

# Álgebra Linear

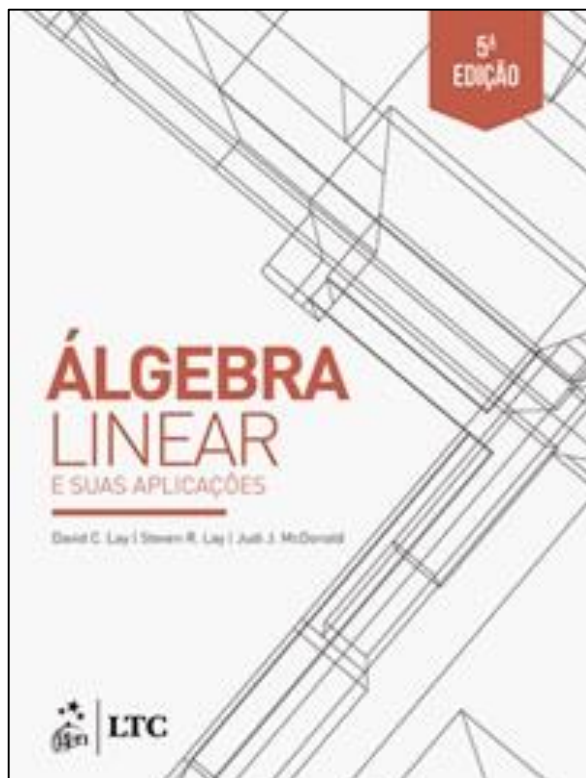
## Sistemas de equações lineares algébricas

### Método de eliminação de Gauss

GEOMETRIA ANALÍTICA E ÁLGEBRA LINEAR  
PROFA. MS.MAGDA MANTOVANI LORANDI

Período 2022-4

# LIVRO-TEXTO



Capítulo 1 - Seção 1.1  
págs. 1 a 9

LAY, David C. *Álgebra linear e suas aplicações*. 5 ed. Rio de Janeiro: LTC, 2018.

# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

## Algumas aplicações na Engenharia

- As tensões e as correntes elétricas de um circuito elétrico
- A posição e velocidade de um sistema de mola presa à parede com uma partícula de massa  $m$ , presa na sua extremidade
- deslocamento dos andares de um edifício, devido a um terremoto

**São modeladas  
por um Sistema  
Linear**

# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

Uma **equação linear** nas variáveis  $x_1, x_2, \dots, x_n$  é uma equação na forma:

$$a_1x_1 + a_2x_2 + \dots + a_nx_n = b \quad (1)$$

$a_1, a_2, \dots, a_n$  - coeficientes das variáveis da equação  
(números reais ou complexos)

$b$  - termo independente

## Exemplos de equações lineares

$$4x_1 - 5x_2 + 2 = x_1 \quad \text{e} \quad x_2 = 2(\sqrt{6} - x_1) + x_3$$

pois ambas podem ser escritas na forma da equação (1):

$$3x_1 - 5x_2 = -2 \quad \text{e} \quad 2x_1 + x_2 - x_3 = 2\sqrt{6}$$

## Exemplos de equações não lineares

$$4x_1 - 5x_2 = x_1x_2 \quad \text{e} \quad x_2 = 2\sqrt{x_1} - 6$$

pois na primeira, há a presença  $x_1x_2$  e na segunda há a presença  $\sqrt{x_1}$ , de modo que não podem ser escritas na forma da equação (1)

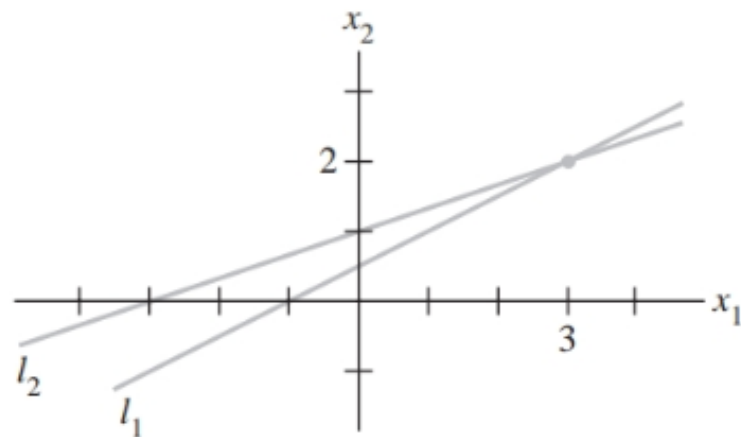
# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES (PÁG.2)

Um **sistema de equações lineares** é um conjunto de equações lineares envolvendo as mesmas variáveis, digamos  $x_1, x_2, \dots, x_n$

**Exemplo 1** 
$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 = -1 \\ -x_1 + 3x_2 = 3 \end{cases}$$

Os gráficos dessas equações são retas. As retas são concorrentes.

O sistema tem solução única  $S = \{(3,2)\}$

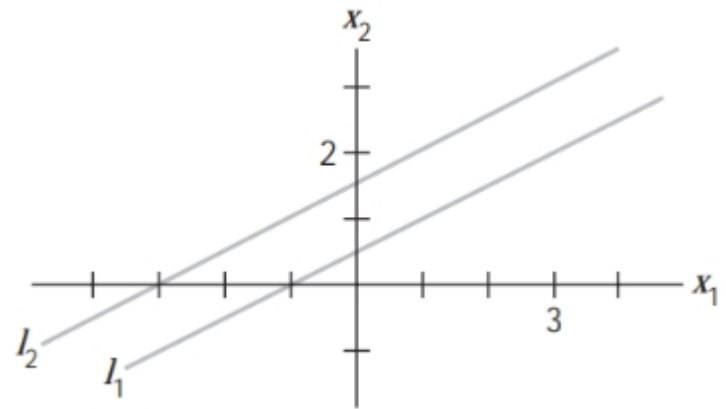


# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

**Exemplo 2** 
$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 = -1 \\ -x_1 + 2x_2 = 3 \end{cases}$$

Os gráficos dessas equações são retas. As retas são paralelas.

O sistema não tem solução

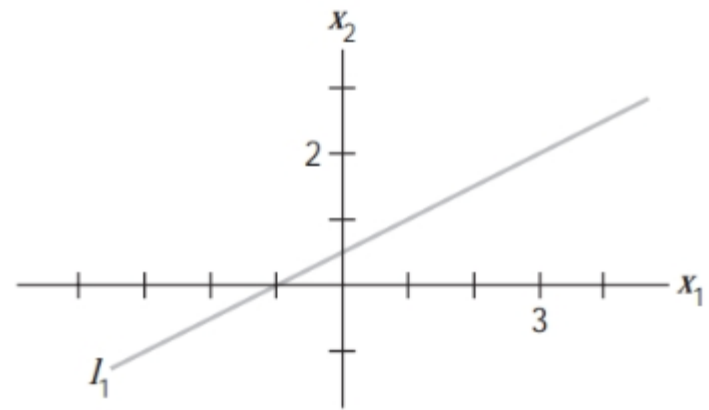


# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

**Exemplo 3** 
$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 = -1 \\ x_1 + 2x_2 = 1 \end{cases}$$

Os gráficos dessas equações são retas. As retas são **coincidentes** (se intersectam em todos os pontos).

O sistema tem **infinitas soluções**





# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

Classificação quanto ao tipo de solução:

## **Consistente**

- Uma única solução (Sistema Possível Determinado – SPD)
- Infinitas soluções (Sistema Possível Indeterminado – SPI)

## **Inconsistente**

- Nenhuma solução (Sistema Impossível – SI)

# REPRESENTAÇÃO DE UM SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

1) Forma algébrica

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right.$$

$x_1, x_2, \dots, x_n$  são as incógnitas

$a_{11}, a_{12}, \dots, a_{mn}$  são os coeficientes da incógnitas

$b_1, b_2, \dots, b_m$  são os termos independentes

## 2) Forma matricial $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$

$\mathbf{A}_{m \times n}$  – matriz dos coeficientes das incógnitas  
 $\mathbf{x}$  – vetor das incógnitas  
 $\mathbf{b}$  – vetor dos termos Independentes

# SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

## MÉTODO DE ELIMINAÇÃO DE GAUSS

O método de Eliminação de Gauss, consiste em determinar um **sistema de equações equivalente ao sistema original (um sistema com o mesmo conjunto solução)**, porém de mais fácil resolução

**Como obter um sistema de equações equivalente?**

A partir das **operações elementares** aplicadas sobre linhas a matriz completa associada ao sistema (ou sobre equações do sistema)

( I ) **Multiplicação de uma linha (uma equação) por uma constante não nula**

(II) **Permutação de linhas (permutação de equações)**

(III) **Substituição de uma linha (uma equação) por ela mesma somada com um múltiplo da outra**

# RESOLUÇÃO DE SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES

## MÉTODO DE ELIMINAÇÃO DE GAUSS

Vamos resolver o sistema 
$$\begin{cases} 2x + y + z = 5 \\ 3x - y - 2z = -2 \\ x + 2y - z = 1 \end{cases}$$

**ETAPA 1** Obter a matriz aumentada  $[A | b]$  do sistema:

$$\begin{cases} 2x + y + z = 5 \\ 3x - y - 2z = -2 \\ x + 2y - z = 1 \end{cases} \quad \text{Matriz aumentada} \quad \longrightarrow \quad \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 5 \\ 3 & -1 & -2 & -2 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

# MÉTODO DE ELIMINAÇÃO DE GAUSS

## ETAPA 2

Transformar a matriz aumentada do sistema  $[A | b]$  em uma matriz equivalente, na forma escalonada.

Sistema original

$$\begin{cases} 2x + y + z = 5 \\ 3x - y - 2z = -2 \\ x + 2y - z = 1 \end{cases}$$

$$\sim \begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ 3x - y - 2z = -2 \\ 2x + y + z = 5 \end{cases}$$

$$\sim \begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ -7y + z = -5 \\ -3y + 3z = 3 \end{cases}$$

$$\sim \begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ -7y + z = -5 \\ y - z = -1 \end{cases}$$

$$\sim \begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ y - z = -1 \\ -7y + z = -5 \end{cases}$$

$$\sim \begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ y - z = -1 \\ -6z = -12 \end{cases}$$

Sistema equivalente ao original

Matriz aumentada do sistema

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 5 \\ 3 & -1 & -2 & -2 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 5 \\ 3 & -1 & -2 & -2 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

L1  $\longleftrightarrow$  L3

Matriz aumentada  $[A | b]$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & -2 & -2 \\ 2 & 1 & 1 & 5 \end{bmatrix}$$

L2  $\leftarrow -3L1 + L2$

L3  $\leftarrow -2L1 + L3$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & -7 & 1 & -5 \\ 0 & -3 & 3 & 3 \end{bmatrix}$$

L3  $\leftarrow (-1/3)L3$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & -7 & 1 & -5 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

L2  $\longleftrightarrow$  L3

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & -7 & 1 & -5 \end{bmatrix}$$

L3  $\leftarrow 7L2 + L3$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -6 & -12 \end{bmatrix}$$

Matriz escalonada

● Elemento LÍDER ou PIVÔ

# MÉTODO DE ELIMINAÇÃO DE GAUSS

## ETAPA 3

Quando obtemos a matriz aumentada na forma escalonada, temos um sistema equivalente. Resolvemos o sistema equivalente por retrossubstituição

Sistema  
equivalente  
ao original

$$\begin{cases} x + 2y - z = 1 \\ y - z = -1 \\ -6z = -12 \end{cases}$$

$$-6z = -12$$

$$z = 12/6$$

$$z = 2$$

$$y - z = -1$$

$$y - 2 = -1$$

$$y = -1 + 2$$

$$y = 1$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -6 & -12 \end{bmatrix}$$

Matriz  
escalonada

$$x + 2y - z = 1$$

$$x + 2(1) - 2 = 1$$

$$x = 1$$

Ao resolver o sistema por retrossubstituição, obtemos a seguinte solução:  $S = \{(1, 1, 2)\}$



Elemento LÍDER ou PIVÔ

➤ **Exemplo 1, pág.4** – Resolução pelo **método de eliminação de Gauss**, cuja matriz na forma escalonada é a última matriz da página 4. A partir desta matriz, determinamos a solução do sistema.

➤ **Exemplos 2, pág. 6** – Determine se o sistema é consistente:

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = 0 \\ 2x_2 - 8x_3 = 8 \\ 5x_1 - 5x_3 = 10 \end{cases}$$

A matriz aumentada do sistema na forma escalonada

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Já nos diz que **o sistema é consistente** (com uma única solução)

Ao voltar na forma de equações

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = 0 \\ x_2 - 4x_3 = 4 \\ x_3 = -1 \end{cases}$$

vemos que por retrossubstituição, vamos obter uma única solução.



➤ **Exemplos 3, págs. 6-7**

Determine se o sistema

$$\begin{cases} x_2 - 4x_3 = 8 \\ 2x_1 - 3x_2 + 2x_3 = 1 \\ 4x_1 - 8x_2 + 12x_3 = 1 \end{cases} \text{ é consistente:}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & -4 & 8 \\ 2 & -3 & 2 & 1 \\ 4 & -8 & 12 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L1 \leftrightarrow L2} \begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 4 & -8 & 12 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L3 \leftarrow (-2)L1 + L3} \begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 0 & -2 & 8 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L3 \leftarrow 2L2 + L3}$$

Que resulta:  $\begin{bmatrix} 2 & -3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -4 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 15 \end{bmatrix}$ , cuja notação de equações é  $\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + 2x_3 = 1 \\ x_2 - 4x_3 = 8 \\ 0 = 15 \end{cases}$

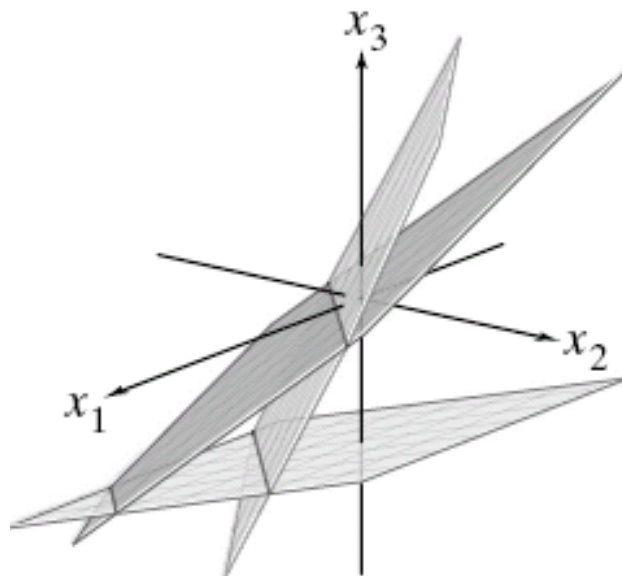
A equação  $0 = 15$  é uma forma resumida de  $0x_1 + 0x_2 + 0x_3 = 15$

Não existem valores de  $x_1, x_2, x_3$  que satisfaçam simultaneamente as equações.

**O sistema é inconsistente!**

## Interpretação geométrica do Exemplos 3, págs. 6-7

- As equações do sistema são planos no espaço tridimensional
- A representação geométrica dessas equações nos mostram três planos sem ponto(s) comum.



# EXERCÍCIOS SUGERIDOS

❖ pag. 7 - Problemas práticos 2, 3, 4

❖ pág. 8 - 1, 3, 9, 11, 13, 15, 17, 21, 25, 32