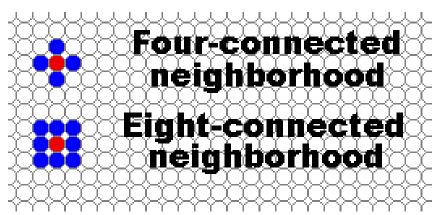
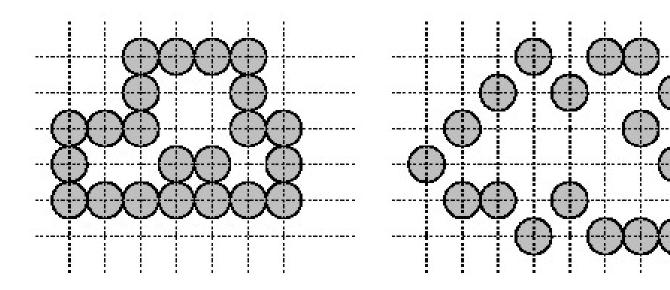
Vypĺňanie oblasti

- 4 connected
- 8 connected





Rekurzívne vypĺňanie (flood filling)

```
void floodFill(intPoint p)
{
    if ( getPixel(p.x,p.y)==backgroundColor ) {
        setPixel(p.x,p.y,regionColor);
        floodFill(p.x-1,p.y);
        floodFill(p.x+1,p.y);
        floodFill(p.x,p.y-1);
        floodFill(p.x,p.y-1);
    }
}
```

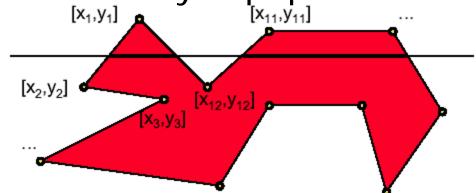
Vypĺňanie do hraničných bodov

```
void Bound_fill_8(int x,int y,int bound_color,int new_color)
                                                               4-súvisiá hranica bez dierv
        if (read_pixel(x,y)<>bound_color && read_pixel(x,y)<>new_color)
        write_pixel(x,y,new_color);
        Bound_fill_8(x,y-1,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x,y+1,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x-1,y,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x+1,y,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x-1,y-1,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x+1,y-1,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x-1,y+1,bound_color,new_color);
        Bound_fill_8(x+1,y+1,bound_color,new_color);
```

Scan line algoritmus

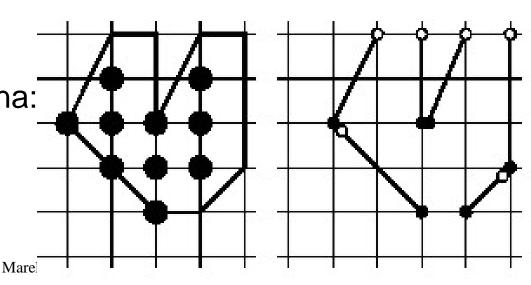
- Štandardný alg. na vypĺňanie polygónov
 - N-uhol. je zadaný postupnosťou vrcholov
 - Môže byt nekonvexný
- Zovšeobecnenie paradigmy geom. alg. (nazýva sa zametací alg.)
 - Vykresľovanie pixlov po riadkoch
 - Riešenie niektorých neštandardných prípadov

Marek



Scan line algoritmus

- Horizontálne hrany ignorovane
- Bodom patriaci hrane invertovanie kresliaceho módu v tomto bode
- Bod patriaci vrcholu:
 - Jedna hrana hore, druhá hrana dole:
 - Obidve hrany dole:
 - Obidve hrany hore:
 - Jedna horizontálna hrana:



Scan line algoritmus

n-uholník rozložíme na jednotlivé hrany

Vodorovné hrany odstránime

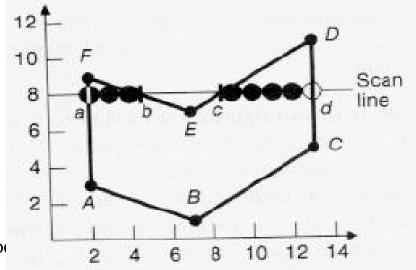
 Pre ostatné hrany vytvoríme pracovné záznamy

Scan line implementácia

- Na ktoré hrany natrafíme?
 - dátová štruktúra: active edge table
- Kedy sa hrany pridajú do AET?

V ktorom bode skanovací riadok pretína

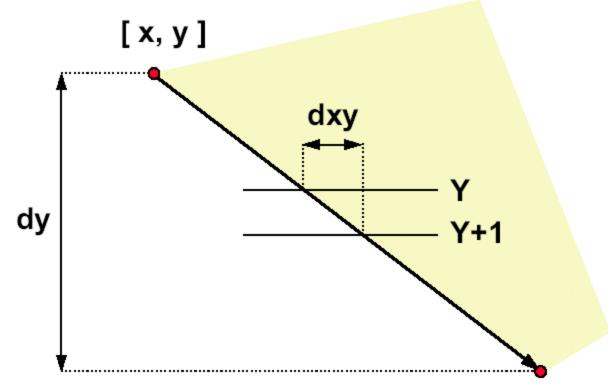
hranu?



Marek Zimányi, Do

Užitočné informácie:

- Aktuálna x-ová súradnica v danom riadku
- y súradnica
- Hodnota 1/m pre každú hranu ktorá je v danom riadku aktívna



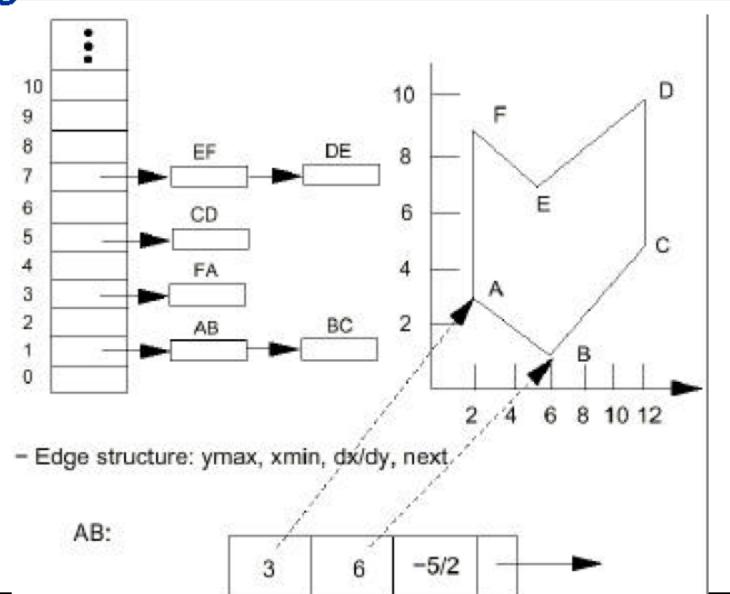
Tabul'ka hrán - Edge table

- ET
- List hrán je zotriedený vzhľadom na ich spodnú y-súradnicu
- Štruktúra edge table:

```
struct E_Node { int y_max; // y-coordinate of edge's top vertex double x_curr; // x-coordinate of edge's botom vertex double recip_slope // reciprocal of edge slope (dx/dy)  \text{E_Node *next:}   \text{recip\_slope} = \frac{1}{m} = \frac{x_A - x_B}{y_A - y_B}
```

Pre každý riadok sú dáta vložené do AET

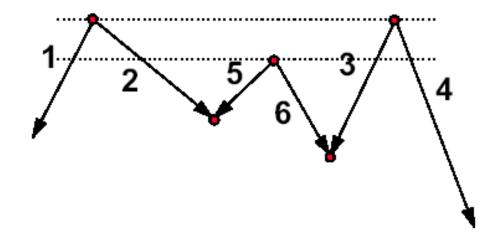
Edge Table



Inicializácia ET

Zotriedenie hrán pri predspracovaní:

- Vzostupne podľa y
- Vzostupne podľa x
- Vzostupne podľa m

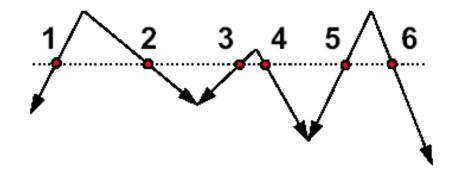


AET

 Aktuálny zoznam: bude obsahovať všetky hrany, pretínajúce aktuálny riadok.

Zotriedený podľa:

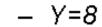
- Vzostupne podľa x
- Vzostupne podľa m

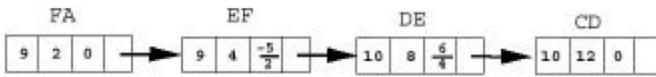


Na začiatok dáme do AET začiatočný úsek S – hrany so zhodným (minimálnym) y

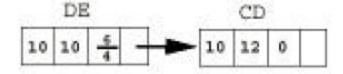
Active Edge List

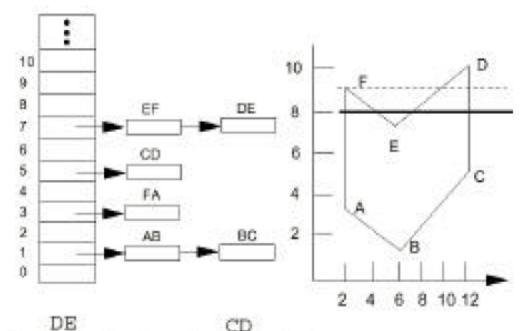
- A list of edges active for current scanline, sorted in increasing x
- · Active edge list at





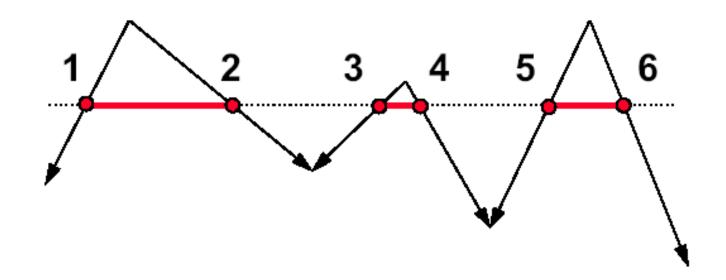






Vykreslenie - Active Edge table

- Je nutne prejsť AET a vykresliť body z vnútra n-uholníka
 - Kreslím každý úsek medzi parným a neparným záznamom



Rozklad Polygónu

- Zisti, ktoré hrany mnohouholníka sú vodorovné, ktoré vrcholy neextremálne
- 2. Hrany, ktoré nie sú vodorovné zapíš do TH, TAH inicializuj ako prázdnu, y := ymin
- Kým TH, alebo TAH sú neprázdne opakuj
 - a. vyber z TH hrany v riadku y a daj ich do TAH
 - usporiadaj hrany v TAH podľa x-ovej súradnice (druhá položka v jednotlivých záznamoch)
 - c. vyber za sebou idúce úseky a vykresli ich
 - d. zruš tie hrany v TAH, pre ktoré $y_{max} = y$
 - e. pre hrany v TAH zmeň x na x + 1/m
 - f y := y + 1