

Trabalho Prático 2 - Algoritmos II

Marcelo Augusto Mrad Marteleto

December 11, 2023

1 Introdução

O problema do Caixeiro Viajante (PCV) é um desafio clássico na área de otimização combinatória, com amplas aplicações em logística, planejamento de rotas e redes de comunicação. Este trabalho apresenta a implementação e análise de desempenho de três algoritmos distintos para abordar o PCV: *Twice Around the Tree*, *Christofides* e *Branch and Bound*.

O algoritmo *Twice Around the Tree* utiliza uma abordagem baseada em Árvore Geradora Mínima (AGM) para construir um ciclo Hamiltoniano. Por outro lado, o *Christofides* oferece uma solução aproximada eficiente, combinando AGM, emparelhamento perfeito mínimo e ajustes cuidadosos para obter uma solução com garantias de desempenho.

Além disso, exploramos o *Branch and Bound*, uma técnica de otimização que emprega estratégias inteligentes de busca para resolver problemas de busca exaustiva de maneira eficiente.

Este documento detalha a implementação de cada algoritmo, realiza uma análise de complexidade temporal e espacial, apresenta resultados obtidos experimentalmente e conclui com reflexões sobre o desempenho e possíveis melhorias.

2 Implementações

Nesta seção, descreveremos detalhadamente as implementações dos algoritmos utilizados para resolver o Problema do Caixeiro Viajante (PCV) e para fazer a análise dos resultados.

2.1 Twice Around the Tree

O algoritmo *Twice Around the Tree* emprega uma abordagem que inicia convertendo a matriz de adjacência do grafo em um grafo do NetworkX. Em seguida, calcula a Árvore Geradora Mínima (AGM) usando o algoritmo de Kruskal, garantindo conectividade mínima. A partir da AGM, realiza uma busca em profundidade (DFS) para obter uma travessia pré-ordem e, finalmente, forma o ciclo Hamiltoniano.

2.2 Christofides Algorithm

O algoritmo de Christofides adota uma abordagem mais complexa. Utiliza a AGM como base, identifica nós com grau ímpar na AGM e forma um subgrafo induzido apenas por esses nós. Em seguida, encontra um emparelhamento perfeito mínimo nesse subgrafo. Combinando a AGM, o emparelhamento e ajustes cuidadosos, o algoritmo gera um circuito Euleriano, do qual um ciclo Hamiltoniano é construído.

2.3 Branch and Bound

O algoritmo *Branch and Bound* utiliza uma abordagem de busca exaustiva otimizada. Implementado em Python, o código usa uma estrutura de dados especializada (*NoDeBusca*) para representar os estados na árvore de busca. O critério de prioridade é determinado pelo limite atual e custo acumulado. O algoritmo continua a explorar ramos promissores até encontrar a solução ótima.

2.4 Detalhes Compartilhados

Todos os algoritmos são implementados em Python, fazendo uso da biblioteca *NetworkX* para operações relacionadas a grafos e *NumPy* para manipulação eficiente de matrizes. Além disso, foi criado um script para rodar todas as instâncias fornecidas e testar rigorosamente cada algoritmo, para isso foi feito o uso da biblioteca *suprocess* para monitorar cada execução. Para a análise dos resultados foi utilizado a biblioteca *pandas* que gerou os gráficos presentes no relatório.

3 Resultados

3.1 Algoritmo *Twice Around the Tree*

Na **figura 1**, podemos ver a tabela de instâncias executadas pelo algoritmo em menos de 30 minutos (limite máximo imposto), nota-se que foi a grande maioria.

3.2 Algoritmo *Christofides*

Na **figura 2**, encontra-se a execução das instâncias abaixo do tempo limite, foi a grande maioria também, porém ficou abaixo do algoritmo *twice and around*

3.3 Algoritmo *Branch and Bound*

Nesse algoritmo, tive que criar instâncias pequenas, abaixo de 2^4 , pois acima disso, que eram todas as que tinham sido disponibilizadas, o algoritmo não rodava abaixo do tempo limite. Na **figura 3**, encontra-se as instâncias que o algoritmo rodou.

3.4 Comparação Geral

Neste subtópico iremos abordar a comparação entre os dois algoritmos que tiveram êxito na maioria das instâncias e no tempo limite.

3.4.1 Uso de Memória

Ambos os algoritmos tiveram um uso de memória parecido podemos notar isso na **figura 4**, somente para instâncias um pouco maiores, o *twice and around* gastou mais memória do que o *christofides*

3.4.2 Qualidade da Solução

A qualidade da solução foi medida de acordo com o resultado obtido por cada algoritmo e comparado com a solução ótima do problema em questão. Infelizmente, o algoritmo branch and bound não rodou nas instâncias fornecidas, como citado acima, e não será considerado nessa análise.

Como esperado, o *christofides* obteve melhores resultados em comparação ao *twice and around* e ficou mais perto das soluções ótimas, de instâncias pequenas às grandes.

4 Conclusão

O presente trabalho abordou a implementação e análise de desempenho de três algoritmos clássicos para resolver o Problema do Caixeiro Viajante (PCV): *Branch and Bound*, *Twice Around the Tree* e *Christofides*. O escopo do estudo incluiu a execução desses algoritmos em instâncias de tamanho considerável, com o intuito de comparar e avaliar seu desempenho em cenários práticos.

Durante a implementação, observou-se que cada algoritmo possui características distintas, refletindo abordagens diversas na busca pela solução ótima ou aproximada. O *Branch and Bound*, por sua natureza exaustiva, mostrou-se eficiente para instâncias de pequeno a médio porte, proporcionando soluções precisas. Entretanto, seu desempenho decai consideravelmente ao lidar com instâncias maiores, demonstrando limitações em termos de escalabilidade.

A comparação entre esses algoritmos em instâncias de diferentes tamanhos ressalta a importância de considerar a natureza do problema e as características específicas das instâncias ao escolher a abordagem mais adequada. Cada algoritmo apresentou seu desempenho ótimo em determinadas circunstâncias, destacando a relevância de escolher a estratégia que melhor se alinha com as características da aplicação em questão.

5 Figuras

Nesse tópico encontram-se todas as figuras citadas na documentação

| Instancia | Tempo de execucao (s) | Uso de memoria (MB) | Qualidade da solucao (distancia total) |
|--------------|-----------------------|---------------------|--|
| a10.tsp | 0.0010008811950683594 | 0.0703125 MB | 3439.0 |
| b15.tsp | 0.002002239227294922 | 0.09375 MB | 3345.0 |
| a20.tsp | 0.0 | 0.125 MB | 3488.0 |
| a30.tsp | 0.0 | 0.171875 MB | 4364.0 |
| el51.tsp | 0.01564621925354004 | 0.64453125 MB | 584.0 |
| berlin52.tsp | 0.0 | 0.62109375 MB | 10114.0 |
| st70.tsp | 0.015634536743164062 | 1.02734375 MB | 888.0 |
| el176.tsp | 0.01563286781311035 | 1.1875 MB | 696.0 |
| pr76.tsp | 0.023123979568481445 | 1.16015625 MB | 145336.0 |
| rat99.tsp | 0.031224966049194336 | 1.97265625 MB | 1693.0 |
| kroA100.tsp | 0.04688525199890137 | 1.9765625 MB | 27210.0 |
| kroB100.tsp | 0.02106499671936035 | 2.02734375 MB | 25885.0 |
| kroC100.tsp | 0.04722785949707031 | 1.99609375 MB | 27968.0 |
| kroD100.tsp | 0.0502467155456543 | 1.9453125 MB | 27112.0 |
| kroE100.tsp | 0.03125353786610742 | 2.08984375 MB | 29965.0 |
| rl100.tsp | 0.03124523162841797 | 2.109375 MB | 10790.0 |
| el101.tsp | 0.03126025199890137 | 1.953125 MB | 830.0 |
| lin105.tsp | 0.046889543533325195 | 2.26953125 MB | 19495.0 |
| pr107.tsp | 0.03731369972229004 | 2.2421875 MB | 54237.0 |
| pr124.tsp | 0.06041884422302246 | 2.99609375 MB | 74139.0 |
| bwr127.tsp | 0.0805375760192871 | 3.0859375 MB | 158626.0 |
| ch130.tsp | 0.06435394287109375 | 3.1796875 MB | 8129.0 |
| pr136.tsp | 0.09372568130493164 | 3.640625 MB | 151904.0 |
| pr144.tsp | 0.0905311107635498 | 4.05859375 MB | 80599.0 |
| ch150.tsp | 0.11715149879455566 | 4.1875 MB | 8347.0 |
| kroA150.tsp | 0.09374727739562986 | 4.21875 MB | 35119.0 |
| kroB150.tsp | 0.10937738418579102 | 4.28515625 MB | 36150.0 |
| pr152.tsp | 0.12030506134033203 | 4.25390625 MB | 87995.0 |
| ui59.tsp | 0.12705731391906738 | 4.74609375 MB | 57791.0 |
| rat195.tsp | 0.2709944248199463 | 7.45703125 MB | 3234.0 |
| d198.tsp | 0.15625786102294922 | 7.80859375 MB | 18936.0 |
| kroA200.tsp | 0.15621662139892578 | 9.05859375 MB | 40028.0 |
| kroB200.tsp | 0.16221284866333008 | 7.97265625 MB | 40703.0 |
| ts225.tsp | 0.17732739448547363 | 10.8828125 MB | 188008.0 |
| ts225.tsp | 0.18985939025878906 | 10.52734375 MB | 5161.0 |
| pr226.tsp | 0.19433379173278809 | 11.23046875 MB | 116694.0 |
| pr262.tsp | 0.258059024810791 | 13.29296875 MB | 3308.0 |
| pr264.tsp | 0.23222756385803223 | 13.84375 MB | 66470.0 |
| a280.tsp | 0.3285079002380371 | 15.0 MB | 3592.0 |
| pr299.tsp | 0.33565807342529297 | 16.50390625 MB | 64645.0 |
| ln318.tsp | 0.4820883274078369 | 18.421875 MB | 58138.0 |
| lnhp318.tsp | 0.389789342880249 | 18.8359375 MB | 58138.0 |
| rs400.tsp | 0.7883317470550537 | 32.296875 MB | 20331.0 |
| fl417.tsp | 0.9411828517913818 | 34.625 MB | 16200.0 |
| pr439.tsp | 0.7729957103729248 | 39.13671875 MB | 144623.0 |
| pc0442.tsp | 1.3215312957763672 | 40.234375 MB | 69223.0 |
| d493.tsp | 1.278400182723999 | 44.2109375 MB | 44884.0 |
| u574.tsp | 1.3283741474151611 | 60.875 MB | 48902.0 |
| rat575.tsp | 1.3046159744262695 | 59.12890625 MB | 9393.0 |
| pe54.tsp | 1.745330810546875 | 76.02734375 MB | 49699.0 |
| d657.tsp | 1.8494243621826172 | 83.9375 MB | 66342.0 |
| u724.tsp | 3.097815990447998 | 100.98828125 MB | 57721.0 |
| rat783.tsp | 2.62933611869812 | 114.82421875 MB | 11921.0 |
| pr1002.tsp | 4.761837005615234 | 175.8359375 MB | 342216.0 |
| ui060.tsp | 7.073614597320557 | 205.6015625 MB | 305849.0 |
| vm1084.tsp | 5.6143269538879395 | 221.11328125 MB | 315277.0 |
| pc01173.tsp | 6.6502299308776855 | 240.703125 MB | 80761.0 |
| d1291.tsp | 10.804388046264648 | 286.22265625 MB | 75282.0 |
| rl1304.tsp | 8.902010202407837 | 308.93359375 MB | 348309.0 |
| rl1323.tsp | 9.0702805519104 | 321.328125 MB | 380427.0 |
| rrw1379.tsp | 12.17990493774414 | 387.91015625 MB | 79188.0 |
| fl400.tsp | 9.554164171218872 | 406.8671875 MB | 28022.0 |
| ui432.tsp | 10.13672947883606 | 389.0703125 MB | 214417.0 |
| fl1577.tsp | 13.593971729278564 | 411.22265625 MB | 30257.0 |
| d1655.tsp | 17.302374839782715 | 500.265625 MB | 85285.0 |
| vm1748.tsp | 16.593135595321655 | 579.80859375 MB | 442756.0 |
| ui617.tsp | 18.07183599472046 | 593.484375 MB | 82013.0 |
| rl1889.tsp | 26.652684926986694 | 668.30859375 MB | 448611.0 |
| d2103.tsp | 27.273663997650146 | 775.50390625 MB | 123086.0 |
| u2152.tsp | 26.22672414779663 | 808.703125 MB | 93801.0 |
| u2319.tsp | 34.15794062614441 | 911.046875 MB | 320506.0 |
| pr2392.tsp | 33.71323609352112 | 970.19921875 MB | 523107.0 |
| pc03038.tsp | 57.61431169509888 | 1716.32421875 MB | 197498.0 |
| fl3795.tsp | 104.85132050514221 | 2025.52734375 MB | 36256.0 |
| fm4461.tsp | 153.94323134422302 | 2503.9140625 MB | 255829.0 |
| rs915.tsp | 613.1415395736694 | 3022.94140625 MB | 842903.0 |
| rs934.tsp | 644.7716906070709 | 3668.9570312 MB | 817449.0 |
| rl1849.tsp | Timeout | 1 | 0.0 |

Figure 1: Tabela de Resultados para o algoritmo *Twice Around the Tree*.

| Instancia | Tempo de execucao (s) | Uso de memoria (MB) | Qualidade da solucao (distancia total) |
|--------------|-----------------------|---------------------|--|
| a10.tsp | 0.0020024776458740234 | 0.1015625 MB | 2900.0 |
| b15.tsp | 0.008352041244506836 | 0.125 MB | 2782.0 |
| a20.tsp | 0.0 | 0.17578125 MB | 3236.0 |
| a30.tsp | 0.0 | 0.2421875 MB | 3844.0 |
| ei51.tsp | 0.025173187255859375 | 0.69921875 MB | 462.0 |
| berlin52.tsp | 0.01362331069946289 | 0.69921875 MB | 8591.0 |
| a70.tsp | 0.07812905311584473 | 1.20703125 MB | 770.0 |
| eil76.tsp | 0.09377479553222656 | 1.39453125 MB | 608.0 |
| pr76.tsp | 0.05324840545654297 | 1.18359375 MB | 116684.0 |
| rat99.tsp | 0.10937356948852539 | 2.2109375 MB | 1393.0 |
| kroA100.tsp | 0.11223551216125488 | 2.52734375 MB | 23293.0 |
| kroB100.tsp | 0.10147233145141602 | 2.3125 MB | 24012.0 |
| kroC100.tsp | 0.11702179908752441 | 2.3203125 MB | 23470.0 |
| kroD100.tsp | 0.125 | 2.37890625 MB | 23583.0 |
| kroE100.tsp | 0.125 | 2.4921875 MB | 23783.0 |
| rl100.tsp | 0.215066190299987793 | 2.52734375 MB | 8906.0 |
| eil101.tsp | 0.1362497615814209 | 2.45703125 MB | 707.0 |
| lin105.tsp | 0.1305861473083496 | 2.48828125 MB | 16320.0 |
| pr107.tsp | 0.14888906478881836 | 2.546875 MB | 47891.0 |
| pr124.tsp | 0.09374403953552246 | 3.2734375 MB | 64438.0 |
| bier127.tsp | 0.41927337646484375 | 3.65234375 MB | 152448.0 |
| ch130.tsp | 0.25789308547973633 | 3.3203125 MB | 6773.0 |
| pr136.tsp | 0.11495089530944824 | 3.7734375 MB | 103771.0 |
| pr144.tsp | 0.1400909423828125 | 3.859375 MB | 70404.0 |
| ch150.tsp | 0.31867408752441406 | 4.62890625 MB | 7135.0 |
| kroA150.tsp | 0.7458550930023193 | 4.921875 MB | 29688.0 |
| kroB150.tsp | 0.6001486778259277 | 4.9140625 MB | 30053.0 |
| pr152.tsp | 0.14290452003479004 | 4.25 MB | 79311.0 |
| u159.tsp | 0.3661172389984131 | 4.92578125 MB | 47586.0 |
| rat195.tsp | 0.5780565738677979 | 8.015625 MB | 2630.0 |
| dl98.tsp | 0.8694841861724854 | 8.68359375 MB | 17347.0 |
| kroA200.tsp | 1.0424663338061711 | 8.98046875 MB | 33232.0 |
| kroB200.tsp | 0.7540261745452881 | 8.94921875 MB | 33119.0 |
| ts225.tsp | 0.22472810745239258 | 11.05078125 MB | 134282.0 |
| tsp225.tsp | 0.5849764347076416 | 11.625 MB | 4397.0 |
| pr226.tsp | 0.5272202491760254 | 11.17578125 MB | 92415.0 |
| gn262.tsp | 1.220771074295044 | 15.52734375 MB | 2724.0 |
| pr264.tsp | 0.6719141008469727 | 14.62109375 MB | 54662.0 |
| a280.tsp | 1.1448252201080322 | 16.05078125 MB | 2928.0 |
| pr299.tsp | 1.7612199783325195 | 17.25390625 MB | 52969.0 |
| lin318.tsp | 2.1274921894073486 | 20.33984375 MB | 47246.0 |
| linhp318.tsp | 2.5458669662475586 | 20.4296875 MB | 47246.0 |
| rd400.tsp | 5.232697010040283 | 35.820125 MB | 17501.0 |
| f417.tsp | 2.4249329566955566 | 34.73046875 MB | 13175.0 |
| pr439.tsp | 4.0165932178497314 | 34.8203125 MB | 119525.0 |
| pcb442.tsp | 6.013031005859375 | 39.85546875 MB | 54868.0 |
| d493.tsp | 10.276641368865967 | 49.13671875 MB | 38697.0 |
| u574.tsp | 9.509456634521484 | 63.58203125 MB | 41424.0 |
| rat575.tsp | 9.3036208152771 | 61.5703125 MB | 7811.0 |
| pc64.tsp | 2.882143020629883 | 76.94140625 MB | 39292.0 |
| d657.tsp | 16.49935531616211 | 86.74609375 MB | 55007.0 |
| u724.tsp | 20.640677452087402 | 109.5234375 MB | 47431.0 |
| rat783.tsp | 22.411659717559814 | 130.0703125 MB | 10036.0 |
| pr1002.tsp | 49.89134740829468 | 199.859375 MB | 286203.0 |
| u1060.tsp | 53.71830439567566 | 224.2890625 MB | 249289.0 |
| vm1084.tsp | 43.37251353263855 | 228.90625 MB | 260770.0 |
| pcb1173.tsp | 48.12723779678345 | 254.109375 MB | 63767.0 |
| dl291.tsp | 20.93378829960547 | 288.6953125 MB | 57653.0 |
| rl1304.tsp | 26.70361328125 | 310.359375 MB | 277037.0 |
| rl1323.tsp | 21.320290088653564 | 323.7265625 MB | 298272.0 |
| rrw1379.tsp | 147.08468198776245 | 408.94140625 MB | 63703.0 |
| f1400.tsp | 159.67664456367493 | 455.27734375 MB | 23005.0 |
| u1432.tsp | 79.7555107261658 | 416.734375 MB | 171469.0 |
| f1577.tsp | 43.961637020111084 | 470.3203125 MB | 24606.0 |
| dl655.tsp | 100.83222818374634 | 526.33984375 MB | 69721.0 |
| vm1748.tsp | 147.69261121749878 | 586.78125 MB | 376275.0 |
| u1817.tsp | 97.65887260437012 | 612.5078125 MB | 66125.0 |
| rl1889.tsp | 74.67782020568848 | 613.1875 MB | 344580.0 |
| dl103.tsp | 28.196170320047607 | 776.41796875 MB | 84209.0 |
| u2152.tsp | 161.7704141139984 | 834.78125 MB | 72407.0 |
| u2319.tsp | 622.4770214557648 | 1110.125 MB | 271669.0 |
| pr2392.tsp | 546.4919443130493 | 1068.984375 MB | 425940.0 |
| pcb3038.tsp | 900.7297370433807 | 1819.69140625 MB | 154670.0 |
| f1795.tsp | 1525.8957216739655 | 1906.484375 MB | 31935.0 |
| fn14461.tsp | Timeout | 1 | 0.0 |

Figure 2: Tabela de Resultados para o algoritmo *Christofides*.

| Instancia | Tempo de execucao (s) | Uso de memoria (MB) | Qualidade da solucao (distancia total) |
|-----------|-----------------------|---------------------|--|
| a10.tsp | 7.4109766483306885 | 2.4140625 MB | 2160.0 |
| b15.tsp | Timeout | 1 | 0.0 |

Figure 3: Tabela de Resultados para o algoritmo *Branch and Bound*.

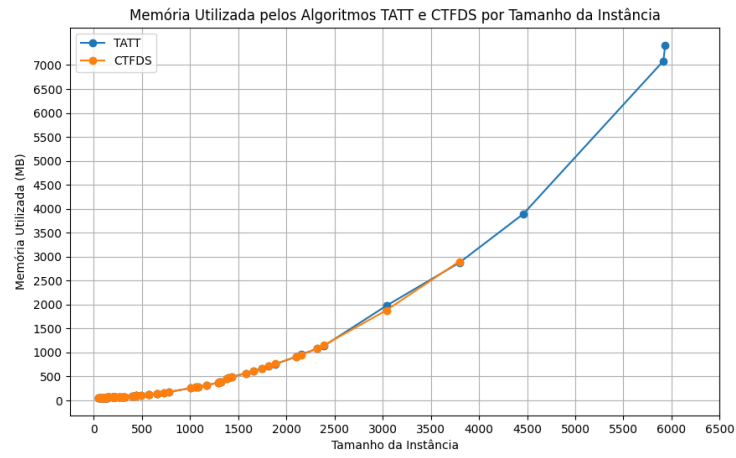


Figure 4: Comparação Geral - Uso de Memória.

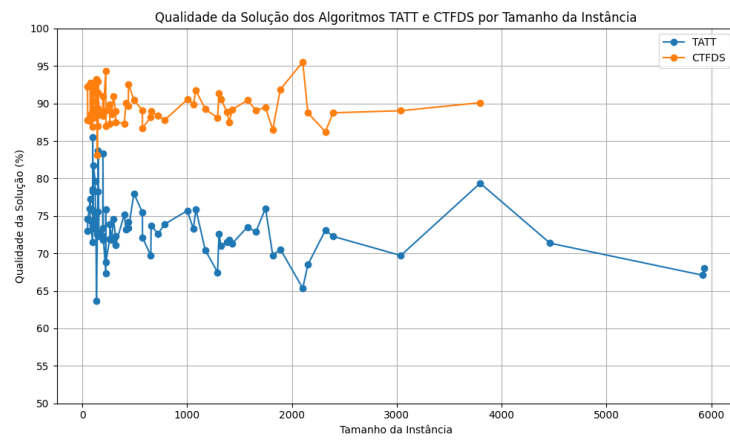


Figure 5: Comparação Geral - Qualidade da Solução.