

---

## FILAS DE PRIORIDADE e HEAPS

Já estudamos a estrutura fila que fornece os elementos segundo um critério FIFO, da fila remove-se o elemento mais antigo. Acontece em algumas aplicações que necessitamos de remover da fila o elemento com maior prioridade, uma nova versão de fila, a que chamamos **fila de prioridade**. As operações de acesso e manipulação desta nova estrutura de informação são duas : **inserir** um elemento na fila e **extrair mínimo** (ou seja o valor com máxima prioridade).

Na maioria das aplicações, os elementos numa fila de prioridade são um par, chave-valor, em que a chave especifica o nível de prioridade. Por exemplo, num sistema operativo, cada tarefa tem um descritor de tarefa e um nível de prioridade. São ainda muito utilizadas na área de Simulação e em algoritmos de ordenação.

Há diferentes formas de fazer a implementação de filas de prioridade, por exemplo:

- Vector ordenado segundo a prioridade.

Neste caso, o extrair mínimo seria de ordem 1 (o primeiro elemento do vector ou o último de acordo com a ordenação do vector).

Mas o inserir obrigava a uma pesquisa ( poder-se-á fazer uma pesquisa binária sendo portanto de ordem  $\log n$ ) e possivelmente a deslocamento dos elementos no vector (poderá ser no máximo de ordem  $n$ ).

- Lista ligada ordenada

O extrair mínimo seria de ordem 1, também, deveria ser o primeiro da lista, mas o inserir um elemento embora não obrigasse ao deslocamento de elementos, simplesmente ao ajuste de apontadores, obrigaria no entanto a uma pesquisa que seria de ordem  $n$  (não é possível fazer-se uma pesquisa binária).

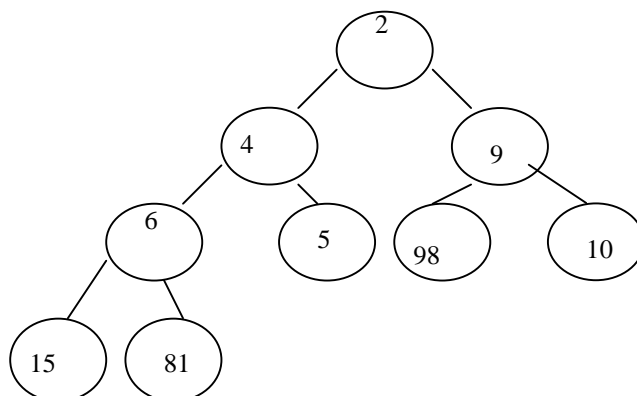
- Heap

Heap é uma **árvore binária completa e de prioridade**.

Uma árvore binária diz-se **completa** quando os seus níveis estão cheios, com possível excepção do último, o qual está preenchido da esquerda para a direita até um certo ponto.

Uma árvore binária diz-se de **prioridade** quando o valor de cada nó é menor ou igual que os dos seus filhos. Assim a raiz apresentará sempre o menor valor (prioridade máxima).

Exemplo de heap :



A árvore acima indicada (heap) tem uma representação muito simples e interessante através de vector. Esta representação deve-se a J. Williams.

Assim a raiz ocupará o primeiro elemento do vector ( no exemplo anterior  $v[1]=2$ ) e os seus filhos ocupam os índices ;

$2 * \text{o índice do pai (índice 2)} \text{ ---- } v[2]=4$

e

$2 * \text{índice do pai} + 1 \text{ (índice 3) ---- } v[3]=9$

e por sua vez, os filhos de  $v[2]$  ocuparão as posições 4 e 5

$v[4]=6$

$v[5]=5$

e os de  $v[3]$  ocuparão as posições 6 e 7 . No exemplo só existe o filho esquerdo

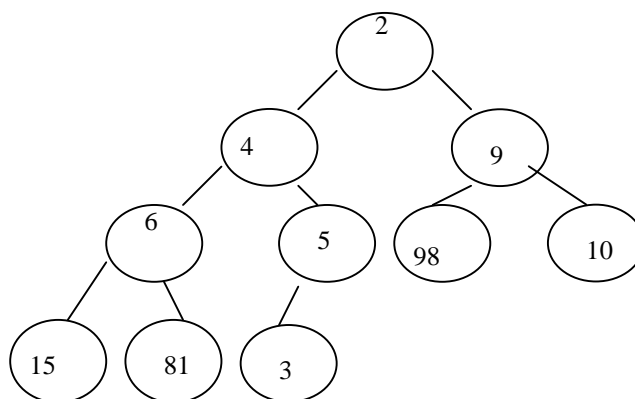
$v[6]=98$ .

O vector teria então a seguinte configuração:

V[ ]	2	4	9	6	5	98	10	15	81		
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	....	....

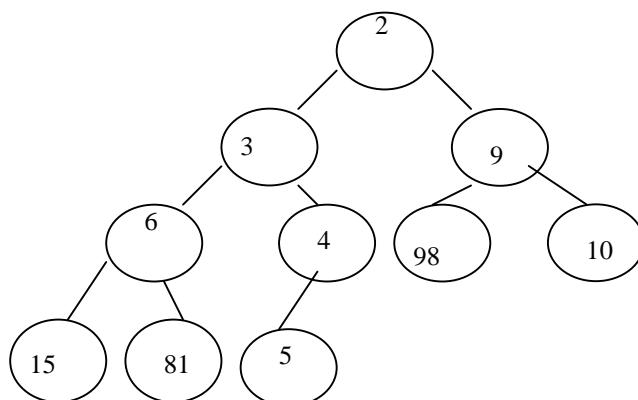
Com esta configuração é fácil obter o pai e os filhos desse nó. Por exemplo, o valor 6 tem índice 4, logo o seu pai tem índice 2 ( $4 / 2 = 2$ ) e os filhos índices 8 ( $2 * 4$ ) e 9 ( $2 * 4 + 1$ ) respectivamente.

Vejam agora o que acontece quando inserimos um elemento. Seja o elemento com prioridade 3. Para a árvore ser completa terá que ser colocado à esquerda do 5, ficando a árvore com o aspecto abaixo indicado.



Mas assim não é de prioridade, há que torná-la novamente de prioridade. Isto consegue-se comparando o valor com o nó pai e caso o pai seja maior do que ele trocam os valores. As comparações prosseguem até encontrar o pai com valor inferior ou igual.

No exemplo apresentado compara-se 3 com 5, como o pai é maior troca e depois compara-se 3 com 4 (pai) e troca e finalmente compara-se 3 com 2, como o pai é menor terminam as comparações ficando a árvore final com o seguinte aspecto:



Como se vê fazemos subir o valor inserido até à posição certa. Nesta progressão que quando muito termina na raiz da árvore o número de comparações feita foi o mesmo que a altura da árvore ou seja da ordem de  $\log n$ .

Na representação através de vector traduz-se em colocar o novo valor( 3) no fim do vector, seja no índice  $i$ , e depois comparar com o elemento de índice  $i / 2$ , que é o índice do elemento pai e trocar no caso deste ser maior e assim sucessivamente, até encontrar um pai menor ou atingir a raiz.

Abaixo vamos indicar o algoritmo, supondo que temos um vector  $v[ ]$ , que até ao momento tem  $n$  elementos e vamos inserir um valor  $x$ .

#### **Algoritmo inserir (x)**

*Inicio*

$n=n+1$

$v[n]=x$

$i=n$

*Enquanto*  $i>1$  // raiz  $i=1$

$j = i / 2$

*Se*  $x < v[j]$

*Então*  $t=v[i]$

$v[i]=v[j]$

$v[j]=t$

$i=j$

*Senão*  $i=1$  // terminar o ciclo

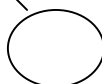
*Fse*

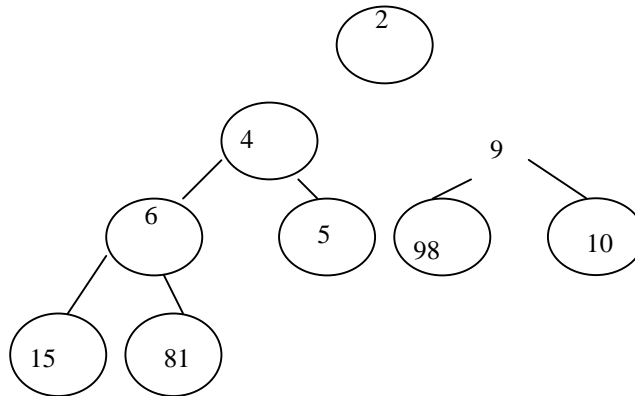
*Fenquanto*

*Fim inserir*

Vejam agora, o que se passa na operação de extrair mínimo.

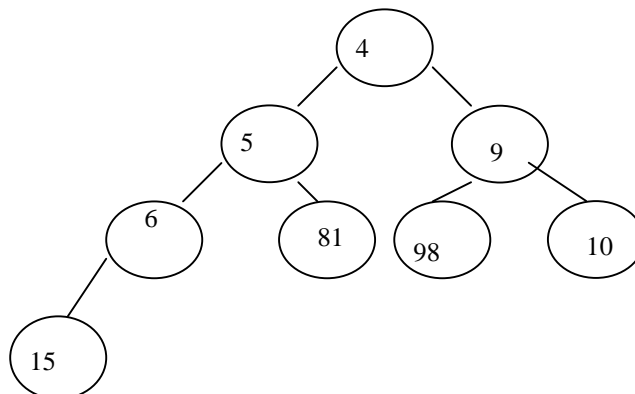
Consideremos a primeira heap, o extrair mínimo significa devolver o valor 2, que é a raiz da árvore. No entanto para o eliminar recorre à seguinte técnica : Substituo o conteúdo da raiz pelo valor do último nível que se encontra mais à direita.





Neste nosso exemplo, a raiz ficará com o valor 81, elimino o nó folha 81, e seguidamente vou afundar o valor que se encontra na raiz até à posição correcta. Assim compara-se o nó raiz com os filhos. Determina-se o menor dos filhos e se o pai for maior trocam-se os valores e assim sucessivamente até não Ter mais elementos ou atingir uma posição em que o pai é menor do que qualquer dos filhos.

No final da operação a árvore do exemplo terá o seguinte aspecto:



Tem portanto menos um elemento e agora a raiz é o valor mínimo 4.

### **Algoritmo extrair\_mínimo()**

*Início*

*raiz=v[1]      //guarda-se o valor da raiz para o devolver no final*

*v[1]=v[n]      //o último elemento coloca-se na raiz*

*i=1*

*Enquanto 2\*i <= n*

*j1=2 \* i*

*j2=2 + i + 1 // j1 e j2 são os filhos do nó i*

*k=j1*

*Se i < n*

*Então Se v[j2] < v[j1]*

*Então k= j2      // k é o índice do menor dos filhos*

*Fse*

```
Fse
  Se  $v[k] < v[i]$ 
    Então  $t = v[k]$ 
            $v[k] = v[i]$ 
            $v[i] = t$ 
            $i = k$ 
    Senão  $i = n$     // para terminar o ciclo
Fse
Fenquanto
Devolve raiz
Fim extrair_mínimo
```

Tal como acontece no algoritmo de inserir, o de extrair-mínimo, tem também uma complexidade da ordem de  $\log n$ , uma vez que no máximo, o número de comparações realizadas, são as mesmas que a altura da árvore, traduz o afundamento do elemento que foi substituir o valor na raiz.

Baseados nestes dois algoritmos surge um método de ordenação de vectores conhecido por HeapSort. É simples e extremamente eficiente. Consiste em construir um vector como um heap, através do método inserir e seguidamente fazer sucessivas extracções de mínimo, assim obteremos os valores por ordem crescente.

### ***Algoritmo HeapSort***

```
Inicio
Para  $i = 1$  até  $n$ 
     $ler(x)$ 
     $inserir(x)$     //inserir no heap
FimPara

Para  $i = 1$  até  $n$ 
     $escreve(extrair\_minimo())$ 
FimPara
Fim HeapSort
```

Quanto à complexidade temporal deste algoritmo será a soma de duas parcelas, uma em que executa  $n$  vezes o inserir no heap, logo é da ordem  $n \cdot \log n$ .

A outra parcela, também é da mesma ordem de complexidade, uma vez que executa  $n$  vezes a operação de extrair\_mínimo, logo é da ordem de  $n \cdot \log n$ .

Assim o total é da ordem de complexidade  $2 \cdot n \cdot \log n$  ou seja, ordem  $n \cdot \log n$ .