Úvod do paralelného programovania

 Damas Gruska, I20, gruska@fmph.uniba.sk
 www.ii.fmph.uniba.sk/~gruska

Organizácia kurzu

Dva testy počas semestra: prvý v polovici, druhý v poslednom týždni semestra.

Testy budem opravovať až na skúške a budú tvoriť jej jadro.

Kto nebude písať test cez semester bude ho musieť písať v čase skúšky.

Známku "vychádzajúcu" z testu si možno opraviť na skúške.

Top 10 – November 2013

Rank	Site	System	Cores	Rmax (TFlop/s)	Rpeak (TFlop/s)	Power (kW)
0	National Super Computer Center in Guangzhou China	Tianhe-2 (MilkyWay-2) - TH-IVB-FEP Cluster, Intel Xeon E5-2692 12C 2.200GHz, TH Express-2, Intel Xeon Phi 31S1P NUDT	3120000	33862.7	54902.4	17808
2	DOE/SC/Oak Ridge National Laboratory United States	Titan - Cray XK7, Opteron 6274 16C 2.200GHz, Cray Gemini interconnect, NVIDIA K20x Cray Inc.	560640	17590.0	27112.5	8209
6	DOE/NNSA/LLNL United States	Sequoia - BlueGene/Q, Power BQC 16C 1.60 GHz, Custom IBM	1572864	17173.2	20132.7	7890
4	RIKEN Advanced Institute for Computational Science (AICS) Japan	K computer, SPARC64 VIIIfx 2.0GHz, Tofu interconnect Fujitsu	705024	10510.0	11280.4	12660
5	DOE/SC/Argonne National Laboratory United States	Mira - BlueGene/Q, Power BQC 16C 1.60GHz, Custom IBM	786432	8586.6	10066.3	3945
6	Swiss National Supercomputing Centre (CSCS) Switzerland	Piz Daint - Cray XC30, Xeon E5-2670 8C 2.600GHz, Aries interconnect , NVIDIA K20x Cray Inc.	115984	6271.0	7788.9	2325
0	Texas Advanced Computing Center/Univ. of Texas United States	Stampede - PowerEdge C8220, Xeon E5-2680 8C 2.700GHz, Infiniband FDR, Intel Xeon Phi SE10P Dell	462462	5168.1	8520.1	4510
8	Forschungszentrum Juelich (FZJ) Germany	JUQUEEN - BlueGene/Q, Power BQC 16C 1.600GHz, Custom Interconnect IBM	458752	5008.9	5872.0	2301
9	DOE/NNSA/LLNL United States	Vulcan - BlueGene/Q, Power BQC 16C 1.600GHz, Custom Interconnect IBM	393216	4293.3	5033.2	1972
10	Leibniz Rechenzentrum Germany	SuperMUC - iDataPlex DX360M4, Xeon E5-2680 8C 2.70GHz, Infiniband FDR IBM	147456	2897.0	3185.1	3423

Distribuované výpočty

Pomocou internetu spojené osobné počítače

SETI@Home - 769 TFLOPS

BOINC - 5.428 PFLOPS (1petaflops=1000 TFLOPS)

Berkeley Open Infrastructure for Network Computing (rôzne aplikácie matematika, medicína, klimatológia, astofyzika, ...)

Folding@Home - 5,6 PFLOPS (simulácie, molekulárna biológia)

Cena

Cena za jednu GFLOPS

1961 - 1 100 000 000 000 USD- 17 miliónov počítačov IBM 1620 po 64 000\$

1984 - 15 000 000 USD Cray X-MP

1997 - 30 000 USD dva 16-procesorové Beowulf klustre s Pentium Pro

2000, apríl - 1 000 USD Bunyip Beowulf kluster

2003, august - 82 USD KASY0

2013, december - 0.12 USD Intel Pentium G550 2.6GHz Dual-Core Processor

Úvod do paralelného programovania

Cieľ kurzu:

naučiť systémový návrh riešenia úloh paralelného programovania pre rôzne typy architektúr a pomocou logického kalkulu naučiť dokázať správnosť týchto riešení

Plán kurzu:

syntax jazyka UNITY, špecifikačná logika, typy architektúr riešenie konkrétnych úloh paralelného programovania z rôznych oblastí (operačné systémy, fault tolerant systémy, protokoly ...) iné paralelné jazyky, iné špecifikačné logiky

• Literatúra:

K. M. Chandy, J. Misra: *Parallel Program Design*. Addison-Wesley 1988 C. Stirling: Modal and Temporal Properties of Processes, Springer 2001

Obsah

- Úvod
- UNITY syntax, sémantika, logika
- Architektúry a jednoduché príklady
- Najkratšia cesta
- Readers–Writers problém
- Večerajúci filozofi
- Koordinácia schôdzí
- Pijúci filozofi
- Triedenie
- Faulty channels
- Global snapshots
- Detekovanie stabilných vlastností
- Byzantská dohoda
- Temporálne logiky

Úvod

História:

- 50-te roky: sekvenčné programy boli šité na mieru pre daný hardvér (inštrukcie procesora, veľkosť pamäte, spôsob adresovania atď.)
- Cestou na prekonanie tejto nevýhody boli jazyky vyššej úrovne (Fortran, Algol, Pascal, C, C++, Java,)
- paralelné programy dnes pripomínajú sekvenčné programy z 50-tych rokov – programátor musí vedieť typ architektúry (synchrónna, asynchrónna, distribuovaná), počet procesorov atď. Neexistuje "univerzálny" paralelný programovací jazyk typu C, Java.

Riešenie v dvoch krokoch:

- abstraktné riešenie (nezávislé na architektúre)
- efektívne "zjemnenie" pre konkrétnu paralelnú architektúru

Základné črty teórie, ktorú budeme používať:

- Nedeterminizmus (je to jednoduchšie s ním a postupným zjemnením môže byt odstránený); niektoré systémy sú zo svojej povahy nedeterministické, napr. OS
- absencia "control flow"
- synchrónnosť a asynchrónnosť
- stavy a priradenia (prechodové systémy)
- **kód programu** nie je prepletený s dôkazom
- správnosť (závisí len od programu) a zložitosť (závisí od programu a jeho implementácie na konkrétnej architektúre) sú oddelené

UNITY

Unbounded Nondeterministic Iterative Transformations

Programy:

- deklarácie premenných
- špecifikácia počiatočných hodnôt
- množina priradení

• Vykonanie:

- začína zo stavu vyhovujúceho vstupnej (počiatočnej) podmienke
- program sa vykonáva donekonečna
- v každom kroku sa nedeterministicky vyberie priraďovací príkaz a ten sa vykoná
- každý príkaz sa vyberie nekonečne veľa krát

Nešpecifikuje sa:

- kedy sa príkaz vykoná
- kde sa vykoná

UNITY

Programy sa ďalej alokujú na konkrétne architektúry, kde sa už špecifikuje viac

Stav sa volá *pevný bod*, ak vykonaním ľubovoľného príkazu program prejde do toho istého stavu

Predikát FP charakterizuje pevný bod

Stabilný predikát je taký, ktorý keď raz platí, platí potom už stále

(**Pozor:** angl. *eventually* znamená určite niekedy/raz iste) (FP je stabilný)

Príklad: Určenie termínu schôdzky

- Úloha: určiť najbližší vyhovujúci čas (pre 3 osoby), kedy sa môžu stretnúť
- F má voľný len každý pondelok, tak vždy povie dátum najbližšieho pondelka; f, g, h sú funkcie zodpovedajúce osobám F, G, H ("čo povedia")
- $com(t) = \{ t = f(t) = g(t) = h(t) \}$ (boolovská funkcia)
- <u>Špecifikácia:</u> dané sú monotónne neklesajúce číselné fukcie *f*, *g*, *h* také, že pre každé t platí:
 - $f(t) \ge t \land g(t) \ge t \land h(t) \ge t$
 - $f(f(t)) = f(t) \land g(g(t)) = g(t) \land h(h(t)) = h(t)$
 - existuje z také, že com(z) platí

- Treba nájsť program, ktorý má nasledujúci stabilný predikát:
 - $r = \min\{ t \mid com(t) \}$
- Rôzne stratégie:
 - F, G, H sedia za okrúhlym stolom a posielajú si lístočky s najbližším vyhovujúcim časom; keď lístok obehne dookola bez zmeny, tak je to dohodnuté
 - ústredný koordinátor: každý mu pošle svoj návrh, ten naspäť pošle všetkým maximum; opakuje sa to, až koordinátor nedostane naspäť to isté, čo poslal
 - aukcia (kto dá viac), prekrikovanie

UNITY riešenia 1

```
Program P1 assign r := \min\{ u \mid 0 \le u \le z \land com(u) \} end{P1}
```

na sekvenčnej architektúre: zložitosť O(z)

keď má z procesorov: $O(\log z)$ krokov

nevýhoda: zbytočne testuje hodnoty, napríklad u také, že t < u < f(t)

UNITY riešenia 2

```
Program P2

initially r = 0

assign r := f(r) \square r := g(r) \square r := h(r)

end \{P2\}
```

Dôkaz správnosti:

- 1: invariant (0 ≤ r) ∧ ∀u(0 ≤ u < r ⇒ ¬com(u))
 (z toho vieme, že r ≤ z)
 ukážeme, že na začiatku je true a že vykonanie hociktorého príkazu ho zachováva
- 2: $FP \equiv r = f(r) \land r = g(r) \land r = h(r) \text{ t.j. } FP \equiv \text{com}(r)$

Pokračovanie dôkazu

- z 1 a 2 vyplýva, že ak program dosiahne pevný bod, tak tento je najskorším časom stretnutia
- Treba ešte ukázať, že každé vykonávanie programu vedie k pevnému bodu
- 3: Ukážeme, že ak $\neg FP \land r = K v nejakom bode výpočtu, tak neskôr bude platiť <math>r > K$
 - z 1 vieme, že r nemôže stúpať cez z, teda raz určite bude musieť FP platiť
 - z 2 máme ¬FP ∧ r = K ≡ K < f(K) ∨ K < g(K) ∨ K < h(K);
 - nech K < f(K); ale raz sa r := f(r) musí vykonať a tak sa r zvýši

UNITY riešenia 3

Riešenie s "centrálnym koordinátorom": Program P3 initially r = 0assign $r := \max\{ f(r), g(r), h(r) \}$ end{P3} Alokovanie na von Neumannovskom počítači opakovať sekvenciu r := f(r); r := g(r); r := h(r) až kým sa nedosiahne pevný bod, teda príkaz r := h(g(f(r)))môže byť výhodnejšie častejšie aplikovať f než g, h r := f(r); r := g(r); r := f(r); r := h(r)r := h(f(g(f(r))))P2 možno alokovať na počítač s 3 procesormi, každý pre jednu osobu správnosť týchto prístupov aj programu P3 plynie z dôkazu správnosti pre P2

Program program name

```
declare declare_section
  always always_section
  initially initially_section
  assign assign_section
end
program_name: string of text
  (ak je telo sekcie prázdne, môžeme zodpovedajúce kľúčové
  slovo vynechať)
declate_section: PASCAL like (int, boolean, array, set...)
always_section: definuje niektoré premenné ako funkcie iných;
   podmienky, ktoré vždy platia (invarianty)
initially_section: definujú počiatočné hodnoty premenných;
  neinicializované majú ľubovoľnú hodnotu
assign_section: obsahuje množinu priraďovacích príkazov
```

- Vykonávanie programu začína v stave, keď premenné majú hodnoty priradené v initially_section
- V každom kroku jeden príkaz je vykonaný v náhodnom poradí
- Počas nekonečného výpočtu každý príkaz je vykonaný nekonečne veľa krát
- Stav programu sa volá FIXED POINT, ak vykonanie ktoréhokoľvek príkazu tento stav nezmení
- Programy nemajú vstupno-výstupné príkazy

Assignment Statement

- x, y, z := 0, 1, 2
- $x, y := 0, 1 \mid \mid z := 2$
- $\Box \langle || j : 0 \le j \le N :: A[j] := B[j] \rangle$ znamená A[0] := B[0] || ... || A[N] := B[N]
- x := -1 if $y < 0 \sim 0$ if $y = 0 \sim 1$ if y > 0

```
Structure of Assignment Statement (assign stat)
   assign_stat → assign_comp { || assign_comp }
Assignment component (assign_comp)
   assign_comp → enum_assign | quantif_assign
premenná sa môže vyskytnúť aj viac ráz na ľavej strane, je však
zodpovednosťou programátora, že všetky hodnoty, ktoré sú jej
priradené, sú identické
každá assignment-component je vykonávaná nezávisle a simultánne
|| (dve čiary): súčasné (synchrónne) vykonanie
{...}: nula alebo viac krát
```

```
Enumerated assignment (enum_assign)
enum_assign → variable_list := expr_list

variable_list → variable { , variable }
expr_list → simple_expr_list | conditional_expr_list

simple_expr_list → expr { , expr }
conditional_expr_list → simple_expr_list if bool_expr
{ ~ simple_expr_list if bool_expr }

Expression (expr), Boolean expression (bool_expr): PASCAL like
```

- hodnoty všetkých expr na pravej strane a indexov na ľavej strane sú vyhodnotené a potom priradené premenným na ľavej strane
- Conditional_expr: ak ich je viac true, tak zodpovedajúce simple_expr_list musia mať rovnakú hodnotu – musí to byť DETERMINISTICKÉ

Príklady:

vymenenie obsahu x, y:

$$x, y := y, x$$

absolútna hodnota y je x:

$$x := y \text{ if } y \ge 0 \sim -y \text{ if } y \le 0$$

$$sum, j := sum + A[j], j + 1 \text{ if } j < N$$

```
Quantified assignment (quant assign)
    quant_assign \rightarrow \langle \mid \mid quant assign_stat \rangle
Quantification (quant)
    quant → variable list: bool expr ::
premenné z variable_list sa nazývajú viazané
rozsah quant je daný zátvorkami ( )
"prípad vyhovujúci quant" je množina hodnôt viazaných premenných
    pre któré plátí bool_expr
quant_assign znamená nula alebo viac assign_comp získaných (z
assign_stat) nahradením viazaných premenných ich "prípadmi",
"prípadov" musí byť konečne veľa
```

Príklady

A[0..N], B[0..N] of int, treba priradiť max(A[j], B[j]) do A[j]

```
\langle || j: 0 \le j \le N :: A[j] := max(A[j], B[j]) \rangle
```

Priradenie jednotkovej matice do U[0..N, 0..N]

```
\langle \ | \ | \ j, \ k : \ 0 \le j \le \mathbb{N} \ \land \ 0 \le k \le \mathbb{N} \ :: \ U[j, \ k] \ := \ 0 \ \text{if} \ j \ne k \ \sim \ 1 \ \text{if} \ j = k \ \rangle
\langle \ | \ | \ j, \ k : \ 0 \le j \le \mathbb{N} \ \land \ 0 \le k \le \mathbb{N} \ \land \ j \ne k \ :: \ U[j, \ k] \ := \ 0 \ \rangle \ | \ | \ \langle \ | \ | \ j : \ 0 \le j \le \mathbb{N} \ :: \ U[j, \ j] \ := \ 1 \ \rangle
\langle \ | \ | \ j : \ 0 \le j \le \mathbb{N} \ :: \ U[j, \ j] \ := \ 1 \ | \ | \ \langle \ | \ | \ k : \ 0 \le k \le \mathbb{N} \ \land \ j \ne k \ :: \ U[j, \ k] \ := \ 0 \ \rangle \rangle
```

UNITY Program Structure 6: Assign section

```
assign_section → statement_list

statement_list → statement {□ statement }

statement → assign_stat | quantified_statement_list

quantified_statement_list → ⟨□ quant statement_list⟩

□(obdĺžniček): separátor medzi statements, ich počet musí byť konečný
```

Obmedzenie: bool_expr v quant nesmie obsahovať premenné, ktorých hodnota sa môže zmeniť počas behu programu

Toto obmedzenie zaručuje, že množina statements je pevná statements sa netvoria počas výpočtu

UNITY Program Structure 6: Assign section

Príklady:

Priradenie jednotkovej matice do U[0..N, 0..N]

```
(N + 1)^2 statements: \langle \Box j, k : 0 \le j \le N \land 0 \le k \le N :: U[j, k] := 0 \text{ if } j \ne k \sim 1 \text{ if } j = k \rangle
```

2 statements:

```
\langle \mid \mid j, k : 0 \le j \le \mathbb{N} \land 0 \le k \le \mathbb{N} \land j \ne k :: U[j, k] := 0 \rangle
\square \langle \mid \mid j : 0 \le j \le \mathbb{N} :: U[j, j] := 1 \rangle
```

```
N + 1 statement_lists, každý z nich má 2 statements \langle \Box j \colon 0 \le j \le \mathbb{N} \colon : U[j,j] := 1 \Box \langle || k \colon 0 \le k \le \mathbb{N} \land j \ne k :: U[j,k] := 0 \rangle \rangle
```

UNITY Program Structure 7: Initially section

syntax rovnaká ako assign_section, namiesto symbolu := sa používa =

definuje iniciálne hodnoty premenných

premenné sa vyskytujú na ľavej strane najviac raz

existuje usporiadanie rovností také, že každá *premenná v* kvantifikácii je buď viazaná alebo sa nachádza na ľavej strane nejakej predchádzajúcej rovnosti

existuje usporiadanie za quantified equations, že *každá* premenná na pravej strane alebo v indexe sa nachádza na ľavej strane nejakej predchádzajúcej rovnosti

tieto dve podmienky hovoria, že iniciálne hodnoty sú dobre definované

UNITY Program Structure 7: Initially section

initially_section definuje *inicial condition*; je to najsilnejší predikát, ktorý platí na začiatku získa sa nahradením □ a || za ∧ a podmienené výrazy tvaru

$$x = e_0 \text{ if } b_0 \sim ... \sim e_n \text{ if } b_n \text{ výrazom}$$

 $(b_0 \Rightarrow (x = e_0)) \wedge ... \wedge (b_n \Rightarrow (x = e_n))$

Čo nie je ekvivalentné s

$$((x = e_0) \land b_0) \lor ... \lor ((x = e_n) \land b_n)$$

napr. $y = 2$ if false

UNITY Program Structure 8: Initially section, priklady

- nemožno zameniť
 □ na ||, v takom prípade by neexistovalo usporiadanie príkazov také, že N je iniciované pred jeho použitím
 - initially N = 3 \Box (|| k: 0 \leq k < N :: A[N k] = k)
- preloženie počiatočnej podmienky pre

$$\langle \ \Box j, k \colon 0 \le j \le \mathbb{N} \land 0 \le k \le \mathbb{N} \colon \bigcup [j, k] = 0 \text{ if } j \ne k \sim 1 \text{ if } j = k \rangle$$

vyzerá nasledovne

$$\langle \land j, k : 0 \le j \le \mathbb{N} \land 0 \le k \le \mathbb{N} :: (j \ne k \Rightarrow \mathbb{U}[j, k] = 0) \land (j = k \Rightarrow \mathbb{U}[j, k] = 1) \rangle$$

Sorting 1

```
Program sort1
assign
   \langle \ \Box \ j \colon \ 0 \le j < \mathbb{N} \ \colon :
         A[j], A[j + 1] := A[j + 1], A[j] \text{ if } A[j] > A[j + 1]
end{sort1}
Program sort2
assign
   \langle || j : 0 \le j < N \land even(j) ::
         A[j], A[j + 1] := A[j + 1], A[j] \text{ if } A[j] > A[j + 1]
\square \langle \mid \mid j : 0 \leq j < \mathbb{N} \land \operatorname{odd}(j) : :
         A[j], A[j + 1] := A[j + 1], A[j] \text{ if } A[j] > A[j + 1]
end{sort2}
```

Sorting 2

```
Program sort3 assign \langle \ \square \ k \colon 0 \le k \le 1 \ \colon  \langle \ | \ | \ j \colon 0 \le j \le \mathbb{N} \land (k = j \bmod 2) \ \colon  A[j], A[j+1] := A[j+1], A[j] \text{ if } A[j] > A[j+1] \rangle \rangle end{sort3}
```

Binomial Coefficients

```
C(n, k) značí "n nad k"

C(n, 0) = C(n, n) = 1, C(n, k) = C(n - 1, k - 1) + C(n - 1, k)
```

Program binomial assign

poradie je ľubovoľné: c[n, k] môže byť priradená hodnota, hoci c[n-1, k-1] alebo c[n-1, k] nie je ešte vypočítané

UNITY Program Structure 9: Always section

- syntax rovnaká ako v initially_section
- premenná na ľavej strane sa nazýva transparentná, ak je funkciou netransparentných a nie je na ľavej strane inicializácií alebo priradení
- rovnaké obmedzenia ako v initially_section
- Príklad:
 - *ne* počet zamestnancov
 - *nm*, *nf* počet mužov, žien
 - always ne = nm + nf
- always_section nie je nevyhnutná, ale
 - invarianty
 - transparentné premenné možno chápať ako "makroinštrukcie"
 - efektívna implementácia vyhodnotenie TP môže byť odložené kým treba alebo kým sa nezmení hodnota premennej ktorú definuje

```
x := < \min j : 0 \le j \le N :: A[j] >
Quantified Expression
    expr \rightarrow \langle op quant expr \rangle
    op \rightarrow min \mid max \mid + \mid \times \mid \wedge \mid \vee \mid \equiv \mid ...
ak neexistuje "prípad", potom expr (naľavo) má hodnotu neutrálneho
     prvku operátora op
neutrálne prvky:
min \mid max \mid + \mid \times \mid \land \mid \lor \mid \equiv \mid
 \infty -\infty 0 1 true false true
Príklady
1. \langle \vee j : 0 \leq j \leq \mathbb{N} :: b[j] \rangle
    true, ak nejaké b[j] je true
2. \langle \min j : 0 \le j \le \mathbb{N} : : A[j] \rangle
    najmenší prvok poľa A[0..N]
3. \langle +j : 0 \le j \le N \land A[j] < A[k] :: 1 \rangle
```

počet prvkov menších ako A[k], ak A[k] je v A[0..N]

Programming Logic

- {p} s {q} ak platí p a s skončí tak bude platiť q
- *p*: precondition, *q*: postcondition, s: statement
- predikáty nie sú viazané s nejakými miestami v programe, ako u sekvenčných programov
- logika pre uvažovanie o nekonečných postupnostiach programových stavov
- tvrdenie {true} t {p} (pre príkaz t programu F) hovorí,
 že niekedy raz (eventually) p bude platiť
- vlastnosti programov:
 - Safety ("nič zlé sa nestane")
 - Progress ("niečo dobré sa stane")
- budeme predpokladať, že program má aspoň jeden príkaz
- viacero výrokov v hypotéze znamená konjukciu
- viacero výrokov v závere znamená disjukciu

Basic Concepts

```
hypotéza
 záver
{p} s {true}
{false} s {q}
{p} s {false}
    \neg p
```

Basic Concepts

$$\{p\} \ s \ \{q\}, \ \{p'\} \ s \ \{q'\}$$
----- $\{p \lor p'\} \ s \ \{q \lor q'\}$

$$p' \Rightarrow p$$
, $\{p\}$ s $\{q\}$, $q \Rightarrow q'$

$$\{p'\}$$
 s $\{q'\}$

Dokazovanie tvrdení o priraďovacích príkazoch

$$\{p\} \ x := E \{q\}$$

- 1. V q nahradíme za x výraz E (výsledok označíme q_E^x) Príklad: $\{x<2\}$ x:=x+3 $\{x<10\}$; $q_E^x=x+3<10$
- 2. Ukážeme, že $p \Rightarrow q^{x}_{F}$ $\times <2 \Rightarrow \times +3 < 10$

ak E =
$$e_0$$
 if $b_0 \sim ... \sim e_n$ if b_n tak výraz q_E^x bude takýto: $(b_0 \Rightarrow q_{e_0}^x) \wedge ... \wedge (b_n \Rightarrow q_{e_n}^x) \wedge ((\neg b_0 \wedge ... \wedge \neg b_n) \Rightarrow q)$

$$\{p \wedge b_0\} \ x := e_0 \{q\}$$
...
$$\{p \wedge b_n\} \ x := e_n \{q\}$$

$$\{p \wedge (\neg b_0 \wedge ... \wedge \neg b_n) \Rightarrow q\}$$

môže sa písať aj v tvare

- Poznámka.
 - Znak ⇒ budeme používať ako označenie logickej implikácie.
 - Znak = označuje jednak logickú ekvivalenciu, jednak syntaktickú ekvivalenciu. Význam je zrejmý z kontextu.

Kvantifikované tvrdenia

Majme program F (ktorý obsahuje aspoň jeden príkaz) Budem uvažovať dva typy tvrdení:

```
    1. ⟨ ∀s: s in F :: {p} s {q} ⟩
    2. ⟨ ∃s: s in F :: {p} s {q} ⟩
```

```
Príklad: nech F \equiv \langle \Box j : b(j) :: t(j) \rangle
```

```
pre 1. treba ukázať, že \{p \land b(j)\}\ t(j)\ \{q\}
pre 2. treba ukázať, že existuje j také, že b(j) platí a
súčasne \{p \land b(j)\}\ t(j)\ \{q\}
```

Kvantifikované tvrdenia - príklady

Príklady ($\forall s$, $\exists s$ znamená pre každý príkaz a existuje príkaz v programe F)

1. Hodnota x neklesá: (univerzálne kvantifikované cez všetky číselné hodnoty k)

```
\langle \forall s :: \{x = k\} \ s \ \{x \ge k\} \rangle
```

- 2. Správa ostáva v kanáli až kým nie je prijatá
 - inch = in channel (v kanáli)
 - rcvd = received (prijatá)

```
\langle \forall s :: \{inch\} s \{inch \lor rcvd\} \rangle
```

3. Ako 2. ale prijaté správy sú odstránené z kanálu $\langle \forall s :: \{ inch \land \neg rcvd \} s \{ (inch \land \neg rcvd) \lor (\neg inch \land rcvd) \} \rangle$

4. Hodnota x je neklesajúca a stúpne

```
\langle \forall S :: \{x = k\} S \{x \ge k\} \rangle
\langle \exists S :: \{x = k\} S \{x > k\} \rangle
```

Výpočtový model

- množina výpočtových postupností priradená ku každému programu
- nekonečné postupnosti, každá reprezentuje jeden možný beh (výpočet) programu
- $R_j = j$ -ty prvok postupnosti $R, j \ge 0$
- $R_j = (R_j.state, R_j.label)$ state (stav) – hodnota všetkých premenných label – príkaz vykonaný v j-tom kroku

Výpočtový model

- R₀.state iniciačný stav (ak nie sú dané iniciačné hodnoty pre všetky premenné, nemusia byť rovnaké pre rôzne R)
- R_{j+1} .state je jednoznačne určený R_j .state a R_j .label-om, teda R_0 .state a { R_k .label | $0 \le k < j$ } určujú R_j .state
- Spravodlivý výber príkazov: $\forall R \forall s, R_j$.label = s pre nekonečne veľa j
- $p[R_j] = p$ platí v stave R_j state
- $\{p\}$ s $\{q\}$ znamená $\forall R \forall j$: $(p[R_j] \land R_j.label = s) \Rightarrow q[R_{j+1}]$

Základné pojmy

- unless (a špeciálne prípady stable a invariant)
- ensures
- leads-to (označenie →)
- **Safety:** *p* unless *q*, *p* is stable, *p* is invariant
- **Progress:** p ensures $q, p \rightarrow q$
- používame univerzálnu kvantifikáciu

$$x = k$$
 unless $x > k$

znamená $\langle \forall k :: x = k \text{ unless } x > k \rangle$

Unless

(daný je program F)

```
p unless q \equiv \langle \forall s : s \text{ in } F :: \{p \land \neg q\} S \{p \lor q\} \rangle
```

ak p je true a q nie je true v nasledujúcom kroku, p ostáva true alebo q sa stane true

ak v nejakom mieste výpočtu F platí p, tak

- q nebude nikdy platiť a p bude stále platiť
- q bude určite raz (eventually) platiť a p platí aspoň pokiaľ q začne platiť

```
(p \land \neg q)[R_j] \Rightarrow (p \lor q)[R_{j+1}]

Z "p unless q" možno odvodiť: p[R_j] \Rightarrow

\langle \forall k \colon k \ge j \colon (p \land \neg q)[R_k] \rangle \lor (p \land \neg q)[R_k] \rangle \lor (p \land \neg q)[R_k] \rangle

[\langle \exists m \colon m \ge j \colon q[R_m] \rangle \land (nakoniec platí) \rangle

[\langle \forall k \colon j \le k < m \colon (p \land \neg q)[R_k] \rangle] (dovtedy platí <math>p \land \neg q) 45
```

Unless

Príklady:

- 1. x neklesne
 - x = k unless x > k
 - $x \ge k$ unless x > k
 - $x \ge k$ unless false
- 2. Správa je v kanáli až kým nie je prijatá a potom je odstránená z kanálu
 - inch ∧ ¬rcvd unless ¬inch ∧ rcvd

Špeciálne prípady unless (stable, invariant)

- p is stable $\equiv p$ unless false
- ak p is stable, tak ak sa raz stane true, potom ostane vždy true (t.j. {p} s {p} pre každé s)
- q is invariant \equiv (initial condition \Rightarrow q) \land q is stable
- invariant je vždy true
- Pozorovanie: Ak I, J sú stable (pre program F), potom aj I ∧ J, I ∨ J sú stable. Podobne pre invarianty.
- Označenie: constant p: ak p aj $\neg p$ sú stable

Špeciálne prípady unless (stable, invariant)

Substitučná axióma: Ak x = y je invariant programu F, tak môžeme x zameniť za y vo všetkých vlastnostiach programu F.

Ak I je invariant, je zameniteľný s true a vice versa.

Dôsledok: p unless q, $\neg q$ is invariant $\Rightarrow p$ is stable.

Dôkaz:

```
\neg q \equiv \text{true} /* substitučná axióma */

p \text{ unless } q /* predpoklad */

p \text{ unless false} /* z predchádzajúcich */

p \text{ is stable} /* z definície */
```

Ak I je invariant, tak p môže byť zameniteľné s I \wedge p alebo \neg I \vee p a podobne.

Dokázať, že p je stabilné: stačí ukázať, že I $\wedge p$ je stabilné, čo môže byť ľahšie, ako pre samotné p.

Ensures

(daný je program F)

```
p ensures q \equiv p unless q \land \langle \exists s : s \text{ in } F :: \{p \land \neg q\} S \{q\} \rangle
```

Ak p je true v nejakom bode výpočtu, p ostane true, pokiaľ q je false (p unless q) a určite raz (eventually) sa stane q true ("raz naň dôjde") po vykonaní nejakého príkazu s

Z " p ensures q" možno odvodiť:

```
p[R_j] \Rightarrow
\langle \exists m \colon m \ge j \colon : q[R_m] \rangle \land (niekedy platí q)
\langle \forall k \colon j \le k < m \colon : (p \land \neg q)[R_k] \rangle (dovtedy platí p \land \neg q)
```

Ensures - príklady

1. x je neklesajúca a raz stúpne

$$x = k$$
 ensures $x > k$, teda
 $\langle \forall k :: x = k \text{ unless } x > k \rangle$ a
 $\langle \forall k :: \langle \exists s :: \{x = k\} \text{ s } \{x > k\} \rangle \rangle$

2. Program P:

$$x := 0 \text{ if } x < 0 \quad \Box \quad x := 0 \text{ if } x > 0$$

" $x \neq 0$ ensures x = 0" Platí v P?

Nie je to vlastnosť tohto programu P.

Ensures - príklady

lebo neexistuje s také, že $\{x \neq 0\}$ s $\{x = 0\}$, pretože ak je to bol prvý príkaz (teda x := 0 if x < 0), potom

$${x \neq 0} x := 0 \text{ if } x < 0 {x = 0}$$

 ${x \neq 0 \land x < 0} x := 0 {x = 0}$

priradenie x := 0 sa ale pre x > 0 "nevykoná" a tak výstupná podmienka x = 0 nebude platiť

rovnako nemôže vyhovovať ani druhé priradenie

Leads-to

program F má vlastnosť " p leads-to q" ($p \rightarrow q$)

ak táto vlastnosť môže byť odvodená konečným počtom aplikácií nasledujúcich odvodzovacích pravidiel (tvar hypotéza / záver):

- 1. p ensures $q/p \rightarrow q$
- 2. $p \rightarrow q$, $q \rightarrow r / p \rightarrow r$ /* tranzitivita */
- 3. $\langle \forall m : m \in W :: p(m) \rightarrow q \rangle$

 $\langle \exists m : m \in W :: p(m) \rangle \rightarrow q$ pre nejakú indexovú množinu W /* disjunkcia */

Leads-to

- $p \rightarrow q$
- Ak p sa stane true, tak q je alebo bude true.
- Nemožno však tvrdiť, že p ostane true, až kým q nie je true.
- Z " p leads-to q" možno odvodiť: $p[R_i] \Rightarrow \langle \exists m \colon m \geq j \colon : q[R_m] \rangle / * q$ niekedy platí */

Leads-to príklady

Z pravidla disjunkcie dostaneme, že platí:

$$p_1 \rightarrow q$$
, $p_2 \rightarrow q / p_1 \lor p_2 \rightarrow q$.

$$\langle \forall m : m \in \{1, 2\} :: p(m) \rightarrow q \rangle$$

$$-----$$

$$\langle \exists m : m \in \{1, 2\} :: p(m) \rangle \rightarrow q.$$

Pre program P z príkladov pre ensures dokážeme, že " $x \neq 0 \rightarrow x = 0$ ".

```
x \neq 0 ensures x \geq 0 /* z programu */
x \neq 0 \rightarrow x \geq 0 /* z predchádzajúceho */
x \geq 0 ensures x = 0 /* z programu */
x \geq 0 \rightarrow x = 0 /* z predchádzajúceho */
x \neq 0 \rightarrow x = 0 /* z tranzitivity */
```

Pevný bod

je to stav programu, ktorý sa ďalším vykonávaním programu už nemení

definujme predikát FP pre program G:

- $FP \equiv \langle \forall s: s \text{ in } G \land s \text{ je } "x := E" :: x = E \rangle$
- $FP[R_j] \equiv \langle \forall k : k \geq j :: R_k.state = R_j.state \rangle$

Príklady

1.
$$k := k + 1$$

FP = $k = k + 1$ = false

2.
$$k := k + 1$$
 if $k < N$
FP = $[k < N \Rightarrow k = k + 1] = k \ge N$

3.
$$\langle \Box j : 0 \le j < \mathbb{N} :: m = \max(m, A[j]) \rangle$$
,
 $\mathsf{FP} \equiv \langle \land j : 0 \le j < \mathbb{N} :: m = \max(m, A[j]) \rangle \equiv \langle \land j : 0 \le j < \mathbb{N} :: m \ge A[j] \rangle \equiv m \ge \langle \max j : 0 \le j < \mathbb{N} :: A[j] \rangle$

Reflexívnosť a antireflexívnosť:

```
p unless p
p unless \neg p
Dôkaz: {false} s \{p\}, \{p\} s \{true\} pre \forall s
```

• Zoslabenie:

```
p unless q, q \Rightarrow r / p unless r
```

Dôkaz:

$$\{p \land \neg q\} \ s \ \{p \lor q\}. \ Z \ q \Rightarrow r, \neg r \Rightarrow \neg q \ a \ teda$$

 $p \land \neg r \Rightarrow p \land \neg q$
 $p \lor q \Rightarrow p \lor r \ a \ teda$
 $\{p \land \neg r\} \ S \ \{p \lor r\}, \ t.j. \ "p \ unless r".$

Disjukcia

```
p unless q, p' unless q' / (p \lor p') unless (\neg p \land q') \lor (\neg p' \land q) \lor (q \land q')
```

• Konjunkcia

```
p unless q, p' unless q' / (p \land p') unless (p \land q') \lor (p' \land q) \lor (q \land q')
```

Dôkaz: \land a \lor môžu byť aplikované na post- a pre-conditions, teda $\{(p \land \neg q) \land (p' \land \neg q')\}$ s $\{(p \lor q) \land (p' \lor q')\}$, potom použiť pravidlo $p' \Rightarrow p, q \Rightarrow q', \{p\}$ S $\{q\}$ / $\{p'\}$ S $\{q'\}$

```
Jednoduchá disjukcia

p unless q, p' unless q' / p v p' unless q v q'

Jednoduchá konjunkcia

p unless q, p' unless q' / p x p' unless q v q'

Dôkaz: z predošlých viet a zoslabenia

"Tranzitivita"

p unless q, q unless r / p v q unless r

Dôkaz: disjunkcia a zoslabenie
```

• Dôsledok 1.

```
p\Rightarrow q / p unless q Dôkaz: zoslabením. Podľa reflexívnosti p unless p, z predpokladu p\Rightarrow q dostaneme p unless q
```

• Dôsledok 2.

```
\neg p \Rightarrow q \ / \ p unless q
Dôkaz: zoslabením. Podľa antireflexívnosti p unless \neg p, z predpokladu \neg p \Rightarrow q dostaneme p unless q
```

• Dôsledok 3. $[p \text{ unless } q \vee r] \equiv [p \wedge \neg q \text{ unless } q \vee r]$

Dôkaz:

Predpokladajme "p unless $q \vee r$ ".

- antireflexivita: $\neg q$ unless q
- jednoduchá konjukcia: $p \land \neg q$ unless $q \lor r$

Predpokladajme " $p \land \neg q$ unless $q \lor r$ "

- z dôsledku 1: p ∧ q unless q
- jednoduchá disjunkcia: p unless $q \vee r$

```
p \lor q unless r / p unless q \lor r Dôkaz: p \lor q unless r /* predpoklad */
\neg q unless q /* antireflexívnosť */
p \land \neg q unless q \lor r /* jednoduchá konjunkcia */
p unless q \lor r /* z dôsledku 3. */

Dôsledok 5. \langle \forall j :: p_j \text{ unless } p_j \land q_j \rangle / \langle \forall j :: p_j \rangle \text{ unless } \langle \forall j :: p_j \rangle \land \langle \exists j :: q_j \rangle
Dôkaz: indukciou, IP (N = 2) použitím konjukcie
```

Dôsledok 4.

Reflexívnosť:

p ensures p

Dôkaz: p unless p a \forall s platí $\{p \land \neg p\}$ s $\{p\}$. Keďže každý program obsahuje aspoň jeden príkaz, tvrdenie je dokázané.

Zoslabenie:

p ensures q, $q \Rightarrow r / p$ ensures r Dôkaz:

- zoslabenie pre unless platí, stačí teda ukázať, že ak \exists s také, že $\{p \land \neg q\}$ s $\{q\}$, potom $\{p \land \neg r\}$ s $\{r\}$
- Vyplýva to z $q \Rightarrow r$, $\neg r \Rightarrow \neg q$ a teda

$$p \land \neg r \Rightarrow p \land \neg q$$

```
Nemožnosť:
   p ensures false / \neg p
   Dôkaz: z "p ensures false" vieme, že \existss, \{p\} s \{false\}
       teda p \equiv \text{false}
Konjunkcia
  p unless q, p' ensures q' /
            (p \land p') ensures (p \land q') \lor (p' \land q) \lor (q \land q')
   Dôkaz: podobný ako pre unless
Disjukcia
  p ensures q / p \vee r ensures q \vee r
   Dôkaz: z definície
```

```
Dôsledok 1.
      p \Rightarrow q / p ensures q
  Dôkaz: p unless q a zoslabenie
Dôsledok 2.
  p \lor q ensures r / p ensures q \lor r
Dôkaz:
  p \lor q unless r /* z predpokladu */
  p unless q \vee r /* dôsledok 4 pre unless */
  p \lor q ensures r /* predpoklad */
  p ensures q \vee r /* konjunkcia a zoslabenie */
```

```
Dôsledok 3. p ensures q \lor r / p \land \neg q ensures q \lor r

Dôkaz: p ensures q \lor r /* predpoklad */ (p \land q) \lor (p \land \neg q) ensures q \lor r /* rozpísaný predpoklad */ p \land \neg q ensures (p \land q) \lor (q \lor r) /* z dôsledku 2 */ p \land \neg q ensures q \lor r /* z predchádzajúceho zoslabením */
```

Technika dôkazov: indukcia vzhľadom na počet odvodení (dĺžka dôkazu) = *štrukturálna indukcia*

Nemožnosť:

$$p \rightarrow \text{false } / \neg p$$

Dôkaz.

Základný prípad:

- predpokladajme *p* ensures false
- z nemožnosti pre ensures máme $\neg p$

Indukčný krok: nech tvrdenie platí pre odvodenie dĺžky n. Uvažujme dva prípady podľa spôsobu odvodenia $p \rightarrow$ false

1. $pripad (p \rightarrow r, r \rightarrow false / p \rightarrow false)$: $z r \rightarrow false \ vyplýva \neg r \ (podľa indukčného predpokladu, keďže toto odvodenie je kratšie)$

Keďže $\neg r\ z\ p \to r\ dostaneme\ p \to false,$ A keďže odvodenie $p \to r$ je kratšie ako n opäť podľa indukčného predpokladu dostaneme $\neg p$

Implikačná teoréma:

```
p \Rightarrow q / p \rightarrow q
     Dôkaz:
    p \Rightarrow q
                /* predpoklad */,
    p ensures q /* z predpokladu */
                /* z definície leads-to */
    p \rightarrow q
Disjunkčná veta (všeobecná): pre ľubovoľnú množinu W platí
    \langle \forall m : m \in W :: p(m) \rightarrow q(m) \rangle / q(m) \rangle / q(m)
           /\langle \exists m : m \in W :: p(m) \rangle \rightarrow \langle \exists m : m \in W :: q(m) \rangle
Dôkaz: z predikátového počtu a implikačnou vetou
\langle \forall m : m \in W :: q(m) \Rightarrow \langle \exists n : n \in W :: q(n) \rangle \rangle
\langle \forall m : m \in W :: q(m) \rightarrow \langle \exists n : n \in W :: q(n) \rangle \rangle
\forall m : m \in W :: p(m) \rightarrow q(m) \rangle /* predpoklad */
\langle \forall m : m \in W :: p(m) \rightarrow \langle \exists n : n \in W :: q(n) \rangle / * z tranzitivity predchádzajúcich: */
\langle \exists m : m \in W :: p(m) \rangle \rightarrow \langle \exists m : m \in W :: q(m) \rangle /* z disjunkcie: */
```

Cancellation

$$p \rightarrow q \lor b$$
, $b \rightarrow r / p \rightarrow q \lor r$

Dôkaz:

```
b 	o r /* predpoklad */ q 	o q /* triviálne */ q 	v b 	o q 	v r /* disjunkcia predchádzajúcich dvoch*/ p 	o q 	v r /* z predpokladu p 	o q 	v b a predchádzajúceho*/
```

Progress-Safety-Progress (PSP) veta:

$$p \rightarrow q$$
, r unless b / $p \land r \rightarrow (q \land r) \lor b$

Dôkaz. Základný prípad:

- p ensures q, r unless b
- treba ukázať, že $p \wedge r \rightarrow (q \wedge r) \vee b$
- z konjunkcie pre ensures a zoslabenia pravej strany
- Indukčný krok (tranzitivita):
 - $p \rightarrow q', q' \rightarrow q, r$ unless b
 - $p \wedge r \rightarrow (q' \wedge r) \vee b /* (a) */$
 - $p \wedge q' \rightarrow (q \wedge r) \vee b /* (b) */$

cancellation na (a) a (b)

• (disjunkcia):

```
\forall \ \langle \forall m \colon m \in W :: p'(m) \to q \rangle

• p = \langle \forall m \colon m \in W :: p'(m) \rangle

• r \text{ unless } b
```

$$\forall \ \langle \forall m \colon m \in W :: p'(m) \land r \rightarrow (q \land r) \lor b \rangle \ /* (c) */$$

• z disjunkcie na (c):

```
\forall \langle \exists m \colon m \in W :: p'(m) \land r \rangle \rightarrow (q \land r) \lor b
\forall \langle \exists m \colon m \in W :: p'(m) \rangle \land r \rightarrow (q \land r) \lor b
• p \land r \rightarrow (q \land r) \lor b /* z definície p a predošlého */
```

Completion veta:

pre množinu predikátov p_j , q_j , $0 \le j < N$: $\langle \forall j :: p_j \to q_j \lor b \rangle$, $\langle \forall j :: q_j \text{ unless } b \rangle$ / $/ \langle \land j :: p_j \rangle \to \langle \land j :: q_j \rangle \lor b$

Dôsledok 1 (konečná disjunkcia).

$$p \rightarrow q, p' \rightarrow q' / p \lor p' \rightarrow q \lor q'$$

Dôkaz: špeciálny prípad všeobecnej disjunkcie

Dôsledok 2.

$$p \wedge b \rightarrow q$$
, $p \wedge \neg b \rightarrow q$ / $p \rightarrow q$ Dôkaz: vyplýva z dôsledku 1

Dôsledok 3.

$$p \rightarrow q$$
, r is stable $/p \land r \rightarrow q \land r$
Dôkaz: z PSP theorem

Indukčný princíp pre leads-to

- W dobre založená (well founded) množina je taká, že má reláciu usporiadania ∠ takú, že každá podmnožina má najmenší prvok
- metrika $M: States \rightarrow W$
 - States: stavy programu
 - M(S) nahradíme iba M, ak S je jasné z kontextu

$$\langle \forall m : m \in W :: p \land M = m \rightarrow (p \land M \angle m) \lor q \rangle / p \rightarrow q$$

Z každého stavu kde platí *p* program dosiahne stav, v ktorom platí *q* alebo dosiahne stav, v ktorom *p* platí a hodnota *M* je nižšia.

Keďže hodnota *M* nemôže klesať donekonečna, určite raz musí platiť *q* (*q* holds eventually).

Veta o FP

Veta: Pre každý predikát p platí: (FP $\land p$) is stable.

Dôkaz: Ak FP platí, tak ďalším vykonávaním programu sa nemení jeho

stav. Ak FP \wedge p, tak aj naďalej FP \wedge p, čiže FP \wedge p is stable.

```
Dôsledok: p \rightarrow q / FP \Rightarrow (p \Rightarrow q)
Dôkaz:

FP \land \neg q is stable
(t.j. FP \land \neg q unless false)
p \rightarrow q
/* predpoklad */
p \land \text{FP} \land \neg q \rightarrow \text{ false}
/* PSP teoréma */

\neg (p \land \text{FP} \land \neg q)
FP \Rightarrow (p \Rightarrow q)
```

nech F, G sú dva UNITY-programy

spojenie programov F a G, označenie F 🛛 G

- spoja sa zodpovedajúce si časti z F a G
- predpokladá sa, že nevznikajú nekonzistentcie s:

premennými ich inicializáciou always sekciou

```
Spojovacia veta:
1. p unless q in F \square G =
            p unless q in F \wedge p unless q in G
2. p ensures q in F \square G =
            [p ensures q in F \wedge p unless q in G] \vee
            [p ensures q in G \wedge p unless q in F]
3. (FP of F \square G) = (FP of F) \wedge (FP of G)
Dôkaz:
3. Vyplýva priamo z definície
1. p unless q in F □ G
      = \langle \forall s: s \text{ in } F \square G :: \{p \land \neg q\} s \{p \lor q\} \rangle
      = \langle \ \forall s: s \text{ in } F :: \{p \land \neg q\} \ s \ \{p \lor q\} \ \rangle \land
            \langle \forall s: s \text{ in } G :: \{p \land \neg q\} \text{ s } \{p \lor q\} \rangle
```

= p unless q in $F \wedge p$ unless q in G

```
2. p ensures q in F \square G
        = p unless q in F \square G \land \langle \exists s : s \text{ in } F \square G :: \{p \land \neg q\} \text{ s } \{q\} \rangle
        = p unless q in F \square G \land
               [\langle \exists s: s \text{ in } F :: \{p \land \neg a\} s \{a\} \rangle \lor
                \langle \exists s: s \text{ in } F :: \{p \land \neg q\} s \{q\} \rangle \}
        = [p \text{ unless } q \text{ in } F \square G \land \langle \exists s : s \text{ in } F :: \{p \land \neg q\} \text{ s } \{q\} \rangle] \lor
               [p unless q in F \square G \land \langle \exists s : s \text{ in G} :: \{p \land \neg q\} s \{q\} \rangle]
        = [p \text{ unless } q \text{ in } F \land p \text{ unless } q \text{ in } G
                       \land \langle \exists s : s \text{ in } F :: \{p \land \neg q\} s \{q\} \rangle] \lor
               [p unless q in F \wedge p unless q in G
                       \land \langle \exists s : s \text{ in } G :: \{p \land \neg q\} s \{q\} \rangle ]
        = [p \text{ ensures } q \text{ in } F \land p \text{ unless } q \text{ in } G] \lor
               [p ensures q in G \wedge p unless q in F]
```

Dôsledky:

- 1. p is stable in $F \square G = (p \text{ is stable in } F) \land (p \text{ is stable in } G)$
- 2. p unless q in F, p is stable in G / p unless q in F 🛘 G
- 3. p is invariant in F, p is stable in G / p is invariant in F \square G
- 4. p ensures q in F, p is stable in G / p ensures q in F \square G
- 5. (lokalita) Ak niečo z nasledujúcich tvrdení platí pre F, kde p je lokálne k F (ak používa len premenné lokálne ku F), tak to platí aj pre F \(\Propto \) G (G je ľubovoľné):
 - *p* unless *q*,
 - *p* is invariant
 - p ensures q

Podmienené vlastnosti:

Majme dve množiny nepodmienených vlastností hypotéza a záver

Podmienené vlastnosti majú tvar:

hypotéza / záver

Podmienená vlastnosť programu F: hypotéza aj záver môžu byť vlastnosťami programu F, G, F 🛮 G pre nejaký generický program G

význam: vezmeme hypotézu ako predpoklad, záver sa dá dokázať z "textu" F

Príklad:

```
Program F declare x: int assign y := -y \text{ if } x \leq 0 \land y > 0  \exists x := x - 1   \text{end}\{F\}   \text{nech } x \text{ sa nemení mimo F } (y \text{ sa môže meniť aj mimo F})   \text{príklad podmienenej vlastnosti:}
```

Hypotéza: y ≠ 0 is stable in F □ G

• Záver: $y > 0 \rightarrow y < 0$ in F \square G

Architektúry a zobrazenia

Návrh programu má dve časti:

UNITY program a dôkaz jeho správnosti (v tejto fáze nemožno hovoriť o zložitosti)

popis architektúr, implementovanie programu pre túto architektúru

(potom už možno riešiť aj otázky zložitosti)

<u>Asynchrónne-Shared-Memory</u> <u>architektúry</u>

ASM:

- pevne daná množina procesorov a pamätí
- s každou pamäťou je asociovaná množina procesov, ktoré z nej môžu čítať a množina procesov, ktoré do nej môžu zapisovať

Zobrazenie:

- priradí každý príkaz nejakému procesu
- priradí (alokuje) každú premennú pamäti
- špecifikuje "control flow" pre každý proces (postupnosť udávajúca ako sú príkazy v danom procesore vykonávané)
- Celé to musí spĺňať:
 - všetky premenné na ľavej strane každého príkazu alokovaného k procesoru sú v pamätiach, do ktorých môže tento zapisovať (okrem indexov polí) a každá premenná na pravej strane (a všetky indexy na ľavej strane) sú v pamätiach, ktoré môžu čítať
 - control flow musí byť taký, že každý príkaz alokovaný ku procesoru je vykonaný nekonečne veľa krát

Distribuovaná architektúra

- Pozostáva z:
 - pevnej množiny procesorov a kanálov
 - lokálnych pamätí pre každý procesor
- kanály:
 - error-free
 - prenášajú správy v rovnakom poradí ako boli poslané
 - pre každý kanál je 1 procesor, ktorý do neho posiela a 1 procesor, ktorý z neho prijíma
 - každý kanál má svoj buffer
 - procesor môže niečo poslať, ak buffer nie je plný a prijať, ak nie je prázdny
- Zobrazenie programov je rovnaké ako ASM

Distribuovaná architektúra

- Premenné: sú alokované buď do (lokálnych) pamätí alebo ku kanálom
- Musí to spĺňať:
 - najviac 1 premenná je alokovaná ku kanálu a jej typ je postupnosť
 - ak nie je plná, potom zapisovateľ pridá správu do postupnosti na koniec
 - ak nie je prázdna, čitateľ odoberie prvý člen postupnosti

Synchrónne architektúry

Zobrazenia na Synchrónne architektúry

- podobne ako ASM
- naviac procesory majú spoločné hodiny; v každom kroku každý procesor vykoná inštrukciu
 - viacero procesorov môže zapisovať do pamäte naraz, ak píšu to isté
 - viacerí môžu čítať
 - nemožno naraz čítať aj písať
- Príklad: $z := x + 1 \mid \mid y := x + 2$
 - 1. podkrok: každý procesor načíta *x*
 - 2. podkrok: jeden vypočíta x + 1, druhý x + 2
 - 3. podkrok: prvý zapíše z, druhý zapíše y

Synchrónne architektúry

Existuje viacero možných zobrazení, my sa obmedzíme na nasledujúce:

 presne jeden statement sa vykonáva v čase (bez ohľadu na počet procesorov)

Príklad: $z := x + 1 \mid\mid y := x + 2$ sa môže vykonať na 3 procesoroch takto:

- A vypočíta x + 1
- B vypočíta x + 2
- C odpočíva

Synchrónne architektúry

Musí to spĺňať:

- popis aké operácie v každom príkaze majú byť vykonané procesormi
- alokácia premenných
- špecifikácia jedného "control flow" pre všetky procesory
- konzistencia alokácií premenných (tak ako predtým)

Príklad:

- nech op je asociatívna operácia
- majme statement $s = \langle op j : 1 \leq j \leq N :: x[j] \rangle$
- s môže byť vykonané v čase O(log N) na N procesoroch
- s môže byť vykonané v čase O(N/K + log(K)) na K procesoroch (rozdelí sa do N/K skupín po K prvkov)

```
<u>Úloha:</u> určiť m = \langle \max j : 0 \le j < \mathbb{N} :  A[j] \rangle pre dané pole A[0..N-1]
```

Sekvenčná architektúra (SA):

- invariant $m \leq \langle \max j : 0 \leq j < \mathbb{N} : A[j] \rangle$
- $FP \equiv m \ge \langle \max j : 0 \le j < N : A[j] \rangle$
- FP možno písať aj takto:

```
FP \equiv \langle \land j \colon 0 \le j < \mathsf{N} \colon : m \ge \mathsf{A}[j] \rangle
FP \equiv \langle \land j \colon 0 \le j < \mathsf{N} \colon : m = \mathsf{max}(m, \mathsf{A}[j]) \rangle
```

Každé z priradení sa môže *napríklad* vykonať viac ráz po sebe, čo nie je efektívne; dve stratégie, ako sa takejto neefektívnosti vyhnúť:

1. možnosť:

```
initially j = 0

m, j := \max(m, A[j]), j + 1 \text{ if } j < N
```

2. možnosť:

```
initially \langle ||j: 0 \le j < N:: e[j] = true \rangle

m, e[j] := \max(m, A[j]), \text{ false if } e[j]
```

Paralelná architektúra (PA):

- prvky A dáme ako listy binárneho stromu
- každý vnútorný vrchol má hodnotu maxima jeho synov
- koreň má maximum
- strom máme v poli *X*[1..(2N–1)]
- j-ty vrchol má synov 2j a 2j+1
- initially X[N..(2N-1)] = A[0..N-1]

```
Program Maximum2 declare X: array [1..(2N-1)] of integer always \langle ||j: 0 \le j < N:: X[N+j] = A[j] \rangle ||\langle ||j: 1 \le j < N:: X[j] = \max(X[2j], X[2j+1]) \rangle end \{Maximum2\}
```

Ideme ušetriť pamäť: nech N = 2M

```
Program Maximum3 assign \langle ||j: 0 \le j < M:: A[j] = max(A[2j], A[2j+1]) \rangle end \{Maximum3\}
```

- A[0] = maximum, v čase O(log N)
- použijeme pomocnú premennú t
 - na začiatku t = N
 - v každom kroku jej hodnota bude $t := \lceil t/2 \rceil$
- nech A⁰[j] sú počiatočné hodnoty v A[j]
- invariant: $\langle \max j : 0 \le j < t :: A[j] \rangle = \langle \max j : 0 \le j < N :: A^0[j] \rangle$
- raz určite t = 1 a potom A[0] = $\langle \max j : 0 \le j < \mathbb{N} : : A^0[j] \rangle$

```
dané dve postupnosti f, g
   f: \langle \wedge i: 0 \leq i < \mathbb{N} :: f[i] \leq f[i+1] \rangle
   q: \langle \wedge i: 0 \leq i < \mathbb{N} :: q[i] \leq q[i+1] \rangle
Úloha: zistiť, či \{ f[i] \mid 0 \le i \le N \} = \{ g[i] \mid 0 \le i \le N \}
   predpokladáme, že f[0] = g[0], f[N] = g[N] a tiež že
   f[N] resp. g[N] sú väčšie ako ostatné členy (dá sa to
   zaručiť tak, že položíme f[0] = g[0] = -\infty a f[N] = g[N]
   =\infty
   invariant I
   0 < u < N \land 0 < v < N \land
   \land \{ f[i] \mid 0 \le i \le u \} = \{ g[i] \mid 0 \le i \le v \}
```

```
Program Compare
   declare u, v: int
   initially u, v = 0, 0
   assign
   u := u + 1 \text{ if } u < N \land f[u] = f[u + 1]
   \square v := v + 1 \text{ if } v < N \land q[v] = q[v + 1]
   \Box u, v := u + 1, v + 1 \text{ if } u < N \land v < N \land f[u + 1] = g[v + 1]
end{Compare}
   \mathsf{FP} \equiv (u \geq \mathsf{N} \vee f[u] \neq f[u+1]) \wedge
             (v \ge N \lor q[v] \ne q[v+1]) \land
             (u \ge N \lor v \ge N \lor f[u + 1] \ne g[v + 1])
```

Z invariantu I možno odvodiť invariant

$$u = N \equiv v = N$$

To použijeme na zjednodušenie FP

- Máme teda 2 možnosti:
 - 1. $u = N \land v = N$: z invariantu I f a g majú rovnakú množinu prvkov
 - 2. $u < N \land v < N$

$$FP \Rightarrow (f[u] \neq f[u + 1]) \land \\ \land (g[v] \neq g[v + 1]) \land \\ \land (f[u + 1] \neq g[v + 1])$$

```
Predpokladajme f[u+1] < g[v+1]; potom g[v] = f[u] \qquad /* z I */f[u] < f[u+1] \qquad /* z FP */f[u] < f[u+1] < g[v+1], teda f[u+1] nie je medzi prvkami g[I], lebo g je neklesajúca \{f[i] \mid 0 \le i \le N \} \ne \{g[i] \mid 0 \le i \le N \} teda f a g nemajú rovnakú množinu prvkov
```

- FP \wedge I \Rightarrow $[u = N \equiv v = N] \wedge$ $[u = N \equiv \{ f[i] \mid 0 \le i \le N \} = \{ g[i] \mid 0 \le i \le N \}]$
- dá sa ukázať, že FP sa dosiahne

Paralelná architektúra (PA):

- $f[u] \in \{ g[i] \mid 0 \le i \le N \} \equiv \langle \land v : 0 \le v < N :: \neg (g[v] < f[u] < g[v + 1]) \rangle$
- musíme teda počítať predikát

```
\langle \land u, v : 0 \le u < \mathsf{N}, 0 \le v < \mathsf{N} :: \neg (g[v] < f[u] < g[v+1]) \rangle \land \langle \land u, v : 0 \le u < \mathsf{N}, 0 \le v < \mathsf{N} :: \neg (f[u] < g[v] < f[u+1]) \rangle
```

zjednodušením tohto predikátu dostaneme

```
\langle \wedge u, v : 0 \le u, v < N ::
f[u] = g[v] \lor
g[v] \ge f[u + 1] \lor
f[u] \ge g[v + 1] \rangle
```

O(N²) konjunkcií a každá je disjunkciou 3 častí:
 čas O(log N) na O(N²) synchrónnych procesoroch

Dosiahnuteľnosť v orientovanom grafe

```
Daný graf G = (V, E)
počiatočný vrchol: init
```

Dosiahnuteľnosť:

- 1. vrchol *init* je dosiahnuteľný
- 2. ak u je dosiahnuteľný a (u, v) je hrana t.j. $(u,v) \in E$, tak aj v je dosiahnuteľný
- 3. žiaden iný nie je dosiahnuteľný

Úloha: vypočítať r tak aby:

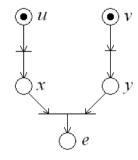
- r[v] je true, ak vrchol v je dosiahnuteľný:
 ⟨ ∧ v: v ∈ V :: r[v] ≡ vrchol v je dosiahnuteľný ⟩
- invariant

```
\langle \land v : v \in V :: r[v] \Rightarrow v \text{ je dosiahnutel'ný} \rangle \wedge r[init]
```

Dosiahnuteľnosť v orientovanom grafe

- FP $\equiv \langle \land u, v : (u, v) \in E :: r[u] \Rightarrow r[v] \rangle$ FP $\equiv \langle \land u, v : (u, v) \in E :: r[v] = (r[u] \lor r[v]) \rangle$ keďže $r[v] = (r[u] \lor r[v]) \equiv (r[u] \Rightarrow r[v])$
- platnosť invariantu zaručíme, ak na začiatku bude
 r[v] = false pre v ≠ init a r[init] = true
- Program Reach declare r: array[V] of boolean initially ⟨ □ v: v ∈ V :: r[v] = (v = init) ⟩ assign ⟨ □ u, v: (u, v) ∈ E :: r[v] := r[u] ∨ r[v] ⟩ end{Reach}
- Ľahko možno ukázať, že FP sa dosiahne. Ako metriku môžeme použiť: $M = |\{ v \mid \neg r[v] \}|$

Simulácia Petriho sietí



• Program PetriNet initially u, v, x, y, e = 1, 1, 0, 0, 0 assign

$$u, x := u - 1, x + 1 \text{ if } u > 0$$

$$\Box v, y := v - 1, y + 1 \text{ if } v > 0$$

$$\Box x, y, e := x - 1, y - 1, e + 1 \text{ if } x > 0 \land y > 0$$
end{PetriNet}

- orientovaný graf: dvojica G = (V, E), kde $E \subseteq V \times V$
- <u>hrana</u> z vrcholu *i* do *j*: dvojica $(i, j) \in E$
- <u>cesta</u>: postupnosť na seba nadväzujúcich hrán
- cyklus: cesta z vrcholu *i* do *i*
- váhovaný graf: graf, v ktorom každá cesta má celočíselnú váhu (tiež <u>ohodnotený graf</u>)
- <u>dĺžka cesty</u>: suma váh všetkých hrán na ceste
- váhová matica: (váhovaného grafu s N vrcholmi) je matica W typu N × N, v ktorej

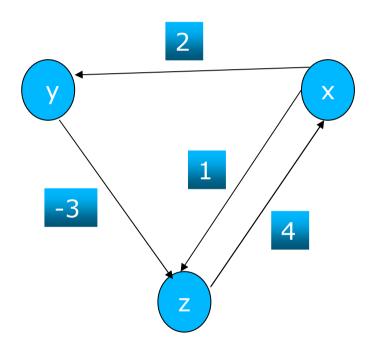
$$W[i, j] =$$

- váha hrany (i, j), ak (i, j) ∈ E
- 0, ak i = j
- ∞ , ak $i \neq j \land (i, j) \notin E$
- prázdna cesta: z vrcholu i do j vždy existuje; jej dĺžka:

Problém najkratších ciest:

- daný je váhovaný graf G a jeho váhová matica
- G neobsahuje cykly s negatívnou dĺžkou
- vypočítať maticu D typu N × N, v ktorej D[i, j] je dĺžka najkratšej cesty z vrcholu i do j
- hodnotu D[i, j] budeme nazývať vzdialenosť i, j
- ak neexistuje cesta z vrcholu i do j, tak $D[i, j] = \infty$

Najkratšia cesta - Príklad



 Špecifikácia: program má počítať maticu d tak, že invariant FP ⇒ (d = D) true → FP

• Stratégia neformálne:

- nech d[i, j] je dĺžka nejakej cesty z vrcholu i do j
- ak nájdeme cestu kratšej dĺžky l (čiže l < d[i, j]), tak potom d[i, j] := l
- konkrétne ak $\exists k$ také, že d[i, k] + d[k, j] < d[i, j], tak cesta cez vrchol k je kratšia
- $d[i, j] := \min \{ d[i, j], d[i, k] + d[k, j] \mid 0 \le k < N \}$
- nešpecifikujeme
 - ako vyberáme i, j, k
 - kedy sa operácie vykonávajú
 - ktoré procesory ich vykonávajú

Stratégia, formálny popis:

na začiatku d[i, j] := W[i, j]

d[i,j] sa v priebehu výpočtu nebude zvyšovať, teda nemôže prekročiť W[i,j]

invariant:

$$d[i, j]$$
 je dĺžka nejakej cesty z vrcholu i do $j \wedge d[i, j] \leq W[i, j]$ (1)

$$FP = \langle \wedge i, j, k :: d[i, j] := \min(d[i, j], d[i, k] + d[k, j]) \rangle$$
 (2)

Aby sme zabezpečili, že vždy dosiahneme FP, ukážeme, že ak nejaký stav nie je FP, tak aspoň jedno d[i, j] klesne.

Metrika suma $\forall d[i, j]$ sa nedá použiť keďže niektoré hodnoty môžu byť ∞ ,

Použijeme dvojice (*num*, *sum*) v lexikografickom usporiadaní, kde

- $num = počet(i, j) tak, že d[i, j] = \infty$
- $sum = \langle +i, j : d[i, j] \text{ je konečné} :: d[i, j] \rangle$

Metrika je ohraničená zdola, keďže nemáme cykly so zápornou dĺžkou, žiadna váha nie je $-\infty$

Progress condition: metrika klesá, ak stav nie je FP: $\neg FP \land (num, sum) = (m, n) \rightarrow (num, sum) < (m, n)$ (3)

Dôkaz správnosti stratégie:

- metrika je ohraničená zdola a klesá, ak stav nie je FP
 ⇒ FP sa nakoniec dosiahne
- v každom FP invariant platí, stačí teda ukázať, že matica, ktorá spĺňa (1) a (2) je riešením problému
- nemáme cykly zápornej dĺžky $\Rightarrow \forall i, j \exists najkratšia cesta s najviac N-1 hranami$
- uvažujeme $\forall (x, y)$ také, že najkratšia cesta z x do y má najviac m hrán. Indukciou podľa m dokážeme, že vzdialenosť x, y je d[x, y]:
- 1. m = 1: triviálne d[x, y] = W[x, y]
- 2. nech tvrdenie platí pre m a nech najkratšia cesta z x do y má m+1 hrán. Predposledný vrchol tejto cesty nech je z, potom
 - cesta x, z má m hrán
 - cesta z, y má jednu hranu

podľa indukčného predpokladu

•
$$d[x, y] \le d[x, z] + d[z, y]$$

Formálny popis programu:

```
Program P1 initially \langle \mid \mid i, j :: d[i, j] = W[i, j] \rangle assign \langle \Box i, j, k :: d[i, j] := \min(d[i, j], d[i, k] + d[k, j]) \rangle end\{P1\}
```

program má N³ priradení

Najkratšia cesta - sekvenčná architektúra

Uvažujme cesty z *i* do *j*, v ktorých indexy vrcholov, čo sa na týchto cestách nachádzajú, sú menšie než *k* okrem koncových vrcholov *i*, *j*;

Nech H[i, j, k] je minimálna dĺžka takýchto ciest

Veta:

```
\langle \land i, j :: H[i, j, 0] = W[i, j] \rangle \land 
 \langle \land i, j, k :: H[i, j, k + 1] = min(H[i, j, k], H[i, k, k] + H[k, j, k]) \rangle  (4)
```

Dôkaz. Uvažujme cestu, ktorá dosahuje minimum H[i, j, k + 1]

- ak k nie je v tejto ceste, tak H[i, j, k + 1] = H[i, j, k]
- ak k je v tejto ceste, tak H[i, j, k + 1] = H[i, k, k] + H[k, j, k]

Podľa definície d[i, j] = H[i, j, N] (vrcholy sú 0..N-1)

Najkratšia cesta - sekvenčná architektúra

Veta: Množina rovností (4) je "proper". Dôkaz.

- každé H[i, j, k] je na ľavej strane práve raz
- rovnice usporiadame tak, že k bude neklesajúce

```
Program P2 declare H: array[0..N-1, 0..N-1, 0..N] always \langle || i, j :: H[i, j, 0] = W[i, j] \rangle || \langle || k :: \langle i, j :: H[i, j, k + 1] = \min(H[i, j, k], H[i, k, k] + H[k, j, k]) \rangle \rangle || \langle || i, j :: d[i, j] = H[i, j, N] \rangle end
```

- $O(N^3)$ rovností
- O(N3) pamäte a času

Najkratšia cesta - sekvenčná architektúra

Program s explicitnou sekvencializáciou:

PASCAL-like program PP (sekvencializácia P1)

```
Progarm PP
for x := 0 to N-1 do
  for u := 0 to N-1 do
    for v := 0 to N-1 do
        d[u,v] := min(d[u,v], d[u,x] + d[x,v])
```

Najkratšia cesta - sekvenčná architektúra

```
Indexy v PP sú modifikované nasledujúcim spôsobom: (x,u,v) := (x,u,v) +1, kde (x,u,v) je trojmiestne číslo v N-árnej sústave
```

```
Program P3 {Floyd–Warshall} declare x, u, v: int initially \langle \ | \ | \ i, j :: d[i, j] = W[i, j] \rangle \ | \ | \ x, u, v = 0, 0, 0 assign d[u, v] := \min(d[u, v], d[u, x] + d[x, v]) | \ | \ (x, u, v) := (x, u, v) + 1 if (x, u, v) \neq (N - 1, N - 1, N - 1) end{P3}
```

O(N) krokov s $O(N^2)$ procesormi

transformujeme program tak, že vyčleníme priradenia, ktoré sa môžu vykonať naraz; (spolu je priradení N³), rozdelíme ich na N skupín po N² priradení.

Uvažujeme, že máme architektúru s N² procesormi a určíme poradie vykonávania priradení

program P4: potrebuje O(N) krokov

$O(log^2N)$ krokov s $O(N^3)$ procesormi

P4 nie je vhodný, ak máme N³ procesorov, pretože ich nevyužjeme všetky

program pozostáva z jediného príkazu, ktorý priradí N² hodnôt

po m-tom vykonaní príkazu platí nasledovný invariant:

d[i, j] je dĺžka najkratšej cesty z i do j s najviac 2^m-1 vrcholmi medzi i a j

FP sa dosiahne po O(log N) vykonaniach príkazu

- na jedno vykonanie treba čas O(log N); ide o nájdenie minima a výpočet d[i, k] + d[k, j]
 - d[i, k] + d[k, j] môže byť vypočítané na N³ procesoroch v konštantnom čase
 - pre dané i, j minimum cez k môže byť vypočítané v čase O(log N) pomocou O(N) procesorov
- teda každý krok možno urobiť v čase O(log N) a s O(N³) procesormi
- keďže výpočet má O(log N) krokov, tak program P5 vypočíta D v čase O(log²N) a s O(N³) procesormi

P2 môže byť alokovaný do ASV s N^2 procesormi tak, že každý procesor počíta H[i, j, k] pre dané i, j

využijeme nasledujúci vlastnosť:

$$H[i, j, k + 1] \le H[i, j, k]$$

ako dôsledok: môžeme použiť H[i, j, k + m] namiesto H[i, j, k] pre $m \ge 0$

Formulujme nasledujúci invariant:

$$d[i, j] = H[i, j, k]$$

 $\wedge d[i, j]$ je dĺžka nejakej cesty z i do j
 $\wedge k \leq N$

v P4 je synchrónnosť podstatná – jedno k sa používa pre výpočet každého d[i, j]. Teraz predpokladáme asynchrónne riešenie, v ktorom d[i, j] sa počíta (i, j)-tym procesorom a k sa nahradí lokálnou premennou k[i, j]

zoslabením predošlého invariantu dostaneme invariant

```
d[i, j] \le H[i, j, k[i, j]]
 \land d[i, j] je dĺžka nejakej cesty z i do j
 \land k[i, j] \le N
```

základom pre nasledujúci program je toto pozorovanie (pre zjednodušenie r znamená k[i, j]):

Z predchádzajúceho invariantu vyplýva:

```
Teoréma. (k[i, r] \ge r \land k[r, j] \ge r) \Rightarrow
       \min(d[i, j], d[i, r] + d[r, j]) \leq H[i, j, r + 1]
Dôkaz. Vieme, že
H[i, j, k + 1] = min(H[i, j, k], H[i, k, k] + H[k, j, k])
musíme teda ukázať, že (k[i, r] \ge r \land k[r, j] \ge r) \Rightarrow
\min(d[i, j], d[i, r] + d[r, j]) \leq \min(H[i, j, r], H[i, r, r] + H[r, j, r]);
nasledovne:
        d[i, j] \leq H[i, j, r]
                                 /* z invariantu */
        d[i, r] \le H[i, r, k[i, r]] /* z invariantu */
        H[i, r, k[i, r]] \le H[i, r, r] /* z predpokladu */
        d[i, r] \leq H[i, r, r]
                                       /* z predošlých dvoch */podobne
ukážeme, že d[r, j] \leq H[i, r, r]
                                                                        118
```

Správnosť nasledujúceho programu vyplýva z invariantu a z nasledujúceho:

```
\mathsf{FP} \Rightarrow \langle \land i, j :: k[i, j] \geq \mathsf{N} \rangle
```

Pevný bod sa dosiahne, keďže metrika $\langle +i,j :: k[i,j] \rangle$ sa zvýši s každou zmenou stavu a je ohraničená zhora.

```
Program P6  \text{declare } k \text{: array}[0..N-1, \, 0..N-1] \text{ of integer} \\ \text{initially } \langle \ | \ | \ i,j :: d[i,j], \, k[i,j] = W[i,j], \, 0 \ \rangle \\ \text{assign } \{r \text{ znamen\'a pre zjednodušenie } k[i,j]\} \\ \langle \ | \ | \ i,j :: d[i,j], \, r := \min(d[i,j], \, d[i,r] + d[r,j]), \, r+1 \\ \text{if } r < N \land k[i,r] \geq r \land k[r,j] \geq r \ \rangle \\ \text{end} \{P6\}
```

Zadanie:

 daný program (user), v ktorom sú dve premenné nr, nw také, že pre nejakú konštantu N platí

```
invariant 0 \le nr \le N \land 0 \le nw \le N (1) initially nr = nw = 0
```

hodnoty *nr*, *nw* sa menia len v nasledujúcich druhoch priradení v programe user:

```
nr := nr + 1 {started read}

nr := nr - 1 {end read}

nw := nw + 1 {started write}

nw := nw - 1 {end write}

(v týchto priradeniach môžu byť aj iné premenné) a

program user môže mať aj iné priradenia
```

<u>Úloha:</u> modifikovať priradenia programu user tak, aby platilo:

invariant
$$nw \le 1 \land (nr = 0 \lor nw = 0)$$
 (2)

- *nr*, *nw* znamenajú počet čítajúcich a zapisujúcich procesov (do súboru) v danom čase
- počet procesorov je obmedzený na N (invariant 1)
- hocikoľko veľa môže čítať, najviac jeden može zapisovať a zápis sa nemôže vykonať súčasne s iným zápisom alebo čítaním

Riešenie:

```
ak 0 \le nr \le N \land 0 \le nw \le N, tak
[nw \le 1 \land (nr = 0 \lor nw = 0)] \equiv [(nr + N \times nw) \le N]
nech t = N - (nr + N \times nw)
máme nový invariant t \ge 0
                                           (3)
modifikovaný program user:
declare t: int
always t = N - (nr + N \times nw)
assign
  nr := nr + 1 if t \ge 1
                            {started read}
                            {end read}
\square nr := nr - 1
122
                          {end write}
\square nw := nw - 1
```

- Toto riešenie nezaručuje "progress" ani pre čítajúcich ani pre zapisujúcich. Nemáme požiadavku, že čítanie alebo zápis niekedy raz skončí, a teda nemôžeme tvrdiť, že iné čítanie alebo zápis začnú.
- nr a nw nám neumožňujú formulovať tvrdenia o jednotlivých čítaniach a zápisoch
- Predpokladajme, že všetky čítania skončia v konečnom čase. Modifikujeme riešenie tak, že potom raz určite (eventually) dôjde aj na zápis.
- predpokladajme

$$nr = k \wedge k > 0 \longrightarrow nr \neq k$$
 (4)

- nech nq je počet procesov čakajúcich na zápis invariant $nq \ge 0$
- <u>Úloha:</u> modifikovať program user tak, aby boli zachované predchádzajúce invarianty a naviac invariant $nq > 0 \rightarrow nw = 1$ (5)

• <u>jednoduchá reštriktívna stratégia</u>: zabrániť čítaniu, ak niekto čaká na zápis; má však zložitú distribuovanú implementáciu, musel by totiž poslať požiadavku na zápis všetkým čakateľom

- menej prísna stratégia: ak nq > 0, tak sa raz (eventually) zabráni čítaniu (started read)
- použijeme novú premennú b: boolean
 - 1. $b \Rightarrow$ niekto čaká na zápis
 - 2. ak niekto chce písať, tak začne alebo b bude platiť
 - 3. ak *b* platí, tak *b* ostáva platné, až kým sa napokon raz začne zapisovať
 - 4. ak *b* platí, nemožno čítať
- v nasledujúcom programe nie sú uvedené priradenia zvyšujúce nq, keďže tieto sa nemodifikujú

Modifikácia programu user

Dôkaz (5), t.j
$$(nq > 0 \rightarrow nw = 1)$$
 plynie z (4) a (6)–(9):
 $b \Rightarrow nq > 0$ (6) z programu
 $nq > 0$ ensures $nw = 1 \lor b$ (7) z programu
 $b \land nr = 0$ ensures $nw = 1$ (8) z programu
 $b \land nr = k \land k > 0$ unless $b \land nr < k$ (9) z programu
(už sme neformálne urobili predtým)

- chceme ukázať, že $nq > 0 \rightarrow nw = 1$: $b \wedge nr = k \wedge k > 0 \rightarrow b \wedge nr < k$ (PSP 4, 9)
- aplikujeme indukciu

$$b \to nr = 0 \wedge b \tag{10}$$

- tranzitivita s (8) a (10): $b \rightarrow nw = 1$ (11)
- kombináciou (7) a (11) dostávame výsledok.

- Motivácia, Obrázok
- daný je súvislý, konečný, neorientovaný graf G bez slučiek
- jeho vrcholy reprezentujú procesy (filozofi)
- (u, v) je označenie hrany medzi u a v
- boolovská matica incidencie E

$$E[u, v] = E[v, u], \neg E[u, u]$$

- pre ∀u máme premennú u.dine s hodnotami t, h, e
 (u.dine má práve jednu z týchto hodnôt)
- označenie:

$$u.t \equiv (u.dine = t)$$
 thinking
 $u.h \equiv (u.dine = h)$ hungry
 $u.e \equiv (u.dine = e)$ eating

možná zmena stavu premennej u.dine je len:

$$t \rightarrow h \rightarrow e \rightarrow t \rightarrow ...$$

realizovanie zmien stavu premennej *u*.dine:

program user: $t \rightarrow h, e \rightarrow t$

program os: $h \rightarrow e$

<u>Úloha</u>: navrhnúť program os tak, aby os □ user (user je daný) zabezpečil, že:

- susedia nejedia naraz
- hladný raz určite (eventually) bude jesť (ak žiadny proces neje večne, tak na každého hladného určite raz dôjde)

Špecifikácia pre user:

u.t unless u.h in user (udn1)
stable u.h in user (udn2)
u.e unless u.t in user (udn3)
podmienená vlastnosť pre user: (udn4)
⟨∀(u, v) :: ¬(u.e ∧ v.e)⟩ /

Špecifikácia pre user 🛮 os:

 $\langle \forall u :: u.e \rightarrow \neg u.e \rangle$

```
• invariant \neg(u.e \land v.e \land E[u, v]) in user \square os (dn1)
```

•
$$u.h \rightarrow u.e$$
 in user \square os (dn2)

Obmedzenia pre os:

• constant u.t in os (odn1)

• stable u.e in os (odn2)

t.j. v os nie sú prechody z eating a prechody z a do thinking

Odvodená vlastnosť pre user:

• stable $\neg u.e$ in user

Odvodené vlastnosti pre os:

- stable $\neg u.h$ in os
- *u.h* unless *u.e* in os

Odvodené vlastnosti pre user 🛮 os:

• u.t unless u.h in user \square os (dn3)

• u.h unless u.e in user \square os (dn4)

• u.e unless u.t in user \Box os (dn5)

Dôkaz odvodenej vlastnosti pre user (stable $\neg u.e$):

```
u.t unless u.h in user /* (udn1) */
u.h unless false in user /* def. stable pre (udn2)
*/
u.t \lor u.h unless false in user /* tranzitivita pre unless
*/
u.t \lor u.h \equiv \neg u.e /* práve jedna z hodnôt
*/
\neg u.e unless false in user \equiv stable \neg u.e in user
```

V ďalšom ideme špecifikovať vlastnosti os; teda všetko bude pre os, ak nebude výslovne uvedené inak.

Prvé priblíženie k riešeniu

Spec1:

```
(odn1), (odn2), (odn3), (odn4)
```

kde

- invariant $\neg(u.e \land v.e \land E[u, v])$ (odn3)
- (dn1), (dn3)–(dn5), $\langle \forall u :: u.e \rightarrow \neg u.e \rangle$ / (odn4) $\langle \forall u :: u.h \rightarrow u.e \rangle$

musíme ukázať, že:

- os spĺňa obmedzenia (odn1), (odn2)

Dôkaz:

- (dn3) (dn5) platí, lebo (odn1), (odn2) platí v os a (udn1) – (udn3) platí pre user
- $\neg(u.e \land v.e \land E[u, v])$ je stable in user lebo $\neg u.e$ aj $\neg v.e$ sú stable in user a E[u, v] je constant
- (dn1) platí v user

 os z predchádzajúceho a z (odn3) v os
- ⟨∀u:: u.e → ¬u.e⟩ platí v user □ os lebo toto je dôsledok (udn4) a hypotézy (udn4) – (dn1) platí v user □ os
- $\langle \forall u :: u.h \rightarrow u.e \rangle$ platí v user \square os, lebo je to dôsledok (odn4) a predpoklad (odn4) platí
- (dn1) platí v user 🛮 os z predchádzajúceho

- Problém s implementovaním Spec1:
 - hladný je (eats), ak nejedia susedia spĺňa to (odn3)
 - •problém je zabezpečiť (odn4), pretože jeden proces môže stále opakovať $t \to h \to e \to t \to h \to e \to ...$

Riešenie:

zavedieme asymetriu medzi procesmi – usporiadanie

hladný buď začne jesť alebo postúpi v usporiadaní nahor, až kým nie je navrchu

čiastočné usporiadanie dostaneme tak, že v pôvodnom grafe G orientujeme hrany (aby nevznikol cyklus), čím dostaneme nový graf G'

 $u \rightarrow v$ iff u je vyššie (má vyššiu prioritu) ako v

orientácia je dynamická a chceme, aby platilo:

- (a) G' je acyklický
- (b) hladný proces nikdy neklesne zmenami orientácií
- (c) hladný nakoniec vždy stúpa v usporiadaní, až dosiahne vrchol

Pravidlá pre zmenu orientácie G':

- 1. Hrana zmení orientáciu len keď odpovedajúci vrchol zmení stav z hladný na *eating*
- 2. Všetky hrany incidentné s *eating* smerujú k nemu teda tento vrchol je nižšie v usporiadaní než susedia

```
Ľahko vidno, že pravidlá 1. a 2. zabezpečia platnosť (a), (b), (c).
```

```
prior[u, v] = u, ak u je vyššie než v v grafe G' (t.j. u \rightarrow v)
prior[v, u] = prior[u, v]
u.top \equiv \langle \forall v : E[u, v] \land v.h :: prior[u, v] = u \rangle
```

```
Formálny popis: Spec2 (odn1)-(odn3), (odn5)-(odn8), kde invariant u.e \land E[u, v] \Rightarrow prior[u, v] = v (odn5) (prior[u, v] = v) unless v.e (odn6) invariant G' je acyklický (odn7) (dn1, dn3-dn5), (odn5)-(odn7), <math>\langle \forall u :: u.e \rightarrow \neg u.e \rangle (odn8) \langle \forall u :: u.h \land u.top \rightarrow \neg (u.h \land u.top) \rangle
```

čo znamená:

- eating má nižšiu prioritu než susedia (odn5)
- priorita sa mení, až keď začne jesť (odn6)

Problém s implementovaním Spec2:

Zo Spec2 by sme mohli odvodiť program s jednoduchým pravidlom:

hungry proces u začne jesť, ak u.top a ak žiaden jeho sused neje. Ak začne jesť, tak prior[u, v] sa stane v pre všetkých susedov vrcholu u.

Toto je ale nevhodné pre distribuovanú architektúru: hungry totiž musí najprv zistiť, či susedia nejedia

<u>Ďalšie zjemnenie - Spec3:</u>

jeho úlohou je nahradiť (odn3), teda invariant

$$\neg$$
($u.e \land v.e \land E[u, v]$),

vlastnosťou, ktorá sa dá implementovať v distribuovanej architektúre.

Zavedieme novú premennú fork[u, v], ktorá môže mať hodnotu u alebo v;

t.j. vidličku má len jeden zo susediacich vrcholov.

Proces môže jesť, ak má všetky vidličky.

```
Spec3:
  (odn1), (odn2), (odn5) – (odn9), kde
invariant u.e \wedge E[u, v] \Rightarrow fork[u, v] = u
                                                      (odn9)
teda (odn9) nahradilo (odn3)
Veta: (odn9) \Rightarrow (odn3)
Dôkaz:
       u.e \land v.e \land E[u, v] \Rightarrow u = v \land E[u, v] (z odn9)
       ale \neg(u = v \land E[u, v]) keďže \neg E[u, u], a teda
       \neg(u.e \land v.e \land E[u, v])
```

<u>Ďalšie zlepšenie:</u>

Spec3 evokuje nasledovné riešenie:

- non-eating proces u pošle vidličku, ktorú zdieľa s v procesu v, ak má tento vyššiu prioritu než u alebo ak u je thinking
- hungry proces u je (eats), ak drží vidličky, ktoré zdieľa so susedmi a pre každého suseda v platí:
 - u má vyššiu prioritu ako v
 - alebo v je thinking

V distribuovanej architektúre máme opäť problém určiť priority

<u>Distribuovaná implementácia priorít:</u> nahradíme (odn5) a (odn6) tak, aby sa dali ľahko implementovať na distribuovanej architektúre.

Neformálne (tzv. "hygienické riešenie"):

- každej vidličke priradíme atribúty *clean/dirty*
- proces u má prioritu nad v, ak vidlička, ktorú zdieľajú, je
 - 1. *clean* a má ju *u*, alebo
 - 2. *dirty* a má ju *v*
- eating proces drží všetky vidličky (ktoré zdieľa so susedmi) a všetky sú dirty (odn10, zodpovedá odn5)
- proces držiaci clean vidličku ju stále drží a tá ostáva clean, až kým nezačne jesť (odn11)
- dirty fork ostáva dirty, až kým sa nepošle preč vtedy sa aj vyčistí (odn12, zodpovedá odn6)
- clean forks držia len hungry (odn13)

```
nech clean[u, v]: boolean clean[u, v] = true = vidlička od u a v je <math>clean, inak je dirty prior[u, v] = u = ((fork[u, v] = u) = clean[u, v])

Spec4: (odn1), (odn2), (odn7), (odn8), (odn10)–(odn13), kde invariant u.e \land E[u, v] \Rightarrow fork[u, v] = u \land \neg clean[u, v] (odn10) fork[u, v] = v \land clean[u, v] unless v.e (odn11) fork[u, v] = u \land \neg clean[u, v] unless fork[u, v] = v \land clean[u, v] (odn12) fork[u, v] = u \land clean[u, v] \Rightarrow u.h
```

čiže

- namiesto (odn5), (odn9) máme (odn10)
- namiesto (odn6) máme (odn11), (odn12)

<u>Motivácia pre zlepšenie:</u> Spec4 evokuje nasledovné riešenie:

- non-eating proces u pošle vidličku hladnému (hungry) susedovi v, ak je táto vidlička dirty
- hungry proces u je (eats), ak drží všetky odpovedajúce vidličky a ak pre každého suseda v spoločná vidlička je clean alebo v je thinking; ak proces je (eats), zašpiní všetky vidličky

Problém: ako môže proces *u* zistiť, či sused *v* je hladný?

Neformálne: navrhneme mechanizmus, ako v informuje suseda u, že je hungry

- zavedieme request-token pre každú dvojicu; má ju buď u alebo v (práve jeden zo susedov)
- ak u má aj vidličku aj request-token zdieľané s procesom v, tak v je hladný (odn14)

- 1. Poslanie *request-token* (odn15 a 16): proces *u* pošle *request-token* procesu *v*, ak
 - 1. u má request-token
 - 2. *u* nemá vidličku (*fork*)
 - 3. *u* je hungry
- 2. Poslanie vydličky (odn17 a 18): proces *u* pošle *fork v*, ak
 - 1. *u* má vidličku a *request-token*
 - 2. vidlička je špinavá
 - 3. *u* nie je *eating*

keď sa fork pošle, tak sa zároveň vyčistí

3. Prechod z *hungry* do *eating* (odn19):

hungry proces u je (eats), ak drží všetky fork a ak pre každého suseda v spoločná vidlička je clean alebo u nemá request-token zdieľaný s v; keď u je (eats), zašpiní všetky vidličky, čo má (odn10)

ak u.top platí, t.j. u nemá hladného suseda s vyššou prioritou, tak pre každého suseda s vyššou prioritou v u drží vidličku, ale nie request-token

Formálne:

- pre každú dvojicu susedov zavedieme rt[u, v] s hodnotami
 u a v (práve jedna z nich)
- skratka u.mayeat značí "u môže jesť"
- podmienka, za ktorej u posiela request-token procesu v, je označená sendreq[u, v]
- podmienka, za ktorej u posiela vidličku procesu v, je označená sendfork[u, v]

```
u má request-token iff rt[u, v] = u

u.mayeat \equiv \langle \forall v \colon E[u, v] \colon 

(fork[u, v] = u \land (clean[u, v] \lor rt[u, v] = v)) \rangle

sendreq[u, v] \equiv (fork[u, v] = v) \land (rt[u, v] = u) \land u.h

sendfork[u, v] \equiv

(fork[u, v] = u) \land \neg clean[u, v] \land (rt[u, v] = u) \land \neg u.e
```

Spec5: (odn1), (odn2), (odn7), (odn10)–(odn19), kde

```
invariant (fork[u, v] = u) \land (rt[u, v] = u) \Rightarrow v.h (odn14)

rt[u, v] = u unless sendreq[u, v] (odn15)

sendreq[u, v] ensures rt[u, v] = v (odn16)

fork[u, v] = u unless sendfork[u, v] (odn17)

sendfork[u, v] ensures fork[u, v] = v (odn18)

(u.h \land u. mayeat) ensures \neg(u.h \land u.mayeat) (odn19)
```

Večerajúci filozofi: Program pre os

Na začiatku predpokladáme, že:

všetci filozofi špekulujú (sú *thinking*) všetky vidličky sú špinavé (*fork* sú *dirty*)

- fork a request-token sú na rôznych miestach
- forks sú tak, že graf G' je acyklický: napr. očíslujeme procesy a fork dostane proces s nižším číslom
- vyšší index = vyššia priorita

Večerajúci filozofi: Program pre os

```
Program os
always
      \langle \square u :: u.mayeat = \langle \land v : E[u, v] :: 
                   (fork[u, v] = u \land (clean[u, v] \lor rt[u, v] = v))\rangle
       \square \langle \square u, v : E[u, v] ::
         sendreg[u, v] = ((fork[u, v] = v) \land (rt[u, v] = u) \land u.h)
      \square sendfork[u, v] = ((fork[u, v] = u) \land \neg clean[u, v] \land
                         (rt[u, v] = u) \land \neg u.e)
initially
            \langle \square u :: u . dine = t \rangle
         \langle \square(u,v):: clean[u,v] = false \rangle
          \langle \Box(u, v) : u < v :: fork[u, v], rt[u, v] = u, v \rangle
assign
      \langle \square u :: u . dine := e if u . h \wedge u . mayeat
            ||\langle || v : clean[u, v] := false if u.h \wedge u.mayeat \rangle \rangle
      \square \langle \square(u, v) :: rt[u, v] := v \text{ if } sendreg[u, v]
            \square fork[u, v], clean[u, v] := v, true if sendfork[u, v] \rangle
end
```

- Profesori sú členmi komisií
- Každá komisia má pevný nenulový počet členov
- Profesor sa môže rozhodnúť, že sa chce zúčastniť schôdze komisie (je mu jedno ktorej)
- Čaká, až kým schôdza komisie, ktorej je členom, nezačne

Schôdza:

- 1) Môže začať, len keď všetci jej členovia čakajú
- 2) Dve schôdze sa nemôžu uskutočniť súčasne, ak majú spoločných členov

Predpoklad:

Schôdze netrvajú večne

Úloha:

Napísať protokol, ktorý zaručí, že ak všetci členovia nejakej komisie sa chcú zúčastniť schôdze, tak aspoň jeden člen sa zúčastní nejakej schôdze

- u profesor
- x, y, komisie
- x.mem množina členov komisie x, x.mem ≠ Ø

- u.g = true ak u čaká
- x.co = true ak komisia x sa zišla na schôdzi a zasadá
- x,y sú susedné komisie ak
 x.mem ∩ y.mem ≠ Ø, E[x,y] bude označovať susednosť
- x.g = true ak všetci členovia x čakajú, t.j
 x.g ≡ <∀u: u ∈ x.mem::u.g >
- $x^*.co = x.co \lor <\exists y: E[x,y] ::y.co >$

Daný je program prof Ideme navrhnúť program coord(inator) tak aby program

Sync(hronizator) = prof a coord mal nasledovné vlastnosti:

Špecifikácia sync

$$\exists$$
 x.co unless x.g sy1
 \exists (x.co \land y.co \land E[x,y]) sy2
x.g \rightarrow x*.co sy3

Špecifikácia prof

```
u.g unless <\exists x: u \in x.mem ::x.co > pr1
\exists x.co je stable
```

(t.j. schôdzu nemôže začať prof)

$$< \forall x: x.co \rightarrow \exists x.co >$$

pr3

Odvodená vlastnosť pre prof

x.g unless x*.co

pr4

Dôkaz: aplikácia pravidla pre jednoduchú konjunkciu na pr1

Obmedzenia pre coord:

Zdieľané premenné medzi prof a coord sú x.co a u.g	cd1
u.g je constatnt	cd2
x.co je stable	cd3

```
prof <--- x.co, u.g ---> coord
cd1+cd2 - coord vie čítať ale nie meniť
  u.g
```

Poznámky:

- profesor môže čakať aj potom, čo schôdza začala
- Nič sa nehovorí o tom či sa a kedy profesor zúčastní/opustí schôdzu

Triviálne riešenie

```
Program coord1 always < x :: x.g = < \forall u: u \in x.mem :: u.g >  \( x*.co \( \times \t
```

Ľahko vidno, že coord1 spĺňa cd1-cd3 Ukážeme, že ak prof spĺňa pr1-pr3 tak sync = prof □ coord spĺňa sy1-sy3.

```
Sy1 ( \exists x.co unless x.g )
```

☐ x.co unless x.g v coord1☐ x.co je stable v proof

```
sy2 ((x.co \land y.co \land E[x,y]))
| (x.co \land y.co \land E[x,y]) \lor coord1
\exists (x.co \land y.co \land E[x,y]) je stable v prof
sy3 (x.g \rightarrow x*.co)
x.g ensures x*.co v coord1
x.g unless x*.co pr4
Problém s implementáciou coord1 – nevieme bez
   centrálneho riadenia
```

- Problém pripomína večerajúcich filozofov
- komisia filozof
- dve susedné komisie nemôžu zasadať
 susední filozofi nemôžu jesť
- len tá komisia, ktorá "konzumuje" môže zasadať – x.co => x.e

```
---sync-----
  -----user-----
prof <- x.co, u.g -> middle <- x.co, u.g -> os
                          -----coord-----
sync = prof \( \Bar{\pi} \) middle \( \Bar{\pi} \)
                               OS
user a os sú z večerajúcich filozofov
usr = prof \( \Precedef{D} \) middle
coord = middle 

os
```

<u>Špecifikácia pre user:</u>

- *u.t* unless *u.h* in user (udn1)
- stable *u.h* in user (udn2)
- *u.e* unless *u.t* in user (udn3)

user a os zdieľajú len x.dine v os x.t je constant a x.e je stable

Pre návrh middle musíme určiť prechody:

- 1) $t \rightarrow h$
- 2) $e \rightarrow t$

- ak je komisia v stave t tak sa stane h iba ak všetci jej členovia čakajú
- ak prof I middle bude spĺňať user tak z riešenia filozofov vieme, že hladná komisia bude nakoniec jesť
- niektorí členovia komisie nemusia čakať v okamihu keď táto začne jesť môžu sa zúčastniť inej schôdze medzi $h \rightarrow e$

```
Program middle1
always
< x :: x.g = < \forall u : u \in x.mem :: u.g >
initially
< | x:: x.co = false >
assign
<□ x::
x.dine := h if x.t \land x.g
П
x.dine := t if x.e \land \exists x.co >
```

Program os1

transformujeme príkazy os (z filozofov) tak aby sa vykonal nasledovný príkaz vždy keď sa zmení hodnota u.dine z h na e

$$x.co := x.g$$

Musíme ukázať že:

```
middle 🛮 os1 spľňa cd1-cd3 spľňa požiadavky na user sync1 = prof 🗈 middle 🖺 os1 spľňa "sync"
```

Lema 1. x.co => x.e v sync1 (t.j. nemôžu sa konať naraz susedné schôdze)

Dôkaz.

Na začiatku x.co = false a teda x.co => x.g platí. Keďže

x.co => x.e \equiv | x.co v x.e , stačí ukázať, že | x.co v x.e je stabilné v prof, middle a os1. Jediný zaujímavý prípad je os1. | x.co unless x.e ale x.e je stabilné v os1 a z toho | x.co v x.e je stabilné v os1

middle os1

z textu vidno, že to spĺňa cd1-cd2. Ukážeme že aj cd3 (x.co je stable)

z prechádzajúcej lemy vieme, že $\ x.e=>\ x.co$ x.co sa nemení v middle a v os1 by sa mohlo zmeniť len ak by sa zmenilo x.e čo sa nemôže

```
prof [] middle (= usr)
```

udn1-udn3 platia lebo platia v middle a v prof sa nemení x.dine, udn4 (x.e $\rightarrow \exists$ x.e) plynie z pr3

prof [] middle [] os1 (= sync)

z podmienok pre filozofov vieme:

$$\langle \forall x, y \colon E[x, y] \colon \exists (x.e \land y.e) \rangle$$
 sy4
x.h \rightarrow x.e $\land (x.co = x.g)$ sy5
x.e $\rightarrow \exists x.e$ sy6

sy1-sy3 sa z tohto ľahko ukážu.

Ideme "počítať" u.g na asynchrónnej architektúre

u.g sa môže vyhodnotiť asynchrónne hlasovaním pre každé u.g, $u \in x$.mem keď sa realizuje prechod $h \rightarrow e$

- x.prp : boolean výsledok hlasovania
- x.prp je true ak u.g. je true pre všetkých doteraz hlasujúcich
- hlasovanie končí, ak x.prp je false alebo všetci hlasovali

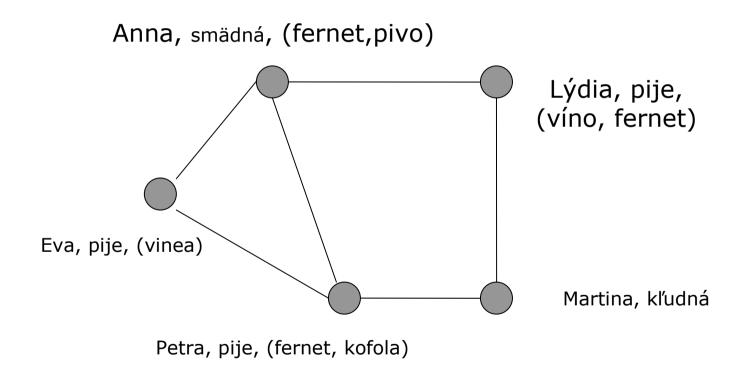
G=(V,E) neorientovaný, konečný, súvislý graf bez slučiek filozofka – môže byť v 3 stavoch: kľudná, smädná, pijúca. stavy mení v poradí:

kľudná \rightarrow smädná \rightarrow pijúca \rightarrow kľudná

Každej smädnej alebo pijúcej (=nekľudnej) filozofke je priradená nejaká množina nápojov (v okamihu prechodu z kľudná do smädná), ktorá sa pokiaľ je filozofka nekľudná nemení.

Úloha:

- (1) zabezpečiť aby susedné filozofky nepili ak majú spoločný nápoj
- (2) každá smädná bude raz piť za predpokladu, že nikto nepije večne



situácia sa líši od večerajúcich filozofov – susedky môžu piť naraz, ak pijú rôzne nápoje, komu dať prednosť ak dopijú a opäť dostanú obe smäd?

"stav" filozofky sa bude meniť v dvoch cykloch:

```
kľudná \rightarrow smädná \rightarrow pijúca \rightarrow kľudná thinking \rightarrow hungry \rightarrow eating \rightarrow thinking
```

stav bude dvojica (stav_večerajúci, stav_pijúca)

Nemôžeme ovplyvniť prechody:

```
(x, kľudná) \rightarrow (x, smädná)
(x, pijúca) \rightarrow (x, kľudná) pre ľubovolný "večerajúci stav" x
```

Predpokladáme, že:

- 1. (thinking, smädná) sa stane hungry alebo pijúca
- 2. hladná bude raz jesť (ak nikto neje večne)
- 3. konzumujúca a smädná sa stane meditujúcou a pijúcou, konzumujúca a nesmädná sa stane meditujúcou alebo smädnou

ideme navrhnúť osdrink dané je userdrink

```
|----- osdrink-----|
userdrink middle osdine
|----userdine-----|
```

osdine je os z večerajúcich filozofov userdine ... je user z večerajúcich filozofov

bar = userdrink osdrink

u.k (kľudná), u.s (smädná), u.p (pijúca)u.nap – množina nápojov pridelená u

Špecifikácia userdrink:

•	u.k un	less u.s	udr1
---	--------	----------	------

• invariant u.nap =
$$\emptyset = u.k$$
 udr5

•
$$\forall u : u.p \rightarrow \exists u.p$$
 udr6

udr4 - ak je u nekľudná, množina nápojov sa nemení a tá je prázdna ak je kľudná udr5

Odvodená vlastnosť: \(\] u.p je stable

Špecifikácia bar invariant $\exists (u.p \land v.p \land E[u,v] \land (u.nap \cap v.nap \neq \emptyset))$ $u.s \rightarrow u.p$	dr1 dr2
Obmedzenia pre osdrink u.k, u.nap =N sú constatnt u.p je stable	odr1 odr2
Odvodené vlastnosti pre osdrink u.s je stable u.s unless u.p	odr3 odr4

Odvodené vlastnosti bar

u.k unless u.s	dr3
u.s unless u.p	dr4
u.p unless u.k	dr5
u.nap = N unless u.k	dr6
invariant u.nap = $\emptyset = u.k$	dr7
$u.p \rightarrow \exists u.p$	dr8

userdrink

middle

osdine

$$k \rightarrow s$$

$$p \rightarrow k$$

$$s \rightarrow p$$

$$\mathsf{t}\to\!\mathsf{h}$$

$$e \to \!\! t$$

$$h \rightarrow e$$

Špecifikácia middle

```
u.k, u.nap = N sú constatnt
                                                                             mdr1
u.p je stable
                                                                             mdr2
u.t unless u.h
                                                                             mdr3
                                                                             mdr4
u.h je stable
u.e unless u.t
                                                                             mdr5
invariant (u.p \land v.p \land E[u,v] \land (u.nap \land v.nap \neq \emptyset))
                                                                             mdr6
(u.t \wedge u.s) ensures \exists(u.t \wedge u.s)
                                                                             mdr7
(u.e \land \exists u.s) ensures \exists (u.e \land \exists u.s)
                                                                             mdr8
dr3-7, dr8, \langle \forall u : u.p \rightarrow \exists u.p \rangle
                                                                             mdr9
 \forall u : u.e \land u.s \rightarrow u.t \land u.p >
```

Prechod zo stavu smädná do pijúca

smädná u začne piť ak pre každú z jej susediek v platí:

- 1) u konzumuje a v nepije nápoj, ktorý potrebuje u alebo
- 2) nie je konflikt v nápojoch medzi u a v

Ideme zaručiť ako implementovať požiadavku, že v nepije niečo z u.nap.

Fľaškové riešenie: pre každý nápoj máme fľašku (analógia s fork) a má ju u alebo v

bot[u,v,n] má hodnotu u alebo v – spoločná fľaška medzi u a v s nápojom n

Nová špecifikácia middle:

```
mdr1-5, mdr7-9 a invariant u.p => \ < \forall n,v: \ n \in u.nap \land E[u,v] :: bot[u,v,n] = u > mdr10
```

Presun fľašky:

smädná u získa fľašku s nápojom n, ktorú zdiela s v ak:

- v ju nepotrebuje (n ∉ v.nap)
 alebo
- 2) u konzumuje a v nepije

Prechod zo smädná do pijúca

smädná u začne piť ak ∀n ∈u.nap a pre všetky susedy v spoločnú fľaša pre nápoj n má u a v nekonzumuje a nepotrebuje n

Problémy:

musíme zistiť či v nekonzumuje a či n ∉ v.nap

Riešenie:

Zavedieme request-bottle token (rb), pomocou ktorého proces informuje susedku, že potrebuje fľašu

u.t ∧ u.s neostane taký navždy – buď začne byť u hladná alebo začne piť (mdr7)

u.e ∧] u.s neostane taká navždy – buď začne u meditovať alebo začne byť smädná (mdr8)

prechod z u.e \wedge u.s je u.t \wedge u.p (mdr11)

smädná u začne piť ak ∀n ∈u.nap a ∀ v, E[u,v]:

- u drží fľašku n ktorú zdiela s v
- u drží fork, ktorú zdieľa s v alebo u nemá rb pre fľašku (mdr12-13)

poslanie fľašky

u pošle fľašku, ktorú zdieľa s v ak ju u má a má aj rb a u ju nepotrebuje (n ∉ u.nap) alebo u nepije a u nemá vidličku, ktorú zdieľa s v (mdr14-15)

poslanie rb

u pošle rb pre fľašku n ak u ho má ale nemá fľašku a u je smädný (mdr16-17)

```
u.maydrink \equiv < \forall n,v: n \in u.nap \land E[u,v] :: bot[u,v,n] = u \land (rb[u,v,n]=v \lor fork[u,v]=u)> sendbot[u,v,n] \equiv bot[u,v,n]=u \land rb[u,v,n] = u \land [n \notin u.nap \lor (fork[u,v]=v \land \rceil u.p)] sendreq[u,v,n] \equiv (rb[u,v,n]=u \land bot[u,v,n]=v \land n \in u.nap)
```

špecifikácia middle

(u.t \wedge u.s) unless (u.t \wedge u.p)	mdr11
u.s unless u.s u.s unless u.s 	mdr12
(u.s \land u.maydrink) ensures \exists (u.s \land u.maydrink)	mdr13
bot[u,v,n]=u unless sendbot[u,v,n]	mdr14
sendbot[u,v,n] ensures \real sendbot[u,v,n]	mdr15
rb[u,v,n]=u unless sendreq[u,v,n]	mdr16
sendreq[u,v,n] ensures \rightarrow sendreq[u,v,n]	mdr17

```
Program middle initially \langle \, \square \, u :: \, u. \text{dine, } u. \text{drink} = t, \, k \, \rangle assign \langle \, \square \, u :: \, u. \text{dine } := h \text{ if } u.t \wedge u.s \, \\ \qquad \sim \qquad t \text{ if } u.e \wedge \mid u.s \, \rangle \square \quad \langle \, \square \, u : \quad u. \text{drink} := p \text{ if } u.s \wedge u. \text{maydrink} \, \\ \qquad \qquad | | u. \text{dine } | := t \text{ if } u.s \wedge u. \text{maydrink} \wedge u.e \, \rangle \square \quad \langle \, \square \, u, \, v, \, n : \, E[u,v] :: \quad \text{bot}[u,v,n] := v \text{ if } \text{sendbot}[u,v,n] \, \rangle \square \quad rb[u,v,n] := v \text{ if } \text{sendreq}[u,v,n] \, \rangle
```

end

Ak by sme v probléme Večerajúcich filozofov uvažovali kompletný graf, tak len jeden filozof môže jesť v každom okamihu

Tento špeciálny prípad sa volá Mutual Exclusion Problem

V nasledujúcom ukážeme alternatívne riešenia tohto problému

<u>Špecifikácia pre user:</u>

u.t unless u.h in userstable u.h in useru.e unless u.t in user

podmienená vlastnosť pre user:

```
\forall u,v : u \neq v :: \neg( u.e \land v.e) >
```

```
< \forall u :: u.e \rightarrow u.t >
```

Úlohou je transformovať program user na program

mutex = user' [] G

kde user' získame z user len pridaním príkazov, ktoré sa vykonajú súčasne s príkazom z user a G sú nové príkazy.

V G musí byť u.e stabilné a u.t konštantné. Jediné premenná, ktoré sa využívajú z user je u.dine

Špecifikácia pre mutex:

Invariant

$$\neg$$
(u.e \land v.e \land $u \neq v$)

 $u.h \rightarrow u.e$

MX1

MX2

Odvodené vlastnosti

¬ u.e je stable in user

u.t unless *u.h* in mutex

u.h unless *u*.e in mutex

u.e unless *u.t* in mutex

Shared Memory architektúra

Ak niekoľko procesov chce zapisovať do premennej, tak môžu v nejakom (ľubovoľnom) poradí a vždy bude zapisovať lebn jeden.

Tento princíp ideme použiť v nasledovnom riešení. Použijeme pomocnú premennú turn.

Uvažujeme dva procesy x a y

u – jeden z nich, u' – ten druhý

u.b – boolovská a stane sa true ak u zapisuje do turn

u.b – stane sa false, ak u prejde do thinking

Hladný proces u začne konzumovať – ak u.b je true a buď u'.b je false Alebo u zapisoval do turn pred u'.

```
Program mutex2
declare
turn: hodnota x alebo y
initially
< \square u :: u.dine, u.b = t, false>
transform - ak u.dine sa stane t tak sa vykoná
u.b :=false
add
< [] u ::
u.b, turn := true, u if \neg u.b \wedge u.h
                           if u.b \wedge \neg (u'.b \wedge turn = u)
□ u.dine := e
>
end
```

Dôkaz správnosti

Invariant

u.e => $[u.b \land \neg(u'.b \land turn = u)]$ in mutex2

Z tohoto plynie MX1

Progres podmienka MX2

Ukážeme, že ak u je hladný, tak u.b sa stane true

Ak $\neg(u'.b \land turn = u)$ platí v tom čase, u má prioritu a tak u bude konzumovať

Inak (ak platí (u'.b ∧ turn = u)) tak u' ma prioritu, bude jesť a po skončení u'.b sa stane false a prioritu bude mať u.

Zavedieme asynchrónnosť

 turn sa nastaví na u až keď sa u.b nastaví na true

Nová boolovská premenná u.r pre u. u.r platí ak u.b bolo nastavené na true a do turn ešte len bude zapísané u

```
Program mutex2'
initially
< \square u :: u.dine, u.b, u.r = t, false, false>
transform - ak u.dine sa stane t tak sa vykoná
u.b :=false
add
< [] u ::
   u.b, u.r := true, true if \neg u.b \wedge u.h
□ u.r, turn := false, u if u.r
                                   if u.b \wedge \neg u.r \wedge \neg (u'.b \wedge \neg u'.r \wedge turn = u)
\square u.dine := e
end
```

N- Processes Mutual Exclusion

Rozdelíme procesy do dvoch neprázdných množín.

Rekuzívne aplikujeme algoritmus pre dva procesy na tieto množiny a ich podmnožiny.

Zákazníci prichádzajú do pekárstva a berú si časenky, podľa ktorých sú obsluhovaní

issue – obsahuje "ďalšiu" časenku, zvyšuje sa o jedna pri každom odobratí časenky

serve – obsahuje číslo, ktoré je práve obsluhované, alebo ktoré bude obsluhované ako ďalšie, ak danom okamihu nikto nie je obsluhovaný, zvyšuje sa o jedna po každom obslúžení zákazníka

Na začiatku platí issue = serve

Predpokladajme N zákazníkov

Stačia nám čísla 0 .. N-1 a budeme používať aritmetiku modulo N, + ⊕

```
Program Bakery Program
declare
issue, serve: 0..N-1
num: array[processes] of 0..N
initially
issue, serve = 0.0
< [] u :: u.dine, u.num = t, N>
transform - ak u.dine sa stane t tak sa vykoná
u.num, serve := N, serve \oplus 1
add
< 🛮 u ::
                                              if u.num = N \wedge u.h
   u.num, issue := issue, issue ⊕ 1
\square u.dine := e
                                              if u.num = serve
>
end
```

Alternatívny Bakery program

Každá premenná bude lokálna procesu

Zmena významu - u.num=0 ak u je thinking

Zavedieme novú premennú rank pre každý proces

u.rank je počet procesov, ktoré majú hodnotu num rovnú 0 plus počet procesov v pre ktoré je (u.num, u) lexikograficky menšie alebo rovné (v.num, v) – procesu majú číselne id, takže ich možno porovnávať

Vyšší rank znamená bližšie k tomu, aby proces získal službu

Hladný proces u nastaví u.num na nenulovú hodnotu jej nastavením nad každé v.num – má tak rank nižší, ako každý iný hladný proces.

Pre rôzne u, v platí u.num ≠ v.num (aj ranky sú teda rôzne).

Ak je proces u hungry a u.num $\neq 0$ a rank.u =N tak u može začať jesť.

Z rôznosti rankov máme zaručenú mutual exclusion.

Progres je zaručený, keďže rank pre žiadny proces nikdy neklesne a raz stúpne, keď iný proces doje.

u ≤ v ak (u.num, u) je lexikograficky menej alebo rovné ako (v.num,v)

```
Program Bakery 2
always
< □ u :: u.rank = <+ v: (v.num =0) \lor (u \le v) :: 1>
initially
< [] u :: u.dine, u.num = t, 0>
transform - ak u.dine sa stane t tak sa vykoná
u.num:=0
add
< [] u ::
   u.num:= \langle max \ v :: v.num \rangle +1 if u.num = 0 \land u.h
\square u.dine := e
                                           if u.num \neq 0 \land u.h \land u.rank=N
>
end
```

Zadanie: x[1..N] of integer (navzájom rôzne)

Úloha: nájsť pole y[1..N] také, že

y je permutáciou
$$x \land \langle \forall i : 1 \le i < N :: y[i] < y[i+1] \rangle$$
 (1)

Dve základné stratégie:

- redukcia počtu zle usporiadaných dvojíc
- utriedenie časti poľa

1. Reduckia počtu zle usporiadaných dvojíc

(zatiaľ nešpecifikujeme, koľko dvojíc sa permutuje v každom kroku, v akom poradí sa permutujú a pod.)

zaveďme metriku

$$M = \langle +i, j: 0 < i < j \le N: y[i] > y[j]:: 1 \rangle$$

• stratégia je formálne definovaná nasledujúcim invariantom, FP a progress podmienkou:

```
invariant y je permutáciou x (2)

FP = (M = 0) (3)

\langle \forall k : k > 0 :: M = k \rightarrow M < k \rangle (4)
```

Dôkaz správnosti: stačí ukázať, že platí

(2)
$$\wedge$$
 (3) \wedge (4) \Rightarrow true \rightarrow FP a že (1) platí v každom FP.

2. Utriedenie časti poľa

budeme používať premennú m, $1 \le m \le N$ a v každom bode výpočtu bude platiť

- (a) y[m + 1 .. N] je utriedené t.j. $\langle \land i, j : m < i < j \le N :: y[i] < y[j] \rangle$
- (b) všetky prvky y[1 ... m] sú menšie než prvky Y[m+1 ... N] t.j. $\langle \land i, j : 1 \le i \le m < j \le N :: y[i] < y[j] \rangle$

```
keď zlúčime (a) a (b) dohromady, dostaneme \langle \land i, j : 1 \le i < j \le \mathbb{N} \land m < j :: y[i] < y[j] \rangle
```

Na začiatku m = N to zaručuje a ak chceme znížiť m, tak musíme permutovať y[1 ... m] tak, aby pre nejaké k, $1 < k \le m$, pole y[k ... m] bolo utriedené a elementy tohto poľa y[k ... m] boli väčšie než prvky poľa y[1 ... k - 1]; potom položíme m := k - 1

Formálne:

invariant y je permutáciou x

$$\wedge 1 \leq m \leq N$$

$$\land \langle \land i, j \colon 1 \leq i < j \leq \mathsf{N} \land m < j \colon y[i] < y[j] \rangle \tag{5}$$

$$\mathsf{FP} \equiv (m \le 1) \tag{6}$$

$$\langle \forall k : k > 1 :: m = k \to m < k \rangle \tag{7}$$

Triedenie – Jednoduché riešenia 1

budeme uvádzať len assign sekciu a predpokladať, že initially $\langle \mid \mid i : 1 \le i \le N :: y[i] = x[i] \rangle$

1. Reduckia počtu zle usporiadaných dvojíc

```
Program P1

assign
\langle \ \ i: 1 \le i < N :: \ y[i] := \min(y[i], y[i+1])
|| \ y[i+1] := \max(y[i], y[i+1]) \rangle
end{P1}
```

Triedenie – Jednoduché riešenia 2

```
Program P1' assign \langle \, \square \, i \colon 1 \le i < \mathsf{N} \, \colon \colon y[i], \, y[i+1] := \mathsf{sort2}(y[i], \, y[i+1]) end \{\mathsf{P1'}\} pričom funkcie min, max a sort2 majú nasledovný význam: min: 2^\mathsf{N} \to \mathsf{N}; vráti minimum množiny prirodzených čísel max: 2^\mathsf{N} \to \mathsf{N}; vráti maximum množiny prirodzených čísel sort2: \mathsf{N} \times \mathsf{N} \to \mathsf{N} \times \mathsf{N}; vráti usporiadanú dvojicu čísel napr. min(7, 5, 1976) = 5, max(7, 5, 1976) = 1976, sort2(7, 5) = (5, 7)
```

Triedenie – Jednoduché riešenia 3

2. Utriedenie časti poľa

Nech f je funkciou y a m taká, že vráti index najväčšieho prvku y[1 ... m].

P2 vymení prvky y[m] a y[f(y, m)] a zníži m o jednotku.

```
Program P2

declare

x: integer

always

x = f(y, m) { teda y[x] \ge y[i], 1 \le i \le m }

initially

m = N

assign

y[m], y[x], m := y[x], y[m], m - 1 if m > 1

end{P2}
```

Priame zobrazenie na SA dáva:

P1: má N – 1 príkazov, ktoré sa vykonávajú v cykle cez rastúce i, celý program potrebuje $O(N^2)$ krokov

P2: podobne

V nasledujúcom ukážeme lepšiu realizáciu P1 a P2 na SA.

Z P2 odvodíme heapsort, zložitosť O(N.log N) krokov.

Jadrom je zefektívnenie výpočtu maxima poľa y[1 ... m].

Prvky y[1 ... m] dáme do haldy tak, že y[1] je maximum.

```
Program skeleton—heapsort declare m: integer initially m = \mathbb{N} assign y[m], y[1], m := y[1], y[m], m - 1  if y[1] = \langle \max j : 1 \leq j \leq m :: y[j] \rangle \wedge m > 1 \square príkazy na permutáciu y[1 \dots m] tak, že y[1] je maximum end
```

```
<u>strom:</u> y[i] má synov y[2i] a y[2i + 1] (a opačne byt'_synom) <u>potomok:</u> nereflexívny tranzitívny uzáver relácie byt'_synom zavedieme pole top[1 .. N] of boolean, top[i] \Rightarrow y[i] je väčšie ako y[j], kde j je potomok i a 1 \le j \le m
```

formálne:

invariant

$$\langle \forall i, j: 1 \le i \le m \land j \le m \land j \text{ je potomok } i \land top[i] :: y[i] > y[j] \rangle$$
 (8)

teda

$$top[1] \Rightarrow y[1] = \langle \max j: 1 \leq j \leq m:: y[j] \rangle.$$

Budeme používať nasledujúci

invariant
$$\langle \forall i : m/2 < i \le N :: top[i] \rangle$$
 (9)

teda *top*[*i*] platí pre všetky listy a usporiadanú časť *y*.

Predpokladajme, že N je nepárne.

Myšlienka: ak top[2i] a top[2i + 1] platia, tak top[i] bude platiť, ak y[i] := max(y[i], y[2i], y[2i + 1]).

Nech I[i] označuje index toho syna i, ktorý je väčší, ak i nemá syna, potom I[i] = 2i

```
Program P3 {nedeterministický heapsort}
declare
          I: array [1 .. N] of integer
          top: array [1 .. N] of boolean
always
          \langle \ \square \ i \colon \ 1 \leq i \leq \mathsf{N} \ \colon :
                |[i]| = 2i + 1 if y[2i + 1] > y[2i] \land (2i + 1 \le m) \sim
                            2i if \neg (y[2i+1] > y[2i] \land (2i+1 \le m))
initially
          \langle \Box i: 1 \leq i \leq \mathbb{N} :: top[i] = (2i > \mathbb{N}) \mid | v[i] = x[i] \rangle \Box m = \mathbb{N}
assign
                y[m], y[1], m := y[1], y[m], m - 1 \text{ if } top[1] \land m > 1
          || top[1], top[\lceil m/2 \rceil] := false, true if <math>top[1] \land m > 2
                { usporiadanie y[l[i]] a y[i], ak top[2i] a top[2i + 1] }
                \langle \ \square \ i \colon 1 \leq i \leq N/2 \colon 
                y[|[i]], y[i], top[i], top[|[i]] := sort2(y[|[i]], y[i]), true, (2.|[i] > m)
                                        if (2i \leq m) \land \neg top[i] \land top[2i] \land top[2i + 1] \rangle
end{P3}
```

Dôkaz. Musíme ukázať, že P3 spĺňa (5), (6), (7). Z textu programu zrejme platia (5), (8), (9).

Dôkaz (7):
$$\langle \forall k : k > 1 :: m = k \rightarrow m < k \rangle$$
Ukážeme, že platí

true $\rightarrow top[1]$ (10)

 $m = k$ unless $m < k$ (11)

 $m = k \land k > 1 \land top[1] \rightarrow m < k$ (12)

Potom $m = k \rightarrow (m = k \land top[1]) \lor m < k z$ PSP aplikované na (10), (11) a z predchádzajúceho a (12) máme $m = k \land k > 1 \rightarrow m < k$ (11) a (12) platia priamo z P3, ostáva dokázať (10).

Dôkaz (10): true $\rightarrow top[1]$

Zavedieme metriku

 $d = \langle +i : top[i] :: počet vrcholov v podstrome s koreňom i \rangle$

Vykonaním príkazu, ktorý položí top[i] := true pre nejaké i sa zvýši hodnota <math>d (lebo podstrom s koreňom jeho synom je menší)

Teda máme

d = D ensures $top[1] \lor d > D$

avšak hodnota d je ohraničená, teda

true
$$\rightarrow top[1]$$

Dôkaz (6): FP =
$$(m \le 1)$$

 $m > 1 \to m \le 1$ /* zo (7) */

Ak $p \to q$, vieme, že platí FP \Rightarrow $(p \Rightarrow q)$, teda ak $p \to \neg p$, vieme, že FP $\Rightarrow \neg p$. Nech $p \equiv m > 1$, potom FP $\Rightarrow m \le 1$. Z textu programu vieme, že $m \le 1 \Rightarrow$ FP.

Triedenie – Paralelné architektúry (synchrónne) 1

zistíme, čo sa dá vykonať paralelne

```
Program P4 assign  \langle \ | \ | \ i : 1 \le i < \mathsf{N} \land \mathsf{even}(i) :: \ y[i], \ y[i+1] := \mathsf{sort2}(y[i], \ y[i+1]) \ \rangle   \Box \ \langle \ | \ | \ i : 1 \le i < \mathsf{N} \land \mathsf{odd}(i) :: \ y[i], \ y[i+1] := \mathsf{sort2}(y[i], \ y[i+1]) \ \rangle   \mathsf{end}\{\mathsf{P4}\}
```

O(N) procesormi vykonanie P4 trvá O(N). Nasledujúci program priamo "počíta" kroky.

Triedenie – Paralelné architektúry (synchrónne) 2

Triedenie – Rank sort 1

Pre každý prvok z y vypočítame počet prvkov menších alebo rovných v y – táto hodnota je poradové číslo (pozícia) tohoto prvku v usporiadanom y

Triedenie – Rank sort 2

Dôkaz: treba ukázať nasledujúce tri vlastnosti programu P6:

- 1. rovnosti sú proper
- 2. *y* je permutácia *x*
- 3. *y* je usporiadané

Výraz $\langle +j: 1 \le j \le \mathbb{N} \land x[j] \le x[i] :: 1 \rangle$ možno vypočítať v čase $O(\log \mathbb{N})$ s $O(\mathbb{N})$ procesormi.

Takže všetky r[i] možno vypočítať v čase $O(\log N)$ s $O(N^2)$ procesormi.

Alebo v čase O(N) s O(N) procesormi, ak jeden procesor ráta r[i], a to v čase O(N).

Protokol na komunikáciu cez chybové kanály (Faulty channels)

Proces <u>sender</u> má prístup k nekonečnej postupnosti dát ms

Proces *receiver*: jeho výstupom je postupnosť *mr*, ktorá spĺňa nasledovnú špecifikáciu:

invariant
$$mr \subseteq ms$$

 $|mr| = n \rightarrow |mr| = n + 1$

Ak procesy komunikujú cez neohraničený spoľahlivý kanál "c", riešenie je jednoduché:

```
c, ms := c; head(ms), tail(ms) {sender}

c, mr := tail(c), mr; head(c) if <math>c \neq null {receiver}
```

kde initially c = mr = null a head(p); tail $(p) \equiv p$.

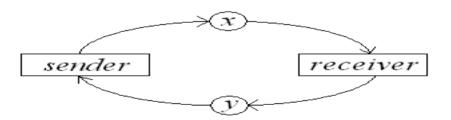


Budeme riešiť problém, ak c je chybné – správa môže byť stratená alebo duplikovaná, ale len konečne veľa ráz

Zjednodušený problém:

sender a receiver komunikujú cez zdieľané premenné x a y:

- sender píše do x a číta y
- receiver píše do y a číta x



- správa je <u>stratená</u>, ak <u>sender</u> zapíše do x prv, než to <u>receiver</u> prečítal
- správa je <u>zduplikovaná</u>, ak receiver znova číta x bez toho, že by sa medzitým obsah x zmenil
- podobne platí strata/duplikovanie pre y
- predpokladáme, že sender posiela postupnosť 1, 2, 3... (teda správy očíslujeme a namiesto správ posielame len ich čísla)
- nech:
 - ks posledné číslo poslané senderomkr posledné číslo prijaté receiverom
- initially $ks = 1 \land kr = 0$
- invariant $kr \le ks$ {prijíma sa len to, čo bolo poslané}
- $kr = n \rightarrow kr = n + 1$ {nakoniec sa prijmú všetky správy}

požadovaný program musí spĺňať túto špecifikáciu a naviac jeho príkazy sa dajú rozdeliť do dvoch skupín (pre sender a receiver):

- ks vie čítať a písať len sender (sRW)
- kr vie čítať a písať len receiver (rRW)
- x, y sa môžu vyskytovať v oboch skupinách
- do x vie priraďovať len sender
- do y vie priraďovať len receiver

zjemníme progress podmienku:

$$kr = n \rightarrow ks = n + 1 \rightarrow kr = n + 1$$

to sa zabezpečí príkazom

$$ks := kr + 1 \square kr := ks$$

pritom však toto nespĺňa podmienky (sRW) a (rRW) opäť zjemníme progress podmienku:

$$kr = n \rightarrow y = n \rightarrow ks = n + 1 \rightarrow x = n + 1 \rightarrow kr = n + 1$$

Program P1
 declare x, y, ks, kr: integer
 initially x, y, ks, kr = 1, 0, 1, 0
 assign

```
x je chybový kanál, cez ktorý sa posiela ks
y je chybový kanál, cez ktorý sa posiela potvrdenie
```

```
invariant y \le kr \le x \le ks \le y + 1 (I1)
```

Dôkaz:

- na začiatku (I1) platí
- každé priradenie $a := b \operatorname{spĺňa} a \le b$,
- a teda vykonanie a := b zachová $a \le b$

progress podmienka

$$kr = n \rightarrow y = n \rightarrow ks = n + 1 \rightarrow x = n + 1 \rightarrow kr = n + 1$$

Dôkaz: ukážeme pre $y = n \rightarrow ks = n + 1$, ostatné podobne

- y = n ensures ks = n + 1 vyplýva z nasledovného:
- $y = n \land ks \neq n + 1 \Rightarrow y = kr = x = ks \quad \{z (I1)\}$
- $\{y = n\} \ ks := y + 1 \ \{ks = n + 1\}$
- $\{y = n \land ks \neq n + 1\} \ s \ \{y = n \lor ks = n + 1\}$

Prenos ľubovoľnej postupnosti dát

ms – nekonečná postupnosť (lokálna *sender*u)

```
mr – nekonečná postupnosť (lokálna receiveru)
ms[j], j > 0 označuje j-ty element ms
do x sa píše dvojica x.dex, x.val
Program P2
   declare x: (integer, data item), y, ks, kr: integer
   initially y, ks, kr = 0, 1, 0 \square mr = null \square x = (1, ms[1])
   assign
     y := kr
                                                           {receiver}
   \square ks := y + 1
                                                           {sender}
   \square x := (ks, ms[ks])
                                                          {sender}
   \square kr, mr := x.dex, mr; x.val if kr \neq x.dex
                                                          {receiver}
end{P2}
```

```
Správnosť P2:
invariant mr \subset ms
|mr| = n \rightarrow |mr| = n + 1
Pozorovanie: (I1) platí aj pre P2, kde miesto x je x.dex
označenie x.val \in ms ak \exists j : x.val = ms[j]
platí nasledovný
invariant x.val \in ms \land mr \subseteq ms \land |mr| = kr
                                                        (I2)
    (Hint: z (I1) kr \neq x.dex \Rightarrow kr + 1 = x.dex)
Progress podmienka má podobný dôkaz ako v P1
Poznámka. Z (I1) a hintu kr := x.dex if kr \neq x.dex možno v P2
nahradiť kr := kr + 1 if kr \neq x.dex a zároveň možno kr := y + 1
nahradiť ks := ks + 1 if ks = y
```

V predchádzajúcich programoch duplikovanie a strata správy boli "pod kontrolou" sendera a receivera

špecifikácia chybného (resp. chybového) kanála:

- každá správa môže byť konečne veľa krát stratená
- každá správa môže byť konečne veľa krát duplikovaná
- správy sú prenášané v nezmenenom poradí
- správy nemôžu byť poškodené

situácia s chybovým kanálom FC a bezchybovými kanálmi cs, cr:



```
FC môže len odobrať (head) z cs
cs je suffix cs<sup>0</sup> je stable v FC
(všeobecne kvantifikované, cs<sup>0</sup> je konštantná postupnosť)
```

```
FC môže pridať na koniec cr

cr<sup>0</sup> je prefix cr je stable v FC
```

FC môže stratiť správu z cs alebo duplikovať správu do cr

- cs: celá "história" cs
- <u>cs</u> <u>cs</u>: prefix <u>cs</u> bez <u>cs</u>

u loss v: v je možný výstup z chybného kanála, za predpokladu, že vstup je u

```
(null loss null)

(u loss v) \Rightarrow (u;m loss v) strata

(u;m loss v) \Rightarrow (u;m loss v;m) duplikácia
```

invariant (cs - cs) loss cr

ak správa m (a žiadna iná) je nekonečne veľa krát pridaná do cs, tak sa m raz (eventually) objaví v cr

Predpokladáme množinu predikátov p.m (predikát existuje pre každé m)

- ak p.m platí, žiadne iná správa ako m nemôže byť pridaná do cs
- p.m platí nanajvýš pre jedno m (počas "výpočtu")
- ak p.m je true, tak raz (eventually) bude false alebo m je pridané do cs (t.j. zvýši sa dĺžka cs)

za týchto predpokladov FC zaručí, že ak raz p.m je true, potom sa raz (eventually) bude rovnať false alebo m sa objaví v cr

Predpoklad:

```
p.m \land p.n \Rightarrow m = n

p.m \land cs = null \text{ unless } \neg p.m \lor cs = \langle \langle m \rangle \rangle

p.m \land (cs = cs^0) \land (cs \neq null) \text{ unless } \neg p.m \lor cs = tail(cs^0) \lor cs = cs^0; m

p.m \land |\underline{cs}| = k \rightarrow \neg p.m \lor |\underline{cs}| > k
```

Záver: $p.m \rightarrow \neg p.m \lor (m \in cr)$

Program simulujúci FC

```
strata správy
  cs := tail(cs) if cs \neq null
duplikácia správy
  cr := cr; head(cs) if cs \neq null
správny transfér
  cs, cr := tail(cs), cr; head(cs) if cs \neq null
  neobsahuje predpoklad, že len konečne veľa chýb
  možno vykonať za sebou
  zavedieme premennú b: boolean, ktorá značí "chyba
  nenastane"
```

```
Program FC declare b: boolean initially b = false assign cs := tail(cs) if cs \neq null \land \neg b \Box cr := cr; head(cs) if cs \neq null \land \neg b \Box b, cs, cr := false, tail(cs), cr; head(cs) if <math>cs \neq null \land cs cs \neq null \land cs
```

Protokol II FC pre komunikáciu s dvoma chybnými kanálmi (pre *cr*, *cs* a pre *ackr*, *acks*) má splňať nasledujúce podmienky:

invariant
$$mr \subseteq ms$$

 $|mr| = n \rightarrow |mr| = n + 1$

Modifikujme P2 nasledovným spôsobom:

```
Program P3
declare ks, kr: integer
initially
         ks, kr = 1, 0
      cs, cr, acks, ackr = null, null, null, null
    \sqcap mr = null
assign
         ackr := ackr;kr
    \square ks := ks + 1 if acks \neq null \land ks = head(acks)
         || acks := tail(acks) if acks ≠ null
    \square cs := cs;(ks, ms[ks])
    \square kr, mr := kr + 1, mr; head(cr).val if cr \neq null \land kr \neq head(cr).dex
         || cr := tail(cr)
end
```

Pri dokazovaní správnosti protokolu použijeme upravené invarianty (I1), (I2)

invariant
$$y \le kr \le x.\text{dex} \le ks \le y + 1$$
 (I1)

invariant x.val
$$\in ms \land mr \subseteq ms \land |mr| = kr$$
 (I2)

(I1) sa dá prepísať (x, y môžu byť nedefinované, ak zodpovedajúce kanály sú *null*) nasledovným spôsobom:

```
\langle \forall y : y \in acks \lor y \in ackr :: y \le kr \land ks \le y + 1 \rangle \land \langle \forall x : x \in cs \lor x \in cr :: kr \le x.dex \le ks \rangle \land kr \le ks \le kr + 1
```

podobne sa dá prepísať aj (I2) potrebujeme ešte jeden invariant: invariant cs.dex, cr.dex, acks, ackr sú neklesajúce postupnosti (I3)

Úloha: dôkaz (I1), (I2), (I3) a nasledujúcej progress podmienky: $kr = n \rightarrow kr = n + 1$

```
Z (I1) pre P3 máme ak cr \neq null tak kr \leq \text{head}(cr).\text{dex} \leq kr + 1 teda kr \neq \text{head}(cr).\text{dex} \equiv (kr \text{ mod } 2 \neq [\text{head}(cr).\text{dex}] \text{ mod } 2) ks = \text{head}(acks) \equiv (ks \text{ mod } 2 = \text{head}(acks) \text{ mod } 2) P3 môže byť zjednodušené tak, že nahradíme kr, ks nasledujúcimi: kr mod 2, ks mod 2 dostávame Alternating Bit Protocol
```

<u>Úloha</u>: modifikovať daný program tak, aby sme mohli zaznamenať stav jeho výpočtu

Toto je problémom pri asynchrónnych a distribuovaných systémoch

```
Príklad:

Program P

declare x, y, z: integer

initially x, y, z = 0, 0, 0

assign x := z + 1 \square y := x \square z := y
end
```

stavom P je trojica hodnôt x, y, z

ľahko vidno, že jediná možná postupnosť stavov P je $(0, 0, 0) \rightarrow (1, 0, 0) \rightarrow (1, 1, 0) \rightarrow (1, 1, 1) \rightarrow (2, 1, 1) \rightarrow ...$

P spĺňa invariant invariant $(x \ge y) \land (y \ge z) \land (z + 1 \ge x)$

ak hodnotu x zaznamenáme v stave (0, 0, 0) a hodnoty y a z v stave (1, 1, 0), tak zaznamenaný stav (0, 1, 0) nie je stavom žiadneho výpočtu

Podrobnejšia špecifikácia:

- pre zjednodušenie budeme predpokladať, že stav sa zaznamenáva len raz (ľahko sa to rozšíri pre viacnásobné použitie)
- transformujeme daný program tak, že potom tento zaznamená stav pôvodného programu
- zaznamenaný stav stav, ktorý sa môže vyskytnúť vo výpočte, a to medzi tým, keď je zaznamenávanie (záznam) inicializované a ukončené
- zaznamenávanie je inicializované, ak premennej begun je priradená hodnota true
- begun je stable

- nezaoberáme sa tým, kedy sa begun stane true
- predpokladáme, že ak begun sa stane true, ak v konečnom čase sa ukončí zaznamenávanie
- pod stavom myslíme stav (t.j. hodnoty premenných) pôvodného programu
- [s0] v [s1], kde s0, s1 sú stavy a v je konečná postupnosť príkazov, znamená: ak začneme v s0 a vykonáme v, tak skončíme v s1
- init stav, pri ktorom je zaznamenávanie inicializované (begun ← true)
- rec stav zaznamenaný transformovaným programom

- cur okamžity stav výpočtu
- požadujeme, aby existovali postupnosti u, v také, že
 [init] u [rec] \[[rec] v [cur] \] ak bolo zaznamenávanie
 ukončené
- stavové premenné:
 x.done platí práve vtedy, keď x bolo zaznamenané
- zaznamenávanie je ukončené, ak ∀x platí x.done
- zaznamenaná hodnota je uložená do x.rec
- stav rec je teda daný hodnotami ⟨ ∀x:: x.rec ⟩
- stav cur je daný momentálnymi hodnotami x

invariant a progress podmienka:

```
invariant \langle \land x :: x.done \rangle \Rightarrow \langle \exists u, v : [init] \ u \ [rec] \land [rec] \ v \ [cur] \rangle
begun \rightarrow \langle \land x :: x.done \rangle
```

neformálne:

- zaznamenávanie sa skončí v konečnom čase
- [rec] je na nejakej "ceste" medzi [init] a [cur]

```
Program P1 initially \langle ||x|: x.done = false \rangle add \langle ||x|: x.rec, x.done = x, true if <math>begun \land \neg x.done \rangle end\{P1\}
```

P1 je nevhodný pre asynchrónne a distribuované počítače

Zjemnenie pôvodnej špecifikácie:

```
pre každý stav výpočtu (pôvodného programu) definujeme x.partial = x.rec if x.done \sim x if \neg x.done invariant a progress podmienka: invariant begun \Rightarrow \langle \exists u, v : v \text{ obsahuje len zaznamenané premenné:: } [init] u [partial] <math>\land [partial] \lor [cur] \lor begun \rightarrow \langle \land x :: x.done \lor
```

neformálne:

- partial je kombináciou rec a cur
 - pre zaznamenané rec = partial
 - pre nezaznamenané *cur* = *partial*
- keď sa inicializuje zaznamenávanie, init = partial
- keď sa zaznamenávanie skončí, rec = partial
- zaznamenávanie nemení partial
- v necháva partial nezmenený

Výpočet pre program P:

Events	State	Zaznamenané	partial	x.rec	y.rec	z.rec
initially	0, 0, 0	_	0, 0, 0	_	_	_
zmena stavu	1, 0, 0	_	1, 0, 0	_	_	_
záznam x	1, 0, 0	X	1, 0, 0	1	_	_
záznam y	1, 0, 0	x, y	1, 0, 0	1	0	_
zmena stavu	1, 1, 0	x, y	1, 0, 0	1	0	_
záznam z	1, 1, 0	x, y, z	1, 0, 0	1	0	0
zmena stavu	1, 1, 1	x, y, z	1, 0, 0	1	0	0

Pravidlo *R*:

- Keď sa príkaz daného programu vykoná, tak platí jedno z nasledujúcich:
 - všetky premenné v danom príkaze sú zaznamenané,
 - všetky premenné v danom príkaze sú nezaznamenané;
- hodnota x môže byť zaznamenaná hocikedy potom, čo bolo zaznamenávanie inicializované, a prv, než sa vykoná príkaz obsahujúci x a nejaké už zaznamenané hodnoty.
- Tvrdenie: Každý program, ktorý implementuje R, spĺňa predchádzajúci invariant.

Neformálny dôkaz:

Invariant platí, keď inicializujeme zaznamenávanie, za *u*, *v* vezmeme *null*.

Ukážeme, že invariant sa zachová po vykonaní príkazu t, ktorý spĺňa R.

- nech všetky premenné v t sú nezaznamenané a platí invariant pred vykonaním t. v obsahuje len premenné zaznamenané, teda v a t nemajú spoločné premenné. Môžu byť teda vykonané nezávisle na sebe;
 - za *u* vezmime *u*;*t*
 - za v vezmime v
- nech všetky premenné v t sú zaznamenané; potom partial sa nemení;
 - za *u* vezmime *u*
 - za v vezmime v;t

Formálne:

V okamihu, keď sa inicializuje zaznamenávanie (*begun* ← true) platí

 $init = cur \land partial = cur$

teda invariant platí pre u = v = null.

Predpokladajme, že invariant platí pre nejaké u, v a nejaký výpočet.

Ak sa zaznamená premenná, tak sa nemenia hodnoty partial alebo cur a teda môžeme zobrať pôvodné u, v.

Teraz budeme uvažovať, že sa vykoná prílaz t. Nech cur' je stav pred vykonaním t a cur je stav po vykonaní t.

Podobne pre partial.

```
Z invariantu máme:
        [init] u [partial'] ∧ [partial'] v [cur']
ďalej
        [cur'] t [cur]
Musíme nájsť u', v' tak, aby platilo
        [init] u' [partial] ∧ [partial] v' [cur]
(Vykonanie t neovplyvňuje x.done alebo x.rec.)
```

```
Prípad 1.
t obsahuje nezaznamenané premenné.
Potom ľahko vidno
      [partial'] t [partial]
                             (**)
a
      [init] u;t [partial]
      [partial'] v;t [cur] (*)
t obsahuje len nezaznamenané premenné t.j. možno
vymeniť poradie t a v, máme teda
      [partial'] t;v [cur]
z predchádzajúceho (**)
```

[partial] v [cur]

Prípad 2.

t obsahuje len zaznamenané premenné.

Z definícií

```
x.partial = x.rec if x.done \sim x.cur if \neg x.done x.partial' = x.rec if x.done x.cur' if x.done
```

```
teda partial = partial'
[init] u [partial]
```

```
d'alej z [partial'] v [cur'] máme [partial] v;t [cur]
```

Jednoduché programy na zaznamenanie stavu

Asynchrónna shared-memory:

- v nejakom okamihu sa procesy dočasne zastavia
- zastavený proces ostane zastavený, kým sa nezaznamená globálny stav
- keď sú všetky zastavené, ich stavy sú zaznamenané
- po zaznamenaní sa opäť spustia

takto modifikovaný program triviálne spĺňa R

Distribuovaná architektúra:

- využijeme proces central
- central pošle všetkým procesom požiadavku zastaviť výpočet
- každý proces po obdržaní tejto správy pošle potvrdenie centralu a zastaví sa
- keď central dostane potvrdenie od každého procesu, všetkým pošle príkaz na zaznamenanie stavu
- každý proces zaznamená stav a pošle ho centralu
- keď central dostane od každého jeho stav, pošle všetkým pokyn na pokračovanie
- keď procesy tento pokyn na pokračovanie dostanú, pošlú centralu potvrdenie a pokračujú
- keď central dostane všetky potvrdenia o pokračovaní, je pripravený na ďalší záznam
- každý proces využije 6 správ, triviálne to spĺňa R

zatiaľ sme ignorovali, čo s obsahom kanálov (proces nemôže čítať priamo cez kanál)

- stav kanálu vypočítame z toho, čo bolo poslané mínus to, čo bolo prijaté
- pre kanál *c* platí:
 - c.sent = c.received; c.state

t.j.

- c.state = c.sent c.received
- c.sent je lokálna tomu, čo posiela
- c.received je lokálna tomu, čo prijíma

Definujeme:

c.state.rec = c.sent.rec - c.received.rec

 takýto mechanizmus je dosť neefektívny, lebo c.received, c.sent môžu byť veľmi dlhé, no my potrebujeme len ich rozdiel

Modifikácia:

 keď proces zastaví činnosť, prv než zaznamená svoj stav, pošle na každý výstupný kanál marker (značku)

Efektívne programy na zaznamenanie stavu

Asynchrónna shared-memory:

- •predpokladajme, že premenná y v príkaze t bola zaznamenaná t.j. platí y.done a že iná premenná x v t nebola zaznamenaná, t.j. $\neg x$.done
- pravidlo R hovorí, že t nemôže byť vykonané skôr, než sa x nezaznamená
- zaznamenanie x možno dorobiť zároveň s t:

```
\langle || x : t \text{ obsahuje } x \land \neg x.\text{done} :
 x.\text{rec}, x.\text{done} = x, \text{ true if } \langle \exists y : t \text{ obsahuje } y :: y.\text{done } \rangle \mid | t
```

na začiatku predpokladajme, že zaznamenávanie je iniciované zaznamenávaním jednej špecifickej premennej *first*

first.rec, *first*.done := *first*, true if *begun* $\land \neg$ *first*.done

je isté, že v konečnom čase po zaznamenaní *first* bude zaznamenaná každá premenná, ktorá sa vyskytuje v nejakom príkaze *t* spolu s *first*

Definujme:

```
x je_spolu s y = \langle \exists príkaz t :: t obsahuje <math>x \land t obsahuje y \rangle je_spolu* = tranzitívny uzáver je spolu
```

Platí:

```
x.done \land x je_spolu s y \longrightarrow y.done x.done \land x je_spolu* s y \longrightarrow y.done
```

ak pre nejakú premennú y neplatí

```
first je_spolu* s y
```

tak premenné rozdelíme do skupín a zaznamenávanie aplikujeme zvlášť pre každú skupinu

Distribuovaná architektúra:

- 1 Nech iniciátor je proces, ktorý iniciuje zaznamenávanie tak, že zaznamená svoj vlastný stav a pošle markre na všetky vychádzajúce kanály
- 2 Proces, ktorý ešte nezaznamenal svoj stav, po prijatí markra zaznamená svoj stav a pošle marker na všetky vychádzajúce kanály, ktoré mu patria
- 3 Stav kanála je zaznamenaný procesom, ktorý z neho prijíma správy je to postupnosť správ prijatá po tom, čo jeho vlastný stav je zaznamenaný a prv, než sa príjme marker

Použitie logických hodín pri distribuovanej architektúre

Každému procesu u priradíme nezápornú číselnú premennú u.m – "logické hodiny" a na začiatku u.m = 0

- 1. u.m sa zvýši súčasne s vykonaním každého príkazu u
- Ak u pošle správu, tak k nej pridá "timestamp" shodnotou u.m
- Ak v príjme správu s "timestamp" k tak do v.m sa dá hodnota väčšia než k
- 4. Každý proces u zaznamená svoj stav keď u.m. dosiahne Z, kde Z je nejaká konštanta
- 5. Správa je zaznamenaná, ak logický čas keď je poslaná je Z alebo menší a logický čas kedy je prijatá je väčší ako Z

Detekovanie stabilných vlastností:

- je to problém, keď to musíme robiť počas behu programu
- rozdelíme úlohu na dve časti:
 - 1. zaznamenáme globálny stav
 - 2. zistíme, či zaznamenaný stav má požadovanú vlastnosť

- claim boolovská premenná
- W stabilná vlastnosť

```
claim detects W ak:
  invariant claim => W
  W → claim
```

- reczaznamenaný stav
- W(s) hodnota W v stave s

Definujme:

```
claim = W(rec)
```

(predpokladajme, že počiatočná hodnota rec je taká, že – W(rec))

Riešenie:

rec:= globálny stav výpočtu if – W(rec)

t.j. z času na čas sa zaznamenáva rec až kým neplatí W(rec)

Dôkaz správnosti stratégie, t.j. toho, že platí:

W(rec) detects W (W- hodnota W(st) pre momentalny stav st)

Dôkaz invariantu (invariant W(rec) => W) každý stav st po zaznamenaní je dosiahnuteľný z rec i.e. existuje v [rec] v [st]

Keďže W je stable tak pre každé dva stavy s1,s2 také, že s2 je dosiahnuteľné z s1 platí:

$$W(s1) => W(s2)$$

a odtiaľ

$$W(rec) => W(s)$$

pre všetky stavy s, ktoré sa vyskytujú po ukončení zaznamenávania

```
Dôkaz progress podmienky (W \rightarrow W(rec))
ak zaznamenávanie je iniciované v stave keď W
platí, tak W bude platiť aj v stave rec (keďže
je W stabilné)
Platí W ensures W(rec)
keďže
\{W \land \neg W(rec)\}
rec:= globálny stav výpočtu if ¬ W(rec)
{W(rec) }
```

Detekcia terminácie

daná množina procesov V, každý proces môže byť v dvoch stavoch:

- idle (dosiahol pevný bod)
- active (¬ idle)

ak je process v idle tak jeho stav môže zmeniť iný proces u, ktorý s ním zdieľa premennú, ktorú u môže meniť (tento vzťah označíme grafom (V,E), kde (u,v) je hrana) t.j.: v.idle := v.idle \land u.idle

aktívny proces sa môže kedykoľvek stať idle

```
Program R0 assign < \square \ u,v : (u,v) \in E:: v.idle := v.idle \land u.idle > \square < \square \ u : u \in V:: u.idle := true> end terminácia nastane, keď všetky procesy sú idle, t.j. <math>W \equiv < \land u : u \in V:: u.idle > claim detects W
```

```
Program R1 initially claim = false add claim := < \land u : u \in V:: u.idle >
```

tento program síce detekuje termináciu ale je vhodný len pre sekvenčné architektúry

Asynchrónna shared-memory architektúra

```
Stratégia: invariant d = \{u \mid u.idle\} claim detects (d=V)

Program R2 initially claim = false \square d = \{u \mid u.idle\} assign = \{u \mid u.idle\} u.idle = \{u \mid u.idle\} claim := \{u.idle\} claim := \{u.idle\} end
```

nevýhoda R2 je, že d sa mení každým príkazom

Vylepšenie:

b – množina procesov
u.delta –množina procesov, ktoré u
aktivoval od poslednej zmeny b (u.delta je lokálna ku u)

```
Program R3 initially claim = false \square b=\emptyset \square < \square u : u.delta=\emptyset > assign  
< \square u,v :(u,v)\in E:: v.idle := v.idle \wedge u.idle  
|| u.delta:= u.delta \cup {v} if \negu.idle > || < \square u : u \in V:: u.idle := true > || < \square u : b,u.delta := b \cup {u} -u.delta, \emptyset if u.idle > || claim := (b=V) end
```

Distribuovaná architektúra

- Idle proces sa stane aktívnym po prijatí správy
- Idle proces neposiela správy

Podmienka ktorú ideme detekovať:

- Všetky procesy sú idle
- Všetky kanály sú prázdne

Kanál budem reprezentovať ako

(u,v).c – kanál z u do v, je typu postupnosť

m = správa, nemusíme rozlišovať aká je, t.j. m označuje každú správu

```
Program
assign
{u pošle správu m cez kanál (u,v).c ak u je aktívny}
< \square (u,v) :: (u,v).c := (u,v).c;m if \neg u.idle >
{v sa stane aktívnym po prijatí správy z kanálu (u,v)}
\square < \square (u,v) :: v.idle,m,(u,v).c := false, head((u,v).c;m),
                               tail((u,v).c;m) if (u,v).c \neq null >
\square < \square u.idle := true>
end
```

- Idle proces v distribuovanej architektúre odpovedá tomu v nedistribuovanej, ktorý ma navyše prázdne všetky kanály, čo z neho vedú
- Viacero možnosti ako detekovať prázdnost vychádzajúcich kanálov:
 - proces dostane potvrdenie o prijatí každej poslanej správy
 - proces pošle marker a dostane potvrdenie o jeho prijatí
- u.e detects $< \land v : (u,v) \in E :: (u,v).c = null >$

```
Program
initially claim = false \square b = empty \square < \square u.delta = empty>
assign
{u pošle správu m cez kanál (u,v).c ak u je aktívny}
< \square (u,v) :: (u,v).c, u.delta := (u,v).c;m, u.delta <math>\cup \{v\} if \neg u.idle > \{v\}
{v prijme správu cez kanál (u,v).c }
\square < \square (u,v)::v.idle, m, (u,v).c := false, head((u,v).c;m),
                                          tail((u,v).c;m) if (u,v).c \neq null >
\square < \square u:: u.idle := true>
\square < \square u:: b, u.delta := b \cup {u} – u.delta, empty if u.idle \wedge u.e >
\Box claim := (b=V)
end
```

Detekcia terminácie

Nevýhodou predchádzajúceho riešenia je že každý proces u musí udržiavať u.delta, ktoré môže byť veľké

(neprázdna) množina J detekujúcich procesov - rôzna od V

j.flag – boolovská, pre každe j z J

množinu V si rozdelia procesy z J

g(v) – člen J, ktorý má na starosti v

ak j.flag platí pre všetky j, tak všetky procesy v b sú idle

Detekcia terminácie

```
Program
initially claim = false \Box b = empty >
assign
< \square (u,v) :: v.idle := u.idle \land v.idle || g(u).flag := g(u).flag \land
   u.idle >
\square < \square u:: u.idle := true>
                                                      if ¬j.flag>
\square < \square j:: b, j.flag := empty, true
\square < \square u:: b := b \cup {u}
                                                     if u.idle >
\square claim := [(b=V) \land \land \land j :: j.flag >
end
```

Zadanie:

- dva druhy procesov: spoľahlivé a nespoľahlivé
- špeciálny proces generál: jeden z nich; aj on môže byť spoľahlivý alebo nespoľahlivý
- procesy navzájom komunikujú
- každý má lokálnu premennú, sú uložené v poli byz: proces x má premennú byz[x]

<u>Úloha:</u>

Navrhnúť program, ktorý keď vykonávajú spoľahlivé procesy, tak všetky si nastavia rovnakú hodnotu premennej byz.

Naviac, ak je generál spoľahlivý, tak touto hodnotou je počiatočná hodnota generála $d^0[g]$

Predpokladáme, že je:

```
t nespoľahlivých
```

> 2.t spoľahlivých

(inak algoritmus neexistuje: napr. 1 nespoľahlivý a 2 spoľahliví: toto je aj základ pre dôkaz)

• Označenie premenných:

```
u, v, w– spoľahlivý proces
```

x, y, z – ľubovoľný proces

g – proces generál

 premenné spoľahlivých procesov budeme označovať spoľahlivé, podobne pre nespoľahlivé

Spec1:

$$byz[u] = byz[v]$$

a ak g je spoľahlivý, tak

$$byz[u] = d^0[g]$$

Ak g je spoľahlivý, tak druhá podmienka implikuje prvú.

Obmedzíme sa na prípad, keď $d^0[g]$ je boolovská. V prípade, že $d^0[g]$ má 2^m možných hodnôt, zakódujeme ich do m bitov a spustíme paralelne na (teraz už boolovské) zložky binárneho kódu.

Premenné:

```
con – postupnosť matíc (presvedčenia) con^r[x, y] - r-tá matica a jej prvok [x, y] con^r[x, y] – je boolovská a lokálna pre x d^r[x] – je boolovská a lokálna pre x (hodnota x v r-tom kole dohadovania) con^r[u, *] = \langle +x : con^r[u, x] :: 1 \rangle
```

Spec2:

```
(B1) \langle \land u : u \neq g :: \neg d^{0}[u] \rangle \land \langle \land u, x :: \neg con^{0}[u, x] \rangle

(A1) con^{r}[u, v] = d^{r-1}[v]

(A2) con^{r-1}[u, x] \Rightarrow con^{r}[v, x]

(E1) d^{r}[u] = d^{r-1}[u] \lor (con^{r}[u, *] \ge r \land con^{r}[u, g])

(E2) byz[u] = d^{t+1}[u]
```

Správnosť Spec2 (ukážeme, že Spec2 ⇒ Spec1)

```
Veta: Ak q je spoľahlivý, tak platí
                     \langle \forall r: r \geq 1:: d^r[u] = d^0[q] \rangle
Dôkaz: indukciou cez r
r = 1:
z (E1):
          d^{1}[u] = d^{0}[u] \vee (con^{1}[u, *] \geq 1 \wedge con^{1}[u, g])
ale
              con^1[u, g] \Rightarrow con^1[u, *] \ge 1
a z (A1) con^{1}[u, g] = d^{0}[g]
takže
            d^1[u] = d^0[u] \vee d^0[q]
              u = q, tak d^{1}[q] = d^{0}[q] \vee d^{0}[q]
ak
              u \neq g, tak d^1[u] = \text{false} \vee d^0[g] = d^0[g]
ak
```

```
r > 1:
d^{r}[u] = d^{r-1}[u] \vee (con^{r}[u, *] \geq r \wedge con^{r}[u, q])
z predpokladu vieme, že:
            d^{r-1}[u] = d^0[q]
z (A1) con^{r}[u, g] = d^{r-1}[g] (= d^{0}[g])
teda d^r[u] = d^0[g] \vee (con^r[u, *] \geq r \wedge d^0[g])
z čoho
            d^r[u] = d^0[q]
```

```
Veta: \langle \forall u, v :: d^{t+1}[u] = d^{t+1}[v] \rangle
```

Dôkaz: Ak g je spoľahlivý, tak platnosť vyplýva z predošlej vety. Nech teda g je nespoľahlivý.

Nech r je najmenšie také, že $d^r[u]$ platí pre nejaké u. Ak také r neexistuje, veta platí. Ukážeme, že platí $r \le t$ a $d^{r+1}[v]$ pre $\forall v$.

Teraz ukážeme, že $r \le t$, čím dostaneme $d^{r+1}[u] \Rightarrow d^{t+1}[v]$ z (E1).

Vyberali sme r tak, že bolo najmenšie, teda

$$\neg d^{r-1}[w]$$

$$\neg con^r[u, w] /* z (A1) */$$

t.j. con pre spoľahlivé neplatí (v r-tom kole), *môže* to platiť teda len pre nespoľahlivé (nie nutne pre všetky), ktorých je *t*. Čiže

$$con^r[u, *] \le t$$

 $r \le con^r[u, *] \le t$

Vlastnosti (A1) a (A2) sa nedajú zabezpečiť pri neautorizovanom komunikovaní, preto ich musíme zjemniť.

Zavedieme nové premenné:

```
obs^r[x, y] – of boolean (bude obs^r[u, v] = con^r[u, v])

sum^r[x, y] – of integer (odhad x pre koľko w platí obs^r[w, y])

val^r[x, y] – of boolean (odhad x hodnoty d^r[y])
```

```
Spec3: (B1), (E1), (E2) a nasledujúce:
```

- (B2) $\neg obs^0[u, x]$
- (A3) $0 \le sum^r[u, x] \langle +w: obs^r[w, x]:: 1 \rangle \le t$
- (E3) $obs^{r+1}[u, x] = (obs^r[u, x] \lor sum^r[u, x] > t \lor val^r[u, x])$
- (E4) $val^r[u, v] = d^r[v]$
- (E5) $con^{r}[u, x] = sum^{r}[u, x] > 2.t$

Vysvetlenie:

- (A3) $sum^r[u, x]$ odhad u-čka, pre koľko w platí $obs^r[w, x]$
- (E4) $val^r[u, x]$ odhad u hodnoty $d^r[x]$ (ak x je spoľahlivý, tak je to presne $d^r[x]$)
- (E3) $obs^{r+1}[u, x]$ platí, ak $obs^r[v, x]$ platí pre nejaké spoľahlivé v ($obs^r[u, x] \lor sum^r[u, x] > t$) alebo u odhaduje, že $d^r[x]$ platí
- (E5) $con^r[u, x]$ platí, ak $obs^r[w, x]$ platí pre viac než t spoľahlivých procesov w

<u>Správnosť Spec3</u> (ukážeme, že Spec3 ⇒ Spec2)

Z (A3) vieme, že

```
(D1) \langle \exists w :: obs^r[w, x] \rangle \vee sum^r[u, x] \leq t
```

(D2)
$$\langle \forall w :: obs^r[w, x] \rangle \Rightarrow sum^r[u, x] > 2.t$$

(D3)
$$sum^r[u, x] > 2.t \Rightarrow sum^r[v, x] > t$$

Dôkaz D3:

```
sum^r[u, x] > 2.t \Rightarrow \langle +w: obs^r[w, x]:: 1 \rangle > t

sum^r[v, x] \ge \langle +w: obs^r[w, x]:: 1 \rangle > t
```

```
Lema 1: \langle \forall r : r \geq 0 :: obs^{r+1}[u, v] = d^r[v] \rangle
Dôkaz: indukciou cez r
r = 0
z (E3): obs^{1}[u, v] = (obs^{0}[u, v] \vee sum^{0}[u, v] > t \vee val^{0}[u, v])
z (B2) (\forall w:: \neg obs^0[w, v]) a z (D1) máme:
            obs^{1}[u, v] = val^{0}[u, v]
a z (E4)
            obs^{1}[u, v] = d^{0}[v]
r > 1:
            obs^{r+1}[u, v] = (obs^{r}[u, v] \vee sum^{r}[u, v] > t \vee val^{r}[u, v])
            sum^r[u, v] > t \Rightarrow \langle \exists w :: obs^r[w, v] \rangle
                                                                                             /* z (D1) */
            obs^r[u, x] \lor sum^r[u, x] > t \Rightarrow \langle \exists w :: obs^r[w, v] \rangle
            \langle \exists w :: obs^r[w, v] \rangle \Rightarrow d^{r-1}[v]
                                                                                             /* indukcia*/
            d^{r-1}[v] \Rightarrow d^r[v]
                                                                                             /* z (E1) */
            val^r[u, v] = d^r[v]
                                                                                             /* (E4) */
            obs^{r+1}[u, v] = d^r[v]
                                                                                             /* z ↑ */
                                                                                                     303
```

Vlastnosti (B1) a (B2) sa už ľahko implementujú ako rovnice. (E1) – (E5) už sú priamo rovnice, teraz ostáva prepísať (A3) do rovníc.

Premenné:

```
robs^r[u, z, x] – lokálna k u, ktorá číta hodnotu obs^r[z, x] sum^r[u, x] – počet z takých, že je robs^r[u, z, x] true
```

```
Spec4: (B1), (B2), (E1) – (E5) a nasledujúce: (E6) robs^r[u, z, x] = obs^r[z, x] (E7) sum^r[u, x] = \langle +z: robs^r[u, z, x]:: 1 \rangle
```

Vysvetlenie:

- proces u číta počet procesov z, pre ktoré platí
 obs^r[z, x]; výsledok si uloží do sum^r[u, x]
- započítajú sa všetky spoľahlivé w, pre ktoré platí obs^r[w, x], a teda platí dolná hranica
- keďže máme t nespoľahlivých, hodnota sum^r[u, x] nemôže prekročiť (+w: obs^r[w, x]:: 1) o viac než t

Tým je dokázaná správnosť Spec4 (lebo Spec4 \Rightarrow Spec3).

Program Byzantská dohoda always

```
\langle \Box y : y \neq g :: d^0[y] = \text{false} \rangle
                                                                                                   (B1)
\Box \langle \Box v, x :: obs^0[v, x] = false \rangle
                                                                                                   (B2)
\square \langle \square r, y : 1 \le r \le t + 1 ::
            d^r[y] = d^{r-1}[y] \vee (con^r[y, *] \geq r \wedge con^r[y, q])
                                                                                                  (E1)
      { "con^r[y, *]" je skratka za "\langle +z: con^r[y, z] :: 1 \rangle" }
\square \quad \langle \square \ y :: byz[y] = d^{t+1}[y] \rangle
                                                                                                  (E2)
\Box \langle \Box r, y, x : 0 \le r \le t + 1 ::
            obs^{r+1}[y, x] = (obs^{r}[y, x] \vee sum^{r}[y, x] > t
                        \vee val^r[v, x]
                                                                                                  (E3)
            \square val^r[y, x] = d^r[x]
                                                                                                  (E4)
            \square con^r[y, x] = sum^r[y, x] > 2.t
                                                                                                  (E5)
\square \quad \langle \square r, y, z, x \colon 0 \le r \le t + 1 :: robs^r[y, z, x] = obs^r[z, x] \rangle
                                                                                                  (E6)
\Box \langle \Box r, y, z, x : 0 \le r \le t + 1 : :
            sum^r[y, x] = \langle +z: robs^r[y, z, x]:: 1 \rangle \rangle
                                                                                                   (E7)
end
```

Rovnice možno usporiadať v správnom poradí (splnenie požiadavky pre always-sekciu):

(B1), (B2), (E6), (E7), (E4), (E3), (E5), (E1), (E2)

Program Byzantská dohoda initially

```
\langle \quad \Box y : y \neq q :: d^0[y] = \text{false} \rangle
\langle \Box \langle \Box v, x :: obs^{0}[v, x], val^{0}[v, x] = false, d^{0}[x] \rangle
\langle \Box \langle \Box x, y, z, :: robs^{0}[y, z, x] = obs^{0}[z, x] \rangle
\langle \quad \Box \langle \Box \ y, z, x : :: sum^{0}[y, x] = \langle +z : robs^{0}[y, z, x] :: 1 \rangle \rangle
For r = 1 to t+1
        do
        \langle \Box y, z, x : robs^r[y, z, x] = obs^r[z, x] \rangle
        \langle \Box y, z, x : sum^r[y, x] = \langle +z : robs^r[y, z, x] :: 1 \rangle \rangle
        \langle \Box v, x : con^r[v, x] = sum^r[v, x] > 2.t \rangle
        \langle \Box v : d^r[v] = d^{r-1}[v] \vee (con^r[v, *] \geq r \wedge con^r[v, q]) \rangle
        \langle \Box v, x : val^r[v, x] = d^r[x] \rangle
         od
        \langle \Box y :: byz[y] = d^{t+1}[y] \rangle
```

end

Kombinatorické hľadania

Backtrack

Špecifikácia:

Dané pole kladných čísiel A[0..N-1], N >0 a kladné číslo M.

Úloha: zistiť či súčet niektorých prvok poľa A sa rovná M.

Podmnožina prvkov z A sa dá jednoznačne reprezentovať rastúcou postupnosťou indexov.

Hrubá sila - úplné prehľadávanie vygenerujú sa všetky podmnožiny a pre každú sa zistí, či sa súčet rovná M.

Systematický spôsob generovania – lexikografické usporiadanie.

Efektívnejšie riešenie:

Ak pre postupnosť indexov seq odpovedajúci súčet prevýši M, tak žiadne riešenie nemôže obsahovať všetky indexy zo seq.

Odstránime posledný index v seq a skúmame lexikograficky nasledujúcu postupnosť.

Pre jednoduchosť predpokladajme, že:

- 1) Pre každé i, A[i] neprevyšuje M
- 2) A [i] je menšie alebo rovné ako A [i+1]

Nech v je index, ktorý uvažujeme pridať do seq.

Nech sum je súčet prvkov s indexmi v seq plus A[v].

Nech top(seq) je posledný prvok v seq, to čo ostane bude pop(seq).

Pridáme posledny prvok do A, A [N]=M.

Úlohou je zistiť, či existuje príslušná postupnosť neobsahujúca N.

Program

```
declare sum, v: integer, seq : sequence of integer always sum = <+i:i \in seq :: A[i] > + A[v] initially seq, v = null, 0 assign seq, v := seq;v, v+1 if sum < M \sim pop(seq), top(seq) +1 if sum > M end
```

Dôkaz správnosti programu

- ukážeme že vždy dosiahne pevný bod
- pre každý pevný bod platí:

v je rôzne od N iff súčet nejakej podmnožiny A[0..N-1] je rovný M.

Invariant

(seq;v) je rastúca postupnosť indexov z 0..N a

žiadna postupnosť lexikograficky menšia ako (seq;v) nie je riešením

```
FP \equiv (sum = M)
\equiv (<+ i: i \in seq :: A[i]> + A[v])=M
```

Ak v ≠ N pre pevný bod, tak seq;v je riešenie

Problém je NP úplný.

Úloha:

Vynásobiť matice $M_{1, M_{2, ..., M_{N, N}} N > 0$ tak aby sme minimalizovali počet skalárnych operácii.

Násobenie je asocitívne - $M_1 \times (M_2 \times M_3) = (M_1 \times M_2) \times M_3$

Ak násobíme matice s dimeziou u,v a v,w tak potrebujem u x v x w skalárnych operácií.

Výsledný počet operácií môže závisieť od poradia násobenia.

Riešenie hrubou silou – výskúšanie všetkých možných postupností násobenia. (exponenciálne riešenie)

Lepšie riešenie:

Pre N=1 je riešenie triviálne – počet skalárnych operácií je rovný 0.

Pre N > 1, posledné matičné násobenie je medzi A a B, kde A je výsledok násobenia $M_1 \times ... \times M_k$ a B je výsledok násobenia $M_{k+1} \times ... \times M_N$.

Nech matica M_i má r[i-1] riadkov a r[i] stĺpcov.

Potom A má dimenziu $r[0] \times r[k]$ a B má dimenziu $r[k] \times r[N]$.

Celkový počet potrebných operácii je $r[0] \times r[k] \times r[N]$ plus počet operácii potrebných na výpočet A a B.

V prípade optimálneho riešenia aj počet násobení pre A a B musí byť optimálny.

Nech g[i,j] je minimálny počet operácií potrebných pre vynásobenie $M_i \times ... \times M_i$.

```
Program always  < [ i : 1 \le i \le N :: g[i,i] = 0 > [ ]   < [ i,j : 1 \le i < j \le N :: g[i,j] =   < min \ k : i \le k < j :: g[i,k] + g[k+1,j] + r[i-1] \times r[k] \times r[j] >  end
```

Množina rovností je proper.

Výpočet g[i,j] potrebuje na sekvenčnom počítači O(N) krokov a spolu teda $O(N^3)$ krokov

Paralelné riešenie:

Výpočet g[u,v] potrebuje hodnotu g[x,y] iba ak (v-u) > (y-x).

Naraz teda môžeme počítať g[u,v] a g[x,y] ak (v-u) = (y-x).

T.j. naraz môžeme počítať g[i, i+t] pre "všetky" i a t.

```
Program always < [ i : 1 \le i \le N :: g[i,i] = 0 > [ ] \\ < [ t : 1 \le t < N ] \\ < [ l i,j : 1 \le i < j \le N \land j = i+t :: g[i,j] = < min k : i \le k < j :: g[i,k] + g[k+1,j] + r[i-1] \times r[k] \times r[j] > > \\ > end
```

Pre každé t najviac O(N) premenných je definovaných. Výpočet každej potrebuje $O(\log N)$ krokov s $O(N^2)$ procesormi Spolu potrebujeme $O(N \log N)$ krokov s $O(N^2)$ procesormi. Daný orientovaný graf s vrcholmi očíslovanými od 0 po N.

Daná matica E, E[u,v] je true, ak existuje hrana z u do v.

Vzdialenosť u - dist(u) – je počet hrán na ceste od 0 po u ak cesta existuje, inak ∞ .

$$dist(0)=0$$

Úloha: nájsť dist(u) pre všetky vrcholy.

Prehľadávanie do šírky

Vrchol so vzdialenosťou k+1 ma predchodcu so vzdialenosťou k.

```
Program
k: ineteger
d: array[0..N] of integer
initially
k=0 \mid \mid d[0]=0
|| < || v : 0 < v \le N :: d[v] = \infty >
assign
<||v:0<v\leq N::d[v]:=min(d[v],k+1)
                                    if < \exists u: 0 < u \le N \land E[u,v]:: d[u]=k>
>
| | k := k+1 \text{ if } k < N
end
```

Úloha: nájsť cestu z vrcholu 0 do vrcholu dest v orientovanom grafe.

Prehľadávanie do hĺbky.

Na začiatku cesta obsahuje len 0.

Cestu predlžujeme.

Ak posledný jej vrchol nemá nasledníka, odstránime ho a skúšame preposledný vrchol.

Pre jednoduchosť predpokladáme, že každý vrchol ma aj následníka mimo cesty.

Zavedieme špeciálny vrchol N, ku ktorému vedie hrana od každého iného.

Zavedieme číselné pole p

Pre každé
$$x$$
, $0 \le x \le N$

```
(p[x] < 0 => x \text{ nikdy nebolo pridané do cesty})

\land

(0 \le p[x] < N => x \text{ je na ceste a}

ak \ x \ne 0, \ p[x] \text{ je predchodca x na ceste})

\land

(N \le p[x] => x \text{ bolo odstránené z cesty})
```

Program

```
declare
u,v: integer
p: array[0..N] of integer
always
v = < min j : 0 \le j \le N \land E[u,j] \land p[j] < 0 :: j >
initially
 < \Box j : 0 \le j < N :: E[j,N] = true >
\square u=0 \square p[0] =1 {pre N > 1 vrchol 0 je na ceste}
\Box < \Box j : 0 < j \le N :: p[j] = -1>
assign
   u,p[v] := v,u if v \neq N \land u \neq dest {rozšírenie cesty}
\square u,p[u] := p[u], N if v = N \wedge u \neq 0 \wedge u \neq dest {backtrack}
end
```

Program – množina logických implikácií Vykonanie programu – určí, či sú implikácie konzistentné

Aby sme určili, že záver C vyplýva z množiny implikácií S, vykonáme logický program, ktorý pozsotáva z:

- **-** S
- C => false (neplatí C)

Ak vykonanie ukáže, že je to nekonzistentné, tak C vyplýva z S

Príklad:

Mária je pekná
Ján je príjemný, láskavý a silný
Aj je Ján bohatý alebo Mária má rada Jána, tak je
Ján šťastný
Ak Ján má rád Máriu a Ján je Jáskavý alebo Ján je

Ak Ján má rád Máriu a Ján je láskavý alebo Ján je príjemný a silný, tak Mária ho má rada Ak je Mária pekná, tak ju Ján má rád

Je Ján šťastný?

```
true => pekná[Mária]
true => láskavý[Ján]
true => príjemný[Ján]
true => silný[Ján]
bohatý [Ján] v rád [Mária, Ján] => šťastný[Ján]
(rád [Ján, Mária] ∧ láskavý[Ján]) ∨
(príjemný[Ján] ∧ silný[Ján]) => rád[Mária, Ján]
pekná[Mária] => rád [Ján, Mária]
? šťastný [Ján]
```

Implikáciu

$$b => x$$

môžeme previesť na rovnicu

$$x = x \vee b$$

a potom hľadáme riešenie množiny rovníc.

Na začiatku sú všetky premenní false.

Riešením je hodnota premenných v FP.

Implikáciu b => false nebudeme prepisovať do UNITY – ak b je true v FP tak je to nekonzistentné

$$b => x$$

sa prepíše ako

$$x := x \vee b$$

Vždy to dosiahne FP: počet premenných je konečný, na začiatku sú všetky false a môžu prejsť len z false do trues

```
Program
initially všetky premenné false
assign
    pekná[Mária] := true
   láskavý[Ján] := true
   príjemný[Ján] := true
   silný[Ján] := true
šťastný[Ján] := šťastný[Ján] v bohatý [Ján] v rád[Mária,Ján]
rád[Mária, Ján] := rád[Mária, Ján] ∨ (rád [Ján, Mária] ∧ láskavý[Ján])
                                   ∨ (príjemný[Ján] ∧ silný[Ján])
rád [Ján, Mária] := rád [Ján, Mária] v pekná[Mária]
end
šťastný[Ján] platí v FP, teda program to implikuje
Platí aj -bohatý [Ján] ale to nemožno odvodiť (možno odvodiť len pozitívne
tvrdenia)
```

Doteraz sme uvažovali konečný prehľadávací priestor

Uvažujeme funkcie a relácie.

Každú budem reprezentovať ako množinu, do ktorej možno len pridávať a nie uberať.

Príklad:

$$f(x,y) = (x! = y)$$

a nech t(x,y,z)=(x*y=z)

true =>
$$f(0,1)$$

 $f(x,v) \wedge t(x+1,v,u) => f(x+1,u)$

Pridáme záver f(n,m) => false

UNITY:

```
f,t .... F, T množiny

b => f(x,y) prepíšeme ako

F :=F \cup {(x,y)} if b

b(x,y,z) => f(x,y) prepíšeme ako
```

 $F := F \cup < \cup x,y,z: (x,y,z) \in B:: (x,y) >$

Program može skončiť ak pre nejaké m, (n,m) ∈ F

```
Program Faktoriál declare done : boolean always done = <\exists m :: (n,m) \in F> initially F = \{(0,1)\} assign F := F \cup <\cup x,v,u : (x,v) \in F \land (x+1,v,u) \in T :: (x+1,u) > \text{ if } \neg \text{done} end
```

Vo všeobecnosti nevieme, či to skončí.

Paralelizmus:

Inštrukcie pre paralelizmus (||, ...)

Paralelné spracovanie dát (rozdelenie dát)

"task" paralelizmus (distribuované počítanie)

Program Composition Notation

```
Elementárny blok:
priradenie, volanie programu napísaného v PCN, C, Pascal,
Fortran, ....
Zložený blok:
\{; < blok > 1\} |,
{|| < blok > 1} |,
{ [ | <block>^1 \} |, }
{? < quard -> blok>1}
Progarm-call@location
(lokácia – premenná, číslo, relatívna lokácia)
Počítače – 0, ..., n
```

Procesové algebry

Sekvenčné komunikujúce procesy

Communicating Sequential Processes (CSP), 1978, C. A. R. Hoare

Calculus of Communicating Systems (CCS), 1980, R. Milner

Algebra of Communicating Processes (ACP), 1982, J. Bergstra and J.W. Klop

Ambient calculus, 1998, L. Cardelli and A. D. Gordon

Pi-calculus, 1999, R. Milner, J. Parrow and D. Walker\bigskip\pause ...

časové, pravdepodobnostné, stochastické PA, iné komunikačné mechanizmy, lokality, ...

Jazyky odvodené z procesových algebier alebo využívajúcich procesové algebry

```
-Wrightm (CSP),
-Timed Communicating Object Z (Object-Z a Timed CSP),
-Circus (CSP a Z),
-CspCASL (CSP),
-Ease (CSP),
-Occam (CSP),
-JCSP (CSP a Occam),
-C++CSP(CSP),
-Acute, BPML, Occam
-Pi, Pict, JoCaml (Pi-kalkulus),
-LOTOS (CSS a CSP),
-mu CRL (micro Common Representation Language), (ACP
plusabstráktné dátové typy),
```

Softvérové nástroje

- Concurrency Workbench (CCS),
- Concurrency Workbench for the New Century (CWB-NC), (CCS),
- ProBE a CSP Type checker,
- FDR (Failure Divergence Refinement) (CSP),
- CADP (Construction and Analysis of Distributed Processes) (Lotos),
- Coq proof assistant (CCS),
- ProB (rozšítrené CSP, ...),
- Casper (CSP),
- mCRL2 (kombinácia viacerých PA)

propozičná logika vs. logika prvého rádu globálna vs. kompozičná vetviaci sa čas vs. lineárny čas časové body vs. časové intervaly diskrétny čas vs. spojitý čas minulosť vs. budúcnosť distribovanosť vs. lokálnosť

. . . .

- časová os:
 - dvojica (S, <), kde < je úplné usporiadanie
 - izomorfná s (N, <)
- čas:
 - diskrétny
 - počiatočný okamih
 - nekonečný
- AP: atomické propozície (ozn. P, Q, ...)
- štruktúra lineárneho času: trojica M = (S, x, L), kde S množina stavov

 $x: \mathbb{N} \to S$ – postupnosť stavov

 $L: S \to P(AP)$ – určuje pre daný stav, ktoré atomické propozície v tomto stave platia (teda ktoré AP sú true)

- označenie:
 - postupnosť stavov $x = s_0, s_1, s_2, s_3, ...$
 - definujeme $x^i = s_i$, s_{i+1} , s_{i+2} , s_{i+3} , ... (teda $x = x^0$)
- základné temporálne operátory:

```
\Diamond p – eventually p (raz určite p)(textovo Fp)
```

```
\Box p – vždy p (textovo Gp)
```

 $\bigcirc p$ – nasledujúci krát p (textovo Xp)

 $p \cup q - p$ until q (raz q začne platiť, a do vtedy platí p)

<u>Syntax:</u> množina PLTL formúl je definovaná ako najmenšia množina generovaná nasledujúcimi pravidlami:

- každá AP (atomická propozícia) P je formula
- ak p, q sú formuly, tak $p \wedge q$, $\neg p$ sú formuly
- ak p, q sú formuly, tak p U q, Xp sú formuly

zavedieme označenia:

$$Fp = \text{true } U p \qquad \Diamond p$$
 $Gp = \neg F \neg p \qquad \Box p$
 $F^{\infty}p = GFp \qquad \text{(nekonečne veľa krát)}$
 $G^{\infty}p = FGp \qquad \text{(skoro všade)}$

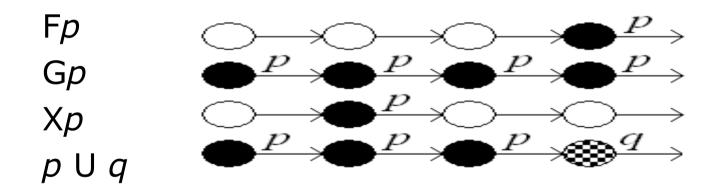
Sémantika:

```
x \mid = P \text{ iff } P \in L(s_0) \text{ pre atomickú propozíciu } P
x \mid = p \land q \text{ iff plati } x \mid = p \text{ a } x \mid = q
x \mid = \neg p \text{ iff neplati } x \mid = p
x \mid = (p \cup q) \text{ iff } \exists j (x^j \mid = q \text{ and } \forall k < j : x^k \mid = p)
x \mid = Xp \text{ iff } x^1 \mid = p
x \mid = Fp \text{ iff } \exists j (x^j \mid = p)
x \mid = Gp \text{ iff } \forall j (x^j \mid = p)
x \mid = F^{\infty}p \text{ iff } \forall k \exists j \geq k (x^j \mid = p)
x \mid = G^{\infty}p \text{ iff } \exists k \forall j > k (x^j \mid = p)
```

Príklady:

$$p\Rightarrow Fq$$
 ak p platí teraz, tak raz bude platiť q $G(p\Rightarrow Fq)$ vždy keď platí p , tak raz začne platiť aj q $p \land G(p\Rightarrow Xp)\Rightarrow Gp$ temporálna formulácia indukcie

Príklady použitia operátorov F, G, X a U v propozičnej lineárnej temporálnej logiky



Variácie

Slabé until Silné p U q sa zvykne označovať ako p U_s q alebo p $U_{\rm l}$ q

$$x \mid = p U_{\forall} q \text{ iff } \forall j ((\forall k \leq j, x^k \mid = \neg q) => x^j \mid = p)$$

t.j. môže sa stať, že q nebude platiť nikdy

$$p U_{\exists} q \dots p U_{\forall} q \wedge Fq$$

 $p U_{\forall} q \dots p U_{\exists} q \vee Gp$

```
Miesto (N, <) zoberiem len podmnožinu I (môže byť aj konečná)
```

```
Gp pre všetky nasledujúce stavy v I platí p
```

Fp pre nejaký stav v I platí p

 $X_{\forall}p$ (weak nextime) ak existuje následný stav v I tak v ňom platí p

X_∃p (strong nextime) existuje následný stav v I a v ňom platí p

$$X_{\exists}p \quad \dots \quad \neg \ X_{\forall} \, \neg \, p$$

$$X_{\forall}p$$
 $\neg X_{\exists} \neg p$

```
G-p vždy v minulosti platilo p
```

F-p niekedy v minulosti platilo p

X⁻p naposledy platilo p

p U -q niekedy platilo q a odvtedy platí q

Branching (time) tempopral logic

- temporálna štruktúra: trojica M = (S, R, L), kde S množina stavov R ⊆ S × S taká, že ∀s ∈ S ∃t ∈ S (s, t) ∈ R L: S → P(AP) určuje pre daný stav, ktoré atomické propozície v tomto stave platia (teda ktoré AP sú true)
- M možno chápať ako značkovaný orientovaný graf s vrcholmi S, hranami danými R a vrcholy majú značky dané L
- Hovoríme, že *M* je
 - acyklický, ak nemá orientované cykly
 - stromová štruktúra, ak každý vrchol má nanajvýš jedného predchodcu
 - strom, ak je stromová štruktúra a má koreň
- označenie:
 - plná cesta $x = (s_0, s_1, s_2, s_3, ...)$: pre $\forall i$: $(s_i, s_{i+1}) \in R$
 - definujeme $x^i = (s_i, s_{i+1}, s_{i+2}, s_{i+3}, ...)$

- CTL (Computational Tree Logic)
- CTL* (Full Branching Time Logic) silnejšia ako CTL, historicky mladšia; najprv popíšeme CTL*
- Syntax: (stavové a path ("cestové") formuly)

 každá atomická propozícia je stavová formula 	(S1)
• ak p , q sú stavové formuly, tak $p \land q$, $\neg p$ sú stavové formuly	(S2)
 ak p je path formula, tak Ep, Ap sú stavové formuly 	(S3)
 každá stavová formula je aj path formula 	(P1)
• ak p , q sú path formuly, tak potom aj $p \wedge q$, $\neg p$ sú path formuly	(P2)
 ak p, q sú path formuly, tak potom aj p U q, Xp sú path formu 	(P3)

CTL* tvoria stavové formuly

CTL tvoria pravidlá (S1), (S2), (S3) a pravidlo (P0):

ak p, q sú stavové formuly, tak p U q, Xp sú stavové formuly (P0)

CTL operátory:

A – pre všetky budúcnosti

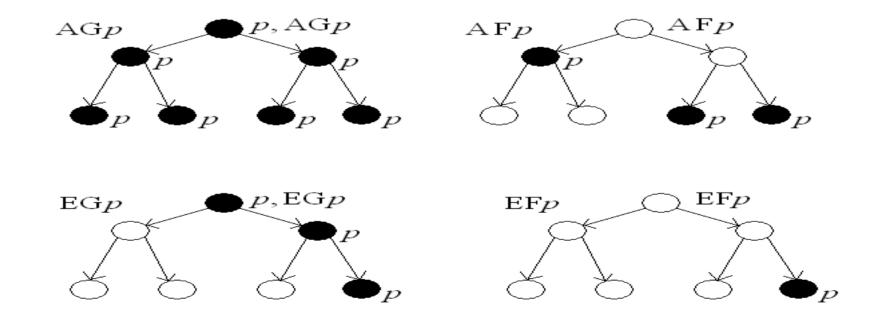
E – existuje budúcnosť

za A alebo E vždy nasleduje jeden z operátorov G, F, X, U dá sa ukázať, že CTL* má väčšiu vyjadrovaciu silu než CTL

Sémantika: (pre CTL*)

- (S1) $M, s_0 |= p \text{ iff } p \in L(s_0)$
- (S2) $M, s_0 \mid = p \land q$ iff platí $M, s_0 \mid = p$ a $M, s_0 \mid = q$ $M, s_0 \mid = \neg p$ iff neplatí $M, s_0 \mid = p$
- (S3) $M, s_0 \mid = Ep \text{ iff } \exists x \vee M \text{ tak, } \check{z}e M, x \mid = p$ $M, s_0 \mid = Ap \text{ iff } pre \forall x \vee M \text{ plati } M, x \mid = p$
- (P1) $M, x = p \text{ iff } M, s_0 = p$
- (P2) $M, x \mid = p \land q$ iff platí $M, x \mid = p$ and $M, x \mid = q$ $M, x \mid = \neg p$ iff neplatí $M, x \mid = p$
- (P3) $M, x \mid = (p \cup q) \text{ iff } \exists j (M, x^j \mid = q \text{ a } \forall k (k < j \text{ implikuje } M, x^k \mid = p)$ $M, x \mid = Xp \text{ iff } M, x^1 \mid = p$

Príklady použitia operátorov A, E v propozičnej branching temporal logic (značky sú pri vrcholoch; vrchol je vyplnený, ak má značku p)



- množina schém axióm
- množina odvodzovacích (inferenčných) pravidiel

formula p je dokázateľná (zapisujeme |-p|), ak pre ňu existuje dôkaz, t.j. konečná postupnosť formúl taká, že na jej konci je p a každá formula v nej je buď prípad axiómy alebo vyplýva z predchádzajúcich použitím nejakého odvodzovacieho pravidla

Schémy axióm:

tautológie propozičnej logiky	(Ax1)
$EFp \equiv E(true\;U\;p)$	(Ax2)
$AGp = \neg EF \neg p$	(Ax2')
$AFp = A(true \cup p)$	(Ax3)
$EGp \equiv \neg AF \neg p$	(Ax3')
$EX(p \vee q) \equiv EXp \vee EXq$	(Ax4)
$AXp \equiv \neg EX \neg p$	(Ax5)
$E(p \ U \ q) \equiv q \lor (p \land EXE(p \ U \ q))$	(Ax6)
$A(p \cup q) \equiv q \vee (p \wedge AXA(p \cup q))$	(Ax7)
EX true \(AX \) true	(Ax8)
$AG(r \Rightarrow (\neg q \land EXr)) \Rightarrow (r \Rightarrow \neg A(p \ U \ q))$	(Ax9)
$AG(r\Rightarrow (\neg q\wedge EXr))\Rightarrow (r\Rightarrow \neg AFq)$	(Ax9')
$AG(r \Rightarrow (\neg q \land (p \Rightarrow AXr))) \Rightarrow (r \Rightarrow \neg E(p \cup q))$	(Ax10)
$AG(r \Rightarrow (\neg q \land AXr)) \Rightarrow (r \Rightarrow \neg EFq)$	(Ax10')
$AG(p\Rightarrow q)\Rightarrow (EXp\Rightarrow EXq)$	(Ax11)

Odvodzovacie pravidlá:

```
ak |-p|, tak potom |-AGp| (R1, zovšeobecnenie)
ak |-p| a |-p| \Rightarrow q, tak potom |-q| (R2, modus ponens)
```

Veta: Deduktívny systém s axiómami (Ax1)–(Ax11) a odvodzovacími pravidlami (R1), (R2) je sound (zdravý, korektný) and complete (úplný) pre CTL.

Vzťah CTL a MUkalkulus

A (p U q)
$$\mu$$
 Z q \vee (p \wedge (<->tt \wedge [-]Z))

E (p U q)
$$\mu$$
 Z q \vee (p \wedge <->Z)

AF p
$$\mu Z p \vee (<->tt \wedge [-]Z)$$

EF p
$$\mu$$
 Z p \vee <->Z

Verifikácia vlastností systémov vyjadrených pomocou logických formúl

1.theorem proving

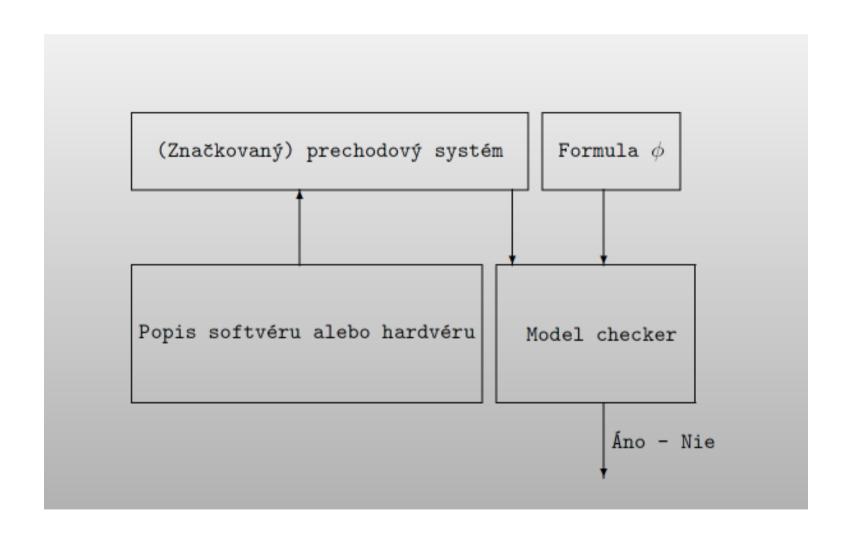
axiomy logiky+vlastnosti systému/programu |- theorema

- automatický alebo poloautomatický theorem proving alebo proof verification
- v závislosti od odpovedajúcej logiky sa zložitosť riešenia pohybuje od triviálneho až po nemožné.

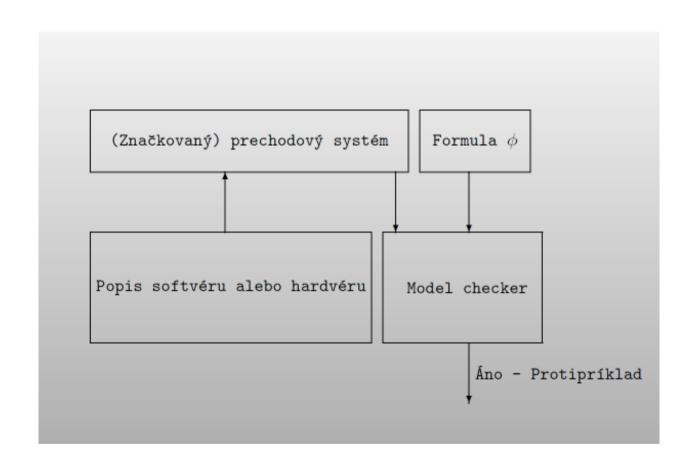
Praktické využitie: návrh a verifikácia integrovaných obvodov, (verifikácia aritmetických operácií,) Existuje množstvo softvérových nástrojov.

2. model checking

Model Checking



Model Checking



Úloha: daný (značkovaný) prechodový systém M (Kripkeho štruktúra) a formula temporálnej alebo modálnej logiky φ, úlohou je nájsť všetky stavy M také, že

$$M,s \mid = \phi$$

Otcovia zakladatelia E. M. Clarke, E. A. Emerson, and J. Sifakis (roku 2007 Turingová cena za ich práce v tejto oblasti)

Model checking problem – prehľadávanie grafu - vrcholy = stavy

"state explosion" problém

- symbolické algoritmy nevytvárať graf explicitne, ale reprezentovať ho implicitne napr. pomocou formúl propozičnej logiky

- ohraničený model checking algoritmy vytvorenie ZPS je obmedzene na k krokov a skúma sa, či neprestane platiť formula, vhodné pre niektoré modely
- "partial order reduction" redukuje sa počet skúmaných prelínaní konkurentných procesov - nemá význam skúmať zvlášť všetky možnosti ak neovplyvňujú platnosť formuly
- abstrakcia (abstract interpretation) zjednodušenie modelu
 ten spravidla nespĺňa rovnaké vlastnosti, ďalšie
 zjemňovanie je možné, zdravá abstrakcia vlastnosti
 vyhovujú aj pôvodnému systému, úplnosť spravidla neplatí
- protipríkladom riadená abstrakcia vytvoríme abstraktnejší modela keď nájdeme protipríklad tak zisťujeme či odpovedá modelu alebo vznikol zlou abstrakciou, v prvom prípade výsledok beriem ako výsledok. Ak nenájdeme protipríklad zjemníme model-

Model Checking

daná štruktúra *M* a formula *p* Úloha: zistiť, či *M* je modelom pre *p*

Branching-Time-Logic-Model-Checking

daná konečná štruktúra M = (S, R, L) a BTL formula p

Úloha: pre každý stav $s \in S$ určiť, či platí M, $s \mid = p$ a ak áno, s sa označí značkou "p"

Príklad: CTL model checking prer AFp:

predpokladajme, že už máme vrcholy, pre ktoré platí p už "označené"

ideme označovať tie, pre ktoré platí AFp:

- 1. ak je vrchol označený p, tak ho označíme aj AFp
- 2. (opakuje sa, kým sa dá) označ vrchol s AFp, ak všetci jeho následníci sú označení AFp
- 3. označ ¬AFp tie, ktoré nie sú označené AFp