Sistemas Digitais

CONVERSOR AD/DA



Maria Eduarda Pedroso Daniel Costa





Tópicos



Introdução Conversor AD/DA

Resultados
Esperados e obtidos

Pré projeto Mudança de tema

02 05 Cronograma

Conversor implementado

Implementação e o codigo no Arduino

03

Conclusão

Introdução

As características mais importantes dos conversores AD e DA são o tempo de conversão, a taxa de conversão, que indicam quantas vezes o sinal analógico ou digital é quantificado ou reconstruido por segundo, e a resolução N. O tempo total necessário desde a obtenção do sinal analógico (ou digital) até a sua conversão final é chamado de tempo de conversão.

- Pega a onda analogica
- Quantiza e separa em faixas de bits
- Valor digital gerado
- Digital com alguma forma de ligação volta sinal para analógico



Pré Projeto

Mudança do projeto inicial apresentado para o proposto pelo professor

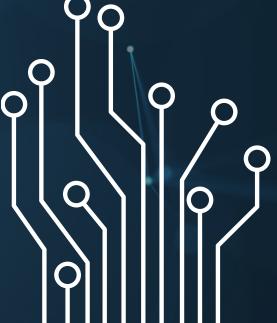


```
#define quantidade_faixas 3
#define porta_saida 10
int convertido;
int leitura;
int conversaofaixabits;
int valorPWM;
void setup()
  Serial.begin(250000);
  pinMode(porta_saida, OUTPUT);
```

```
leitura = analogRead(A1);
Serial.println("-----");
Serial.print("Valor analogico lido:");
Serial.println(leitura, DEC);
Serial.print("Valor tensão lido:");
Serial.println(float(leitura * 5.0 / 1023), DEC);
```

//leitura analogica do pino de entrada A0

void loop()



```
//QUANTIZAÇÃO E CONVERSÃO DE FAIXAS
conversaofaixabits = 0;
if (leitura != 0) {
  conversaofaixabits = (quantidade_faixas * leitura) / 1023;
  conversaofaixabits = conversaofaixabits + 1;
  if (conversaofaixabits > quantidade_faixas) {
    conversaofaixabits = quantidade_faixas;
```



```
valorPWM = (255 * conversaofaixabits) / quantidade_faixas;

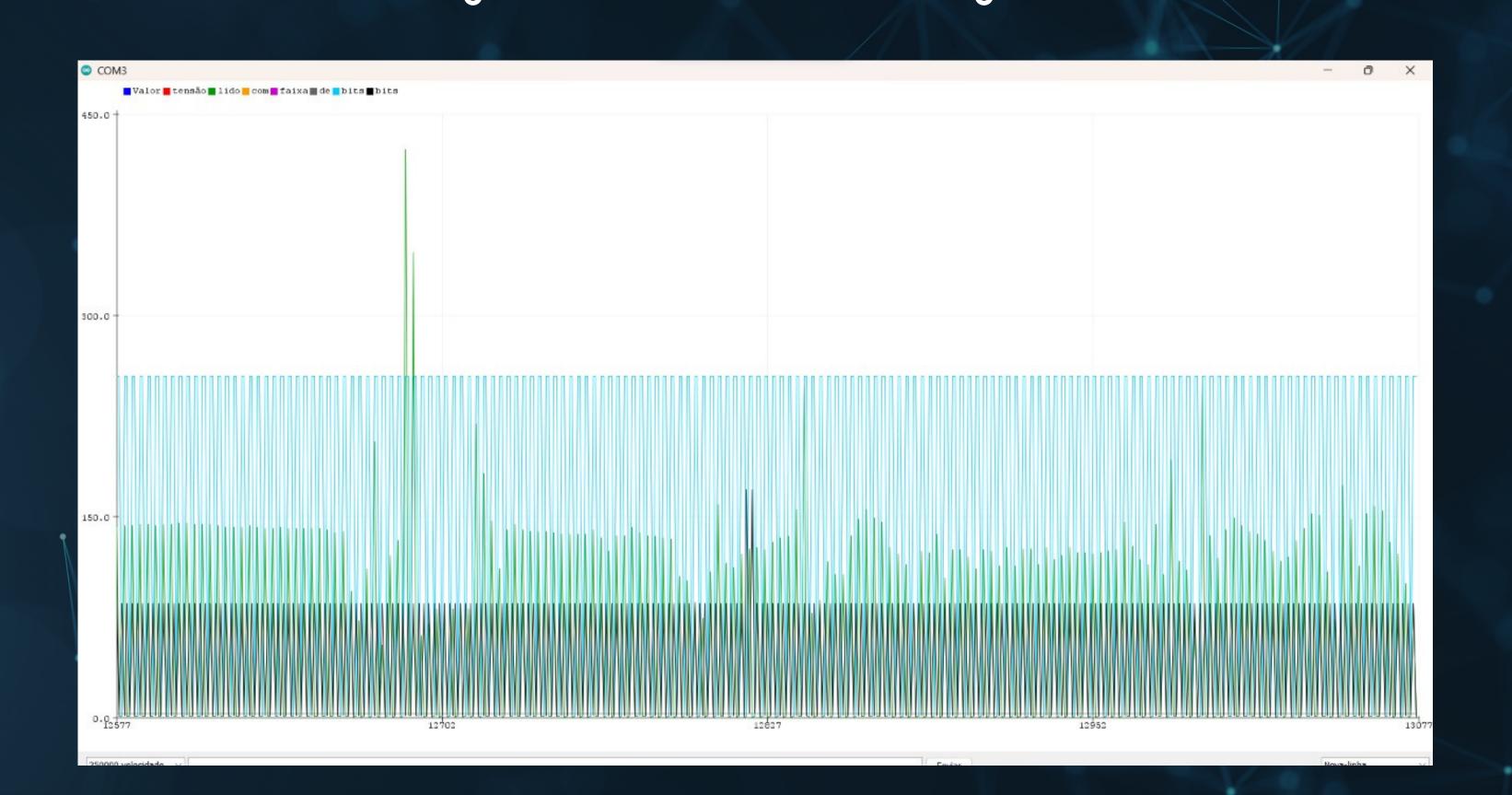
Serial.print("Valor digital convertido com faixa de 255 bits:");
Serial.println(valorPWM, DEC);
Serial.print("Valor tensão convertido com faixa de 255 bits:");
Serial.println(float(valorPWM * 5.0 / 255), DEC);
```

//CONVERSÃO DIGITAL PARA ANALOGICO PINO PWM



```
digitalWrite(porta_saida, conversaofaixabits);
Serial.print("Erro de conversão:");
Serial.println(float(valorPWM * 5.0 / 255) - float(leitura * 5.0 / 1023), DEC);
delay(0.005);
```

Resultados



Resultados

Valor analogico lido:168
Valor tensão lido:0.8211143493
Valor quantizado com faixa de 3 :1
Valor digital convertido com faixa de 255:85
Valor tensão convertido com faixa de 255:1.666666030
Erro de conversão:0.8455522537

Valor analogico lido:143
Valor tensão lido:0.6989247322
Valor quantizado com faixa de 200 :28
Valor digital convertido com faixa de 255:35
Valor tensão convertido com faixa de 255:0.6862745285
Erro de conversão:-0.0126501917

Resultados

Lido

0.6891495704

Convertido

0.6862745285

Erro

-0.0028750300

Lido

0.6744868278

Convertido

1.6666666030

Erro

0.9921797752

Cronograma

01 02 03 04

Escolha do tema
 pré-projeto

- Testes e implementação no arduino
- Apresentação final

Conclusão

A utilização de conversores A/D é o principal recurso para trazer para dentro do seu processador os sinais analógicos do mundo real.

Apesar do mundo real ser quase totalmente analógico, a conversão de sinais analógicos para sinais digitais (realizada por um Conversor Analógico-Digital) é de extrema importância pois o tratamento de dados com o sinal digital se torna muito mais fácil. Geralmente, após esse processamento, o sinal deve ser convertido novamente para analógico para atuar sobre certo sistema que manda uma resposta em sinal analógico. Mesmo não chegando no resultado desejado, adquiri muitos aprendizados com o projeto

Obrigada

DUVIDAS?





