

Segundos parciales resueltos Estructura del Computador II

PARCIAL 1

Indicar la oración correcta. *

- ☒ Un programa ensamblador convierte el programa que está escrito en lenguaje simbólico a lenguaje de máquina, para su almacenamiento en el disco rígido.
- ☐ Un programa intérprete convierte el programa que está escrito en lenguaje simbólico a assembler, para su almacenamiento en memoria principal.
- ☐ Un programa compilador convierte el programa que está escrito en lenguaje de máquina a lenguaje de bajo nivel, para su almacenamiento en el disco rígido.
- ☐ Un programa intérprete convierte el programa que está escrito en lenguaje de alto nivel a lenguaje de alto nivel, para su almacenamiento en memoria principal.

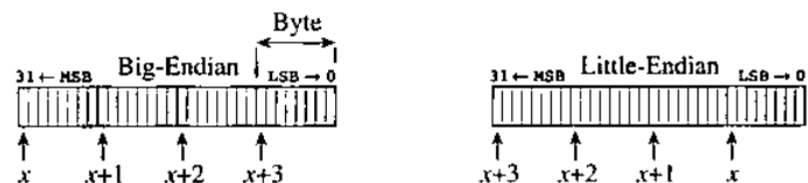
En Little Endian el byte menos significativo va en la dirección más ____ .

En Big Endian el byte ____ significativo se encuentra en la dirección más baja.

En Little Endian, el byte menos significativo va en la dirección más baja.

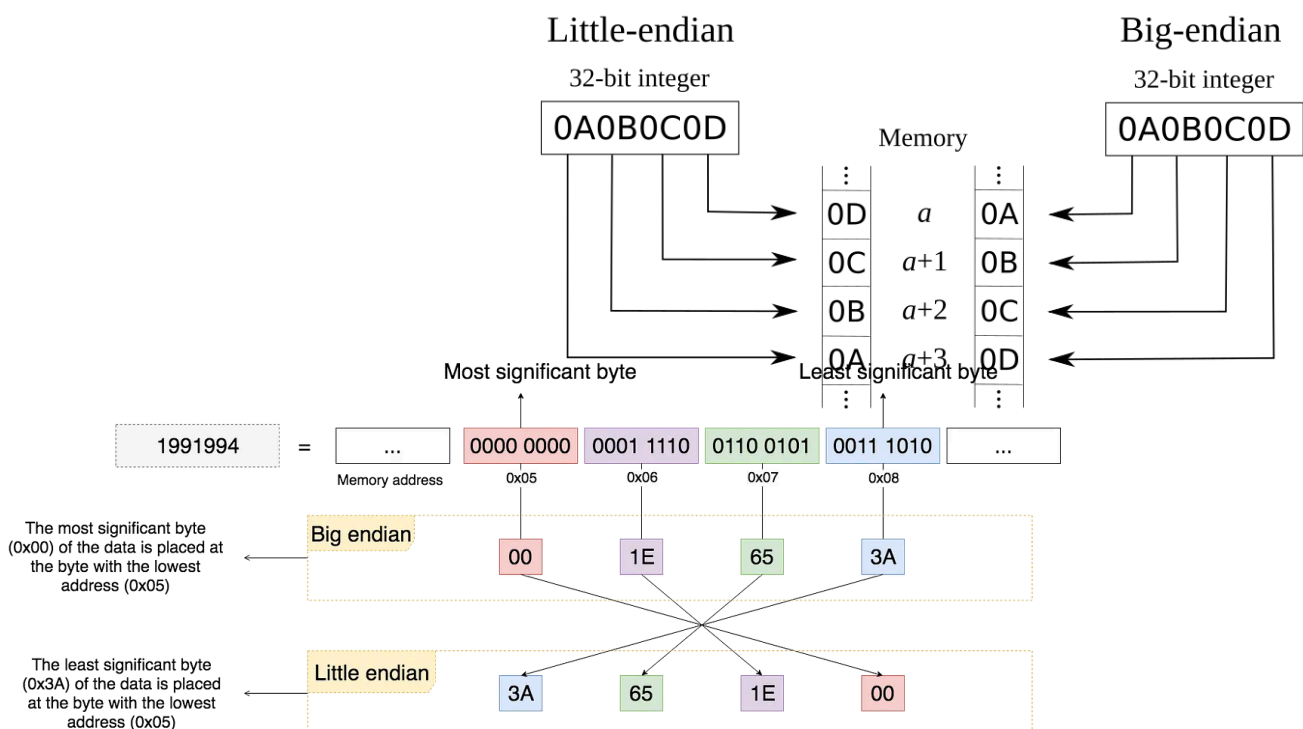
En Big Endian el byte más significativo va en la dirección más baja.

X: dirección más baja



La dirección de la palabra es x en ambos formatos

Figura 4.3 • Formatos de almacenamiento *big endian* y *little endian*.



¿lo hace en la primer pasada o lo hace en la segunda? *		1	2
Obtener la dirección de todos los datos		😊	
Obtener la dirección de todas las instrucciones		😊	
Generar el código de máquina			😊
Elegir una instrucción de lenguaje de máquina para cada instrucción de lenguaje simbólico		😊	
Operaciones aritméticas de cálculo de direcciones		😊	
Guardar rótulos y constantes en la tabla de símbolos		😊	

La mayoría de los ensambladores recorren dos veces el texto escrito en lenguaje simbólico, por lo que se los conoce como “ensambladores de dos pasadas”. En la **primera pasada** el ensamblador se dedica a determinar las direcciones de todos los datos e instrucciones del programa y a seleccionar qué instrucción del lenguaje de máquina debe generarse para cada instrucción del lenguaje simbólico, pero sin generar aún el código de máquina.

se asignará a dicha dirección. Durante esta pasada, el ensamblador realiza también cualquier operación aritmética necesaria e inserta las definiciones de todos los rótulos y constantes en una **tabla de símbolos**.

por lo que durante la segunda pasada podrá generar el código de máquina, insertando en el mismo los valores de los símbolos, ya conocidos para ese momento.

Paso a paso qué hace:

```

¿Qué número guarda en z el siguiente p

    .begin
    .org 2048
    ld [x], %r1
    ld [y], %r2
    subcc %r1, %r2, %r0
    bneg true1
    subcc %r2, %r1, %r0
    bneg true2
    ba fin
true1: st %r2, [z]
    ba fin
true2: st %r1, [z]
    ba fin
A:    2
B:    11
x:    9
y:    3
z:    0
fin:
    .end

```

Cargo X en %r1, X = 9

Cargo Y en %r2, Y = 3

Hago la resta $\%r1 - \%r2 = 9 - 3 = 6$

bneg si el resultado es negativo (N = 1), salto a true1, como NO es negativo, sigo

Hago la resta $\%r2 - \%r1 = 3 - 9 = -6$

bneg si el resultado es negativo (N = 1), salto a true2, como SI dio negativo, salto

true2 almacena en la etiqueta Z el contenido de %r2, por lo tanto Z = 9.

La cantidad de registros dedicados en el data path del procesador ARC es: *

2

3

4

5 o más ←

4 temp

1 IR

1 PC

32 reg

a chequear: que se le llama registro dedicado

Registro 00	%r0 [= 0]	Registro 11	%r11	Registro 22	%r22
Registro 01	%r1	Registro 12	%r12	Registro 23	%r23
Registro 02	%r2	Registro 13	%r13	Registro 24	%r24
Registro 03	%r3	Registro 14	%r14 [%sp]	Registro 25	%r25
Registro 04	%r4	Registro 15	%r15 [link]	Registro 26	%r26
Registro 05	%r5	Registro 16	%r16	Registro 27	%r27
Registro 06	%r6	Registro 17	%r17	Registro 28	%r28
Registro 07	%r7	Registro 18	%r18	Registro 29	%r29
Registro 08	%r8	Registro 19	%r19	Registro 30	%r30
Registro 09	%r9	Registro 20	%r20	Registro 31	%r31
Registro 10	%r10	Registro 21	%r21		

PSR	%psr	PC	%pc
← 32 bits →		← 32 bits →	

Tenemos:

- 32 registros para el uso del usuario (%r0 al %r31)
- 1 IR (registro de instrucciones)
- 1 PC (contador de programa)
- 4 registros temporales

Los registros %r0–%r31 son accesibles directamente por el usuario. El registro %r0 siempre contiene un 0, y esto no puede modificarse. El %pc es el contador de programa, que apunta a la dirección a ser leída desde la memoria principal. El usuario tiene acceso directo al contador de programa solo a través de las instrucciones `call` y `jmp1`. Los registros temporarios se utilizan para interpretar el conjunto de instrucciones de ARC, por lo que no son accesibles para el usuario. El registro %ir contiene la instrucción en ejecución, y tampoco es accesible al usuario.

Los que no son del usuario son registros dedicados en el data path, son 5 o más.

La cantidad de registros Stack Pointer que tiene el procesador ARC es *

Es 1 solo, el %r14.

Como los datos son de 32 bits y las direcciones son de 8 bits, el SP siempre tiene cero en *

El bit menos significativo

Los dos bits más significativos

Los dos bits menos significativos

El bit más significativo

32 = 2⁶

tarea: chequear

Bueno, lo entendí.

Como para poder manejarme con la pila, debo sumar y restar 4 según pusheo o popeo, para que funcione bien, el stack pointer debe ser múltiplo de 4.

La forma de asegurar que un número en binario sea múltiplo de 4 es que sus dos últimos bit sean 0.

Esta propiedad es útil en la programación de bajo nivel, especialmente cuando se trabaja con la alineación de memoria, ya que garantiza que los múltiplos de 4 estén alineados adecuadamente en arquitecturas que requieren alineación en direcciones múltiplos de 4.

en la interpretación de las instrucciones, tal como se verá en la sección 6.2.4. El contador de programa solo puede contener valores que sean múltiplos de 4, por lo que los dos bits menos significativos de `%pc` pueden ser conectados eléctricamente a cero.

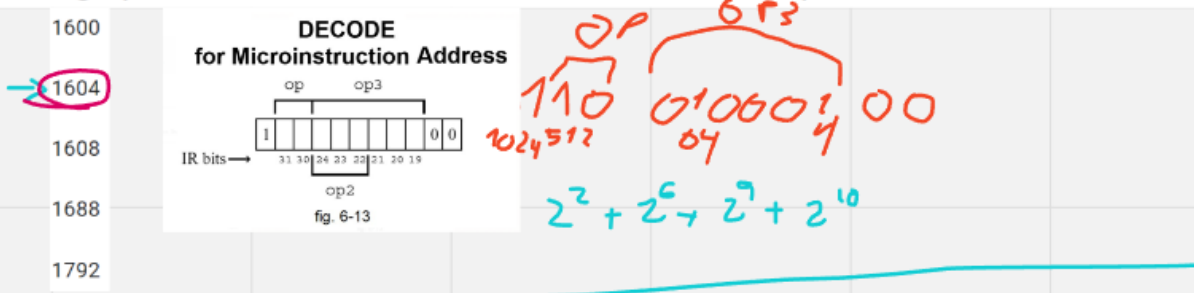
¿Cómo se podría implementar en una sola instrucción `mov %r3, %r1` (mover el contenido del registro `%r3` al registro `%r1`)? *

`subcc %r0, %r3, %r1`

`xnor %r3, %r0, %r1`

`or %r0, %r3, %r1` ←

Indicar la dirección dentro de la ROM de Control dónde se encuentra el micro código para la instrucción `andcc` si el OP es 10 y el op3 es 010001 *

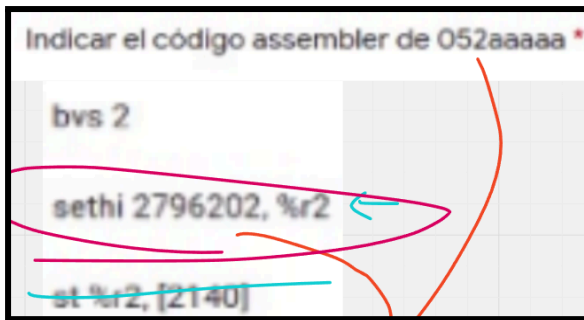


1 OP OP3 00

OP = 10

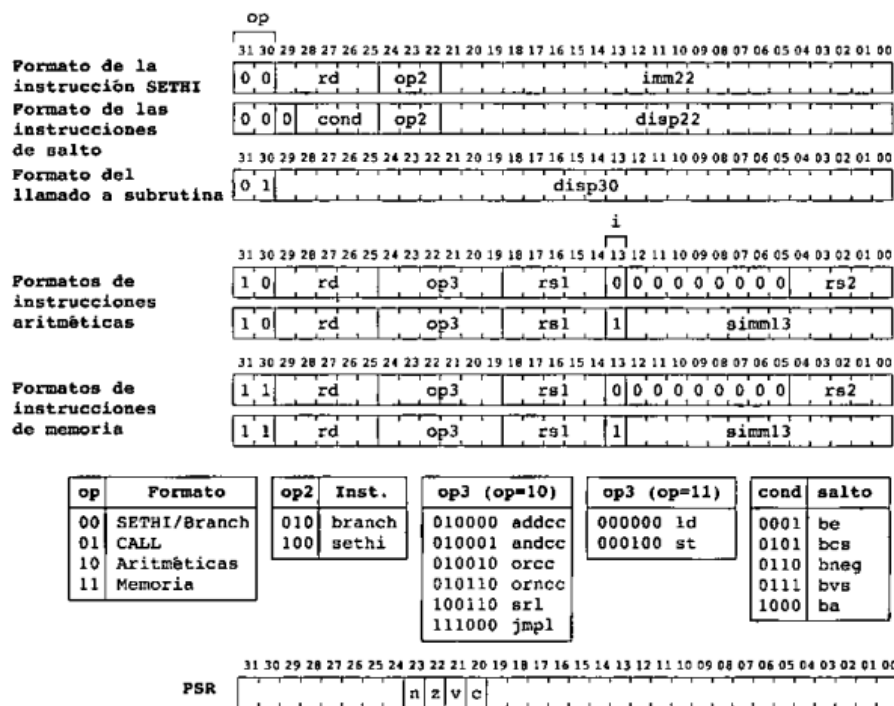
OP3 = 010001

Entonces la instrucción queda 1 10 010001 00, pasando a decimal obtengo la dirección de la instrucción: 1604.



052AAAAA

Pasamos a binario: 0000 0101 0010 1010 1010 1010 1010 1010



Miro los 2 primeros: 00 SETHI o Branch OP. Ahora los OP2: (8 9 10) 1 0 0, es SETHI.

Puedo separar entonces:

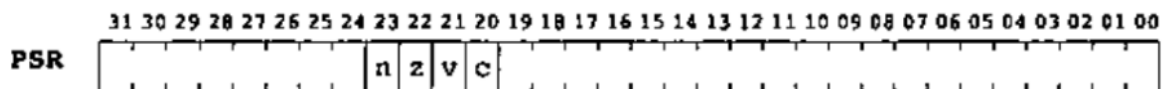
00 00010 (2) 100 101010101010101010101010 rd = %r2, cte = un número feo. Mi instrucción será SETHI cte, %r2

PARCIAL 2

El registro %psr se actualiza luego de cada operación que realiza la ALU.

Seleccione una:

- ☐ Verdadero
- ☐ Falso



El campo **cond** identifica el tipo de salto condicional, que se basa en los códigos de condición (**n**, **z**, **v** y **c**) del registro de estado PSR, de acuerdo con lo que puede observarse en la parte inferior de la figura 4.10. El resultado de la ejecución de cualquier instrucción

Falso. Cómo se modifica con los flags, hay operaciones de la ALU que no modifican los códigos de condición.

Al intentar compilar este código en lenguaje ensamblador para el procesador Al

```
.begin
.org 2048
X .equ 4000    ! 0xfa0
main:
    sethi X, %r2
    srl %r2, 10, %r2
set:
    st %r2, [dispo]
    call Rutina
    addcc %r2, -1, %r2
    bne set
fin:
    jmp1 %r15 + 4, %r0

.org a00004h
dispo: .dwb 1
Rutina:    jmp1 %r15 + 4, %r0

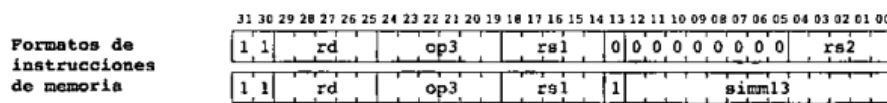
.end
```

Seleccione una:

- ☐ a. No compila porque la instrucción 3 no se puede codificar
- ☐ b. No compila porque la instrucción 1 no se puede codificar

La instrucción 1 funciona bien, la constante de 4000 no supera los 22 bits.

La instrucción 3 del tipo storage quiere almacenar la constante A00004 en el registro %r2, pero viendo el formato de la instrucción de memoria, la constante puede tener como máximo 13 bits, por lo tanto en este caso no se puede codificar. **Opción b)**

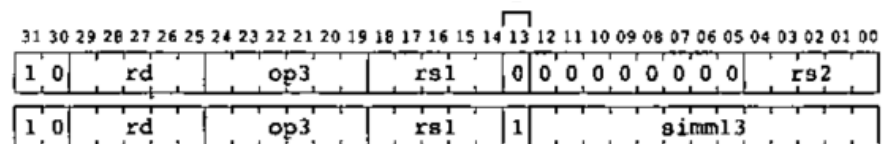


La compilación de la siguiente instrucción: add %r0, 2300, %r1 ! r1 <- 2300 re:

Seleccione una:

- ☐ a. Error porque la instrucción no existe
- ☐ b. Error porque 2300 es número fuera del rango de representación
- ☐ c. El compilación existosa pero la instrucción ensamblada no es la deseadi
- ☐ d. Compilación exitosa

Formatos de instrucciones aritméticas



2300 debe tener 13 bits, 2300 = 100011111100 cumple, así que podría compilar

En la arquitectura de ARC, no es necesario que la salida del multiplexor del bus conectado con el registro %r0.

Seleccione una:

- ☐ Verdadero
- ☐ Falso

Los demás registros adoptan un esquema similar, salvo por algunas excepciones. El registro %r0 siempre contiene un 0, el que no puede modificarse. Por consiguiente, el registro %r0 no tiene entradas desde el bus C, ni tampoco desde el decodificador C y, por ende, no requiere *flip flops* (véase el problema 6.11). El registro %ir tiene salidas adicionales

tradas del decodificador para seleccionar el registro correspondiente. La salida 0 del decodificador C no se utiliza debido a que el registro %r0 no puede ser escrito. Los indi-

El siguiente código en C

```
unsigned int a = 3;
int b=-5;
unsigned int c= 0;
if (a>b){
    c=8;
}
else {
    c=-20; }
```

a pesar de las advertencias del compilador, se ensambla como:

```
or      %r0, 3, %r4      ! r4 = a
or      %r0, -5, %r10    ! r10 = b
or      %r0, %r0, %r20   ! r20 = c
                        subcc %r4, %r10, %r0
                        bleu  ELSE          ! salte si es menor
signo
                        or      %r0, 8, %r20
                        ba      SIGUE
ELSE:    or      %r0, -20, %r20
SIGUE:  ...
```

Al ejecutarse el código la variable c vale:

Seleccione una:

- ☐ a. -20
- ☐ b. 4 294 967 276
- ☐ c. 0
- ☐ d. ninguna es correcta
- ☐ e. 8

Menor o igual sin signo

BLEU rY_menorIgual_rX

(C==0) || (Z==0)

a = 3

b = -5

c = 0

a - b = 3 + 5 = 8, entonces no salta, si miramos sin signo $3 < 5$
Entonces, salta a ELSE

c = -20. **Opción a)**

¿Que tarea hace un ensamblador?

Seleccione una:

- ☐ a. Aclarar la legibilidad del programa
- ☐ b. Permite la reubicación del código.
- ☐ c. facilitar la ejecución de saltos por la incorporación de labels
- ☐ d. Agilizar la escritura de programas
- ☐ e. Codificar instrucción por instrucción en forma unívoca

Opción e)

PARCIAL 3

2. Un procesador ARC al ejecutar el siguiente código:

```
        addcc %r0, 1, %r1          ! r1 <- 1
        add %r0, 3, %r27
        add %r0, %r27, %r17
        sub %r27, %r17, %r0        ! r27 - r17
        be  RETURN                 ! salte si es igual
        inc  %r1
RETURN:  jmp1 %r15+4, %r0
devuelve:
```

- a. r1 en dos
- b. r1 en uno
- c. r1 en cero

%r1 = 1

%r27 = 3

%r17 = 3

3 - 3 = 0

Son iguales -> Voy a RETURN

Termino

%r1 = 1. **Opción b)**

3. Como el usuario programador no tiene acceso directo a los flags del PSR, no puede fijar Z=1 C=1 V=1 N=0 simultáneamente luego de una sucesión arbitraria de instrucciones de assembler.

Verdadero.

4. Un procesador ARC usa una ALU con 16 funciones distintas a las originales de Murdocca. Para tener el mismo ISA alcanza con cambiar en forma adecuada la memoria de microprograma.

5. En las operaciones aritméticas, el campo *sim13* se puede usar para operar directamente con un dato en memoria.

Falso.

7. Para determinar el endianness de una máquina se propone utilizar el siguiente código en C:

```
void main()
{
    int x = 1;
    char *y = (char*)&x;
    printf("%d\n", *y);
    return;
}
```

- a. si la máquina es little-endian, se imprime "1"
- b. si la máquina es big-endian, se imprime "0"
- c. *a* y *b* son correctas
- d. ninguna de las anteriores es correcta

Imprime el valor del byte menos significativo de X

La salida es 1, siendo el byte menos significativo. Por lo tanto la opción es a).