

张曼妮

个人简历

住址:北京市海淀区西二旗铭科苑

籍贯:湖北 年龄:29

+86 18217376283

footloosemandy@gmail.com

教育背景

2014 - 2017 **硕士**, 华东师范大学, 软件工程.

2008 - 2012 **学士**, 华中师范大学, 通信工程.

项目经历

2019.1 - 至今 **北京翰海星云科技有限公司.**

Clustar AI, 面向企业的在线机器学习平台, 它采用RDMA网络, 具有优越的分布式模型训练性能。

- 参与TensorFlow通信模块GDR的优化工作, 利用RDMA技术传输远程GPU内存中的Tensor, 绕过主机内存和CPU, 提升Tensorflow框架的网络传输性能。

- 优化Tensorflow模型训练的分布式策略, 提升大规模集群下模型的训练速度。

2018.5 - 2019.1 **思科中国研发中心.**

Cloud CMTS, 基于微服务的下一代PE路由。采用k8s/docker架构部署, 实现嵌入式设备向cloud的转换。

- 负责Admission control相关的microservice开发, 基于当前可用带宽拒绝/接受新的traffic flow请求。避免当过多流共享同一个链路时, 导致所有流的严重退化。提供CIR service flow, over DOC-SIS (VDOC), Multicast QoS的相关支持

2017.7 - 2019.1 **思科中国研发中心.**

Cisco cBR系列接入网融合宽带路由, 作为单一设备连接调制解调器cable modem或数字机顶盒STB向住宅和商业用户提供高速数据、宽带和IP电话服务。

个人职责:

- 负责High Availability相关功能模块的开发和维护, 提供备卡1:N的切换保护, 保证服务的高可靠性
- 解决HA相关问题, 在线处理全球用户case
- 参与cBR8新一代产品中Remote RHY设备上HA功能的开发

2012 - 2014 **上海斐讯数据通信公司.**

参与多款EPON, GPON, 无线家庭网关的设备驱动开发涉及sdr, ddr, flash, usb, i2c, 了解应用层的基本协议, 熟悉LINUX BSP, 掌握一般软件测试方法

科研经历

基于ROS机器人操作系统制作一款低成本室内自主移动社交机器人

发表论文: Formally verifying navigation safety for ground robots(In 2016 IEEE International Conference on Mechatronics and Automation.1000 - 1005)

语言技能

英语 CET-6, 可作为工作语言, 可以读写开发文档, 看论文

专业技能

熟练掌握c/go/python开发, 熟悉常见算法和数据结构

熟悉RDMA, 包括RoCE和IB, 了解TensorFlow网络架构

掌握kubernets框架, 熟悉docker开发

熟悉linux操作系统, shell脚本

掌握kafka, zmq等messgae bus, 熟悉cassandra, mongodb, etcd等存储服务
掌握git/svn/acme等软件版本管理工具, 熟悉CI/CD工具Jenkins