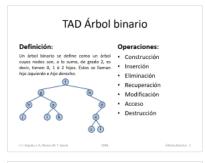
Estructuras de Datos no Lineales 1.1. Árboles binarios

José Fidel Argudo Argudo José Antonio Alonso de la Huerta Mª Teresa García Horcajadas



Contenido

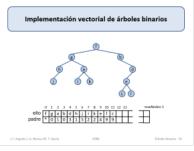


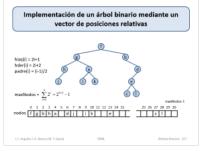








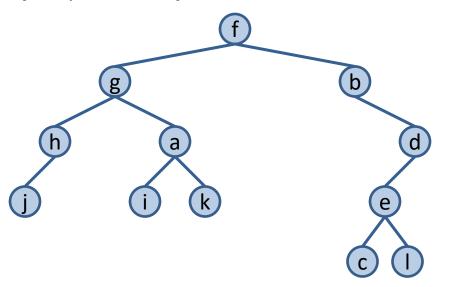




TAD Árbol binario

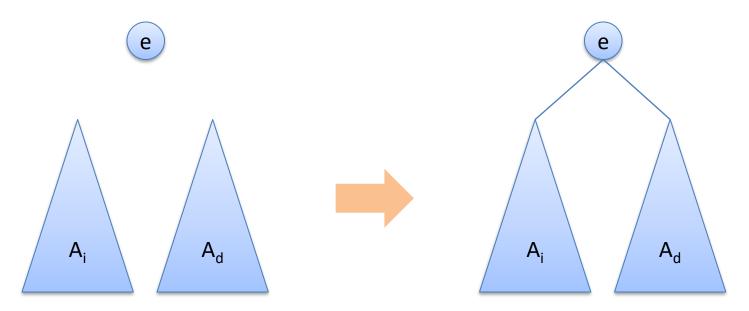
Definición:

Un árbol binario se define como un árbol cuyos nodos son, a lo sumo, de grado 2, es decir, tienen 0, 1 ó 2 hijos. Éstos se llaman hijo izquierdo e hijo derecho.



Operaciones:

- Construcción
- Inserción
- Eliminación
- Recuperación
- Modificación
- Acceso
- Destrucción



Construcción a partir de los componentes de un árbol binario (un nodo y dos subárboles):

Abin(); // Árbol vacío. void insertarRaiz(const T& e); void insertarIzqdo (Abin& Ai); void insertarDrcho(Abin& Ad);

A₁

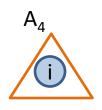
Abin A_1 ; A_1 .insertarRaiz('c');

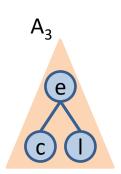
A₁ A₂

Abin A₂; A₂.insertarRaiz('l');

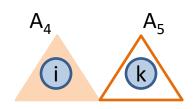
A₃
e
A₁
C
1

Abin A_3 ; A_3 .insertarRaiz('e'); A_3 .insertarIzqdo(A_1); A_3 .insertarDrcho(A_2);



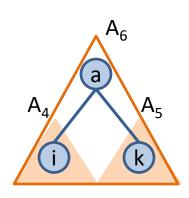


Abin A₄; A₄.insertarRaiz('i');

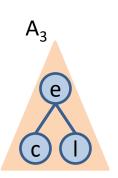


 A_3

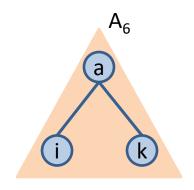
Abin A₅; A₅.insertarRaiz('k');

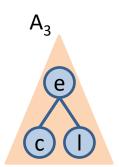


Abin A₆; A₆.insertarRaiz('a'); A_6 .insertarIzqdo(A_4); A₆.insertarDrcho(A₅);

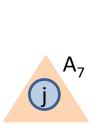


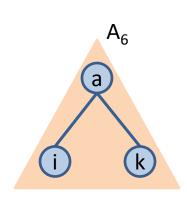




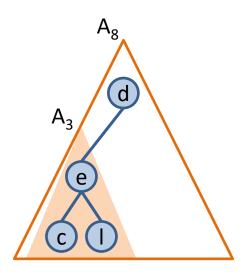


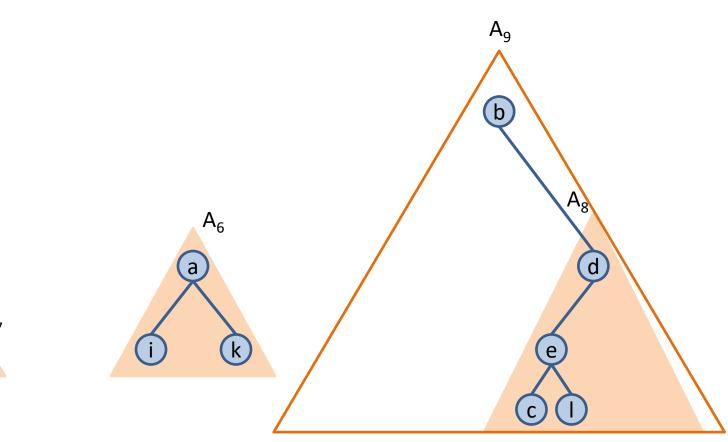
Abin A_7 ; A_7 .insertarRaiz('j');



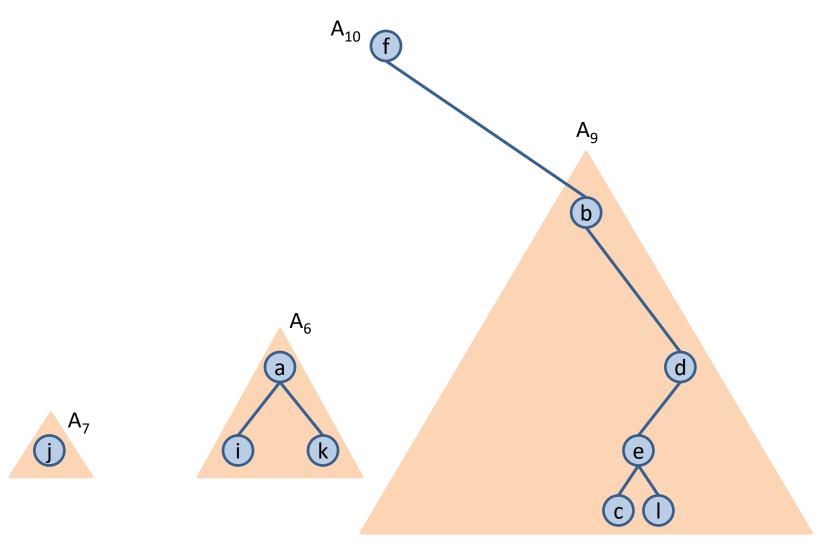


Abin A₈; A₈.insertarRaiz('d'); A_8 .insertarIzqdo(A_3);

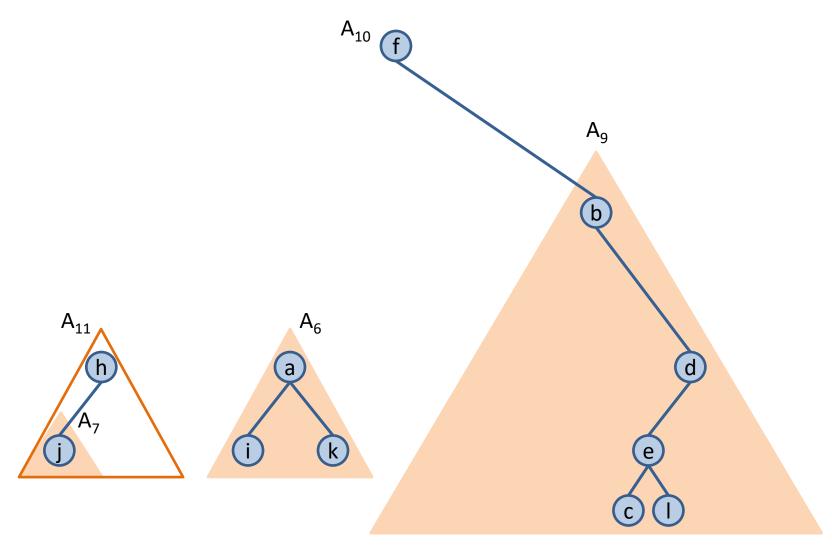




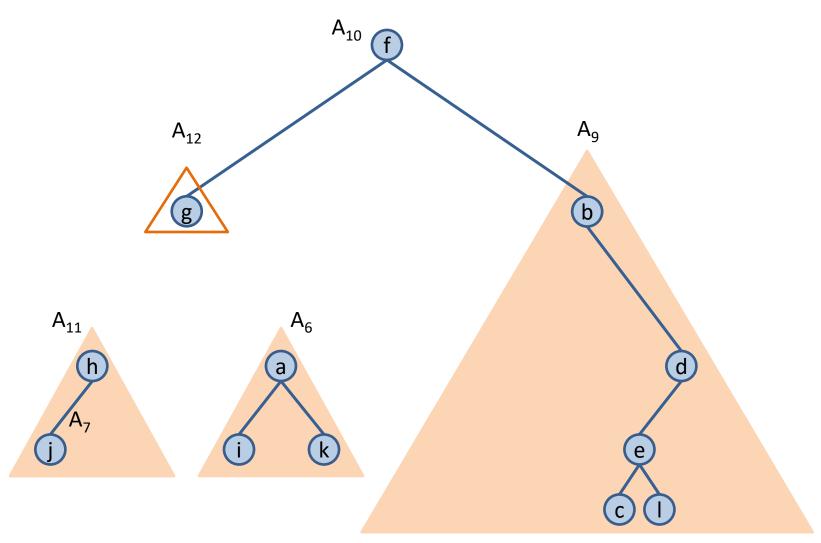
Abin A₉; A₉.insertarRaiz('b'); A₉.insertarDrcho(A₈);



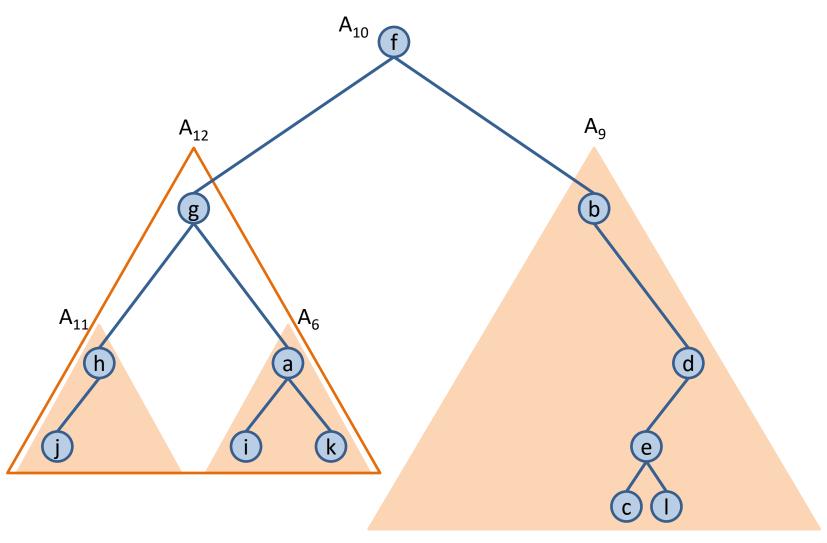
Abin A₁₀; A₁₀.insertarRaiz('f'); A_{10} .insertarDrcho(A_9);



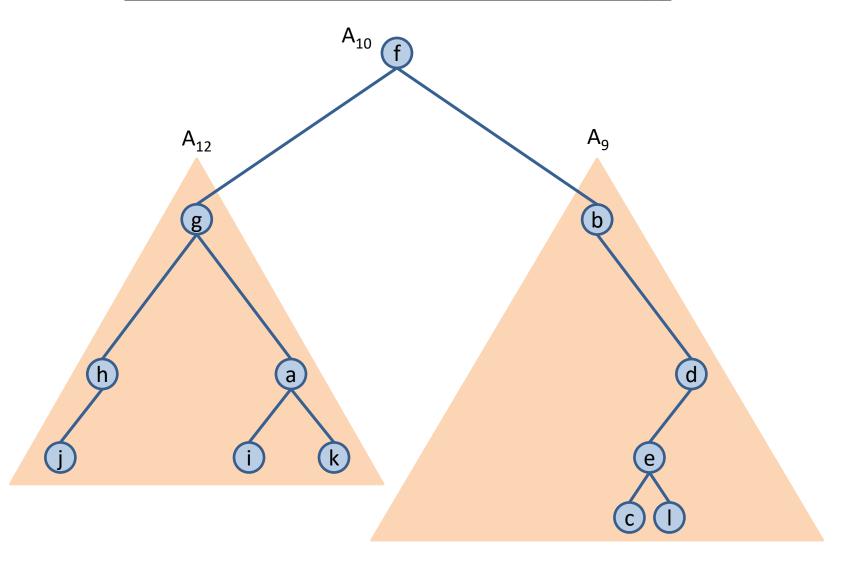
Abin A₁₁; A₁₁.insertarRaiz('h'); A_{11} .insertarIzqdo(A_7);

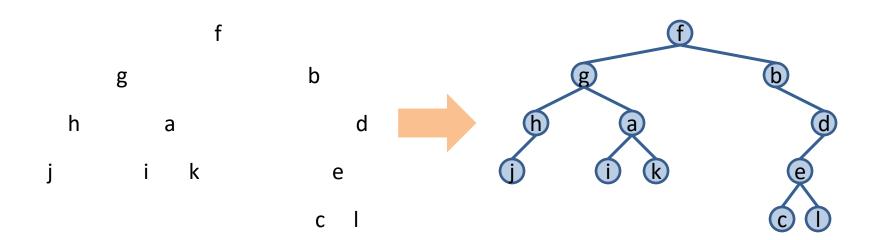


Abin A₁₂; A₁₂.insertarRaiz('g'); A_{10} .insertarIzqdo(A_{12});



 A_{12} .insertarIzqdo(A_{11}); A_{12} .insertarDrcho(A_6);





Construcción añadiendo los nodos uno a uno desde la raíz hacia las hojas:

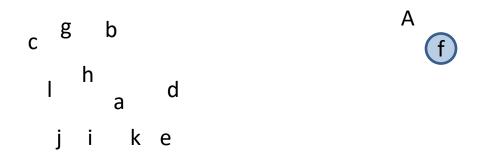
Abin(); // Árbol vacío. void insertarRaiz(const T& e); void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e); void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);

EDNL

Creación del árbol binario A como un contenedor vacío.

Α

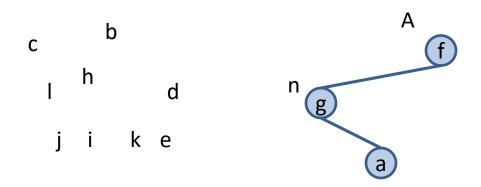
Abin A;



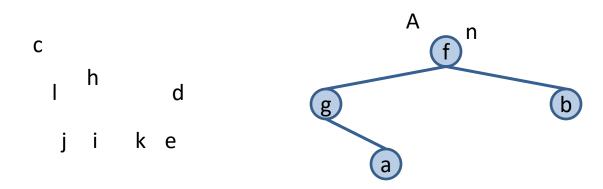
A.insertarRaiz('f');



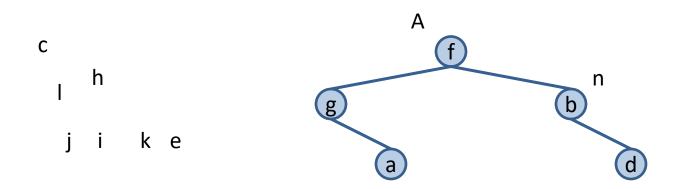
A.insertarHijoIzqdo(n, 'g');



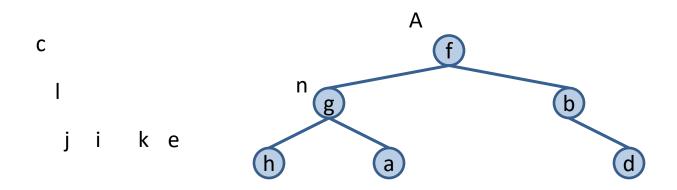
A.insertarHijoDrcho(n, 'a');



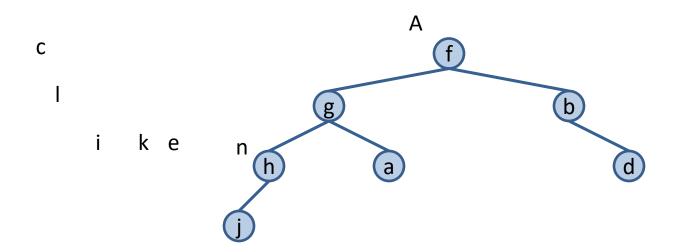
A.insertarHijoDrcho(n, 'b');



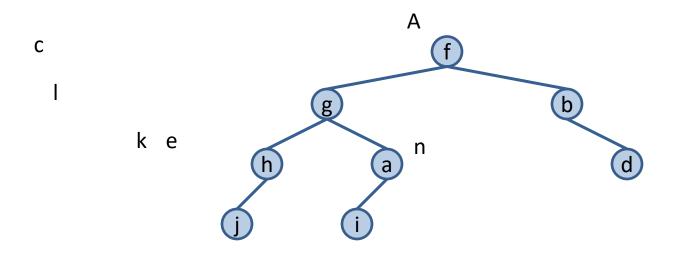
A.insertarHijoDrcho(n, 'd');



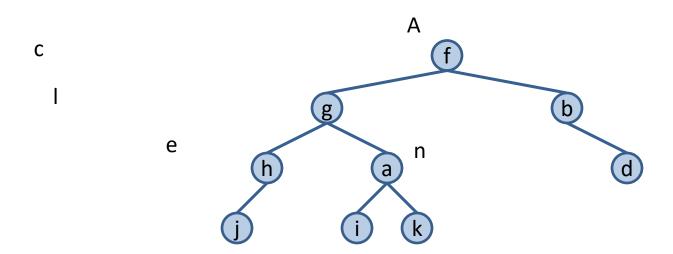
A.insertarHijoIzqdo(n, 'h');



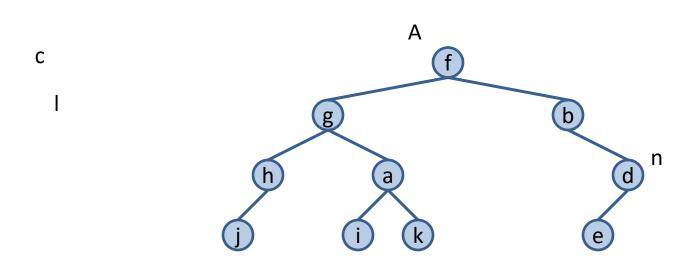
A.insertarHijoIzqdo(n, 'j');



A.insertarHijoIzqdo(n, 'i');

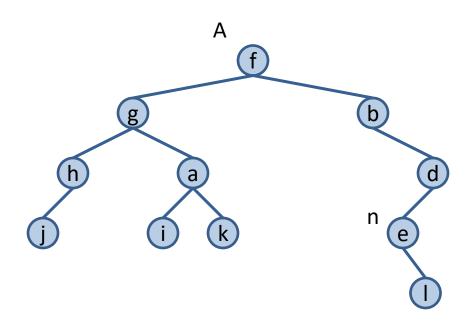


A.insertarHijoDrcho(n, 'k');

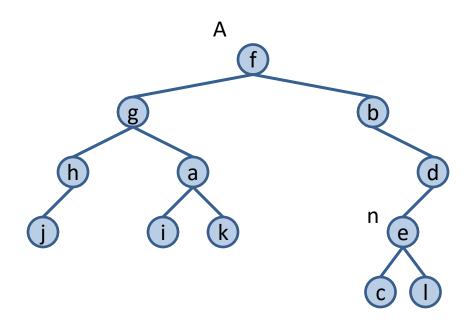


A.insertarHijoIzqdo(n, 'e');

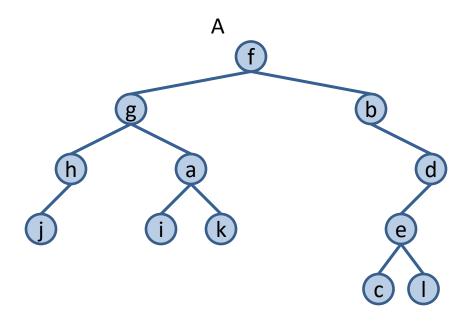
C



A.insertarHijoDrcho(n, 'l');



A.insertarHijoIzqdo(n, 'c');



Especificación de operaciones

Abin ()

Post: Crea un árbol vacío.

void insertarRaiz (const T& e)

Pre: El árbol está vacío.

Post: Inserta el nodo raíz cuyo contenido será *e*.

void insertarHijoIzqdo (nodo n, const T& e)

<u>Pre</u>: *n* es un nodo del árbol que no tiene hijo izquierdo.

Post: Inserta el elemento *e* como hijo izquierdo del nodo *n*.

void insertarHijoDrcho (nodo n, const T& e)

Pre: *n* es un nodo del árbol que no tiene hijo derecho.

Post: Inserta el elemento *e* como hijo derecho del nodo *n*.

void eliminarHijoIzqdo (nodo n)

Pre: *n* es un nodo del árbol.

Existe *hijolzqdo(n)* y es una hoja.

Post: Destruye el hijo izquierdo del nodo *n*.

void eliminarHijoDrcho (nodo n)

Pre: *n* es un nodo del árbol.

Existe *hijoDrcho(n)* y es una hoja.

Post: Destruye el hijo derecho del nodo *n*.

void eliminarRaiz ()

Pre: El árbol no está vacío y raiz() es una hoja.

Post: Destruye el nodo raíz. El árbol queda vacío

bool vacio () const

Post: Devuelve **true** si el árbol está vacío y **false** en caso contrario.

size t tama () const

<u>Post</u>: Devuelve el número de elementos que contiene el árbol.

const T& elemento(nodo n) const

T& elemento(nodo n)

Pre: n es un nodo del árbol.

Post: Devuelve el elemento del nodo *n*.

nodo raíz () const

<u>Post</u>: Devuelve el nodo raíz del árbol. Si el árbol está vacío, devuelve *NODO_NULO*.

nodo padre (nodo n) const

Pre: *n* es un nodo del árbol.

<u>Post</u>: Devuelve el padre del nodo *n*. Si *n* es el nodo raíz, devuelve *NODO_NULO*.

nodo hijolzqdo (nodo n) const

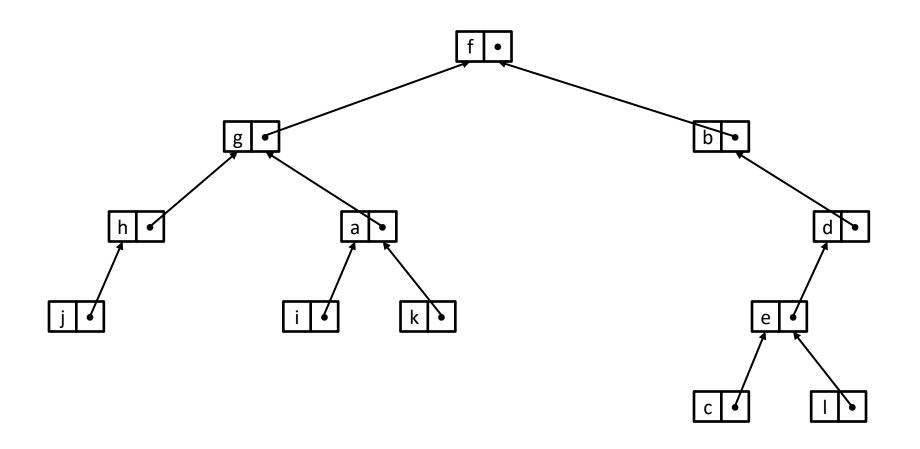
Pre: n es un nodo del árbol.

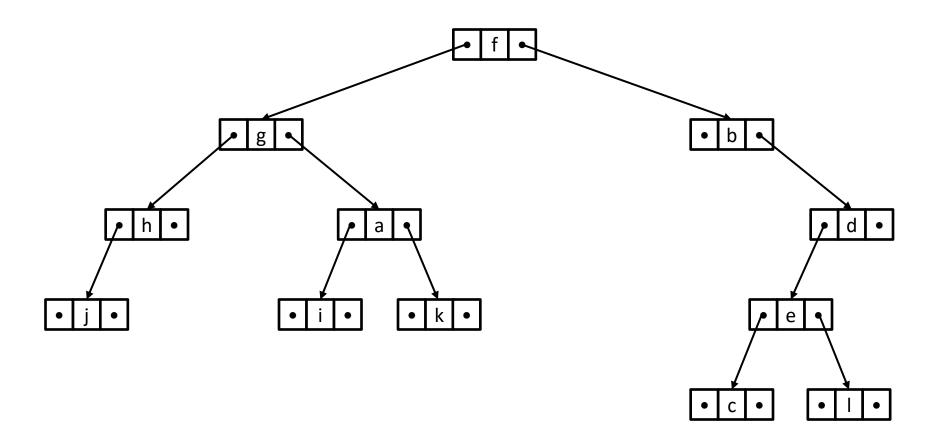
<u>Post</u>: Devuelve el nodo hijo izquierdo del nodo *n*. Si no existe, devuelve *NODO_NULO*.

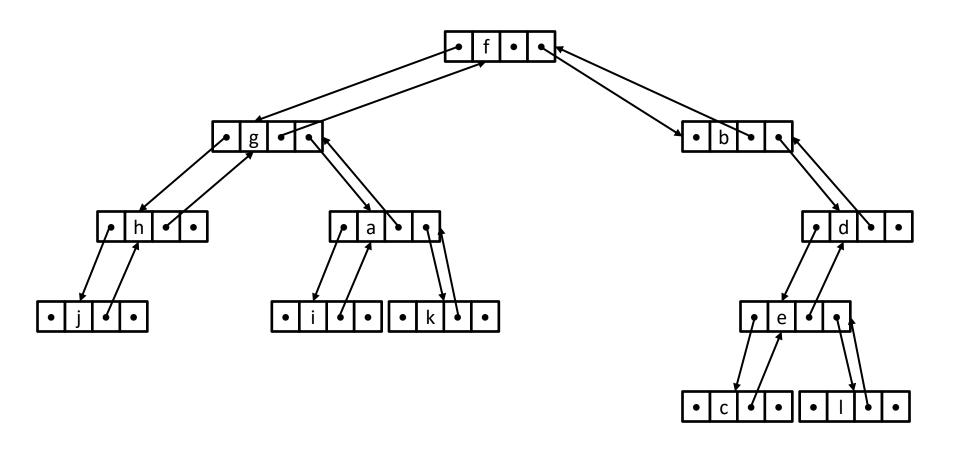
nodo hijoDrcho (nodo n) const

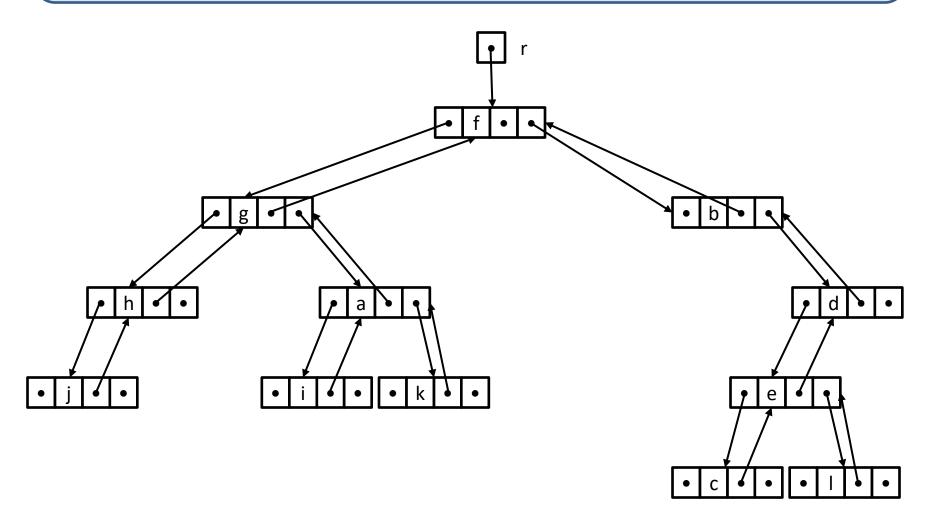
<u>Pre</u>: *n* es un nodo del árbol.

<u>Post</u>: Devuelve el nodo hijo derecho del nodo *n*. Si no existe, devuelve *NODO_NULO*.









```
#ifndef ABIN H
#define ABIN H
#include <cassert>
#include <cstddef> // size t
#include <utility> // swap
template <typename T> class Abin {
   struct celda; // Declaración adelantada privada
public:
   typedef celda* nodo;
   static const nodo NODO NULO;
   Abin();
   void insertarRaiz(const T& e);
   void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e);
   void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);
   void eliminarHijoIzqdo(nodo n);
   void eliminarHijoDrcho(nodo n);
   void eliminarRaiz();
```

```
private:
   struct celda {
      T elto;
      nodo padre, hizq, hder;
   };
   nodo r; // Raíz del árbol
   size t numNodos; // Tamaño del árbol
   nodo copiar(nodo n);
   void destruir(nodo& n);
}; // class Abin
// Definición del nodo nulo
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO{nullptr};
```

```
template <typename T>
inline Abin<T>::Abin() : r{NODO NULO}, numNodos{0} {}
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarRaiz(const T& e)
{
  assert(vacio());
  r = new celda{e};
  numNodos = 1;
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e)
{
  assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hizq == NODO NULO);
  n->hizq = new celda{e, n};
   ++numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e)
   assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hder == NODO NULO);
  n->hder = new celda{e, n};
  ++numNodos;
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoIzqdo(nodo n)
   assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hizq != NODO NULO); // Existe hijo izqdo.
   assert(n->hizq->hizq == NODO NULO && // y es
         n->hizq->hder == NODO NULO); // hoja.
  delete n->hizq;
  n->hizq = NODO NULO;
   --numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
   assert(n != NODO NULO);
   assert(n->hder != NODO NULO); // Existe hijo drcho.
   assert(n->hder->hizq == NODO NULO && // y es
          n->hder->hder == NODO NULO); // hoja
  delete n->hder;
   n->hder = NODO NULO;
   --numNodos;
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarRaiz()
{
   assert(numNodos == 1);
   delete r;
   r = NODO NULO;
  numNodos = 0;
```

```
template <typename T>
inline bool Abin<T>::vacio() const
{ return numNodos == 0; }
template <typename T>
inline size t Abin<T>::tama() const
{ return numNodos; }
template <typename T>
inline const T& Abin<T>::elemento(nodo n) const
   assert(n != NODO NULO);
  return n->elto;
template <typename T>
inline T& Abin<T>::elemento(nodo n)
  assert(n != NODO NULO);
  return n->elto;
```

```
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::raiz() const
{
    return r;
}

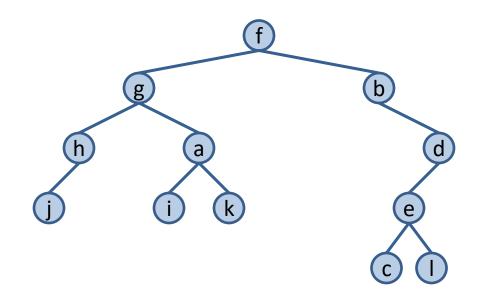
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::padre(nodo n) const
{
    assert(n != NODO_NULO);
    return n->padre;
}
```

```
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoIzqdo(nodo n) const
  assert(n != NODO NULO);
  return n->hizq;
template <typename T> inline
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoDrcho(nodo n) const
  assert(n != NODO NULO);
  return n->hder;
```

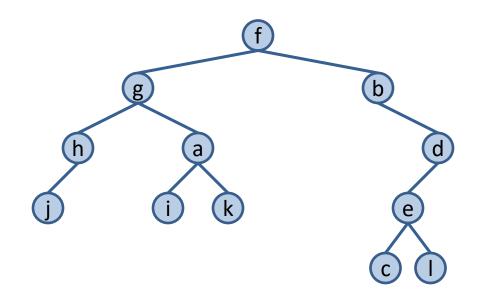
```
template <typename T>
inline Abin<T>::Abin(const Abin& A) : Abin{}
   r = copiar(A.r); // Copiar raíz y descendientes.
  numNodos = A.numNodos;
template <typename T>
inline Abin<T>& Abin<T>::operator =(const Abin& A)
  Abin B{A};
   std::swap(r, B.r);
   std::swap(numNodos, B.numNodos);
  return *this;
```

```
template <typename T>
inline Abin<T>::~Abin()
  destruir(r); // Vaciar el árbol.
     ----*/
/* Métodos privados
/*----*/
// Destruye un nodo y todos sus descendientes
template <typename T>
void Abin<T>::destruir(nodo& n)
  if (n != NODO NULO)
    destruir(n->hizq);
    destruir(n->hder);
    delete n;
    n = NODO NULO;
```

```
// Devuelve una copia de un nodo y todos sus descendientes
template <typename T>
typename Abin<T>::nodo Abin<T>::copiar(nodo n)
{
  nodo m = NODO NULO;
   if (n != NODO NULO) {
     Abin A; // Contiene los nodos copiados.
              // Si la copia no se completa, A es destruido.
     A.r = new celda\{n-\geq 1\}; // Copiar n en raíz.
     A.r->hizq = copiar(n->hizq); // Copiar subarbol izqdo.
      if (A.r->hizq != NODO NULO) A.r->hizq->padre = A.r;
     A.r->hder = copiar(n->hder); // Copiar subárbol drcho.
      if (A.r->hder != NODO NULO) A.r->hder->padre = A.r;
     m = A.r;
     A.r = NODO NULO; // Evita destruir la copia.
   return m;
#endif // ABIN H
```

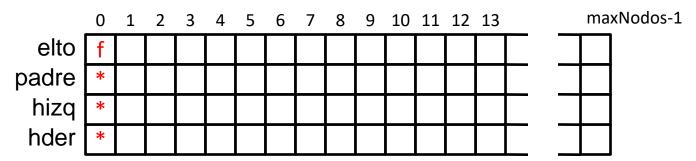


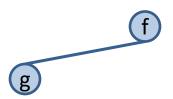
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9					

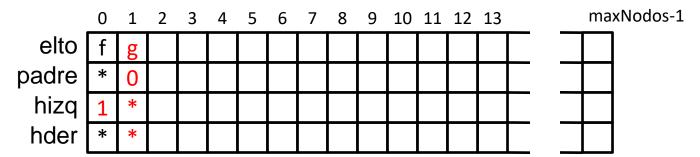


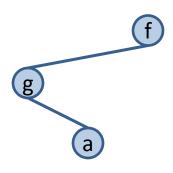
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9					
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	10	*	*					

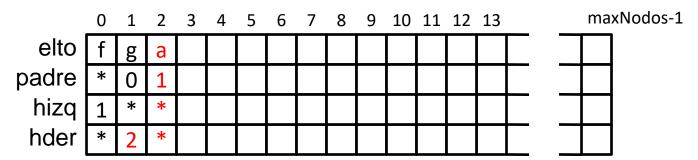


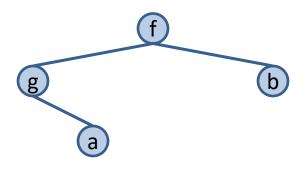




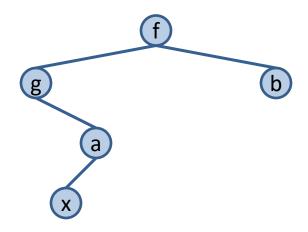




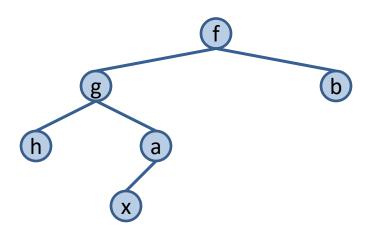




	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b													
padre	*	0	1	0													
hizq	1	*	*	*													
hder	3	2	*	*													

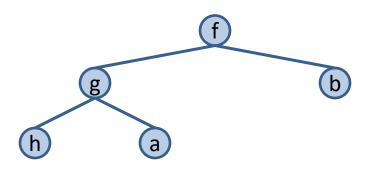


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	X												
padre	*	0	1	0	2												
hizq	1	*	4	*	*												
hder	3	2	*	*	*												



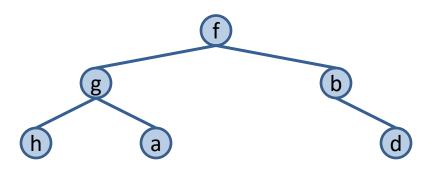
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	Х	h											
padre	*	0	1	0	2	1											
hizq	1	5	4	*	*	*											
hder	3	2	*	*	*	*											

Inserción y eliminación

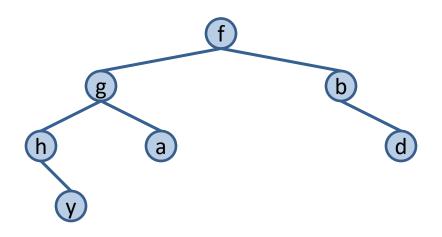


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b		h											
padre	*	0	1	0		1											
hizq	1	5	*	*		*											
hder	3	2	*	*		*											

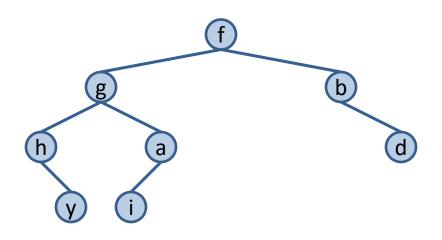
EDNL



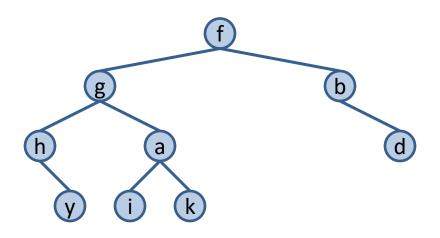
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h											
padre	*	0	1	0	3	1											
hizq	1	5	*	*	*	*											
hder	3	2	*	4	*	*											



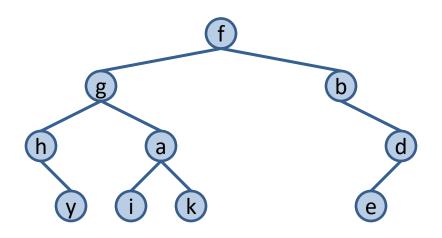
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У										
padre	*	0	1	0	3	1	5										
hizq	1	5	*	*	*	*	*										
hder	3	2	*	4	*	6	*										



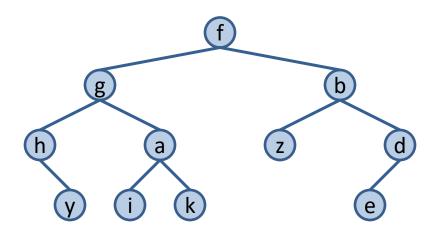
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i									
padre	*	0	1	0	3	1	5	2									
hizq	1	5	7	*	*	*	*	*									
hder	3	2	*	4	*	6	*	*									



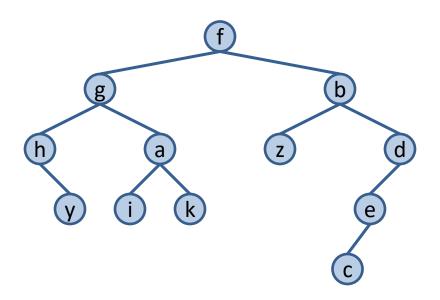
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k								
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2								
hizq	1	5	7	*	*	*	*	*	*								
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*								



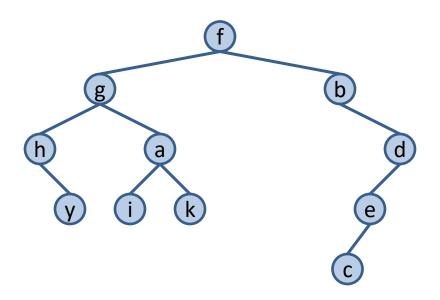
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е							
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4							
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	*							
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*							



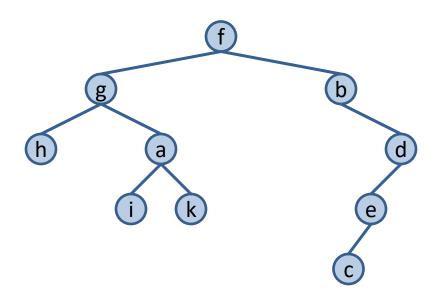
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z						
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	3						
hizq	1	5	7	10	9	*	*	*	*	*	*						
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*						



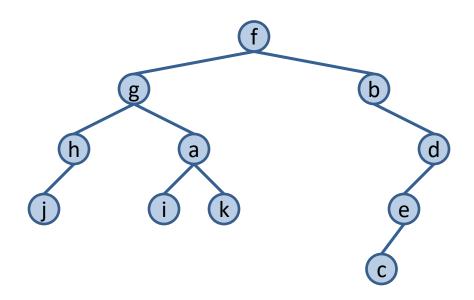
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	3	9					
hizq	1	5	7	10	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*	*					



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4		9					
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	11		*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*		*					

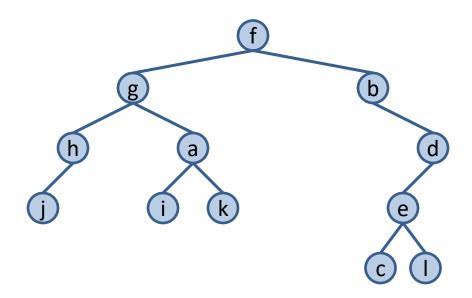


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h		i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1		2	2	4		9					
hizq	1	5	7	*	9	*		*	*	11		*					
hder	3	2	8	4	*	*		*	*	*		*					



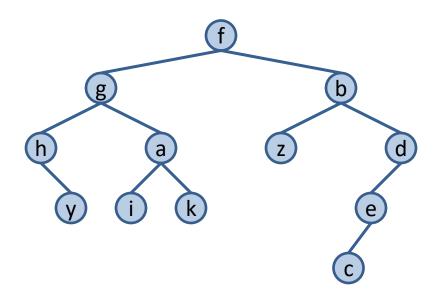
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	 	ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4		9					
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11		*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	*		*					

Inserción y eliminación



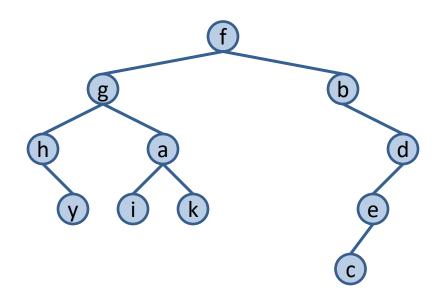
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		r	max	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е		С						
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9						
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*						
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	10	*	*						

Inserción y eliminación



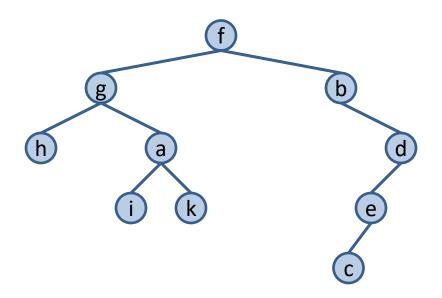
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	3	9					
hizq	1	5	7	10	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación



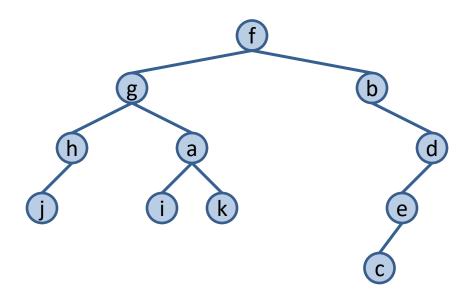
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	*	0	1	0	3	1	5	2	2	4	*	9	*	*		*	
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	6	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	У	i	k	е	Z	С					
padre	0	0	1	0	3	1	*	2	2	4	*	9	*	*		*	
hizq	1	5	7	*	9	*	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación

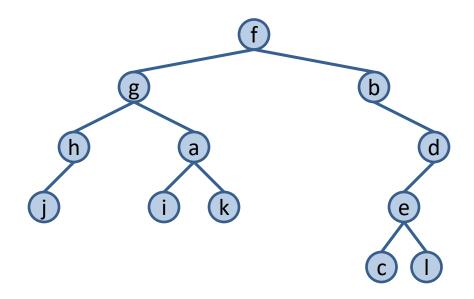


	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13		ma	xNodos-1
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е	Z	С					
padre	0	0	1	0	3	1	5	2	2	4	*	9	*	*		*	
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*					
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	*	*	*					

Inserción y eliminación

(distinción entre celdas libres y ocupadas)

Inserción *O(n)* Eliminación O(1)



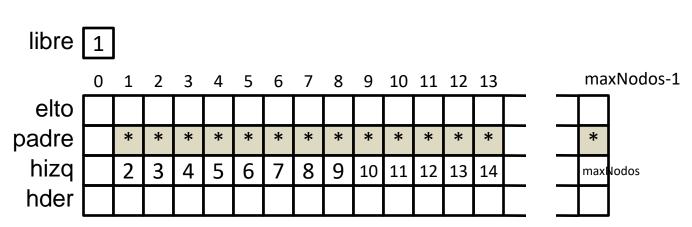
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	
elto	f	g	а	b	d	h	j	i	k	е	-	С			
padre	0	0	1	0	3	1	5	2	2	4	9	9	*	*	
hizq	1	5	7	*	9	6	*	*	*	11	*	*			
hder	3	2	8	4	*	*	*	*	*	10	*	*			

maxNodos-1

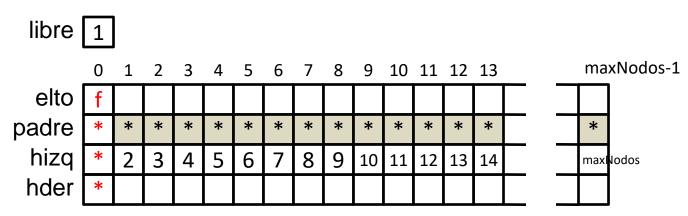
```
template <typename T> class Abin {
public:
   typedef size t nodo;
   static const nodo NODO_NULO;
   // ...
private:
   struct celda {
      T elto;
      nodo padre, hizq, hder;
   };
   celda* nodos; // Vector de celdas
   size t maxNodos, // Tamaño del vector
          numNodos; // Tamaño del árbol
};
// Definición del nodo nulo
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO{SIZE MAX};
```

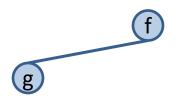
```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(size t maxNodos) :
   nodos{new celda[maxNodos]},
  maxNodos{maxNodos}, numNodos{0}
   for (nodo n = 1; n < maxNodos; ++n) // Marcar celdas libres.
      nodos[n].padre = NODO NULO;
template <typename T>
void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e)
{
   // Comprobar precondiciones...
   // Buscar celda libre.
   nodo hizqdo = 1;
  while (nodos[hizqdo].padre != NODO NULO) ++hizqdo;
   // Añadir el nuevo nodo.
   nodos[n].hizq = hizqdo;
   nodos[hizqdo] = {e, n, NODO NULO, NODO NULO};
   ++numNodos;
```

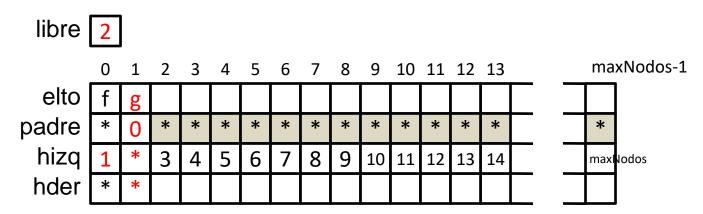
```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
{
    // Comprobar precondiciones.
    // ...
    // Eliminar el nodo.
    nodos[nodos[n].hder].padre = NODO_NULO; // Marcar celda libre.
    nodos[n].hder = NODO_NULO;
    --numNodos;
}
```

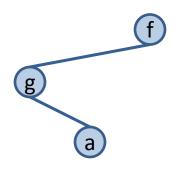


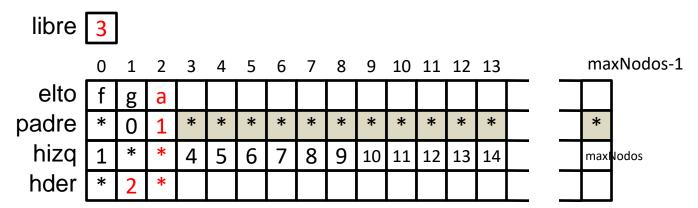


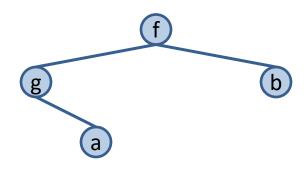


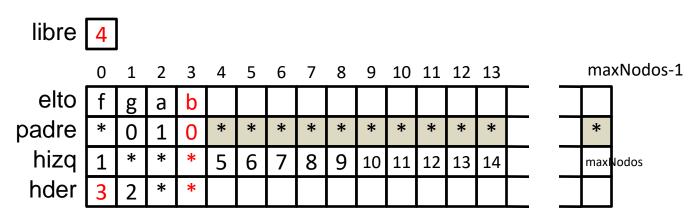


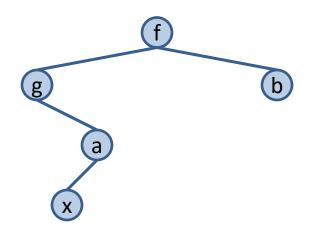


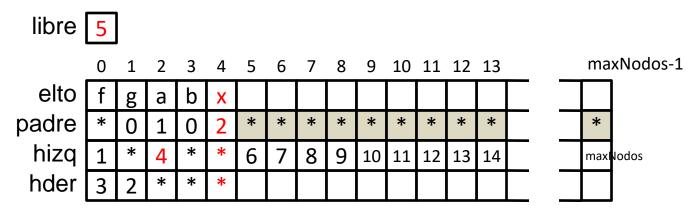


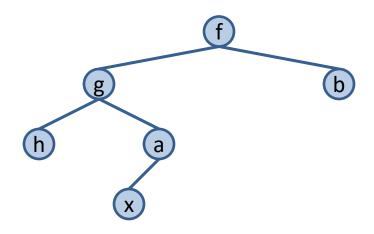


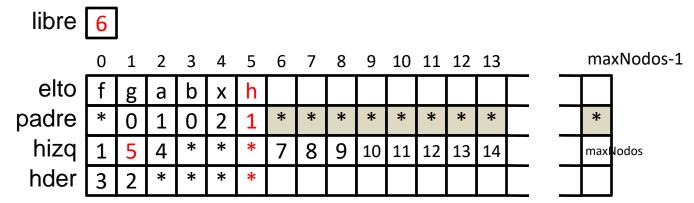


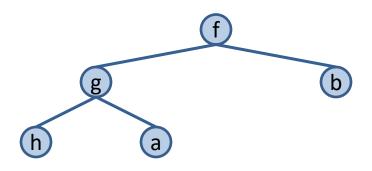


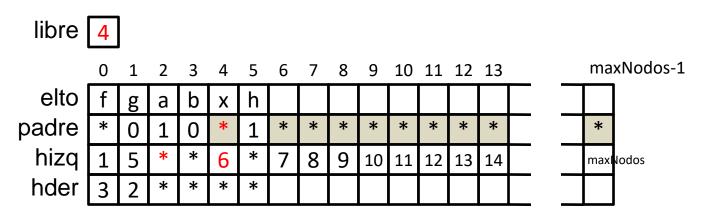


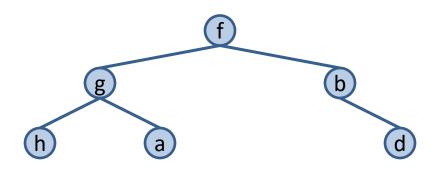


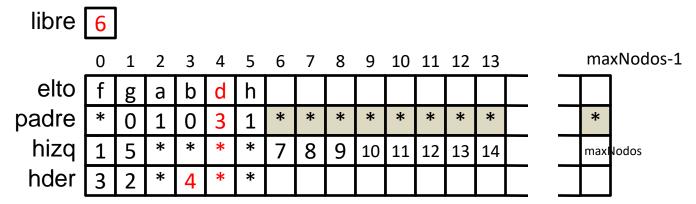


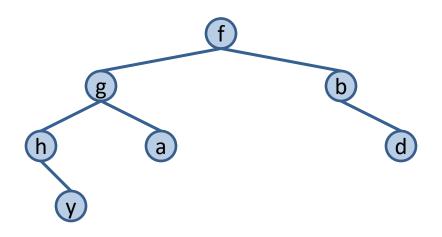


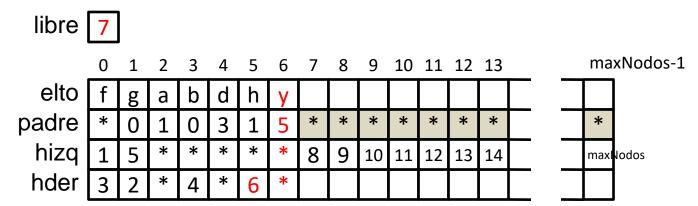


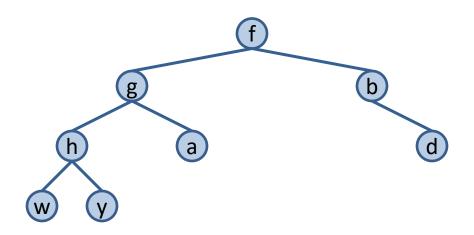


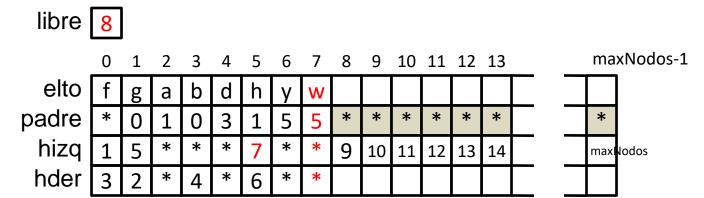


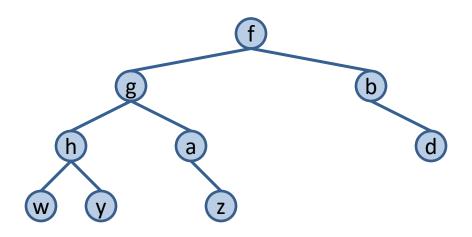


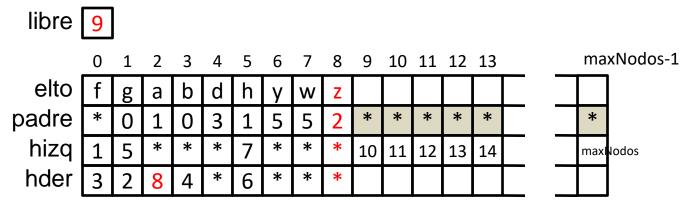


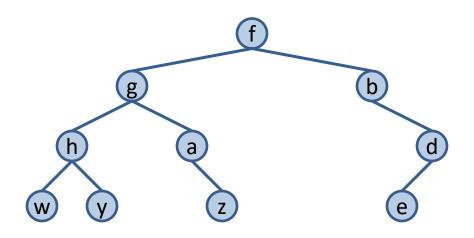


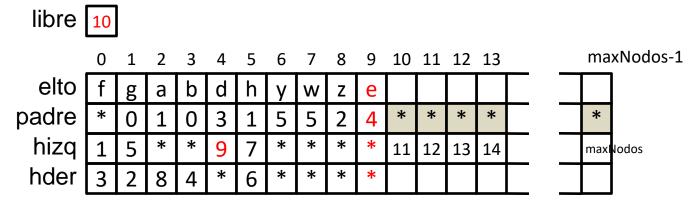


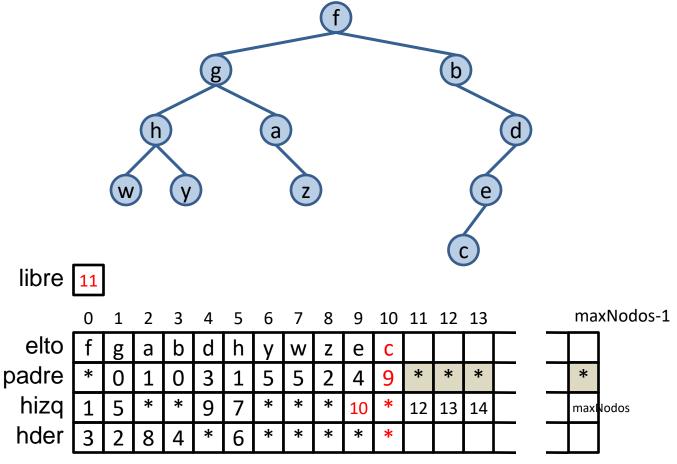


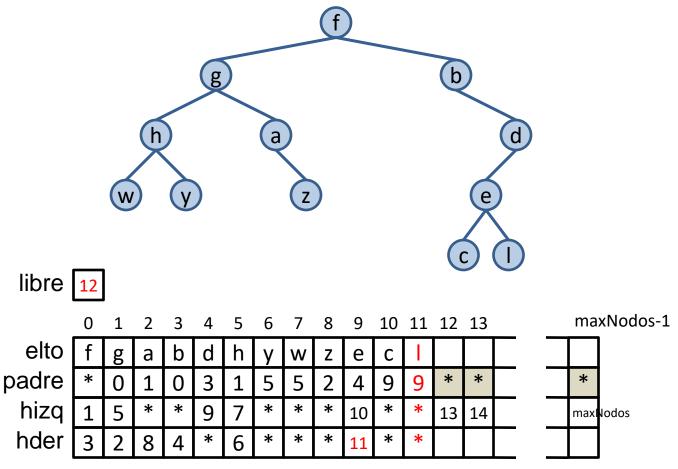


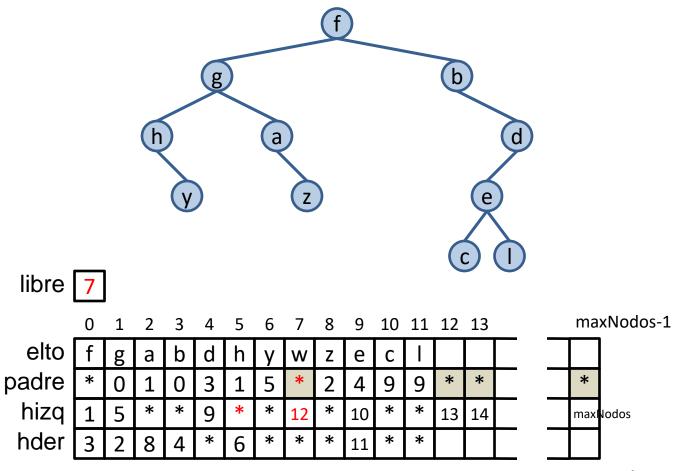


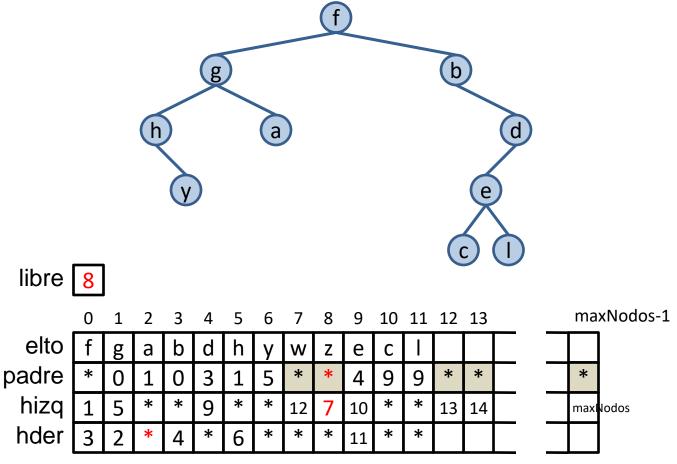


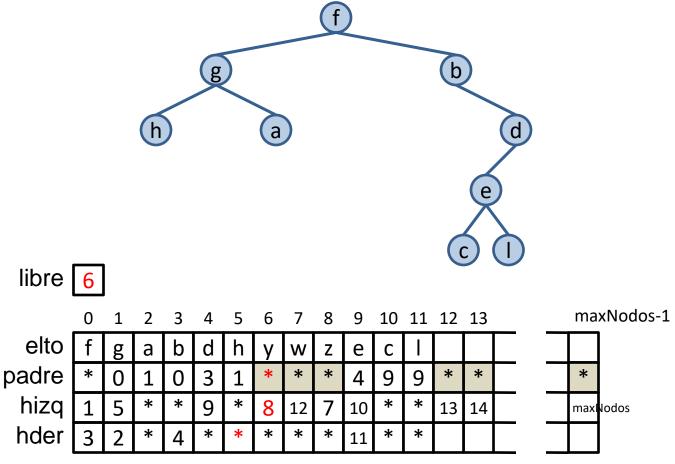


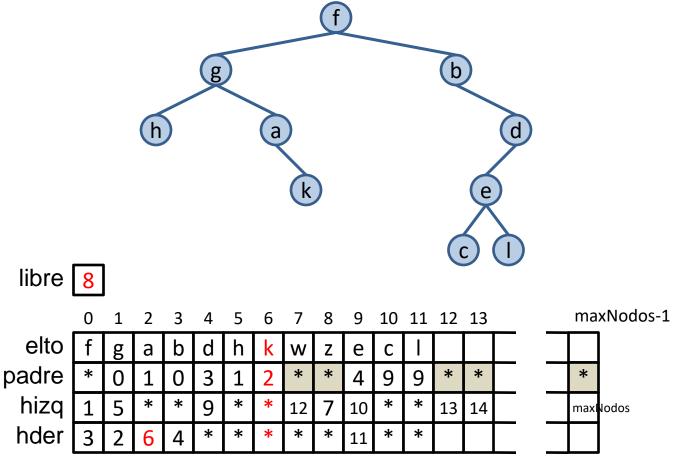


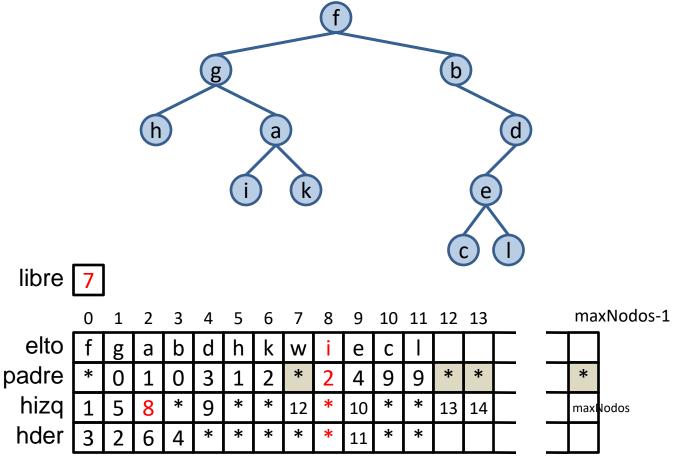




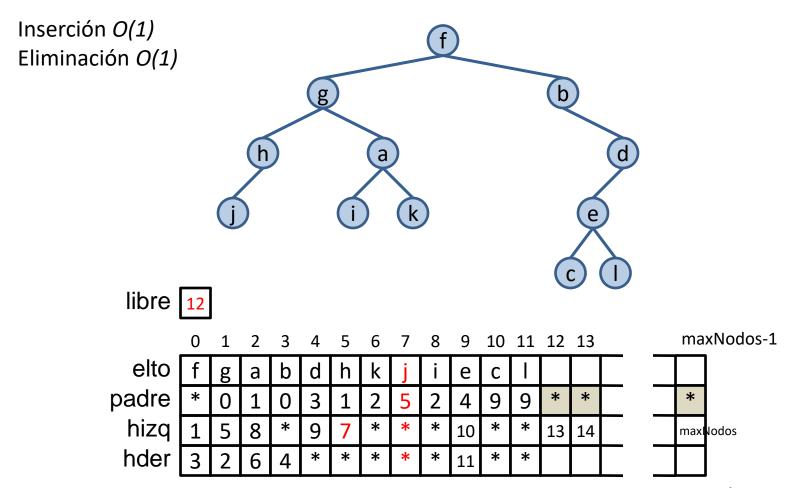








Inserción y eliminación eficientes



EDNL

```
#ifndef ABIN VECO H
#define ABIN VECO H
#include <cassert>
#include <cstddef> // size t
#include <cstdint> // SIZE MAX
#include <utility> // swap
template <typename T> class Abin {
public:
   typedef size t nodo;
   static const nodo NODO NULO;
   explicit Abin(size t maxNodos = 0);
   void insertarRaiz(const T& e);
   void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e);
   void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);
   void eliminarHijoIzqdo(nodo n);
   void eliminarHijoDrcho(nodo n);
   void eliminarRaiz();
   bool vacio() const;
   size t tama() const;
   size t tamaMax() const; // Requerido por la implementación
```

```
const T& elemento(nodo n) const;  // Lec. en Abin const
  T& elemento (nodo n); // Lec/Esc. en Abin no-const
  nodo raiz() const;
  nodo padre(nodo n) const;
  nodo hijoIzqdo(nodo n) const;
  nodo hijoDrcho(nodo n) const;
  Abin(const Abin& A);
                                      // Ctor. de copia
  Abin& operator = (const Abin& A); // Asig. de árboles
  ~Abin();
                                      // Destructor
private:
   struct celda {
     T elto;
     nodo padre, hizq, hder;
   };
  celda* nodos; // Vector de celdas
   size t maxNodos, // Tamaño del vector
         numNodos; // Tamaño del árbol
  nodo libre; // Lista de celdas libres
  bool valido (nodo n) const;
}; // class Abin
```

```
// Definición del nodo nulo
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO{SIZE MAX};
11
// Método privado
//
template <typename T>
inline bool Abin<T>::valido(nodo n) const
{ // Comprobar si n es un nodo del árbol.
   return !vacio() &&
          n < maxNodos &&
                                           // Celda del vector
          (n == 0 || nodos[n].padre != NODO NULO); // ocupada.
```

```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(size t maxNodos) :
   nodos{new celda[maxNodos]},
   maxNodos{maxNodos},
   numNodos{0}
   if (maxNodos > 1) { // Crear la lista de celdas
      // libres enlazadas por el campo hizq.
      libre = 1;
      for (nodo n = 1; n < maxNodos; ++n) {
         // Añadir celda n+1 a la lista.
         nodos[n].hizq = n + 1;
         #ifndef NDEBUG
         // Sólo para comprobar precondiciones.
         nodos[n].padre = NODO NULO;// Marcar celda libre.
         #endif
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarRaiz(const T& e)
{
   assert(maxNodos > 0);
   assert(vacio());
   nodos[0] = {e, NODO_NULO, NODO_NULO, NODO_NULO};
   numNodos = 1;
}
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e)
   assert(tama() < tamaMax());</pre>
   assert(valido(n));
   assert(nodos[n].hizq == NODO NULO);
   // Sacar la primera celda de la lista de libres.
  nodo hizqdo = libre;
   libre = nodos[libre].hizq;
   // Añadir el nuevo nodo.
  nodos[n].hizq = hizqdo;
  nodos[hizqdo] = {e, n, NODO NULO, NODO NULO};
   ++numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e)
   assert(tama() < tamaMax());</pre>
   assert(valido(n));
   assert(nodos[n].hder == NODO_NULO);
   // Sacar la primera celda de la lista de libres.
  nodo hdrcho = libre;
   libre = nodos[libre].hizq;
   // Añadir el nuevo nodo.
  nodos[n].hder = hdrcho;
  nodos[hdrcho] = {e, n, NODO NULO, NODO NULO};
   ++numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoIzqdo(nodo n)
  assert(valido(n));
  nodo hizqdo = nodos[n].hizq;
  assert(hizqdo != NODO NULO); // Existe hijo izqdo.
  assert(nodos[hizqdo].hizq == NODO NULO && // y es
          nodos[hizqdo].hder == NODO NULO); // hoja.
  nodos[n].hizq = NODO NULO;
   // Añadir hizqdo al inicio de la lista de libres.
  nodos[hizqdo].hizq = libre;
   libre = hizqdo;
   #ifndef NDEBUG
  nodos[hizqdo].padre = NODO NULO; // Marcar celda libre.
   #endif
   --numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
  assert(valido(n));
  nodo hdrcho = nodos[n].hder;
  assert(hdrcho != NODO NULO); // Existe hijo drcho.
  assert(nodos[hdrcho].hizq == NODO NULO && // y es
          nodos[hdrcho].hder == NODO NULO); // hoja.
  nodos[n].hder = NODO NULO;
   // Añadir hizqdo al inicio de la lista de libres.
  nodos[hdrcho].hizq = libre;
   libre = hdrcho;
   #ifndef NDEBUG
  nodos[hdrcho].padre = NODO NULO; // Marcar celda libre.
   #endif
   --numNodos;
```

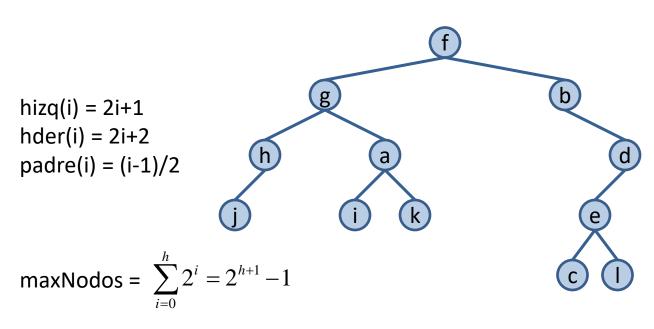
```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarRaiz()
   assert(numNodos == 1);
   numNodos = 0;
template <typename T>
inline bool Abin<T>::vacio() const
{ return numNodos == 0; }
template <typename T>
inline size t Abin<T>::tama() const
{ return numNodos; }
template <typename T>
inline size t Abin<T>::tamaMax() const
{ return maxNodos; }
```

```
template <typename T>
inline const T& Abin<T>::elemento(nodo n) const
   assert(valido(n));
   return nodos[n].elto;
template <typename T>
inline T& Abin<T>::elemento(nodo n)
  assert(valido(n));
   return nodos[n].elto;
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::raiz() const
{
   return vacio() ? NODO NULO : 0;
```

```
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::padre(nodo n) const
   assert(valido(n));
   return nodos[n].padre;
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoIzqdo(nodo n) const
  assert(valido(n));
   return nodos[n].hizq;
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoDrcho(nodo n) const
  assert(valido(n));
   return nodos[n].hder;
```

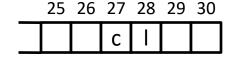
```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(const Abin& A) : Abin{A.maxNodos}
   if (!A.vacio()) {
      for (nodo n = 0; n < maxNodos; ++n)
         nodos[n] = A.nodos[n];
      numNodos = A.numNodos;
      libre = A.libre;
template <typename T>
inline Abin<T>& Abin<T>::operator =(const Abin& A)
{
  Abin B{A};
   std::swap(nodos, B.nodos);
   std::swap(maxNodos, B.maxNodos);
   std::swap(numNodos, B.numNodos);
   std::swap(libre, B.libre);
   return *this;
```

```
template <typename T>
inline Abin<T>::~Abin()
{
    delete[] nodos;
}
#endif // ABIN_VECO_H
```

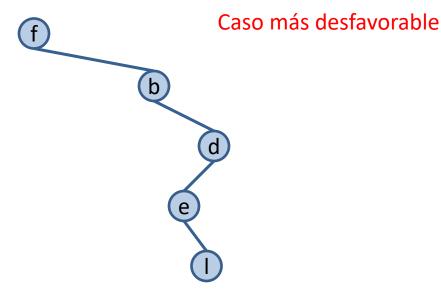


maxNodos-1

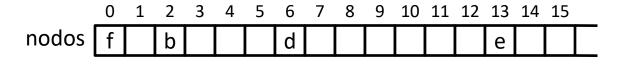
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	
nodos	f	g	b	h	а		d	j		i	k			е			

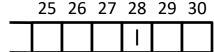


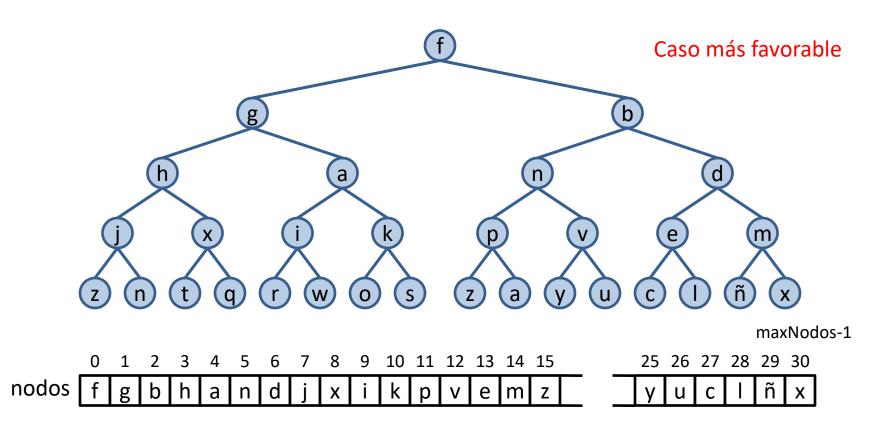
Sea un árbol de altura máxima h. La ausencia de un nodo en el nivel $n \le h$ provocará $2^{h-n+1}-1$ posiciones libres en el vector.

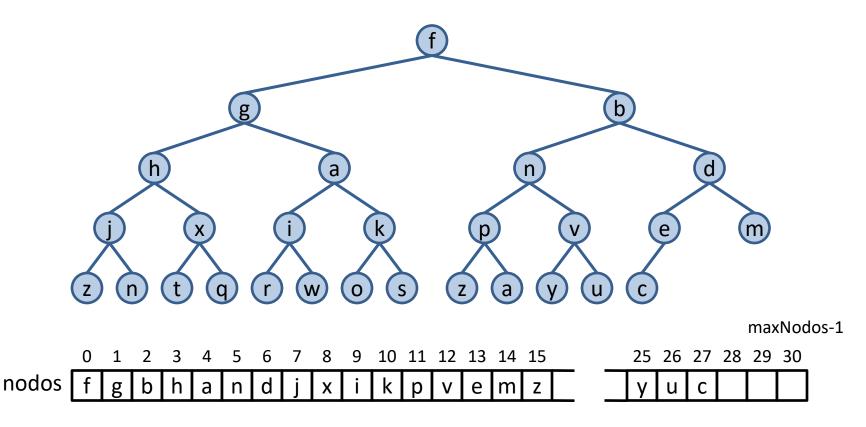


maxNodos-1

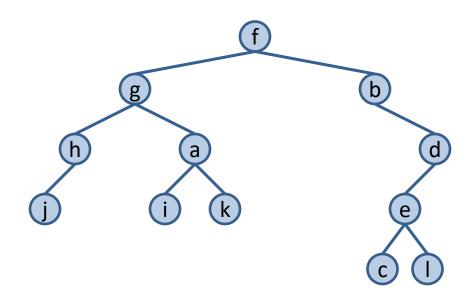




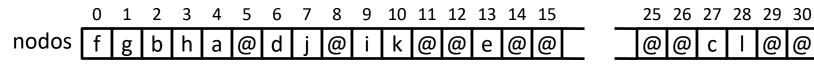




La eficiencia espacial será mayor cuanto más lleno esté el árbol, es decir, cuantos menos nodos falten y, por tanto, más bajos sean los niveles en que falten.



maxNodos-1



Un valor del tipo de los elementos del árbol no significativo en la aplicación se utilizará para marcar las posiciones libres del vector.

```
#ifndef ABIN VEC1 H
#define ABIN VEC1 H
#include <cassert>
#include <cstddef> // size t
#include <cstdint> // SIZE MAX
#include <utility> // swap
template <typename T> class Abin {
public:
   typedef size t nodo;
   static const nodo NODO NULO;
   explicit Abin(size t maxNodos = 0, const T& e nulo = T());
   void insertarRaiz(const T& e);
   void insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e);
   void insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e);
   void eliminarHijoIzqdo(nodo n);
   void eliminarHijoDrcho(nodo n);
   void eliminarRaiz();
```

```
bool vacio() const;
   size t tama() const;
   size t tamaMax() const; // Requerido por la implementación
  const T& elemento (nodo n) const; // Lec. en Abin const
   T& elemento (nodo n); // Lec/Esc. en Abin no-const
   nodo raiz() const;
   nodo padre(nodo n) const;
   nodo hijoIzqdo(nodo n) const;
   nodo hijoDrcho(nodo n) const;
  Abin(const Abin& A);
                                     // Ctor. de copia
   Abin& operator = (const Abin& A); // Asignación de árboles
                                      // Destructor
   ~Abin();
private:
   T* nodos; // Vector de elementos
   size t maxNodos, // Tamaño del vector
         numNodos; // Tamaño del árbol
   T ELTO NULO; // Marca celdas libres
  bool valido(nodo n) const;
}; // class Abin
```

```
// Definición del nodo nulo
template <typename T>
const typename Abin<T>::nodo Abin<T>::NODO NULO{SIZE MAX};
//
// Método privado
//
template <typename T>
inline bool Abin<T>::valido(nodo n) const
{ // Comprobar si n es un nodo del árbol.
   return n < maxNodos && // Celda del vector
          !(nodos[n] == ELTO NULO); // ocupada.
```

```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(size t maxNodos, const T& e nulo) :
   nodos{new T[maxNodos]},
  maxNodos{maxNodos},
   numNodos{0},
  ELTO NULO{e nulo}
   // Marcar libres todas las celdas.
   for (nodo n = 0; n < maxNodos; ++n)
      nodos[n] = ELTO NULO;
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarRaiz(const T& e)
   assert(maxNodos > 0);
   assert(vacio());
   nodos[0] = e;
  numNodos = 1;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoIzqdo(nodo n, const T& e)
{
  assert(valido(n));
   assert(2*n+1 < maxNodos); // Hijo izqdo. cabe en el árbol.
   assert(nodos[2*n+1] == ELTO NULO); // n no tiene hijo izqdo.
  nodos[2*n+1] = e;
   ++numNodos;
template <typename T>
inline void Abin<T>::insertarHijoDrcho(nodo n, const T& e)
{
  assert(valido(n));
   assert(2*n+2 < maxNodos); // Hijo drcho. cabe en el árbol.
   assert(nodos[2*n+2] == ELTO NULO); // n no tiene hijo drcho.
  nodos[2*n+2] = e;
   ++numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoIzqdo(nodo n)
{
  assert(valido(n));
   assert(valido(2*n+1));
   assert(!valido(4*n+3) && !valido(4*n+4));
  nodos[2*n+1] = ELTO NULO;
   --numNodos;
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarHijoDrcho(nodo n)
{
  assert(valido(n));
   assert(valido(2*n+2));
   assert(!valido(4*n+5) && !valido(4*n+6));
  nodos[2*n+2] = ELTO NULO;
   --numNodos;
```

```
template <typename T>
inline void Abin<T>::eliminarRaiz()
{
   assert(numNodos == 1);
   numNodos = 0;
template <typename T>
inline bool Abin<T>::vacio() const
{ return numNodos == 0; }
template <typename T>
inline size t Abin<T>::tama() const
{ return numNodos; }
template <typename T>
inline size t Abin<T>::tamaMax() const
{ return maxNodos; }
```

```
template <typename T>
inline const T& Abin<T>::elemento(nodo n) const
{
  assert(valido(n));
   return nodos[n];
template <typename T>
inline T& Abin<T>::elemento(nodo n)
  assert(valido(n));
  return nodos[n];
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::raiz() const
   return vacio() ? NODO NULO : 0;
```

```
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::padre(nodo n) const
{
  assert(valido(n));
   return n ? (n-1)/2 : NODO NULO;
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoIzqdo(nodo n) const
{
   assert(valido(n));
   return valido(2*n+1) ? 2*n+1 : NODO NULO;
template <typename T>
inline typename Abin<T>::nodo Abin<T>::hijoDrcho(nodo n) const
   assert(valido(n));
   return valido(2*n+2) ? 2*n+2 : NODO NULO;
```

```
template <typename T>
Abin<T>::Abin(const Abin& A) : Abin{A.maxNodos, A.ELTO NULO}
{
   if (!A.vacio()) {
      for (nodo n = 0; n < maxNodos; ++n)
         nodos[n] = A.nodos[n];
      numNodos = A.numNodos;
template <typename T>
inline Abin<T>& Abin<T>::operator =(const Abin& A)
{
  Abin B{A};
   std::swap(nodos, B.nodos);
   std::swap(maxNodos, B.maxNodos);
   std::swap(numNodos, B.numNodos);
   std::swap(ELTO NULO, B.ELTO NULO);
   return *this;
```

EDNL

```
template <typename T>
inline Abin<T>::~Abin()
{
    delete[] nodos;
}
#endif // ABIN_VEC1_H
```