

- ① Determinar mediante el diagrama de Bode  $K_v$ ,  $M_G$  y  $M_\phi$  de:
- $$G(s)H(s) = K \frac{s+5}{s(s+1)(s+2)}$$

(3,33)

para  $K=30$ .

- ② Con el valor de  $K$  anterior determinar mediante Nyquist la estabilidad del sistema.

(3,34)

- ③ Ajustar la ganancia del sistema para  $\omega_d = 1,37 \frac{\text{rad}}{\text{seg}}$  y  $K_v = 10$ .

(3,33)

① Bode de  $G(s)H(s) = 30 \frac{s+5}{s(s+1)(s+2)}$

①

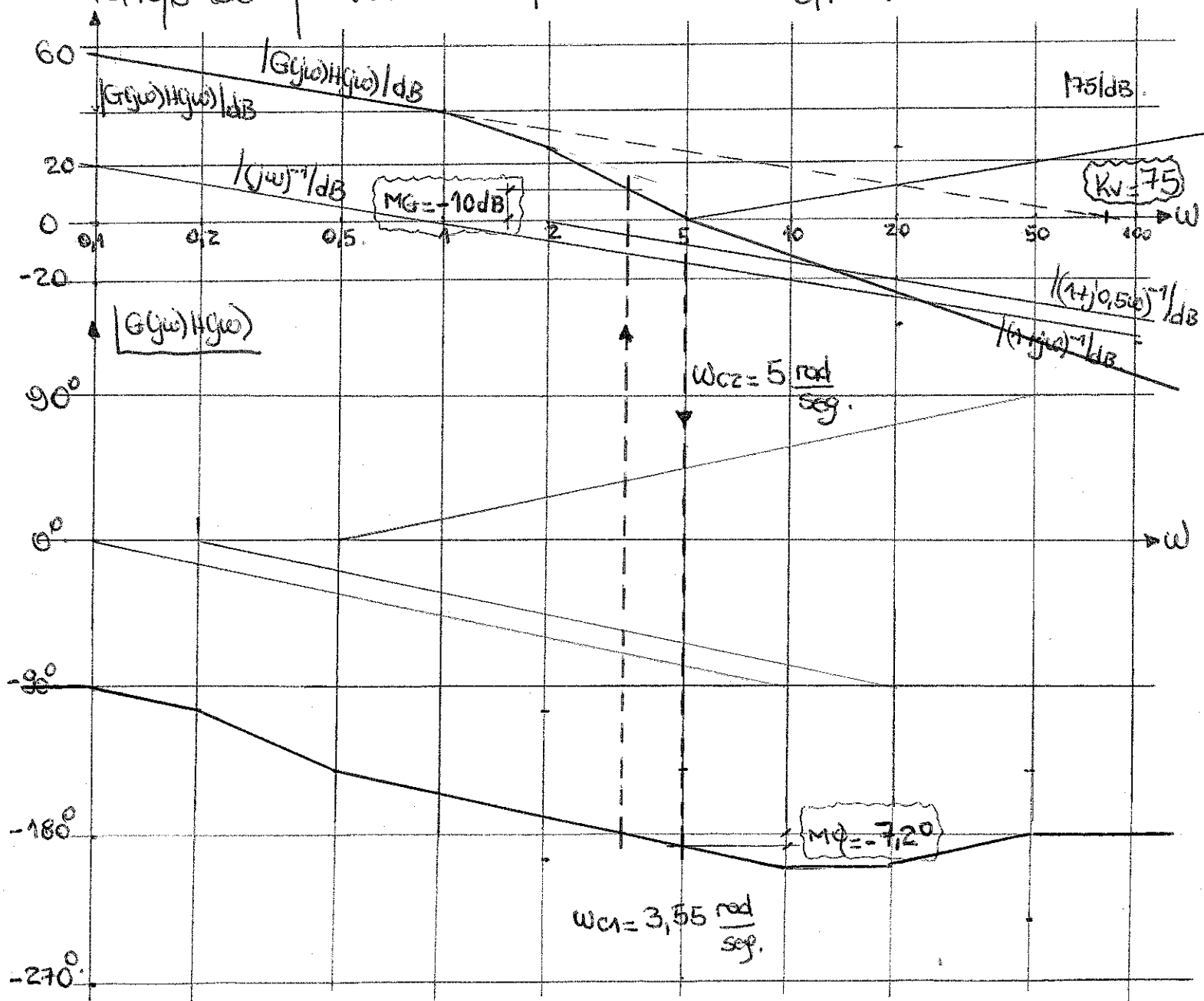
Pasamos la función a formato Bode:

$$G(s)H(s) = 30 \frac{5(0,2s+1)}{s(s+1)\underset{1}{2}(0,5s+1)} = 75 \frac{(0,2s+1)}{s(s+1)(0,5s+1)}$$

con  $s = j\omega$ .

$$G(j\omega)H(j\omega) = 75 \frac{1+j0,2\omega}{j\omega(1+j\omega)(1+j0,5\omega)}; |75|_{dB} = 20 \lg 75 = 37,5$$

Rango de frecu. de 0,1 a 100. 0,1 1 10 100.



(2) Nyquist de:  $G(s)H(s) = 30 \frac{s+5}{s(s+1)(s+2)} = 30 \frac{s+5}{s^3+3s^2+2s}$

Análisis de BF:

$$\lim_{s \rightarrow 0} G(s)H(s) = \lim_{s \rightarrow 0} 30 \frac{5}{s \cdot 1 \cdot 2} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{75}{s}$$

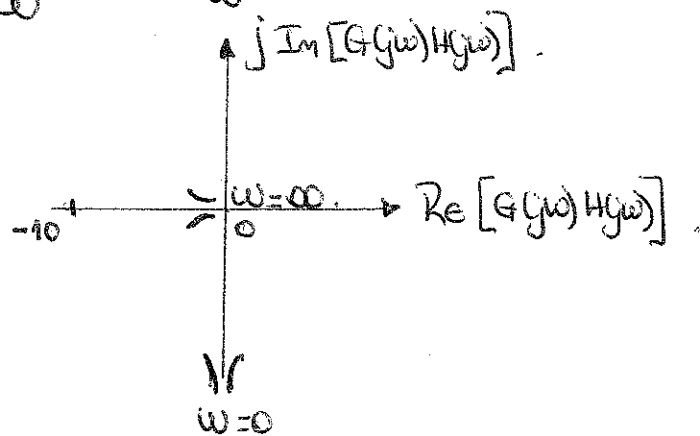
(2)

con  $s = j\omega$   $\lim_{\omega \rightarrow 0} \frac{75}{j\omega} \rightarrow -j\infty$ .

Análisis de AF:

$$\lim_{s \rightarrow \infty} G(s)H(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} 30 \frac{\cancel{s}}{s \cdot s \cdot \cancel{s}_1} = \lim_{s \rightarrow \infty} 30 \frac{1}{s^2}$$

con  $s = j\omega$  ;  $\lim_{\omega \rightarrow \infty} 30 \cdot \frac{1}{-w^2} \rightarrow -0$



Corte a los ejes:  $G(j\omega)H(j\omega) = 30 \frac{5+j\omega}{-j\omega^3-3\omega^2+j2\omega}$

$$G(j\omega)H(j\omega) = 30 \frac{5+j\omega}{-3\omega^2+j(2\omega-\omega^3)} = 30 \frac{(5+j\omega)[-3\omega^2+j(\omega^3-2\omega)]}{(-3\omega^2)^2 + (2\omega-\omega^3)^2}$$

$$G(j\omega)H(j\omega) = 30 \frac{-15\omega^2+j5\omega^3-j10\omega-j3\omega^3-\omega^4+2\omega^2}{(-3\omega^2)^2 + (2\omega-\omega^3)^2}$$

$$G(j\omega)H(j\omega) = 30 \frac{-\omega^4-13\omega^2+j(2\omega^3-10\omega)}{(-3\omega^2)^2 + (2\omega-\omega^3)^2}$$

La parte real es siempre negativa y no es nula para valor

21/10/14. Soluciones 2º parcial 522.

(3)

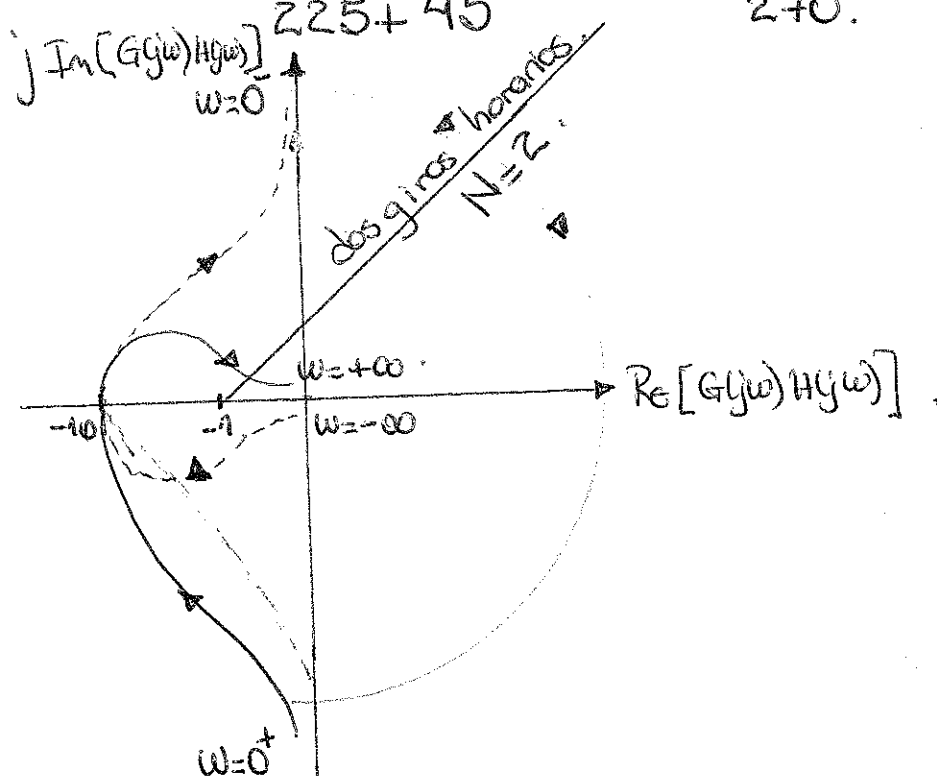
finito. La parte imaginaria si se anula, por ello hay corte al eje real:

$$2\omega^3 - 10\omega = 0; \quad 2\omega^2 = 5; \quad \omega^2 = 5$$

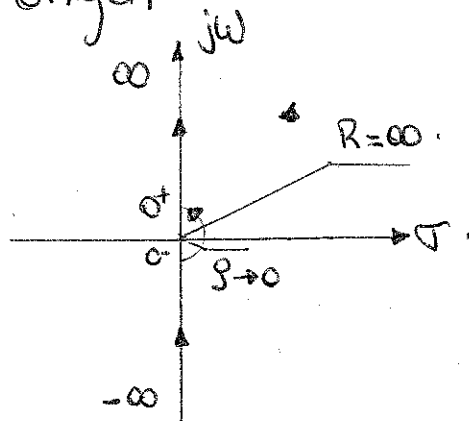
$$\omega_{1-2} = \pm\sqrt{5} = \pm 2,24 \frac{\text{rad}}{\text{seg}}$$

$$G(j\sqrt{5})H(j\sqrt{5}) = 30 \frac{-25 - 13 \cdot 5 + j0}{(-3 \cdot 5)^2 + [2\sqrt{5} - (\sqrt{5})^3]^2}$$

$$G(j\sqrt{5})H(j\sqrt{5}) = 30 \frac{-90}{225 + 45} = 30 \frac{(-90)}{270} = -10 + j0$$



Como hay un polo al origen usamos el contorno modificado de Nyquist:



Del análisis de BF: con  $s = \rho e^{j\theta}$ .

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{75}{\rho e^{j\theta}} \rightarrow \rho e^{-j\theta} \quad \begin{array}{l} \text{gira en ángulo inverso a "s"} \\ \text{en la zona de baja frecuencia.} \end{array}$$

hay dos giros o rodeos horarios:

$$N = Z - P = 2.$$

Como  $P=0$ , o sea no hay polos de lazo abierto con parte real negativa, tendremos:

$$Z = 2 + 0 = 2.$$

2 polos de lazo cerrado con parte real negativa.

Es inestable

③ Realizamos el lugar de raíces. Primero determinamos el LR sobre el eje real:

$$G(s)H(s) = K \frac{s+5}{s(s+1)(s+2)}.$$

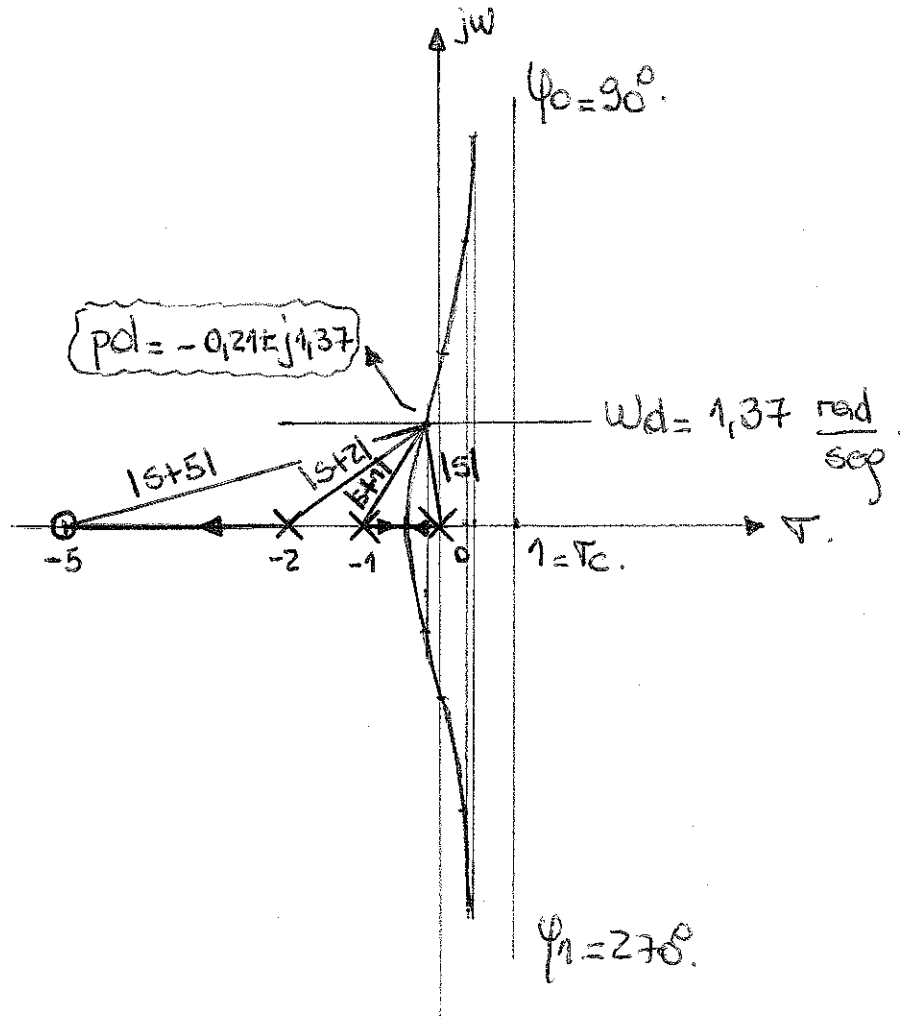
Asíntotas:

$$\varphi_K = \frac{180^\circ}{p-z} (2K+1) \quad \text{con } K=0,1.$$

$$\varphi_0 = \frac{180^\circ}{3-1} (2 \cdot 0 + 1) = 90^\circ; \quad \varphi_1 = \frac{180^\circ}{3-1} (2 \cdot 1 + 1) = 270^\circ.$$

$$\sigma_c = \frac{-1-2-(-5)}{3-1} = \frac{-1-2+5}{2} = 1.$$

5



Punto de bifurcación:  $K \frac{s+5}{s(s+1)(s+2)} + 1 = 0$ .

$$K = - \frac{s^3 + 3s^2 + 2s}{s+5}; \quad \frac{\partial K}{\partial s} = - \frac{(3s^2 + 6s + 2)(s+5) - (s^3 + 3s^2 + 2s)}{(s+5)^2} = 0$$

trabajamos con el numerador igualado a "cero" condición suficiente.

$$3s^3 + 15s^2 + 6s^2 + 30s + 2s + 10 - s^3 - 3s^2 - 2s = 0$$

$$2s^3 + 18s^2 + 30s + 10 = 0$$

$$s^3 + 9s^2 + 15s + 5 = 0 \quad s_1 = -0.45; \quad s_2 = -6.94; \quad s_3 = -1.61$$

sólo  $s_1$  es LR  $\therefore$   $\boxed{pb = s_1 = -0.45}$

Routh:

$$K(s+5) + s^3 + 3s^2 + 2s = s^3 + 3s^2 + (K+2)s + 5K = 0$$

$s^3$	1	$K+2$
$s^2$	3	$5K$
$s$	$\frac{3K+6-5K}{3} = \frac{6-2K}{3}$	
$s^0$	$5K$	

$$6 - 2K_c = 0$$

$$2K_c = 6$$

$$K_c = 3$$

$K < K_c$  estable.

$K > K_c$  inestable con dos raíces con  $\text{Re}[+]$

Ecuación auxiliar:

$$3s^2 + 15 = 0; \quad 3s^2 = -15; \quad s^2 = -5; \quad s_{1-2} = \pm j\sqrt{5}$$

$$s_{1-2} = \pm j 2,24$$

Trazado punto a punto:  $s^3 + 3s^2 + (K+2)s + 5K = 0$

$$K=1 \quad s^3 + 3s^2 + 3s + 5 = 0 \quad s_1 = -2,58; \quad s_{2-3} = -0,21 \pm j 1,37$$

$$K=5 \quad s^3 + 3s^2 + 7s + 25 = 0 \quad s_1 = -3,23; \quad s_{2-3} = +0,11 \pm j 2,78$$

$$K=10 \quad s^3 + 3s^2 + 12s + 50 = 0 \quad s_1 = -3,57; \quad s_{2-3} = 0,28 \pm j 3,73$$

$$K=20 \quad s^3 + 3s^2 + 22s + 100 = 0 \quad s_1 = -3,91; \quad s_{2-3} = 0,45 \pm j 5,04$$

Punto de diseño: gráficamente  $-0,21 \pm j 1,37$ .

Cálculo de  $K$ :

$$K = \frac{|s| |s+1| |s+2|}{|s+5|} = \frac{1,39 \cdot 1,58 \cdot 2,25}{4,98} = 1 = K$$

Cálculo de  $K_v$ :

$$K_v = \lim_{s \rightarrow 0} s \cdot \frac{s+5}{s(s+1)(s+2)} = 2,5$$

Este valor es inferior al  $K_v = 10$  pedido, por ello compensar en atraso.

$$K_4 = 2,5 \cdot \frac{z_c}{p_c} = 10 ; \frac{z_c}{p_c} = 4.$$

7

$$0,021 < z_c < 0,105.$$

$$z_c = 0,04$$

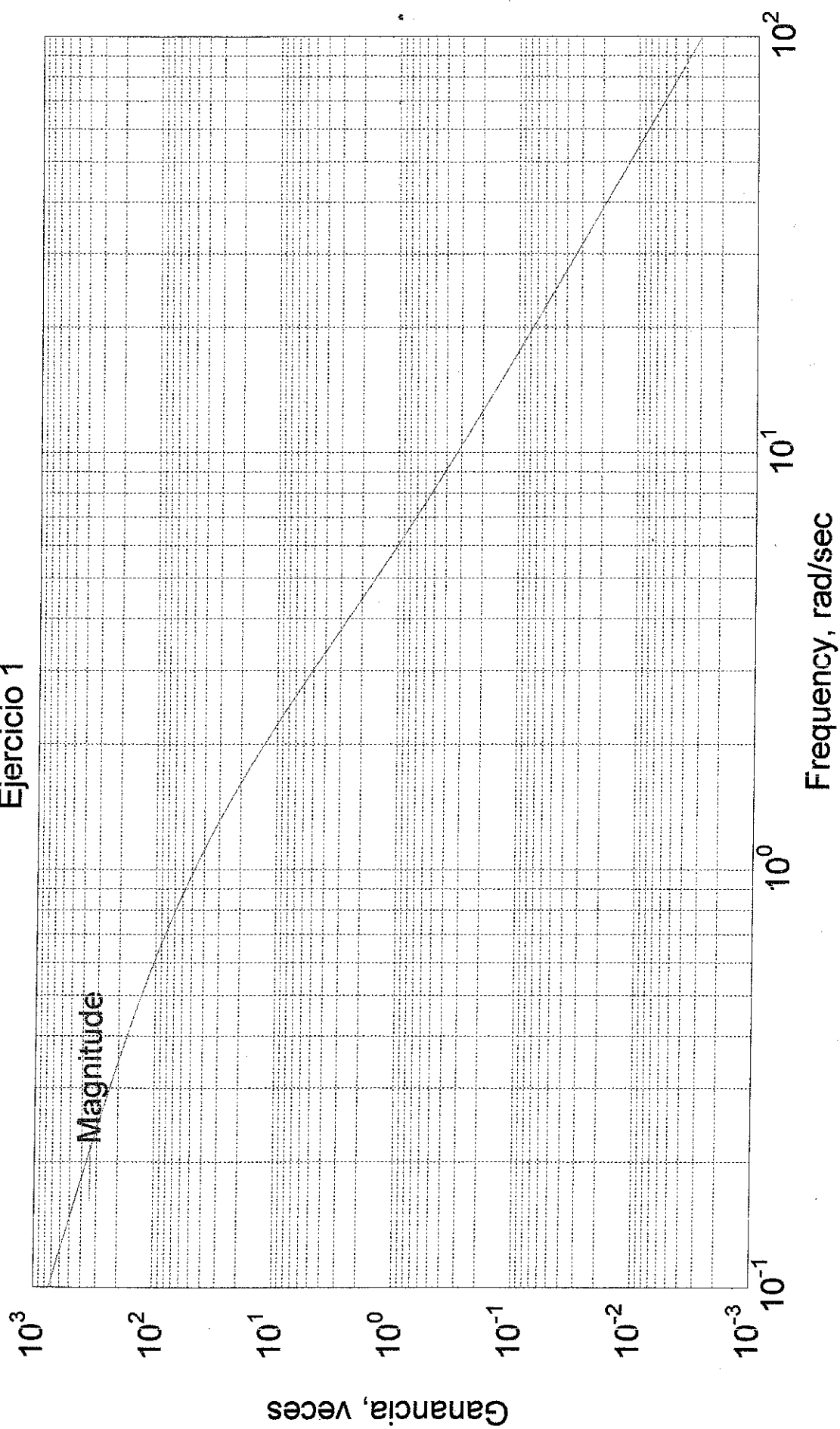
$$p_c = 0,01$$



$$K_v = 55 \text{ cm/sec} =$$

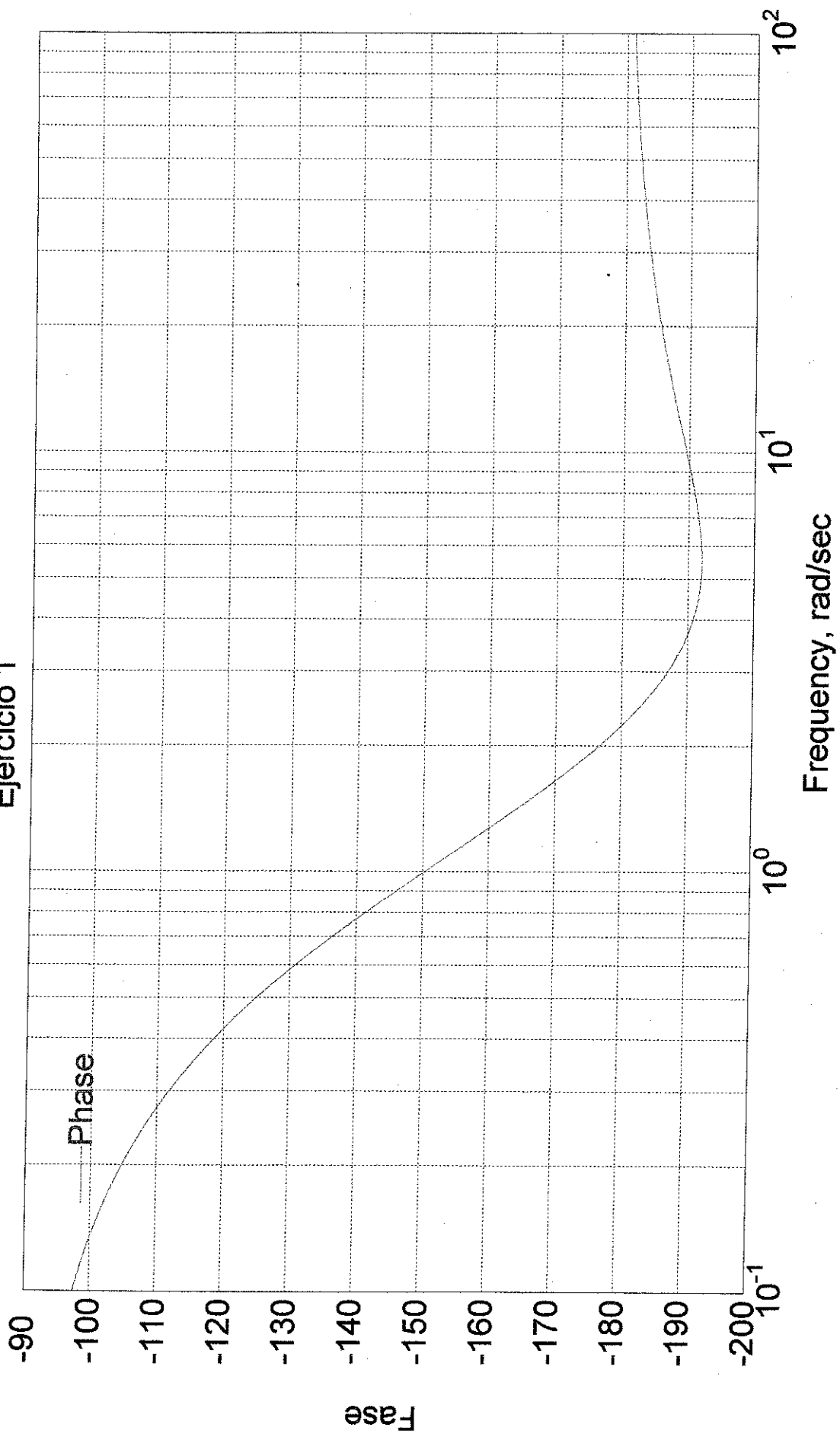
## Segundo parcial 5R2

### Ejercicio 1



# Segundo parcial 5R2

## Ejercicio 1



90 0 90 180 270

## Segundo parcial 5R2

## Ejercicio 2

