Entrada e Saída (E/S) Input/Output (I/O) Sistemas Operacionais

Prof. Pedro Ramos pramos.costar@gmail.com

Pontifícia Universidade Católica de Minas Gerais ICEI - Departamento de Ciência da Computação

ÚLTIMA AULA

Armazenamento em massa, programação de disco

- Minimização do tempo de busca e da latência de rotação
- Programação de cabeçotes de disco
 - FCFS, SSTF, SCAN, C-SCAN
- Tipos de armazenamento em massa
 - HDDs, SSDs, armazenamento terciário, RAID

ENTRADA E SAÍDA

- Como o hardware de E/S influencia o sistema operacional?
- Quais serviços de E/S o sistema operacional oferece?
- Como o sistema operacional implementa esses serviços?
- Como o sistema operacional pode melhorar o desempenho de E/S?

Arquitetura de sistemas de E/S

- Principais componentes
- Barramento do sistema: permite que o dispositivo se comunique com a CPU, normalmente compartilhado por vários dispositivos.
 - Uma porta de dispositivo que normalmente consiste em 4 registradores:
 - O <mark>status</mark> indica um dispositivo ocupado, dados prontos ou condição de erro
 - Controle: comando para executar
 - Entrada de dados: dados sendo enviados do dispositivo para a CPU
 - <u>Saída</u> de dados: dados sendo enviados da CPU para o dispositivo

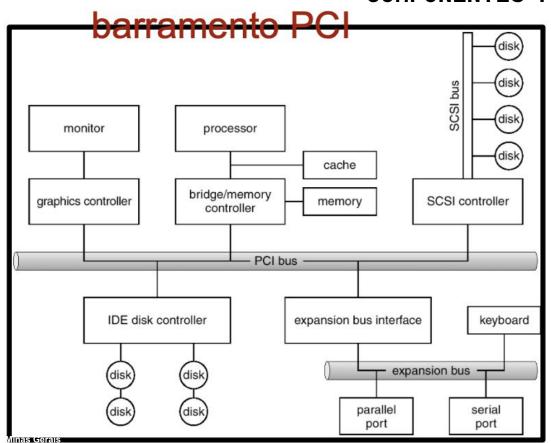
Arquitetura de sistemas de E/S

- **Controlador:** recebe comandos do barramento do sistema, converte-os em ações do dispositivo e lê/grava dados no barramento do sistema.
 - O próprio dispositivo
 - **Dispositivos tradicionais:** unidade de disco, **impressora**, teclado, modem, mouse, monitor
 - **Dispositivos não tradicionais:** joystick, atuadores de robôs, superfícies de voo de um avião, sistema de injeção de combustível de um carro, ...

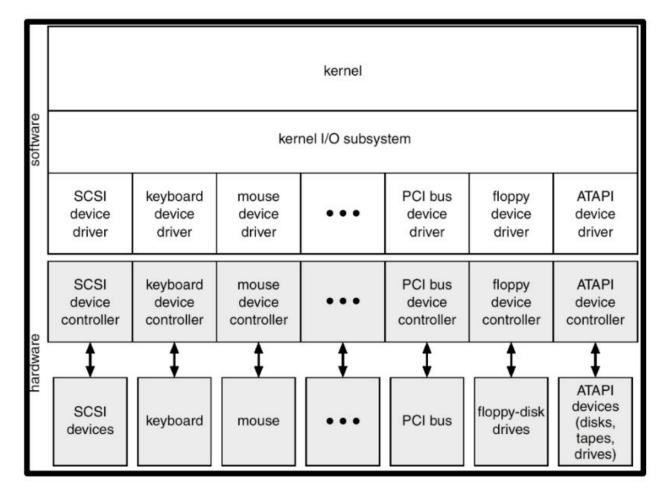
ENTRADA E SAÍDA

Estrutura do

PCI: INTERCONEXÃO DE COMPONENTES PERIFÉRICOS



ENTRAD



Pontificia Universidade ICEI - Departamento de Disciplina: Sistemas Op

EN	I/O address range (hexadecimal)	device	
	000-00F	DMA controller	
	020-021	interrupt controller	
	040-043	timer	
	200-20F	game controller	
	2F8-2FF	serial port (secondary)	
nac	confundir 320-32F	hard-disk controller parallel port	
	n portas 378-37F		
ueı	3D0-3DF	graphics controller	
	3F0-3F7	diskette-drive controller	
	3F8-3FF	serial port (primary)	
Pontit			

Ponti ICEI -Disci

Serviços de E/S fornecidos pelo sistema operacional

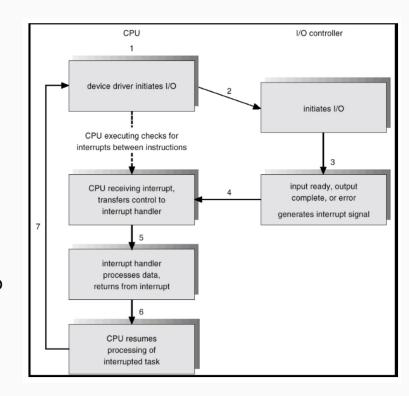
- <u>Nomeação de arquivos e dispositivos</u>. (No Unix, os dispositivos aparecem como arquivos no diretório /dev)
 - Controle de acesso.
 - Operações apropriadas para os arquivos e dispositivos.
 - Alocação de dispositivos.
- Buffering e cache para permitir uma comunicação eficiente com os dispositivos.
 - Escalonamento de E/S.
- Tratamento de erros e recuperação de falhas associadas aos dispositivos (novas tentativas de comando, por exemplo).
- Drivers de dispositivo para implementar comportamentos específicos do dispositivo

Comunicação usando Polling

- A CPU fica em espera até que o status esteja ocioso.
- A CPU define o registrador de **comando** e o **data-out** se for uma operação de saída.
 - A CPU define o status como pronto para comando
 => O controlador define o status como ocupado.
- O controlador lê o registrador de comando e executa o comando, colocando um valor no **data-in** se for um comando de entrada.
- Se a operação for bem-sucedida, o controlador mudará o status para *inativo*.
- A CPU observa a mudança para o modo inativo e **lê os dados se for uma operação de entrada.**
- Boa opção se os dados precisarem ser tratados prontamente, como em um **modem** ou **teclado**.
- O que acontece se o dispositivo for lento em comparação com a CPU?

Comunicação usando interrupções

- Em vez de usar a espera ocupada, o <u>dispositivo pode interromper a CPU</u> <u>quando concluir uma operação de</u> <u>E/S.</u>
- Em uma interrupção de E/S:
- Determine qual dispositivo causou a interrupção.
- Se o último comando foi uma operação de entrada, recupere os dados do registrador do dispositivo.
- Iniciar a próxima operação para esse dispositivo.



Vetores de eventos Intel x86

vector number	description	
0	divide error	
1	debug exception	
2	null interrupt	
3	breakpoint	
4	INTO-detected overflow	
5	bound range exception	
6	invalid opcode	
7	device not available	
8	double fault	
9	coprocessor segment overrun (reserved)	
10	invalid task state segment	
11	segment not present	
12	stack fault	
13	general protection	
14	page fault	
15	(Intel reserved, do not use)	
16	floating-point error	
17	alignment check	
18	machine check	
19Ð31	(Intel reserved, do not use)	
32Ð255	maskable interrupts	

Pontificia Universidade Católic ICEI - Departamento de Ciência Disciplina: Sistemas Operacionais

Acesso direto à memória

- Para dispositivos que transferem grandes volumes de dados de uma só vez (como um bloco de disco), é caro fazer com que a CPU recupere um byte de cada vez.
 - Solução: Acesso direto à memória (DMA)
- Use um controlador de DMA sofisticado que possa gravar diretamente na memória. Em vez de registradores de entrada e saída de dados, ele tem um registrador de endereço.
- A CPU informa ao DMA os locais da origem e do destino da transferência.
- O controlador de **DMA opera** o **barramento** e **interrompe** a **CPU** quando toda a transferência é concluída, em vez de quando cada byte está pronto.
- O controlador de **DMA** e a **CPU competem** pelo **barramento** de memória, tornando a CPU um pouco mais lenta, mas ainda assim proporcionando um desempenho melhor do que se a CPU tivesse que fazer a transferência sozinha.

Visão do programador de aplicativos dos dispositivos de E/S

- O sistema operacional fornece uma interface de alto nível para os dispositivos, simplificando muito o trabalho do programador.
 - São fornecidas interfaces padrão para dispositivos relacionados.
- As dependências de dispositivos são encapsuladas em drivers de dispositivos.
- Novos dispositivos podem ser compatíveis com o fornecimento de um novo driver de dispositivo.

Visão do programador de aplicativos dos dispositivos de E/S

- Características do dispositivo:
- Unidade de transferência: caractere ou bloco
- Método de acesso: acesso **sequencial** ou **aleatório**
- Temporização: síncrona ou assíncrona
 - A maioria dos dispositivos é assíncrona, enquanto as chamadas de sistema de E/S são síncronas.=> O sistema operacional implementa E/S de bloqueio
- Compartilhável ou dedicado
- Velocidade
- Operações: **Entrada**, **saída** ou **ambas**

Visão do programador de aplicativos dos dispositivos de E/S

aspect	variation	example
data-transfer mode	character block	terminal disk
access method	sequential random	modem CD-ROM
transfer schedule	synchronous asynchronous	tape keyboard
sharing	dedicated sharable	tape keyboard
device speed	latency seek time transfer rate delay between operations	
I/O direction	read only write only readĐwrite	CD-ROM graphics controller disk

Dispositivos de blocos e caracteres

- Os dispositivos de bloco incluem unidades de disco:
 - Os comandos incluem leitura, gravação, busca
 - E/S bruta ou acesso ao sistema de arquivos
- Possibilidade de acesso a arquivos com mapeamento de memória
- Os dispositivos de caracteres incluem teclados, mouses, portas seriais
 - Os comandos incluem get, put
 - Bibliotecas em camadas na parte superior para maior funcionalidade (por exemplo, edição de linha, backspace)

Buffer de E/S

Os dispositivos de E/S normalmente contêm uma pequena memória integrada na qual podem armazenar dados temporariamente antes de transferí-los de/para a CPU.

- Um **buffer de disco** armazena um bloco quando ele é lido do disco.
- Ele é transferido pelo barramento pelo controlador de DMA para um **buffer na memória física**.
- O controlador de <u>DMA interrompe a CPU quando a</u> <u>transferência é concluída</u>.

Por que o buffer no lado do sistema operacional?

- Para lidar com as incompatibilidades de velocidade entre os dispositivos.
- Exemplo: Receber arquivo em uma rede (lento) e armazenar em disco (mais rápido)
- Para **lidar** com dispositivos que têm **diferentes tamanhos** de transferência de dados.
- Exemplo: o ftp traz o arquivo pela rede, um pacote de cada vez. O armazenamento em disco ocorre em um bloco de cada vez.
- Para minimizar o tempo em que um processo de usuário fica bloqueado em uma gravação.
- Gravações => copiam dados para um buffer do kernel e retornam o controle para o programa do usuário. A gravação do buffer do kernel no disco é feita posteriormente.

CACHE

- Melhore o desempenho do disco reduzindo o número de acessos ao disco.
- Ideia: manter os blocos de disco usados recentemente na memória principal após a conclusão da chamada de E/S que os trouxe para a memória.
 - Exemplo: Read (diskAddress)
 If (block in memory)
 return value from memory
 Else
 return ReadSector(diskAddress)

 Exemplo: Write (diskAddress)
 - If (bloco na memória)
 Atualizar o valor na memória
 Else
 Alocar espaço na memória, ler o bloco do disco e atualizar o valor na memória

CACHE

- Exemplo: Write (diskAddress)

 If (bloco na memória)

 Atualizar o valor na memória

 Else

 Alocar espaço na memória, ler o bloco do disco e atualizar o valor na memória
- O que deve acontecer quando gravamos em um cache?

 política de write-through (gravação em todos os níveis de memória que contêm o bloco, inclusive no disco). Alta confiabilidade.
- política de write-back rápida que contém o bloco, gravar nas memórias mais lentas e no disco algum tempo depois). Mais rápido.

JUNTANDO TUDO - UMA CHAMADA TÍPICA PARA READ()

- 1. O processo do usuário solicita uma leitura de um dispositivo.
- 2. O **sistema operacional verifica se os dados estão em um buffer**. Se não estiverem,
- a) O sistema operacional **informa ao driver do dispositivo para executar a entrada**.
- b) O driver do dispositivo informa ao controlador de DMA o que fazer e bloqueia a si mesmo.
- c) O controlador de **DMA transfere** os **dados** para o **buffer** do kernel quando todos tiverem sido recuperados do dispositivo.
 - d) O controlador de DMA interrompe a CPU quando a transferência é concluída.
- 3. O **sistema operacional transfere os dados** para o **processo** do usuário e coloca o processo na fila de prontidão.
- 4. Quando o processo obtém a CPU, ele inicia a execução seguindo a chamada do sistema.

Resumo

- A E/S é cara por vários motivos:
- Dispositivos lentos e links de comunicação lentos
- Contenção de vários processos.
- Normalmente, a E/S é suportada por meio de chamadas de sistema e tratamento de interrupções, que são lentas.

Abordagens para melhorar o desempenho:

- Reduzir a cópia de dados por meio do armazenamento em cache na memória
- Reduzir a **frequência** de **interrupções** usando grandes transferências de dados
- Descarregue a computação da CPU principal usando controladores de DMA.
- Aumente o número de dispositivos para reduzir a contenção de um único dispositivo e, assim, melhorar a utilização da CPU.
- Aumentar a memória física para reduzir o tempo de paginação e, assim, melhorar a utilização da CPU.

PERGUNTAS?

REFERÊNCIAS

- TANENBAUM, Andrew. Sistemas operacionais modernos.
- SILBERSCHATZ, Abraham et al. Fundamentos de sistemas operacionais: princípios básicos.
- MACHADO, Francis; MAIA, Luiz Paulo. Arquitetura de Sistemas Operacionais.
- CARISSIMI, Alexandre et al. Sistemas operacionais.