

# MPEIDO

## Probabilidades

### Aleatório

Uma experiência em que o **resultado não é previsível**. Não se pode prever nada mas há probabilidades associadas com eventos regulares e tudo isso.

### Probabilidade

Medida do grau de certeza associado a um resultado proveniente de um fenómeno de acaso.

A uma experiência aleatória são associados:

- Espaço de amostragem – conjunto de resultados possíveis
  - Representado por **S**
  - Resultados têm de ser mutuamente exclusivos e não divisíveis
  - **Discreto se for contável** (número finito de elementos, ou infinito em que se pode estabelecer uma correspondência biunívoca com o conjunto dos inteiros)
  - **Contínuo se não for contável**
- Conjunto de acontecimentos
  - **Subconjunto** de espaço de amostragem
- Lei de probabilidade
  - **Atribui probabilidade** aos vários eventos (0 a 1)

Como é que atribuímos probabilidades a eventos então?

Há diferentes teorias, temos a **teoria clássica** (de Laplace), **frequencista** e por fim, **matemática**.

### Teoria clássica

Primeiro reduzir o fenómeno a um conjunto de resultados elementares, “casos”, igualmente prováveis.  **$P(\text{evento}) = \frac{\text{casos favoráveis}}{\text{casos possíveis}}$** .

Por exemplo, com o lançamento de 1 dado, todos os eventos têm a mesma probabilidade. A probabilidade de obter 5 é dividir 1 (favoráveis) / 6 (possíveis)

### Regras básicas

**OU:**  $P(\text{sair face maior que 4}) = P(\text{sair face 5 ou 6}) = P(5,6) = 2/6 = P(5) + P(6)$

**$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$  (se não forem mutuamente exclusivos)**

**Complemento:**  $P(\sim A) = 1 - P(A)$

**E:**  $P(\text{face par e face menor ou igual a 4}) = P(\text{face par}) \times P(\text{face menor ou igual a 4})$ , ou seja  $\frac{1}{2} \times \frac{2}{3} = \frac{1}{3}$

**Se os acontecimentos forem independentes,  $P(A \cap B) = P(A) \times P(B)$**

## Abordagem frequencista

**Repete-se a experiência muitas vezes (N).**

Seja  $k$  o número de vezes que ocorre o acontecimento que nos interessa (sair face 5 num dado).

$F$  (**frequência relativa** de ocorrência) =  $k/n$ . Esta frequência é uma **medida empírica da probabilidade**.

Se a frequência relativa convergir para um certo valor quando  $N$  aumenta, então o **limite para +infinito da frequência relativa é a probabilidade do acontecimento**.

Numa experiência, a **frequência relativa de todos os resultados** em soma dá 1.  
adsadsdas

Por exemplo a probabilidade de sair 2 caras em 3 lançamentos.

Em Matlab, faz-se uma coluna de 3 números random de 0 a 1. Se sair menos que 0.5 digamos que é cara. Nesse caso, o elemento da coluna fica com o valor 1, senão, 0.

No fim, soma-se a coluna. Nesta abordagem frequencista, é necessário realizar a experiência muitas vezes. Então faz-se mais colunas no início ( $N$ ). Somam-se os valores booleanos de cada coluna e ficamos com um vetor de 1 linha e  $N$  colunas. Os elementos deste vetor podem ter valores entre 0 a 3 (ou seja, podem sair 0 caras até 3). Nós queremos a probabilidade de saírem exatamente 2 caras. Então se cada elemento desse vetor for 2, substituímos o seu valor por o valor 1, senão, 0. Por fim, faz-se a soma desse novo vetor e divide-se o resultado por  $N$ . **Ou seja, fizeram-se  $N$  experiências e em cada experiência, se o valor obtido foi o desejado, essa experiência conta como 1. Faz-se a soma de todos estes valores e divide-se pelo número de experiências.**

**Quanto maior  $N$ , o resultado tende a ser mais fiável.**

% contar num ocorrências de "2 caras"

% contar num caras (1s) em cada experiência

% (que se encontra numa coluna da matriz lancamentos)

numCarasNaExperiencia= sum (lancamentos);

% contar vezes em que esse número de caras é % 2

numOcorrencias = sum (numCarasNaExperiencia ==2)

% calcular freq relativa

fr = numOcorrencias / N

% usar como estimativa da probabilidade

pA= fr

Esta abordagem tem algumas desvantagens:

- Gasta bastantes recursos na simulação
- Experiências têm de poder ser repetidas em condições idênticas
- Se espaço amostral for infinito temos problemas.
- Quantos ensaios se tem de efetuar para termos medidas fiáveis?

## Teoria Axiomática de probabilidade

Axiomas são leis boring que sabemos por dedução e.g S tem prob 1.

$$P(A) = 1 - P(\sim A)$$

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(AB) \text{ (se não forem mutuamente exclusivos)}$$

...

## Probabilidades Condicionais

A ocorrência de um acontecimento depende da ocorrência do outro.

$$P(A | B) = P(AB) / P(B) \text{ (indefinida se } P(B) = 0)$$

**Regra de Bayes:**  $P(\text{causa} | \text{efeito}) = P(\text{efeito} | \text{causa}) * P(\text{causa}) / P(\text{efeito})$

$$P(A \cap B) = P(B) \times P(A | B) = P(A) \times P(B|A)$$

## Independência

2 acontecimentos são independentes se  $P(AB) = P(A)P(B)$ , ou  $P(A) = 0$  e implica

$$P(A|B) = P(A)$$

Em geral, dois acontecimentos que sejam mutuamente exclusivos e tenham probabilidade não nula não podem ser independentes

A experiência de Bernoulli consiste em realizar uma experiência e registar de um dado acontecimento se verifica ou não.

$p$  = probabilidade de sucesso

$n$  = ensaios

- $k$  sucessos em  $n$  experiências podem ocorrer de  $C_k^n$  maneiras

- Então a probabilidade pedida é:

$$P_n(k) = C_k^n p^k (1 - p)^{n-k}$$

**Lei Binomial**

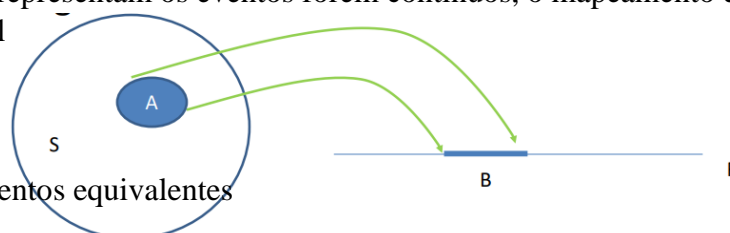
## Variáveis aleatórias

Uma função que mapeia o espaço de amostragem na reta real é designada de variável aleatória. É o resultado numérico das nossas experiências aleatórias

**Cada acontecimento A tem uma certa probabilidade X.**

### Caso contínuo

Se os conjuntos que representam os eventos forem contínuos, o mapeamento é para um segmento da reta real



A e B são acontecimentos equivalentes

## Tipos de variáveis aleatórias

- **Discreta:** se os valores que a variável aleatória pode assumir forem finitos ou infinitos, mas contáveis.
- **Contínua:** se os valores que pode assumir formarem um ou vários intervalos disjuntos
- **Mista:** onde se verificam os atributos que definem os 2 tipos anteriores

As variáveis aleatórias são caracterizáveis pelo conjunto de valores que podem assumir e as probabilidades associadas, ou seja pela **distribuição de probabilidades**

Por exemplo, uma variável aleatória discreta  $X$  é especificada por:

1. **Conjunto de valores que pode assumir:**  $x_i = 1, 2, \dots$
2. **Probabilidade associada a cada um desses valores:**  $p_X(x_i)$  – **Função massa de probabilidade/ função de probabilidade**

Implica que o somatório de todas as probabilidades para cada acontecimento seja 1.

Por exemplo, o lançamento de um dado:

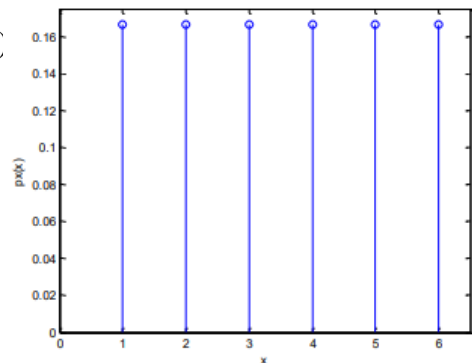
$x_i = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$  (**espaço de amostragem**)

$p_X(x_i) = 1/6$  (**probabilidade para cada acontecimento**)

Em Matlab:

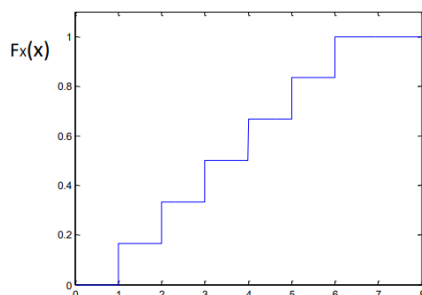
`xi = 1:6;` (array de 1 a 6[espaço de amostragem])

`p = ones(1,6) / 6;` (array de 6 elementos de valor 1/6  
[probabilidade de cada acontecimento no espaço  
de amostragem])



`stem(xi, p), xlabel('x'), ylabel('p_X(x)');`

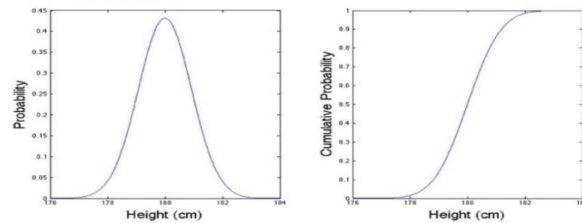
Uma variável aleatória discreta pode ser também especificada pela sua **função distribuída acumulada**. É uma função cujo limite para  $+\infty$  é 1 e  $-\infty$  é 0, ou seja o somatório da função dá 1. Por exemplo no gráfico de cima, fica assim:



Em  $x = 1$ , temos a probabilidade de 1, em  $x = 2$ , temos a probabilidade de 2 + a probabilidade acumulada de trás, and so on. É uma **função em escada**.

## Variáveis aleatórias contínuas

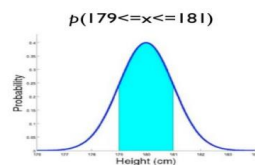
- Exemplo de par de funções de densidade e de distribuição



Skip nesta parte 🙄

### Probabilidades e função de densidade

- $P(a < X \leq b) = \int_a^b f_X(x) dx$



- A probabilidade é a área debaixo da curva
- Área total da curva = 1

### Caracterização das variáveis aleatórias

Consideremos N lançamentos de um dado

**Média** = (numDe1s x 1 + numDe2s x 2 ...) / N = numDe1s/N x 1 + NumDe2s/N x 2 + ...

**Valor esperado:** Valor médio de X ao repetirmos as experiências indefinidamente:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n}$$

Só existe valor esperado se os resultados forem finitos.

É um **termo enganador** e na realidade não é algo que devemos esperar que ocorra.

Por exemplo, o **valor médio do lançamento do dado**:  $(1 + 2 + 3 + 4 + 5 + 6) / 6 = 3,5$ .  
(Somatório espaço amostragem) / len (espaço amostragem).

É impossível sair 3,5.

Exemplo de cálculo de  $E[X]$

O valor esperado de uma variável designa-se por  $E[X]$ .

$$E[aX] = a * E[X]$$

- No caso discreto:  $E[X] = \sum_i x_i p(x_i)$

$$E[X+Y] = E[X] + E[Y]$$

$$E[X+c] = E[X] + c$$

- No caso contínuo:  $E[X] = \int_{-\infty}^{+\infty} x f_X(x) dx$

$x_i$	$p_X(x_i)$	$x_i p_X(x_i)$
-1	.1	-.1
0	.2	.0
1	.4	.4
2	.2	.4
3	.1	.3
		<b>1.0</b>

$$E[X] = 1.0$$

A média pode não ser suficiente. Podemos ter a mesma média em turmas muito diferentes. Pode haver outliers a tirarem 20's e 2's e noutra turma toda a gente ter 11's

Essa dispersão é dada pela **Variância**

Ideia base: Usar a diferença dos valores da variável para a media (valor esperado) e fazer a sua média.

**Para evitar o cancelamento de diferenças negativas e positivas, em vez de usar diretamente o valor da diferença, utilizar o seu valor quadrático.**

Então,  $\text{Var}(X) = E[(X - E(X))^2]$

$$\text{Var}(X) = E[X^2] - E^2[X]$$

A raiz quadrada da variância é o desvio padrão

$$\text{var}(X+c) = \text{var}(X)$$

$$\text{var}(c X) = C^2 \text{var}(X)$$

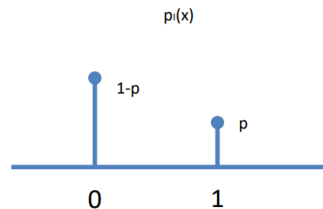
Exemplo disto tudo:

$$S_I = \{0,1\}$$

$$p = \Pr(A)$$

$$p_I(1) = p$$

$$p_I(0) = 1-p$$



$$\begin{aligned} E[I] &= \sum_i x_i p(x_i) \\ &= 0 \times (1-p) + 1 \times p \\ &= p \end{aligned}$$

$$\text{Var}(I) = E[I^2] - (E[I])^2$$

$$E[I^2] = 0^2 \times (1-p) + 1^2 \times p = p$$

Valor esperado  $E[I]$  ?

$\text{Var}(I) = ?$

$$\text{Var}(I) = p - p^2 = p(1-p)$$

$E[X]$  pode ser interpretado como valor médio de  $X$ , centro de gravidade da função massa de probabilidade (caso discreto) ou função de densidade de probabilidade.

Desvio padrão / variância dá uma **medida da dispersão da variável aleatória**.

**Pequenos valores indicam var aleatória muito concentrada em torno da média.** Se for **zero**, não temos var aleatória e **todos os valores são iguais à média**.

## Variáveis aleatórias: Distribuições

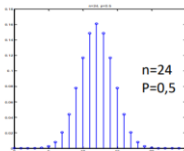
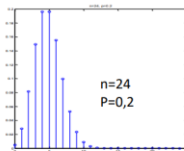
### Distribuições discretas

#### Distribuição de Bernoulli

Diretamente relacionada com as experiências de Bernoulli.  $\rightarrow 1$  se acontecer o que queremos, senão 0.

#### Distribuição binomial

$$p_X(k) = \Pr(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$



$$F_X(x) = \sum_{k=0}^{\lfloor x \rfloor} \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$

According to the U.S. Census Bureau, approximately 6% of all workers in Jackson, Mississippi, are unemployed.

In conducting a random telephone survey in Jackson, what is the probability of getting two or fewer unemployed workers in a sample of 20?

6% desempregado  $\Rightarrow p = 0,06$

Tamanho da amostra é 20  $\Rightarrow n = 20$

94% têm emprego  $\Rightarrow 1 - p = 0,94$

$x$  é o número de sucessos que se pretende

## Resolução

$$n = 20$$

$$p = 0,06$$

$$q = 1 - p = 0,94$$

$$P(X \leq 2) = P(X = 0) + P(X = 1) + P(X = 2) \\ = 0,2901 + 0,3703 + 0,2246 = 0,8850$$

$$P(X = 0) = \frac{20!}{0!(20-0)!} (0,06)^0 (0,94)^{20-0} = (1)(1)(0,2901) = 0,2901$$

$$P(X = 1) = \dots$$

$$P(X = 2) = \dots$$

## Distribuição Geométrica

- Seja  $X$  o número de vezes que é necessário repetir uma experiência de Bernoulli até obter um sucesso

– Prob. Sucesso:  $p$     prob. Falha =  $1-p$

- $p_X(k) = p(1-p)^{k-1}, k = 1, 2, 3, \dots$

Porque teremos  $k-1$  insucessos e depois sucesso

Considere o serviço de atendimento via telefone do Helpdesk da UA.

Supondo que a probabilidade de se conseguir contactar o suporte é  $p=0,1$  (só ao fim de 10 tentativas ☹).

Determine a probabilidade de necessitar de menos de 3 chamadas até conseguir expor o seu problema ?

Solução:

$$\Pr(n^{\text{a}} \text{ chamadas} < 3) =$$

$$\Pr(1 \text{ chamada OU } 2 \text{ chamadas})$$

$$\rightarrow = p(1-p)^{1-1} + p(1-p)^{2-1} = p(2-p) = 0,19$$

$$E[X] = 1/p$$

$$\text{Var}(X) = (1-p) / p^2$$

## Distribuição de Poisson

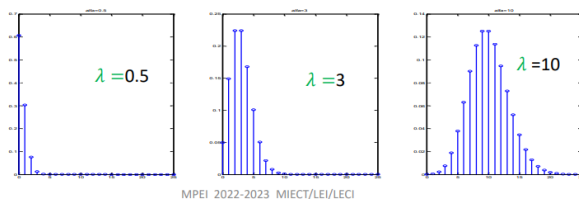
Considere-se que temos uma variável binomial,  $n$  (amostras) cresce e  $p$  decresce por forma a  $np = \lambda$

### Distribuição para vários valores do parâmetro $\lambda$

Função de probabilidade:

$$p_X(k) = \Pr(X = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}, k = 0, 1, 2, 3, \dots$$

Tem apenas um parâmetro, o  $\lambda$



$$E[X] = \text{lambda}$$

$$\text{Var}(X) = \text{lambda}$$

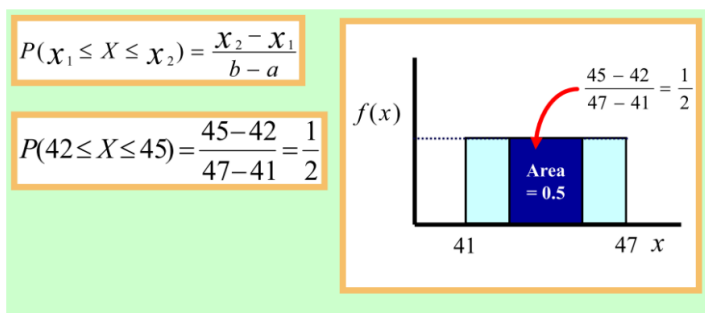
A distribuição de Poisson foca-se apenas no numero de ocorrencias (discreto) num intervalo de tempo contínuo.

Problemas envolvendo a distribuição binomial em que  $n$  é grande e  $p$  é pequeno, geram eventos raros. Entao estes problemas são candidatos à utilização da distribuição de Poisson.

Rule of thumb: Se  $n > 20$  e  $np \leq 7$ , usa-se poisson em vez da binomial.

### Distribuições contínuas

- $P(42 \leq X \leq 45)$  com  $U(41, 47)$



**Skip nisto**

Os slides agora é so letras eu não vou ler isto