



# **.Cahier des charges.**

Yvan TENEKEU  
Kevin TRIDEAU  
25/04/2019  
Emilie RAZAFIMAHATRATRA

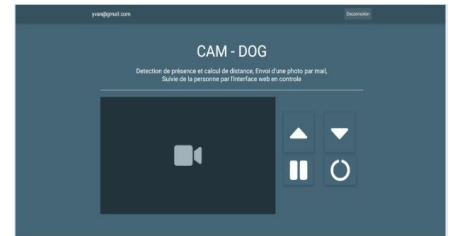
---

## Présentation du projet

CAM DOG est une machine connectée, intelligente, dont l'objectif principal étant la surveillance et le control à distance d'une personne.

Il y aura donc deux acteurs principaux qui devront interagir ensemble.

D'une part nous avons l'appareil et d'un autre côté nous avons l'utilisateur.



Pour ce faire, une interface web sera à disposition de l'utilisateur. Celui-ci possédera donc un compte afin de prendre le contrôle de l'appareil en le faisant avancer, reculer, tourner sur lui même, tourner à gauche, tourner à droite et arrêter. Grâce à la caméra, ce dernier peut également voir en temps réel ses déplacements tout en le guidant, mais aussi effectuer un enregistrement vidéo continu ou programmé.

Cette appareil est capable de se **déplacer**, de **détecter** une présence, **collecter** des données, et ainsi les utiliser.

## Environnement d'utilisation

Cette machine est uniquement utilisée en **intérieure**.

Elle peut donc être utilisée chez soit pour les personnes souvent en déplacement ayant par exemple un animal de compagnie.

Ce dernier va donc pouvoir le surveiller en le suivant à distance.

Pour ce projet, nous avons choisi, la suivie d'une personne atteinte d'une maladie ne devant pas effectuer le moindre mouvement ou en progression de guérison.

## Objectifs

1. Détection de présence
2. Affichage en temps à l'aide de la caméra
3. Prise en main de l'appareil à distance grâce l'interface web / Application mobile
4. Affichage des données sur l'interface Web
5. Utilisation des données collectées (Stockée sur le server Web)
6. Communication à distance
7. Sécurisation du server web

## Répartition des tâches par module

	Sécurité	iOT	Web
Yvan	Sécurisation du serveur web	-Mise en place de la communication entre les capteur et la raspberry -Collecte de données du capteur de distance	-Réalisation de l'application mobile
Kevin	Sécurisation du serveur web	Configuration des moteurs	-Base de données
Emilie	-Destruction de toutes les données associées à la session courante	-Mesure de la distance en C (linkit one - arduino)  Extraction données récupérées de l'arduino vers un fichier csv afin de les afficher sur le site web	-Base de données -Réalisation de l'interface web -Collecte et utilisation des données -Réalisation de l'application mobile

## Architecture matérielle

