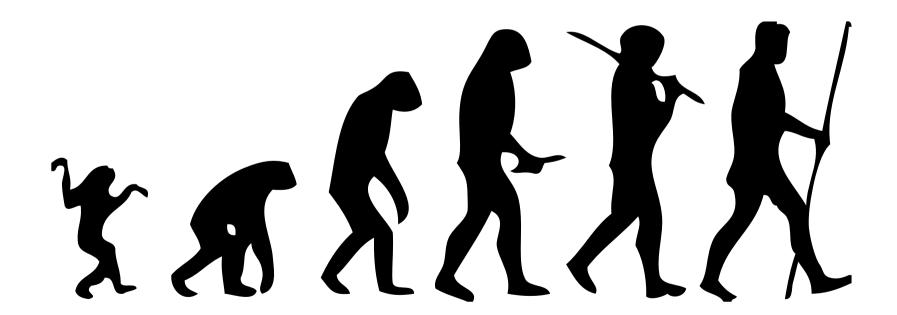






Conceptos básicos sobre software para microcontroladores ARM Cortex-M



2013/04/18







Contenido

- Objetivos
- El lenguaje C es lo adecuado
- El caos de las bibliotecas
- CMSIS: La solución
- CMSIS y el St STM32F(4)
- Proyectos
 - Creándolo con Keil MDK-ARM
 - A partir de una plantilla
- "Hola Mundo" (Al servicio de depuración)
- El arranque: del vacío al main()





Objetivos

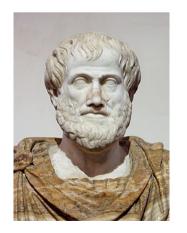
- Entender la filosofía de desarrollo
- Tener nociones de CMSIS
- Aprender a crear un proyecto mínimo
- Aprender a usar plantillas y bibliotecas externas



El lenguaje C es lo adecuado

- Esta arquitectura está pensada para desarrollo en lenguaje C
 - Usar ensamblador no tiene sentido (ni aquí ni en otros sitios)
 - (Un programador <u>experto</u> conoce ensamblador y le da ventaja respecto al resto de programadores)
- Hay otras opciones:
 - Pascal, Basic, C++, C#, java, Ada, ...
 - Son lenguajes marginales en el ámbito de los microcontroladores
- Como ingeniero, elige ...





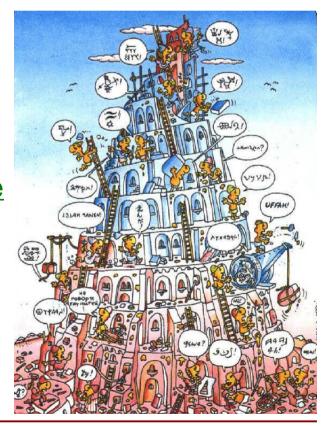






El caos de las bibliotecas

- Los microcontroladores ARM Cortex-M son complejos
- Primera solución
 - Cada fabricante crea <u>sus</u> bibliotecas C para simplificar
- Pega (bueno para unos, malo para otros)
 - Incompatibles entre fabricantes
 - Dificulta la migración entre fabricantes
- A ARM no le convenía esto y puso orden
 - Si te das cuenta, a ti tampoco te conviene







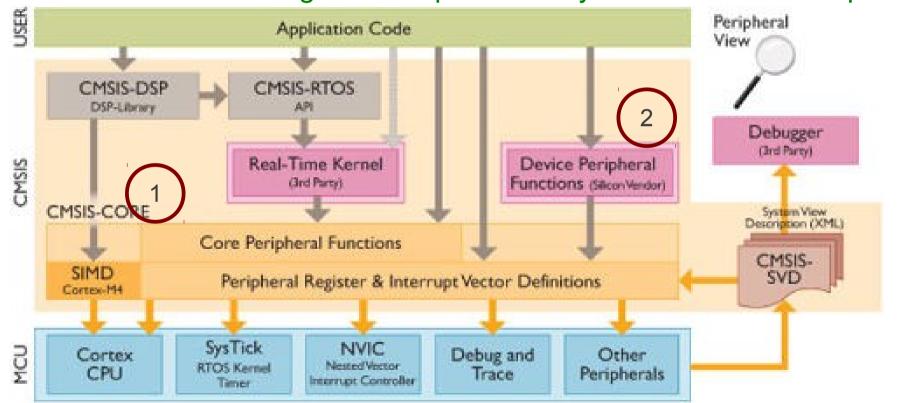
- CMSIS: Cortex Microcontroller Software Interface Standard
- Fruto de la coordinación entre ARM, fabricantes, desarrolladores de entornos, desarrolladores de bibliotecas, ...
- <u>Pretende</u> establecer abstracción del hardware común a todos los fabricantes de procesadores ARM Cortex-M







- Arquitectura de CMSIS (bueno, de CMSIS-Core)
 - Funcionalidades para arranque del sistema
 - Acceso características específicas del núcleo y periféricos básicos
 - Visión consistente registros de periféricos y servicios de interrupción







- ¿Recuerdas el ejemplo del LED?
 - Y 2 se apoya en 1

```
#include "stm32f4xx_rcc.h"
#include "stm32f4xx_gpio.h"

void led_inicializar(void) {
   GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;

   RCC AHB1PeriphClockCmd(RCC AHB1Periph GPIOD ENABLE);
```

```
GPI0_InitStructure.GPI0_Pin = GPI0_Pin_15;
GPI0_InitStructure.GPI0_Mode = GPI0_Mode_OUT;
GPI0_InitStructure.GPI0_OType = GPI0_OType_PP;
GPI0_InitStructure.GPI0_Speed = GPI0_Speed_100MHz;
GPI0_InitStructure.GPI0_PuPd = GPI0_PuPd_NOPULL;
GPI0_Init(GPI0D, &GPI0_InitStructure);
```





- CMSIS se basa en el sentido común. Por ejemplo:
 - Cumple MISRA 2004 (Sí, busca en Google)

```
if (sonda_gamma > 45.3)
   CatalizadorOn();
else
   CatalizadorOff();
A Juan lo echaron de la
Volkswagen por esto
```

 El código se debe documentar con doxygen (y el desarrollador se ahorra hacer el manual)

```
/**
    @brief Calcular el azimut ortogonal
    @param alfa la consistencia
    @param delta el espesor
    @returns pues eso, el azimut
*/
double AzimutOrtogonal(double alfa, double delta) {
```





- CMSIS se basa en el sentido común. Por ejemplo:
 - Emplea la definición de enteros <stdint.h>
 - ejemplo: un int es distinto en un PIC 12F, un Cortex-M o un x86
 - El siguiente ejemplo compila bien en un PIC, un 8051, un Cortex-M, un PC x86, una GPU Nvidia o un IBM Blue Gene/Q

```
#include <stdint.h>

#include <stdint.h>

uint8_t cds_DAQReadQuadratureIn(uint8_t subdevice, uint16_t *value) {

if (subdevice != SUBDEVICE_QUADRATURE_INPUT_1) {
    return(CD_Error_DAQBadSubdevice); /* bad subdevice */
}

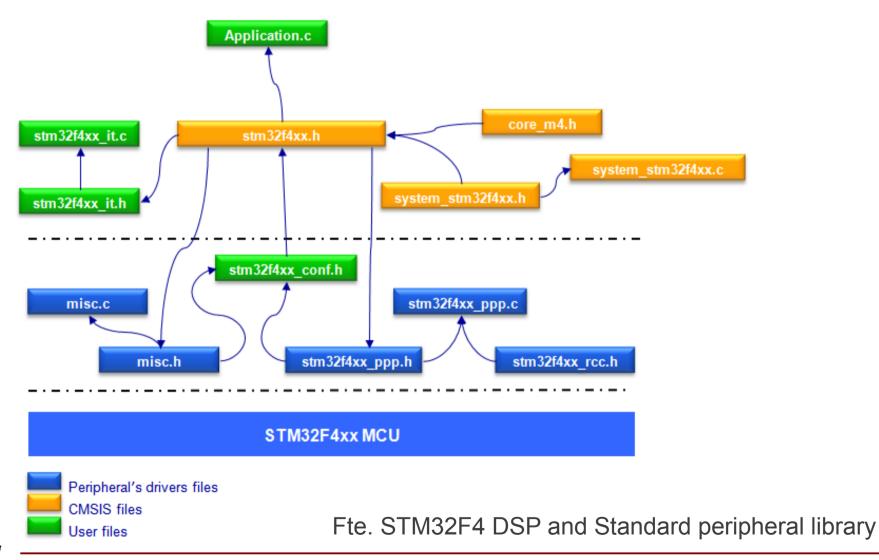
*value = TIM1->CNT; // leer contador
    return(CD_Error_NoError);
}
```





CMSIS y el St STM32F(4)

Módulos C típicos para CMSIS con microcontrolador STM32F4

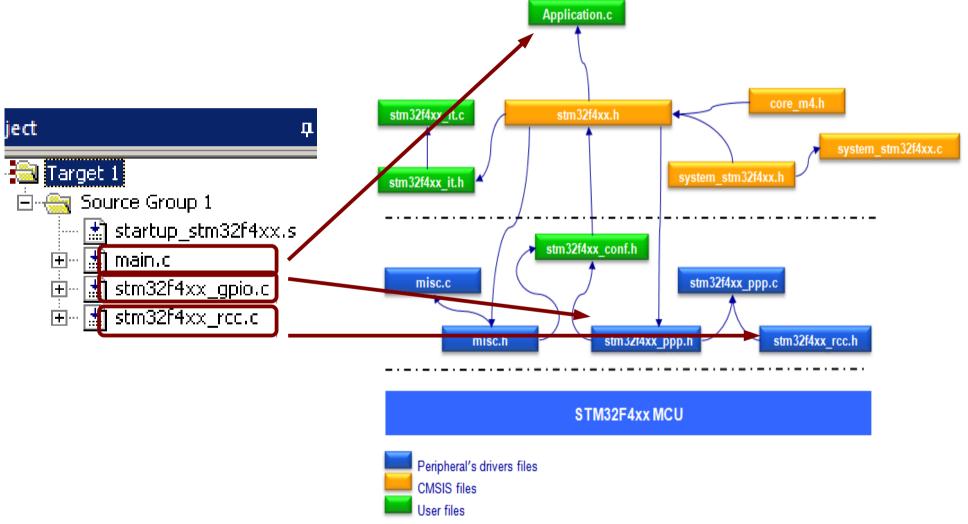






CMSIS y el St STM32F(4)

• En nuestro ejemplo mínimo del LED







CMSIS y el St STM32F(4)

• Los cometidos de cada archivo son

Archivo	Descripción
startup_stm32f4xx.s	STM32F4xx devices startup file. Es un
	archivo en ensamblador y punto de
	arranque del microcontrolador. En C,
	antes de llegar al main(), se pasa por
	aquí.
$system_stm32f4xx.h/.c$	CMSIS Cortex-M4F STM32F4 devices
	peripheral access layer system. Son las
	funciones del core de ARM común a to-
	dos los fabricantes adheridos.
stm32f4x_???.h /.c	Cabecera y código del driver de
	un dispositivo ???. Por ejemplo,
	stm32f4x_spi.h es la cabecera para el
	driver del SPI.
stm32f4xx_conf.h	Peripheral's drivers configuration file.
	Configurar que cabeceras de periféricos
	se añaden. No lo toques al principio.
stm32f4xx.h	CMSIS Cortex-Mx STMFx device pe-
	ripheral access. Incluyendo esta cabece-
	ra en nuestros módulois debería ser su-
	ficiente para acceder a los periféricos.
$stm32f4xx_it.h/.c$	Cabecera y plantillas para todos los
	servicios de interrupción. Basta añadir
	nuestro código de servicio dentro.





Proyectos: Creándolo con Keil MDK-ARM

- Keil es muy flojillo en esto, cualquier otro entorno es mejor
- La plantilla de la primera sesión se desarrolló con estos pasos
- Actividad:
 - Crea tu mismo el proyecto siguiendo el punto "Crear la primera aplicación" de la guía de iniciación de la STM32F4 Discovery de este curso.
 - Echa un vistazo al interior de los archivos creados. Identificalos con los de la tabla anterior

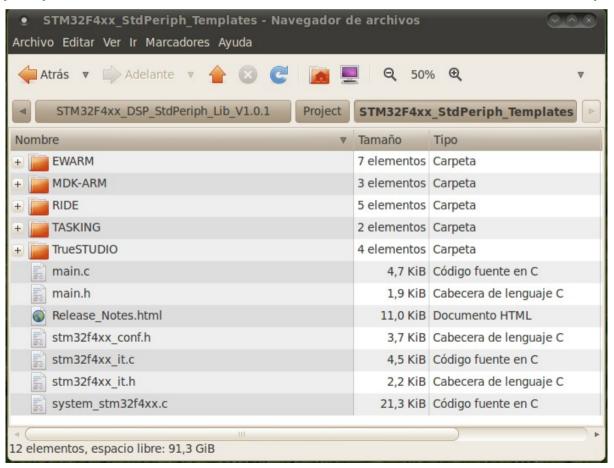






Proyectos: A partir de una plantilla

- Una plantilla es otra opción
 - La proporcionan los fabricantes del chip, los entornos, ...
 - St la proporciona con la "STM32F4 DSP and Standard peripheral library"



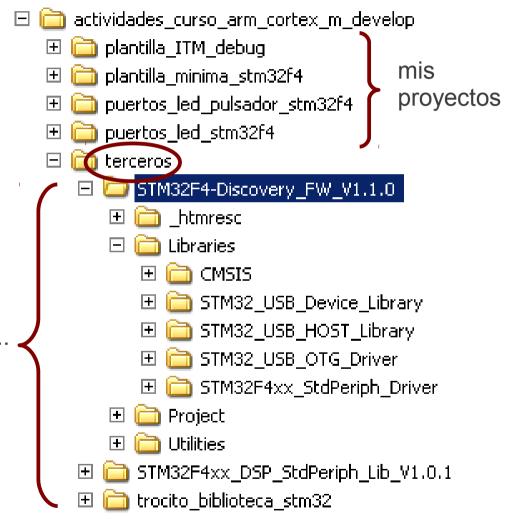




Proyectos: A partir de una plantilla

- Un proyecto ARM se debe apoyar en montones de bibliotecas
 - Hay que ser organizados
 - Una plantilla suele usar rutas preconfiguradas
 - En la rutas, evitar, espacios y símbolos raros

bib, bib, ...







Proyectos: A partir de una plantilla

- Con la demo de la Discovery no viene plantilla
 - No problem. Hemos preparado una.
- Actividad: Usar la plantilla
 - 1 Descomprime la "plantilla con printf() ITM debug" en el directorio de trabajo
 - 2 Descarga "STM32F4DISCOVERY board firmware package"
 - 3 Descomprímelo en el subdirectorio "terceros"
 - 4 Con Keil, abre el proyecto "plantilla_ITM_debug.uvproj"
 - 6 Prueba a compilar







"Hola Mundo": al servicio de depuración

- Modifica main.c para incorporar el siguiente código
 - y sigue la guía de activar servicio depuración del blog (English)

```
#include "stm32f4 discovery.h"
#include <stdio.h>
void retardo(uint32 t cuenta);
int main(void)
  uint32 t i = 0;
  while (1)
    retardo(20000000);
    printf("Contador %d\n",(int)i);
    i++;
void retardo(uint32 t cuenta)
  while(cuenta--) {};
```









El arranque: del vacío al main()

- En general, un microcontrolador está vació de software
- Por tanto, nuestro programa será responsable de
 - gestionar la operación de "reset"
 - configurar relojes (osciladores) que marcan el ritmo del sistema
 - ajustar las zonas de memoria donde colocar cosas: heap, stack, code ...

proporcionar la función estándar de C main()







El arranque: del vacío al main()

- En general, el arranque lo produce un "reset"
- Aquí, el reset es una petición de interrupción/servicio
- Actividad:
 - Abrir cualquier proyecto y localizar el "handler" del reset. Pensar dónde puede estar a partir de la tabla de módulos
 - Seguir las funciones hasta llegar a main()

```
stm32f4xx_rcc.h startup_stm32f4xx.s
Project
                                    main.c
                                               stm32f4xx_rcc.c
                                                                                                       fputc debug.c
□ 3 IO_Toggle
                                   166
   🖃 🚗 User
                                   167
                                             ············AREA····|.text|, ·CODE, ·READONLY
     进 🔝 system_stm32f4xx.c
                                   168
      ⊞... 🕍 main.c
                                   169
                                         : Reset handler
     ±- 🔛 stm32f4xx_it.c
                                   170
                                          Reset Handler · · · · PROC
     ⊕ ∰ fputc_debug.c
                                   171
                                              ······EXPORT·Reset Handler·····[WEAK]
   172
                                          · · · · · · · · · IMPORT · · SystemInit
      庄 🖫 🐒 stm32f4_discovery.c
                                   173
                                          ········IMPORT·· main
   174
     🛨 🖫 stm32f4xx rcc.c
                                  175
                                                      ·····LDR·····RO, ·=SystemInit
     ⊞... 😭 misc.c
                                   176
                                                         · · · · BLX · · · · · RO
     ± Stm32f4xx gpio.c
                                                         \cdots \cdot LDR \cdot \cdots \cdot RO, \cdot = main
                                   177
     🛨 🏋 stm32f4xx_exti.c
                                   178
     🛨 - 😭 stm32f4xx_syscfq.c
                                   179
   🖹 🥞 MDK-ARM
                                   180
        😭 startup_stm32f4xx.s
                                          : Dummy Exception Handlers (infinite loops which can be modified)
                                    181
```





Deberes

• Puesss, vemos como sale la sesión