# CENTRO FEDERAL DE EDUCAÇÃO TECNOLÓGICA DE MINAS GERAIS

EMILLY LUIZA
LEANDRO SANTANA
LUCAS OLIVEIRA
MARCO AURÉLIO
TÁSSIS FERNANDO

OSCILAÇÕES NUM SISTEMA MASSA-MOLA

TIMÓTEO 2021

# **INTRODUÇÃO**

Ao aplicar uma força a uma mola qualquer, ela sofre uma deformação  $\delta x$  que juntamente ao valor da força aplicada pode ser utilizado para encontrar o valor da constante elástica K. A relação entre a deformação da mola e a constante elástica, é inversamente proporcional e pode ser enunciada pela Lei de Hooke:

$$F=k.\delta x$$

A constante elástica é um valor que depende apenas da mola e não sofre alterações ao longo dos cálculos, por isso o termo constante. Tendo isso em mente, será realizado um experimento em que será observado a posição de equilíbrio de uma mola e também o movimento de oscilação ao pendurar um peso qualquer na mola.

Como objetivo geral, iremos observar as propriedades de um sistema massa-mola e seus comportamentos, bem como objetivo específico, determinaremos a constante elástica da mola de acordo com os dados colhidos e examinar a frequência e período de oscilação ao variar os dados de entrada.

### **METODOLOGIA**

Para a realização deste experimento foi utilizado o simulador *PHET Colorado* para simular a perturbação em uma mola ao alterar sua massa.

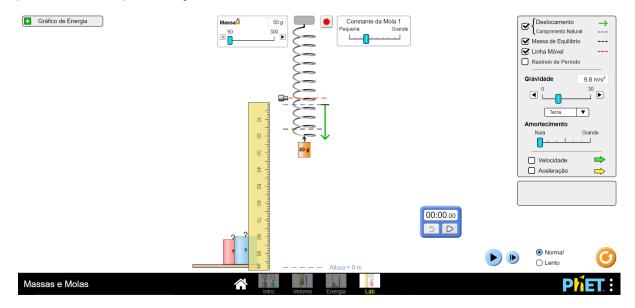


Figura 1. Simulador.

Em uma experiência real, para a realização dos cálculos e medições, seriam utilizados um cronômetro, um suporte plano para fixação de mola, uma mola, alguns pesos (50, 20 e 10 gramas) e uma régua de costura de um metro.

### a. Cronômetro



**Figura 2**. Cronômetro. Incerteza: 0,005 segundos.

### b. Suporte de fixação para mola.



**Figura 3** - Suporte plano para fixação da mola

# c. Mola



Figura 4 - Mola.

# d. Massas



**Figura 5 -** Pesos para realização dos experimentos.

# e. Régua



Figura 6 - Régua. Incerteza do simulador: 0,005 m.

### **RESULTADOS E DISCUSSÕES**

### PARTE 1 - CONSTANTE ELÁSTICA

Para ter as medições de dos deslocamentos de acordo com as massas penduradas na mola foram feitas cinco medições com cinco massas diferentes, mantendo a posição inicial como  $(0,000 \pm 0,005)$ m. Os resultados obtidos estão representados na tabela abaixo:

Massas	Pesos	Posição final	Deslocamento	Constante elástica
(m±0.000003)kg	(P±0,000003)N	$(x\pm 0,005)m$	$(\delta x \pm \Delta 0,005)m$	(κ±0,05630)N/m
$m_1 = 0,050000$	0,490000	0,170	0,170	2,88235
m <sub>2</sub> = 0,060000	0,588000	0,200	0,200	2,94000
$m_3 = 0.070000$	0,686000	0,230	0,230	2,98260
$m_4 = 0,080000$	0,784000	0,260	0,260	3,01538
$m_5 = 0,090000$	0,882000	0,290	0,290	3,04138

**Tabela 1**: Medidas das massas, pesos, posições, deslocamentos e constantes elásticas.

### ANÁLISE

## A. Determinar a média da constante elástica. $(\bar{\kappa} \pm \Delta \bar{\kappa})Nlm$ :

```
k = Fe / \Delta x

k = 0,490000 / 0,170 = 2,88235 N/m

k = 0,588000 / 0,200 = 2,94000 N/m
```

$$k = 0,686000 / 0,230 = 2,98260 N/m$$
  
 $k = 0,784000 / 0,260 = 3,01538 N/m$   
 $k = 0,882000 / 0,290 = 3,04138 N/m$   
 $kmédio = 14,8617216 / 5 \approx 2,97234 N/m$ 

### Desvio padrão:

$$Dp = \sqrt{\left(\frac{\sum |ki - km\acute{e}dio|^{2}}{n}\right)}$$

$$|2,88235 - 2,97234|^{2} = 0,00809 \, N/m$$

$$|2,94000 - 2,97234|^{2} = 0,00104 \, N/m$$

$$|2,98260 - 2,97234|^{2} = 0,00010 \, N/m$$

$$|3,01538 - 2,97234|^{2} = 0,00185 \, N/m$$

$$|3,04138 - 2,97234|^{2} = 0,00476 \, N/m$$

$$Dp = \sqrt{0,01584/5} \approx 0,05630 \, N/m$$

# B. O que acontece com a constante elástica se essa experiência fosse realizada na lua ( $g_i$ =1,6 $mls^2$ )? Explique

Quando alteramos a aceleração gravitacional para 1,6 m/s² (valor na lua) a constante elástica não se altera, uma vez que essa é uma propriedade intrínseca à mola e não a fatores externos, como a gravidade. Portanto, independente da aceleração gravitacional do local em que a mola está, sua constante elástica é a mesma, que representa uma quantificação da deformação do objeto (em relação ao seu comprimento inicial) conforme o esforço o qual ele está sendo solicitado.

# C. O que acontece com a deformação da mola se essa experiência ao pendurar as mesmas massas fosse realizada na lua. Justifique!

A deformação é a medida da variação do comprimento da mola.

Um objeto qualquer pesa seis vezes menos na Lua do que na Terra, portanto a deformação que seu peso provocaria na mola seria seis vezes menor. Então quando alteramos a aceleração gravitacional para 1,6 m/s² (valor na lua) a deformação da mola é menor.

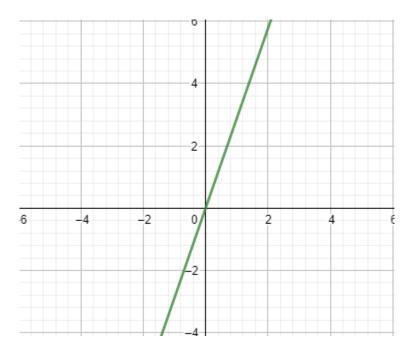
D. Com os dados da tabela, construa o gráfico do Peso (P)colocado na mola em função do Deslocamento  $\delta x$  da mola. Mostre que a tangente do ângulo de inclinação (cateto oposto dividido pelo cateto adjacente) resulta no valor da constante elástica,  $\kappa$ . Compare com o  $\kappa$  médio, isso é,  $\kappa$ .

$$P = m \cdot g$$

$$F_e = k \cdot x$$

$$F_e = P$$

$$P = k \cdot x$$



**Figura 7.** Gráfico: Peso × Deslocamento

cateto oposto = 
$$P = m \cdot g$$
  
cateto adjacente =  $x$   
 $tg \theta = \frac{cateto oposto}{cateto adjacente} = \frac{P}{x} = \frac{m \cdot g}{x}$   
 $k = \frac{m \cdot g}{x}$ 

E. Determine o valor das massas azul e vermelho

$$F = P$$

$$F = k \cdot x$$

$$P = m \cdot g$$

### Incerteza:

$$\Delta m = \sqrt{(\Delta k \cdot x)^2 + (\Delta x \cdot k)^2}$$

$$\Delta m_{azul} = \sqrt{(0,05630.0,590)^2 + (0,005.2,97234)^2} = 0.03639 \, kg$$

$$\Delta m_{vermelho} = \sqrt{(0,05630.0,550)^2 + (0,005.2,97234)^2} = 0.03434 \, kg$$

### Massa do peso azul:

$$m_{azul} = \frac{k.x}{g} = \frac{2,97234.0,590}{9.8} = 0,178947 \pm 0,036390 \ kg$$

### Massa do peso vermelho:

$$m_{azul} = \frac{k.x}{g} = \frac{2,97234.0,550}{9.8} = 0,166815 \pm 0.034340 \ kg$$

# PARTE 2 - DETERMINANDO A EQUAÇÃO DA POSIÇÃO DA MOLA

Massas	Pesos	Posição final	Amplitude	Tempo de 10 oscilações	Tempo de 1 oscilação
(m±0.0000 03)kg	(P±0,000003) N	(x±0,005)m	(A±0,005)m	(t10±0,005)s	(t1±0,005)s
				9,560	0,950
$m_3 = 0,070000$	0,686000	0,460	0,230	9,590	0,960
				9,610	0,980
	0,963 s				
m <sub>5</sub> =				10,860	1,100
0,090000	0,882000	0,590	0,295	10,890	1,100

				10,880	1,110
	1,103 s				

Tabela 2: Medidas das massas, pesos, posições, amplitudes e tempos

### **ANÁLISE**

A. Determine a frequência de oscilação. Para isso use o período médio.  $(f \pm \Delta f)Hz$ .

$$T_{med} = \frac{0.950 + 0.960 + 0.980}{3} = 0.963 s$$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{0.963} = 1,0390 \pm 0,005 Hz$$

B. Calcule a velocidade angular  $\omega$ 0 através da fórmula  $\omega$ 0= $\kappa lm$ : $(\omega$ 0± $\Delta\omega$ 0)radls

$$k = \frac{m \cdot g}{x}$$

### Cálculo da incerteza:

$$\Delta\omega_0 = \frac{k}{m} \cdot \sqrt{\left(\frac{\Delta k}{k}\right)^2 + \left(\frac{\Delta m}{m}\right)^2}$$

$$\Delta\omega_0 = \frac{2,982608}{0.070000} \cdot \sqrt{\left(\frac{0,06483}{2,982608}\right)^2 + \left(\frac{0.000003}{0.070000}\right)^2} = 0,93 \, rad/s$$

### Velocidade angular:

$$\omega_0 = \frac{k}{m} = \frac{2,982608}{0.070000} = 42,61 \pm 0,93 \, rad/s$$

C. Calcule a velocidade angular  $\omega$ 0 através da fórmula  $\omega$ 0=2 $\pi$ f=2 $\pi$ lT:  $(\omega$ 0± $\Delta$  $\omega$ 0)radls. Compare o resultado com o item anterior e diga qual deles é mais confiável? Justifique sua resposta.

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega_0 = 2\pi f = 2\pi \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{2,982608}{0,070000}} = 6,53 \, rad/s$$

As equações do oscilador massa-mola podem ser obtidas com base na 2ª lei de Newton e na lei de Hooke. Para isso, é necessário perceber que a força resultante sobre o corpo de massa m é uma força elástica, portanto, essa força é equivalente ao produto da massa do corpo pela aceleração:

$$F_{elástica} = F_{R}$$

$$-kx = ma$$

$$a = -\frac{k}{m}x = -\omega^{2}x$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

D. O que acontece com o período de oscilação se a experiência fosse realizada na lua (gl=1,6mls2)? Explique, utilizando argumentos lógicos e matemáticos. Se achar importante e necessário, realize a experiência com a gravidade da lua.

O período de oscilação está relacionado com a massa e a constante elástica. Como temos a relação  $F_{_{\rho}}=k$  . x=P=m. g, podemos relacionar:

$$k \cdot x = m \cdot g$$

$$g = \frac{k \cdot x}{m}$$

$$g = \frac{k \cdot x}{m}$$

Como a aceleração do MHS é  $a = \omega^2 x$ , que neste caso é g, temos:

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$

Dessa forma, pode-se entender que o período de oscilação de um sistema massa mola não depende da aceleração gravitacional g do local, mas sim da massa em questão e da constante elástica da mola. Mantendo essas grandezas iguais o valor do período é o mesmo na Terra e na Lua.

E. Escreva a equação de movimento para esse sistema, isto é,  $y(t)=Acos(\omega ot)$ . Verifique se a sua equação condiz com os resultados do seu experimento. Justifique.

$$\omega o = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\omega o = \sqrt{\frac{2,98260}{0,070000}} = \sqrt{42,60857} \approx 6,53 \, rad/s$$

$$A = 0,230$$

$$y(t) = (0,230) \cdot cos(6,53t)$$

$$Fazendo t = 0,950$$

$$y(0,950) = (0,230) \cdot cos(6,53 \cdot 0,950)$$

$$y(0,950) = 0,229$$

$$Fazendo t = 0,960$$

$$y(0,960) = (0,230) \cdot cos(6,53 \cdot 0,960)$$

$$y(0,960) \approx 0,230$$

Dessa forma, pode-se entender que a equação condiz com os resultados do experimento.

## **CONCLUSÃO**

Diante do exposto, pode-se concluir que os objetivos iniciais traçados foram alcançados. Com as medições feitas utilizando o simulador online foi possível entender o efeito das diferentes grandezas físicas presente no processo de propagação de oscilações num sistema massa-mola.

Com isso, foi possível entender a dinâmica da teoria física, com suas equações e teoremas, aplicada na prática e calcular a constante elástica da mola de acordo com os dados do experimento e examinar a frequência e período de oscilação ao variar os dados de entrada. Por fim, pode-se considerar que o experimento trouxe grande aprendizagem e revisão de conceitos estudados anteriormente, além de trazer uma visão mais clara de como a física está presente em fenômenos do cotidiano.

# **IMAGENS DO EXPERIMENTO**

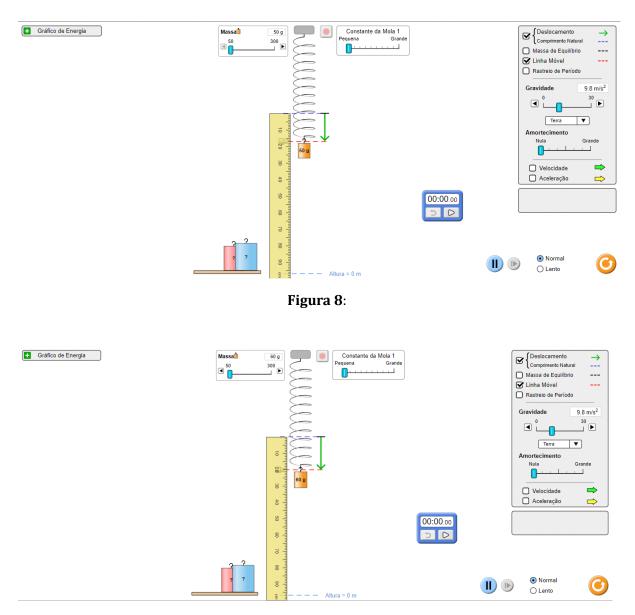


Figura 9:

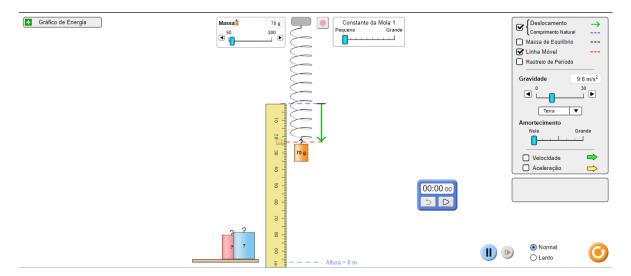


Figura 10:

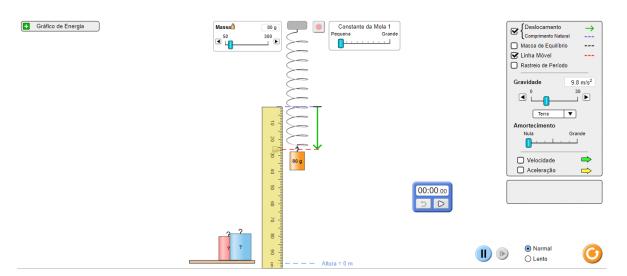


Figura 11:

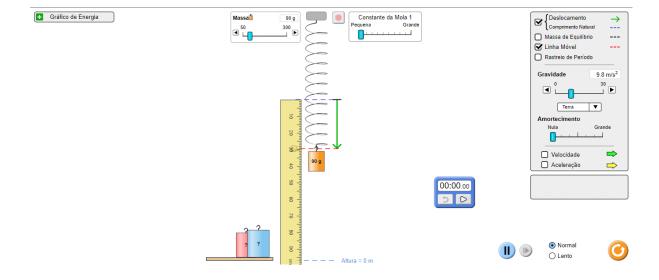


Figura 12:

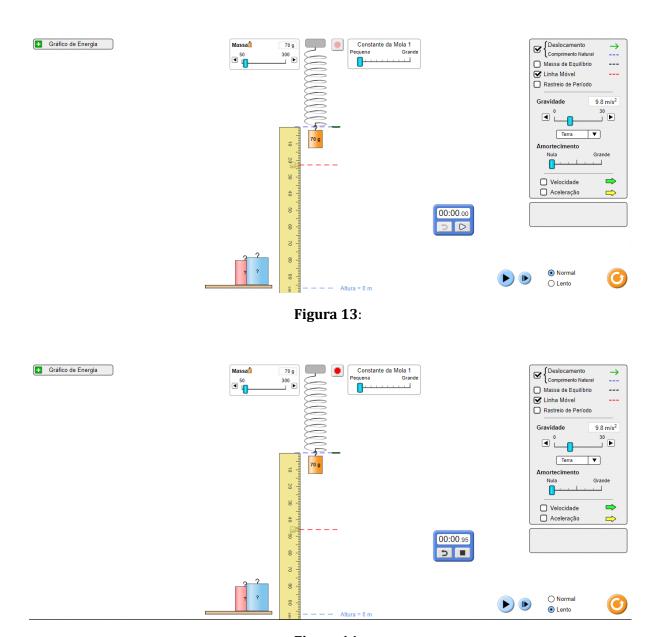


Figura 14:

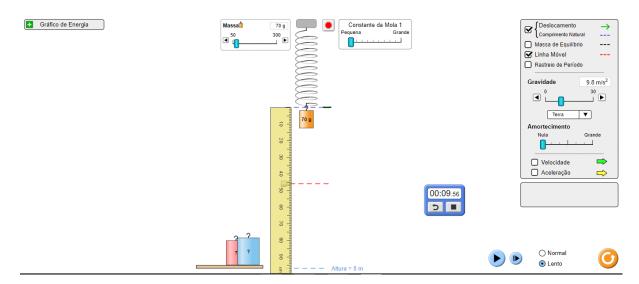


Figura 15:

# REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

Software Phet Colorado, Massas e molas, <a href="https://phet.colorado.edu/sims/html/masses-and-springs/latest/masses-and-springs\_pt\_">https://phet.colorado.edu/sims/html/masses-and-springs\_pt\_</a>
<a href="masses-and-springs/latest/masses-and-springs\_pt\_">BR.html.</a>. Acesso em: 20 dez. 2021.

HALLIDAY, David; RESNICK, Robert; WALKER, Jearl. Fundamentos de Física. 9.ed.

Disponível

em:

<a href="https://edisciplinas.usp.br/mod/resource/view.php?id=3639854&forceview=1">https://edisciplinas.usp.br/mod/resource/view.php?id=3639854&forceview=1</a>. Acesso em: 21 dez. 2021.