# Introdução à Programação Concorrente

Carlos Baquero (Slides: Paulo Sérgio Almeida)

Grupo de Sistemas Distribuídos Departamento de Informática Universidade do Minho

#### Sistemas concorrentes

- Processos correm concorrentemente num sistema:
  - Com pseudo-concorrência, partilhando tempo de CPU;
  - Com verdadeira concorrência, num multi-processador ou num sistema distribuído;
- Com concorrência os processos:
  - executam acções independentemente;
  - em modelos simplificados, acções são consideradas atómicas
  - correm com velocidades relativas imprevisíveis;
  - com partilha de tempo, acções são intercaladas imprevisivelmente;
  - com paralelismo verdadeiro, acções decorrem simultaneamente;
- Exemplos de acções:
  - leitura de posição de memória
  - escrita em posição de memória
  - envio de mensagem
  - recepção de mensagem

## Comunicação e sincronização

- Vários processos podem querer cooperar num objectivo comum;
- Duas necessidades se verificam: comunicação e sincronização;
- Comunicação:
  - passagem de informação entre processos;
  - processo produz itens que v\u00e3o ser usados por outro;
  - processo servidor recebe pedidos de clientes e devolve resultados;
- Sincronização:
  - processos podem ter que esperar antes de poder prosseguir;
  - normalmente associada à comunicação;
  - esperar até item estar disponível para o consumir;
  - esperar até resposta ser devolvida;
  - esperar que todos tenham terminado respectivas tarefas;
  - esperar que todos os componentes estejam iniciados;
  - esperas activas indesejáveis

#### Processos e threads

- Um processo começa com uma thread de execução; outras podem ser criadas em seguida;
- As threads dos vários processos correm concorrentemente;
- Cada processo possui o seu espaço de endereçamento privado;
- ► Todas as threads criadas dentro do mesmo processo:
  - partilham memória (variáveis globais e heap) e recursos globais;
  - mantêm o seu stack com variáveis locais privadas;
- Threads podem ser vistas como processos leves que permitem cooperação eficiente via memória;
- Podem também ser pedidos ao SO segmentos de memória partilhada entre processos;
- ► Vamos usar frequentemente a palavra processo no sentido lato, que engloba possível partilha de memória;

## Partilha de memória versus mensagens

- Duas grandes famílias de paradigmas existem:
  - Com memória partilhada + primitivas de sincronização;
  - Com troca de mensagens;

## Mensagens

- ▶ Diferentes primitivas:
  - Primitivas básicas tipo send/receive;
  - Cliente-servidor;
  - Broadcast/multicast;
  - Abstracções de mais alto nível; e.g., comunicação em grupo.
- Comunicação síncrona ou assincrona;
- Comunicação orientada à conexão;

## Concorrência em memória partilhada

- As acções dos processos intercaladas de modo imprevisível;
- Acesso concorrente a dados partilhados gera inconsistência;
- É necessário primitivas de controlo de concorrência;
- Primitivas clássicas:
  - semáforos
  - monitores
- Monitores particularmente importantes onde são baseadas primitivas de muitas linguagens modernas;
- ▶ Monitores levam a tipos abstractos de dados concorrentes

### Intercalamento, partilha e visibilidade

- Intercalamento e "memória partilhada" é um modelo simplificado, mas suficiente para ilustrar muitos problemas;
- ▶ Na realidade, temos multicores / multiprocessadores;
- ► Temos hierarquias de memória: registos, caches, RAM;
- Temos optimizações dos compiladores;
- Váriavel partilhada pode estar temporariamente em registo;
- "Memória partilhada" pode não reflectir escritas;
- É necessário primitivas de controlo de concorrência:
  - não só para sincronização;
  - mas para dar visibilidade das escritas às outras threads;
- ► Modelo de coerência de memória especifica visibilidade;
- Estudaremos brevemente um modelo de memória mais realista;

### Race conditions – corridas

#### Race condition – corridas

Quando processos manipulam concorrentemente estrutura de dados partilhada, e o resultado depende da ordem dos acessos

#### Exemplo:

- Vários processos acedem a um contador partilhado;
- Cada processo tenta incrementar o contador com:

```
contador = contador + 1
```

Esta instrução é traduzida para instruções máquina que usam registos, e.g.

```
MOV contador, RO
ADD RO, 1
MOV RO, contador
```

▶ Dado que a execução dos processos pode ser intercalada de diferentes modos, o que pode acontecer ao contador?

### Secções críticas

- Um segmento de código que acede a recursos partilhados é uma secção crítica;
- As secções críticas têm que ser submetidas a controlo de concorrência, caso contrário temos race conditions;
- As secções críticas são por recurso: podemos ter concorrência envolvendo recursos diferentes;
- Uma secção crítica deve ser rodeada por código de entrada (que pede permissão para entrar) e saída;

...
codigo de entrada
seccao critica
codigo de saida
...

## Problema das secções críticas

Cada processo quer aceder um número arbitrário de vezes em momentos arbitrários a secções críticas sobre um dado recurso.

Uma solução para o problema das secções críticas deve garantir:

exclusão mútua se um processo está a executar uma secção crítica, mais nenhum o pode estar;

ausência de deadlock se vários processos estão a tentar entrar numa secção crítica, um deles deve conseguir;

ausência de starvation se um processo tenta entrar numa secção crítica, inevitavelmente vai entrar.

## Problema das secções críticas

#### Outra formulação para o problema:

- exclusão mútua se um processo está a executar uma secção crítica, mais nenhum o pode estar;
  - progresso se nenhum processo estiver numa secção crítica e alguns processos quiserem entrar, apenas os processos que executam o código de sincronização podem participar na decisão de quem entra; esta decisão não pode ser adiada indefinidamente;
- espera limitada existe um limite para o número de vezes que outros processos podem entrar passando à frente de um processo que já pediu entrada.

## Soluções por software para secções críticas

- Será possível arranjar solução para o problema sem ajuda de hardware?
- Suponhamos modelo simplificado com intercalamento de acções atómicas (leituras e escritas) e visibilidade imediata;
- Suponhamos que podemos fazer esperas activas:

```
while(...)
...
// seccao critica
```

- Poderemos obter o código de entrada e saída da secção crítica manipulando variáveis partilhadas de um modo cuidadoso?
- ▶ Pensemos no caso particular de 2 processos,  $P_0$  e  $P_1$ ;

## Pseudo-soluções por software para secções críticas

Uma variável partilhada:

```
boolean token = true;
```

Cada processo/thread executa:

```
while (token == false);
token = false;
//
// seccao critica
//
token = true;
```

► Funciona?

# Solução de Peterson para as secções críticas

- Exemplo clássico de solução por software;
- ▶ Restrito ao caso de 2 processos,  $P_0$  e  $P_1$ ;
- Na solução, dois itens são partilhados:

```
int vez;
boolean entrar[2];
```

Processo i executa:

```
entrar[i] = true;
vez = 1-i;
while (entrar[1-i] && vez == 1-i)
   ;
//
// seccao critica
//
entrar[i] = false;
```

## Problemas com a solução de Peterson

- Exemplo clássico de solução por software;
- Restrita a 2 processos;
- Envolve espera activa;
- Assume implicitamente exclusão mútua de mais baixo nível:
  - atomicidade de acções de leitura/escrita na memória;
  - e.g., dois processos tentarem escrever em vez ao mesmo tempo;

# Algoritmo bakery de Lamport para exclusão mútua

- Para N processos;
- Nenhuma variável é escrita por dois processos;
- Não assume atomicidade de leituras/escritas: quando leitura e escrita se sobrepôem, assume resultado arbitrário da leitura;

```
boolean choosing[N];
int number[N];
```

Processo i executa:

## Soluções por hardware

Um padrão geral de solução pode ser obtido com locks:

```
adquirir lock
seccao critica
libertar lock
```

- O problema é passado para a implementação dos locks . . .
- ► Com ajuda de hardware temos diferentes possibilidades:
  - inibir interrrupções (em uniprocessadores);
  - instruções atómicas: test-and-set, swap, . . .

### Test-and-set

- ► Instrução que atomicamente:
  - coloca o valor de uma flag a verdadeiro
  - devolve o valor que a flag tinha previamente
- Faz atomicamente o equivalente a:

```
boolean TestAndSet(boolean *pt) {
  boolean tmp = *pt;
  *pt = true;
  return tmp;
}
```

### Exclusão mútua com test-and-set

- Usando test-and-set é fácil implementar exclusão mútua;
- ► Flag lock começa a false;
- ► Cada processo faz:

```
while (TestAndSet(&lock))
;
//
// seccao critica
//
lock = false;
```



Solução satisfaz todos os requisitos?

### Swap

- Instrução que atomicamente troca o valor de duas posições de memória;
- Faz atomicamente o equivalente a:

```
void Swap(boolean *a, boolean *b) {
  boolean tmp = *a;
  *a = *b;
  *b = tmp;
}
```

## Exclusão mútua com Swap

- Usando Swap é fácil implementar exclusão mútua;
- Flag lock começa a false;
- Cada processo faz:

```
key = true;
while (key == true)
  Swap(&key, &lock);
//
// seccao critica
//
lock = false;
```

Solução satisfaz todos os requisitos?

### Exclusão mútua com espera limitada via test-and-set

- Solução para N processos;
- A solução usa como itens partilhados, iniciados a false:

```
boolean espera[N];
boolean lock;
```

O processo i executa:

```
espera[i] = true;
while (TestAndSet(&lock) && espera[i])
;
espera[i] = false;
//
// seccao critica
//
j = (i + 1) % N;
while (j != i && !espera[j])
        j = (j + 1) % N;
if (j == i)
        lock = false;
else
        espera[j] = false;
```

## Esperas activas e o sistema operativo

- As soluções anteriores ainda envolvem esperas activas;
- ► Estas podem demorar tempo considerável, enquanto outros processos executam as suas secções críticas inaceitável;
- Solução: o sistema operativo disponibilizar as primitivas (e.g. adquirir e libertar lock) para rodear as secções críticas;

```
acquire(&lock);
//
// seccao critica
//
release(&lock);
```

- Código do utilizador invoca primitivas de controlo de concorrência disponibilizadas, não contendo esperas activas;
- O problema foi passado para a implementação das primitivas . . .

## Implementação de primitivas pelo SO

- Na implementação das primitivas de concorrência, depois de uma curta espera activa, o kernel pode fazer um processo P passar ao estado bloqueado;
- O processo *P*, no estado bloqueado, não é escalonado, não consumindo tempo de processador;
- Mais tarde um processo Q invoca o libertar lock;
- O código desta primitiva trata de mudar o estado do processo P para pronto;
- O processo P pode então entrar na secção crítica da próxima vez que for escalonado.

### Exclusão mútua versus ordem de execução

Na resolução de problemas de controlo de concorrência é útil distinguir duas situações:

- exclusão mútua: quando vários processos concorrem no acesso a recursos partilhados:
  - caso particular muito comum;
  - processo apenas é impedido de prosseguir temporariamente;
  - com apenas um processo, este corre sempre sem problemas;
  - vulgarmente papeis simétricos;
- ordem de execução: quando existem padrões de cooperação e dependência entre acções de processos:
  - um processo não pode prosseguir até acção de outro;
  - processos bloqueiam-se voluntariamente;
  - processos são libertados por outros;
  - exige normalmente mais do que um processo;
  - vulgarmente papeis diferentes (e.g., produtor e consumidor);

## Exemplo de exclusão mútua: jantar dos filósofos

- Problema clássico de programação concorrente
- Cinco filósofos alternam entre pensar e comer esparguete, sentados à volta de uma mesa redonda:
  - existem 5 pratos na mesa;
  - existem 5 garfos na mesa, um entre cada dois filósofos;
  - um filósofo necessita de dois garfos para poder comer;
  - um filósofo só pode pegar ou pousar um garfo de cada vez.
- Este é um problema de exclusão exclusão mútua envolvendo vários recursos, os garfos.
- Uma solução tem que também garantir:
  - segurança: cada filósofo só pode comer tendo dois garfos;
  - ausência de deadlock;
  - ausência de starvation;
  - eficiência na ausência de contenção.

## Exemplo de ordem de execução: produtor-consumidor

- Outro problema clássico.
- Existem dois tipos de processos:
  - produtor: produz itens de dados;
  - consumidor: consome itens produzidos.
- Itens s\(\tilde{a}\) produzidos e consumidos para um buffer partilhado, de tamanho limitado (bounded buffer).
- Uma solução tem que garantir que:
  - se o buffer está vazio, um consumidor não pode prosseguir, tendo que ficar bloqueado;
  - se o buffer está cheio, um produtor não pode prosseguir, tendo que ficar bloqueado.
- Estes problemas também podem envolver exclusão mútua (neste caso na manipulação do buffer).

## Correcção de programas concorrentes

#### Existem dois tipos de propriedades:

- Segurança: determinada propriedade (invariante de estado) é sempre verificada:
  - exemplo: não estão dois processos na secção crítica;
  - exemplo: um filósofo só pode estar a comer com dois garfos;
  - a correcção diz respeito a certos estados nunca serem atingíveis.
- Animação: determinada propriedade será inevitavelmente (mais tarde ou mais cedo) verificada:
  - se processo quer entrar na secção crítica, acabará por entrar;
  - se filósofo quer comer, acabará por comer;
  - animação diz respeito a certos estados serem atingidos.

## Algumas propriedades de animação

#### Casos particulares importantes de propriedades de animação:

- Ausência de deadlock:
  - nunca é atingido um estado do qual não haja saída (não possa ser feito progresso para um estado desejável);
- ► Ausência de livelock:
  - nunca é atingido um de vários possíveis estados dos quais não haja saída (para um estado desejável).
- Ausência de starvation:
  - quando um dado processo tenta continuamente efectuar uma dada acção, acaba por o conseguir;
  - exemplo: um processo só pode ser ultrapassado numa espera um número limitado de vezes.