Aruco：類似Qrcode

markerCorner：

先定義用哪個dictionary

col \* row

estimatePoseSingleMarkers：

估算跟每個的RT

紅色是要量的邊長(當成marker要的長度)

能劃出三軸

把XYZ畫在畫面上面

main.py：有控制無人機的介面

tello.py：電腦跟無人機之間的傳輸

🡺涵很多控制的API

要把keycontroll加入tello：避免失控時能用鍵盤操控