

Aproximació a partir d'una taula 2

Es disposa de dades referents a dues variables $\{x_i, y_i\}$, $i = 0, \dots, m$. Se suposa que $x_0 < x_1 < \dots < x_m$. Es vol saber quin valor de la variable y cal **esperar** per a un valor de $x = z$, on $z \in (x_0, x_m)$.

Exemple: punt de congelació d'un anticongelant a base d'una solució de glicerina en aigua.
Taula de valors del punt de congelació en graus Celsius (y), en funció de la concentració (%) de glicerina (x).

x	0	20	30	40	50	60	80
y	0	-4.8	-9.5	-15.4	-21.9	-33.6	-19.1

Es vol **estimar** el punt de congelació si la concentració és del 45% (en pes), és a dir $y(z)$ per a $z = 45$.

Aproximació lineal per mínims quadrats 3

Una primera aproximació és la **recta de regresió**: l'aproximació mínim quadràtica a les dades.
Si s'escriu en la forma

$$y = c_0 + c_1(x - \bar{x})$$

les equacions normals són diagonals:

$$\begin{pmatrix} m+1 & 0 \\ 0 & \sum_i (x_i - \bar{x})^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum_i y_i \\ \sum_i (x_i - \bar{x}) y_i \end{pmatrix}$$

$$c_0 = \bar{y}, \quad c_1 = \frac{\sum_{i=0}^m (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum_{i=0}^m (x_i - \bar{x})^2}$$

$$\bar{x} = 40, \quad \bar{y} = -14.9, \quad \sum_i (x_i - \bar{x})^2 = 4200, \quad \sum_i (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) = -1464$$

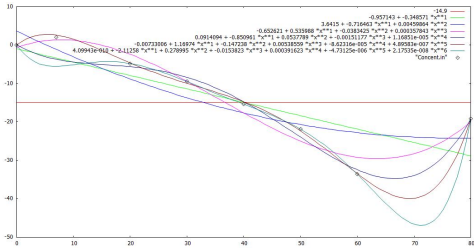
$$y = c_0 + c_1(x - \bar{x}) : \quad c_0 = \bar{y} = -14.9, \quad c_1 = -\frac{61}{175}$$

Així

$$y(45) = -14.9 - \frac{61}{175}(45 - 40) = -14.9 - \frac{61}{35} = -16.6429$$

Aproximacions polinomials per mínims quadrats 4

Es pot continuar cercant **polinomis d'aproximació per mínims quadrats** $p_n(x)$ de grau cada cop més alt



i calculant les aproximacions $p_n(z = 45)$:

n	0	1	2	3	4	5	6
$p_n(45)$	-14.9	-16.6429	-19.2871	-21.5683	-19.1435	-18.0256	-18.3252

Aproximació per interpolació 5

El polinomi d'aproximació mínim quadràtica $p(x) = p_6(x)$ de grau màxim $n = m = 6$ assoleixi exactament - interpola - els valors de la taula i té error quadràtic nul.
El polinomi interpolador $p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4 + a_5x^5 + a_6x^6$ compleix

$$p(0) = 0, \quad p(20) = -4.8, \quad p(30) = -9.5, \quad p(40) = -15.4, \\ p(50) = -21.9, \quad p(60) = -33.6, \quad p(80) = -19.1.$$

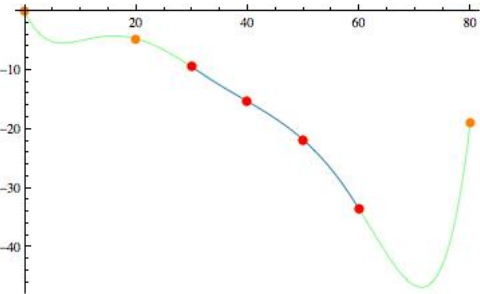
Els coeficients $a_0, a_1, a_2, a_3, a_4, a_5, a_6$ satisfan el sistema lineal:

$$\begin{cases} a_0 & & & & & & = 0 \\ a_0 + a_1 \cdot 20 + a_2 \cdot 20^2 + a_3 \cdot 20^3 + a_4 \cdot 20^4 + a_5 \cdot 20^5 + a_6 \cdot 20^6 & = -4.8 \\ a_0 + a_1 \cdot 30 + a_2 \cdot 30^2 + a_3 \cdot 30^3 + a_4 \cdot 30^4 + a_5 \cdot 30^5 + a_6 \cdot 30^6 & = -9.5 \\ a_0 + a_1 \cdot 40 + a_2 \cdot 40^2 + a_3 \cdot 40^3 + a_4 \cdot 40^4 + a_5 \cdot 40^5 + a_6 \cdot 40^6 & = -15.4 \\ a_0 + a_1 \cdot 50 + a_2 \cdot 50^2 + a_3 \cdot 50^3 + a_4 \cdot 50^4 + a_5 \cdot 50^5 + a_6 \cdot 50^6 & = -21.9 \\ a_0 + a_1 \cdot 60 + a_2 \cdot 60^2 + a_3 \cdot 60^3 + a_4 \cdot 60^4 + a_5 \cdot 60^5 + a_6 \cdot 60^6 & = -33.6 \\ a_0 + a_1 \cdot 80 + a_2 \cdot 80^2 + a_3 \cdot 80^3 + a_4 \cdot 80^4 + a_5 \cdot 80^5 + a_6 \cdot 80^6 & = -19.1 \end{cases}$$

de solució única:

$$a_0 = 4.09943 \cdot 10^{-10}, \quad a_1 = -2.11258, \quad a_2 = 0.278995, \quad a_3 = -0.0153823, \\ a_4 = 3.91623 \cdot 10^{-4}, \quad a_5 = -4.73125 \cdot 10^{-6}, \quad a_6 = 2.17535 \cdot 10^{-8}$$

Aproximació per interpolació 6



$$p(z) \approx -18.3252.$$

Polinomi interpolador 7

Teorema d'existència i unicitat

Teorema: Donats $n + 1$ punts $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$, amb tots els **nodes** x_0, x_1, \dots, x_n diferents, existeix un únic polinomi $p_n(x)$, de grau màxim n , tal que

$$p_n(x_i) = y_i, \quad i = 0, 1, 2, \dots, n.$$

Demostració: Sigui

$$p_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$$

el polinomi buscat. Els seus $n + 1$ coeficients han de verificar el sistema lineal de $n + 1$ equacions següent:

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + a_2x_0^2 + \dots + a_nx_0^n & = y_0 \\ a_0 + a_1x_1 + a_2x_1^2 + \dots + a_nx_1^n & = y_1 \\ \dots & \\ a_0 + a_1x_n + a_2x_n^2 + \dots + a_nx_n^n & = y_n \end{cases}$$

Polinomi interpolador8

Teorema d'existència i unicitat (fi de la demostració)

El determinant del sistema és el **determinant de Vandermonde**:

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & x_0 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & \dots & x_n^n \end{vmatrix} = \prod_{\substack{i,j=0, \\ i>j}}^n (x_i - x_j) \neq 0 .$$

Com que Δ és diferent de zero si els nodes són diferents, el sistema d'equacions lineal plantejat és **compatible i determinat** i, per tant, el polinomi d'interpolació existeix i és únic.

Nota: Òbviament la demostració dona un primer algorisme de càlcul del polinomi interpolador, tot i això hi ha maneres més eficients de calcular-lo.

Polinomi interpolador

Mètode de les diferències dividides

Trobar c_0, c_1, \dots, c_n és equivalent a resoldre el sistema lineal triangular $Ac = y$ on:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & x_1 - x_0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & x_2 - x_0 & (x_2 - x_0)(x_2 - x_1) & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n - x_0 & (x_n - x_0)(x_n - x_1) & \dots & (x_n - x_0) \dots (x_n - x_{n-1}) \end{pmatrix}$$
$$c^T = (c_0 \quad c_1 \quad \dots \quad c_n) \quad \text{i} \quad y^T = (y_0 \quad y_1 \quad \dots \quad y_n)$$

Resulta:

$$c_0 = y_0, \quad c_1 = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}, \quad c_2 = \frac{\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}}{x_2 - x_0}, \dots$$

Polinomi interpolador

Exemple: Punt de congelació de la glicerina

0	0						
20	-4.8	-0.24	-0.0076				
30	-9.5	-0.47	-0.006	0.0000416			
40	-15.4	-0.59	-0.003	0.0001	$1.16 \cdot 10^{-5}$		
50	-21.9	-0.65	-0.0076	-0.00076	$-3.805 \cdot 10^{-7}$		
60	-33.6	-1.17	-0.026	0.0022916	$1.35972 \cdot 10^{-6}$		
80	-19.1	0.725	0.06316			$2.1753472 \cdot 10^{-8}$	

El polinomi interpolador és:

$$\begin{aligned} p_8(x) = & -0.024x - 0.0076x(x - 20) + 4.16 \cdot 10^{-5}x(x - 20)(x - 30) \\ & + 1.16 \cdot 10^{-5}x(x - 20)(x - 30)(x - 40) \\ & - 3.805 \cdot 10^{-7}x(x - 20)(x - 30)(x - 40)(x - 50) \\ & + 2.1753472 \cdot 10^{-8}x(x - 20)(x - 30)(x - 40)(x - 50) . \end{aligned}$$

Aproximació del punt de fusió de la glicerina amb una concentració del 45%

$$p_8(45) = -18.325232 .$$

Polinomi interpolador

Mètode de les diferències dividides

La **idea** és expressar el polinomi interpolador en els punts $\{(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)\}$ en la forma:

$$p_n(x) = c_0 + c_1(x - x_0) + c_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + c_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1}) .$$

Resulta:

$$\begin{aligned} y_0 &= p_n(x_0) = c_0 \\ y_1 &= p_n(x_1) = c_0 + c_1(x_1 - x_0) = y_0 + c_1(x_1 - x_0) \\ y_2 &= p_n(x_2) = c_0 + c_1(x_2 - x_0) + c_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) \\ &\dots \\ y_n &= p_n(x_n) = c_0 + c_1(x_2 - x_0) + \dots + c_n(x_n - x_0)(x_n - x_1) \dots (x_n - x_{n-1}) \end{aligned}$$

Polinomi interpolador

Mètode de les diferències dividides

Per calcular els c_j 's es construeix l'esquema de **diferències dividides**:

$$\begin{array}{l|l} x_0 & \begin{array}{l} f[x_0] = y_0 = c_0 \\ f[x_0, x_1] = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} = c_1 \end{array} \\ x_1 & \begin{array}{l} f[x_1] = y_1 \\ f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0} = c_2 \end{array} \\ x_2 & \begin{array}{l} f[x_2] = y_2 \\ f[x_1, x_2] = \frac{f[x_2] - f[x_1]}{x_2 - x_1} \end{array} \\ \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots \\ x_n & \begin{array}{l} f[x_n] = y_n \\ f[x_{n-1}, x_n] = \frac{f[x_n] - f[x_{n-1}]}{x_n - x_{n-1}} \end{array} \end{array}$$

Llavors: $c_j = f[x_0, x_1, \dots, x_j]$ per a $j = 0, 1, \dots, n$

Polinomi interpolador

Avaluació

Un cop tenim el poliomi interpolador $p(x)$, com s'avalua de forma eficient en $x = z$? **L'algorisme de Horner** permet avaluar polinomis minimitzant les operacions. $p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$ es pot escriure en la forma: $p(x) = (\dots (a_nx + a_{n-1})x + a_{n-2})x + \dots + a_3)x + a_2)x + a_1)x + a_0$.

- $pz = a_n$.
- Per a $k = n - 1, \dots, 0$, fem $pz \leftarrow pz \cdot z + a_k$.
- $p(z) = pz$.

Si $p(x)$ s'escriu com en el mètode de diferències dividides

$$p(x) = c_0 + c_1(x - x_0) + c_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + c_2(x - x_0) \dots (x - x_{n-1}) .$$

aleshores es pot generalitzar:

- $pz = c_n$.
- Per a $k = n - 1, \dots, 0$, $pz \leftarrow pz \cdot (z - x_k) + c_k$.
- $p(z) = pz$.

Polinomi interpolador

Exemple: Punt de congelació de la glicerina

$$\begin{aligned} p_6(x) &= -0.024x - 0.0076x(x-20) + 4.16 \cdot 10^{-5}x(x-20)(x-30) \\ &\quad + 1.16 \cdot 10^{-5}x(x-20)(x-30)(x-40) \\ &\quad - 3.805 \cdot 10^{-7}x(x-20)(x-30)(x-40)(x-50) \\ &\quad + 2.1753472 \cdot 10^{-8}x(x-20)(x-30)(x-40)(x-50)(x-60). \\ p_6(x) &= ((((((2.1753472 \cdot 10^{-8}(x-60) - 3.805 \cdot 10^{-7})(x-50) + 1.16 \cdot 10^{-5})(x-30) \\ &\quad + 4.16 \cdot 10^{-5}) - 0.0076) - 0.0007)(x-20) - 0.024)x \\ pz &= 2.1753472 \cdot 10^{-8} \\ pz &= (-15)pz - 3.805 \cdot 10^{-7} = -7.06857639 \cdot 10^{-7} \\ pz &= (-5)pz + 1.16 \cdot 10^{-5} = 4.70095486 \cdot 10^{-6} \\ pz &= 5pz + 4.16 \cdot 10^{-5} = 6.5171441 \cdot 10^{-5} \\ pz &= 15pz - 0.007 = -6.68909505 \cdot 10^{-3} \\ pz &= 25pz + 0.024 = -0.407227376 \\ pz &= 45pz = -18.3252319 = p_6(45) \end{aligned}$$

Polinomi interpolador

Error

Quan les dades $\{x_i, y_i\}$, $i = 0, \dots, n$ **corresponen** a una funció $f(x)$:
 $f(x_i) = y_i$, $i = 0, \dots, n$, es pot donar una aproximació de l'error comès en altres abscisses x ?
Si se suposa que f és **regular** (prou derivable amb continuïtat) es pot establir un fórmula per a aquest error:
Teorema: Sigui f una funció que té les seves $n + 1$ derivades contínues en l'interval $[a, b]$, i sigui M_{n+1} una fita superior de $|f^{(n+1)}(x)|$ a l'interval $[a, b]$. Sigui p_n el polinomi interpolador de f en $(n + 1)$ nodes $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$ donats, de forma que $p_n(x_i) = f(x_i)$, $i = 0, 1, 2, \dots, n$. Llavors, per a tot $x \in [a, b]$ existeix un $\xi_x \in [a, b]$ tal que

$$f(x) - p_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} (x - x_0) \cdots (x - x_n)$$

$$\text{Si } |f^{(n+1)}(x)| \leq M_{n+1}:$$

$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} |(x - x_0) \cdots (x - x_n)|$$

Polinomi interpolador

Error

- 1 L'error en els nodes d'interpolació és zero.
- 2 Si $f(x)$ és un polinomi de grau màxim n , l'error és zero.
- 3 **Fitació general:**
Si $a = x_0 \leq x_1 \leq \dots \leq x_n = b$, i $|f^{(n+1)}(x)| \leq M_{n+1}$ per tot $x \in [a, b]$, llavors:
$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{M_{n+1}}{(n+1)!} (b - a)^{n+1}.$$
- 4 **Fitació particular (nodes equiespaiats):**
Si $x_i = x_0 + i \cdot h$ per $i = 0, 1, \dots, n$, amb $h = \frac{(b-a)}{n}$, i $|f^{(n+1)}(x)| \leq M_{n+1}$ per a tot $x \in [a, b]$, llavors:

$$|f(x) - p_n(x)| \leq \frac{M_{n+1}}{4(n+1)!} \left(\frac{b-a}{n}\right)^{n+1}.$$

Polinomi interpolador

Exemple: interpolació de grau màxim 6 de les funcions sinus i cosinus

Si s'interpolen les funcions sinus i cosinus a l'interval $[0, \frac{\pi}{2}]$ per un polinomi de grau màxim 6 emprant nodes equiespaiats, quin és l'error màxim comès?
Solució: Tant per a $f(x) = \sin x$ com per a $f(x) = \cos x$, es pot fitar la derivada setena per $M_7 = 1$. Llavors, per a qualsevol punt $x \in [0, \frac{\pi}{2}]$, es pot fitar l'error comès per

$$|f(x) - p_6(x)| \leq \frac{1}{4 \cdot 7} \left(\frac{\pi/2}{6}\right)^7 \leq 3.02 \cdot 10^{-6}.$$

Exercici: Quants nodes equiespaiats necessitariem perquè l'error comès en qualsevol punt de $[0, \frac{\pi}{2}]$ sigui més petit que 10^{-10} ?
Resposta: 11 nodes (grau màxim 10). Doncs el valor de $\frac{1}{4(n+1)!} \left(\frac{\pi}{2n}\right)^{n+1}$ per a $n = 9$ és de l'ordre de 10^{-9} i el de $n = 10$ és 0.3×10^{-10} .

Polinomi interpolador

Fenomen de Runge

És cert que l'aproximació del polinomi interpolador millora a l'augmentar el nombre de nodes (i per tant el grau de p_n)?

Exemple (C. Runge(1901)) Sigui $p_n(x)$ el polinomi interpolador de la funció

$$f(x) = \frac{1}{1 + 25x^2}, \quad x \in [-1, 1].$$

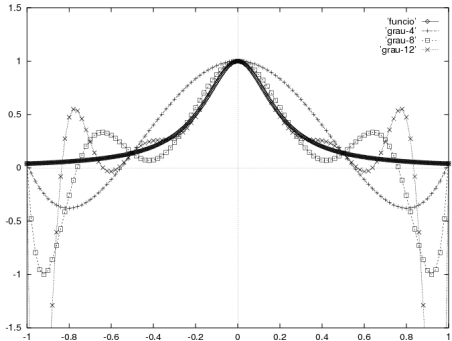
en els punts equiespaiats $x_i = -1 + \frac{2i}{n}$, $i = 0, 1, \dots, n$.

$$\text{Llavors, si } 0.73 \leq |x| < 1, \sup_{n \geq 0} |f(x) - p_n(x)| = \infty.$$

és a dir l'error prop de l'origen és petit, però prop de -1 i 1 augmenta amb n .

Polinomi interpolador

Fenomen de Runge



A la figura hi ha representats la funció $f(x) = 1/(1 + 25x^2)$ i els seus polinomis d'interpolació de graus màxims 4, 8 i 12.

Polinomi interpolador d'Hermite20

Definició general

Si es coneix la informació següent d'una funció f en els nodes x_i , $i = 0, \dots, n$:

$$\begin{cases} x_0 \longrightarrow f(x_0), f'(x_0), \dots, f^{(m_0)}(x_0) \\ x_1 \longrightarrow f(x_1), f'(x_1), \dots, f^{(m_1)}(x_1) \\ \dots \\ x_n \longrightarrow f(x_n), f'(x_n), \dots, f^{(m_n)}(x_n) \end{cases}$$

es vol trobar el **polinomi interpolador d'Hermite generalitzat** que compleixi totes aquestes condicions, és a dir,

$$p^{(j)}(x_i) = f^{(j)}(x_i), \quad j = 0, \dots, m_i$$

Polinomi interpolador d'Hermite21

Exemple

En la taula següent, es té la informació següent de la funció f i de les seves derivades:

x_i	$x_0 = 0$	$x_1 = 1$	$x_2 = -1$
f	0	0	-1
f'	1	1	
f''	0		

Com que es disposa de 6 dades, cal cercar un polinomi p de grau màxim 5 que les interpoli:

$$\begin{aligned} p(x) &= a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4 + a_5x^5 \\ p'(x) &= a_1 + 2a_2x + 3a_3x^2 + 4a_4x^3 + 5a_5x^4 \\ p''(x) &= 2a_2 + 6a_3x + 12a_4x^2 + 20a_5x^3 \end{aligned}$$

Això és, que compleixi totes les condicions:

$$p(0) = p(1) = 0, \quad p(-1) = -1, \quad p'(0) = p'(1) = 1, \quad p''(0) = 0.$$

Polinomi interpolador d'Hermite22

Exemple

Resulta el sistema d'equacions lineals:

$$\begin{aligned} p(0) = 0 &\mapsto a_0 = 0 \\ p(1) = 0 &\mapsto a_0 + a_1 + a_2 + a_3 + a_4 + a_5 = 0 \\ p(-1) = -1 &\mapsto a_0 - a_1 + 2a_2 - a_3 + a_4 - a_5 = -1 \\ p'(0) = 1 &\mapsto a_1 = 1 \\ p'(1) = 1 &\mapsto a_1 + 2a_2 + 3a_3 + 4a_4 + 5a_5 = 1 \\ p''(0) = 0 &\mapsto 2a_2 = 0 \end{aligned}$$

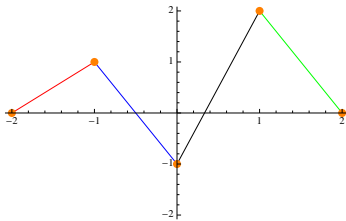
$$a_0 = 0 \quad a_1 = 1 \quad a_2 = 0 \quad a_3 = -\frac{9}{4} \quad a_4 = -\frac{1}{2} \quad a_5 = \frac{7}{4}$$

Nota: Hi ha una modificació del mètode de les diferències dividides que permet calcular més eficientment el polinomi d'Hermite.

Spline interpolador23

Motivació i exemple bàsic

Augmentar el nombre de punts i buscar un polinomi de grau cada cop més gran pot no ser una bona idea. Una **alternativa** consisteix a buscar una **mall**a de polinomis de grau baix que assoleixin punts consecutius de les dades i **imposar algunes condicions de regularitat a la funció global**.



Un exemple simple és l'**spline lineal** que es mostra en la figura. Entre cada dos nodes es proposa un polinomi de grau màxim 1 (una recta) i configura l'exemple més bàsic d'spline interpolador.

Spline cúbic interpolador24

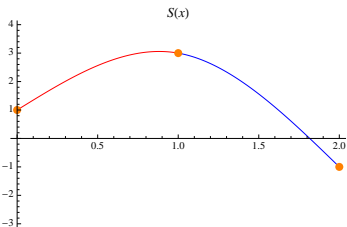
Definició

Un dels splines interpoladors més emprat és el format amb polinomis cúbics, de grau màxim 3: **spline interpolador cúbic**.

$$\{x_i, y_i = f(x_i)\}, \quad a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

Es tracta d'una funció $S : [a, b] \in \mathbb{R}$ tal que:

- $S|_{[x_i, x_{i+1}]} := s_i(x)$ és un polinomi de grau màxim ≤ 3 ,
- S és dues vegades derivable a tot l'interval (a, b) .



Spline cúbic interpolador25

Coefficients i condicions

S'observa que:

- Nombre de **coeficients a determinar**: **4n**, ja que calen 4 coeficients per cadascun dels n polinomis de grau màxim 3,
- Nombre de **condicions**:
 - Node inicial i final: **2** condicions.
 - Continuitat en els nodes interiors: **$2 \times (n - 1)$** condicions.
 - Derivades primeres en els nodes interiors: **$n - 1$** condicions.
 - Derivades segones en els nodes interiors: **$n - 1$** condicions.

Total número de condicions: **$2 + 2(n - 1) + (n - 1) + (n - 1) = 4n - 2$** .

Resten dos graus de llibertat!!! **$(4n - (4n - 2)) = 2$**

Spline cúbic interpolador

26

Condicions de tancament

Es fan servir tres tipus de condicions de tancament per fixar els coeficients lliures dels splines cúbics.

- Clamped o extrems d'Hermite:

$$S'(x_0) = f'(x_0) \text{ , } S'(x_n) = f'(x_n)$$

- Free o extrems naturals:

$$S''(x_0) = S''(x_n) = 0$$

- Periòdiques (només si $f(x_0) = f(x_n)$):

$$S'(x_0) = S'(x_n) \text{ i } S''(x_0) = S''(x_n)$$

Spline cúbic interpolador

27

Exemple

Es considera la taula d'interpolació:

x_i	$x_0 = 0$	$x_1 = 1$	$x_2 = 2$
f	1	3	-1

Es vol trobar l'spline cúbic $S(x)$ a l'interval $[0, 2]$ de forma que $S|_{x \in [0, 1]}(x) := s_1(x)$ i $S|_{x \in [1, 2]}(x) := s_2(x)$ siguin polinomis de grau màxim ≤ 3 :

$$s_1(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$

$$s_2(x) = b_0 + b_1x + b_2x^2 + b_3x^3$$

S'imposen les condicions següents:

- Node inicial i final: $a_0 = 1$ i $b_0 + 2b_1 + 4b_2 + 8b_3 = -1$.
- Continuïtat en els nodes interiors ($x_1 = 1$): $a_0 + a_1 + a_2 + a_3 = 3$ i $b_0 + b_1 + b_2 + b_3 = 3$.
- Derivabilitat primera en el node interior ($x_1 = 1$): $a_1 + 2a_2 + 3a_3 = b_1 + 2b_2 + 3b_3$
- Derivabilitat segona en el node interior ($x_1 = 1$): $2a_2 + 6a_3 = 2b_2 + 6b_3$

Spline cúbic interpolador

28

Exemple

El sistema a resoldre, usant condicions de tancament naturals, és:

$$a_0 = 1$$

$$b_0 + 2b_1 + 4b_2 + 8b_3 = -1$$

$$a_0 + a_1 + a_2 + a_3 = 3$$

$$b_0 + b_1 + b_2 + b_3 = 3$$

$$a_1 + 2a_2 + 3a_3 - (b_1 + 2b_2 + 3b_3) = 0$$

$$2a_2 + 6a_3 - (2b_2 + 6b_3) = 0$$

$$2a_2 = 0$$

$$2b_2 + 12b_3 = 0$$

de solució:

$$a_0 = 1, \ a_1 = \frac{7}{2}, \ a_2 = 0, \ a_3 = -\frac{3}{2}, \ b_0 = -2, \ b_1 = \frac{25}{2}, \ b_2 = -9, \ b_3 = \frac{3}{2}.$$

$$s_1(x) = 1 + \frac{7}{2}x - \frac{3}{2}x^3, \ s_2(x) = -2 + \frac{25}{2}x - 9x^2 + \frac{3}{2}x^3.$$

Spline interpolador

29

Exemple

