andre marroquin 22266

sergio orellana 221122

nelson garcia

joaquin puente

Task 1

Arquitectura LeNet-5

imports, semillas y utilidades comunes

```
In [ ]: # imports principales
        import os
        import math
        import time
        from typing import Dict, Tuple
        import torch
        from torch import nn, optim
        from torch.utils.data import DataLoader
        from torchvision import datasets, transforms, models
        # asegurar reproducibilidad básica
        def seed_everything(seed: int = 42) -> None:
            import random
            import numpy as np
            random.seed(seed)
            np.random.seed(seed)
            torch.manual_seed(seed)
            torch.cuda.manual_seed_all(seed)
            torch.backends.cudnn.deterministic = False
            torch.backends.cudnn.benchmark = True
        seed_everything(42)
        # elegir dispositivo
        def get_device() -> torch.device:
            if torch.cuda.is_available():
                return torch.device("cuda")
            if getattr(torch.backends, "mps", None) and torch.backends.mps.is_available():
```

```
return torch.device("mps")
return torch.device("cpu")

device = get_device()
device
```

Out[]: device(type='cpu')

métricas accuracy y macro-f1 y bucles de entrenamiento/evaluación

```
In [ ]: # calcular accuracy
        def accuracy_from_logits(logits: torch.Tensor, targets: torch.Tensor) -> float:
            preds = logits.argmax(dim=1)
            correct = (preds == targets).sum().item()
            total = targets.numel()
            return correct / total
        # construir matriz de confusión
        def confusion_matrix(num_classes: int, preds: torch.Tensor, targets: torch.Tensor)
            cm = torch.zeros((num_classes, num_classes), dtype=torch.long)
            for t, p in zip(targets.view(-1), preds.view(-1)):
                cm[t.long(), p.long()] += 1
            return cm
        # calcular macro-f1 desde matriz de confusión
        def macro_f1_from_confusion(cm: torch.Tensor) -> float:
            cm = cm.to(torch.float32)
            tp = torch.diag(cm)
            fp = cm.sum(dim=0) - tp
            fn = cm.sum(dim=1) - tp
            precision = tp / torch.clamp(tp + fp, min=1.0)
            recall = tp / torch.clamp(tp + fn, min=1.0)
            f1 = 2.0 * precision * recall / torch.clamp(precision + recall, min=1e-12)
            return f1.mean().item()
        # ciclo de entrenamiento por época
        def train_one_epoch(model: nn.Module,
                            loader: DataLoader,
                             criterion: nn.Module,
                             optimizer: optim.Optimizer,
                             device: torch.device,
                            log_every: int = 100) -> Dict[str, float]:
            model.train()
            running_loss = 0.0
            running acc = 0.0
            count = 0
            t0 = time.time()
            for step, (x, y) in enumerate(loader, 1):
                x, y = x.to(device), y.to(device)
                optimizer.zero_grad(set_to_none=True)
                logits = model(x)
```

```
loss = criterion(logits, y)
        loss.backward()
        optimizer.step()
        batch_acc = accuracy_from_logits(logits, y)
        running_loss += loss.item()
        running_acc += batch_acc
        count += 1
        if step % log_every == 0:
            print(f"step {step:04d} | loss {running_loss / count:.4f} | acc {running_loss / count:.4f}
    dt = time.time() - t0
    return {
        "train_loss": running_loss / max(count, 1),
        "train_acc": running_acc / max(count, 1),
        "train_time_s": dt
    }
# evaluación completa
@torch.no_grad()
def evaluate(model: nn.Module,
             loader: DataLoader,
             criterion: nn.Module,
             device: torch.device,
             num_classes: int) -> Dict[str, float]:
    model.eval()
    total_loss = 0.0
    total_acc = 0.0
    count = 0
    cm = torch.zeros((num_classes, num_classes), dtype=torch.long)
    for x, y in loader:
        x, y = x.to(device), y.to(device)
        logits = model(x)
        loss = criterion(logits, y)
        total_loss += loss.item()
        total_acc += accuracy_from_logits(logits, y)
        count += 1
        preds = logits.argmax(dim=1)
        cm += confusion_matrix(num_classes, preds.cpu(), y.cpu())
    macro_f1 = macro_f1_from_confusion(cm)
    return {
        "val_loss": total_loss / max(count, 1),
        "val_acc": total_acc / max(count, 1),
        "val_macro_f1": macro_f1
    }
# bucle de entrenamiento de varias épocas con mejor modelo por accuracy
def fit(model: nn.Module,
        train_loader: DataLoader,
        val_loader: DataLoader,
        criterion: nn.Module,
```

```
optimizer: optim.Optimizer,
    scheduler,
    device: torch.device,
    num_classes: int,
    epochs: int = 5,
    name: str = "model") -> Tuple[nn.Module, Dict[str, float]]:
best_state = None
best_acc = -1.0
history = {}
for epoch in range(1, epochs + 1):
    print(f"\n==> {name} | epoch {epoch}/{epochs}")
    train_stats = train_one_epoch(model, train_loader, criterion, optimizer, de
    val_stats = evaluate(model, val_loader, criterion, device, num_classes)
    if scheduler is not None:
        scheduler.step()
    print(f"train | loss {train_stats['train_loss']:.4f} acc {train_stats['train_loss']:.4f}
    print(f"valid | loss {val_stats['val_loss']:.4f} acc {val_stats['val_acc']
    # actualizar mejor
    if val_stats["val_acc"] > best_acc:
        best_acc = val_stats["val_acc"]
        best_state = {k: v.cpu().clone() for k, v in model.state_dict().items()
    history[epoch] = {**train_stats, **val_stats}
# cargar mejor estado antes de devolver
if best_state is not None:
    model.load_state_dict(best_state)
print(f"\n>> best val acc: {best_acc:.4f}")
return model, history
```

datos para lenet-5 (mnist)

Out[]: (60000, 10000)

modelo lenet-5 (implementación clásica)

```
In [ ]: # implementación clásica de LeNet-5
        class LeNet5(nn.Module):
            def __init__(self, num_classes: int = 10):
                super().__init__()
                self.conv1 = nn.Conv2d(in_channels=1, out_channels=6, kernel_size=5, stride
                self.pool1 = nn.AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2)
                self.conv2 = nn.Conv2d(in_channels=6, out_channels=16, kernel_size=5, strid
                self.pool2 = nn.AvgPool2d(kernel_size=2, stride=2)
                self.conv3 = nn.Conv2d(in_channels=16, out_channels=120, kernel_size=5, str
                self.fc1 = nn.Linear(120, 84)
                self.fc2 = nn.Linear(84, num_classes)
                self.act = nn.Tanh()
            def forward(self, x: torch.Tensor) -> torch.Tensor:
                x = self.act(self.conv1(x))
                x = self.pool1(x)
                x = self.act(self.conv2(x))
                x = self.pool2(x)
                x = self.act(self.conv3(x))
                x = x.view(x.size(0), -1)
                x = self.act(self.fc1(x))
                x = self.fc2(x)
                return x
        # instanciar lenet-5
        lenet5 = LeNet5(num_classes=10).to(device)
        # definir criterio y optimizador
        criterion mnist = nn.CrossEntropyLoss()
        optimizer_mnist = optim.SGD(lenet5.parameters(), lr=0.01, momentum=0.9, weight_deca
        scheduler_mnist = optim.lr_scheduler.StepLR(optimizer_mnist, step_size=5, gamma=0.5
        lenet5
```

entrenamiento y evaluación de lenet-5 (mnist)

```
In [ ]: # entrenar Lenet-5
        epochs_mnist = 5
        lenet5, history_mnist = fit(
            model=lenet5,
            train_loader=train_loader_mnist,
            val_loader=val_loader_mnist,
            criterion=criterion_mnist,
            optimizer=optimizer_mnist,
            scheduler=scheduler_mnist,
            device=device,
            num classes=10,
            epochs=epochs_mnist,
            name="lenet5-mnist"
        # evaluación final en test
        final_stats_mnist = evaluate(lenet5, val_loader_mnist, criterion_mnist, device, num
        final_stats_mnist
```

==> lenet5-mnist | epoch 1/5

C:\Users\andre\AppData\Local\Packages\PythonSoftwareFoundation.Python.3.12_qbz5n2kfr
a8p0\LocalCache\local-packages\Python312\site-packages\torch\utils\data\dataloader.p
y:665: UserWarning: 'pin_memory' argument is set as true but no accelerator is foun
d, then device pinned memory won't be used.
 warnings.warn(warn_msg)

```
step 0100 | loss 1.5063 | acc 0.6021
       step 0200 | loss 0.9771 | acc 0.7418
       step 0300 | loss 0.7628 | acc 0.7953
       step 0400 | loss 0.6385 | acc 0.8272
       train | loss 0.5815 acc 0.8415 time 29.4s
       valid | loss 0.2084 acc 0.9386 macro_f1 0.9380
       ==> lenet5-mnist | epoch 2/5
       step 0100 | loss 0.1998 | acc 0.9414
       step 0200 | loss 0.1911 | acc 0.9446
       step 0300 | loss 0.1803 | acc 0.9481
       step 0400 | loss 0.1701 | acc 0.9507
       train | loss 0.1616 acc 0.9530 time 28.2s
       valid | loss 0.1109 acc 0.9687 macro_f1 0.9680
       ==> lenet5-mnist | epoch 3/5
       step 0100 | loss 0.1056 | acc 0.9698
       step 0200 | loss 0.1060 | acc 0.9699
       step 0300 | loss 0.1020 | acc 0.9708
       step 0400 | loss 0.0994 | acc 0.9715
       train | loss 0.0970 acc 0.9721 time 22.0s
       valid | loss 0.0712 acc 0.9775 macro_f1 0.9771
       ==> lenet5-mnist | epoch 4/5
       step 0100 | loss 0.0750 | acc 0.9788
       step 0200 | loss 0.0732 | acc 0.9791
       step 0300 | loss 0.0733 | acc 0.9790
       step 0400 | loss 0.0731 | acc 0.9791
       train | loss 0.0720 acc 0.9792 time 22.6s
       valid | loss 0.0618 acc 0.9806 macro_f1 0.9802
       ==> lenet5-mnist | epoch 5/5
       step 0100 | loss 0.0593 | acc 0.9830
       step 0200 | loss 0.0600 | acc 0.9825
       step 0300 | loss 0.0600 | acc 0.9825
       step 0400 | loss 0.0592 | acc 0.9827
       train | loss 0.0595 acc 0.9827 time 30.4s
       valid | loss 0.0493 acc 0.9858 macro_f1 0.9856
       >> best val acc: 0.9858
Out[]: {'val_loss': 0.049348667984580784,
          'val_acc': 0.9857594936708861,
          'val_macro_f1': 0.9855717420578003}
```

impresión de resultados

Métrica de desempeño (definición y justificación)

Métrica elegida para LeNet-5 con el dataset MNIST: accuracy como métrica principal. La razón es que MNIST tiene diez clases balanceadas y el objetivo es identificar correctamente el dígito.

La accuracy muestra de forma directa qué proporción de predicciones fue correcta y es muy fácil de interpretar.

También se usa la métrica macro F1 como apoyo, ya que muestra el equilibrio entre clases y ayuda a tener una visión más completa, aunque en este caso el dataset está bien balanceado.

Respuestas teóricas

a. Diferencia principal entre ambas arquitecturas

LeNet-5 es una red pequeña y de las primeras en su tipo. Tiene pocas capas, usa funciones de activación suaves y fue pensada para imágenes en blanco y negro de baja resolución, como las de 32 por 32 píxeles.

AlexNet, en cambio, es más grande y profunda. Utiliza activaciones más rápidas, técnicas de regularización como dropout y trabaja con imágenes a color de alta resolución.

En resumen, AlexNet tiene mucha más capacidad, maneja imágenes más grandes y usa técnicas más modernas para mejorar el rendimiento.

b. ¿Podría usarse LeNet-5 para el problema de AlexNet? ¿Y viceversa?

LeNet-5 podría usarse en problemas más complejos si se adapta, por ejemplo, agregando más canales de color o ampliando la entrada, pero su capacidad no sería suficiente para tareas tan grandes y diversas como las que resuelve AlexNet.

AlexNet, por otro lado, sí podría entrenarse con MNIST, pero sería demasiado grande para un problema tan simple. En ese caso podría sobreajustar o desperdiciar recursos sin aportar beneficios reales frente a modelos más ligeros como LeNet-5.

c. Aspectos más interesantes de cada arquitectura

En LeNet-5 destaca su simplicidad y eficiencia. A pesar de tener pocas capas, logra un gran desempeño en el reconocimiento de dígitos escritos a mano y es muy útil para aprender los fundamentos de las redes convolucionales.

En AlexNet, lo más interesante es cómo combina varias ideas que marcaron un cambio importante en la visión por computadora: el uso de activaciones rápidas, regularización y una estructura más profunda, lo que permitió alcanzar resultados sobresalientes en tareas a gran escala.