# 1 Introduzione

probabilità  $\rightarrow$  misurare l'incertezza statistica:

- descrittiva
- $\bullet$  differenziale  $\to$  campione casuale per  $\underline{\rm stimare}$  un esito

probabilità:

$$\frac{casifavorevoli}{casitotali}$$
  $\underline{\mathbf{SE}}$  equiprobabili

per contare i casi ci si appoggia alla combinatoria

partizione: separazione di A in sottoinsiemi senza elementi comuni

\_\_\_\_

NB:

$$\bullet \ \land \text{- and} \to A \cap B = \{x | x \in A \land x \in B\}$$

• 
$$\vee$$
 - or  $\rightarrow A \cup B = \{x | x \in A \lor x \in B\}$ 

### Principi della combinatoria:

- 1. A insieme, {E<sub>i</sub>}\_{i=1}^n partizione di A  $\rightarrow \# {\bf A} = \sum_{i=1}^n \# {\bf E}_{\bf i}$ 
  - A,B insiemi, AxB è l'insieme di coppie ordinate (a,b)

2. 
$$\#(AxB) = \#A \cdot \#B \to \{A_i\}_{i=1}^n = \bigotimes_{i=1}^n A_i$$

3. A,B, #(A
$$\cup$$
B) = #A + #B - #(A $\cap$ B) (non perfetto)  $\rightarrow$ 

# 
$$\cup_{i=1}^{n} A_{i} = \sum_{i=1}^{n} \#A_{i} - \sum_{i < j} \#(A_{i} \cap A_{j}) + \sum_{i < j < k} \#(A_{i} \cap A_{j} \cap A_{k}) + \dots$$

$$\downarrow$$

$$+(-1)^{n+1} \# \cap_{i=1}^{n} A_{i}$$

# 2 Permutazioni e anagrammi

Fattoriale  $\rightarrow x! = 9! = 9.8.7.6....2.1$ 

**NB:** 0! = 1

- "prendiamo" ha 9! anagrammi
- "anagramma" ha tre ripetizioni di a e due ripetizioni di m, quindi per calcolare i casi unici:

$$\frac{9!}{3! \cdot 2!}$$

 $\downarrow$ 

per calcolare la probabilità degli elementi n, ma mi interessano solo k elementi allora:

$$\frac{n!}{(n-k)!}$$

se non sono interessato all'ordine, allora:

$$\frac{n!}{(n-k)!k!} \Rightarrow \binom{n}{k}$$

chiamato anche coefficente binominiale

Proprietà:

- $\bullet \ \binom{n}{k} = \binom{n}{n-k}$
- $\bullet \ \binom{n}{0} = \binom{n}{n} = 1$
- $\bullet \ \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} = 2^{n}$
- $\bullet \ \binom{n}{k} + \binom{n}{k+1} = \binom{n+1}{k+1}$

## 3 Esperimenti aliatori

Un esperimento si definisce aliatorio o casuale se con i dati iniziali il risultato è incerto. I risultati a 2 a2 incompatibili di un esperimento aliatorio sono chiamati esiti.  $\Omega$  denota lo spazio degli esiti. Un evento è un osservabile di un esperimento aliatorio.

Una parte di  $\Omega$  può essere considerata come famiglia:

$$\mathcal{F} \subseteq P(\Omega)$$

Questa è definita come algebra se:

- $\Omega \in \mathcal{F}$
- se  $A \in \mathcal{F}$  allora  $A^c \in \mathcal{F}$
- se  $A,B \in \mathcal{F}$ , allora  $A \cup B \in \mathcal{F}$ potremmo scrivere anche  $\{A_i\}_{i=1}^n \subseteq \mathcal{F}$  allora  $\cup_{i=1}^n A_i \in \mathcal{F}$

Proprietà

- $\bullet \ \emptyset \in \mathcal{F}$
- se  $A,B \in \mathcal{F}$  allora  $A \cap B \in \mathcal{F}$
- $\bullet \ \mathrm{se} \ \{A_i\}_{i=1}^n \subseteq \mathcal{F} \ \mathrm{allora} \ \cap_{i=1}^n A_i \in \mathcal{F}$
- se  $A,B \in \mathcal{F}$ , allora  $A \cdot B \in \mathcal{F}$
- se  $A,B \in \mathcal{F}$ , allora  $A \triangle B \in \mathcal{F}$

 $\mathcal{F} \subseteq \! \mathrm{P}(\Omega)$ è una **tribù** se:

- $\Omega \in \mathcal{F}$
- $A \in \mathcal{F} \Rightarrow A^C \in \mathcal{F}$
- per ogni famiglia <u>numerabile</u>  $\{A_i\}_{i=1}^{+\infty} \subseteq P(\Omega)$ , allora  $\cup_{i=1}^{+\infty} A_i \in \mathcal{F}$

NB: generalmente una tribù è un'algebra se hanno elementi finiti

 $\mathcal{F}$  tribù su  $\Omega$ . Ogni  $E \in \mathcal{F}$  (E è sottoinsieme di  $\Omega$ ) si dice **Evento**. I singoletti si chiamano **eventi elementari**. E si verifica se il risultato dell'esperimento appartiene ad  $E \mathcal{F}$  tribù su  $\Omega$  ( $\Omega$ , $\mathcal{F}$ )

Dati  $\Omega$ ,  $\mathcal{F}$  tribù su  $\Omega$  ( $\Omega$ , $\mathcal{F}$ ) si chiama **spazio probabilizzabile**.

 $(\Omega,\mathcal{F})$ , una funzione P: $\mathcal{F} \to \mathcal{R}$  si dice funzione di probabilità se:

- per ogni evento  $E P(E) \ge 0$
- $P(\Omega)=1$
- data una famiglia numerabile  $\{E_i\}_{i=1}^{+\infty}$  di eventi a 2 a 2 disgiunti:

$$P(\cup_{i=1}^{\infty} E_i) = \sum_{i=1}^{\infty} P(E_i)$$
 (additività)

## Proprietà delle probabilità

- $P(\emptyset) = 0$
- $E \in \mathcal{F}$  allora  $P(E^c) = 1 P(E)$
- E,F $\in \mathcal{F}$ , E $\subseteq$ F  $\Rightarrow$  P(E) $\leq$ P(F) E $\in \mathcal{F}$  P(E) $\leq$ 1
- $E,F \in \mathcal{F} \ P(E \cup F) = P(E) + P(F) P(E \cap F)$   $P(E \cup F) \leq P(E) + P(F)$   $(E_i)_{i=1}^n i \mathcal{F}, \ P(\cup_{i=1}^n E_i) = \sum_{k \in \mathcal{P}(\{1-n\})} (-1)^{\#k+1} \ P(\cap_{j \in k} E_j)$  $(E_i)_{i=1}^{+\infty} \subset \mathcal{F}, \ P(\cup_{i=1}^{\infty} E_i) \leq \sum_{i=1}^{\infty} \ P(E_i)$
- (disuguaglianza di bonferrow)  $\textstyle \sum_{i=1}^{+\infty} P(E_i) \sum_{i < j} P(E_i \cap E_j) \leq P(\cup_{i=1}^{+\infty} E_i) \leq \sum_{i=1}^{\infty} P(E_i)$

## 4 Probabilità condizionata

 $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ ,  $E,F \in \mathcal{F}$  con  $P(F) \neq 0$ , allora la probabilità di E condizionale a F è:

$$P(E|F) = \frac{P(E \cap F)}{P(F)}$$

Dato  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  e due sotto tribù  $\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2$  di  $\mathcal{F}$  allora  $\mathcal{F}_1 e \mathcal{F}_2$  sono indipendenti se se ogni elemento di  $\mathcal{F}_1$  è indipendente da ogni elemento di  $\mathcal{F}_2$ 

$$P(E_1{\cap}E_2 \mid \mathcal{F}) = P(E_1|\mathcal{F}) \cdot P(E_2|\mathcal{F})$$

# 5 funzione di probabilità $(\Omega, \mathcal{F}, P)$

### 1. $\Omega$ finito o numerabile

 $\Omega$ è dato

$$\mathcal{F} = \mathcal{P}(\Omega)$$

P: assegnamo ad ogni singoletto ( $\omega \in \Omega$ ) un probabilità tale che:

$$P(\omega) \ge 0$$

$$\sum P(\omega) = 1$$

A questo punto  $\forall E \in \mathcal{F} P(E) := \sum_{\omega \in E} P(\omega)$ 

### 2. Spazi prodotto

considerando più ripetizioni di un esperimento o l'unione di più esperimenti: data una famiglia di sottoinsiemi di  $\Omega$  dette  $\mathcal{A}$ . La tribù di  $\mathcal{F}_{\mathcal{A}}$  generata da  $\mathcal{A}$  come la più piccola tribù contenente  $\mathcal{A}$ 

$$\mathcal{F}_{\mathcal{A}} = \sigma(\mathcal{A}) = \bigcap \{ \mathcal{G} : \mathcal{G} \text{ è tribù in } \Omega \in \mathcal{A} \subseteq \mathcal{G} \}$$

quindi il prodotto  $\Omega_1 \times \Omega_2$ , la tribù sarà:

Quindi:

con un numero finito di esperimenti  $\{(\Omega_i, \mathcal{F}_i, P_i)\}_{i \in I}$  allora lo spazio prodotto ha forma:

$$\Omega = \bigotimes_{i \in I} \Omega_i$$

$$\mathcal{F} = \bigotimes_{i \in I} \mathcal{F}_i = \sigma(\Pi_{i \in I} \ E_i : E_i \in \mathcal{F}_i \text{ e } \exists \text{n tc } \forall j \geq n \ E_j = \Omega_i)$$

$$P = \bigotimes_{i \in I} P_i \operatorname{cio\acute{e}} P(\Pi_{i \in I} E_i) = \Pi_{i \in I} P_i(E_i)$$

## 6 Trasformazioni lineari di variabili aleatorie

07/04/21

X variabile aleatoria con legge  $F_X$ . Se X è variabile aleatoria discreta:

$$\varphi_Y(y) = \sum_{x \in g^{-1}(\{y\})} \varphi_X(x)$$

Se X è variabile aleatoria assolutamente continua abbiamo 2 strategia:

- 1. Ricaviamo la legge di Y usando la forma di X e della funzione g
- 2. usiamo il teorema generale

#### Teorema del cambio di variabile

Sia X variabile aleatoria continua di densità  $f_X$ , sia Y = g(x) con  $g : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$  continua a tratti t.c. P(g(x) = 0) = 0. Allora:

$$f_Y(y) = \sum_{x \in g^{-1}(\{y\})} \frac{f_X(x)}{|g^1(x)|}$$

## 7 Vettori aleatori

Dato uno spazio probabilizzabile  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  consideriamo 2 variabili aliatorie  $X, Y : \Omega \to \mathbb{R}^2$ 

Def: dati  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  e X, Y variabili aleatorie su di esso si chiama **coppia di variabili** aleatorie o **variabile aleatoria doppia** o **2-vettore aleatorio**. La funzione  $V: \Omega \to \mathbb{R}^2: V(\omega) = (X(\omega/Y(\omega)))$ . Il supporto del vettore aleatorio V:

$$\mathcal{R}_V = \mathcal{R}_{X,Y} = \mathcal{R}_X \times \mathcal{R}_Y = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x \in \mathcal{R}_X, y \in \mathcal{R}_Y\}$$

Def: Data (X,Y) coppia di variabili aleatorie, la sua funzione di ripartizione è:

$$F_{X,Y}((x,y)) = F_{X,Y}(x,y) = P(X \le x, Y \le y)$$

 $F_{X,Y}$  si chiama anche funzione di ripartizione congiunta di X e Y

Def: Data (X, Y) coppia di variabili aleatorie, chiameremo funzione di ripartizione di X condizionata a Y la funzione:

$$F_{X|Y}(x|y) := \frac{F_{X,Y}(x,y)}{F_Y(y)}$$

Def: Dato  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  e due tribù  $\mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2 \subset \mathcal{F}, \mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2$  sono indipendenti se lo sono le tribù  $\sigma(x)$  e  $\sigma(y)$  da esse generate

Prop<br/>:X,Ysono indipendenti se e solo se:

$$\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \ F_{X|Y}(x|y) = F_X(x)F_Y(y)$$

Prop: X, Y sono indipendenti se e solo se:

$$\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \ F_{X|Y}(x|y) = F_X(x) \ e \ F_{Y|X}(y|x) = F_Y(y)$$

## 8 Vettori aleatori discreti

Def: Siano X, Y variabili aleatorie discrete su  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  chiamiamo **densità discrete congiunte** la funzione  $\varphi_{X,Y} : \mathbb{R}^2 \to [0,1]$  definita:

$$\varphi_{X,Y}(x,y) = P(X=x,Y=y)$$

la densità discreta di X condizionata a Y è  $\varphi_{X,Y}$  definità:

## 9 Vettori aleatori misti

caso speciale di va discreta e va continua

### Modelli di variabili aleatorie discrete

## 10 Bernoulliane

#### Def:

Una variabile aleatoria di dice bernoulliana di parametro  $p \in [0, 1]$  se la densità discreta è:

$$X \sim bin(1,p)$$

$$\varphi_x(x) = \begin{cases} p & x = 1\\ 1 - p & x = 0\\ 0 & altrimenti \end{cases}$$

la cdf di una bernoulliana (p) è 
$$F_x(x) = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 - p & 0 \le x < 1 \\ 1 & x \ge 1 \end{cases}$$

## 11 Binominale

#### Def:

una variabile aleatoria discreta X è binominale di parametri n e p se è la somma di n bernulliane(p) indipendenti

$$X \sim bin(n, p)$$

$$\varphi_x(k) = \begin{cases} \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} & k \in \{0, ..., n\} \\ 0 & altrimenti \end{cases}$$

# 12 Schema o processo di Bernoulli

21/04/21

Dati infiniti esperimenti indipendenti e identicamente distribuiti

$$(X_i)_i \in \mathbb{N} \ iid \ X_i \sim bin(1,p)$$

$$\Omega = \{0,1\}^{\mathbb{N}/\{0\}}$$

Tribù  $\mathcal{F}$  generata dai cilindri

P uguale al prodotto delle probabilità delle componenti

### 12.1 Cilindri

I cilindri sono sottoinsiemi  $c \subseteq \Omega$  tali che esiste un  $n \in \mathbb{N}/\{0\}$  e un vettore  $v \in \{0,1\}^n$ :

$$C = \{ \omega \in \Omega : \omega_i = v_i \ 1 \le i \le n \}$$

Es:

• un successo seguito da due insuccessi:

Cilindro: 
$$n = 3 \ v = (1, 0, 0) \Rightarrow prob = p(1 - p)^2$$

• primo successo al k-esimo lancio:

Cilindro: 
$$(0, 0, ..., 0_{k-1}, 1_k) \Rightarrow prob = (1-p)^{k-1}p$$

• prob 3° lancio sia un successo:

$$(\cdot \cdot \cdot 1*) = (001) \cup (101) \cup (011) \cup (111)$$
  
 
$$P(\cdot \cdot \cdot 1*) = \sum P(...) = (1-p)^2 p + 2(1-p)p^2 + p^3 = P(p+(1-p))^2$$

## 13 Geometriche

Una varibile aleatoria  $(T_1 := \inf\{i \geq 1 : \omega_i = 1\})$  è una geometrica di parametro p $X \sim geom(p)$  se è l'istante precedente al primo successo in un processo di Bernoulli di parametro p

cdf di una geometria:

$$F_X(x) \begin{cases} 0 & x < 0 \\ \sum_{k=0}^x \varphi_x(k) = 1 - (1-p)^x & x \ge 0 \end{cases}$$
 (1)

Assenza di memoria:  $\forall n,k\in\mathbb{N} \quad P(x\geq n+k|X\geq n)=P(X\geq k)$  es:

$$(Y \ge 60 + 30|Y \ge 60) = (Y \ge 30) = (1 - p)^{30}$$

# 14 Binominali negative

 $T_n$ = istante dell'n-esimo successo

$$T_1 := \inf\{i \ge 1 : \omega_i = 1\}$$
  
 $T_{n+1} := \inf\{i \ge T_n : \omega_i = 1\} \ n \ge 1$ 

X è una variabile aleatoria binominale negativa (o di pascal) di parametri n e p se è il numero di insuccessi precedenti all'n-ennesimo successo di uno schema di bernoulli di parametro p  $X \sim NB(n,p)$ 

$$pnk \in \mathbb{N}\varphi_x(k) \begin{cases} = P(x=k) = P(T_n = k+n) \\ = P(\omega_{n+k} = 1, \sum_{j=1} \omega_j = n-1) \\ = p\binom{k+n-1}{n-1} p^{n-1} (1-p)^k \end{cases} \Rightarrow \binom{k+n-1}{n-1} p^n (1-p)^k \tag{2}$$

# 15 Riproducibilità

22/04/21

Una famiglia di variabili aleatorie si dice riproducibile se sommando 2 variabili aleatorie indipendenti appartenenti a quella famiglia abbiano ancora una variabile aleatoria della medesima famiglia

**Prop:** La famiglia delle binominali a parametro p fissato è riproducibile. Se  $X \sim bin(n, p), Y \sim bin(m, p), X$  e Y indipendenti allora:

$$X + Y \sim bin(n + m, p)$$

# 16 Ipergeometriche

Data un urna con n biglie bianche e n biglie nere, contiamo le bianche:

- con reimmissione abbiamo  $bin(k, \frac{n}{m+n})$
- senza reimmissione usiamo un'ipergeometrica

**Def:** Si chiama ipergeometrica di parametri k, n, m la variabile aleatoria che conta il numero di bianche tra le estratte senza reimmissione

$$X \sim hyp(k, n, m)$$

$$\varphi_x(b): \begin{cases} \frac{\binom{m}{b}\binom{n}{k-b}}{\binom{n+m}{k}} \\ 0 \quad altrimenti \end{cases}$$

28/04/2021

**Prop:** Siano  $\{a_i\}_{i\in\mathbb{N}}$ ,  $\{b_i\}_{i\in\mathbb{N}}$  interi non negativi che tendono in modo monotono a  $+\infty$ ,  $\lim_{i\to\infty}a_i=\lim_{i\to\infty}b_i=+\infty$  o tali che  $\lim_{i\to\infty}\frac{a_i}{b_i+a_i}=\alpha,\ \alpha\in[0,1]$ , allora:

$$\frac{\binom{a_i}{k}\binom{b_i}{n-k}}{\binom{a_i+b_i}{n-k}} \to_{i\to\infty} \binom{n}{k}\alpha^k (1-\alpha)^{n-k}$$

## 17 Poisson

**Def:** X è variabile aleatoria di Poisson di parametro  $\lambda > 0$  se:

$$\varphi_x(k) \begin{cases} \frac{\lambda^k}{k!} \cdot e^{-\lambda} & k \in \mathbb{N} \\ 0 & altrimenti \end{cases}$$

e si denota come  $X \sim Pois(\lambda)$ 

Es:

in una partita di calcio vengono segnati 2.5 gol di media. X determina la probabilità di fare gol in un intervallo:

- $\Rightarrow$  dividiamo 90' in 5 intervalli:  $X \sim bin(5, 1/2)$
- $\Rightarrow$  dividiamo in 20 intervalli:  $X \sim bin(20, 1/8)$
- $\Rightarrow$  dividiamo in 90 intervalli:  $X \sim bin(90, 1/36)$

Questa successione tende a una variabile aleatoria di Poisson

Oss: Poisson viene a volte utilizzato come descrizione di una binomiale con n, p piccoli o grandi, non precisi

**Prop:**  $\{p_n\}_n$  successione di numeri in [0,1] tale che  $\lim_{x\to\infty} n \cdot p_n = \lambda \in \mathbb{R}^+$  allora  $\forall k \in \mathbb{N}$ :

$$\lim_{n\to\infty} \binom{n}{k} p_n^k (1-p_n)^{n-k} = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}$$

**Prop:** Le variabili aleatorie di Poisson sono riproducibili.  $X \sim Pois(\lambda_1), Y \sim Pois(\lambda_2)$ :

$$X + Y \sim Pois(\lambda_1 + \lambda_2)$$

# 18 Speranza/Valore atteso/Media

### Caso variabile aleatoria discreta

#### Def:

La speranza di una variabile aleatoria discreta è il baricentro della sua distribuzione

$$E[X] = \sum_{x \in \mathcal{R}_x} x \cdot \varphi_x(x)$$

Oss: se prendo un esito Y=y nella mia tribù e considerò P(.|Y)

$$E[X|Y] = \sum_{x \in \mathcal{R}_x} x \cdot P(X = x|Y = y) = \sum_{x \in \mathcal{R}_x} x \cdot \varphi_{x|y}(X|Y)$$

#### Teorema

Sia X una variabile aleatoria discreta con densità discreta  $\varphi_x$  e sia Y = g(x), allora:

$$E[Y] = \sum_{k \in \mathcal{R}_x} g(k) \cdot \varphi_x(x)$$

## Teorema

Sia (X,Y) un vettore aleatorio discreto con densità congiunta  $\varphi_{x,y}$  e sia  $Z=g(x,y),\,g:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}$ , allora:

$$E[Z] = \sum_{j \in \mathcal{R}_y} \sum_{k \in \mathcal{R}_x} g(k, j) \cdot \varphi_{xy}(k, j)$$

**Prop** 29/04/2021

il valore atteso possiede le seguenti proprietà:

• Linearità: Siano X, Y variabili aleatorie discrete e  $a, b \in \mathbb{R}$ , allora:

$$E[aX + bY] = aE[X] + bE[Y]$$

• Prodotto di variabili aleatorie indipendenti: Siano X, Y variabili aleatorie discrete e indipendenti, allora:

$$E[XY] = E[X] \cdot E[Y]$$

• Monotonia: X variabile aleatoria discreta, se  $X \geq 0$  allora  $E[X] \geq 0$ . L'uguaglianza vale solo se  $X \equiv 0$ 

Corollario: Se X, Y variabili aleatorie discrete tali che  $P((X \ge Y) = 1)$  allora  $E[X] \ge E[Y]$ . In più se E[X] = E[Y] Allora X = Y

### Speranza di variabili aleatorie discrete note

 $\begin{array}{llll} \text{Bernoulliane} & X \sim bin(1,p) & \Rightarrow & E[X] = p \\ \text{Binomiali} & X \sim bin(n,p) & \Rightarrow & E[X] = n \cdot p \\ \text{Poisson} & X \sim pois(\lambda) & \Rightarrow & E[X] = \lambda \\ \text{Ipergeometriche} & X \sim hyp(k,m,n) & \Rightarrow & E[X] = k \cdot \frac{m}{n+m} \\ \text{Geometriche} & X \sim geom(p) & \Rightarrow & E[X] = \frac{1-p}{p} \\ \text{Binomiali Negative} & X \sim NB(n,p) & \Rightarrow & E[X] = n \cdot \frac{1-p}{p} \end{array}$ 

## 19 Variabile aleatoria assolutamente continua

X è variabile aleatoria assolutamente continua P(X=a)=0

$$P(X \in [a,b]) = \int_a^b f_x(x) dx$$

### Def

X variabile aleatoria assolutamente continua allora  $E[X] = \int_{-\infty}^{+\infty} x \cdot f_x(x) dx$ 

#### Teorema

X variabile aleatoria assolutamente continua e Y=g(x) allora:

$$E[Y] = \int_{\mathbb{R}} g(x) f_x(x) dx$$

#### **Teorema**

(X,Y)vettl<br/>re aleatorio assolutamente continuo e  $g:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}$  allora se<br/> Z=g(x,y):

$$E[Z] = \int \int_{\mathcal{R}^2} g(x, y) f_{X,Y}(x, y) dx dy$$

### Teorema

(X,Y) vettl<br/>re aleatorio misto con X discreta e Y assolutamente continua e densità ibrida (<br/>o mista)  $f_{X,Y}$ . Se  $g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  e Z = g(X,Y) allora:

$$E[Z] = \sum_{x \in \mathcal{R}_T} \int_{-\infty}^{+\infty} g(x, y) f_{X,Y}(x, y) dx dy$$

## Proprietà

Il valore atteso gode delle seguenti proprietà:

- Linearità
- prodotto di variabili aleatorie indipendenti
- Monotonia

## 20 momenti di una variabile aleatoria

#### Def

per ogni  $n \in \mathbb{N}/\{0\}$  si dice momento n-esimo di X variabile aleatoria il numero reale  $E[X^n]$ . Si dice momento centrale di X il numero reale  $E[(X - E[X])^n]$  Il momento secondo centrale di X prende il nome di varianza di X: Var[X]

NB: la varianza misura la larghezza della distribuzione, al quadrato

#### Prop

$$Var[X] = E[X^2] - (E[X])^2$$

## Proprietà della varianza

 $\bullet \ Var[X] \geq 0, \ Var[X] = 0 \Leftrightarrow X \equiv const$ 

• 
$$a, b \in \mathbb{R}, \ Var[aX + b] = a^2Var[X]$$

# Prop

Siano X,Y variabili aleatorie indipendeti, allora Var[X+Y] = Var[X] + Var[Y]

## 21 Deviazione standard

Chiamiamo deviazione standard  $\sigma_x$  di una variabile aleatoria X, il numero  $\sigma_x = \sqrt{Var[X]}$  Sia  $Y = \alpha X$  allora  $\sigma_Y = \alpha \cdot \sigma_X$ 

Varianza di modelli discreti noti

 $\begin{array}{lll} \text{Bernoulliane} & X \sim bin(1,p) & \Rightarrow & Var[X] = p(1-p) \\ \text{Binomiali} & X \sim bin(n,p) & \Rightarrow & Var[X] = n \cdot p(1-p) \\ \text{Geometriche} & X \sim geom(p) & \Rightarrow & Var[X] = \frac{(1-p)}{p^2} \\ \text{Binomiali neagative} & X \sim NB(p) & \Rightarrow & Var[X] = n \cdot \frac{(1-p)}{p^2} \\ \text{Poisson} & X \sim pois(\lambda) & \Rightarrow & Var[X] = \lambda \end{array}$ 

# 22 Diseguaglianze

### Disuguaglianza di Markov

Sia X una variabile aleatoria non negativa, allora  $\forall a > 0$ :

$$P(X \ge a) \le \frac{E[X]}{a}$$

## Disuguaglianza di Chebychev

Sia X variabile aleatoria. Per ogni a > 0:

$$P(|X - E[X]| \ge a) \le \frac{Var[X]}{a^2}$$

Oss: posso prendere  $a\sigma_x$  al posto di a e la funzione diventa:

$$P(|X - E[X]| \ge a\sigma_x) \le \frac{\sigma_x^2}{a^2\sigma_x^2}$$

## 23 Covarianza e correlazione

Date X, Y variabili aleatorie, chiamiamo covarianza di X e Y il numero:

$$Cpv[X,Y] = E[(X - E[X])(Y - E[Y])]$$

Oss: Se X = Y Allora

$$Cov[X,Y] = E[(X-E[X])^2] = Var[X]$$

$$Conv[X, Y] = E[X \cdot Y] - E[X] \cdot E[Y]$$

## Proprietà

- Se X e Y sono indipendenti allora Cov[X,Y]=0
- La covarianza è simmetrica: Cov[X, Y] = Cov[Y, X]

#### Def

Date X e Y variabili aleatorie tali che Cov[X,Y]=0, allora si defininiscono scorrelate

### Proprietà

- $Var[X + Y] = Var[X] + Var[Y] + 2 \cdot Conv[X, Y]$
- $\bullet\,$  In ogni componente la Cov è lineare:

$$Cov[aX + bY, Z] = a \cdot Cov[X, Z] + b \cdot Cov[Y, Z]$$

• La convarianza è bilineare:

Dati 
$$(a_i)_{i=1}^n, (b_j)_{j=1}^m$$
 vettori reali,  $(X_i)_{i=1}^n, (Y_j)_{j=1}^m$  vettori aleatori:  $Cov[\sum_{i=1}^n a_i X_i, \sum_{j=1}^m b_j Y_j] = \sum_{i,j} a_i b_j \ Conv[X_i, Y_j]$ 

### Def

La matrice  $Cov[X_i, Y_i]$  si chiama matrice di covarianza  $(\sum)$ 

$$Cov[\vec{a}\cdot\vec{X},\vec{b}\cdot\vec{Y}]=\vec{a}^t\sum\vec{b}$$

Prop

$$-\sqrt{Var[X]Var[Y]} \le Cov[X,Y] \le \sqrt{Var[X]Var[Y]}$$

#### Def

Date X e Y variabili aleatorie, chiamiamo Correlazione il numero:

$$\mathcal{P}(X,Y) = Corr[X,Y] = \frac{Cov[X,Y]}{\sqrt{Var[X]Var[Y]}}$$

# 24 Mediane

06/05/21

Si dice Mediane di una variabile aleatoria X un numero mx tale che:

$$P(X \le mx) = P(X \ge mx)$$

Oss:

$$P(X \le mx) = F_X(mx)$$
  
 
$$P(X \ge mx) = 1 - F_X(mx) - P(X = mx)$$

cioé, per X assolutamente continua mx tale che:

$$F_X(mx) = 1 - F_X(mx)$$
 ossia  $F_X(mx) = 1/2$   $mx \in F_X^{-1}(\{1/2\})$ 

Per X assolutamente continua esiste una mediana, ma può essere non unica

Oss: Se X è una variabile aleatoria discreat, la mediana può non essere unica o non esistere

#### Def

Chiamiamo mediana impropria un reale  $\tilde{m}x$  tale che:

$$P(X \le \widetilde{m}x) \ge 1/2$$
 e  $P(X \ge \widetilde{m}x) \ge 1/2$ 

# 25 Quantile

Dato X con legge  $F_X$  e  $p \in (1,0)$ , chiamiamo p-quantile il numero reale  $Q_X(p)$ :

$$Q_X(p) = \inf\{x \in \mathbb{R} : F_X(x) \ge p\}$$

Oss: la funzione quantile  $Q_X:p\to Q_x(p)$   $((0,1)\to\mathbb{R})$  è qualcosa di simile all'inversa della  $F_X$ 

## 26 Moda

Chiamiamo modadi una variabile aleatoria X un numero  $x \in \mathcal{R}_x$  tale che:

- Se X è discreta,  $\varphi_x$  è massima in x, cio<br/>é $x \in argmax \ \varphi_x(y)$
- Se X è continua, fx è massima in x, cioé  $x \in argmax \ f_x(y)$

Se la moda è unica X è unimodale. Se ha 2 mode è bimodale. Se ha più di 2 mode è multimodale

#### Modelli assolutamente continui

# 27 Uniformi

Dati due numeri reali a < b chiamiamo un variabile aleatoria X uniforme su [a,b] se la sua densità  $f_X$  è costante in (a,b) e nulla altrove

$$X \sim unif(a,b)$$
 o  $X \sim unif[a,b]$  
$$\frac{1}{b-a}$$

Indicatori:

- $E[X] = \frac{a+b}{2}$
- $Var[X] = \frac{(b-a)^2}{12}$

la mediana coincide con la media e la moda coincide con qualunque valore in (a, b)

# 28 Esponenziali

X è esponenziale di parametro  $\lambda > 0$  se

$$f_x(x) = \begin{cases} c \cdot e^{-\lambda x} & x \ge 0\\ 0 & x < 0 \end{cases}$$

$$c = \lambda$$
,  $F_X(x) = 1 - e^{-\lambda x}$ 

Indicatori

- $E[X] = \frac{1}{\lambda}$
- $Var[X] = \frac{1}{\lambda^2}$
- la moda è 0
- la mediana è  $\frac{log(2)}{\lambda}$

Le esponenziali hanno assenza di memoria, cioé per s, t > 0:

$$P(X > s + t \mid X > s) = P(X > t)$$

## 29 Gaussiane o Normali

X è normale standard se ha densità:

$$X \sim \mathcal{N}(0,1) \Rightarrow f_x(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} {}^{(1)} \cdot e^{\frac{-x^2}{2}} {}^{(2)}$$

(1) è costante di normalizzazione, mentre (2) da la forma a campana

## Proprietà

- $f_X$  è simmetrica rispetto a x = 0,  $f_X(x) = f_X(-x)$
- $f_x$  ha massimo in x=0. Tale massimo è  $\frac{1}{\sqrt{2\pi}}$
- ha punti di flesso in  $\pm 1$
- in  $\pm 2$  ha valore  $\approx 0.05$  e in  $\pm 3$  vale  $\approx 0.004$

## Funzione di ripartizione

$$\Phi(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot e^{\frac{-x^2}{2}} dt$$

### Proprietà

- in 0 vale  $\frac{1}{2}$
- è simmetrica rispetto a  $(0, \frac{1}{2}) \to \Phi(x) = 1 \Phi(x)$
- in -3 vale  $\approx 0.0013$ , in 3 vale  $\approx 0.9987$
- $\Phi(-2) \approx 0.0228, \ \Phi(2) \approx 0.9772$
- è monotona strettamente crescente

 $\Phi^{-1}$  è funzione quantile

$$\Phi^{-1}(p) = x \Leftrightarrow \Phi(x) = p \Leftrightarrow P(X \le x) = p$$

La funzione quantile è simmetrica rispetto a  $(\frac{1}{2},p)$ , cioé  $\Phi^{-1}(p)=-\Phi^{-1}(1-p)$ 

Indicatori

$$\bullet \ E[X] = 0$$

• 
$$Var[X] = 1$$

Def

Sia  $Z \sim \mathcal{N}(0,1)$  allora X è una variabile aleatoria normale di parametri  $\mu \in \mathbb{R}, \sigma > 0$  se  $X = \sigma Z + \mu$ , e scriveremo  $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma)$ 

$$F_X(x) = P(z \le \frac{x-\mu}{\sigma}) = \Phi(\frac{x-\mu}{\sigma})$$

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \cdot e^{\frac{-(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

- $E[X] = \mu$
- $Var[X] = \sigma^2$

Proprietà

 $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma)$  eredità le proprietà di  $Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$  tenendo conto di trasformazioni e deviazione

**Prop:** la famiglia Gaussiana è riproducibile. Dati  $X_1 \sim \mathcal{N}(\mu_1, \sigma_1)$  e  $X_2 \sim \mathcal{N}(\mu_2, \sigma_2)$ , allora:

$$X_1 + X_2 \sim \mathcal{N}(\mu_1 + \mu_2, \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2})$$

# 30 Chi quadro

Se X è una somma di n quadrati di guassiane standard indipendenti, diciamo che X è una chi quadro con n gradi di libertà, e scriveremo  $X \sim X_n^2$  oppure  $X \sim \mathcal{X}^2(n)$ 

$$(Y_i)_{i=1}^n$$
 iid  $Y_i \sim \mathcal{N}(0,1)$   $X = \sum_{i=1}^n Y_i^2$ 

Oss: Se sommiamo 2 quadrati, la distribuzione che otteniamo è una esponenziale con  $\lambda=\frac{1}{2}$ 

Oss: le chi quadro sono riproducibili

La densità  $f_X(x) = c_n \cdot x^{\frac{n}{2}-1} \cdot e^{\frac{-x}{2}}$  con  $c_n$  opportuna rinormalizzazione

Indicatori:

- $\bullet$  E[X] = n
- Var[X] = 2n

# 31 T (di Student)

Data  $Z \sim \mathcal{N}(0,1), \ W \sim \mathcal{X}^2(n)$  indipendenti, X è una t di student a n gradi di libertà se  $X = \frac{Z}{\sqrt{w/n}}$  e scriviamo  $X \sim t(n)$  o  $X \sim t_n$ 

## Proprietà

- $\bullet \ f_X(x) = f_X(-x)$
- $F_X(-x) = 1 F_X(x)$
- $F_X^{-1}(p) = -F_X^{-1}(1-p)$

Indicatori

- $E[X] = 0 \quad \forall n$
- $Var[X] = \begin{cases} \text{non definita} & n = 1 \\ +\infty & n = 2 \\ \frac{n}{n-2} & n > 2 \end{cases}$

Oss:  $Var[X] \to 1$  con lim  $n \to \infty$ 

- $E[\frac{W}{n}] = 1$
- $Var\left[\frac{W}{n}\right] = \frac{2}{n}$   $n \to \infty = 0$

17/05/21

# 32 Convergenza variabili aleatorie

## 32.1 convergenza quasi certa

 $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  spazio di probabilità e X variabile aleatoria su di esso e  $(X_n)_{n \in \mathbb{N}}$  una successione di variabili aleatorie sullo spazio di probabilità. Diciamo che  $(X_n)_n$  converge quasi certamente o puntualmente a X e scriviamo  $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{\operatorname{qc}}$  se esiste  $E \in \mathcal{F}$  con P(E) = 1 tale che  $\forall w \in E$ :

$$\lim_{n\to\infty} X_n(w) = X(w)$$

## 32.2 Convergenza in probabilità

 $(\lambda_n)_n$  successione di variabili aleatorie e X variabile aleatoria su  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ . Diciamo che  $(X_n)_n$  converge in probabilità a X e scriviamo  $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{p} X$  se  $\forall \varepsilon > 0$ :

$$\lim_{n\to\infty} P(|X_n - X| > \varepsilon) = 0$$

## 32.3 Convergenza in media quadratica

Diciamo che  $(X_n)_n$  converge in *media quadratica* on in  $\mathcal{L}^2$  a X e scriviamo  $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{\mathcal{L}^2} X$  se:

$$\lim_{n \to \infty} \quad E[|X_n - X|^2] = 0$$

Prop: la convergenza in media quadratica implica la convergenza in probabilità, cioé

$$X_n \xrightarrow[n \to \infty]{\mathcal{L}^2} X$$
 allora  $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{p} X$ 

### 32.4 Convergenza in distribuzione

Sia  $(X_n)_{n\in\mathbb{N}}$  successione su  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  e X variabile aleatoria su  $(\tilde{\Omega}, \tilde{\mathcal{F}}, \tilde{P})$ . Diciamo che  $(X_n)_n$  converge in distribuzione o in legge o debolmente a X  $(X_n \xrightarrow[n \to \infty]{\mathfrak{L}} X, X_n \xrightarrow[n \to \infty]{d} X$  o  $X_n \xrightarrow[n \to \infty]{w} X)$  se  $\forall x \in \mathbb{R}$ :

$$\lim_{n\to\infty} P(X_n \le x) = P(X \le x)$$
  
ossia  
 $\lim_{n\to\infty} F_{X_n}(x) = F_X(x)$ 

Prop: Le convergenze quasi certe implicano la convergenza in probabilità

$$X_n \xrightarrow{\alpha} X \Leftarrow X_n \xrightarrow{p} X \Leftarrow \begin{cases} X_n \xrightarrow{qc} X \\ X_n \xrightarrow{\mathcal{L}^2} X \end{cases}$$

Oss: La convergenza in  $\mathcal{L}^2$  e qc non sono confrontabili

Prop: la convergenza in probabilità implica la convergenza debolmente

# 33 Teoremi limite

Sia  $(X_{1} - X_{n})$  un vettore aleatorio con componenti indipendenti, di media comune  $\mu$  e varianza comune  $\sigma^{2}$ . Sia  $S_{n} = \sum_{i=1}^{n} X$  la variabile aleatoria somma. Allora:

$$E\left[\frac{S_n}{n}\right] = \mu$$
 e  $Var\left[\frac{-S_n}{n}\right] = \frac{\sigma^2}{n}$ 

# 34 Teorema della legge debole dei grandi numeri

Sia  $(X_n)_{n\in\mathbb{N}}$  variabile aleatoria ciascuna di media  $\mu$  e varianza  $\sigma^2$ . Sia inoltre  $S_n=\sum_{i=1}^n X_i$ . Allora  $\frac{S_n}{n}$  converge in probabilità a  $\mu$ , cioé  $\forall \varepsilon>0$ :

$$\lim_{n\to\infty} P(|\frac{S_n}{n} - \mu| > \varepsilon) = 0$$

## 35 Teorema centrale del limite

$$\lim_{n \to \infty} \frac{S_n - n\mu}{\sigma \sqrt{n}} \xrightarrow{\mathfrak{L}} \mathcal{N}(0, 1)$$

$$\lim_{n \to \infty} P(\frac{S - n\mu}{\sigma \sqrt{n}} \le x) = \Phi(x)$$

Oss:  $\frac{S_n - n\mu}{\sigma}$  è nell'ordine di  $\sqrt{n}$  per  $n \to \infty$ 

Oss: il modo in cui usiamo il TLC se n è sufficientemente grande, allora:

$$\frac{S_n - n\mu}{\sigma\sqrt{n}} \sim \mathcal{N}(0, 1) \qquad \frac{S_n}{2} \sim \mathcal{N}(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}})$$
$$S_n \sim \mathcal{N}(n\mu, \sigma\sqrt{n})$$

n è sufficientemente grande quando:

- $X_i \sim \mathcal{N} \rightarrow n \geq 1$
- $X_i \sim Unif \rightarrow n > 5$
- $X_i simgeom \circ X_i \sim exp \rightarrow n \geq 15$
- $X_i \sim X^2 \rightarrow n \ge 25$

# 35.1 Correzione di continuità

Se le  $X_i$  sono discrete nella versione approssimata usiamo la correzione di continuita, ossia:

$$F_{S_n}(x) \simeq \Phi\left(\frac{x+1/2-n\cdot E[X_i]}{\sqrt{n\cdot Var[X_i]}}\right)$$

Oss: $bin(n,p) \sim \mathcal{N}(np,\sqrt{np(1-p)})$  purché p sia lontano da 0 e 1. Cioé se  $np(1-p) \gtrsim 3$ :

$$Pois(\lambda) \sim \mathcal{N}(\lambda, \sqrt{\lambda})$$
 per  $\lambda \ge 30$ 

#### Statistica

# 36 Popolazione di riferiento

La popolazione di riferimento è un insieme di elementi sui quali conduciamo un'indagine. Gli elementi si chiamano individui, esemplari o unità statistiche.

Il Campione è un sottoinsieme della popolazione

## 37 Campionamento

Esistono dievrsi tipi di campionamento: campionamento casuale semplice, campionamento stratificato, campionamento a grappoli

### 38 Variabili

Le caratteristiche che misuriamo sono definite variabili. I loro valori si chiamano modalità o livelli:

- qualitative o categoriche nominali (senza un ordine naturale)
   ordinali (con ordine naturale)
- quantitative o numeriche discrete

continue

Le variabili quantitative possono essere quantificate in scale per intervallo o rapporto

## 39 Statistica

Chiamiamo statistica una funzione calcolabile dalle misurazioni del campione.

Si dice *stimatore* di un parametro di una variabile aleatoria discreta che sia una statistica e il cui valore sia "spesso vicino" al parametro d'interesse.

Il valore deterministico assunto dallo stimatore usando la realizzazione del campione si chiama stima del parametro

**Notazione:** Se  $\theta$  è uno stimatore di  $\vartheta$ , possiamo scrivere  $\theta_n$  per evidenziare la numerosità del campione e  $\hat{\vartheta} = \theta$ .

Chiedere che  $\theta$ sia vicino a  $\vartheta$  significa che l'errore di stima sia piccolo

#### Def

Uno stimatote  $\theta$  di  $\vartheta$  è:

- corretto o non distorto se  $E[\theta] = \vartheta$
- distorto se  $E[\theta] \neq \vartheta$ . Chiameremo allora bias  $E[\theta] \vartheta$

Se  $Lim_{n\to\infty}$   $E[\theta_n]=\vartheta$  allora  $\theta$  è asintoticamente non distorto

# 40 Errore quadratico medio

Si dice Errore quadratrico medio, o MSE, di  $\theta$  la quantità  $MSE[\theta] = E[(\theta - \vartheta)^2]$ :

$$MSE[\theta] = Var[\theta] + bias^2$$

#### Def

 $\theta$  è consistente se  $\theta_n \xrightarrow{p} \theta$ .  $\theta$  è consistente in media quadratica se  $\theta_n \xrightarrow{\mathcal{L}^2} \theta$ 

#### Prop

Se  $\theta$  è asintoticamente non distorto e  $\lim_{n\to\infty} Var[\theta_n] = 0$  allora  $\theta$  è consistente in media quadratica e quindi consistente

### Oss

Stimatori corretti ma non consistenti  $(X_1,...,X_n)$ . Allora una qualunque  $X_i$  è stimatore della media  $\mu \Rightarrow E[X_i] = \mu$ . Se  $\sigma^2 = Var[X_i] \neq 0$  allora  $P(|X_i - \mu| > \varepsilon) > 0$  e rimane tale per  $n \to \infty \Rightarrow$  non conv in P