



## TD GENERALITES SUR LES TORSEURS

\*\*\*

### EXERCICE 1

On considère dans le repère orthonormé direct  $R(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$  un vecteur  $\vec{V} = -\vec{e}_x + 2\vec{e}_y$  et deux points  $A$  et  $B$  de coordonnées  $A(0,5,2)$  et  $B(3,1,4)$ .

1. Calculer  $\vec{M}_B(\vec{V})$ , le moment d'un glisseur  $(A, \vec{V})$  au point  $B$  ;
2. Calculer  $M_\Delta(\vec{V})$ , le moment de  $(A, \vec{V})$  par rapport à l'axe  $\Delta$  passant par  $B$  et parallèle au vecteur  $\vec{W}$  de composantes  $(-1, 2, 2)$  dans  $R$ .

### EXERCICE 2

Soient les trois vecteurs  $\vec{V}_1 = \vec{j} + \vec{k}$ ,  $\vec{V}_2 = \vec{i} + \vec{k}$ ,  $\vec{V}_3 = \alpha\vec{i} + \beta\vec{j} - 2\vec{k}$ , relativement à un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ , liés respectivement aux points  $A(-\frac{1}{2}, 1, 0)$ ,  $B(0, 0, -\frac{1}{2})$ ,  $C(-\frac{1}{2}, 0, -1)$ .  $\alpha$ ,  $\beta$  sont des nombres réels.

1. Construire le torseur  $\{T\}$  au point de réduction  $O$  associé au système des vecteurs  $\vec{V}_1, \vec{V}_2, \vec{V}_3$ ;
2. Montrer que  $\forall \alpha, \beta$  le torseur est un glisseur;
3. Trouver les coordonnées des points  $P$  où  $\vec{M}_P = \vec{0}$  ;
4. Pour quelles valeurs de  $\alpha$  et  $\beta$  le torseur est-il nul ? Vérifier pour ces valeurs que les trois vecteurs sont coplanaires.

### EXERCICE 3

Soit le torseur  $\{T_1\}$  au point de réduction  $O$ , défini par les trois vecteurs  $\vec{V}_1 = -2\vec{i} + 3\vec{j} - 7\vec{k}$ ,  $\vec{V}_2 = 3\vec{i} - \vec{j} - \vec{k}$ ,  $\vec{V}_3 = -\vec{i} - 2\vec{j} + 8\vec{k}$  définis dans un repère orthonormé  $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  respectivement aux points  $P_1(1, 0, 0)$ ,  $P_2(0, 1, 0)$ ,  $P_3(0, 0, 1)$  ; et le torseur  $\{T_2\}$  au même point de réduction  $O$  tel

que :  $\{T_2\} = \left\{ \begin{array}{c} \vec{R}_2 \\ \vec{M}_2(O) \end{array} \right\}$  où  $\vec{R}_2 = 2\vec{i} + \vec{j} + 3\vec{k}$  et  $\vec{M}_2(O) = -3\vec{i} + 2\vec{j} - 7\vec{k}$

1. Déterminer les éléments de réduction du torseur  $\{T_1\}$  au point de réduction  $O$ , conclure;
2. Déterminer le pas et l'axe central du torseur  $\{T_2\}$  au point de réduction  $O$ ;
3. Calculer la somme et le produit des deux torseurs ;
4. Calculer l'automoment du torseur somme.

#### **EXERCICE 4**

Les coordonnées (éléments de réduction) d'un torseur sont  $\vec{R} = (10, 6, 4)$ ,  $\vec{M}_O = (6, 3, -6)$  dans un repère orthonormé  $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ .

Déterminer le point I ou l'axe central ( $\Delta$ ) rencontre le plan  $(O, \vec{i}, \vec{k})$ .

#### **EXERCICE 5 :**

Dans un repère  $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  orthonormé et direct, on considère les torseurs  $\{T_1\}_O$  et  $\{T_2\}_O$  dont

les éléments de réduction au point O sont respectivement  $\left\{ \begin{matrix} \vec{R}_1 \\ \vec{M}_1(O) \end{matrix} \right\}_O$  et  $\left\{ \begin{matrix} \vec{R}_2 \\ \vec{M}_2(O) \end{matrix} \right\}_O$  définis

par :

$$\{T_1\}_O = \left\{ \begin{matrix} \vec{R}_1 = \cos \alpha \vec{i} - \sin \alpha \vec{j} \\ \vec{M}_1(O) = -a \sin \alpha \vec{i} - a \cos \alpha \vec{j} \end{matrix} \right\} \quad \{T_2\}_O = \left\{ \begin{matrix} \vec{R}_2 = \cos \alpha \vec{i} + \sin \alpha \vec{j} \\ \vec{M}_2(O) = -a \sin \alpha \vec{i} + a \cos \alpha \vec{j} \end{matrix} \right\}$$

Où  $a$  et  $\alpha$  sont des constantes réelles non nulles.

1. Calculer les invariants scalaires des torseurs  $\{T_1\}_O$ ,  $\{T_2\}_O$  et déduire leur(s) nature(s).
2. Calculer  $\vec{M}_1(O')$  pour un point  $O'$  de coordonnées  $(0, 1, 1)$ .
3. Déterminer l'équation de l'axe central de  $\{T_2\}_O$  et calculer le moment  $\vec{M}_2(P)$  en un point P de cet axe.
4. Déterminer les valeurs de  $\alpha$  pour lesquelles le torseur  $\{T_3\}_O = \{T_1\}_O + \{T_2\}_O$  est un glisseur.

#### **EXERCICE 6 :**

Soit  $R(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  un repère orthonormé direct et soit  $\vec{M}$  le champ de vecteurs défini par :

$$\vec{M}(P) = \begin{pmatrix} a - \beta^2 y + \beta z \\ b + x - 3z \\ c - \beta x + 3y \end{pmatrix}$$

où  $(x, y, z)$  sont les coordonnées du point P dans (R),  $a, b, c$  sont des constantes données et  $\beta$  un paramètre réel.

Déterminer les valeurs de  $\beta$  pour que le champ  $\vec{M}$  soit un torseur dont on précisera la résultante.