

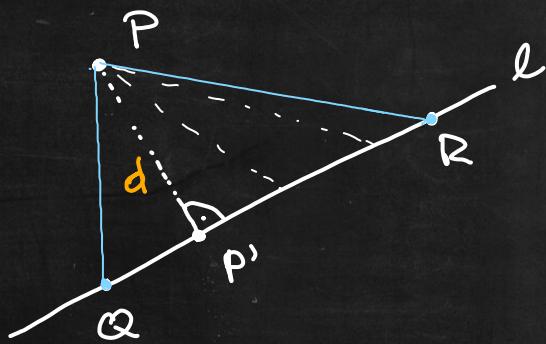
ODLEGŁOŚĆ punktu  $P \in \mathbb{R}^3$  od punktu, prostej, płaszczyzny

(O1) odległość punktu  $P$  od punktu  $Q$ , ozn.  $d(P, Q)$ , to długość wektora  $\overrightarrow{PQ}$



$$d(P, Q) = |\overrightarrow{PQ}|$$

(O2) odległość punktu  $P$  od prostej  $l$ ,  $d(P, l)$  to odległość  $d(P, P')$



$$\text{tj. } d(P, l) = d(P, P')$$

gdzie  $P' \in l$  t.j.  $\overrightarrow{PP'} \perp l$

$$\underline{d = ?}$$

Niech  $Q, R \in l$ ,  $Q \neq R$

$$\left. \begin{array}{l} P_{\Delta PQR} = \frac{1}{2} |\overrightarrow{QR}| \cdot d \\ P_{\Delta PQR} = \frac{1}{2} |\overrightarrow{QP} \times \overrightarrow{QR}| \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$d = \frac{|\overrightarrow{QP} \times \overrightarrow{QR}|}{|\overrightarrow{QR}|}$$

albo

wykorzystać (R1), zauważając  $P'$  i wtedy  
 $d = |\overrightarrow{PP'}|$ .

Ex

Znaleźć odległość punktu  $P = (4, -2, 1)$  od prostej  $l$ :  $(x, y, z) = (-1, 3, 2) + t(-3, 5, 3)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ .

Niech  $Q = (-1, 3, 2)$ ,  $R = (-4, 8, 5) \in l$ .

$$\overrightarrow{QP} = (5, -5, -1), \quad \overrightarrow{QR} = (-3, 5, 3)$$

$$\overrightarrow{QP} \times \overrightarrow{QR} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 5 & -5 & -1 \\ -3 & 5 & 3 \end{vmatrix} = (-10, -12, 10) = 2(-5, -6, 5)$$

$$d = \frac{|\overrightarrow{QP} \times \overrightarrow{QR}|}{|\overrightarrow{QR}|}$$

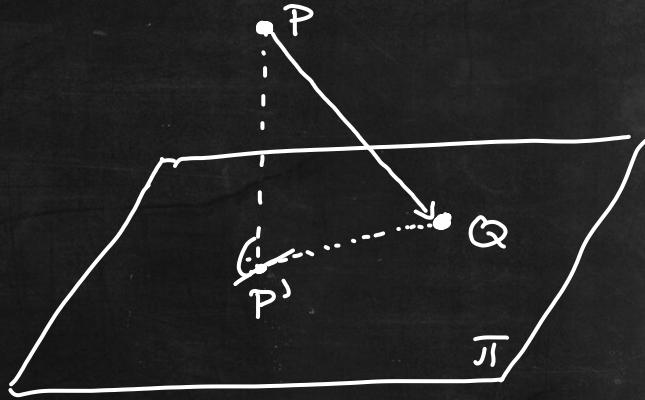
$$|\overrightarrow{QP} \times \overrightarrow{QR}| = |2(-5, -6, 5)| = 2\sqrt{25+36+25} = 2\sqrt{86}$$

$$|\overline{QR}| = |(-3, 5, 3)| = \sqrt{9+25+9} = \sqrt{43}$$

$$d = \frac{2\sqrt{85}}{\sqrt{43}} = 2\sqrt{2}.$$

$\overline{P'P}$

(O3) odległość punktu  $P$  od płaszczyzny  $\pi$ ,  $d(P, \pi)$ , to dt. wektora  $\overline{PP'}$ , gdzie  $P'$  - róg prostokątny na  $\pi$



I sp. wykorzystując (R2)  
i wtedy  $d(P, \pi) = d(P, P')$

II wybieramy  $Q \in \pi$   
stąd wektor  $\overline{PQ}$

znajdujemy róg  $\overline{PQ}$  na  $\vec{n}$ ,

gdzie  $\vec{n}$  - wekt. norm. pt.  $\pi$  i wtedy

$$d(P, \pi) = \frac{|\overline{PQ} \cdot \vec{n}|}{|\vec{n}|} \quad \leftarrow$$

jeśli  $P = (x_0, y_0, z_0)$ ,  $Q = (x, y, z) \in \pi$

$$a, b \in \mathbb{R}$$

$$\pi: Ax + By + Cz + D = 0$$

$$|2-b| = |b-2|$$

$$\overline{PQ} = (x - x_0, y - y_0, z - z_0), \quad \vec{n} = (A, B, C)$$

$$d(P, \pi) = \frac{|A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{|Ax + By + Cz - Ax_0 - By_0 - Cz_0|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

$$= \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 - (Ax + By + Cz)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Ex

$$\pi: 2x + 4y + 5z - 9 = 0, \quad P = (7, 1, 4), \quad d(P, \pi) = ?$$

$$\vec{n} = (2, 4, 5)$$

$$d(P, \pi) = \frac{29}{\sqrt{416+25}} = \frac{29}{\sqrt{445}}$$

## ODLEGŁOŚCI między prostymi

$$d(l_1, l_2)$$

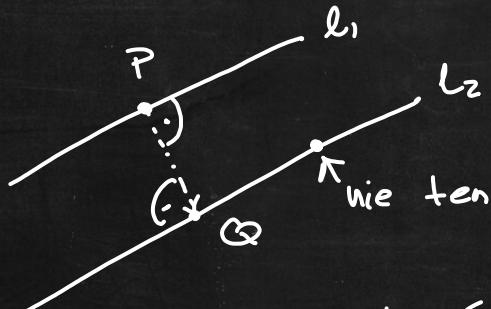
W  $\mathbb{R}^3$  dane są dwie proste  $l_1$  i  $l_2$ . Co to jest odległość między nimi i jak ją obliczyć.

- jeśli proste przecinają się lub są równoległe i pokrywają się



- jeśli proste nie przecinają się

\* i są równoległe, i nie pokrywają się



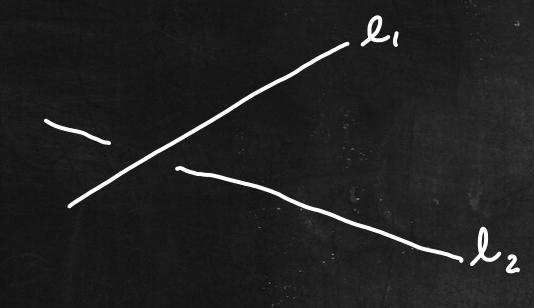
$$d(l_1, l_2) = d(P, Q), \text{ gdzie}$$

$P \in l_1, Q \in l_2$  i

$$\overline{PQ} \perp l_1 \quad (\Rightarrow \overline{PQ} \perp l_2)$$

albo  $P \in l_2$  - wybrać punkt  $\overline{P} \in l_1$  i oblicz  $d(P, l_1)$   
albo  $l_2 \subset l_1 \Rightarrow d(P, l_2) = d(l_1, l_2)$

\* i nie są równoległe



Mogą się znaleźć przeszczyty  $\bar{l}_1, \bar{l}_2$   
t.j.e.  $l_1 \in \bar{l}_1$  i  $l_2 \in \bar{l}_2$  t.z.  $\bar{l}_1 \parallel \bar{l}_2$

Biorąc  $P \in \bar{l}_2$  mamy

$$d(l_1, l_2) = d(P, \bar{l}_1)$$

$$P \in l_1, Q \in l_2 \quad \overline{QP}$$

$\bar{\sigma}_1, \bar{\sigma}_2$  - wekt. kier.  $l_1, l_2$

$$V = |(\overline{QP}, \bar{\sigma}_1, \bar{\sigma}_2)| \quad \Rightarrow$$

$$V = P_{\text{podstawi}} \cdot d \quad \Rightarrow \text{wykonaj} \\ |\bar{\sigma}_1 \times \bar{\sigma}_2|$$

$$d(l_1, l_2) = \frac{|(\overline{QP}, \bar{\sigma}_1, \bar{\sigma}_2)|}{|\bar{\sigma}_1 \times \bar{\sigma}_2|}$$

Dodatek naz str. 8

# PRZEKSZTAŁCENIA LINIOWE

df.

Niech  $V, W$  - przestrzenie liniowe nad tym samym ciałem  $\mathbb{K}$ .  
 Odwzorowanie  $T: V \rightarrow W$  nazywane przekształceniem liniowym, jeśli

$$1^{\circ} \quad \forall u, v \in V \quad T(u+v) = T(u) + T(v) \quad (\text{addytywność})$$

$$2^{\circ} \quad \forall u \in V \quad \forall \alpha \in \mathbb{K} \quad T(\alpha u) = \alpha \cdot T(u) \quad (\text{jednorodność})$$

Krótko

$$\forall u, v \in V \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{K} \quad T(\alpha u + \beta v) = \alpha T(u) + \beta T(v)$$

Piszymy Tu zamiast  $T(u)$  !  $T u$   $\neq T(u)$

Ex.

(a) Przekształcanie zerowe jest przekszt. lini.

$$T: V \rightarrow W$$

$$T(u) = \bar{0} \quad (\bar{0}_W) \quad \forall u \in V$$

(b) Przekształc. identycznościowe (dla  $W = V$ )

$$T: V \rightarrow V$$

$$T(u) = u \quad \forall u \in V$$

Często ozn. go  $\text{id}, I_V, I$ .

(c)  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$T(x, y, z) = (x+y, 3z) \quad \text{liniowe?}$$

Niech  $u = (x, y, z), v = (x', y', z') \in \mathbb{R}^3$

$$\underline{T(u+v)} = T(x+x', y+y', z+z') = (x+x' + y+y', 3(z+z'))$$

$$= (x+y + x'+y', 3z+3z') = (x+y, 3z) + (x'+y', 3z')$$

$$= \underline{T(u) + T(v)}$$

Ponadto niech  $\alpha \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} T(\alpha u) &= T(\alpha x, \alpha y, \alpha z) = (\alpha x + \alpha y, 3\alpha z) = (\alpha(x+y), \alpha(3z)) = \\ &= \alpha(x+y, 3z) = \alpha T(u) \end{aligned}$$

Zatem  $T$  jest przekształt. liniowym.

(d) analiza  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(x) = ax + b$ ,  $a, b \in \mathbb{R}$

np.  $T(u) = 5u + 3$

dla  $u=2$ ,  $a=3$

$$T(2u) = T(3 \cdot 2) = T(6) = 5 \cdot 6 + 3 = 33$$

$$a \cdot T(u) = 3 \cdot T(2) = 3 \cdot (5 \cdot 2 + 3) = 39$$

$$\neg \left( \bigwedge_{\alpha \in \mathbb{R}} \bigwedge_{u \in \mathbb{R}} T(\alpha u) = \alpha T(u) \right)$$

$T$  nie jest liniowe

jeśli  $b=0$  to  $T(u)=au$  jest przekształt. lin.

(e)  $T: \mathbb{R}_n[x] \rightarrow \mathbb{R}_{n-1}[x]$   $V = \mathbb{R}_n[x]$ ,  $W = \mathbb{R}_{n-1}[x]$

$$T(f) = f'$$

$$T(f+g) = (f+g)' = f' + g' = T(f) + T(g) \quad \text{dla dow. } f, g \in \mathbb{R}_n[x]$$

$$T(\alpha f) = (\alpha f)' = \alpha \cdot f' = \alpha T(f) \quad \text{dla dow. } \alpha \in \mathbb{R} \text{ i } f \in \mathbb{R}_n[x]$$

$T$  jest przekształt. lin.

(f)  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}_1[x]$

$$T((\alpha, b)) = \alpha x + b$$

Niech  $(\alpha, b), (c, d) \in \mathbb{R}^2$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} T((\alpha, b) + (c, d)) &= T((\alpha+c, b+d)) = (\alpha+c)x + b+d = \underline{\alpha x} + c x + \underline{b} + d \\ &= \alpha x + b + c x + d = T((\alpha, b)) + T((c, d)) \end{aligned}$$

$$T(\lambda \cdot (\alpha, b)) = T((\lambda \alpha, \lambda b)) = (\lambda \alpha)x + \lambda b = \lambda(\alpha x + b) = \lambda T(\alpha, b)$$

$T$  jest przekształt. lin.

(g)  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$T\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \quad a, b, c, d \in \mathbb{R}$$

lub  $T(\sigma) = A \cdot \sigma$ , gdzie  $\sigma = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ ,  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

Jest liniowe, bo dla dow.  $\sigma_1, \sigma_2 \in \mathbb{R}^2$

$$T(\sigma_1 + \sigma_2) = A \cdot (\sigma_1 + \sigma_2) = A \sigma_1 + A \sigma_2 = T\sigma_1 + T\sigma_2$$

$$T(\lambda \sigma) = A \cdot (\lambda \sigma) = \lambda \cdot (A \sigma) = \lambda T(\sigma).$$

i ogólnie

$$(h) T: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$$

$$T(\mathbf{v}) \stackrel{\text{df}}{=} A \cdot \mathbf{v}, \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$T(\mathbf{v}) = T\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}\right) = \left(\begin{array}{c} \sum_{j=1}^n a_{1j} x_j \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n a_{mj} x_j \end{array}\right) = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}$$

$$\text{t.j. } y_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \quad \text{dla } i=1, \dots, m$$

$$(i) \quad T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$T(x, y) = (x, y^2)$$

$$\mathbf{u} = (x, y), \quad \mathbf{v} = (z, t) \in \mathbb{R}^2$$

$$T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(x+z, y+t) = (x+z, (y+t)^2)$$

$$T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}) = (x, y^2) + (z, t^2) = (x+z, y^2 + t^2)$$

A! dla  $\mathbf{u} = (x, y) = (1, 0)$ ,  $\mathbf{v} = (z, t) = (5, 2)$  ten warunek  
 $(T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}))$  zachodzi, bo  $(0+2)^2 = 0^2 + 2^2$

Ale nie ozn. to, że  $T$  jest liniowe!!!

$$\text{bo np. } \mathbf{u} = (2, 2), \quad \mathbf{v} = (0, 1)$$

$$T(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = T(2, 3) = (2, 9)$$

$$T(\mathbf{u}) + T(\mathbf{v}) = (2, 4) + (0, 1) = (2, 5) \quad (2, 9) \neq (2, 5)$$

$T$  nie jest przekszt. lin.

WŁASNOŚCI PRZEKSZT. LIN.

Jesli  $T: V \rightarrow W$  jest przekszt. lin., to

$$\textcircled{1} \quad T(\bar{0}) = \bar{0} \quad (T(\bar{0}_v) = \bar{0}_w)$$

$$\textcircled{2} \quad T(-\mathbf{v}) = -T(\mathbf{v}) \quad \left\{ \Rightarrow T(\mathbf{u} - \mathbf{v}) = T(\mathbf{u}) - T(\mathbf{v}) \right.$$

D-d

Ad. ①

$$T(\bar{0}_v) = T(\bar{0}_v + \bar{0}_v) = T(\bar{0}_v) + T(\bar{0}_v) = 2T(\bar{0}_v)$$

dodajemy obu stronnic  $-T(\bar{0}_v)$

$$\bar{0}_w = T(\bar{0}_v).$$

Ad. ②

$$T(-g) = T(-1 \cdot g) = -1 \cdot T(g) = -T(g) \quad \square$$

df

jeśli  $T: V \rightarrow W$  jest przekszt. lin., to  $T$  nazyw.  
operatorem liniowym.

Zbiór wszystkich przekształceń lin.  $\mathcal{Z} : V \rightarrow W$   
ozn.  $\mathcal{L}(V, W)$ . ( $\text{Hom}(V, W)$ )

df.

Jeżdrem przekształceń lin.  $T: V \rightarrow W$  nazyw.

zbiór

$$\ker T = \{ v \in V : T(v) = \bar{0} \} \subset \bar{0}_W$$

$\ker(T)$

Tw.

Jedno przekszt. lin.  $T: V \rightarrow W$  jest podprzesztem  
liniowym p-ni  $V$ . ( $\ker T \subset V$ ).

D-d

- $\ker T \neq \emptyset$ , bo  $\bar{0} \in \ker T$

- Niedł  $\alpha, \beta \in K$ ,  $u, v \in \ker T$

$$T(\alpha u + \beta v) = \alpha T(u) + \beta T(v) = \alpha \cdot \bar{0} + \beta \cdot \bar{0} = \bar{0} + \bar{0} = \bar{0}.$$

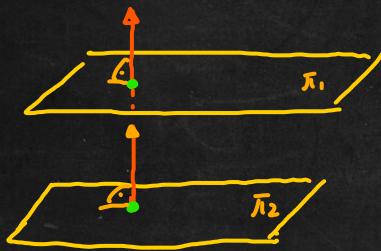
Zatem  $\alpha u + \beta v \in \ker T$

Ex. z 2 tydzień



## DODATEK (nieobowiązkowy)

Odległość między dwiema płaszczyznami równoległyimi



$$\pi_1: Ax + By + Cz + D_1 = 0, \quad A^2 + B^2 + C^2 > 0$$

$$\pi_2: A'x + B'y + C'z + E = 0, \quad A'^2 + B'^2 + C'^2 > 0$$

Ponieważ płaszczyzny są równoległe, to ich wektory normalne  $\vec{n}_1$  i  $\vec{n}_2$  są proporcjonalne tj.  $\vec{n}_1 = \alpha \cdot \vec{n}_2$  zatem można przekształcić równanie  $\pi_2$  aby mieli taki sam wektor normalny jak  $\pi_1$ , więc

$$\pi_2: Ax + By + Cz + D_2 = 0.$$

Wtedy odległość między  $\pi_1$  i  $\pi_2$  to

$$d(\pi_1, \pi_2) = \frac{|D_1 - D_2|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

Kąt między płaszczyznami i prostymi.

Kąt między dwiema prostymi to kąt ostry (lub prosty, gdy proste są prostopadłe) utworzony przez wektory kierunkowe tych prostych.



to kąt nieskierowany

!  $\alpha$  - kąt ostry, więc mniejszy  
z dwóch kątów pomiędzy ich  
wektorami kierunkowymi  
(albo prosty)

Kąt między dwiema płaszczyznami to kąt ostry (lub prosty, gdy płaszczyzny są prostopadłe) utworzony przez wektory normalne tych płaszczyzn.

