

#### Processamento de Consultas

- Processar consultas envolve:
  - □ Traduzir consultas expressas em linguagens de alto nível (como SQL) em expressões que podem ser implementadas no nível físico do sistema de banco de dados (nível de tabelas);
  - □ Otimizar a expressão destas consultas;
  - Avaliar a base de dados de acordo com as diretrizes da consulta, para fornecer o resultado.



#### Processamento de Consultas

- Consulta SQL
  - □ É adequada para uso humano;
  - □ Não adequada ao processamento pelo SGBD:
    - Não descreve uma seqüência de passos (procedimento) a ser seguida;
    - Não descreve uma estratégia eficiente para a implementação de cada passo no que tange o acesso em nível físico (arquivos do BD).
- Cabe ao SGBD deve se preocupar com este processamento → módulo Processador de Consultas.

### ь,

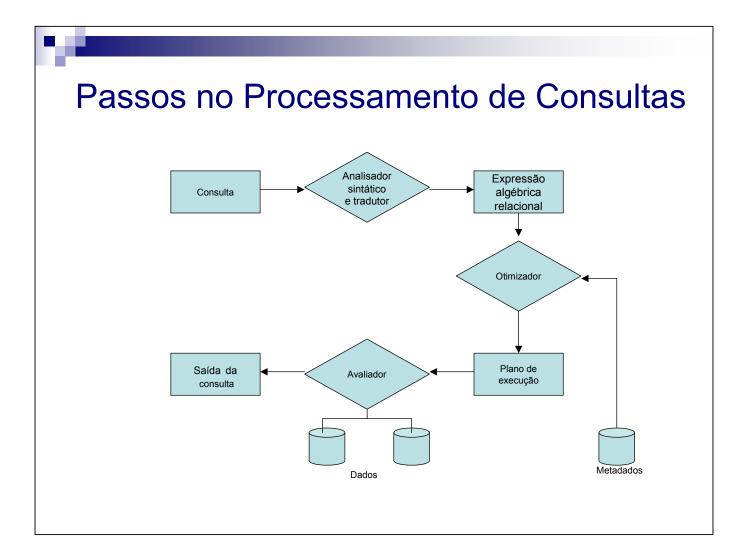
#### Módulo Processador de Consultas

- Objetivo: Otimização do processamento de uma consulta
  - Tradução, transformação e geração de uma estratégia (plano) de execução;
  - Estratégia de acesso:
    - Considera algoritmos predefinidos para implementação de passos do processamento e estimativas sobre os dados.
- O esforço é valido, pois quase sempre

$$T_x << T_y$$

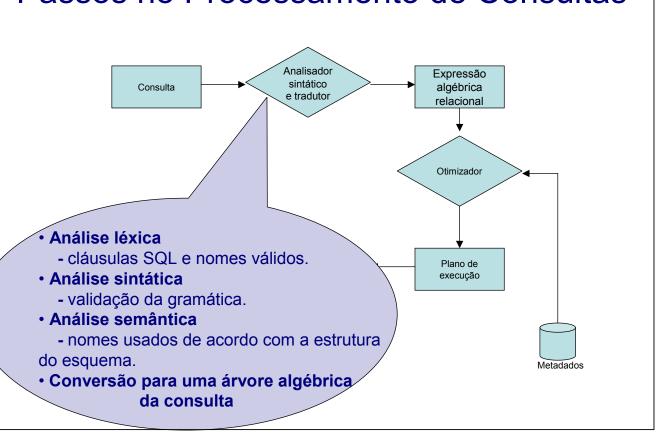
 $T_x$  = Tempo para definir e executar uma estratégia otimizada de processamento;

 $T_y$  = Tempo para executar uma estratégia nãootimizada de processamento.



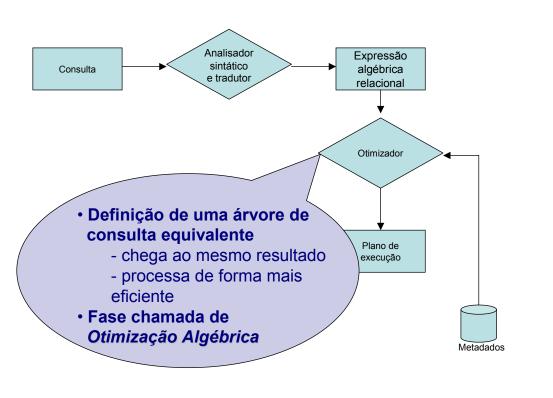


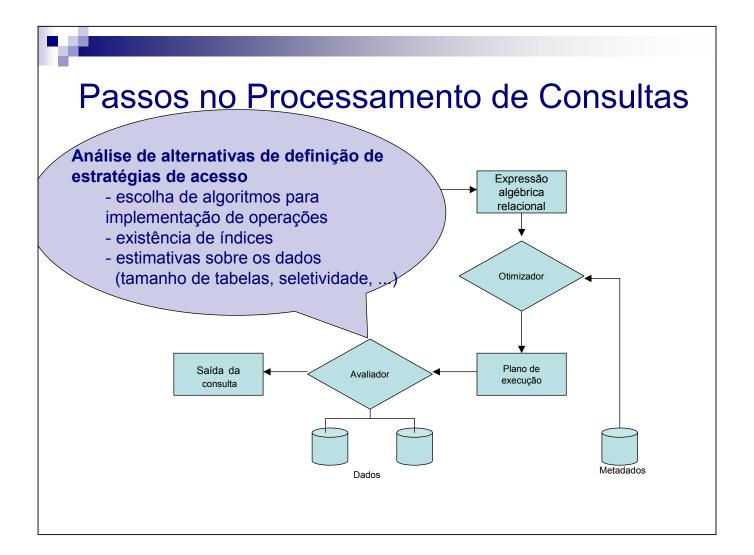
#### Passos no Processamento de Consultas





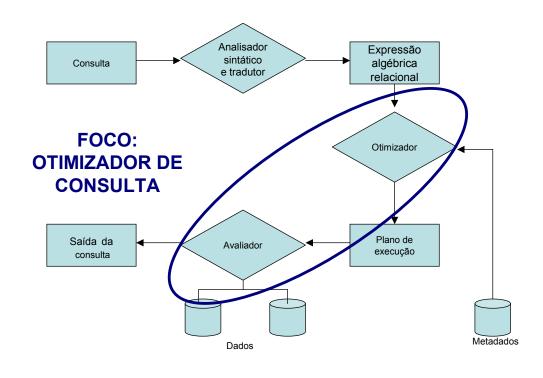
#### Passos no Processamento de Consultas







### Passos no Processamento de Consultas





Suponha a consulta:

```
select saldo
from conta
where saldo < 2500;</pre>
```

Esta pode ser traduzida nas duas expressões algébricas relacionais diferentes:

```
σ saldo < 2500 (π saldo (conta))
```

 $\pi$  saldo ( $\sigma$  saldo < 2500(conta))

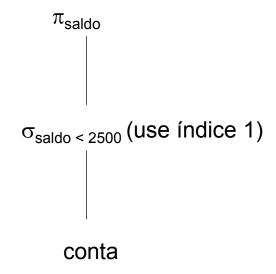


- Além desta variação, é possível executar cada operação algébrica relacional usando um entre diversos algoritmos diferentes. Por exemplo:
  - □ Para executar a seleção, podemos procurar em todas as tuplas de *conta* a fim de encontrar as tuplas com saldo menor 2.500.
  - □ Se um índice árvore-B+ estiver disponível no atributo saldo, podemos usar o índice em vez de localizar as tuplas.
- É necessário prover as expressões algébricas de anotações que permitam especificar como serão avaliadas.



- Uma operação algébrica relacional anotada com instruções sobre como ser avaliada é chamada de avaliação primitiva.
- Vária avaliações primitivas podem ser agrupadas em pipeline, e executadas em paralelo.
- Uma sequência de operações primitivas é um plano de execução de consulta ou plano de avaliação de consulta.





 Uma vez escolhido o plano de consulta, a consulta é avaliada com aquele plano e o resultado da consulta é produzido



#### Otimização de Consultas

- Existem 2 técnicas básicas para otimização de consultas:
  - □ As baseadas em heurísticas para a ordenação de acesso ao banco de dados, que participarão da estratégia de acesso;
  - □ e as que estimam sistematicamente o custo de estratégias de execução diferentes e escolhem o plano de execução com o menor custo estimado.



- n<sub>r</sub>: é o número de tuplas na relação r;
- b<sub>r</sub>: é o número de blocos que contêm tuplas da relação r;
- s<sub>r</sub>: é o tamanho em bytes de uma tupla da relação r;
- f<sub>r</sub>: é o fator de bloco da relação r, ou seja, o número de tuplas da relação r que cabe em um bloco;
- V(A,r): é o número de valores distintos que aparecem na relação r para o atributo A. Esse valor é igual ao tamanho (em número de tuplas) de π<sub>A</sub>(r). Se A é uma chave para a relação r, V(A,r) é n<sub>r</sub>.



- SC(A,r): é a cardinalidade de seleção (seletividade) do atributo A da relação r.
  - □ Dados uma relação r e um atributo A da relação, SC(A,r) é o número médio de registros que satisfazem uma condição de igualdade no atributo A, dado que pelo menos um registro satisfaz a condição de igualdade.
  - □ Exemplo:
    - SC(A,r) = 1 se A é um atributo-chave de r;
    - Para um atributo que não é chave, estimamos que os valores distintos de V(A,r) são distribuídos uniformemente entre as tuplas, produzindo SC(A,r) = (n<sub>r</sub> / V(A,r))

## 'n

- As duas últimas estatísticas podem ser estendidas de forma a valer para um conjunto de atributos, ao invés de valer para apenas um atributo.
- Se as tuplas da relação r estiverem armazenadas fisicamente juntas em um arquivo, a seguinte equação é válida:

$$B_r = [n_r, f_r]$$



- Informações sobre índices:
  - □ f<sub>i</sub>: é o fan-out (número de ponteiros) médio dos nós internos do índice i para índices estruturados em árvore, como árvores B<sup>+</sup>;
  - □ HT<sub>i</sub>: é o número de níveis no índice i, ou seja, a altura do índice i.
  - □ LB<sub>i</sub>: é o número de blocos de índice de nível mais baixo no índice i, ou seja, o número de blocos no nível de folha do índice (o número de blocos que contém os registros folha de um índice).



- As variáveis estatísticas são usadas para estimar o tamanho do resultado e o custo para várias operações e algoritmos.
- A estimativa de custo do algoritmo A é E<sub>A</sub>.
- Para manter as estatísticas precisas, toda vez que uma relação for modificada tem-se que atualizar as estatísticas. Contudo, a maioria do sistema não atualiza as estatísticas em todas as modificações. Atualiza-as periodicamente.
- Quanto mais informações forem utilizadas para estimar o custo da consulta e quanto mais precisas forem essas informações, melhores serão as estimativas de custo.



#### Medidas do Custo de uma Consulta

- O custo de uma consulta pode ser estimado de diversas formas:
  - □ Por acessos a disco;
  - □ Por tempo de uso da CPU;
  - Pelo tempo de comunicação nos BD paralelos e/ou distribuídos;
- O tempo de execução de um plano poderia ser usado para estimar o custo da consulta, contudo em grandes sistemas de BD, utiliza-se o número de acessos a disco, porque estes estabelecem o tempo crítico de execução do plano (já que são lentos quando comparados às operações realizadas em memória).



#### Medidas do Custo de uma Consulta

- Para simplificar nossos cálculos assumiremos que todas as transferências de blocos (do disco para memória) têm o mesmo custo. Desconsideraremos o tempo de latência e o tempo de busca. Também desconsideramos o custo de escrever o resultado final de uma operação de volta para o disco.
- Os custos dos algoritmos dependem significativamente do tamanho do buffer na memória principal. No melhor caso, todos os dados podem ser lidos para o buffer e o disco não precisa ser acessado novamente. No pior caso, supomos que o buffer pode manter apenas alguns blocos de dados aproximadamente um bloco por relação. Geralmente faremos a suposição do pior caso.



- É a varredura de arquivos: o operador de mais baixo nível para se ter acesso aos dados.
- São algoritmos de procura que localizam e recuperam os registros que estão de acordo com uma condição de seleção.
- Tem-se vários algoritmos diferentes, que variam de acordo com a complexidade da seleção e o uso ou não de índices.



- Exemplo de algoritmos usados na implementação do operador select:
  - □ Busca Linear (ou força bruta);
  - □ Busca Binária;
  - □ Utilização de índice primário (atributo chave);
  - Utilização de índice primário para recuperar múltiplos registros (atributo chave);
  - Utilização de um índice cluster para recuperar múltiplos registros (atributo não chave);
  - Utilização de um índice secundário (Árvore B+) em uma comparação de igualdade;
  - □ Busca para seleções complexas



- Busca para seleções complexas:
  - □ Se uma condição de uma instrução select é uma condição conjuntiva – ou seja, é formada por diversas condições simples conectadas pelo conectivo lógico AND, o SGBD pode usar os seguintes métodos:
    - Seleção conjuntiva utilizando um índice individual;
    - Seleção conjuntiva utilizando um índice composto;
    - Seleção conjuntiva por meio da interseção de registros.



- Busca para seleções complexas:
  - Se uma condição de uma instrução select é uma condição disjuntiva – ou seja, é formada por diversas condições simples conectadas pelo conectivo lógico OR, a otimização é mais simples.
  - □ Pouca otimização pode ser feita, pois os registros que satisfazem a condição disjuntiva são a união dos registros que satisfazem as condições individuais.



- Veremos dois deles (os básicos):
  - □ Aquele que envolve uma Busca Linear;
  - □ Aquele que envolve uma Busca Binária.
- Considere uma operação de seleção em uma relação cujas tuplas são armazenadas juntas em um único arquivo.



#### Seleção por Busca Linear – A1

- Em uma busca linear, cada bloco de arquivo é varrido e todos os registros são testados para verificar se satisfazem a condição de seleção.
- Como todos os blocos precisam ser lidos, E<sub>A1</sub> = b<sub>r</sub>.
- No caso da seleção ser aplicada em um atributo-chave, podemos supor que a metade dos blocos é varrida antes de o registro ser encontrado, ponto no qual a varredura termina. A estimativa então será E<sub>A1</sub> = (b<sub>r</sub>/2).



### Seleção por Busca Binária – A2

- Se o arquivo é ordenado em um atributo e a condição de seleção é uma comparação de igualdade neste atributo, podemos usar uma busca binária para localizar os registros que satisfazem a seleção.
- Neste caso, a estimativa é:

$$E_{A2} = [\log_2(b_r)] + [SC(A,r)/f_r] -1$$

- □ O primeiro termo [log₂(b₁)] contabiliza o custo para localizar a primeira tupla por meio da busca binária nos blocos;
- □ O número total de registros que satisfarão a seleção é SC(A,r), e esses registros ocuparão [SC(A,r)/f<sub>r</sub>] blocos, dos quais um já havia sido recuperado (por isso o -1).
- □ Se a condição de igualdade estiver em um atributo-chave, então SC(A,r) = 1, e a estimativa se reduz a  $E_{A2} = [log(b_r)]$ .



#### Cálculo do Custo da Busca Binária

- Acesso aos blocos:
  - □ Primeiro acesso (ao bloco central) → não encontro o registro procurado;
  - Segundo acesso (ao bloco central do lado esquerdo ou direito)
  - ....
  - Até o pior caso (nono acesso), o registro é encontrando na última divisão disponível (ou não é encontrado).
- Para 500 blocos:
  - 500 → 250 → 125 → 62,5 → 31,25 → 15,62 → 7,8 → 3,9 → 1,9 (nove divisões)
- Cálculo:  $\log_2(500) = 9 \rightarrow 2^9 = 516 (=\sim 500)$



#### Exemplo de Seleção por Busca Binária

- Suponha as seguintes informações estatísticas para uma relação conta:
  - ☐ f<sub>conta</sub> = 20 (ou seja, 20 tuplas de *conta* cabem em um único bloco);
  - □ V(nome\_agência, conta) = 50 (ou seja, existem 50 agências com nomes diferentes);
  - □ V(saldo, conta) = 500 (ou seja, existe 500 valores diferentes de saldos nesta relação);
  - □ n<sub>conta</sub> = 10.000 (ou seja, a relação *conta* possui 10.000 tuplas).
- Considere a consulta:

σ <sub>nome\_agência = Perryridge</sub> (conta)



#### Exemplo de Seleção por Busca Binária

- Como a relação tem 10.000 tuplas, e cada bloco mantém 20 tuplas, o número de blocos é b<sub>conta</sub> = 500 (10.000/20);
- Uma varredura de arquivo simples faria 500 acessos a blocos, supondo que o atributo da condição não fosse atributo-chave. Senão, seriam em média 250 acessos;
- Suponha que conta esteja ordenado por nome\_agência.
- Como V(nome\_agência, conta) = 50, esperamos que 10.000/50=200 tuplas da relação conta pertençam à agência Perryridge;
- Essas tuplas caberiam em 200/20 = 10 blocos;
- Uma busca binária para encontra o primeiro registro [log<sub>2</sub>(500)] = 9;
- Assim o custo total seria: 9 + 10 1 = 18 acessos a bloco.



- A otimização de consulta para uma operação SELECT é necessária principalmente em condições de seleção conjuntiva, sempre que mais de um dos atributos envolvidos nas condições possuírem um caminho de acesso.
- O otimizador deve escolher o caminho de acesso que recupera o menor número de registros (gera blocos de respostas menores), de maneira mais eficiente.
- As seleções que separam o menor número de tuplas devem ser realizadas primeiro.
- Na escolha entre múltiplas opções o otimizador considera também a seletividade de cada condição.



#### Classificação

- A ordenação é bastante importante, uma vez que o algoritmo é utilizado:
  - □ Na implementação do *order by*.
  - □ Como um componente-chave nos algoritmos de sortmerge usado no join, union e intersection e em algoritmos de eliminação de duplicatas para a operação project.
- A ordenação pode ser evitada se um índice apropriado existir de forma a permitir o acesso ordenado aos registros.



### Classificação

- Formas de ordenação:
  - □ Lógica: construção de um índice na chave de classificação, o qual será usado para ler a relação na ordem de classificação.
    - A leitura de tuplas na ordem de classificação pode conduzir a um acesso de disco para cada tupla.
  - □ Física: as tuplas são gravadas de forma ordenada no disco.



#### Classificação

- O problema de classificação pode ser tratado sob duas condições:
  - Quando a relação cabe completamente na memória principal:
    - Técnicas padrões de classificação (quicksort entre outras) podem ser usadas.
  - □ Quando a relação é maior que a memória principal → classificação externa:
    - Algoritmo comum: sort-merge externo
      - □ Para entendê-lo, considere M o número de frames de páginas no buffer da memória principal ( o número de blocos de disco cujos conteúdos podem ser colocados no buffer da memória principal).



#### Ordenação Externa

- A ordenação externa é adequada para manipular arquivos de registros grandes, que são armazenados em disco e que não cabem inteiramente na memória principal.
- A ordenação nesse algoritmo é feita por partes estratégia merge-sort.
- Fases:
  - □ Fase de ordenação;
  - □ Fase de fusão.



#### Inicialização:

```
i ← 1;
j ← b; (tamanho do arquivo em blocos)
k ← n<sub>0</sub>; (tamanho do buffer em blocos)
m ← [ (j/k) ] (maior inteiro)
```

Se no buffer cabem 3 blocos, e o arquivo possui 11 blocos, será preciso 4 iterações da fase de ordenação. As 3 primeiras ordenarão 9 blocos e a última ordenará 2 blocos.

#### Fase de ordenação

Enquanto (i <= m) faça

 $i \leftarrow i + 1$ ;

}

```
leia os próximos k blocos do arquivo para o buffer ou se houver menos do que k blocos restantes, leia todos os blocos restantes; ordene os registros no buffer e grave-os como um sub-arquivo temporário (utilize um algoritmo de ordenação interna, como o bubble ou quicksort, por exemplo);
```



#### Fase de fusão: fundir os subarquivos até que reste apenas 1

```
Inicialização
                                            Temos 4 subarquivos ordenados (m = 4 e k = 3).
    i ← 1;
    p \leftarrow \lceil \log_{k-1} m \rceil; (p é o número de passagens da fase de fusão)
                                                                                         p = 2
    j \leftarrow m;
enquanto (i <= p) faça
           n \leftarrow 1;
                                                                                  q = 2 e depois 1
           q \leftarrow \lceil (j/(k-1)) \rceil; (número de subarquivos a gravar nesta passagem)
           enquanto (n <= q) faça
                       ler os próximos k-1 subarquivos ou os subarquivos
           restantes (da passagem anterior), um bloco de cada arquivo por vez;
                       fundir e gravar no novo subarquivo um bloco por vez
                       n \leftarrow n + 1;
           j \leftarrow q;
           i \leftarrow i + 1;
    }
```