



INGENIERÍA BIOMÉDICA

Facultad: Ciencias e Ingeniería

Curso: Fundamentos de Biodiseño

TALLER 3

Uso de Arduino y Circuitos

Integrantes:

Raí Walter Apesteguia
Anjali Ximena Calero
Amira Aguilar Cahuana Santa Cruz
Indira Lucel Burga Ríos
Rodrigo Benites Navarro
Maria Fernandes Caceres Inga

03/09/2025 Lima

1. <u>Temperatura</u>

- Código de arduino:

```
#include "DHT.h"
#define DHTPIN 2
                      // Pin donde conectas el DHT
#define DHTTYPE DHT22 // Cambia a DHT11 si usas ese
#define BUZZER 8
                    // Pin donde conectas el buzzer
DHT dht(DHTPIN, DHTTYPE);
void setup() {
 Serial.begin(9600);
 dht.begin();
 pinMode(BUZZER, OUTPUT);
}
void loop() {
 delay(2000); // Lectura cada 2 segundos
 float tempC = dht.readTemperature();
 if (isnan(tempC)) {
  Serial.println("Error leyendo el DHT!");
  return;
 }
 Serial.print("Temperatura: ");
 Serial.print(tempC);
 Serial.println(" °C");
 if (tempC >= 40.0) {
  Serial.println(" 1 iTemperatura alta! Activando alarma.");
  digitalWrite(BUZZER, HIGH); // Suena el buzzer
 } else {
  digitalWrite(BUZZER, LOW); // Apagado
}
```

Link del video de youtube: https://youtube.com/shorts/hxHJMFwM Qk

2. Sistema de detección

- Código de arduino:

```
#define TRIG PIN 15 // A0 como pin digital
#define ECHO_PIN 14 // A1 como pin digital
#define LED VERDE 3
#define LED AMARILLO 4
#define LED ROJO
long duracion;
int distancia;
void setup() {
 pinMode(TRIG PIN, OUTPUT);
 pinMode(ECHO_PIN, INPUT);
 pinMode(LED VERDE, OUTPUT);
 pinMode(LED AMARILLO, OUTPUT);
 pinMode(LED ROJO, OUTPUT);
 Serial.begin(9600);
void loop() {
 // Enviar pulso al TRIG
 digitalWrite(TRIG PIN, LOW);
 delayMicroseconds(2);
 digitalWrite(TRIG_PIN, HIGH);
 delayMicroseconds(10);
 digitalWrite(TRIG PIN, LOW);
 // Medir el tiempo en ECHO
 duracion = pulseIn(ECHO PIN, HIGH);
 // Calcular la distancia en cm
 distancia = duracion * 0.034 / 2;
 Serial.print("Distancia: ");
 Serial.print(distancia);
 Serial.println(" cm");
 // Control de LEDs
```

```
if (distancia < 10) {
 digitalWrite(LED_ROJO, HIGH);
  digitalWrite(LED AMARILLO, LOW);
  digitalWrite(LED VERDE, LOW);
 } else if (distancia >= 10 && distancia <= 20) {
 digitalWrite(LED ROJO, LOW);
  digitalWrite(LED_AMARILLO, HIGH);
  digitalWrite(LED VERDE, LOW);
 } else if (distancia > 20 && distancia <= 30) {
 digitalWrite(LED ROJO, LOW);
  digitalWrite(LED AMARILLO, LOW);
  digitalWrite(LED_VERDE, HIGH);
 } else {
 // Fuera de rango: apaga todos
 digitalWrite(LED ROJO, LOW);
 digitalWrite(LED_AMARILLO, LOW);
 digitalWrite(LED VERDE, LOW);
delay(200); // pequeña pausa
}
```

- Link de Youtube con video https://youtube.com/shorts/yAZYuvo8ZTA?feature=share

3. Navegación

```
#include <LiquidCrystal.h> // librería para pantalla LCD
//Configuración LCD
const int rs = 12, en = 11, d4 = 7, d5 = 6, d6 = 5, d7 = 4;
LiquidCrystal lcd(rs, en, d4, d5, d6, d7);
// Joystick
#define joyX A0 // mi eje xxxxx
#define joyY A1 // ejecito y
#define SW 8 // botón del joystick
// === Variables de posición de la "A" ===
int col = 0;
int row = 0;
void setup() {
 lcd.begin(16, 2);
 pinMode(SW, INPUT_PULLUP); // activamos resistencia interna
 // mi caracter es A, el se movera
 lcd.clear();
 lcd.setCursor(col, row);
 lcd.print("A"); // posición inicial
}
void loop() {
 int xValue = analogRead(joyX);
 int yValue = analogRead(joyY);
 int button = digitalRead(SW);
 // --- Movimiento horizontal ---
 if (xValue < 200 \&\& col > 0) {
                                   // izquierda
  col--;
  updateLCD();
  delay(200);
 else if (xValue > 800 \&\& col < 15) { // derecha
  col++;
  updateLCD();
  delay(200);
 // --- Movimiento vertical ---
```

```
if (yValue < 200 \&\& row > 0) { // arriba
  row--;
  updateLCD();
  delay(200);
 }
 else if (yValue > 800 \&\& row < 1) { // abajo
  row++;
  updateLCD();
  delay(200);
 }
 // Reset al presionar el joystick
 if (button == LOW) {
  col = 0;
  row = 0;
  updateLCD();
  delay(200);
 }
}
// Función para refrescar pantalla
void updateLCD() {
 lcd.clear();
 lcd.setCursor(col, row);
 lcd.print("A");
```

Link de videos de youtube:

- https://youtube.com/shorts/7RddiWafpGM
- https://youtube.com/shorts/L7NyQVJ6ArA