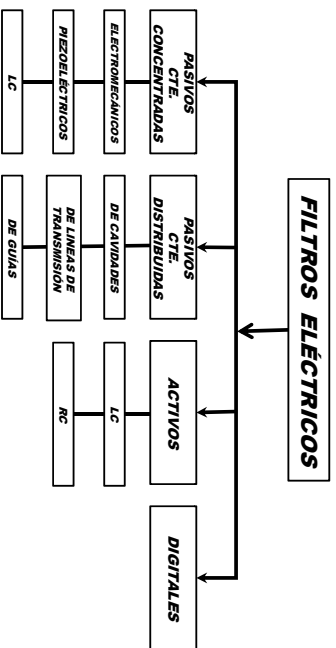
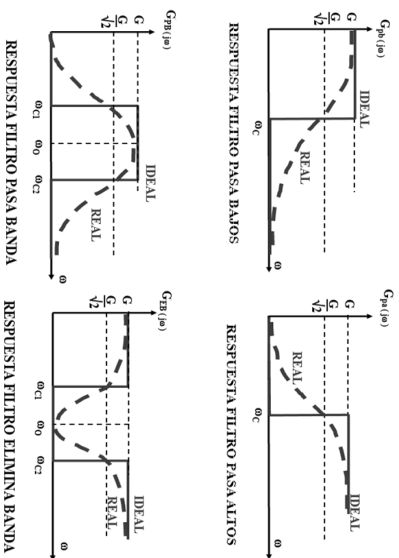


FILTROS CLASIFICACIÓN

CLASIFICACIÓN DE LOS FILTROS DE ACUERDO A SU PRINCIPIO DE FUNCIONAMIENTO



CLASIFICACIÓN DE FILTROS DE ACUERDO A LA RESPUESTA DESDE EL PUNTO DE VISTA DE LA GANANCIA “G”



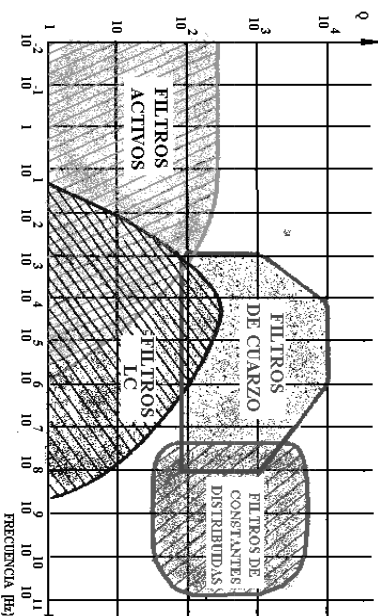
DEFINICIÓN:

EL FILTRO ES UN DISPOSITIVO ELÉCTRICO o ELECTRÓNICO, QUE PERMITE PASAR UNA DETERMINADA BANDA DE FRECUENCIAS DE UNA SEÑAL, MIENTRAS QUE ATENUA TODAS AQUELLAS FRECUENCIAS QUE ESTÁN FUERA DE ESA BANDA.

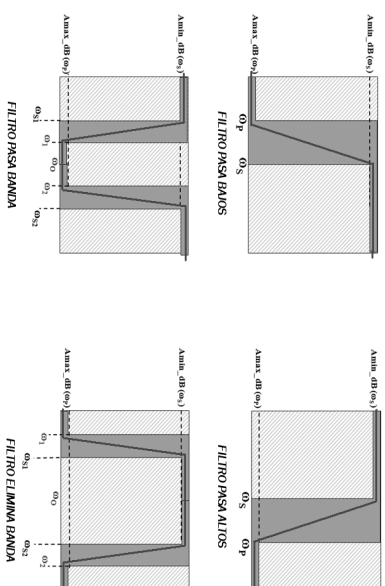
CLASIFICACIÓN:

- ❖ PASIVOS o ACTIVOS
- ❖ ANALÓGICOS, DIGITALES o MECÁNICOS
- ❖ TIPO DE FUNCIÓN DE TRANSFERENCIA
- ❖ TIPO DE RESPUESTA EN FRECUENCIA
- ❖ ORDEN DEL FILTRO

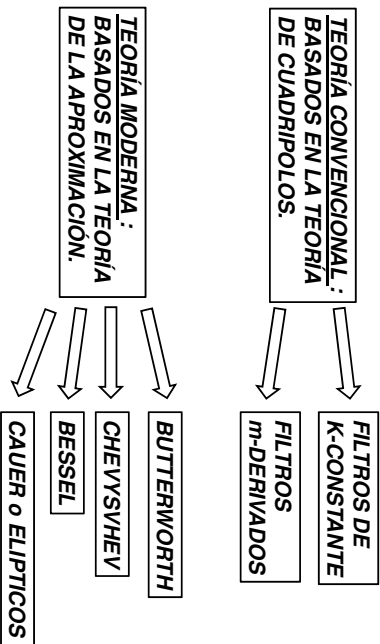
CAMPO DE APLICACIÓN DE LOS PRINCIPALES FILTROS ANALÓGICOS



CLASIFICACIÓN DE FILTROS DE ACUERDO A LA RESPUESTA DESDE EL PUNTO DE VISTA DE LA ATENUACIÓN “A” Y LA APLICACIÓN DE PLANTILLAS



**CLASIFICACIÓN DE LOS FILTROS DE ACUERDO
A SU PRINCIPIO DE DISEÑO**



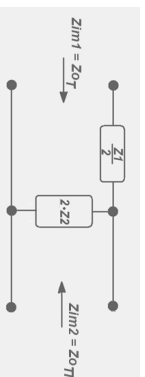
LOS FILTROS DE K-CTE BASAN SU FUNCIONAMIENTO EN LAS REDES DE ZOBEL Y DE CAMPBELL.

OTTO ZOBEL Y G. A. CAMPBELL DESARROLLARON ESTA TEORÍA EN LOS LABORATORIOS BELL EN 1923.

EL DISEÑO DE LAS SECCIONES DE FILTRADO, SE BASAN EN LAS IMPEDANCIAS IMÁGENES DE LAS MISMAS.

LA IMPEDANCIA DE CARGA DEL FILTRO SE ESPECIFICA PARA SER CONSTANTE Y PURAMENTE RESISTIVA.

LA FORMA GENERAL DE LOS FILTROS DE CAMPBELL, CONSISTEN DE UNA CONECCIÓN EN CASCADA DE CUADRIPOLOS O SECCIONES TIPO “L”.

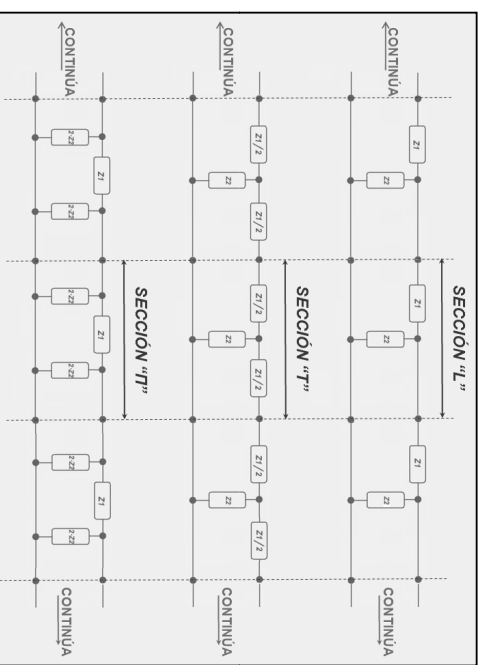
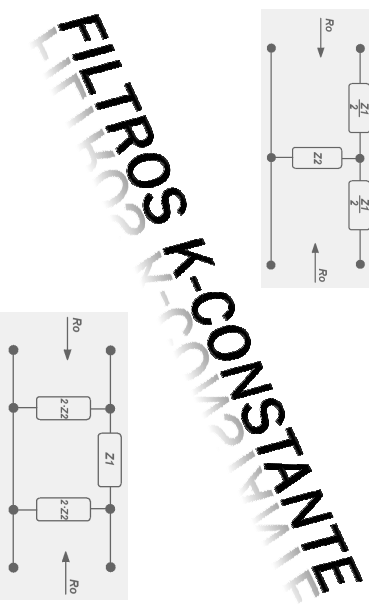
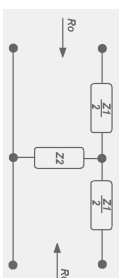


$$Z_{im1}_L = \sqrt{Z_1 \times Z_2} \times \sqrt{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}$$

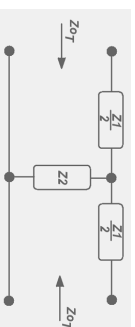
$$Z_{im1}_L = Z_{oT}$$

$$Z_{im2}_L = \frac{\sqrt{Z_1 \times Z_2}}{\sqrt{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}}$$

$$Z_{im2}_L = Z_{o\pi}$$



IMPEDANCIA CARACTERÍSTICA EN CUADRIPOLOS TIPO “T” Y “T”



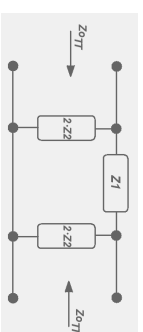
$$Z_{oT} = \sqrt{Z_1 \times Z_2} \times \sqrt{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}$$

$$Z_{oT} = R_o \times \sqrt{1 - |X_K|^2}$$

EN FILTROS DE K-CONSTANTE TENEMOS QUE:

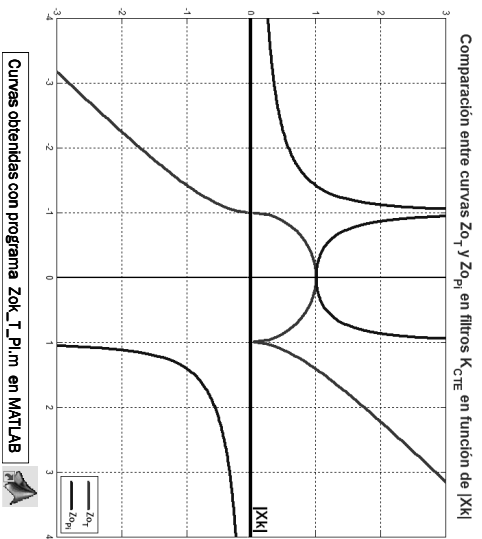
$$R_o = \sqrt{Z_1 \times Z_2}$$

$$-|X_K|^2 = \frac{Z_1}{4Z_2}$$



$$Z_{o\pi} = \frac{\sqrt{Z_1 \times Z_2}}{\sqrt{1 + \frac{Z_1}{4Z_2}}}$$

$$Z_{o\pi} = \frac{R_o}{\sqrt{1 - |X_K|^2}}$$



EN LOS FILTROS DE K-CTE :

$$Z_{1K} \bullet Z_{2K} = R_0^2$$



PARA QUE ESTO SEA CIERTO Z_{1K} Y Z_{2K} , DEBEN SER REACTANCIAS DE DISTINTO SIGNO :

Z_{1K}	L_1	C_1	L_1	C_1	L_1	L_2
Z_{2K}	C_2	L_2	L_2	C_2	L_2	C_2
$Z_{1K} * Z_{2K}$	$\frac{L_1}{C_2}$	$\frac{L_2}{C_1}$	$\frac{L_1}{C_2} = \frac{L_2}{C_1}$	$\frac{L_1}{C_2} = \frac{L_2}{C_1}$	$\frac{L_1}{C_2} = \frac{L_2}{C_1}$	$\frac{L_1}{C_2} = \frac{L_2}{C_1}$

DADO QUE X_K ES IMAGINARIO PURO, RECORDANDO :

$$\sinh \frac{\gamma}{2} = \sqrt{\frac{Z_{L1}}{4 * Z_2}} = X_K = j [X_K] = \sinh \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\beta}{2} + j \cosh \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\beta}{2}$$

LA PARTE REAL DE $\sinh (\gamma/2)$ DEBE SER CERO :

$$\sinh \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\beta}{2} = 0$$

ESTO OCURRE SI :

$$\alpha = 0 \quad \beta = \pm \pi$$

PARA

$$\alpha = 0 \rightarrow \cosh \alpha = 1$$

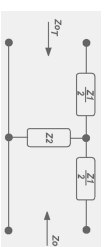
$$\sinh \frac{\gamma}{2} = \frac{Z_{L1}}{4 * Z_2} = X_K = j [X_K] = j \cosh \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\beta}{2} \quad \therefore \quad \beta = 2 \sin^{-1} [X_K]$$

PARA

$$\beta = \pm \pi \rightarrow \sin \frac{\beta}{2} = \pm 1$$

$$\sinh \frac{\gamma}{2} = \sqrt{\frac{Z_{L1}}{4 * Z_2}} = X_K = j [X_K] = j \cosh \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\beta}{2} \quad \therefore \quad \alpha = 2 \cosh^{-1} [X_K]$$

FUNCIÓN DE PROPAGACIÓN EN CUADRIPOLO TIPO T* SIMÉTRICO PARA UN CUADRIPOLO TIPO T* TENEMOS :



$$\cosh \gamma = A = \frac{Z_1 + Z_2}{2} = 1 + \frac{Z_1}{2 * Z_2}$$

PERO ES MÁS CÓMODO TRABAJAR CON LA EXPRESIÓN DEL $\sinh (\gamma/2)$

$$\sinh \frac{\gamma}{2} = \sqrt{\frac{1}{2} (\cosh \gamma - 1)}$$

$$\sinh \frac{\gamma}{2} = \sqrt{\frac{1}{2} \left(1 + \frac{Z_1}{2 * Z_2} - 1 \right)} = \sqrt{\frac{Z_1}{4 * Z_2}}$$

$$\sinh \frac{\gamma}{2} = \sinh \frac{1}{2} (\alpha + j\beta) = \sinh \left(\frac{\alpha}{2} + j \frac{\beta}{2} \right) = \sinh \frac{\alpha}{2} \cos \frac{\beta}{2} + j \cosh \frac{\alpha}{2} \sin \frac{\beta}{2}$$

$$\sinh \frac{\gamma}{2} \sqrt{\frac{Z_{L1}}{4 * Z_2}} = X_K$$

SI SE CUMPLE QUE :

$$Z_{1K} \bullet Z_{2K} = R_0^2$$



TENDREMOS :

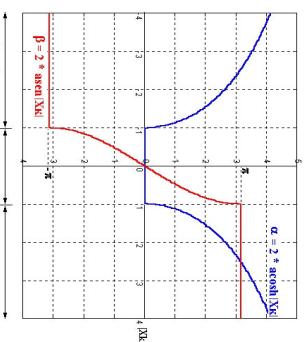
$$\frac{Z_{1K}}{4 * Z_{2K}} = \frac{Z_{K1}^2}{4 * R_0^2} = \frac{R_0^2}{4 * Z_{2K}^2}$$

POR LO TANTO :

$$\sqrt{\frac{Z_{1K}}{4 * Z_{2K}}} = \frac{Z_{K1}}{2 * R_0} = \frac{R_0}{2 * Z_{2K}}$$

DE DONDE X_K ES IMAGINARIO PURO $\rightarrow X_K = j |X_K|$

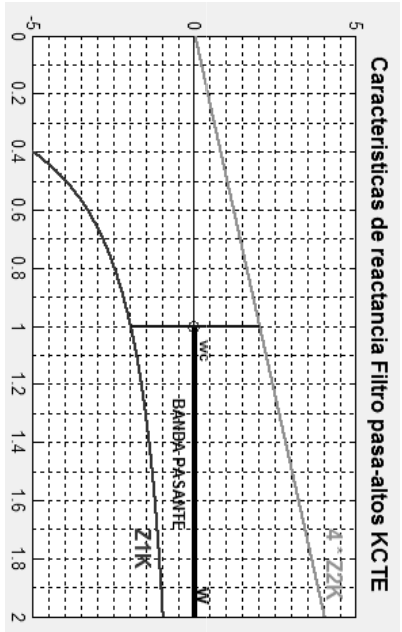
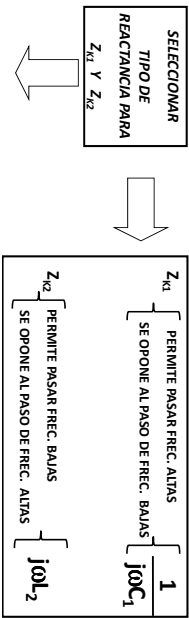
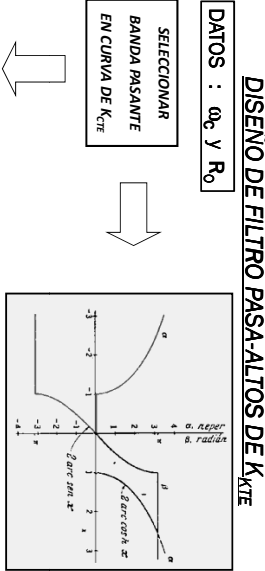
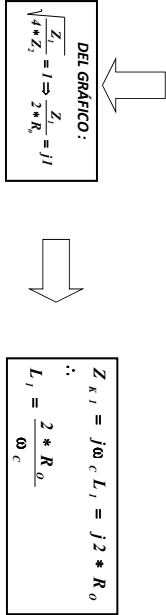
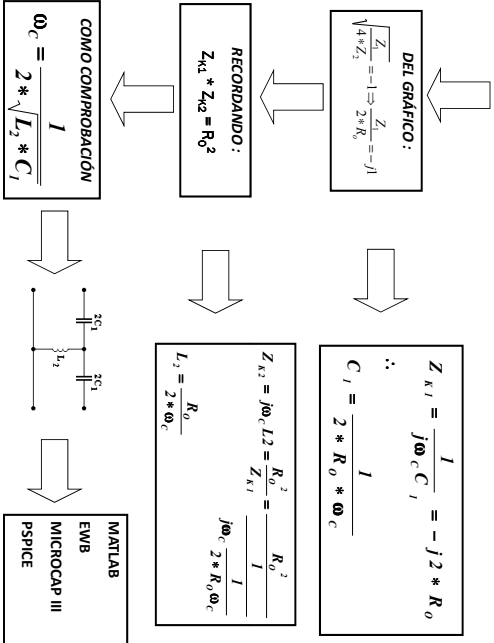
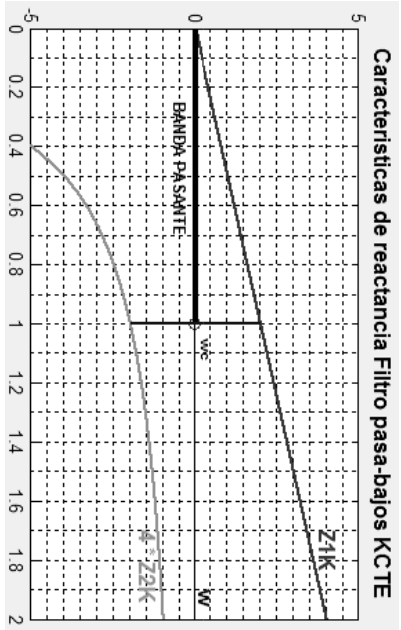
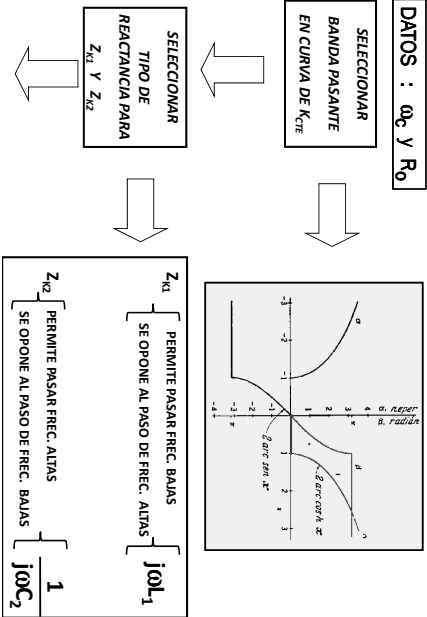
CURVAS DE ATENUACIÓN (α) Y FASE (β) DE FILTROS K-CTE :



KCTE_CURVAS.m

CASO	$\frac{Z_L}{4Z_0}$	α	β	CASECTER DE Z_0	BANDA
A	$-1 \text{ a } 0$	0	$2 * \sin^{-1} \sqrt{ Z_L / 4Z_2 }$	RESISTENCIA PURA	PASANTE
B	$0 \text{ a } \infty$	$2 * \sinh^{-1} \sqrt{ Z_L / 4Z_2 }$	0	REACTANCIA PURA	REFLEJA
C	$-\infty \text{ a } -1$	$2 * \cosh^{-1} \sqrt{ Z_L / 4Z_2 }$	$\pm \pi$	REACTANCIA PURA	REFLEJA

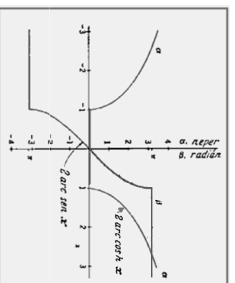
DISEÑO DE FILTRO PASA-BAJOS DE KCTE



DISEÑO DE FILTRO PASA-BANDA DE K_{TE}

DATOS : ω_{c1} , ω_{c2} y R_0

SELECCIONAR
BANDA PASANTE
EN CURVA DE K_{TE}



SELECCIONAR
TIPO DE
REACTANCIA PARA
 Z_{K1} Y Z_{K2}

Z_{K1} [PERMITE PASAR UNA BANDA DE FRECUENCIAS] $\left\{ \begin{array}{l} j\omega L_1 + \frac{1}{j\omega C_1} \end{array} \right.$

Z_{K2} [SE OPONE AL PASO DE UNA BANDA DE FREC.] $\left\{ \begin{array}{l} j\omega L_2 // \frac{1}{j\omega C_2} \end{array} \right.$

ADemás:

$Z_{K1} = PL_1 + \frac{1}{PC_1} = \frac{PL_1C_1 + 1}{PC_1}$

Recordando $\Rightarrow \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L_1C_1}}$ cambiando $P \rightarrow j\omega$ y operando :

$Z_{K1} = jL_1 \cdot \left(\frac{\omega^2 - \omega_0^2}{\omega} \right)$

DEL GRÁFICO PARA $\omega = \omega_{c1}$:

$X_{K1} = \sqrt{\frac{Z_{K1}}{4R_0}} = -1 \Rightarrow \frac{Z_{K1}}{4R_0} = -j1$

DEL GRÁFICO PARA $\omega = \omega_{c2}$:

$X_{K2} = \sqrt{\frac{Z_{K2}}{4R_0}} = +1 \Rightarrow \frac{Z_{K2}}{4R_0} = +j1$

$-j1 = \frac{Z_{K1}}{2R_0} \Big|_{\omega=\omega_{c1}} = \frac{jL_1 \cdot \left(\frac{\omega_{c1}^2 - \omega_0^2}{\omega_{c1}} \right)}{2R_0}$

$+j1 = \frac{Z_{K2}}{2R_0} \Big|_{\omega=\omega_{c2}} = \frac{jL_1 \cdot \left(\frac{\omega_{c2}^2 - \omega_0^2}{\omega_{c2}} \right)}{2R_0}$

RECORDANDO :

$\omega_0^2 = \frac{1}{L_1 \cdot C_1} = \frac{1}{L_2 \cdot C_2}$

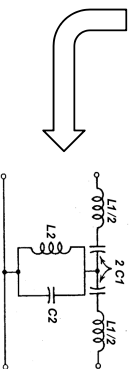
$C_1 = \frac{1}{\omega_0^2 L_1} = \frac{1}{\omega_0^2 \frac{2R_0 \omega_0^2}{BW}} = \frac{BW}{2R_0 \omega_0^2}$

$L_2 = \frac{1}{\omega_0^2 C_2} = \frac{1}{\omega_0^2 \frac{1}{R_0 \cdot BW}} = \frac{R_0 \cdot BW}{2\omega_0^2}$

COMO COMPROBACION

$BW = \frac{2}{\sqrt{L_1 \cdot C_2}}$

IDENTICA A LA EXPRESIÓN DE ω_c EN FILTRO PASA-BAJOS

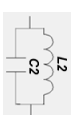


MATLAB
EWB
MICROCAP III
PSPICE

$Z_{K1} \rightarrow$ CIRCUITO
RESONANTE



$Z_{K2} \rightarrow$ CIRCUITO
ANTIRESONANTE



DEBE CUMPLIRSE QUE :

$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L_1 \cdot C_1}} = \frac{1}{\sqrt{L_2 \cdot C_2}}$

ADemás:

$\omega_0 = \sqrt{\omega_{c1} \cdot \omega_{c2}}$

$BW = \omega_{c2} - \omega_{c1}$

↑

OPERANDO :

↑

$-j1 = \frac{Z_{K1}}{2R_0} \Big|_{\omega=\omega_{c1}} = \frac{jL_1 \cdot \left(\frac{\omega_{c1}^2 - \omega_0^2}{\omega_{c1}} \right)}{2R_0}$

pero $\omega_0^2 = \omega_{c1} \cdot \omega_{c2}$

$X_{K1} = \frac{jL_1 \cdot \left(\frac{\omega_{c1}^2 - (\omega_{c1} \cdot \omega_{c2})}{\omega_{c1}} \right)}{2R_0}$

$-j1 = \frac{jL_1 \cdot \left(\frac{\omega_{c1}^2 - \omega_{c1} \cdot \omega_{c2}}{\omega_{c1}} \right)}{2R_0}$

$1 = \frac{L_1 \cdot (\omega_{c2} - \omega_{c1})}{2R_0} = \frac{L_1 \cdot BW}{2R_0}$

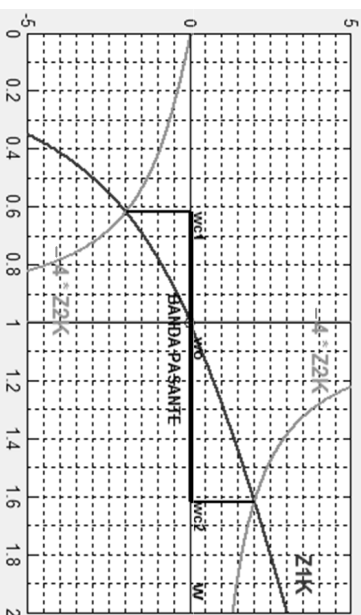
$\therefore L_1 = \frac{2R_0}{BW}$

RECORDANDO :

$\frac{L_1}{C_2} = R_0^2$

$C_2 = \frac{L_1}{R_0^2} = \frac{BW}{R_0}$

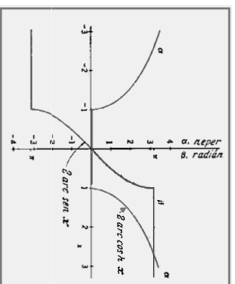
Características de reactancia Filtro Pasa-Banda K_{TE}



DISEÑO DE FILTRO ELIMINA-BANDA DE K_{KTE}

DATOS : ω_{c1} , ω_{c2} y R_0

SELECCIONAR
BANDA PASANTE
EN CURVA DE K_{KTE}



SELECCIONAR
TIPO DE
REACTANCIA PARA
 Z_{K1} Y Z_{K2}

SE OPMONE AL PASO DE UNA BANDA DE FREC.

$$Z_{K1} \parallel j\omega L_1 \parallel \frac{1}{j\omega C_1}$$

PERMITE PASAR UNA BANDA DE FRECUENCIAS

$$j\omega L_2 + \frac{1}{j\omega C_2}$$

ADemás:

DEL GRÁFICO PARA
 $\omega = \omega_{c1}$:

$$X_{K1} = \sqrt{\frac{Z_{K1}}{4 + Z_{K1}^2}} \Rightarrow Z_{K1} = +jR_0$$

DEL GRÁFICO PARA
 $\omega = \omega_{c2}$:

$$X_{K2} = \sqrt{\frac{Z_{K2}}{4 + Z_{K2}^2}} \Rightarrow Z_{K2} = -jR_0$$

$$Z_{K1} = PL_1 \parallel \frac{1}{PC_1} = \frac{PL_1 \cdot \frac{1}{PC_1}}{PL_1 + \frac{1}{PC_1}}$$

Recordando $\Rightarrow \omega_o = \frac{1}{\sqrt{L_1 C_1}}$
cambiando $P \rightarrow j\omega$ y operando :

$$Z_{K1} = \frac{1}{jC_1} \cdot \left(\frac{\omega}{\omega_o^2 - \omega^2} \right)$$

$$+j1 = \frac{Z_{K1K}}{2R_0} \Big|_{\omega=\omega_{c1}} = \frac{\frac{1}{jC_1} \cdot \left(\frac{\omega_{c1}}{\omega_{c1}^2 - \omega_o^2} \right)}{2R_0}$$

$$-j1 = \frac{Z_{K2K}}{2R_0} \Big|_{\omega=\omega_{c2}} = \frac{\frac{1}{jC_2} \cdot \left(\frac{\omega_{c2}}{\omega_{c2}^2 - \omega_o^2} \right)}{2R_0}$$

RECORDANDO :
 $\frac{L_2}{C_1} = R_0^2$

$$L_2 = R_0^2 \cdot C_1 = R_0^2 \cdot \frac{1}{2R_0 \cdot BW}$$

$$L_2 = \frac{R_0}{2 \cdot BW}$$

RECORDANDO :
 $\omega_o^2 = \frac{1}{L_1 \cdot C_1} = \frac{1}{L_2 \cdot C_2}$

$$L_1 = \frac{1}{\omega_o^2 C_1} = \frac{1}{\omega_o^2 \frac{1}{2R_0 \cdot BW}} = \frac{2R_0 \cdot BW}{\omega_o^2}$$

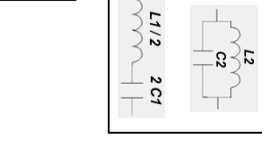
$$C_2 = \frac{1}{\omega_o^2 L_2} = \frac{1}{\omega_o^2 \frac{R_0}{2 \cdot BW}} = \frac{2 \cdot BW}{R_0 \cdot \omega_o^2}$$

POR LO TANTO
DE LO ANTERIOR :

$Z_{K1} \rightarrow$ CIRCUITO
ANTIRRESONANTE

$Z_{K2} \rightarrow$ CIRCUITO
RESONANTE

$$\omega_o = \frac{1}{\sqrt{L_1 \cdot C_1}} = \frac{1}{\sqrt{L_2 \cdot C_2}}$$



$$\omega_o = \sqrt{\omega_{c1} \cdot \omega_{c2}}$$

$$BW = \omega_{c2} - \omega_{c1}$$

ADemás:

OPERANDO :

$$-j1 = \frac{Z_{K1K}}{2R_0} \Big|_{\omega=\omega_{c1}} = \frac{jL_1 \cdot \left(\frac{\omega_{c1}}{\omega_{c1}^2 - \omega_o^2} \right)}{2R_0}$$

pero $\left[\omega_o^2 = \omega_{c1} \cdot \omega_{c2} \right]$

$$+j1 = \frac{\frac{1}{jC_1} \cdot \left(\frac{\omega_{c1}}{\omega_{c1}^2 - \omega_o^2} \right)}{2R_0} = \frac{\frac{1}{jC_1} \cdot \left(\frac{\omega_{c1}}{\omega_{c1}^2 - \omega_{c1} \cdot \omega_{c2}} \right)}{2R_0}$$

$$+j1 = \frac{\frac{1}{jC_1} \cdot \left(\frac{1}{\omega_{c1} \cdot (\omega_{c2} - \omega_{c1})} \right)}{2R_0}$$

$$+j1 = \frac{X_{C1} \cdot \left(\frac{1}{\omega_{c1} \cdot (\omega_{c2} - \omega_{c1})} \right)}{2R_0}$$

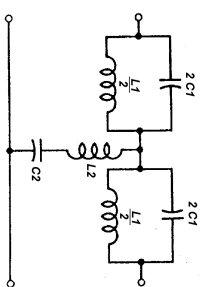
$$1 = \frac{2C_1 R_0 \cdot (\omega_{c2} - \omega_{c1})}{2C_1 R_0 \cdot BW}$$

$$\therefore C_1 = \frac{1}{2R_0 \cdot BW}$$

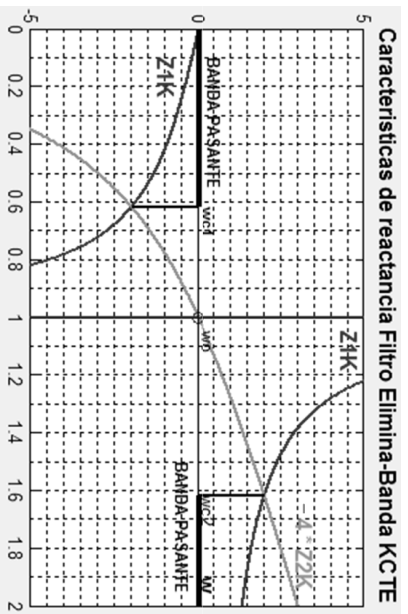
COMO COMPROBACIÓN

$$BW = \frac{1}{2 \cdot \sqrt{L_2 \cdot C_1}}$$

IDENTICA A LA EXPRESIÓN
DE ω_c
EN FILTRO PASA-ALTOS



MAATLAB
EWB
MICROCAP III
PSICE



NORMALIZACIÓN

➤ Escalado : Se trata de alterar los valores de los elementos pasivos de un circuito, de forma que sus comportamientos sean equivalentes a los del circuito original.

- Permite trabajar con prototipos y con cantidades más cómodas de manipular.
- Podemos derivar infinitos casos distintos.

➤ Se habla de Normalización cuando el escalado del circuito, se realiza de tal forma que :

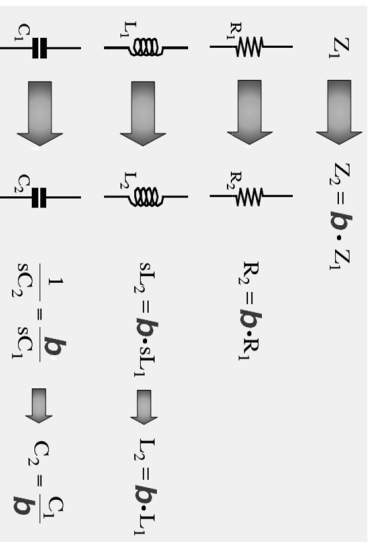
- El nivel de impedancia resultante sea de $1 [\Omega]$.
- La frecuencia resultante sea de $1 [\text{rad/s}]$.

➤ Notación : frecuencia y elementos normalizados

$$\omega_n ; L_n ; C_n ; R_n \text{ y } Z_n$$

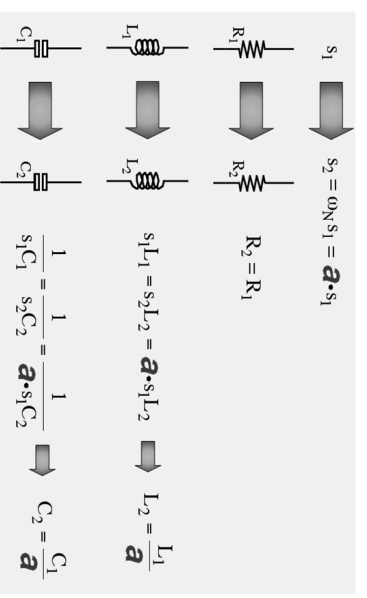
ESCALADO EN IMPEDANCIA

Cada elemento pasivo se sustituye por otro similar de modo que se mantengan las siguientes proporciones :



ESCALADO EN FRECUENCIA

Cada elemento pasivo se sustituye por otro similar, con impedancia idéntica a la original :

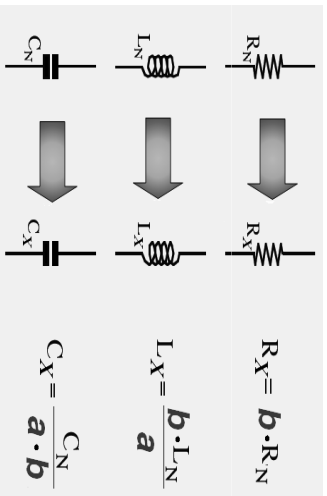


NORMALIZACIÓN

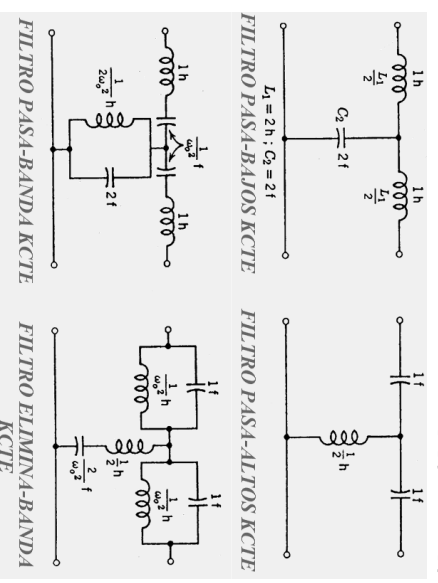
Aplicamos simultáneamente los dos escalados anteriores:

➤ En Impedancia, por un factor $b = R_X / R_N \rightarrow R_N = 1 [\Omega]$

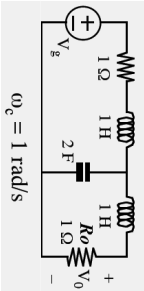
➤ En frecuencia, por un factor $a = \omega_c / \omega_n \rightarrow \omega_n = 1 [\text{rps}]$



FILTROS K-C TE NORMALIZADOS → $R_N = 1 [\Omega]$ y $\omega_n = 1 [\text{rps}]$



EJEMPLO: Dado el siguiente filtro pasa-bajos Normalizado, *desnormalice y obtenga el circuito correspondiente para una frecuencia de corte f_c de 2500 [Hz] y una impedancia característica R_o de 300 [Ω].*

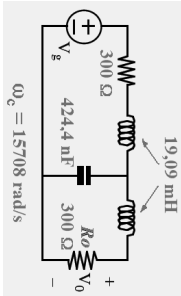


$\omega_c = 1 \text{ rad/s}$

$b = R_o = 300[\Omega] \quad y \quad a = \omega_c = 2\pi \cdot f_c = 15708 \left[\frac{rad}{seg} \right]$

$$\frac{L_n}{2} = \frac{2}{a} \cdot \frac{1 \cdot 300}{15708} = 19,09 \text{ [mH]}$$
$$\frac{C_x}{2} = \frac{C_{nx}}{a \cdot b} = \frac{2}{15708 \cdot 300} = 42,41 \text{ [nF]}$$

COMPROBACION:
$$\omega_c = \frac{2}{\sqrt{L_n \cdot C_x}} = \frac{2}{\sqrt{0,019 \cdot 2 \cdot 42,4 \cdot 10^{-9}}} \approx 15708 \text{ [rad/s]}$$



TRANSFORMACIÓN DE FRECUENCIA

TRANSFORMACION PASA-BAJOS -> PASA-ALTOS		
PASA-BAJOS	REEMPLAZAR	PASA-ALTOS
	$P \rightarrow \frac{1}{P}$	
	$P \rightarrow \frac{1}{P}$	

TRANSFORMACION PASA-ALTOS -> PASA-BAJOS		
PASA-ALTOS	REEMPLAZAR	PASA-BAJOS
	$P \rightarrow \frac{1}{P}$	
	$P \rightarrow \frac{1}{P}$	

TRANSFORMACIÓN DE FRECUENCIA

