Spracovanie farebného obrazu

Farby a farebné modely

• Čo sa nachádza na Plankovej krivke?

- Čo sa nachádza na Plankovej krivke?
- Na čo slúži referenčný biely bod?

- Čo sa nachádza na Plankovej krivke?
- Na čo slúži referenčný biely bod?
- Čo predstavuje gamut farieb?

- Čo sa nachádza na Plankovej krivke?
- Na čo slúži referenčný biely bod?
- Čo predstavuje gamut farieb?
- Čo je metamér?

- Čo sa nachádza na Plankovej krivke?
- Na čo slúži referenčný biely bod?
- Čo predstavuje gamut farieb?
- Čo je metamér?
- Aký je rozdiel medzi RGB a RGBA?

• HW orientované

- HW orientované
 - RGB, CMY, CMYK, televízne normy
- užívateľsky orientované

- HW orientované
 - RGB, CMY, CMYK, televízne normy
- užívateľsky orientované
 - HLS, HSV, HSI
- vnemovo rovnomerné (perceptually uniform)

- HW orientované
 - RGB, CMY, CMYK, televízne normy
- užívateľsky orientované
 - HLS, HSV, HSI
- vnemovo rovnomerné (perceptually uniform)
 - CIE Lab, Luv, WUV
- iné

- HW orientované
 - RGB, CMY, CMYK, televízne normy
- užívateľsky orientované
 - HLS, HSV, HSI
- vnemovo rovnomerné (perceptually uniform)
 - CIE Lab, Luv, WUV
- iné
 - XYZ, oponent, TSV, LUX, YES, ...

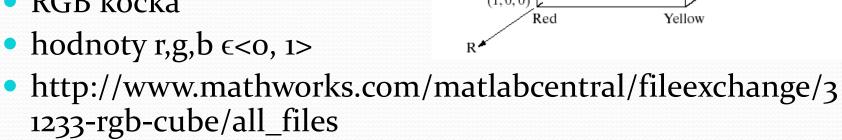
RGB

- najznámejší model
- aditívne skladanie farieb
- Aké farby sú vo vrcholoch kocky?

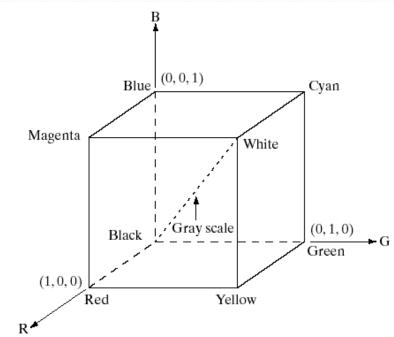
RGB

- najznámejší model
- aditívne skladanie farieb

- RGB kocka



 Kde v RGB sa nachádzajú farby zodpovedajúce odtieňom šedej?



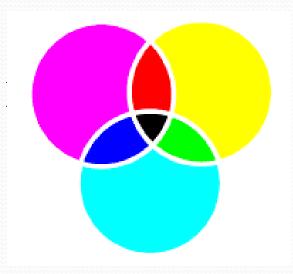
```
image = imread('peppers.png');
R = image(:,:,1); G = image(:,:,2); B = image(:,:,3);
F_1 = cat(3, G, R, B);
F_2 = cat(3, B, R, G);
F_3 = cat(3, B,G,R);
figure();
subplot(2,2,1); imshow(image) ; title('original RGB');
subplot(2,2,2); imshow(F1,[]); title('GRB');
subplot(2,2,3); imshow(F2,[]); title('BRG');
subplot(2,2,4); imshow(F3,[]); title('BGR');
```

CMY

- tlačiarne
- subtraktívne skladanie farieb
 - M+Y =
 - C+Y =
 - C+M =

CMY

- tlačiarne
- subtraktívne skladanie farieb
 - M+Y=R
 - C+Y=G
 - C+M = B
- komplementárny model
- C = 1 R
- M = 1 G
- Y = 1 B



Užívateľsky orientované modely

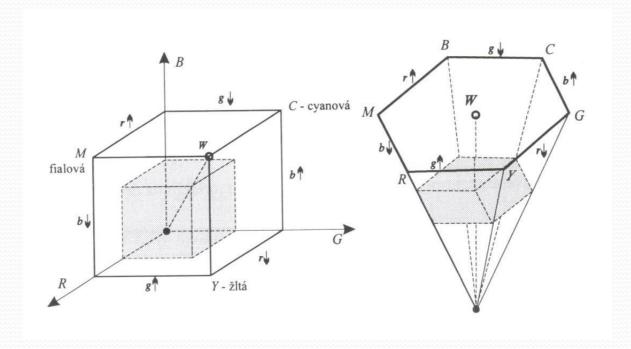
- analógia s maliarskym pohľadom
 - Prečo?

Užívateľsky orientované modely

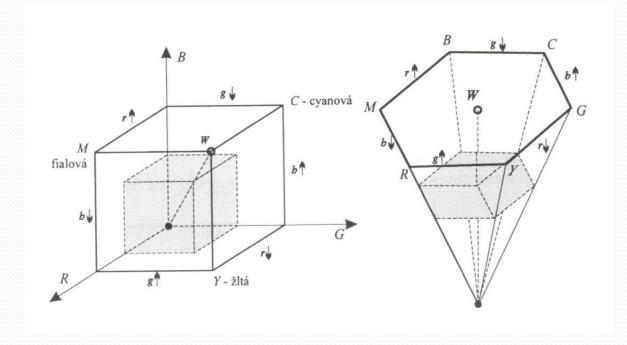
- analógia s maliarskym pohľadom
 - (odtieň, sýtosť, jas)
- nelineárny prevod z/do RGB
- tvar: kužeľ (aj dvojitý), ihlan, niekedy valec
 - HLS, HSV, HSI

Definuje farby pre človeka prirodzeným spôsobom

- Definuje farby pre človeka prirodzeným spôsobom
 - hue o-360° (0° 120° 240°)
 - saturation
 - value
- problém?



- Definuje farby pre človeka prirodzeným spôsobom
 - hue o-360° (0° 120° 240°)
 - saturation
 - value
- problém?
- riešenie?



Modely triedy Y

- modely pre televíziu a video techniku
 - YUV, YIQ, YCbCr, YCC
- Y jasová zložka
 - oddelená od farebných
- časť informácie môže byť vynechaná z dôvodu redukcie prenášaných údajov
- 4:4:4, 4:2:2, ...

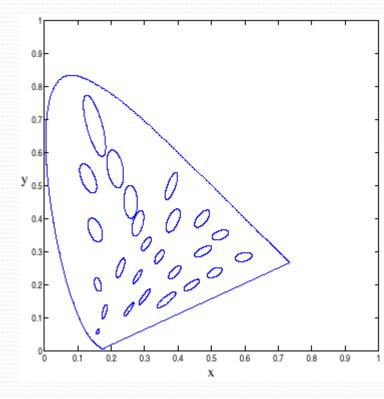
Vnemovo rovnomerné modely

- CIE UVW
- CIE Yu'v'
- CIE L*u*v*
- CIE L*a*b

McAdamove elipsy v xy

Vnemovo rovnomerné modely

- CIE UVW
- CIE Yu'v'
- CIE L*u*v*
- CIE L*a*b
- McAdamove elipsy v xy
 - pre pozorovateľa nerozlíšiteľné farby

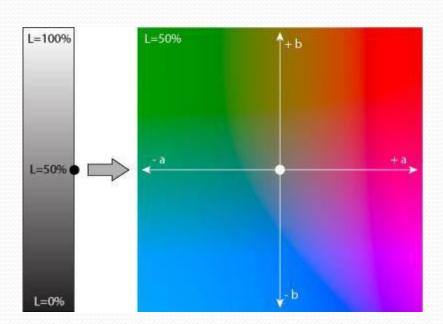


L*a*b

- úplne nezávislý model, nezávislosť na zariadení
- a
- b
- L

L*a*b

- úplne nezávislý model, nezávislosť na zariadení
- a: od zeleno-modrej po červeno-purpurovú
- b: od modro-purpurovej po zeleno-žlto-červenú
- L svetlosť (Lightness): o-100
 - úplne oddelená od farebnej zložky



Konverzie medzi farebnými modelmi RGB -> XYZ

- Lineárna transformácia
- Xw,Yw,Zw súradnice bieleho bodu

$$\begin{bmatrix} a(1) \\ a(2) \\ a(3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_R & x_G & x_B \\ y_R & y_G & y_B \\ z_R & z_G & z_B \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} x_W / y_W \\ 1 \\ z_W / y_W \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} M_{1,1} & M_{1,2} & M_{1,3} \\ M_{2,1} & M_{2,2} & M_{2,3} \\ M_{3,1} & M_{3,2} & M_{3,3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_R & x_G & x_B \\ y_R & y_G & y_B \\ z_R & z_G & z_B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a(1) & 0 & 0 \\ 0 & a(2) & 0 \\ 0 & 0 & a(3) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} M_{1,1} & M_{1,2} & M_{1,3} \\ M_{2,1} & M_{2,2} & M_{2,3} \\ M_{3,1} & M_{3,2} & M_{3,3} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} R \\ G \\ B \end{bmatrix}$$

$$H = \begin{cases} \theta, & \text{for } B > G \\ 360 - \theta, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$S = 1 - \frac{3}{(R+G+B)} \times \min(R, G, B)$$

$$\theta = \cos^{-1} \left\{ \frac{\left[(R-G) + (R-B) \right]/2}{\left[(R-G)^2 + (R-B)(G-B) \right]^{1/2}} \right\}$$

$$I = \frac{1}{3} (R+G+B)$$

• H – normalizácia do <0,1>: H / 360°

$$H = \begin{cases} \theta, & \text{for } B > G \\ 360 - \theta, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$S = 1 - \frac{3}{(R+G+B)} \times \min(R, G, B)$$

$$\theta = \cos^{-1} \left\{ \frac{\left[(R-G) + (R-B) \right]/2}{\left[(R-G)^2 + (R-B)(G-B) \right]^{1/2}} \right\}$$

$$I = \frac{1}{3} (R+G+B)$$

- H normalizácia do <0,1>: H / 360°
- ak R = G = B

$$H = \begin{cases} \theta, & \text{for } B > G \\ 360 - \theta, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$S = 1 - \frac{3}{(R+G+B)} \times \min(R, G, B)$$

$$\theta = \cos^{-1} \left\{ \frac{\left[(R-G) + (R-B) \right]/2}{\left[(R-G)^2 + (R-B)(G-B) \right]^{1/2}} \right\}$$

$$I = \frac{1}{3} (R+G+B)$$

- H normalizácia do <0,1>: H / 360°
- ak R = G = B, H nie je definovaná
- ak I = o

$$H = \begin{cases} \theta, & \text{for } B > G \\ 360 - \theta, & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$S = 1 - \frac{3}{(R+G+B)} \times \min(R, G, B)$$

$$\theta = \cos^{-1} \left\{ \frac{\left[(R-G) + (R-B) \right]/2}{\left[(R-G)^2 + (R-B)(G-B) \right]^{3/2}} \right\}$$

$$I = \frac{1}{3} (R+G+B)$$

- H normalizácia do <0,1>: H / 360°
- ak R = G = B, H nie je definovaná
- ak I = o, S nie je definovaná

RGB -> YUV

```
I= imread('peppers.png');
[i,j,k] = size(I);
CONVERTER = [0.299 0.587 0.114
                 -0.14713 -0.28886 0.436
                 0.615 -0.51498 -0.10001];
for row = 1:i
  for col = 1:j
        RGB = [I(row, col, 1)]
                 I(row, col, 2)
                 I(row, col, 3)];
        YUV = CONVERTER * double(RGB);
        O(row, col, :) = uint8(YUV);
  end
end
```

Konverzie

- farebné modely závislé na HW, ktoré podporuje IPT
 - YIQ
 - NTSC color space
 - luminance (Y), hue (I), and saturation (Q).
 - Y šedotónová informácia

```
RGB = imread('peppers.png');
YIQ = rgb2ntsc(RGB);
RGB2 = ntsc2rgb(YIQ);
I = YIQ(:,:,1);
```

Konverzie

- YCbCr
 - digitálne video
 - Y luminancia
 - chrominancia: Cb, Cr

```
RGB = imread('peppers.png');
YCBCR = rgb2ycbcr(RGB);
```

• Dobre popisuje, ako ľudia vnímajú farby

```
RGB = imread('peppers.png');

HSV = rgb2hsv(RGB);

RGB=reshape(ones(64,1)*reshape(jet(64),1,192),[64,64,3]);

HSV=rgb2hsv(RGB);

H=HSV(:,:,1); S=HSV(:,:,2); V=HSV(:,:,3);

subplot(2,2,1), imshow(H)

subplot(2,2,2), imshow(S)

subplot(2,2,3), imshow(V)

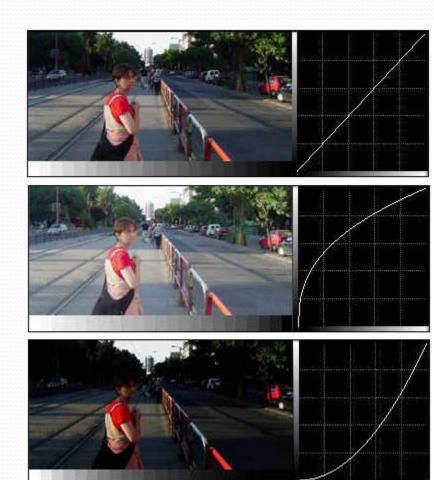
subplot(2,2,4), imshow(RGB)
```

Konverzie

- Farebné modely nezávislé na HW, ktoré podporuje IPT
- XYZ-> xyY, uvl, u'v'L, and L*a*b*
- xyY -> XYZ
- uvL -> XYZ
- u'v'L -> XYZ
- L*a*b* -> XYZ
- L*ch -> L*a*b*
- sRGB -> XYZ and L*a*b*

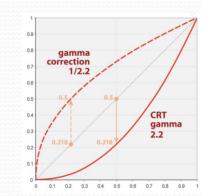
Gamma korekcia

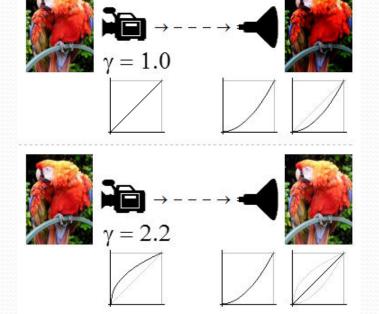
- vyjadruje sa číselne
- nelineárna operácia γ
 vyjadruje nelinearitu
 reprodukcie intenzity svetla
- Gamma bez korekcií:
 - 1, rovná čiara



Gamma korekcia na monitore

- odporúča sa 2,2
 - dôvod:
 - pre svetlejšie zobrazenie už monitor musí obraz výraznejšie upraviť. To môže viesť ku stratám v kvalite.
- ak je menšia:
 - obraz oveľa svetlejší a s jasnejšími tieňmi

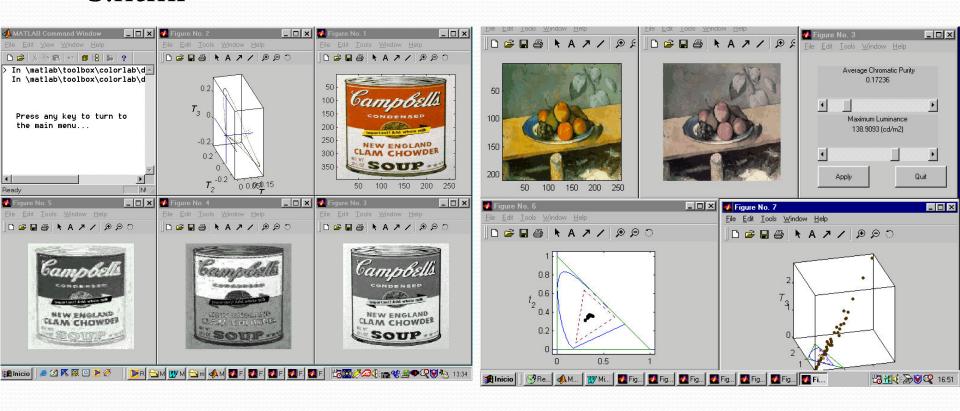




- Display gamma estimation applet
 - http://perso.telecomparistech.fr/~brettel/TESTS/Gamma/Gamma.html
- Gamma correction
 - http://graphics.stanford.edu/courses/cs178/applets/gamma.html

Color Processing Toolbox Colorlab 1.0

http://www.uv.es/vista/vistavalencia/software/colorla
 b.html



Úloha

- Zobrazte v RGB kocke
 - každú farbu obrázka image.jpg
- RADY
 - farby normalizujte na o-1
 - R,G,B
 - súradnice jednotlivých farieb
 - farby jednotlivých bodov
 - scatter3

lorenz