



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE  
MÉXICO



FACULTAD DE INGENIERÍA  
DIVISIÓN DE INGENIERÍA ELÉCTRICA  
LABORATORIO DE COMPUTACIÓN GRÁFICA E INTERACCIÓN  
HUMANO-COMPUTADORA  
CLAVE 6590

Profesor: Ing. Carlos Aldair Roman Balbuena

Alumno: Moreno Guerra Marco Antonio

**Reporte de Práctica 5**

Fecha de entrega: 25 de marzo del 2019

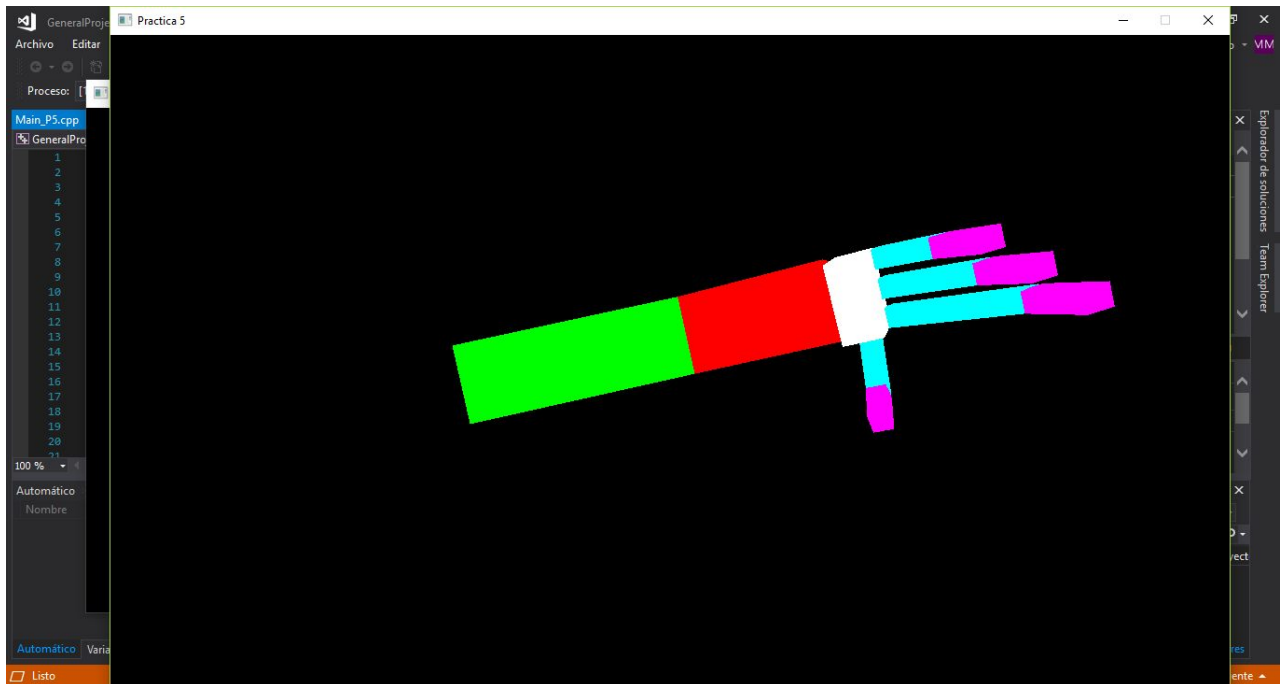
Grupo: 1

Grupo de teoría: 3

Semestre: 2019-2

1. Realizar el movimiento de los diferentes elementos que conforman el modelo jerárquico de un brazo

Vista desde una perspectiva a un cierto ángulo:



Vista desde una perspectiva de otro ángulo:

