Обзор оптимизирующих преобразований

Синявин А.В.



Вычисление константных выражений (constant folding/CF)

```
for(i=1;i<=100;i++) for(i=1;i<=100;i++)
{
   fun1(5+6, 20*3+7); fun1(11, 67);
}
```

Scalar replacement/SC

```
for(int i=1;i<=N; i++)
{
    for(int j=1;j<=N;j++)
    {
        A[i] = A[i] + B[j];
    }
}

A[i] = T + B[j];
}

A[i] = T;
}
```

Т — некоторый регистр

Алгебраические упрощения (algebraic simplification/AS)

```
i + 0 = 0 + i = i - 0 = i
0 - i = -i
i*1 = 1*i = i/1
i*0 = 0*i = 0
-(-i) = i
i + (-i) = i - i
b or TRUE = TRUE or b = TRUE
b or FALSE = FALSE or b = b
i << 0 = i >> 0 = 0
i << w = i << w = 0, где w >= кол-во битов в <math>i
и т.д.
```

Алгебраические упрощения (algebraic simplification / AS)

Важно

```
float f1, f2, f3;

f1 = ...;

f2 = ...;

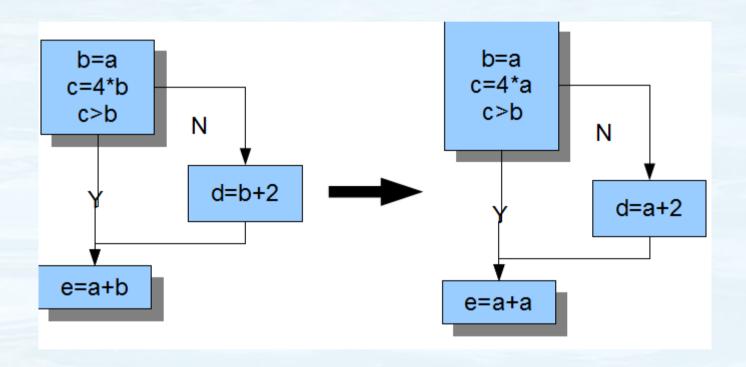
f3 = ...;

bool res =( (f1 + f2) + f3 == f1 + (f2 + f3) );

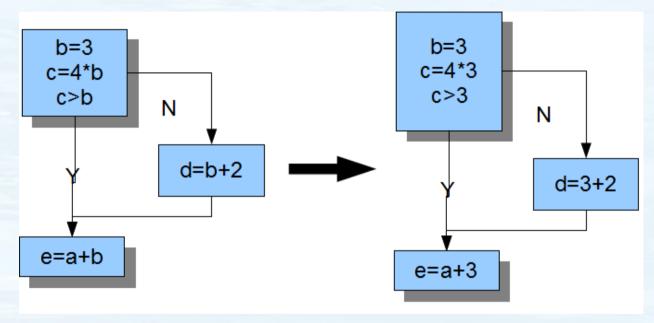
res - false
```

Реассоциация может изменить результат вычислений

Распространение копий (copy propagation / CopyP)



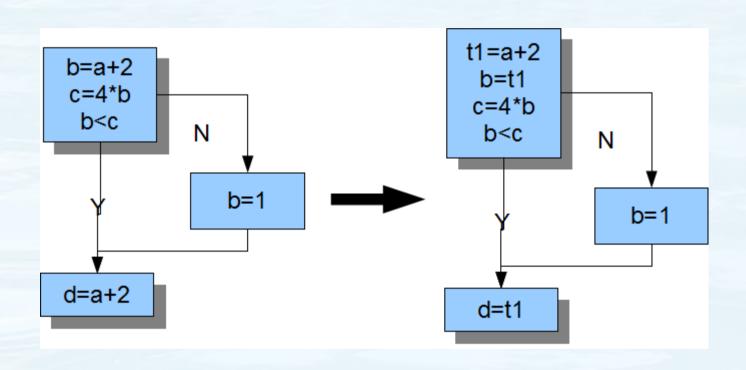
Распространение констант (Constant propagation / ConstP)



В отдельных случаях после преобразования логические выражения могут вычислены на этапе компиляции, т.е. СFG может изменится



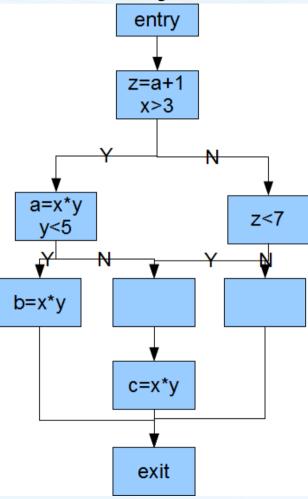
Устранение общих подвыражений (common subexpression elimination/CSE)



Вынесение инвариантного кода (loop-invariant code motion/LICM)

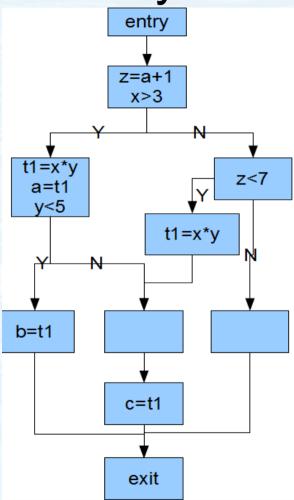
Устранение частичной избыточности (partial-redundancy elimination/PRE)

До преобразования

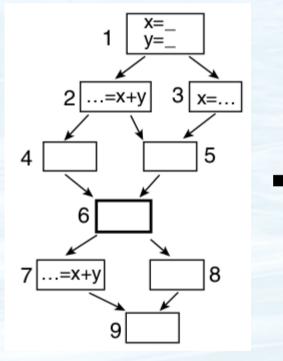


Устранение частичной избыточности (partial-redundancy elimination/PRE)

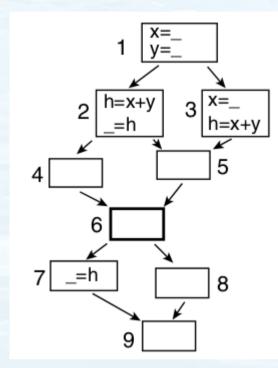
После преобразования



Устранение частичной избыточности (учёт профильной информации)





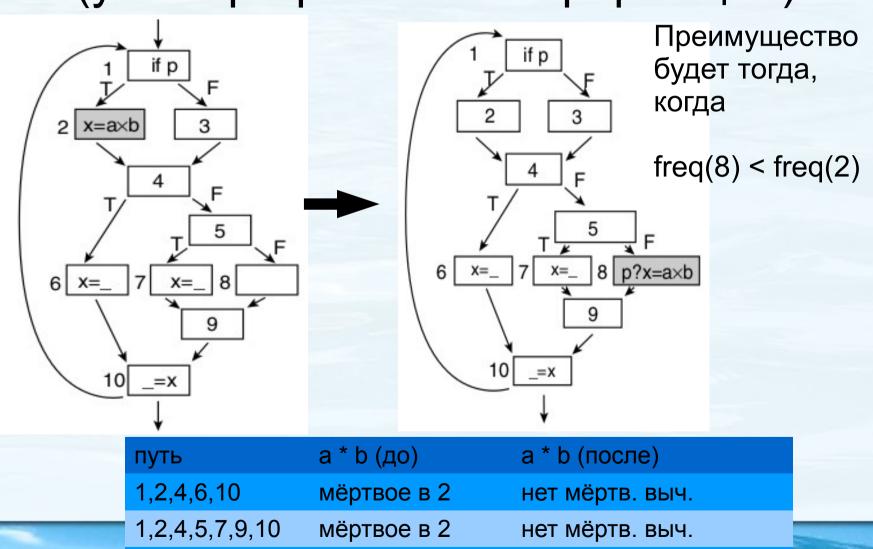


Преимущество будет тогда, когда

freq(3) < freq(7)

путь	х + у (до)	х + у (после)	
1,2,4,6,7,9	выч. дважды	выч. один раз	
1,2,5,6,8,9	выч. один раз	выч. один раз	
1,3,5,6,8,9	не вычисл.	выч. один раз	

Устранение частично мёртвого кода (учёт профильной информации)

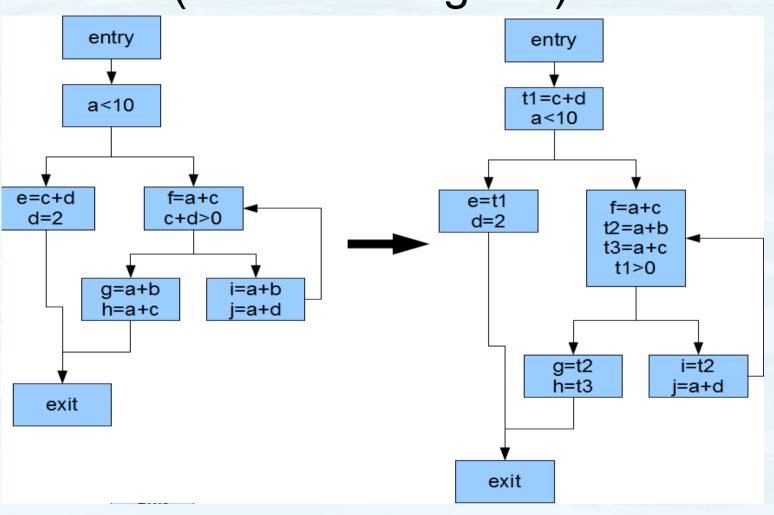


нет мёртв. выч.

добавлено выч.

1,3,4,5,8,9,10

Подъём кода (code hoisting/CH)



Специализация кода (общий случай)

- C код для специализации
- lpha условие, которое часто истинное

$$C \longrightarrow if(\alpha)$$
 then C_{α} else C

ИЛИ

$$\begin{bmatrix} \mathbf{C} & \mathbf{C} & \mathbf{C} \\ \mathbf{C} & \mathbf{C} \\ \mathbf{C} & \mathbf{C} \\ \mathbf{C} \end{bmatrix}$$

Специализация кода (частный случай)

```
for(i=0; i<N; i++ )
{
    a[i] = c[i] * A;
    b[i] = d[i] * B;
    c[i] *= C;
}</pre>
```



Очень часто А = 0 (например 99%)

c[i] * 0 может быть заменено на **0**

```
if (A == 0)
    for(i=0; i<N; i++)
       a[i] = c[i] * 0;
       b[i] = d[i] * B;
       c[i] *= C:
else
    for(i=0; i<N; i++)
       a[i] = c[i] * A;
       b[i] = d[i] * B;
       c[i] *= C:
```

Давление на регистры (register pressure)

- Давление на регистры требуемое количество физических регистров на этапе кодогенерации
- Если требуемое количество превышает действительное значение, то мы вынуждены сохранять значение регистров в стеке (т.е. появляются обращения к памяти)
- CSE/LCIM/PRE/CH увеличивают давление на регистры



Раскрутка цикла (loop unroll)

```
for(i=1;i<=4*N;i+=4)
{
    body;
    body;
```

Разрастается код => код может не вместиться в instruction cache

команд ветвлений и проверок условий.

Понижение силы операций (Strength reduction / SR)

```
for( i=0; i<N; i++)

{
    f(i*25);
}

for( i=0; i<N; i++)

{
    A[i] = B[i]*4;
}

t1=0;
for(i=0;i<N;i++)

{
    A[i] = B[i]*4;
}
```

Замена дорогих операций на дешёвые внутри тела цикла

Удаление бесполезных индуктивных переменых

```
T = 0;
for( i=0; i<N; i++ )
                                   for(i=0;i<N;i++)
   T += 34;
   // Т нигде
   // не используется
// Т нигде
// не используется
```

Удаление бесполезных bound-check

```
int A[100][10];

for(i=0; i<50; i++)

for(j=0;j<3;j++)

if (i<100 && j<10)

A[i][j]=0;

int A[100][10];

for(i=0; i<50; i++)

for(j=0;j<3;j++)

A[i][j]=0;
```

Переупорядочение операций (statement reordering / SR)

```
A[10] = 0;

for(int i=0;i<N; i++)

{

B[i] = i;

}

for(int j=0; j<N; j++)

{

A[j] = j + 2;

}
```



```
for(int i=0;i<N; i++)
{
    B[i] = i;
}
A[10] = 0;
for(int j=0; j<N; j++)
{
    A[j] = j + 2;
}</pre>
```

Цель:

- улучшить использование кэша данных
- планирование инструкций

Unswitching

```
for (i=0;i< N;i++)
for (i=0;i< N;i++)
                                             if (T[i]>0)
  for(j=2;j<N;j++)
                                                 for(j=2;j<N;j++)
                                                    A[i][j]=A[i][j-1]*T[i]+B[j];
     if (T[i]>0)
       A[i][j]=A[i][j-1]*T[i]+B[j];
                                             else
     else
       A[i][j]=0;
                                                 for(j=2;j<N;j++)
                                                    A[i][j]=0;
     Уменьшается количество
     операций ветвления
```

Отпиливание итераций (loop peeling)

итераций цикла

Loop splitting

```
for(i=1; i<100; i++)
{
    A[i] = B[i] + C[i];
    if (i > 10)
        D[i] = A[i] + A[i-10];
}
```

- позволяет регулировать количество итераций в цикле- позволяет убрать проверки условия в цикле

```
for(i=1; i<100; i++)
{
    A[i] = B[i] + C[i];
}

for(i=11; i<100; i++)
{
    A[i] = B[i] + C[i];
    D[i] = A[i] + A[i-10];
}</pre>
```

Слияние циклов (loop fusion)

```
for (i=0;i<N;i++)
  A[i]=B[i]+1;
for (i=0;i<N;i++)
  C[i]=A[i]/2;
for (i=0;i< N;i++)
  D[i]=1/C[i+1];
```

- если количество итераций неодинаково, то может использоваться loop peeling перед loop fusion
- улучшение локальности и уменьшение колва ветвления
- увеличение размера тела цикла => могут появится новые возможности по оптимизации, например, CSE
- увеличение размера тела цикла => может ухудшить instruction locality

Расширение скалярных переменных (scalar expansion)

```
if (N>=1)
                              Tx = new int[N];
for (i=0;i<N;i++)
                              for (i=0;i<N;i++)
   T=A[i] + B[i];
   C[i] = T + 1/T;
                                 Tx[i]=A[i] + B[i];
                                 C[i] = Tx[i] + 1/Tx[i];
Вспомогательное
преобразование — может дать
возможность для векторизации
```

Деление циклов (loop fission / loop distribution)

```
for(i=0;i<N;i++)
{
    A[i] = A[i+1]*3;
    B[i] = sin(B[i]);
}
```

- позволяет раздробить большое тело цикла на несколько малых, чтобы поместить в instruction cache - если тело цикла работает с несколькими большими циклами, то есть возможность улучшить data locality - даёт возможность для других оптимизаций, например, векторизация

```
for(i=0;i<N;i++)
{
    A[i] = A[i+1]*3;
}

for(i=0;i<N;i++)
{
    B[i] = sin(B[i]);
}</pre>
```

Реверс циклов (loop reversal)

Изменение порядка итераций в цикле вспомогательное преобразование

```
for (i=1;i<=N;i++)
{
    A[i] = B[i] + 1;
    C[i] = A[i] / 2;
}

for(i=1;i<=N;i++)
{
    D[i] = 1 / C[i+1];
}
```



```
for(i=N; i>=1; i++)
{
    A[i] = B[i] + 1;
    C[i] = A[i] / 2;
    D[i] = 1 / C[i+1];
}
```

Перестановка циклов (loop interchanging)

```
for(i=0;i<N;i++)
{
  for(j=0;j<M;j++)
  {
    for(i=0;i<N;i++)
    {
      body
    }
}</pre>
```

Loop collapsing

```
int a[100][300]; int a[100][300]; int *p = &a[0][0]; for (i = 0; i < 300; i++) for (j = 0; j < 100; j++) a[j][i] = 0; int *p++ = 0;
```

Может облегчить другие оптимизации, напрмер loop unroll



Inlining

Достоинства:

- избавление от издержек, которые связаны с инструкцией вызова
- могут появится дополнительные возможности по оптимизации

Недостатки:

- возрастание объёма кода и как следствие ухудшение instruction locality

Interprocedural constant propagation

```
void my_print(int p)
{
    if ( p > 0 )
        printf( "PAPA" );
    else
        printf( "MAMA" );
}

int main()
{
    int param = 3;
        my_print(param);
    return 0;
}
```



```
void my_print()
{
    if ( 3 > 0 )
        printf( "PAPA" );
    else
        printf( "MAMA" );
}

int main()
{
    int param = 3;
        my_print();
    return 0;
}
```

Devirtualization

```
class A
                      До преобразования:
public:
                             - вызов метода через таблицу виртуальных
   virtual void f();
                      функций
class B: public A
                      После преобразования:
public:
   virtual void f();
                             - обычный вызов функции
};
                                          A * obj = new B();
A * obj = new B();
                                          obj->B::f();
obj->f();
```

Indirect call conversion

Похожа на devirtualization

Вызовы через указатель на процедуру заменяются на прямые вызовы

Function cloning

- может дать дополнительные возможности по

оптимизации каждой функции в отдельности

Function splitting

```
void func_part (...)
void func (...)
                                         something_big
     if (test)
       something_small
     else
                                     void func (...)
       something_big
                                          if (test)
                                            something small
test — очень часто true
                                          else
=>
                                            func_part (...);
function splitting даёт возможность для
function inlining
```



Другие оптимизации

- Data transformation
- Векторизация циклов
- Распараллеливание циклов
- Конвейеризация циклов
- Оптимальное распределение регистров
- Basic block reordering

Возможная последовательность оптимизаций

(согласно Steven Muchnick. Advanced compiler design & implementation)

