

## CMP266 - Fundamentos Matemáticos para Processamento Gráfico

## Lista 7 - Equações Diferenciais Ordinárias

1. Decida sobre existência/unicidade dos Problemas de Valor Inicial (PVI) abaixo usando o Teorema de Picard:

a) 
$$\begin{cases} y' = 2x^2/y \\ y(0) = 1 \end{cases}$$
 b) 
$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = |t|e^x \\ x(0) = 3 \end{cases}$$

2. Ache a solução geral das EDOs abaixo:

a) 
$$3xy' = 1 + y^2$$

b) 
$$3\cos x dx - y dy = 0$$

c) 
$$y' = 3xe^{x+y}$$

3. Uma equação diferencial ordinária linear com coeficientes constantes de ordem n é aquela que pode ser escrita na forma

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = f(x), \quad \text{com } a_n \neq 0,$$
 (1)

e a equação linear homogênea associada é

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0.$$
(2)

- a) Mostre que se  $y_1$  e  $y_2$  são soluções de (2), então  $y = c_1y_1 + c_2y_2$  também é solução de (2), para quaisquer constantes  $c_1$  e  $c_2$ .
  - b) Mostre que se  $\lambda$  é raiz do **polinômio característico** p(r) dado por

$$p(r) = a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \dots + a_1 r + a_0,$$

então  $y = e^{\lambda x}$  é solução de (2).

- c) Usando os itens (a) e (b), mostre que se  $\lambda = \alpha + i\beta$  é raiz complexa do polinômio característico, então  $y_1 = e^{\alpha x} \cos \beta x$  e  $y_2 = e^{\alpha x} \sin \beta x$  são soluções de (2).
- d) Mostre que se  $y_p$  é solução de (1) e  $y_h$  é solução de (2), então  $y=y_p+y_h$  também é solução de (1).
- 4. Considere um sistema de equações diferenciais ordinárias linear homogêneo abaixo:

$$\vec{y}' = A\vec{y},\tag{3}$$

onde  $y = (y_1(x) \ y_2(x) \ ... \ y_n(x))^T$  e A é uma matriz  $n \times n$ .

- a) Mostre que se  $\vec{v}$  é autovetor de A associado ao autovalor  $\lambda$ , então  $\vec{y} = c_1 e^{\lambda x} \vec{v}$  é uma solução do sistema, para qualquer escalar  $c_1$ .
- b) Mostre que se montarmos o vetor  $\vec{y} = (y \ y' \ ... \ y^{(n-1)})^T$ , então a equação (2) pode ser reescrita na forma  $\vec{y}' = A\vec{y}$ , para uma matriz A adequada (determine A).
- 5. Considere um PVI da forma

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}.$$

Em um esquema numérico de passo constante, temos uma discretização do domínio  $x_n = nh$ , com h > 0 sendo o passo, e  $y_n$  uma aproximação de  $y(x_n)$ . Uma técnica de **passo simples** se baseia apenas em  $y_n$  (e possivelmente valores  $x_k$ ) para calcular  $y_{n+1}$ . Assumindo que  $y_n = y(x_n)$  (ou seja, a aproximação  $y_n$  é perfeita), o **erro de truncamento local** é a diferença entre o valor calculado  $y_{n+1}$  e o valor exato da solução  $y(x_{n+1})$ , usualmente expresso na forma  $\mathcal{O}(h^{\alpha})$ , com  $\alpha \geq 0$ .

a) Mostre que o erro de truncamento local do método de Euler direto é de ordem 2.

b) Calcule a ordem do erro de truncamento local do esquema trapezoidal, dado abaixo

$$y_{n+1} = y_n + h\left(\frac{f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_{n+1})}{2}\right)$$

**6.** O erro de truncamento local definido no exercício anterior se refere à diferença entre  $y_{n+1}$  e  $y(x_{n+1})$ , assumindo que  $y_n$  é calculado de forma exata. Como na prática  $y_n$  em si possui erro, define-se o **erro de truncamento global** como a diferença entre  $y_{n+1}$  e  $y(x_{n+1})$ , considerando os erros acumulados no cálculo de  $y_n$ . Pode-se mostrar que se a ordem do erro de truncamento local é  $\mathcal{O}(h^{\alpha+1})$ , então a ordem do erro de truncamento global é  $\mathcal{O}(h^{\alpha})$ . Com base nisso, ache a ordem do erro de truncamento global para as técnicas mencionadas no exercício anterior.