Projeto de Sistemas Operativos 2020-21 2º enunciado LEIC-A/LEIC-T/LETI

Este 2º exercício pretende estender a solução desenvolvida no 1º exercício com duas otimizações importantes e o suporte a uma operação nova. De seguida descrevemos cada novo requisito em detalhe. Assume-se que os alunos já leram o 1º enunciado do projeto.

Todos os requisitos abaixo devem ser suportados <u>sem recorrer a espera ativa</u>, tanto quanto possível. Além dos *mutexes* (*pthread_mutex_t*) e trincos de leitura-escrita (*pthread_rwlock*), a solução pode recorrer a variáveis de condição (*pthread_cond_t*). Não se permite o uso de outros mecanismos de sincronização.

Sugere-se fortemente que os requisitos sejam resolvidos pela ordem indicada no enunciado, pois tal permitirá uma melhor sincronização com a matéria de apoio que será abordada nas aulas teóricas e laboratoriais durante as semanas em que o projeto decorre.

Requisitos

1. Sincronização fina dos inodes

Como foi observado no 1º exercício, o desempenho paralelo da solução construída até aqui é relativamente desapontante.

O primeiro objetivo deste exercício é implementar uma nova estratégia de sincronização das estruturas de dados do TecnicoFS que permita maior paralelismo entre comandos que não têm conflitos (por exemplo, a criação de novo ficheiro numa dada diretoria e a pesquisa de outro ficheiro numa diretoria diferente). Esta nova estratégia deve substituir completamente as estratégias desenvolvidas no 1º exercício (i.e., *mutex* e *rwlock*); por isso o TecnicoFS deve deixar de receber o 4º argumento de linha de comandos (*synchstrategy*).

A ideia principal da nova estratégia é que, em vez de um trinco global, deve-se agora recorrer a trincos finos, **um por cada i-node na tabela de inodes do TecnicoFS**. Compete aos alunos decidir se os trincos finos da sua solução serão do tipo *pthread_mutex_t* ou *pthread_rwlock*.

Com esta nova abordagem, à medida que uma dada operação (create, lookup, delete, etc.) precisa aceder a mais um i-node, o trinco respetivo deve ser obtido. Desta forma, no final da operação, esta terá obtido um conjunto de trincos (um para cada i-node acedido durante a operação). Para assegurar a correção da operação, esse conjunto de trincos deverá ser libertado apenas no final da execução da operação

Mais em detalhe, a nova estratégia de sincronização deve executar concorrentemente :

• As operações que não alteram o estado do TecnicoFS (tal como já é assegurado no 1º exercício).

• Além disso, as operações que não alterem elementos comuns do TecnicoFS. Mais precisamente, de forma a garantir a consistência do sistema de ficheiros na presença de operações concorrentes, deverá ser garantida a seguinte propriedade: enquanto está a ser executada uma operação op que recebe como parâmetro o caminho path, nenhuma das directorias incluídas neste path pode vir a ser alterada (i.e., os conteúdos destas diretorias não devem poder mudar) por outras operações concorrentes. Deverá claramente também impedir que enquanto a operação op esteja a alterar o estado de alguma diretoria, nenhuma outra operação concorrente possa observar os efeitos (possivelmente incompletos) da execução de op.

Abaixo são apresentados alguns exemplos que ilustram combinações de operações para as quais deve ser admitida a execução concorrente e para quais a execução deverá ser necessariamente serializada:

Exemplo de operações que devem executar de forma concorrente:

1ª operação: c/a/b/cf

2ª operação: c/a/d/f f

Estas duas operações alteram o estado das directorias /a/b e /a/d, respetivamente, enquanto que apenas lêem (i.e., não mudam) o estado das directorias / e /a. Logo devem poder executar-se concorrentemente.

Exemplo de operações que <u>não</u> se podem executar de forma concorrente:

1ª operação: I/

2ª operação: c/a d

A primeira operação lê o estado da directoria "/" enquanto a segunda altera o estado da mesma.

2. Execução incremental de comandos

Como segundo objetivo deste exercício, pretende-se substituir a abordagem de carregamento/execução em duas fases sequenciais do 1º exercício (carregamento do ficheiro de benchmark em memória, seguido pela execução paralela dos comandos) por uma abordagem mais paralela.

Concretamente, pretende-se que, a partir do momento em que a tarefa inicial carrega um comando e o coloca no vetor, uma tarefa escrava que esteja livre possa imediatamente retirar e executar esse comando. Como consequência, os comandos serão executados incrementalmente *enquanto* o carregamento do ficheiro de entrada decorre em paralelo. Caso uma tarefa escrava esteja livre e o vetor de comandos não tenha nenhum comando, esta deve aguardar até que surja novo comando no vetor ou até que o final do ficheiro de entrada seja alcançado.

Ao contrário do 1º exercício, o carregamento não deve ser terminado quando o vetor de comandos se encontrar totalmente preenchido. Na nova solução, sempre que a situação anterior se verifique, a tarefa que preenche o vetor deve esperar até que novas posições no mesmo sejam libertadas pela execução dos comandos respectivos (por parte das tarefas escravas). Para exercitar esse novo comportamento, a dimensão do vetor de comandos deve passar a ser 10 entradas. Além disso, o vetor deve passar a ser manipulado como um vetor circular.

O tempo de execução (apresentado no *stdout* no final da execução) deve passar a ser medido desde o momento em que o carregamento do ficheiro de entrada começa. Isto representa uma diferença em relação ao 1º exercício, no qual o tempo só era contado após o carregamento ter terminado.

3. Nova operação: mover ficheiro ou diretoria

Deve ser suportada uma nova operação com a mesma semântica da operação mv em Linux. Esta operação recebe dois argumentos: o pathname (caminho de acesso) atual de um ficheiro/diretoria e o novo pathname. Como o nome indica, esta operação retira a entrada (dirEntry) com o pathname atual e insere uma nova entrada com o novo pathname. O i-number referido na nova entrada deve manter-se o mesmo que na entrada original.

Esta operação só deve ser executada caso se verifiquem duas condições no momento em que é invocada: existe um ficheiro/diretoria com o *pathname* atual e não existe nenhum ficheiro/diretoria com o novo *pathname*. Caso alguma destas condições não se verifique, a operação deve ser cancelada, não tendo qualquer efeito visível (a outras tarefas escravas que, concorrentemente, estejam a aceder ao TecnicoFS).

Por exemplo, suponha-se que se pretende mover o ficheiro "/dA/f1" para "/dB/f2". Se existir uma entrada "/dA/f1" mas também já existir uma entrada "/dB/f2" na diretoria, a tarefa escrava que tente executar a operação de mover deve ser capaz de detetar que a segunda condição não se verifica e cancelar a execução da operação, sem nunca remover "/dA/f1" da diretoria. Caso contrário, seria possível, num dado período, que outras tarefas escravas pesquisassem "/dA/f1" e, erradamente, não o encontrassem na diretoria.

Para simular invocações a esta nova operação, deverá ser suportado um novo tipo de comando, o comando 'm', no ficheiro de entrada. Este comando é seguido pelos dois argumentos referidos acima, por exemplo:

m /dA/f1 /dB/f2

Como observação final, a solução para este requisito deve ser compatível com o primeiro requisito deste exercício (sincronização fina dos inodes). Em particular, a solução deve, sempre que possível, prevenir situações de interblocagem ou míngua.

4. Shell script

Em complemento ao TecnicoFS, deve também ser desenvolvido um *shell script* para correr em Linux, chamado *runTests.sh*. Este *script* servirá para avaliar o desempenho do TecnicoFS quando executado com diferentes argumentos e ficheiros de entrada.

O script deve receber os seguintes quatro argumentos:

runTests inputdir outputdir maxthreads

Para cada ficheiro existente na diretoria *inputdir* (não considerando as subdiretorias), o *script* deve executar o TecnicoFS usando esse ficheiro como entrada, considerando diferentes números de tarefas.

Mais precisamente, para um dado ficheiro de entrada existente na diretoria *inputdir*, o TecnicoFS deve ser executado com *numthreads* variando entre 1 e *maxthreads* (por essa ordem).

Antes de executar cada caso descrito acima, o script deve imprimir a seguinte mensagem:

InputFile=nomeDoFicheiro NumThreads=númeroDeTarefas

No final da execução de cada caso, o *output* do programa deve ser filtrado de forma a que apenas seja impressa a seguinte linha:

TecnicoFS completed in duração seconds.

Em cada execução, o ficheiro de saída deve ser criado na diretoria indicada no argumento *outputdir*. O seu nome deve ser uma combinação do nome (relativo) do ficheiro de entrada usado nesta execução e do número de tarefas considerado, da seguinte forma:

nomeFicheiroEntrada-númeroDeTarefas.txt

Experimente

- Experimente executar os testes variando o número de tarefas (numThreads). Caso já tenha desenvolvido o shell script, use-o para automatizar esta experiência. Com alguns testes, observará uma diferença muito grande no desempenho de cada alternativa. Como explica essa diferença?
- Instrumente o código para medir e imprimir (no *stdout*) o tempo total em que o carregamento de comandos (a partir do ficheiro) foi bloqueado devido ao vetor estar lotado. Experimentando diferentes dimensões do vetor (por exemplo: 1, 10, 20, 40 entradas, etc.) e número de tarefas escravas, observe como esse tempo varia em função desses parâmetros. Consegue encontrar uma boa explicação para o comportamento que observou?
- Experimente um ficheiro de entrada que, após criar duas diretorias, "/d1" e "/d2" e as preencher com muitos ficheiros, tenha uma longa sequência de operações 'm' (mover) que movem ficheiros de uma diretoria para a outra e vice-versa, intercalando essas operações 'm' em sentidos opostos. Em teoria, este conjunto de operações, quando executado em paralelo, poderá originar interblocagem. A sua solução consegue prevenir essa situação?

Nota: a resposta às perguntas acima não faz parte da avaliação do exercício.

Entrega e avaliação

Consultar o enunciado geral.