Ανάπτυξη Λογισμικού για Πληροφοριακά Συστήματα

Παναγιώτης Φωτόπουλος sdi1300195@di.uoa.gr

Μάνος Πιτσικάλης sdi1300143@di.uoa.gr

1 Εισαγωγή - Γενικά

2 Λεπτομέρειες υλοποίησης Part 1

• Δομές αποθήκευσης

Για την αποθήκευση του γράφου χρησιμοποιούνται δύο ευρετήρια (index-buffer) ένα για τις εξερχόμενες ακμές και ένα για τις εισερχόμενες ακμές. Στις αναζητήσεις και όπου χρειάζονται λίστες, για την αποφυγή πολλών malloc, χρησιμοποιούνται λίστες υλοποιημένες με πίνακα, οι οποιές και επαναχρησιμοποιούνται όταν χρειάστει. Δηλάδη γινέται μια φορά malloc, αν χρειαστεί γίνεται realloc, και με την λήξη της εκτέλεσης γίνεται η αποδέσμευση της μνήμης. Επιπλέον, στις αναζητήσεις και όπου αλλού χρειάζεται δομή για να σημαδεύονται οι κόμβοι (π.χ.στην bidirectional-bfs δομή visited) χρησιμοποιείται πίνακας A ίσος με των αριθμό των στοιχείων με versioning, δηλαδή αν το στοιχείο x έχει επισκεφτεί οταν γίνεται αναζήτηση με version x τότε x τότε x αν καποιό στοιχείο x δεν έχει επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x x ος x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x επισκεφτεί τότε θα ισχύει x ετσι η αρχικοποιήση γίνεται μόνο μία φορά και ο έλεγχος γίνεται σε x επισκεφτεί το επισκεφτεί επισκεφτ

• Αναζήτηση

Για την αναζήτηση χρησιμοποιήθηκε η bidirectional Breadth-First Search, όπως περιγράφεται στην εκφώνηση, με τις εξής λεπτομέρειες και βελτιώσεις:

- Στην αρχή της κάθε επανάληψης, θα επιλεχθεί για επέκταση η BFS η οποία έχει την χαμηλότερη τιμή στην εξής ευρετική:
 - <αριθμός "παιδιών" προς επέκταση> + <αριθμός "εγγονιών" προς επέκταση (σε επόμενη επανάληψη)>
 - Με αυτόν τον τρόπο, αποφεύγεται η σπατάλη χρόνου σε καταστάσεις όπου από τη μία κατεύθυνση υπάρχουν πάρα πολλά πιθανά μονοπάτια, ενώ από την άλλη λίγα ή μόνο ένα.
- Η αναζήτηση γίνεται ανά "επίπεδα": Σε κάθε επανάληψη, η τρέχουσα BFS επισκέπτεται <u>όλα</u> τα παιδιά του τρέχοντος βάθους.

• Unit testing

Έχει υλοποιηθεί unit testing στις βασικές δομές.

• Εισαγωγή ακμών

Κατά την εισαγωγή αχμών, ο έλεγχος ύπαρξης αχμής γίνεται στον χόμβο με τις λιγότερες αχμές στην αντίστοιχη χατεύθυνση (εισερχόμενες-εξερχόμενες) για εξοιχονόμηση χρόνου. Δοχιμάστηχε η χρήση hashtable για να γίνεται σε O(1) ο έλεγχος αυτός, αλλά αυτή η προσέγγιση αποδείχθηχε

μη αποδοτική καθώς επηρέαζε σημαντικά τη χρήση μνήμης, καθώς και τον συνολικό χρόνο (ενημέρωση του hashtable).

3 Λεπτομέρειες υλοποίησης Part 2

• StonglyConnectedComponents

Για την εύρεση των SCCs, χρησιμοποιήθηκε ο αλγόριθμος του Tarjan, αλλά τροποποιημένος ώστε αντί αναδρομικά να τρέχει επαναληπτικά. Αυτή η αλλαγή επέτρεψε την επεξεργασία μεγαλύτερων workloads, στα οποία στην αναδρομική προσέγγιση "έσκαγε" η στοίβα.

• Grail Index

Και εδώ τροποποιήθηκε η αρχική αναδρομική υλοποίηση σε επαναληπτική. Επίσης, ο αριθμός των labels που επιλέχθηκε (πειραματικά, μετά από διάφορες δοκιμές) είναι 5.

• (Weakly) Connected Components Index

Για την αρχική εύρεση των CC χρησιμοποιήθηκε Depth-First-Search. Η αποθήκευση τους γίνεται σε έναν πίνακα με μέγεθος ίσο με το πλήθος των κόμβων, και όταν γίνει ένωση μεταξύ δύο components χρησιμοποιείται η δομή Updated η οποία υλοποιήθηκε και δοκιμάστηκε με τους εξής τρόπους :

- Η πρώτη υλοποιήση έγινε με την δομή της εκφώνησης η οποία φάνηκε να είναι η χειρότερη σε σχέση με τις άλλες δύο που δοκιμάστηκαν.
- Η δεύτερη υλοποιήση χρησιμοποιούσε ένα πίνακα με δείκτες σε λίστες (τις οποίες παίρνει απο μία δομη με επαναχρησιμοποιήσιμες λιστες (list pool)) με τα συνδεδεμένα components του κάθε cc. Ωστόσο αυτή η λύση απαίτουσε rebuild. Σε κάθε rebuild ενημερώνεται το ευρετήριο και "αδειάζονται" οι λίστες του updated. Κι αυτή η υλοποίηση όμως φάνηκε να μην είναι η καλύτερη απο αυτές που δοκιμάστηκαν.
- Η τρίτη και αυτή που επιλέξαμε για τον πίνακα updated χρησιμοποιεί disjoint sets με χρήση union by rank και path compression. Περισσότερες πληροφορίες βρίσκονται εδώ: Disjoint Sets (Wikipedia). Σε αυτή την υλοποιήση κρίναμε πως το rebuild στο update index δεν είναι απαραίτητο καθώς καλυπτεί αυτή την ανάγκη σε μεγάλο βαθμό το path compression.

4 Λεπτομέρειες υλοποίησης Part 3

• JobScheduler

Ο JobScheduler υλοποιήθηκε όπως ζητείται στην εκφώνηση. Ο τερματισμός των threads γίνεται με αποστολή queries με version 0.

• Πολυνηματισμός

Έγιναν αλλαγές στον χώδικα των προηγούμενων parts, ώστε να είναι συμβατός με τον πολυνηματισμό. Σε αυτές περιλαμβάνονται: error handling & printing, οι ουρές και οι δομές για μαρκάρισμα για τις αναζητήσεις (και γενικά όπου ήταν απαραίτητο) μεταφέρθηκαν στα thread αντί να είναι μέλος του γράφου, καθώς και το σύστημα versioning για την σωστή εκτέλεση των ερωτημάτων στους δυναμικούς γράφους.

• Connected Components Disjoint Sets

Καθώς κάθε ερώτημα έχει δικό του version, είναι απαραίτητη η διατήρηση των πληροφορίων όπως η ενώση μεταξυ CC, για κάθε version, στο πίνακα ευρετηρίου των CC και την δομη updated. Γι αυτό και στο updated για κάθε ενημέρωση οι πληροφορίες του κάθε CC (parent,rank,version) διατηρούνται σε λίστες στον πίνακα updated (οι οποίες δίνονται από το list pool). Για εξοικονόμηση μνήμης, αλλά και επείδη το path compression δεν είναι δυνάτο σε πλήρη βαθμό λόγω πολυνηματισμού, γίνεται rebuild στο τέλος κάθε ριπής με χρήση path compression. Έτσι ενημερώνεται ο βασικός πίνακας, και στην συνέχεια γίνεται το "άδειασμα" των λιστών καθιστώντας τες διαθέσιμες για μελλοντική χρήση σε άλλα CC, μειώνοντας έτσι την ανάγκη μνήμης.

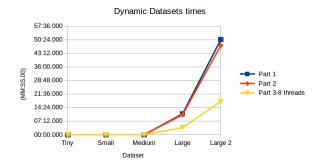
5 Μετρήσεις

Οι μετρήσεις έγιναν σε laptop με επεξεργαστή i7-3612QM (2.10 GHz, 4 cores, 8 threads) και μνήμη DDR3 1600MHz 8 GB. Για την μέτρηση των χρόνων χρησιμοποιήθηκε η συνάρτηση time και για την μέτρηση της απαιτούμενης χρησιμοποιούμε την τιμή (VmPeak) της τρέχουσας διεργασίας (cat /proc/pid of spath/status /grep VmPeak).

1. Παρακάτω ακολουθεί σύγκριση στους χρόνους και στην απαιτούμενη μνήμη για κάθε μέρος της εργασίας με εισόδους τα δυναμικά και τα στατικά datasets που δόθηκαν.

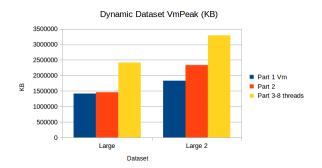
Πίναχας 1: Dynamic Datasets times

| Dynamic Datasets times (MM:SS.000) | | | | | |
|------------------------------------|--------------------------------|-----------|-----------|--|--|
| | Part 1 Part 2 Part 3-8 threads | | | | |
| Tiny | 00:00.001 | 00:00.002 | 00:00.004 | | |
| Small | 00:00.453 | 00:00.519 | 00:00.596 | | |
| Medium | 00:01.539 | 00:01.760 | 00:02.530 | | |
| Large | 11:01.551 | 10:28.650 | 03:41.225 | | |
| Large 2 | 50:29.401 | 47:21.940 | 17:35.641 | | |



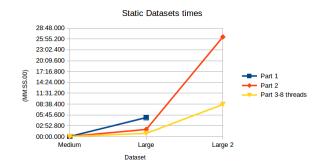
Πίναχας 2: Dynamic Datasets Memory Usage

| Dynamic Dataset VmPeak (KB) | | | | | | | |
|---------------------------------|---------------------------------------|---------|---------|--|--|--|--|
| | Part 1 Vm Part 2 Part 3-8 threads | | | | | | |
| Large | 1414896 | 1458116 | 2414616 | | | | |
| Large 2 1829748 2335964 3291848 | | | | | | | |



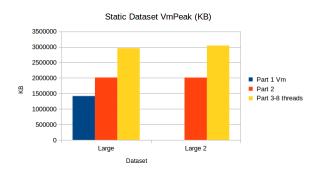
Πίναχας 3: Static Datasets times

| Static Datasets times (MM:SS.000) | | | | | | |
|-----------------------------------|--------------------------------|-----------|-----------|--|--|--|
| | Part 1 Part 2 Part 3-8 threads | | | | | |
| Medium | 00:01.434 | 00:02.538 | 00:02.637 | | | |
| Large | 05:03.604 | 01:54.640 | 00:51.800 | | | |
| Large 2 | >3H | 26:28.035 | 08:31.369 | | | |



Πίναχας 4: Static Datasets Memory Usage

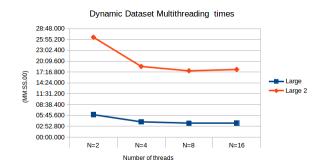
| Static Datasets times (MM:SS.000) | | | | | |
|-----------------------------------|-----------|-----------|-----------|--|--|
| Part 1 Part 2 Part 3-8 threa | | | | | |
| Medium | 00:01.434 | 00:02.538 | 00:02.637 | | |
| Large | 05:03.604 | 01:54.640 | 00:51.800 | | |
| Large 2 | >3H | 26:28.035 | 08:31.369 | | |



2. Ακολουθεί σύγκριση των χρόνων και της απαιτούμενης μνήμης στο τελευταίο κομμάτι της εργασίας με παράμετρο τον αριθμό των νημάτων για δυναμικά και στατικά datasets.

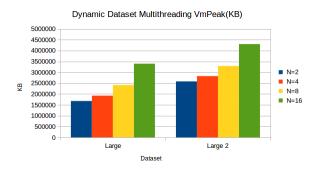
Πίναχας 5: Dynamic Dataset Multithreading times

| Dynamic Dataset Multithreading times (MM:SS.000) | | | | | | |
|--|-----------|-----------|-----------|-----------|--|--|
| Threads N=2 | | | | | | |
| 0 | 05:57.266 | | | I I | | |
| Large 2 | 26:30.534 | 18:45.376 | 17:35.641 | 17:57.566 | | |



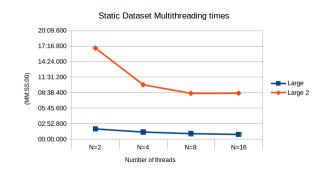
Πίναχας 6: Dynamic Dataset Multithreading Memory Usage

| Dynamic Dataset Multithreading VmPeak(KB) | | | | | |
|---|---------|---------|---------|---------|--|
| Threads | N=2 | N=4 | N=8 | N=16 | |
| Large | 1677284 | 1923060 | 2414616 | 3397252 | |
| Large 2 | 2579536 | 2825312 | 3291848 | 4299972 | |



Πίνακας 7: Static Dataset Multithreading times

| Static Dataset Multithreading times (MM:SS.000) | | | | | |
|---|-----------|-----------|-----------|-----------|--|
| Threads | N=2 | N=4 | N=8 | N=16 | |
| Large | 01:53.454 | 01:18.555 | 01:01.018 | 00:51.800 | |
| Large 2 | 16:54.585 | 10:05.976 | 08:30.127 | 08:31.690 | |



Πίναχας 8: Static Dataset Multithreading Memory Usage

| Static Dataset Multithreading VmPeak(KB) | | | | | |
|--|---------|---------|---------|---------|--|
| Threads | N=2 | N=4 | N=8 | N=16 | |
| 0 | | 2468340 | | | |
| Large 2 | 2307580 | 2553356 | 3044908 | 3950336 | |

