

# Homologia em superfícies



**Marcos Agnoletto Forte, Profa. Dra. Mariana Rodrigues da Silveira**

Centro de Engenharia, Modelagem e Ciências Sociais Aplicadas da UFABC

Av. dos Estados, 5001, Santo André, SP

marcos.forte@aluno.ufabc.edu.br, mariana.silveira@ufabc.edu.br

## INTRODUÇÃO

Este projeto faz uma introdução à topologia algébrica com abordagem introdutória e intuitiva, utilizando o apelo geométrico para demonstrar importantes resultados, como o Teorema da curva de Jordan, o Teorema da classificação de Superfícies e o Teorema das quatro cores.

## DEFINIÇÕES

**Definições.** Uma  $n$ -célula  $\sigma$  é o conjunto cujo interior é homeomorfo a um disco  $n$ -dimensional. Um  $k$ -complexo  $K$  é a união de uma quantidade finita de  $k$ -células. A **fronteira de uma  $k$ -célula  $\sigma$** , denotada por  $\partial(\sigma)$ , é a  $(k-1)$ -cadeia com todas as  $(k-1)$ -células de  $\sigma$ , com orientação herdada de  $\sigma$ ;

**Definição.** A característica de Euler de um complexo  $K$  de dimensão  $n$  é definida por  $\chi(K) = \sum_{k=0}^n ((-1)^k \#k)$ , onde  $\#k$  é o número de  $k$ -células em um complexo  $K$ .

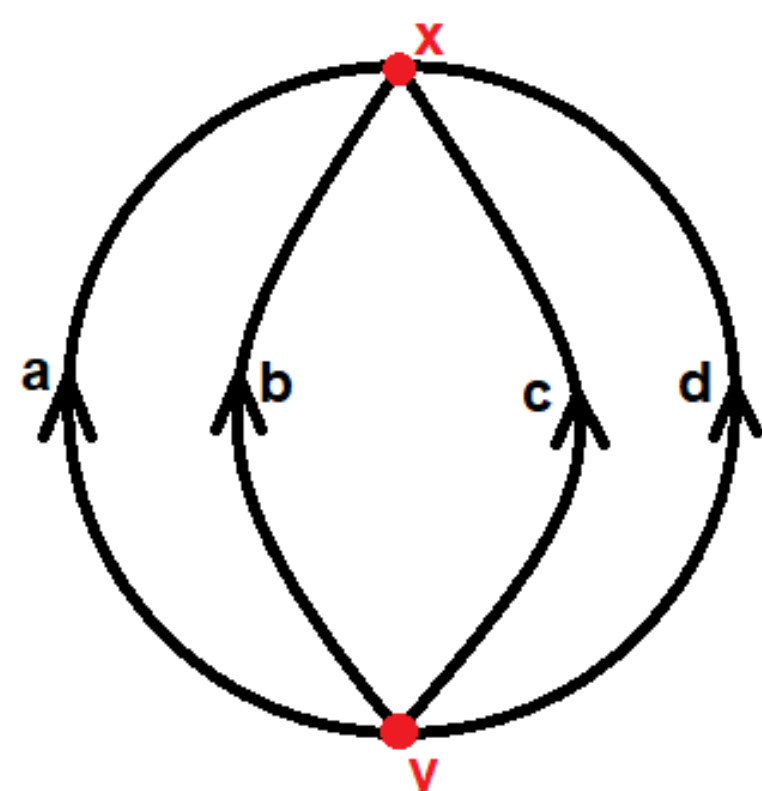
**Definição.** Um  $k$ -simplexo simplicial em  $K$  é uma  $k$ -célula triangular orientada  $\sigma_k = \langle v_1, \dots, v_k \rangle$ . Seja  $C_k$  o grupo abeliano gerado pelos  $k$ -simplexos e  $\partial_k : C_k \rightarrow C_{k-1}$ , dada por  $\partial_k(\langle v_1, \dots, v_k \rangle) = \sum_{j=0}^k (-1)^j \langle v_1, \dots, \overline{v_j}, \dots, v_k \rangle$ .

**Definição.** Seja  $K$  um complexo. O  $k$ -ésimo grupo de homologia de  $K$  é definido por  $H_k(K) = \ker(\partial_k(K)) / \text{Im}(\partial_{k+1}(K))$ .

**Definição.** O número de Betti de  $K$  é definido por  $\beta_k = \text{rk}(H_k(K))$ .

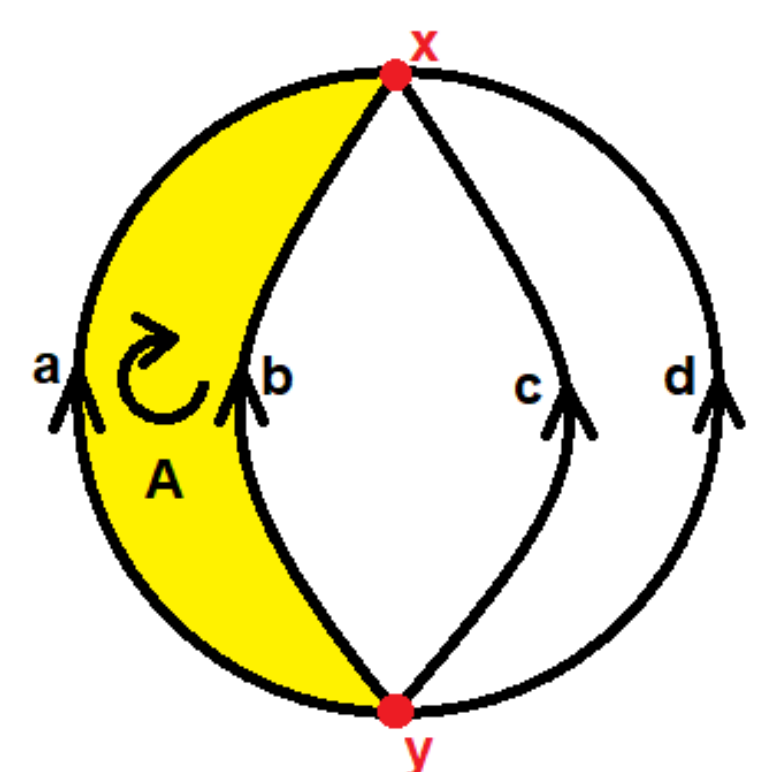
## EXEMPLOS

**Exemplo.** A característica de Euler, os grupos de homologia e os números de Betti do complexo  $K_1$  abaixo:



- $\chi(K_1) = -2$ ;
- $H_0(K_1) = [x]$ ;
- $H_1(K_1) = [a - b, b - c, c - d]$ ;
- $\beta_0(K_1) = 1$ ;
- $\beta_1(K_1) = 3$ ;

**Exemplo.** A característica de Euler, os grupos de homologia e os números de Betti do complexo  $K_2$  abaixo:



- $\chi(K_2) = -1$ ;
- $H_0(K_2) = [x]$ ;
- $H_1(K_2) = [b - c, c - d]$ ;
- $\beta_0(K_2) = 1$ ;
- $\beta_1(K_2) = 2$ ;

**Exemplo.** A característica de Euler, os grupos de homologia e os números de Betti de  $S^2$ ,  $T^2$  e  $P^2$ :

| Superfície | $\chi(S)$ | $H_i, i \geq 3$ | $H_2$                          | $H_1$          | $H_0$        | $\beta_i, i \geq 3$ | $\beta_2$ | $\beta_1$ | $\beta_0$ |
|------------|-----------|-----------------|--------------------------------|----------------|--------------|---------------------|-----------|-----------|-----------|
| $S^2$      | 2         | 0               | $\mathbb{Z}$                   | 0              | $\mathbb{Z}$ | 0                   | 1         | 0         | 1         |
| $T^2$      | 0         | 0               | $\mathbb{Z} \oplus \mathbb{Z}$ | $\mathbb{Z}$   | $\mathbb{Z}$ | 0                   | 1         | 2         | 1         |
| $P^2$      | 1         | 0               | 0                              | $\mathbb{Z}_2$ | $\mathbb{Z}$ | 0                   | 0         | 0         | 1         |

## RESULTADOS

**Teorema. (Teorema da curva de Jordan)** Seja  $\mathcal{J} \subset \mathbb{R}^2$  uma curva de Jordan (qualquer caminho fechado). Então,  $\mathbb{R}^2 \setminus \mathcal{J}$  não é conexo, mas consiste de duas componentes conexas disjuntas, uma das quais é limitada (chamada de interior) e a outra não é limitada (chamada de exterior). A curva de Jordan  $\mathcal{J}$  forma uma fronteira para ambos os lados.

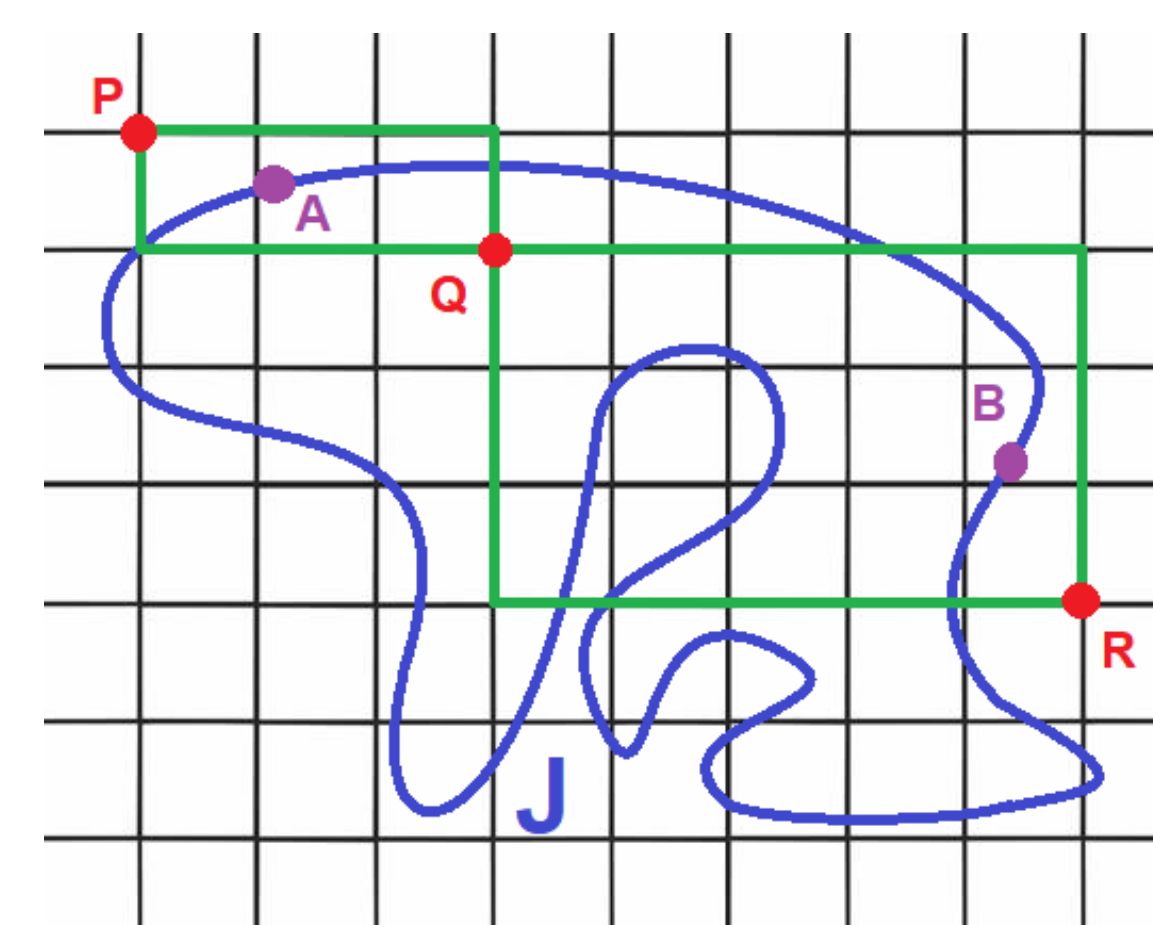


Figura 3: Curva de Jordan (em azul)

**Teorema. (Teorema da classificação de superfícies)** Toda superfície compacta e conexa é homeomorfa ou a uma esfera, ou a soma conexa de toros ou a soma conexa de planos projetivos.

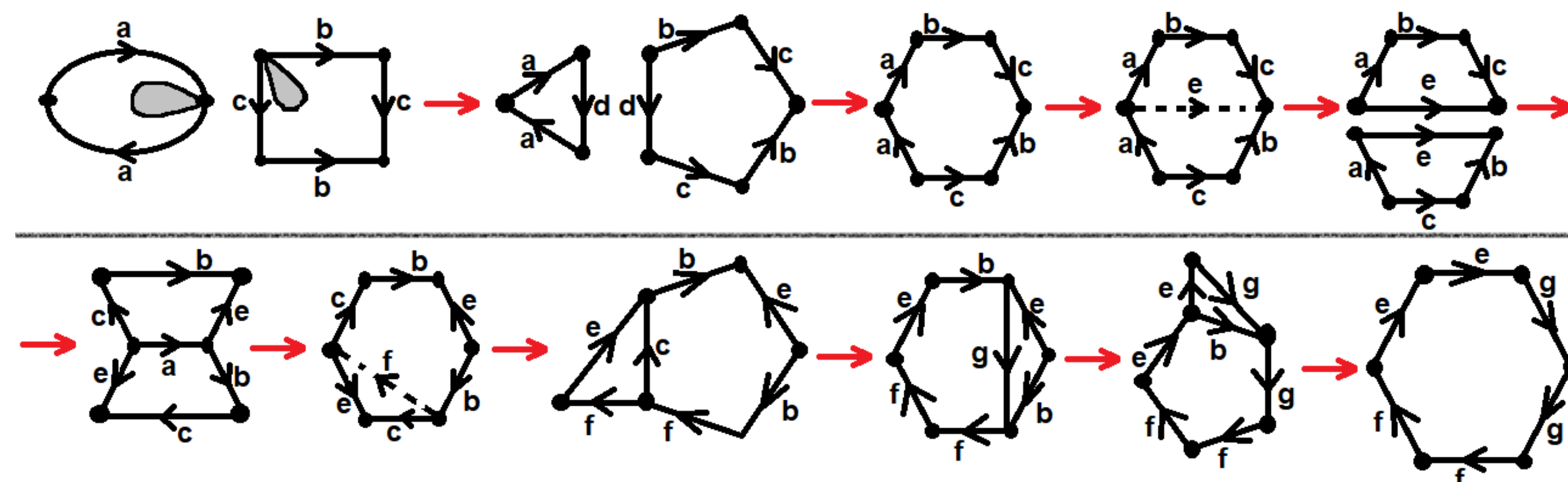


Figura 4:  $T^2 \# P^2 = P^2 \# P^2 \# P^2$

**Teorema. (Teorema das cores)** Sejam  $S$  uma superfície compacta e conexa, e  $N(S)$  o número mínimo de cores necessárias para colorir todos os mapas em  $S$ . Então,  $N(T^2) = 7$ ,  $N(P^2) = 6$  e  $N(S^2) = 4$ .

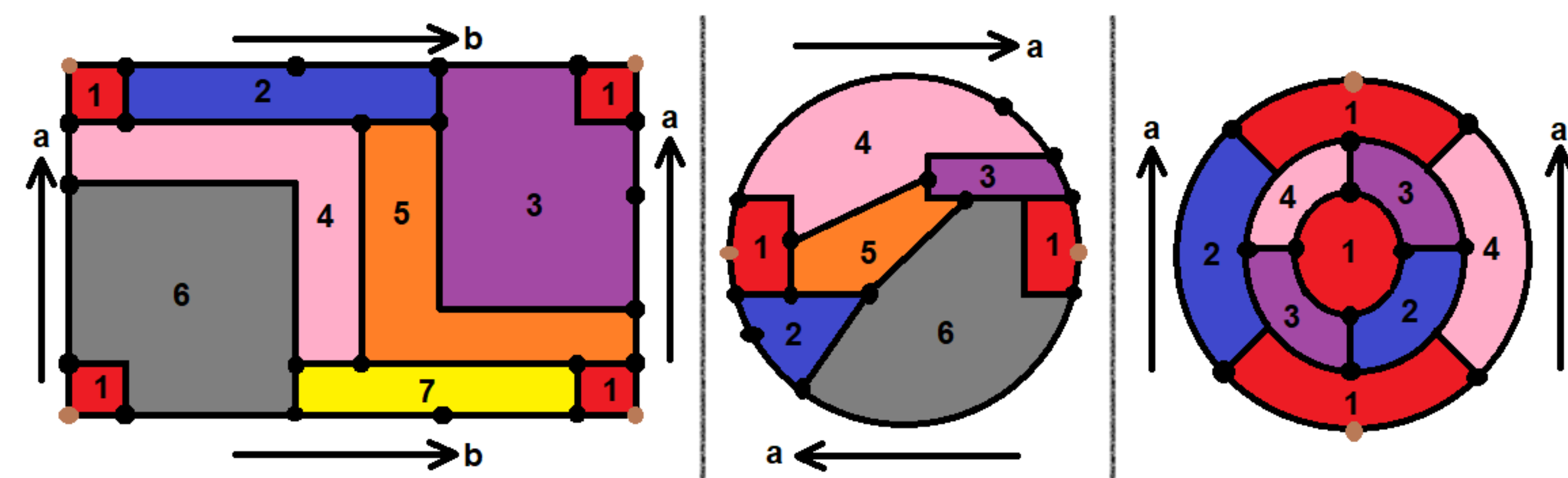


Figura 5: Um mapa no toro com 7 cores, um mapa no plano projetivo com 6 cores e um mapa na esfera com 4 cores.

## AGRADECIMENTOS

Este trabalho foi financiado pelo Programa de Iniciação Científica da UFABC.

## REFERÊNCIAS

Hatcher, A., *Algebraic Topology*, Cambridge University Press, Cambridge, 2002.

Henle, M., *A combinatorial Introduction to Topology*, Dover publications, New York, 1994.

Kinsey, L. Christine, *Topology of Surfaces*, Springer, USA, 1993.

Apoio



IX Encontro de Iniciação Científica

XII Simpósio de Iniciação Científica da UFABC

14º Congresso de Iniciação Científica da USCS