Práctica 4: ejercicio5

Código:

int chequeo;

int i;

int uart[9];

const int HEADER=0x59;

void setup() {

  // put your setup code here, to run once:

  Serial.begin(9600);

  Serial1.begin(115200);

}

void loop() {

  // put your main code here, to run repeatedly:

  //Serial.println ("empiezo");

  Serial.println (" ");

  if (Serial1.available()) {

    if (Serial1.read()==HEADER) {

      uart[0]=HEADER;

      if (Serial1.read()==HEADER) {

        uart[1]=HEADER;

        for (i=2;i<9;i++) {

          uart[i]=Serial1.read();

        }

        chequeo=uart[0]+uart[1]+uart[2]+uart[3]+uart[4]+uart[5]+uart[6]+uart[7];

        if(uart[8]==(chequeo&0xff)) {

          dist=uart[2]+uart[3]\*256;//calculate distance value

          strength=uart[4]+uart[5]\*256;//calculate signal strength value

          Serial.print("dist = ");

          Serial.print(dist);//output measure distance value of LiDAR

          Serial.print('\t');

          Serial.print("strength = ");

          Serial.print(strength);//output signal strength value

          //Serial.println("\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*");

        }

      }

    }

  }

}

-Enlaces a GitHub con los códigos, videos e imágenes del montaje:

<https://github.com/mans199876/proxectos1_practica4.git>