



ManovaLebaku Moses

威強電工業電腦股份有限公司 | AI Engineer

國立虎尾科技大學 | 航空與電子科技研究所 碩士畢業

新北市汐止區 | 4~5年工作經歷 | 希望職稱：Artificial intelligence, LLM Engineer, Automation engineer, Machine vision, AOI, Visual Inspection Engineer

Hey, I'm Manova

1. 歡迎訪問我基於大型語言模型（LLMs）打造的AI職涯聊天機器人，快速了解我的背景與專業技能：

#### Career\_Conversation

2. 專精於深度學習、電腦視覺與大型語言模型，具備實際構建及部署AI解決方案的經驗。
3. 擅長理解客戶需求並交付客製化的AI方案，並能有效與跨部門、多元文化團隊合作。
4. 热衷於運用前沿技術推動創新，致力於開發具備可擴展性的實際應用。

**個人資料** 男、29歲、未役

**就業狀態** 在職中

**主要手機** 0958-334-626

**E-mail** 10978129@gm.nfu.edu.tw

**通訊地址** 新北市汐止區No.\*\*\*

**特殊身分** 外籍人士

**國籍** 印度

## 學歷

**國立虎尾科技大學**

2021/4~2023/1

航空與電子科技研究所 | 碩士畢業

**Vel Tech Dr.RR & Dr.SR Technical University(印度)**

2013/9~2017/5

航空工程學系 | 大學畢業

## 工作經驗

**總年資** 4~5年工作經歷



**AI Engineer**

威強電工業電腦股份有限公司 (電腦系統整合服務業 100~500人)

2024/7~仍在職

AI工程師 | 新北市汐止區

嵌入式系统的新AI功能实现：数字围栏

**AI 功能集成**：将视觉语言模型（VLM）和自然语言视觉推理（NLVR）模型集成到最新的物体检测系统中，以增强视觉和文本数据处理能力。

**持续监控**：基于用户输入，提供详细的视觉描述并实现系统的持续监控。

智慧辨識產業服務研究中心 (Intelligent Recognition industry service center) (電腦軟體)

服務業 1~30人)

AI工程師 | 雲林縣斗六市

- 优化工业和制造流程，大幅减少人工评估时间，提高生产效率
- 徹底了解客户的目標和問題，提出適當的解決方案和建議。
  
- 進行人工智慧研究和調查，為解決方案實施提供資訊並有效地確定想法的優先順序。
  
- 開發或修改人工智慧模型，包括Yolo、Yolo-GA 和多重輸入模型，以優化各種任務和問題的效率和效果。
  - 開發了可回收垃圾和玻璃纖維檢測的自動檢測系統。
  
- 在現實場景中實施和評估人工智慧模型在不同指標（包括評估指標）上的表現。
  
- 將AI 模型整合到嵌入式系統中，例如基於ARM 的系統、NVIDIA Nano、Xavier、iCam、Arduino 和 Raspberry Pi，並根據特定的推理時間和精度要求對其進行客製化。
  
- 利用ONNX、OpenVINO 和TensorRT 等嵌入式推理庫，優化AI 演算法在資源有限的硬體上的效能。
  
- 記錄人工智慧開發過程的所有階段，並向利害關係人傳達專案進度。
  
- 隨時了解人工智慧和機器學習的新興趨勢和最佳實踐，透過發表期刊論文為組織創新做出貢獻。
  
- Optimized industrial and manufacturing processes, significantly reducing human evaluation time and enhancing production efficiency
- Understand customer objectives and problems thoroughly to propose suitable solutions and suggestions.
- Conduct AI research and surveys to inform solution implementation and prioritize ideas effectively.
- Develop or modify AI models, including Yolo, Yolo-GA, and Multi-input models, to optimize efficiency and effectiveness for various tasks and problems.
  - Developed automated inspection systems for recyclable trash and glass fiber detection
- Implement and evaluate AI models' performance across different metrics, including evaluation metrics, in real-world scenarios.
- Integrate AI models into embedded systems, such as ARM-based systems, NVIDIA Nano, Xavier, iCam, Arduino, and Raspberry Pi, customizing them for specific inference time and accuracy requirements.
- Utilize embedded inference libraries, such as ONNX, OpenVINO, and TensorRT, to optimize AI algorithms' performance on resource-constrained hardware.
- Document all stages of the AI development process and communicate project progress to stakeholders.
- Stay updated on emerging trends and best practices in AI and machine learning, contributing to organizational innovation through publishing journal papers.

- 主导印韩合作项目水质传感无人机的开发。
- 由 Nidhi-Prayas 资助，带头创建藻类采集无人机。
- 设计基于 Arduino 的水量传感器物联网系统。
- 将传感器与印度-加拿大合作项目的无人机 (UAV) 系统集成。
- 擅长多传感器融合，在 RGB、热感、多光谱和高光谱相机以及 LiDAR、雷达、RTK 和水质传感器方面拥有专业知识。
  
- Leading the development of water quality sensor drones for the India-Korea Cooperation Project.
- Spearheading the creation of algae collection drones funded by Nidhi-Prayas.
- Designing an Arduino-based IoT system for water mass sensors.
- Integrating sensors with Unmanned Aerial Vehicle (UAV) systems for the Indo-Canadian Cooperation Project.
- Skilled in multi-sensor fusion, with expertise in RGB, thermal, multispectral, and hyperspectral cameras, as well as LiDAR, Radar, RTK, and water quality sensors.

## 求職條件

---

**希望性質** 全職工作

**上班時段** 日班

**可上班日** 錄取後隨時可上班

**希望待遇** 面議

**希望地點** 台北市、新北市、桃園市、新竹縣市、臺南市

**遠端工作** 對遠端工作有意願

**希望職稱** Artificial intelligence, LLM Engineer, Automation engineer, Machine vision, AOI, Visual Inspection Engineer

**希望職類** 軟體工程師、光學工程師、生產設備工程師、自動控制工程師

**工作內容** LLM, Multimodal, Fine tune , Deep learning, machine learning, Computer vision, Drone, robotics, embedded system, large language model, edge computing, Tensorflow, Pytorch, Yolo, Modified Yolo, Pixhawk, Tensorrt, onnx, openvino, large language model, transformer, hugging face  
Platform: ARM System, Nivida Nano, xavier, ICAM, Arduino, Raseberry pi, Pixhawk,

## 語言能力

---

### 英文

聽/精通 | 說/精通 | 讀/精通 | 寫/精通

TOEIC (多益測驗) M2

我的名字是 Manova L.M. 我於 1996 年 3 月 13 日星期三出生於印度欽奈。我在 Vel Tech Dr.RR & Dr.SR Technical University 獲得了航空工程學士學位。畢業後，我作為初級研究學者加入了 Vel Tech Rangarajan Dr.Sagunthala R&D Institute of Science and Technology，Chennai 的自治系統研究中心 (CASR) 實驗室。E.Balasubramaniam 博士，他是 CASR 實驗室的負責人。我得到了一個千載難逢的機會，在由全球創新與技術和印度政府科學技術部 (DST) 資助的印韓合作項目中與他一起工作。項目名稱是用於水質分析的自主兩棲無人機的設計與開發。我負責這個項目的是設計和開發用於水基應用的無人機可安裝水採樣設備，以及設計用於水質傳感器的基於 Arduino 的 IoT (物聯網) 系統。

此外，涉及各種項目工作，如，

在項目期間，我獲得了專業經驗和寶貴的生活技能。

在我的項目之後，我有機會在台灣國立台塑大學攻讀航空工程碩士學位。這個地方增強了我在人工智能、機器學習、機械工程領域的深度學習方面的專業知識。我的論文項目名為 MIAQP-PM2.5：使用集成學習進行基於多光譜圖像的空氣質量預測，並發表在 CVGIP 2022：第 35 屆 IPPR 計算機視覺、圖形和圖像處理會議（2022 年 8 月）。

身為 IRIS 團隊的全職人工智慧工程師，我深入研究了各種各樣的專案和競賽，每個專案和競賽都要求嚴格關注細節和創新。從增強自然語言處理模型到優化神經網路架構，我磨練了自己的技能，確保每項工作都達到一流的品質。無論是應對現實世界的挑戰，或是在競爭環境中追求卓越，我都會不斷突破界限，取得優異的成績。我的貢獻涵蓋了投資組合中列出的多個項目，展示了我在人工智慧領域的多才多藝和對卓越的承諾。

---

My name is Manova L.M. I was born on Wednesday 13th of March 1996, Chennai, India. I did my bachelor's degree in aeronautical engineering at Vel Tech Dr.RR & Dr.SR Technical University. After graduation, I joined as a junior research scholar in the Centre for Autonomous System Research (CASR ) Lab at Vel Tech Rangarajan Dr.Sagunthala R&D Institute of Science and Technology, Chennai. Dr.E.Balasubramaniam, He is head of CASR lab. I got a golden opportunity to work with him in the Indo- Korea collaboration project funded by Global Innovation & Technology and Department of Science & Technology (DST), Government of India. The project title is the Design and Development of Autonomous Amphibian Unmanned Aerial Vehicle for water quality analysis.

I have gained professional experience and valuable life skills during my time of a project.

After my project, I got an opportunity to pursuing MS Aeronautical Engineering at National Formosa University in Taiwan. This place to enhanced my professional knowledge in artificial intelligence, machine learning, deep learning in the field of mechanical engineering. The thesis project named as, MIAQP- PM2.5: Multi-spectral image based air quality prediction using Ensemble learning and its published at CVGIP 2022: The 35th IPPR Conference on Computer Vision, Graphics, and Image Processing (AUG-2022).

---

As a full-time AI engineer with the IRIS Team, I've delved into a diverse array of projects and competitions, each demanding rigorous attention to detail and innovation. From enhancing natural language processing models to optimizing neural network architectures, I've honed my skills to ensure top-notch quality in every endeavor. Whether it's tackling real-world challenges or striving for excellence in competitive settings, I consistently push boundaries to achieve outstanding results. My contributions span across projects outlined in the portfolio, showcasing my versatility and commitment to excellence within the field of artificial intelligence.

# 專長

---

## Artificial intelligence

Design new air quality prediction system incorporated with unmanned aerial vehicle.

Academic publication in the field of Artificial intelligence.

1. Deep Learning
2. Computer vision
3. Machine Learning

## MultiModal

1. Embedded system
2. Large Language model
3. Vision Language model
4. Generative Ai
5. Hugging Face
6. Transformer
7. Vision Transformer
8. Self Supervised learning
9. Git
10. Github, gitlab

## Framework

1. PyTorch
2. TensorFlow
3. Keras.

## Programming

1. Python
2. R
3. PLC

## Data Visualization

1. Tableau
2. SQL

#Tableau #MySQL #Python #Github

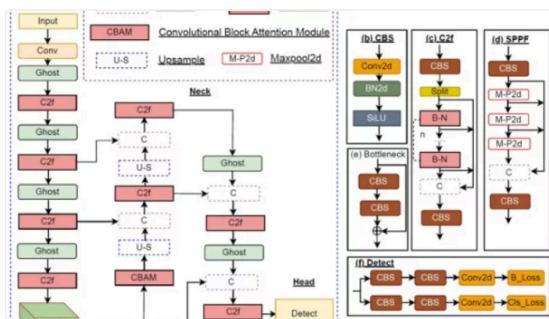
## Robotics

UAV, UAM, MIssion planer, q control station, ansys, abaqus, cosmol



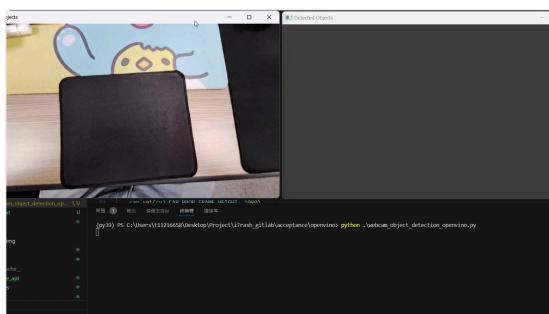
## Defect detection technology of generation and incremental lea...

- 獨特的AI技術利用橢圓擬合捕捉砂輪輪廓，檢測形狀缺陷（變形、外觀不良、缺角、裂縫），然後利用MobileNetV3演算法檢測砂輪表面樹脂溢出缺陷。
- 結果表明，該技術對切割盤形狀缺陷的檢出率為99.6%，對樹脂溢出缺陷的檢出率為99.51%。它可以有效地對各種缺陷值進行分類和量化，以方便後續的品質控制維護，並協助人員識別砂輪切割片和研磨片。缺點。



## Vertical-Line Mura Defect Detection using VLM-YO... 2024/2~2024/6

- 我們的研究解決了 TFT-LCD 螢幕製造商在使用人工智慧 (AI) 技術有效檢測微小缺陷（特別是 LV1 異常）方面所面臨的持續挑戰。
- 事實證明，我們的方法以基於 YOLOv8 的創新 VLM-YOLOGA 演算法為中心，在快速準確地識別 LCD 影像中的 V 線 mura 缺陷方面非常有效。



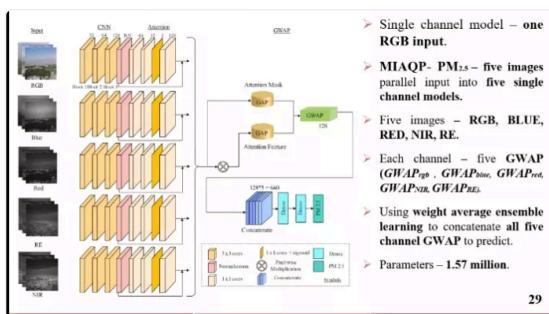
## iTrash Recycling Detection

- 開發尖端人工智慧模型，旨在徹底改變回收廢棄物機器檢測。利用 YOLOv8架構，我們精心優化了各個方面，以超越現有方法設定的準確性基準。透過細緻的微調和創新技術，我們的模型不僅實現了卓越的準確性，而且在現實場景中表現出了穩健性。



## MA-tek Image measurement

- 使用 open cv 方法 (Pixel Wise Masking Solution) 測量 3 nm 節點尖峰的外部和內部寬度長度。



## Multispectral image based air quality prediction u... 2021/4~2023/2

該數據集在每個光譜帶和 RGB 通道中收集了大約 2800 張圖像。我們使用DJI Phantom 4多光譜無人機採集了16800張圖像，高度在100米左右。

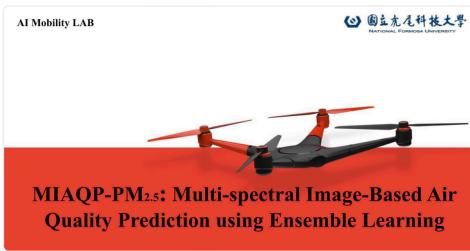
在包含其他車輛、交通信號燈和速度限制的模擬環境中執行，以檢查他們向車輛發出導航命令的能力。

## 附件



[www.udemy.com/certificate/UC-98dd3210-7f51-4142-b...](http://www.udemy.com/certificate/UC-98dd3210-7f51-4142-b...)

LLM certificate



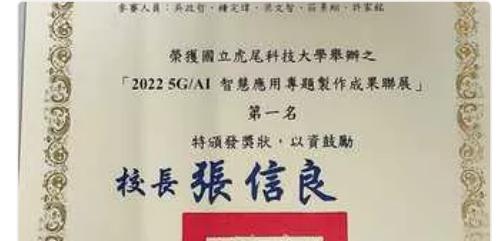
[docs.google.com/presentation/d/16NUbA3rPB6X5fdlr3...](https://docs.google.com/presentation/d/16NUbA3rPB6X5fdlr3...)

Thesis



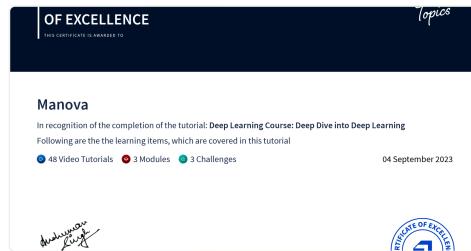
AI-portfolio.pdf

Portfolio



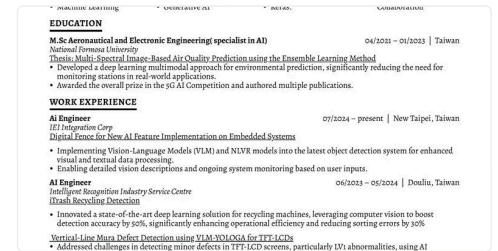
WhatsApp Image 2024-04-18 at 2.59.18 PM (4).jpeg

Won first place in the 2022 5G AI Smart Applic...



[moonshot.scaler.com/s/sl/L8SgvmajL-\\_?\\_gl=1\\*1bvc7b0...](https://moonshot.scaler.com/s/sl/L8SgvmajL-_?_gl=1*1bvc7b0...)

certificate



Manova-L-M-FlowCV-Resume-20241230.pdf

Resume