0$$

$q(\lambda)$  estrictamente decreciente



$$\exists \lambda_1 > 0 / q(\lambda_1) = 1 \Leftrightarrow p(\lambda_1) = 0$$

$$p(\lambda) = \lambda^N (1 - q(\lambda))$$

Teorema de Rolle

$$\left[ \begin{array}{l} q \text{ cont. } [a, b] \\ q \text{ deriv. } (a, b) \\ \text{con } q(a) = q(b) \end{array} \right] \Rightarrow \exists c \in (a, b) / q'(c) = 0$$

Aquí supongamos que  $\exists \lambda_1, \lambda_2 / q(\lambda_1) = q(\lambda_2) = 1$

$$\Downarrow \\ \exists c \in (\lambda_1, \lambda_2) / q'(c) = 0 \text{ absurdo!}$$

¿Simple?

$$p(\lambda) = \lambda^N (1 - q(\lambda))$$

$$p'(\lambda) = N\lambda^{N-1} (1 - q(\lambda)) + \lambda^N (-q'(\lambda))$$

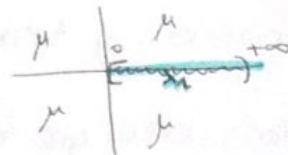
$$p'(\lambda_1) = N\lambda_1^{N-1} (1 - q(\lambda_1)) - \lambda_1^N \frac{q'(\lambda_1)}{0} > 0, \text{ luego no es } 0 \Rightarrow p'(\lambda_1) \neq 0 \Rightarrow \lambda_1 \text{ simple.}$$

¿Dominante?

Sea  $\mu$  otro valor propio de  $L \Rightarrow |\mu| < |\lambda_1|$  se lo quito por ser positivo y real  
 $\uparrow$  raíz de  $p(\lambda)$

Tomaremos  $\mu \neq 0$  (pues  $\mu = 0 < \lambda_1$ )

Además  $\mu \in \mathbb{C} \setminus [0, +\infty)$  por ser  $\lambda_1$  único en  $\mathbb{R}_0^+$



entonces:

$$\mu = r(\cos \theta + i \sin \theta) \\ r > 0 \text{ (módulo)}$$

$0 < \theta < 2\pi \rightarrow$  no está porque estaría en  $\mathbb{R}$

$$\mu^{-1} = \frac{1}{r} (\cos \theta - i \sin \theta)$$



$$1 = q(u) = \frac{\beta_{N-1}}{r} (\cos \theta - i \sin \theta) + \frac{\beta_{N-2}}{r^2} (\cos \theta + i \sin \theta) + \dots + \frac{\beta_1}{r^{N-1}} (\cos((N-1)\theta) - i \sin((N-1)\theta)) + \frac{\beta_0}{r^N} (\cos N\theta - i \sin N\theta) = 1$$

$$1 = \frac{\beta_{N-1}}{r} \cos \theta + \frac{\beta_{N-2}}{r^2} \cos 2\theta + \dots + \frac{\beta_1}{r^{N-1}} \cos((N-1)\theta) + \frac{\beta_0}{r^N} \cos N\theta \quad (*)$$

Por hipótesis

$$\exists i / \beta_i - \beta_{i+1} > 0 \Rightarrow \beta_i > 0, \beta_{i+1} > 0$$

$$\frac{\beta_i}{r^{N-i}} \cos((N-i)\theta) + \frac{\beta_{i+1}}{r^{N-(i+1)}} \cos((N-(i+1))\theta) \leq \frac{\beta_i}{r^{N-i}} + \frac{\beta_{i+1}}{r^{N-(i+1)}}$$

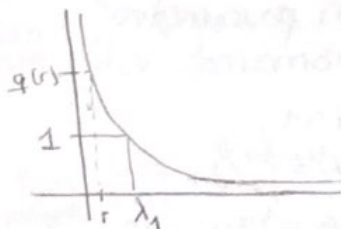
Veamos que la desigualdad es estricta. Si se diese la =

$$\Rightarrow \cos((N-i)\theta) = \cos(N-(i+1))\theta = 1$$

$$\begin{cases} (N-i)\theta = m \cdot 2\pi & (m \in \mathbb{Z}) \\ (N-(i+1))\theta = k \cdot 2\pi & (k \in \mathbb{Z}) \end{cases}$$

$$\theta = (k-m) \cdot 2\pi \rightarrow \text{imposible pues } 0 < \theta < 2\pi$$

$$(*) < \frac{\beta_{N-1}}{r} + \frac{\beta_{N-2}}{r^2} + \dots + \frac{\beta_1}{r^{N-1}} + \frac{\beta_0}{r^N} = q(r) \Rightarrow 1 < q(r) \Rightarrow r < \lambda_1$$



### Ejemplo

Describe y estudia la evolución de una población distribuida en grupos de edad cuya matriz de Leslie viene dada por:

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 3/2 \\ 1/2 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{Valores propios de } L \quad \begin{vmatrix} 1-\lambda & 3/2 \\ 1/2 & -\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)(-\lambda) - \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} = \lambda^2 - \lambda - 3/4$$

$$\lambda = \frac{1 \pm \sqrt{1 + 4 \cdot \frac{3}{4}}}{2} = \frac{1 \pm 2}{2} \begin{matrix} 3/2 = \lambda_1 \\ -1/2 \text{ Modulo } < \lambda_1 \end{matrix}$$

Nunca puede ser positivo

Vector propio asociado al valor propio dominante

$(L - \lambda_1 I)v = 0$ ,  $\lambda_1$  simple  $\Rightarrow$  un vector propio ( $\dim(\ker(L - \lambda_1 I)) = 1$ )

$$\begin{pmatrix} a_1 - \lambda_1 & a_2 & \dots & a_{N-1} & a_N \\ b_1 & -\lambda_1 & & & \\ & b_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ \bigcirc & & & b_{N-1} & -\lambda_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ \vdots \\ v_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(a_1 - \lambda_1)v_1 + a_2 v_2 + a_3 v_3 + \dots + a_N v_N = 0$$

$$b_1 v_1 - \lambda_1 v_2 = 0$$

$$b_2 v_2 - \lambda_1 v_3 = 0$$

$\vdots$

$$b_{N-1} v_{N-1} - \lambda_1 v_N = 0$$

Se verifica que  $v = \begin{pmatrix} 1 \\ b_1/\lambda_1 \\ b_2 b_1/\lambda_1^2 \\ \vdots \\ b_{N-1} b_{N-2} \dots b_2 b_1/\lambda_1^{N-1} \end{pmatrix}$

Sobra esta ecuación

Damos un valor a un parámetro

Tomamos  $v_1 = 1$

$$v_1 = 1$$

$$v_2 = b_1/\lambda_1$$

$$v_3 = b_2/\lambda_1 \cdot v_2 = b_2 b_1/\lambda_1^2$$

$\vdots$

$$v_N = \frac{b_{N-1} \dots b_1}{\lambda_1^{N-1}}$$

⊕ Anexo 2

WUOLAH

- ☐ Todos los apuntes que necesitas están aquí
- ☐ Al mejor precio del mercado, desde **2 cent.**
- ☐ Recoge los apuntes en tu copistería más cercana o recíbelos en tu casa
- ☒ Todas las anteriores son correctas

## ★ Anexo 1

### Proposición

Se considera el polinomio

$$p(\lambda) = \lambda^N - \beta_{N-1} \lambda^{N-1} - \dots - \beta_1 \lambda - \beta_0$$

con  $\beta_i \geq 0$ ,  $i=0, \dots, N-1$ , y para algún  $i \in \{0, \dots, N-2\}$

$$\beta_i \cdot \beta_{i+1} > 0$$

Entonces  $p(\lambda)$  tiene una raíz única real positiva  $\lambda_1 \in (0, \infty)$  que es simple y dominante.

### Corolario

Sea  $L$  una matriz de Leslie tal que para algún índice  $i \in \{1, 2, \dots, N-1\}$ ,  $a_i \cdot a_{i+1} > 0$ . Entonces la matriz de Leslie  $L$  tiene un único valor propio real y positivo  $\lambda_1$  que es simple y dominante.



## Anexo 2

### Modelo Leslie

$L \rightarrow$  matriz Leslie

Sup 2 clase  $a_i a_{i+1} > 0 \Rightarrow \exists ! \lambda_1 > 0$  valor propio simple y dominante

Si vector propio asociado admite la forma anterior

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda_1^n} L^n = Q = P \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ & 0 & & \\ 0 & & & \end{pmatrix} P^{-1}$$
$$\text{Forma } Q = \ker(L - \lambda_1 L) = \langle v \rangle$$

Quiere decir que  $Qw = \alpha \cdot v$  (\*\*\*)  $w$  cualquier vector,  $\alpha$  de

$$Lv = \lambda_1 v$$

$$L^2 v = L(Lv) = L(\lambda_1 v) = \lambda_1^2 v$$

$$L^n v = \lambda_1^n v \Rightarrow \frac{1}{\lambda_1^n} L^n v = v$$

$$\left( \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda_1^n} L^n \right) v = Qv = \alpha v \quad \text{por (***)}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left( \frac{1}{\lambda_1^n} L^n v \right) = v$$

$$\text{veamos como se comporta } \|x^n\| : \frac{1}{\lambda_1^n} \|x^n\| = \left\| \frac{1}{\lambda_1^n} L^n x^0 \right\| =$$

$$= \left\| \frac{1}{\lambda_1^n} L^n x^0 \right\| \rightarrow \|Qx^n\| \quad \text{Asintóticamente } \|x^n\| \sim \frac{1}{\lambda_1^n} \|Qx^n\|$$

tamaño total de la población

nos dice cómo se comporta la población.

## Población total

Se cumple  $\frac{1}{\lambda_1^n} L^n v = v$ ,  $n \geq 0$

donde  $v$  es un vector propio asociado al valor propio  $\lambda_1$

Además, existe el límite  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda_1^n} L^n = Q$

Por tanto, para todo vector inicial  $x_0$  (población inicial)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\lambda_1^n} L^n x_0 = Q x_0 = \alpha v, \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

## Lema

Si  $x \gg 0$ , entonces  $Qx \gg 0$

Sea  $x_0 \gg 0$  la población inicial. Entonces  $\|x_n\| > 0$ , y

$$\|x_n\| = \|L^n x_0\|, \text{ luego}$$

$$\frac{1}{\lambda_1^n} \|x_n\| = \left\| \frac{1}{\lambda_1^n} L^n x_0 \right\| \rightarrow \|Q x_0\|, \text{ y así}$$

$$\|x_n\| \sim \lambda_1^n \|Q x_0\|$$

Puesto que  $\|Q x_0\| > 0$  por el lema anterior,  $\|x_n\|$  se comporta asintóticamente como una progresión geométrica de razón  $\lambda_1$ .

Se presentan tres casos dependiendo del valor propio  $\oplus \lambda_1$

- La población crece si  $\lambda_1 > 1$
- La población decrece si  $\lambda_1 < 1$
- La población se estabiliza si  $\lambda_1 = 1$ .

### Pirámide de edad.

Dado  $x_0 \gg 0$  la pirámide de edad viene dada por  $\frac{1}{\|x_0\|} x_0$

usando la norma de la suma, e indica las proporciones de cada una de las clases respecto a la poblac. total.

Entonces la pirámide de edad en cada etapa  $n$  viene dada por

$$\frac{1}{\|x_n\|} x_n = \frac{1}{\|L^n x_0\|} L^n x_0 = \frac{1}{\lambda_1^n \|L^n x_0\|} \left( \frac{1}{\lambda_1^n} L^n \right) x_0 \rightarrow \frac{1}{\|Q x_0\|} Q x_0.$$

$\hookrightarrow$  vector norma 1 y

luego converge a un vector, de norma 1.   
 ademas es el vector propio de norma 1 asociado al valor propio  $\lambda_1$  dominante.

Puesto que  $\|Q x_0\| > 0$  y  $\text{Im } Q = \langle v \rangle$ , entonces  $Q x_0 = \alpha v$ ,

con  $\alpha > 0$ , luego  $\frac{1}{\|x_n\|} x_n \rightarrow \frac{1}{\|v\|} v$ .

$$\text{Im } Q = \ker(L - \lambda_1 I) = \langle v \rangle$$

$Q x^{(0)} = \alpha v$  (se puede demostrar que si  $x^{(0)}$  tiene todas las componentes positivas  $\Rightarrow Q x^{(0)}$  también tiene todas las entradas positivas.

$\Rightarrow \alpha > 0$  (tomando  $v$  de entradas positivas)

### Reemplazo generacional.

• Para cualquier distribución inicial de las edades, la población tiende a una distribución en el límite que es algún múltiplo del vector propio  $v_1$ .

• Puede comprobarse, que la condición  $\lambda_1 < 1$  es equivalente a

$$g(1) = a_1 + a_2 b_1 + a_3 b_2 b_1 + \dots + a_n b_1 b_2 \dots b_{n-1} < 1$$



- ☐ Todos los apuntes que necesitas están aquí
- ☐ Al mejor precio del mercado, desde **2 cent.**
- ☐ Recoge los apuntes en tu copistería más cercana o recíbelos en tu casa
- ☒ Todas las anteriores son correctas

$$P(\lambda) = (-1)^N [\lambda^N - a_1 \lambda^{N-1} - a_2 b_1 \lambda^{N-2} - \dots - a_{N-1} b_1 \dots b_{N-2} \lambda - a_N b_1 b_2 \dots b_{N-1}]$$

$$= (-1)^N \lambda^N [1 - q(\lambda)]$$

$$q(\lambda) = \frac{a_1}{\lambda} + \frac{a_2 b_1}{\lambda^2} + \dots + \frac{a_{N-1} b_1 \dots b_{N-2}}{\lambda^{N-1}} + \frac{a_N b_1 \dots b_{N-1}}{\lambda^N}$$

Se puede demostrar  $\lambda_1 < 1 \Leftrightarrow q(1) < 1$  ↗ valor propio dominante

$q(1) = R =$  tasa de reproducción.

• Tasa neta de reproducción

$$R = a_1 + a_2 b_1 + a_3 b_1 b_2 + \dots + a_N b_1 b_2 \dots b_{N-1}$$

Se interpreta demográficamente como el promedio de crías que tiene una hembra durante su esperanza de vida.

• Para conocer el comportamiento asintótico de la población no es necesario calcular el valor propio dominante, basta con la tasa neta de reproducción  $R$ .