Sensor

Sensor มี 2 แบบ

- 1. Analog ไม่ต้องลง Library ค่าที่เข้ามาจะเป็นเลขฐาน 2 จำนวน10 bit เมื่อคำนวณเป็นฐาน 10 แล้วจะมีค่า อยู่ระหว่าง 0-1023 เช่น Soil Moisture Sensor หรือ sensor วัดความชื้นใน ดินหลักการทำงานคือมี ตัวนำไฟฟ้า 2 แท่ง ห่างกันเล็กน้อย เมื่อปักไปในดิน แท่งหนึ่งจะปล่อย กระแสไปในดิน แท่ง 2 จะรับกระแส หากความชื้นในดินมาก กระแสก็ไหลได้เร็ว ค่าที่วัดได้ก็ จะมากเป็นต้น
- 2. Digital ต้องลง Library ก่อนใช้ เช่น DHT22

Arduino

Arduino port

- 1. port Analog 6 ขา A0-A5
- port Digital I/O 14 ขา D 0-D13 เป็น port PWM 6 port ได้แก่
 3 5 6 9 10 11

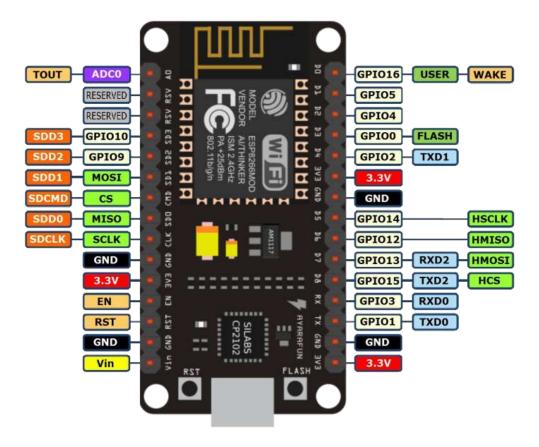
PWM (Pulse Width Modulation) เป็นเทคนิคที่ Arduino ใช้ในการควบคุมวงจรและ เขียนค่า แบบ Analog ด้วย port Digitalคือ โดยปกติแล้ว port Digital จะสามารถมีได้แค่ 2 สถานะ คือ HIGH (5 V) กับ LOW (0 V)เท่านั้น จึงทำให้สร้างค่าสัญญาณ Logic ได้เพียง เปิดหรือปิด (1 หรือ 0 , มีไฟหรือไม่มีไฟ) แค่ นั้นซึ่งการใช้เทคนิค PWM นั้น จะเป็นการทำให้ port Digital สามารถเขียนค่าได้มากกว่า HIGH หรือ LOW โดย ทำให้สามารถเขียนค่าเป็นแบบ Analog ได้ (อาจเป็น 0-255 หรือ 0-1023) โดยวิธีการนั้นจะใช้การปรับ สถานะของสัญญาณ Logic HIGH / LOW สลับกันไปมาด้วยคาบเวลาหนึ่งๆ โดยค่าที่ได้นั้นจะขึ้นอยู่กับ สัดส่วนเวลาของสัญญาณในช่วงเวลาที่มีสถานะเป็น HIGH กับช่วงเวลาที่เป็น LOW

PWM ใช้กับ พวก servomotor หรืออุปกรณ์ที่ใช้ปรับรอบการหมุนต่างๆ

สาระทั่วไป Arduino

- 1. Encoder motor ใช้วัดรอบ motor ใช้ทฤษฎี PID นับรอบการหมุน
- 2. Arduino เป็น non volatile คือเขียนอะไรค้างไว้ ดึงไฟออก code ก็ยังอยู่
- 3. Arduino เก็บ log และข้อมูลไม่ได้
- 4. Arduino เป็นไมโครคอนโทรลเลอร์ขนาด 8 บิต Avr microcontroller ของ บ.Atmel

NodeMCU



- 1. ship esp8266 ใช้เกาะ wifi ใช้ไฟ 3.3 v
- 2. บริษัท akatel
- 3. esp 8266 มีเวอร์ชั่นดังนี้

```
esp-01 esp-02 esp-03 esp-04 esp-05 esp-06 esp-07 esp-08 esp-09 esp-10 esp-11 esp-12 esp-12e
```

- 4. ship 2012 แปลง usb สื่อสารข้อมูล
- 5. ship 1117 แปลงไฟ 5v to 3.3v
- 6. nodeMcu esp8266 ไม่มี IP