Name:

Análisis de señales Transformada de Laplace

Escuela de Ciencias exactas e Ingeniería Código: SA2019IG01 TTQ15

Profesor: Marco Teran Deadline: 23 de mayo de 2019

1. Dibuje las siguientes señales, encuentre su transformada de Laplace (LT). Encuentre y represente de forma gráfica la ROC (región de convergencia), dibuje los polos y ceros correspondientes para cada una de ellas:

(a)
$$x(t) = \delta(t)$$

(b)
$$x(t) = \delta(t - t_0)$$

(c)
$$x(t) = \delta(t+1) - \delta(t-1)$$

(d)
$$x(t) = Au(t)$$

(e)
$$x(t) = u(t+1) - u(t-1)$$

$$(f) x(t) = -e^{-6t}u(t)$$

(g)
$$x(t) = e^{-2t} [u(t) - u(t-5)]$$

(h)
$$x(t) = e^{j\omega_0 t} u(t)$$

(i)
$$x(t) = \cos(\omega_0 t)u(t)$$

(j)
$$x(t) = t \sin(\beta t) u(t)$$

(k)
$$x(t) = \cos(2\pi t) \left[u(t+1) - u(t-1) \right]$$

(1)
$$x(t) = e^t u(-t)$$

(m)
$$x(t) = e^{-|t|}$$

(n)
$$x(t) = -e^{-at}u(-t)$$

(o)
$$x(t) = e^t u(-t-1)$$

(p)
$$x(t) = e^{t+1}u(-t-1)$$

(q)
$$x(t) = e^t [u(-t) - u(-t-1)]$$

(r)
$$x(t) = u(t+1) - u(t-1)$$

(s)
$$x(t) = e^{-t}u(t+1)$$

(t)
$$x(t) = e^t [u(t+1) - u(t-1)]$$

2. Encuentre la transformada inversa de Laplace (ILT) de las siguientes representaciones de señales en el dominio de s:

(a)
$$X(s) = \frac{1}{s+1}$$
, $\text{Re}\{s\} > -1$.

(b)
$$X(s) = \frac{s}{s^2 + 4}$$
, Re $\{s\} > 0$.

(c)
$$X(s) = \frac{s+1}{(s+1)^2+4}$$
, $\text{Re}\{s\} > -1$.

(d)
$$X(s) = \frac{2s+4}{s^2+4s+3}, -3 < \text{Re}\{s\} < -1.$$

(e)
$$X(s) = \frac{5s+13}{s(s^2+4s+13)}$$
, Re $\{s\} > 0$.

(f)
$$X(s) = \frac{1}{s^3(s-1)}$$
.

(g)
$$X(s) = \frac{s-3}{s^2+4}$$
.

(h)
$$X(s) = \frac{3}{s} - \frac{5}{s+1} + \frac{6}{s^2+4}$$
.

(i)
$$X(s) = \frac{10s^2 + 4}{s(s+1)(s+2)^2}$$
.

(j)
$$X(s) = \frac{s}{(s^2 - 4)(s^3 + 3s^2 + 3s + 1)},$$

-1 < Re $\{s\}$ < 2

3. Considere el sistema LTI con función de transferencia dada por:

$$X(s) = \frac{1}{(s-1)(s+2)}$$

- 1. Determine las posibles regiones de convergencia para dicha función de transferencia.
- 2. Para los casos correspondientes a un sistema estable, determine la respuesta impulso y la respuesta en frecuencia de dicho sistema.

4. Para el sistema LTI y(t)=x(t-2), determine:

$$X(s) = \frac{1}{(s-1)(s+2)}$$

- 1. La función de transferencia y la respuesta impulso del sistema LTI.
- 2. La respuesta en frecuencia y el retardo de fase del sistema LTI.