
PLANEJAMENTO POR REFINAMENTO (P, Π, \mathcal{H})

Entrada: Plano parcial P , Problema Π , Histórico \mathcal{H}

Saída: Solução para Π ou *falha*

início

se $\text{candidatos}(P) = \emptyset$ **então**

retorne *falha*

se $\text{solucao}(P, \Pi)$ retorna uma solução Δ **então**

retorne Δ

Selecionar estratégia de refinamento \mathcal{R}

Gerar novo conjunto de planos $\langle \mathcal{P}, \mathcal{H}' \rangle = \mathcal{R}(P, \mathcal{H})$

Não-deterministicamente escolher $P_i \in \mathcal{P}$

PLANEJAMENTO POR REFINAMENTO (P_i, Π, \mathcal{H}')

fim