## MAT1110 Oblig2

## Erik Øystein Gåserud

## April 23, 2015

## Oppgave 1

a)

Av oppgaven har vi fått opplyst at:

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 6 & -1 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Vi ganger ut  $A\mathbf{v}_1$  og  $A\mathbf{v}_2$ :

$$A\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 24\\16 \end{pmatrix} = A\lambda_1$$
  $A\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} -10\\15 \end{pmatrix} = A\lambda_2$ 

som gir ligningene for egenverdiene  $\lambda_1$  og  $\lambda_2$ :

$$3\lambda_1 = 24 \wedge 2\lambda_1 = 16$$
 
$$3\lambda_2 = -10 \wedge 2\lambda_2 = 15$$
 
$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow$$
 
$$\lambda_1 = 8 \qquad \qquad \lambda_2 = -5$$

b)

Dersom  ${\bf v}$  er en egenvektor for en  $n\times n$  matrise A med en egenverdi  $\lambda$ , så er også enhver parallell vektor,  $c{\bf v}$  der  $c\neq 0$ , en egenvektor med egenverdi  $\lambda$  siden :

$$A(c\mathbf{v}) = c(A\mathbf{v}) = c(\lambda\mathbf{v}) = \lambda(c\mathbf{v})$$

**c**)

```
diary oppg1c.out
A=[4 6;6 -1]
[U,V]=eig(A)
diary off
```

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & -1 \end{bmatrix}$$

$$U = \begin{bmatrix} 0.5547 & -0.8321 \\ -0.8321 & -0.5547 \end{bmatrix}$$

$$V = \begin{bmatrix} -5 & 0 \\ 0 & 8 \end{bmatrix}$$

Ikke overraskende gir MATLAB oss sammme  $\lambda$  verdier som vi kom frem til for hånd i oppgave 1a. Egenvektorene er derimot forskjellige, men de er parallelle (se under) med de vi fant for hånd, og de gjør da samme nytten.

$$|\mathbf{v}_1| = \sqrt{3^2 + 2^2} = \sqrt{13}$$
  $|\mathbf{v}_2| = \sqrt{2^2 + (-3)^2} = \sqrt{13}$ 

Siden søylevektorene i U er oppgitt med lengde 1. Så skal vi få to søylevektoren  $(\pm 1)\mathbf{v}_1$  og  $(\pm 1)\mathbf{v}_2$  når vi ganger inn  $\sqrt{13}$ .

$$U\sqrt{13} = \sqrt{13} \begin{pmatrix} 0.5547 & -0.8321 \\ -0.8321 & -0.5547 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$$

d)

```
diary oppg1d.out
A=[2 -1 3; -1 -2 1; 3 1 -1];
[U,V]=eig(A)
Uredusert=rref(U)
diary off
```

Siden U kan radreduseres til  $I_3$  vet vi at søylevektorene i U utgjør en basis for  $\mathbb{R}^3.$ 

**e**)

```
diary oppg1e.out
A=[4 0 1;2 3 2;-1 0 2];
[U,V]=eig(A)
Uredusert=rref(U)
diary off
```

Siden U ikke kan radreduseres til  $I_3$  vet vi at søylevektorene i U ikke utgjør en basis for  $\mathbb{R}^3$ .

f)

```
| diary oppg1f.out
A=[3 1 0 0; -1 1 0 0; 0 0 1 4; 0 0 1 4];
[U,V]=eig(sym(A))
Uredusert=rref(U)
diary off
```

```
U = \begin{bmatrix} 0, 0, -1 \\ 0, 0, 1 \\ 0, 0, 1 \end{bmatrix}
\begin{bmatrix} -4, 1, 0 \\ 1, 1, 0 \end{bmatrix}
V = \begin{bmatrix} 0, 0, 0, 0 \\ 0, 5, 0, 0 \\ 0, 0, 2, 0 \end{bmatrix}
\begin{bmatrix} 0, 0, 2, 0 \\ 0, 0, 0, 2 \end{bmatrix}
Uredusert = \begin{bmatrix} 1, 0, 0 \\ 0, 1, 0 \\ 0, 0, 0, 1 \end{bmatrix}
\begin{bmatrix} 0, 0, 1 \\ 0, 0, 0 \end{bmatrix}
```

Siden U ikke ble radredusert til  $I_4$ , vet vi at søylevektorene i U ikke utgjør en basis for  $\mathbb{R}^4$ .

```
diary oppg1g.out
A=[3 1 0 0; -1 1 0 0; 0 0 1 4; 0 0 1 4];
[U,V]=eig(A)
Uredusert=rref(U)
diary off
```

$$U = (\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \mathbf{u}_3, \mathbf{u}_4)$$

Ser vi nøyere på  $\mathbf{u}_1$  og  $\mathbf{u}_2$ , oppdager vi at  $\mathbf{u}_1 = (-1)\mathbf{u}_2$ . Noe som betyr at  $\mathbf{u}_1$  og  $\mathbf{u}_2$  inneholder samme informasjon da de er parallelle (se oppgave 1b).

Selv om MATLAB radreduserer U til  $I_4$ , vet vi nå at søylevektorene i U ikke kan utgjøre en basis for  $\mathbb{R}^4$ , da to av de er "'like'.