

## Análisis de señales Problema de la transformada de Laplace

Escuela de Ciencias exactas e Ingeniería Código: SA2019IG01 TTQ16

	Profesor: Marco Teran
Name:	<b>Deadline:</b> 23 de mayo de 2019

1. La siguiente ecuación diferencial se utiliza para representar un sistema causal G:

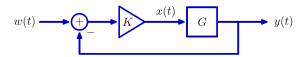


Fig. 1 – Diagrama de bloques del sistema retroalimentado.

$$\frac{dy(t)}{dt} + 2y(t) = \frac{1}{4}x(t)$$

donde x(t) representa la señal de entrada y y(t) la señal de salida.

(a) Implementando las propiedades de la transformada de Laplace, determinar la salida y(t) para la siguiente entrada. Realice el diagrama de polos y ceros de este sistema G.

$$x(t) = \begin{cases} e^{-3t}, & \text{si } t \ge 0\\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$$

- (b) Ahora considere el siguiente lazo retroalimentado (feedback loop, ver fig. 1) que contiene el sistema G del punto anterior. Determinar la ecuación diferencial que representa la relación entre w(t) y y(t). Nota: la ecuación diferencial no hace referencias a x(t).
- (c) (investigaci'on-opcional) Determinar los valores de K para los cuales el sistema retroalimentado es estable.