



UNIVERSIDAD
DE GRANADA

TRABAJO FIN DE GRADO
DOBLE GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA Y MATEMÁTICAS

**ASISTENTE PARA
EL DESCUBRIMIENTO DE
PROCESOS DE APRENDIZAJE OCULTOS
DURANTE LA REALIZACIÓN DE
PRÁCTICAS DE LABORATORIO**

Autora

MARÍA ISABEL RUIZ MARTÍNEZ

Director

LUIS CASTILLO VIDAL

FACULTAD DE CIENCIAS
E.T.S. DE INGENIERÍAS INFORMÁTICA Y DE TELECOMUNICACIÓN

Granada, a 26 de julio de 2023

DECLARACIÓN DE ORIGINALIDAD

Dña. María Isabel Ruiz Martínez

Declaro explícitamente que el trabajo presentado como Trabajo de Fin de Grado (TFG), correspondiente al curso académico 2022-2023, es original, entendida esta, en el sentido de que no ha utilizado para la elaboración del trabajo fuentes sin citarlas debidamente.

En Granada a 26 de julio de 2023

Fdo: María Isabel Ruiz Martínez

AUTORIZACIÓN

Yo, **María Isabel Ruiz Martínez**, alumna de la titulación Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas de la **Escuela Técnica Superior de Ingenierías Informática y de Telecomunicación de la Universidad de Granada**, con DNI 75576979Z, autorizo la ubicación de la siguiente copia de mi Trabajo Fin de Grado en la biblioteca del centro para que pueda ser consultada por las personas que lo deseen.

En Granada a 26 de julio de 2023

Fdo: María Isabel Ruiz Martínez

INFORME

D. **Luis Castillo Vidal**, Catedrático de Universidad del Departamento de Ciencias de la Computación e Inteligencia Artificial de la Universidad de Granada.

Informa:

Que el presente trabajo, titulado *Asistente para el descubrimiento de procesos de aprendizaje ocultos durante la realización de prácticas de laboratorio*, ha sido realizado bajo su supervisión por **María Isabel Ruiz Martínez**, y autorizamos la defensa de dicho trabajo ante el tribunal que corresponda.

En Granada a 26 de julio de 2023

Fdo: Luis Castillo Vidal

A GRADECIMIENTOS

A mi familia, por su apoyo incondicional y, en especial, a mi madre, por sus cafés cargados de cariño y consejos, y a mi padre, por ser una inagotable fuente de inspiración.

A mis amigos, por todas las experiencias compartidas y las que nos quedan por compartir.

A Luis, por haberme iniciado en la minería de procesos y haberme instruido en una infinidad de herramientas, siempre con entusiasmo y dedicación.

A todas las personas que, de una forma u otra, me han transmitido alguna enseñanza a lo largo de mi vida.

¡Gracias por todo!

RESUMEN

Aquí va mi resumen.

PALABRAS CLAVE: analítica de aprendizaje, estilos de aprendizaje, minería de procesos, éxito estudiantil teoría de grafos, grafo dirigido acíclico

SUMMARY

Aquí va mi resumen.

KEY WORDS: learning analytics, learning styles, process mining, student success, graph theory, directed acyclic graph

ÍNDICE GENERAL

I. MOTIVACIONES	15
Motivación	16
0.1. Introducción	16
0.2. Motivación	16
0.3. Objetivos	17
0.4. Estructura del Trabajo Fin de Grado	17
II. ESTADO DEL ARTE	20
1. PLANTEAMIENTO DEL PROBLEMA	21
Planteamiento del problema	21
1.1. Funcionamiento del laboratorio virtual	23
1.2. Descripción del escenario inicial	25
2. INTRODUCCIÓN A LA MINERÍA DE PROCESOS Y TRABAJOS PREVIOS	28
Introducción a la Minería de Procesos y trabajos previos	28
3. MINERÍA DE PROCESOS	32
Minería de Procesos	32
3.1. Extracción de los procesos con DISCO	32
4. IMPLEMENTACIÓN DE LA HERRAMIENTA DE MINERÍA DE PROCESOS <i>graph miner</i>	37
Implementación de la herramienta de Minería de Procesos <i>Graph Miner</i>	37
4.1. Uso de grafos como representación de los grupos	37
4.2. La matriz característica de un grupo	39
4.3. Resultados obtenidos	40
5. TEORÍA DE GRAFOS	42
Teoría de grafos	42
5.1. Grafos	42
5.2. Medidas de complejidad de propósito general	55
5.2.1. Densidad	55
5.2.2. Grado medio	55
5.2.3. Longitud del camino característico	55
5.2.4. Diámetro del grafo	56
5.2.5. Conectividad	56
5.2.6. Betweenness	56

5.2.7.	Dag	56
5.2.8.	WDag	57
5.2.9.	St	57
5.2.10.	Peso del comportamiento	57
5.2.11.	Eficacia	57
5.2.12.	Características topológicas de los grafos de procesos	58
5.2.13.	El Laplaciano (<i>Laplacian</i>)	58
5.2.14.	El coeficiente <i>DAG</i>	60
III. ANÁLISIS DESCRIPTIVO		62
6. LOS REGISTROS EXISTENTES		63
Los registros existentes		63
6.1.	Número de grupos cada año	63
6.2.	El periodo de tiempo analizado cada año	64
6.3.	El conjunto de problemas analizados cada año	64
6.3.1.	Dificultad del problema: la tasa de fallo	65
6.3.2.	Dificultad del problema: tiempo necesario en resolverlo	66
6.4.	Actividad registrada	67
6.4.1.	Ánálisis de la normalidad de la distribución del número de sesiones .	68
6.4.2.	Sesiones por cada problema	71
6.4.3.	Sesiones cada año	72
6.4.4.	Ánálisis de la distribución del número de problemas resueltos	73
7. HIPÓTESIS DE ESTUDIO		76
Hipótesis de estudio		76
7.1.	Métricas de calidad y correlaciones entre ellas	76
7.1.1.	Medidas a posteriori del resultado de la práctica	77
7.1.2.	Medidas continuas durante la práctica	77
8. RENDIMIENTO OBSERVADO DE LOS ALUMNOS		79
Rendimiento observado de los alumnos		79
8.1.	Calificaciones obtenidas (Grade)	79
8.2.	Número total de problemas resueltos (p)	83
8.3.	Finalizar la práctica (ft)	85
8.4.	Número de sesiones realizadas (s)	86
8.5.	Número de intentos para resolver cada problema (SessionsBefore)	86
8.6.	Abrir un problema por primera vez (ot)	90
8.7.	Tasa de fallo (fr)	93
8.8.	Tiempo empleado en la resolución de un problema por primera vez (rt)	93
8.9.	Exploración de nuevas vías y mejoras (ps)	94
8.10.	Resolver un problema por primera vez (st)	94

8.11. Siguiendo el plan del profesor (sq)	97
IV. PLANIFICACIÓN DEL PROYECTO	99
9. ETAPAS DEL PROYECTO: DIVISIÓN EN OBJETIVOS	100
Etapas del proyecto: división en objetivos	100
10. ETAPAS DEL PROYECTO: DIVISIÓN EN SPRINTS Y SEGUIMIENTO DE LOS MISMOS	101
Etapas del proyecto: división en sprints	101
10.1. Análisis de cada sprint	102
10.1.1. Sprint 1 (Figura 74a)	103
10.1.2. Sprint 2 (Figura 74b)	103
10.1.3. Sprint 3 (Figura 74c)	103
10.1.4. Sprint 4 (Figura 74d)	103
10.1.5. Sprint 5 (Figura 74e)	104
10.1.6. Sprint 6 (Figura 74f)	104
10.1.7. Sprint 7 (Figura)	104
10.1.8. Sprint 8 (Figura)	104
10.1.9. Sprint 9 (Figura)	104
10.1.10. Sprint 10 (Figura)	104
10.2. Análisis global del proyecto	104
V. RESULTADOS OBTENIDOS	105
11. ANÁLISIS DE LAS CORRELACIONES ENTRE LAS DISTINTAS MÉTRICAS	106
Análisis de las correlaciones entre las distintas métricas	106
12. PERFILES DE ESTUDIANTES SEGÚN SU RENDIMIENTO	108
Perfiles de estudiantes según su rendimiento	108
12.1. Por clusters fijos de notas	108
12.2. Por clusters dinámicos de notas	109
12.3. Por clusters aproximados de rendimiento	112
12.4. Clustering mediante las propiedades espectrales de los grafos	115
12.4.1. Clustering mediante el coeficiente LOGLAP09	115
12.4.2. Clustering mediante el coeficiente DAG	117
13. CLASIFICACIÓN DE LOS GRUPOS DE ALUMNOS SEGÚN SU RENDIMIENTO	118
Clasificación de los grupos de alumnos según su rendimiento	118
13.1. Clasificación empleando las métricas anteriores	118
VI. CONCLUSIONES Y VÍAS FUTURAS	119
14. CONCLUSIONES	120
Conclusiones	120
15. VÍAS FUTURAS	121

Vías futuras	121
Apéndice A. TABLAS DESCRIPTIVAS	122

Parte I

MOTIVACIONES

Introducción, Motivación, Objetivos y Estructura.

MOTIVACIÓN

0.1 INTRODUCCIÓN

La necesidad de comprender el proceso de aprendizaje y de personalizar la enseñanza para realizar una mejor adaptación a las necesidades del individuo ha motivado la *Analítica de Aprendizaje* o *Learning Analytics*, disciplina que consiste en la recogida de datos de un entorno de aprendizaje y el análisis de los mismos cuyo objetivo es asistir en el proceso de aprendizaje del alumnado.

Además, el uso de laboratorios virtuales y remotos en la enseñanza está en auge. Entre muchas de sus ventajas tenemos una mayor privacidad para el alumnado, accesos planificados a los mismos o soporte para reportar la actividad de los alumnos y la calificación de los mismos.

En este trabajo fin de grado se usarán datos de siete cursos académicos obtenidos en el laboratorio virtual para sistemas multiagente de la asignatura del cuarto curso académico Desarrollo Basado en Agentes del grado de Ingeniería Informática de la Universidad de Granada (España).

El laboratorio virtual diseñado para la asignatura recoge el trabajo diario de los alumnos almacenando las interacción entre los diferentes agentes y obteniendo así un extenso dataset que nos proporciona una base sólida para el uso de diversas analíticas de aprendizaje.

Así pues, se empleará un enfoque “*data-driven*” o *impulsado por datos*, tomando decisiones estratégicas basándose en el análisis de los datos y en la interpretación de los mismos.

0.2 MOTIVACIÓN

La principal motivación de este trabajo fin de grado es, precisamente, el análisis de los procesos de aprendizaje que siguen los alumnos para que el profesorado pueda asistirles mejor durante su proceso de aprendizaje y mejorar así su rendimiento académico.

Detectar grupos con dificultades para superar sus tareas de laboratorio es primordial para que el profesor pueda ayudarles y, cuanto antes, mejor. En este caso, el uso de técnicas de minería de procesos, comúnmente asociadas a indicadores de rendimiento de los alumnos, para

extraer su comportamiento de un laboratorio virtual y la utilización de aprendizaje automático supervisado para identificar estos comportamientos han demostrado ser las herramientas fundamentales para identificar el comportamiento de los alumnos y prever grupos en riesgo. Así pues, en este estudio se demuestra que los indicadores de rendimiento de los alumnos pueden ser muy útiles, tanto como su comportamiento, estrictamente desde un punto de vista topológico.

0.3 OBJETIVOS

Los objetivos principales del proyecto serán:

- Identificar patrones de comportamiento indicativos de la evolución de los alumnos y del progreso de su aprendizaje, detectando, en las fases más tempranas posibles, comportamientos que pudiesen ser anómalos o que pudiesen indicar problemas de aprendizaje. Es decir, se pretende relevar, mediante la utilización de técnicas de minería de procesos, las posibles estrategias de los alumnos para cumplir los distintos objetivos de la asignatura así como desvelar su forma de trabajo habitual.
- Sugerir a estos alumnos las medidas necesarias para que recuperen un buen ritmo de aprendizaje y un progreso adecuado a lo que el profesorado de la asignatura espera.

0.4 ESTRUCTURA DEL TRABAJO FIN DE GRADO

Este trabajo fin de grado consta de seis partes, 16 capítulos y otros elementos como la portada, la declaración de originalidad, la autorización para su ubicación en la biblioteca de la escuela, sendos resúmenes tanto en español como en inglés (con sus respectivas palabras clave), la sección de agradecimientos, el índice general así como de una bibliografía y un apéndice.

A continuación se expone un breve esquema general del contenido de las partes y capítulos de este trabajo fin de grado:

- **Parte I:** Motivaciones.
 - **Motivación:** Se trata de un capítulo inicial en el que se expone una introducción en el contexto del proyecto junto con las motivaciones existentes, los objetivos que se pretenden conseguir con la realización del mismo y la estructuración de la memoria.
- **Parte II:** Estado del arte.
 - **Capítulo 1:** Planteamiento del problema. Describe el funcionamiento de la plataforma educativa que recoge los datos que se usarán en este trabajo fin de grado y la clase de tareas que se le plantean al alumnado que hace uso de la misma. Igual-

mente, se presenta un ejemplo fictio que refleja el tipo de información recogida de la actividad de los alumnos.

- **Capítulo 2:** Introducción a la Minería de Procesos y trabajos previos. Introducción al concepto clave de minería de procesos en relación a los objetivos que se plantean en este proyecto. Adicionalmente, se realiza una breve presentación de los estudios en este área previos a este trabajo y se realiza una clasificación de los trabajos realizados en el campo de la Minería de Procesos.
 - **Capítulo 3:** Minería de Procesos. Breve descripción de la suite de minería de procesos Disco [Günther & Rozinat \(2012\)](#) y de su algoritmo subyacente (*Fuzzy Miner* [Günther & Aalst \(2007\)](#)). Igualmente, se muestran algunos diagramas extraídos con dicha herramienta y se exponen sus principales limitaciones.
 - **Capítulo 4:** Implementación de la herramienta de Minería de Procesos *Graph Miner*. Breve introducción a la manera en la que se representarán los grupos de prácticas en la herramienta de minería de procesos de creación propia *Graph Miner*: la matriz característica de un grupo. Finalmente, se muestran los distintos gráficos que pueden obtenerse a partir de esta nueva herramienta.
 - **Capítulo 5:** Teoría de grafos. Definiciones básicas relativas a la teoría de grafos entre las que se encuentra el concepto de *Grafo Dirigido Acíclico*, concepto clave en el desarrollo de este trabajo. Además, se incluye la exposición y demostración del Teorema de Kirchhoff, generalización de la fórmula de Cayley que será de gran utilidad en el cálculo del número de árboles de expansión de grafos conexos. El capítulo finaliza con la presentación de algunas medidas de propósito general que se usarán para realizar una clasificación de los distintos grupos de prácticas.
- **Parte III:** Análisis descriptivo.
- **Capítulo 6:** Los registros existentes. Incluye una descripción de los registros existentes en el servidor. Se muestra el número de grupos estudiados cada año, el periodo de tiempo analizado cada año y el conjunto de problemas analizados cada año, estudiando la dificultad de los mismos. Por último, se realiza un análisis de la actividad registrada en el servidor.
 - **Capítulo 7:** Hipótesis de estudio. Exposición de las principales métricas de calidad definidas sobre los registros de actividad de los alumnos que podrían permitir discernir qué grupos presentan una mayor dificultad para resolver los problemas de prácticas propuestos. Se realiza una subdivisión de las mismas en continuas y a posteriori.
 - **Capítulo 8:** Rendimiento observado de los alumnos. Descripción detallada y estudio estadístico de las medidas de rendimiento de los alumnos clásicas. Se estudiarán las variaciones de las distintas variables a lo largo de los años y la normalidad de las mismas. El objetivo de este capítulo es la familiarización del lector con algu-

nas de las métricas de calidad que serán determinantes en la predicción de grupos en riesgo.

- **Parte IV:** Planificación del proyecto.

- [Capítulo 9](#): Etapas del proyecto: división en objetivos. Se describen las iteraciones en las que se divide el proyecto siguiendo la metodología *Scrum*.
- [Capítulo 10](#): Etapas del proyecto: división en sprints y seguimiento de los mismos. Se muestra la organización temporal del proyecto y el seguimiento del mismo mediante *burndown charts*.

- **Parte V:** Resultados obtenidos.

- [Capítulo 11](#): Análisis de las correlaciones entre las distintas métricas. Análisis de la correlación existente entre las métricas clásicas para cuantificar el rendimiento de los alumnos y la nota obtenida por los mismos. Además, se estudiarán las correlaciones entre las medidas de complejidad (características topológicas de los grafos que representan el proceso de resolución de los problemas) y la nota alcanzada por los alumnos al final de la práctica.
- [Capítulo 12](#): Perfiles de estudiantes según su rendimiento. Aplicación de técnicas de clustering para agrupar a los alumnos en diferentes intervalos de calificaciones empleando diferentes métricas (medidas clásicas de rendimiento y topológicas).
- [Capítulo 13](#): Clasificación de los grupos de alumnos según su rendimiento. Utilización del clasificador estadístico C5.0 para generar un conjunto de reglas que se emplearán para poder decidir si el rendimiento de una determinada agrupación de estudiantes es más bajo de lo que debería. Además, se utilizará otro clasificador del mismo tipo para predecir el intervalo de notas en el que se encontraría un determinado grupo de alumnos.

- **Parte VI:** Conclusiones y vías futuras.

- [Capítulo 14](#): Conclusiones. Repaso de los logros alcanzados a lo largo del proyecto y recapitulación de la principal motivación del desarrollo de este trabajo.
- [Capítulo 15](#): Vías futuras. Exposición de un conjunto de propuestas para ampliar el trabajo aquí realizado.

Parte II

ESTADO DEL ARTE

Planteamiento del problema y Minería de Procesos.

PLANTEAMIENTO DEL PROBLEMA

En la asignatura Desarrollo Basado en Agentes los alumnos, organizados en grupos de 4 o 5 alumnos, se conectan a un Laboratorio remoto de la UGR que está siempre disponible para los mismos. La arquitectura del servidor remoto puede apreciarse en la Figura 1.

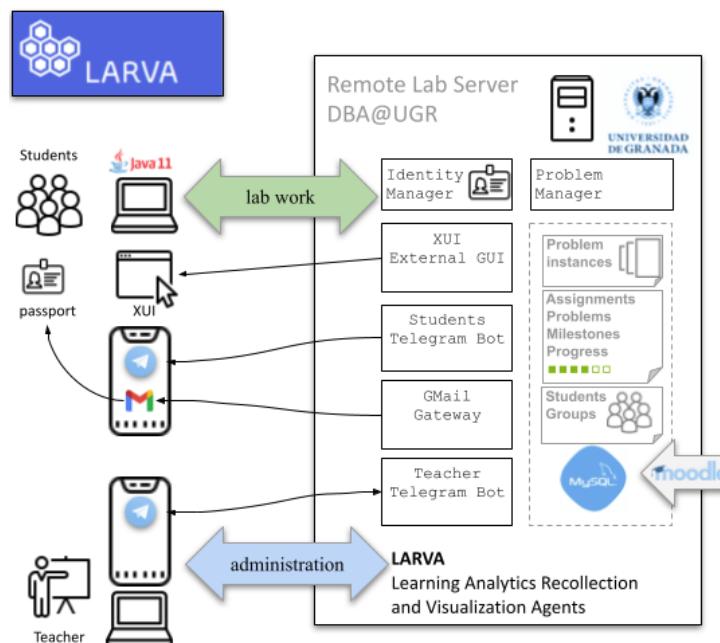


Figura 1: Arquitectura del Servidor Remoto. Por un lado, contiene el laboratorio virtual para sistemas multiagente distribuidos. Además, los alumnos también pueden consultar su progreso y el de sus compañeros a través de un Bot de Telegram. Por otro lado, el profesor también puede conocer el número de objetivos conseguidos por cada uno de sus grupos de alumnos.

Este servidor contiene varios mundos virtuales y se encarga de registrar y almacenar las interacciones con él Vidal (2016). Cada mundo virtual es una matriz cuadrada que representa espacios abiertos (en color blanco), obstáculos (en negro) y objetivos (en rojo) tal y como se muestra en la Figura 2. Los agentes de los alumnos deben entrar en uno de esos mundos

virtuales, percibir su vecindario, navegar a través de los espacios abiertos (empleando alguna clase de heurística exploratoria), evitar obstáculos y tratar de llegar al objetivo. En total, cada uno de los problemas planteados requieren de cinco pasos (o *milestones*) hasta su consecución.

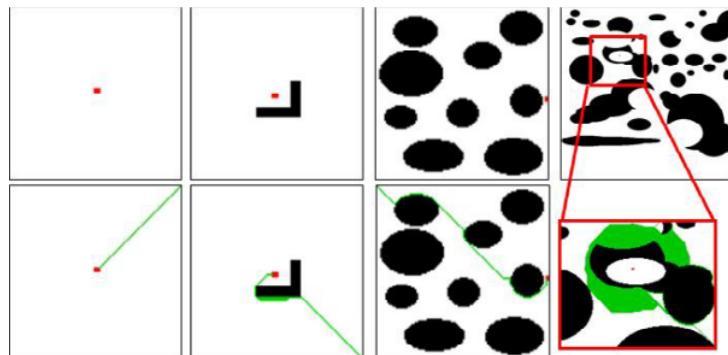


Figura 2: Alguno de los mapas que el alumnado debe resolver. Los agentes de los grupos de estudiantes deben acceder a uno de esos mundos y deben alcanzar los objetivos (coloreados en rojo) navengando a través del mundo y evitando los obstáculos (coloreados en negro). Alguno de los mundos no son resolubles porque el objetivo no se puede alcanzar con el objetivo de forzar a los agentes de los alumnos a razonar acerca de la irresolubilidad. Las posibles trayectorias están marcadas en verde.

La percepción del agente de su entorno es crítica para resolver estos mundos. En este laboratorio virtual los alumnos pueden configurar cuál de los siguientes sensores estarán enchufados en sus agentes (cualquier combinación de ellos):

- Un **GPS** que indica al agente sus coordenadas (x, y) en el mundo virtual.
- Un **sensor de batería**. Cada agente está alimentado con una batería cuya capacidad es limitada y cuya carga decrece conforme el agente realiza algún movimiento. La batería nunca debe ser vaciada por completo.
- Un **sensor radar** que informa al agente acerca de los tipos de celdas que lo rodean con una percepción local de 5×5 (observar Figura 3b).
- Un **sensor escáner** que actúa como *detector del objetivo* e indica al agente la distancia al mismo medida desde cada una las celdas de su entorno 5×5 (observar Figura 3c).

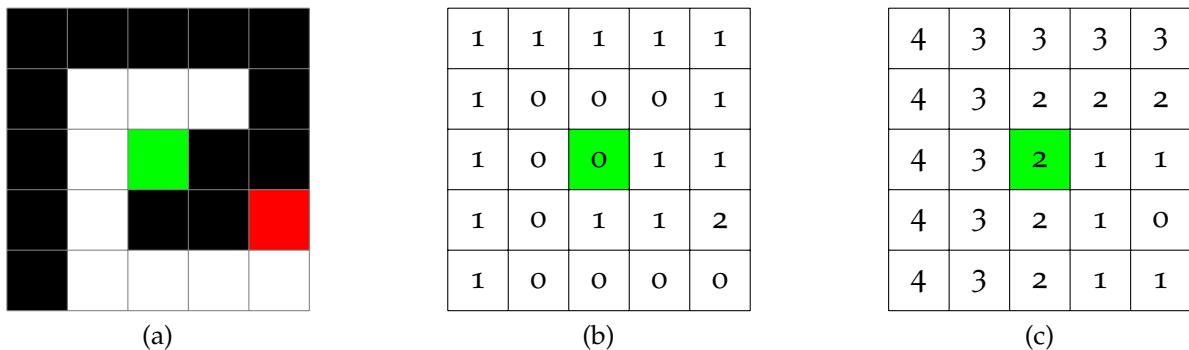


Figura 3: Un agente (representado por una celda verde en el centro de cada figura) tiene una percepción local de su entorno: solamente percibe el entorno 5×5 de celdas colindantes. El Radar 3b muestra dicho entorno 5×5 que rodea al agente e informa de si una celda está vacía (valor 0), de si hay un obstáculo (valor 1) o de si hay un objetivo (valor 2). El Escáner 3c muestra la distancia de cada una de las celdas colindantes al objetivo.

Basados en su percepción del mundo virtual, cada agente decidirá ejecutar alguna de las siguientes acciones en su entorno implementando cualquier heurística o proceso de búsqueda.

- LOGIN. Entrar en cualquiera de los mundos virtuales.
- MOVE. Mover al agente a una de las 8 celdas adyacentes y gastar una cierta cantidad de batería. Si la celda destino es un obstáculo o el agente se queda sin batería, el agente se rompe y sale del mundo virtual.
- REFUEL. El agente recarga completamente su batería. A los agentes se les permite recargar su batería tantas veces como deseen.

1.1 FUNCIONAMIENTO DEL LABORATORIO VIRTUAL

Supongamos que una persona tiene que completar una determinada tarea con nueve pasos o milestones diferentes, numerados del 1 al 9, de los cuales los pasos 3, 6 y 9 tienen una recompensa. Esta persona podría intentar pasar por cada una de las subtareas tantas veces como considere oportuno para conseguir todas las recompensas, llevando a cabo un registro de su actividad. Por ejemplo, la Figura 4 muestra uno de estos registros. Ignorando el paso 1, que sólo se utiliza para marcar el inicio del registro, esta persona ha realizado 35 pasos, repitiendo el paso 2 siete veces, el paso 3 seis veces, el paso 4 dos veces, el paso 5 seis veces, el paso 6 cinco veces, el paso 7 cuatro veces, el paso 8 cuatro veces y el paso 9 sólo una vez. Este comportamiento puede representarse con un grafo dirigido ponderado (cíclico) donde los nodos representan los pasos dados y las aristas se ponderan con la frecuencia detectada en el registro (Figura 4), de modo que el número de veces que se ejecuta un paso viene dado

por la suma de los pesos de sus aristas entrantes, lo cual denominaremos factor de grado de entrada (*in-degree*) de aquí en adelante.

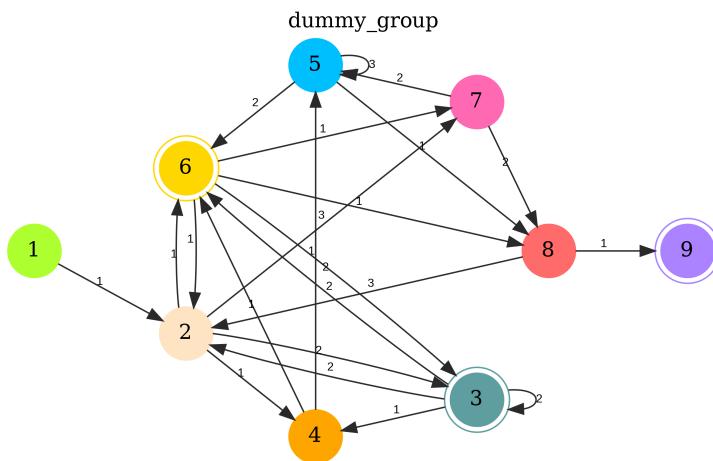


Figura 4: La secuencia correspondiente al grafo es: 1 2 (3) 2 4 5 5 (6) (3) (3) 4 (6) 7 5 5 5 8 2 (6) (3) 2 7 5 (6) 8 2 (3) (3) (6) 2 7 8 2 7 8 (9). Así pues, el gráfico muestra el comportamiento básico de un determinado grupo en el que se repiten 9 pasos, tres de los cuales, representados entre paréntesis, tienen una recompensa.

Este registro lineal de actividades refleja exactamente cómo se almacena la realización de tareas de laboratorio en LARVA [Vidal & Sánchez-Carrascosa \(2022\)](#), [Vidal & Sánchez-Carrascosa \(2023\)](#), un laboratorio virtual [Vidal \(2016\)](#) diseñado con un único propósito: permitir a los estudiantes alcanzar su mayor éxito. Para ello, LARVA mantiene un registro completo de la actividad de los alumnos, por lo que su evaluación se basa no sólo en los objetivos alcanzados, sino también en su progreso. Además, cuenta con un sistema de retroalimentación multimodal [Vidal & Sánchez-Carrascosa \(2022\)](#) para mantener a los estudiantes informados sobre su progreso, en tiempo real, gracias a mensajes de chat de Telegram enviados directamente a sus teléfonos móviles. Puede demostrarse que cuanto antes reciban el feedback sobre su actividad y cuanto más rica sea esta retroalimentación, mayor será la autorregulación y la eficacia de la experiencia de aprendizaje [Keller \(1968\)](#).

Revelar este comportamiento también puede ser útil para el profesor para detectar, cuanto antes, posibles dificultades de los alumnos para completar sus tareas y permitir una intervención clave por parte del profesor. Pero, ¿cómo detectar estas desviaciones del rendimiento esperado y con qué antelación podrían detectarse? Además, ¿sería posible ignorar cualquier detalle sobre los indicadores de progreso habituales asociados al rendimiento, como el momento de los éxitos y fracasos, la perseverancia, etc., para no depender demasiado en la “eficiencia clásica”, y centrarse en las características topológicas del comportamiento de los alumnos? Para principiantes, en la Figura 5 se muestran dos comportamientos extremos. Por un lado, en la Figura 5a, después de 372 sesiones, la mayoría de ellas quemadas en los 3-4 preliminares pasos, acaba con muy pocas sesiones en los últimos problemas, una especie de

piloto automático, y resuelve 7 de cada 9 problemas. Por otro lado, en la Figura 5b, después de 297 sesiones (¿podría considerarse como un menor esfuerzo?) muestra una exploración bastante exhaustiva de las alternativas y termina con 9 de 9 problemas resueltos. Este documento responde con éxito a todas estas preguntas a partir de un sólido análisis basado en evidencias de los registros de los últimos siete años de este laboratorio virtual. Las siguientes secciones están dedicadas a discutir trabajos similares en la literatura, a presentar el escenario y la hipótesis principal y, a continuación, a extraer las principales conclusiones tras un análisis exhaustivo de los datos registrados. Todos los conjuntos de datos mencionados en este documento y todos los artefactos de software, completamente escritos en R, están abiertos y disponibles en GitHub¹.

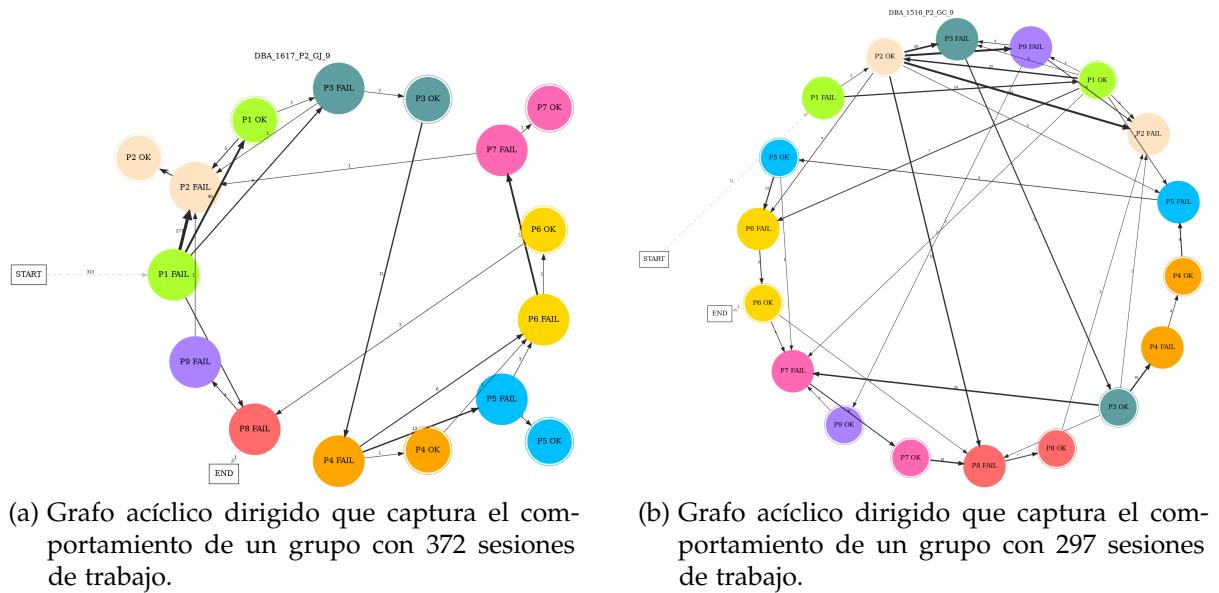


Figura 5: Dos comportamientos reales diferentes de grupos enfrentándose a las mismas tareas de laboratorio.

1.2 DESCRIPCIÓN DEL ESCENARIO INICIAL

Como se ha mencionado anteriormente, este estudio se ha llevado a cabo a partir de los datos de una asignatura obligatoria de 4º curso de la rama Ingeniería del Software en la Universidad de Granada registrados a través de un laboratorio virtual Vidal (2016). Esta asignatura sigue la estructura típica del Sistema Personalizado de Instrucción Keller (1968) donde el progreso de los estudiantes se monitorea continuamente gracias a un sistema de hitos y logros continuos, proporcionando tanta retroalimentación como sea posible y tan pronto como sea posible. Así, durante el curso, los alumnos se organizan en grupos (de 4-5 miembros cada uno) y cada

¹ <https://github.com/maribeloo/Analysis-of-processes>

grupo debe resolver una serie de tareas o problemas. De ahora en adelante denotaremos al conjunto de problemas por $P = \{p_i\}$ y al número de problemas a resolver por $n = |P|$.

Por lo general, el número de problemas es $n = 9$ y podrían considerarse como un conjunto de misiones a realizar en escenarios similares. Adicionalmente, cada problema ha sido cuidadosamente elaborado por el profesor para que requiera un nivel de dificultad creciente por parte de los estudiantes de tal forma que la estrategia para resolver p_i puede no ser lo suficientemente buena resolver p_{i+1} pero la estrategia para resolver p_{i+1} también debe ser válida en p_i . Estos problemas están abiertos durante un determinado periodo de tiempo durante el cual los estudiantes pueden abrir los problemas tantas veces como necesiten, ya sea para intentar resolver el problema, para mejorar sus soluciones en estos problemas o para probar nuevas estrategias. Además de esto, cada problema p_i se ha diseñado como una secuencia de 5 hitos consecutivos, también en nivel creciente de dificultad:

$$p_i = \{p_i^1, p_i^2, p_i^3, p_i^4, p_i^5\} \quad (1)$$

siendo p_i^1 el suceso de sólo abrir el problema i y p_i^5 la obtención de una solución válida para p_i . Estos hitos deben ser alcanzados progresivamente por los alumnos, por lo que todo acaba por empujando a los alumnos un poco hacia adelante en sus capacidades Keller (1968). Por lo tanto, a medida que los estudiantes progresan en el laboratorio, dejan un registro de sus logros, que se llamará *comportamiento*, B^g , de un determinado grupo g , y está compuesto por una secuencia de sesiones.

$$B^g = \{{}^s p_i^k, \dots\} \quad (2)$$

Cada *sesión* del laboratorio virtual ${}^s p_i^k$ se etiqueta como el mayor hito k alcanzado en cada problema p_i y un número natural secuencial s que es un registro del tiempo actual del sistema. Además, se utiliza una marca A para señalar el inicio del de laboratorio y un indicador Z para señalar el cierre del mismo.

$$B^g = \{{}^0 A\} \cup \{{}^s p_i^k, \dots\} \cup \{Z\} \quad (3)$$

Cuadro 1: El comportamiento de un grupo ficticio con 20 sesiones de trabajo en el laboratorio virtual.

${}^0 A$	${}^1 p_1^1$	${}^2 p_1^3$	${}^3 p_1^5$	${}^4 p_1^5$	${}^5 p_1^5$	${}^6 p_1^4$	${}^7 p_2^3$	${}^8 p_2^4$	${}^9 p_1^5$	${}^{10} p_1^5$	
${}^{11} p_2^5$	${}^{12} p_1^1$	${}^{13} p_2^5$	${}^{14} p_3^2$	${}^{15} p_3^4$	${}^{16} p_1^2$	${}^{17} p_3^3$	${}^{18} p_2^3$	${}^{19} p_3^4$	${}^{20} p_3^5$	Z	

Por ejemplo, en un escenario con tres problemas, la secuencia mostrada en la Tabla 1 podría ser un comportamiento factible B , que ya se introdujo en la Sección 1.1, y ahora se explica bajo una nueva perspectiva:

"Los estudiantes se han conectado 20 veces al laboratorio virtual. En la primera sesión se abre el problema p_1 sin más éxito y en la segunda sesión se deja el problema p_1 a medias. No obstante, en la tercera sesión se resuelve completamente p_1 . Los estudiantes ponen en práctica nuevas estrategias y resuelven p_1 dos veces más. A continuación, introducen un nuevo cambio que casi resuelve p_1 , acaba fallando y deja p_2 justo en la mitad. Después, tras algunos cambios, resuelven de nuevo p_1 en la sesión 9 y p_2 en la sesión 11. Después, cambiaron algo en la implementación que resultó ser un fracaso en p_1 y acaban teniendo éxito en p_3 justo al final".

La Figura 27 y Tablas 4 y 6 muestran información descriptiva de los datos registrados cada año sobre el comportamiento de 77 grupos (en total casi 400 alumnos). Como se puede ver, hay registros de 7 años consecutivos y un total de 30672 sesiones de trabajo en el laboratorio virtual. A continuación, el reto es cómo extraer un gráfico como los que se muestran en la Sección 1.1 y cómo utilizarlos para detectar, lo antes posible, los grupos con dificultades para progresar.

2

INTRODUCCIÓN A LA MINERÍA DE PROCESOS Y TRABAJOS PREVIOS

Las transacciones de los agentes en estos mundos virtuales registradas en el servidor no sólo son importantes desde el punto de vista de la evaluación del alumnado, sino que también nos proporcionan información de cómo se han resuelto los problemas propuesto, hito por hito, y son un reflejo de la estrategia seguida por cada uno de los equipos para intentar resolver todos los mundos.

Para tratar de desvelar estas estrategias ocultas se usarán técnicas de minería de procesos, considerando una estrategia como el proceso seguido por los estudiantes hasta llegar al objetivo. La minería de procesos puede definirse como la disciplina que tiene como objetivo descubrir, monitorear y mejorar procesos de negocio mediante el análisis de las transacciones del proceso que se han almacenado en algún sistema de información (Mayorga & García, 2015). Así pues, la minería de procesos para la educación es como los rayos X para la medicina: hacen visible lo invisible, en aras de un conocimiento mucho más preciso de la situación y de la planificación de nuevas intervenciones. Pero, ¿hasta qué punto es pertinente atenerse a un gráfico extraído de registros de eventos en lugar de, por ejemplo, una representación tabular equivalente? Este estudio se concibió bajo esta perspectiva y analiza el comportamiento de los alumnos no como en la forma clásica de producir restricciones temporales, de rendimiento o de cualquier semántica asociada a su rendimiento o a sus notas. Por el contrario, este trabajo analiza justo la topología pura y desnuda del comportamiento y proporciona pruebas sólidas de que estas topologías están, cómo no, también correlacionadas con el rendimiento, en particular, para la detección de grupos de estudiantes de perfil bajo.

Actualmente, con el desarrollo y el creciente interés de las plataformas educativas y de toda la tecnología relacionada con las mismas, los sistemas de información nos permiten recoger todo tipo de información. Esto puede incluir desde información de bajo nivel (clicks del ratón) hasta información de alto nivel (realización de una actividad en particular dentro de la plataforma). Es decir, estos sistemas tienen la capacidad de almacenar datos temporales de diversa índole, como cadenas de clicks, registros de chats, históricos de modificación de

documentos, registros de uso de los diferentes recursos educativos, etc. Bogarín et al. (2018). La minería de procesos puede usar todos estos logs para descubrir, monitorear y mejorar los procesos educativos. Surge así la denominada minería de procesos educacional (en inglés, *educational process mining*). No obstante, cabe destacar que, aunque en este trabajo fin de grado nos centraremos en la minería de procesos en el ámbito educativo, ésta también tiene numerosas aplicaciones en el área sanitaria, en el ámbito empresarial, institucional etc.

Como se ha mencionado anteriormente, el uso de técnicas de Minería de Procesos está suscitando un enorme interés y hay cantidades ingentes de artículos y trabajos relacionados que podrían referenciarse, especialmente cuando los profesores crean laboratorios virtuales Elmoazen et al. (2023) o servicios *online* como Coursera Mukala et al. (2015). También hay algunas revisiones excelentes de la Minería de Procesos en el contexto educativo como dos Santos Garcia et al. (2019), donde se recalca que la educación es la cuarta área más importante en la que se están aplicando técnicas de Minería de Procesos para detectar estilos de aprendizaje (o, en inglés, *learning styles*), o incluso mejor, en Bogarín et al. (2018) donde los autores también ponen el énfasis en el análisis de grafos como estructura subyacente del comportamiento (concepto de *graph mining*). Además, en dicho artículo se presentará lo que se denomina *intention mining* que hace referencia a la minería de procesos aplicada con el objetivo de anticipar el comportamiento. Los mismos autores en Bogarín Vega et al. (2018) también apuntan a una cuestión muy interesante e intimamente relacionada con este trabajo: cómo utilizar técnicas de Minería de Procesos para detectar a los que más necesitan la ayuda del profesor, simplemente observando el patrón de interacción de los alumnos con el LMS (*Learning Management System*). Esta relación del alumno con los recursos disponibles, normalmente en línea, también se explora en Mukala et al. (2015), en el que el uso de la Minería de Procesos no es realmente descubrimiento, sino el cumplimiento, para detectar si los alumnos se comportan como se espera de ellos o en la forma en que utilizan los recursos disponibles Juhaňák et al. (2019). En Sedrakyan et al. (2016) los autores analizan el potencial del feedback que el PM (*Process Mining*) puede dar a los alumnos, muy en la línea de (Keller, 1968) para fomentar la autorregulación de los alumnos. En todos ellos las principales métricas utilizadas para orientar el estudio son las “clásicas” relacionadas con los recursos, las personas o el material de aprendizaje a través de un enfoque cuantitativo para puntuar el comportamiento de los estudiantes. Este trabajo fin de grado adoptará un enfoque diferente e intenta analizar puramente la topología del grafo dirigido que describe el comportamiento de un determinado grupo de prácticas.



Figura 6: Los nodos de los grafos pueden representar recursos o herramientas, personas o instituciones e incluso unidades temáticas. Asimismo, las relaciones entre nodos también llevan asociadas un significado (energía o frecuencia, proximidad o distancia entre ambos o precedencia u orden entre ambos).

Los trabajos anteriormente citados así como los que se realizarán en este trabajo fin de grado relacionados con la Minería de Procesos son susceptibles a ser clasificados. Así pues, dado un grafo $G = (V, E)$ donde V y E son sus respectivos conjuntos de vértices y aristas (Definición 1) siendo una parte del mismo la que se muestra en la Figura 6, se puede realizar una segmentación de los proyectos de minería de procesos atendiendo a qué representan sus nodos, qué significado tiene la relación entre éstos y el momento temporal al que nos estemos refiriendo. Así pues, atendiendo a todas estas características se ha realizado la clasificación de las técnicas de Minería de Procesos en el ámbito educativo que se muestra en la Tabla 2.

Cuadro 2: Clasificación de las técnicas de Minería de Procesos aplicadas a la educación. Como podemos ver, pueden estar orientadas al pasado, al presente y al futuro.

Nodos	Aristas	Energía (Conteo)	Cercanía (Clustering)	Orden (Precedencia)																		
Recursos (vídeos, texto) y Herramientas		<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td>Coursera. Validación del curso. Uso de recursos (como podían ser los videos).</td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td>Patrones de uso. Seguimiento. Capacidad.</td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td>Cuellos de botella (predicción de las necesidades del hardware). Posibles problemas. Recomendaciones.</td> </tr> </table>	Pasado	Coursera. Validación del curso. Uso de recursos (como podían ser los videos).	Presente	Patrones de uso. Seguimiento. Capacidad.	Futuro	Cuellos de botella (predicción de las necesidades del hardware). Posibles problemas. Recomendaciones.	<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td></td> </tr> </table>	Pasado		Presente		Futuro		<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td></td> </tr> </table>	Pasado		Presente		Futuro	
Pasado	Coursera. Validación del curso. Uso de recursos (como podían ser los videos).																					
Presente	Patrones de uso. Seguimiento. Capacidad.																					
Futuro	Cuellos de botella (predicción de las necesidades del hardware). Posibles problemas. Recomendaciones.																					
Pasado																						
Presente																						
Futuro																						
Pasado																						
Presente																						
Futuro																						
Personas e Instituciones		<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td>Trabajo en grupo bien estructurado. Análisis de los alumnos con mejor/peor rendimiento.</td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td>Medidas intragrupos e intergrupos. Redes sociales. Evaluación de los alumnos.</td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td>Liderazgo. Dominancia. Personas influyentes. Predicciones del rendimiento de los alumnos.</td> </tr> </table>	Pasado	Trabajo en grupo bien estructurado. Análisis de los alumnos con mejor/peor rendimiento.	Presente	Medidas intragrupos e intergrupos. Redes sociales. Evaluación de los alumnos.	Futuro	Liderazgo. Dominancia. Personas influyentes. Predicciones del rendimiento de los alumnos.	<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td>Trabajo en equipo.</td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td>Redes sociales: personas influyentes y colaboradores.</td> </tr> </table>	Pasado	Trabajo en equipo.	Presente		Futuro	Redes sociales: personas influyentes y colaboradores.	<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td></td> </tr> </table>	Pasado		Presente		Futuro	
Pasado	Trabajo en grupo bien estructurado. Análisis de los alumnos con mejor/peor rendimiento.																					
Presente	Medidas intragrupos e intergrupos. Redes sociales. Evaluación de los alumnos.																					
Futuro	Liderazgo. Dominancia. Personas influyentes. Predicciones del rendimiento de los alumnos.																					
Pasado	Trabajo en equipo.																					
Presente																						
Futuro	Redes sociales: personas influyentes y colaboradores.																					
Pasado																						
Presente																						
Futuro																						
Temáticas (unidades temáticas de un curso), Productos o bienes		<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td>Validación del curso. Concienciación del profesorado.</td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td>Relaciones intergrupos. Redes sociales.</td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td></td> </tr> </table>	Pasado	Validación del curso. Concienciación del profesorado.	Presente	Relaciones intergrupos. Redes sociales.	Futuro		<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td></td> </tr> </table>	Pasado		Presente		Futuro		<table border="1"> <tr> <td>Pasado</td> <td>Similaridad del coseno.</td> </tr> <tr> <td>Presente</td> <td></td> </tr> <tr> <td>Futuro</td> <td>Planificación del curso.</td> </tr> </table>	Pasado	Similaridad del coseno.	Presente		Futuro	Planificación del curso.
Pasado	Validación del curso. Concienciación del profesorado.																					
Presente	Relaciones intergrupos. Redes sociales.																					
Futuro																						
Pasado																						
Presente																						
Futuro																						
Pasado	Similaridad del coseno.																					
Presente																						
Futuro	Planificación del curso.																					

3

MINERÍA DE PROCESOS

Como se ha comentado antes, cualquier posible evaluación de los alumnos basada meramente en los objetivos alcanzados es sólo una visión estática, sin muchas pistas sobre la dinámica que les ha llevado hasta ese punto. No sabemos muy bien cómo han llegado los alumnos hasta ahí y esta información es la clave para identificar a los grupos con dificultades que podrían necesitar la ayuda del profesor. Por lo tanto, vamos a emplear técnicas de Minería de Procesos [van der Aalst \(2016\)](#) para extraer las diferentes secuencias de eventos correlacionados del conjunto de datos original.

3.1 EXTRACCIÓN DE LOS PROCESOS CON DISCO

Para la extracción de los procesos ocultos se empleará la muy conocida suite de minería de procesos Disco [Günther & Rozinat \(2012\)](#). Disco es una herramienta que permite crear mapas visuales a partir de los registros en cuestión de minutos.

Fuzzy Miner [Günther & Aalst \(2007\)](#) es un algoritmo de minería de procesos muy flexible y sólido que está detrás de Disco. En un proceso típico minado con Disco, cada actividad del proceso se etiqueta como en la Tabla 1 e incluye las frecuencias tanto de las actividades como de las transiciones entre actividades. Por lo tanto, la frecuencia de cada actividad representa el número de veces que esta actividad aparece en B^g . Por otro lado, la frecuencia de cada transición entre las actividades x e y representa el número de veces que la actividad x aparece inmediatamente antes de la actividad y en B^g .

Para crear los diagramas de Disco, se extraerán los campos de información más importantes del dataset:

1. El *identificador del caso*, extraído de una clave aleatoria generada al principio de cada operación LOGIN y que distingue de manera única cada sesión de trabajo de los estudiantes.
2. El *agente*, que se refiere al nombre del grupo de estudiantes.

3. La *fecha y hora* a la que se registró la transacción.
4. El campo *actividad* (Activity), que refleja la acción de los alumnos en el mundo virtual.
5. Varios campos de tipo *recurso* (Resource) que proporcionan información adicional que puede sernos de utilidad a la hora de filtrar los registros.

Así pues, se importarán el dataset de dos maneras diferentes, con el objetivo de estudiar tanto la frecuencia con que cada problema o mapa ha sido visitado como las acciones compuestas mapa-porcentaje superado. En la primera importación la Activity es el problema y el identificador del caso es el grupo. En la segunda importancia, por el contrario, la Activity es la composición del problema y el milestone y el identificador del caso son las sesiones. Las Figuras 7 y 8 muestran los diagramas obtenidos en cada uno de los casos.

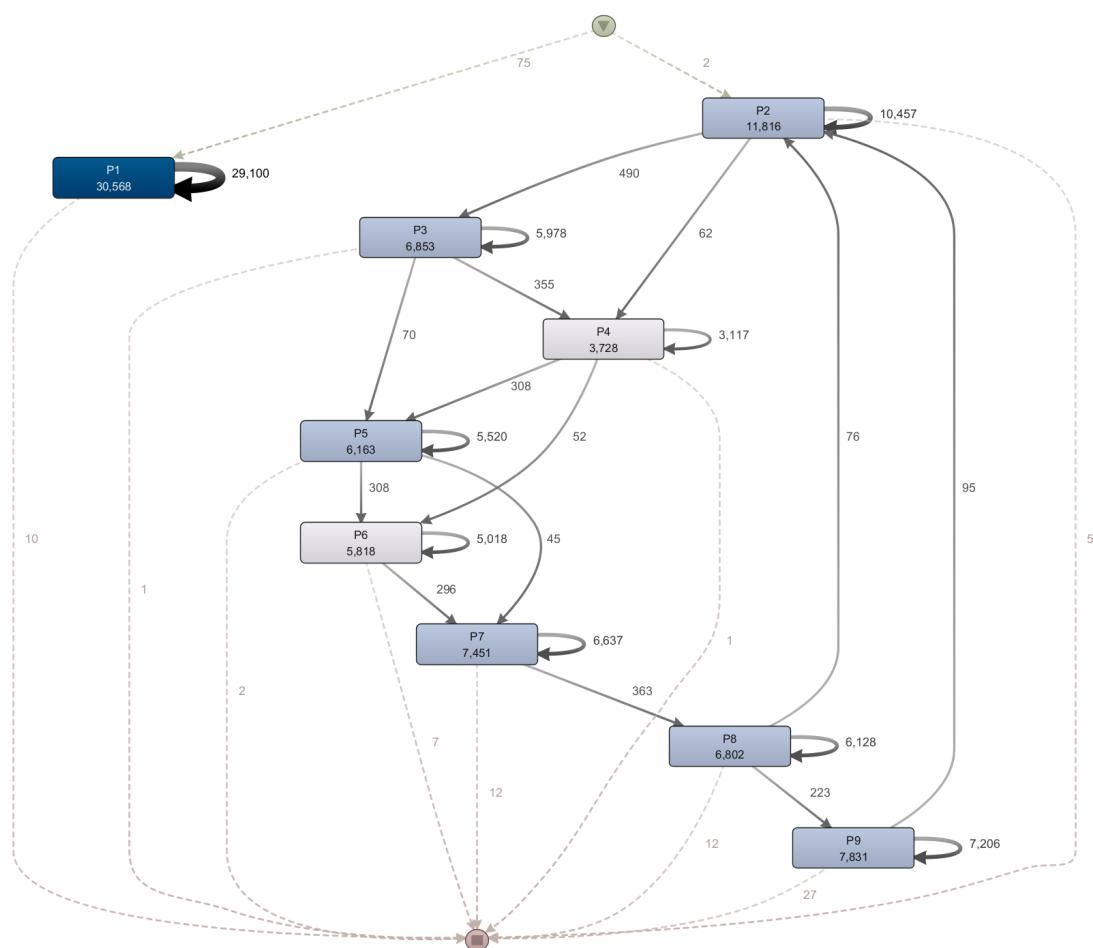


Figura 7: Análisis de procesos del dataset (Activity problema y CaseId grupo). Contiene el 100 % de las actividades y el 80 % de los caminos.

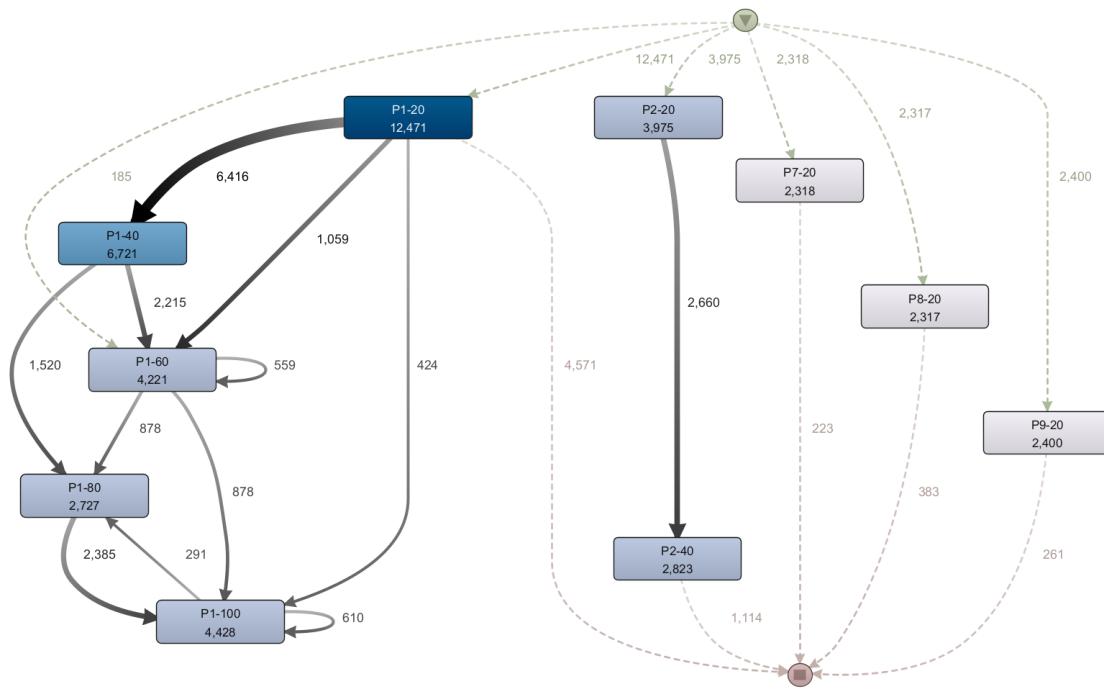


Figura 8: Análisis de procesos del dataset (Activity problema-milestone y CaseId sesión).
Contiene el 20 % de las actividades y el 20 % de los caminos.

No obstante, a pesar de que tener una visión global del comportamiento de todos los grupos puede ayudar, nuestro objetivo final es poder caracterizar los comportamientos de los grupos y poder discernir, usando los datos del diagrama, si un grupo está en riesgo de obtener un rendimiento peor del esperado. Es por esto que nos será más interesante segmentar por grupos. Así pues, filtrando por el grupo DBA 1516 P2 GA, obtenemos los diagramas de las Figuras 9 y 10.

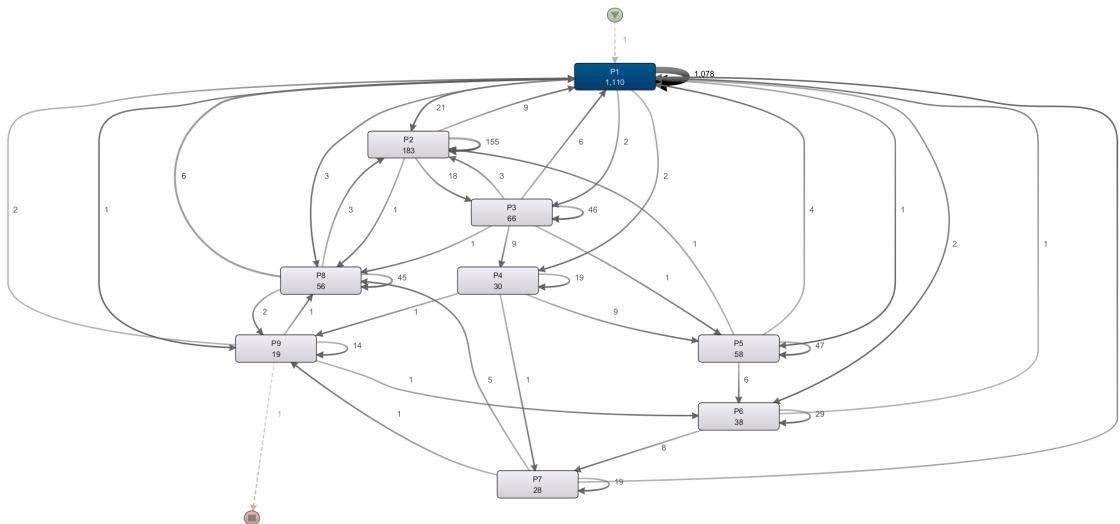


Figura 9: Análisis de procesos del grupo DBA 1516 P2 GA (Activity problema y CaseId grupo). Contiene el 100 % de las actividades y el 100 % de los caminos.

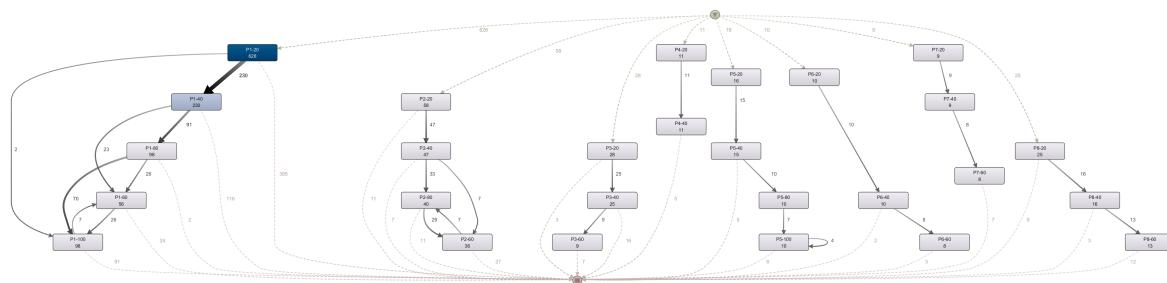


Figura 10: Análisis de procesos del grupo DBA 1516 P2 GA (Activity problema-milestone y CaseId sesión). Contiene el 60 % de las actividades y el 80 % de los caminos.

Aunque Disco tiene mucho éxito y se pueden personalizar métricas e interpretaciones del conjunto de datos fuente, no se ajusta completamente a nuestros requerimientos para desvelar la estructura del comportamiento. Tras una larga experimentación con el programa Disco, se empiezan a ver sus limitaciones. En primer lugar, aunque Disco permite el filtrado de datos, si se quiere segmentar por grupos y extraer los procesos ocultos de cada uno de los grupos, hay que seleccionar el correspondiente grupo en el filtro, extraer los diagramas correspondientes e ir cambiándolo manualmente. Dado que tenemos un total de 77 grupos de alumnos en los siete cursos académicos que forman parte del estudio (que pueden consultarse en las Tablas 19 y 20), es inviable seguir usando el programa.

Así pues, en este trabajo fin de grado se ha implementado nuestra propia versión del programa, la herramienta de minería de procesos *GraphMiner* en R, personalizada y adaptada a las

necesidades del problema, basándose principalmente en la estructura principal de FuzzyMiner [Günther & Aalst \(2007\)](#) con algunas adiciones menores.

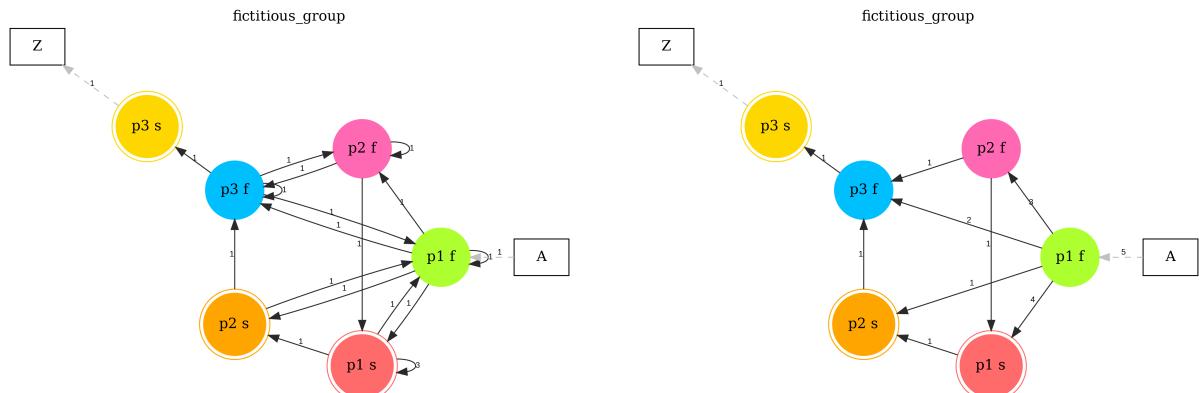
4

IMPLEMENTACIÓN DE LA HERRAMIENTA DE MINERÍA DE PROCESOS *GRAPH MINER*

4.1 USO DE GRAFOS COMO REPRESENTACIÓN DE LOS GRUPOS

Para dar una estructura de orden mínimo al comportamiento B^g , suponemos que es cierto lo siguiente: el resultado de la sesión i depende en su mayor parte de lo ocurrido en la sesión $i - 1$ o, como mucho, de cualquiera de las sesiones inmediatamente anteriores. Si aceptamos esta suposición, entonces B^g tiene una estructura de orden parcial en la que cada sesión aparece conectada a la anterior.

Además, podríamos etiquetar estas relaciones con un número natural que indica el número de veces que esta relación se ha dado en B^g . De este modo se, obtiene el gráfico de la Figura **referencia**, un grafo totalmente conectado **revisar** que describe el camino seguido por los estudiantes con un sentido claro de las transiciones de un estado a otro. Esta Figura también cumple el factor de grado de entrada mencionado al principio: la suma de las aristas entrantes a un nodo coincide con el número de veces que el nodo aparece en el registro. No obstante, como este estudio se centra en el éxito y el fracaso de los alumnos, vamos a colapsar este grafo. Para simplificar las cosas sólo distinguiremos dos tipos de sesiones: las que fracasan, es decir, las que alcanzan los hitos 1 a 4, y las que tienen éxito, es decir, las que alcanzan el hito final 5. Así pues, notaremos a las sesiones fallidas por $s p_i^f$ y a las sesiones exitosas por $s p_i^s$, como en la Figura 11, que continúa el ejemplo presentado en la Sección 1.2. Además, la matriz de adyacencia del segundo grafo puede verse en la Ecuación 15.



(a) Grafo cíclico dirigido que captura las relaciones de precedencia entre las sesiones de la Tabla 1 (16 sesiones) obtenido colapsando los vértices de la misma en exitosas o fallidas. Los nodos con doble círculo representan sesiones en las que se ha resuelto un problema.

(b) El mismo grafo que el de la Figura 11a pero eliminando los ciclos y manteniendo el mismo grado de entrada de cada vértice.

Figura 11: Grafos resultantes de la continuación del ejemplo de la Sección 1.2.

$$\mathcal{A}^g = \left(\begin{array}{c|ccccccccc} & A & p_1^f & p_1^s & p_2^f & p_2^s & p_3^f & p_3^s & Z \\ \hline A & \mathbf{0} & 5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ p_1^f & 0 & \mathbf{0} & 4 & 3 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ p_1^s & 0 & 0 & \mathbf{0} & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ p_2^f & 0 & 0 & 1 & \mathbf{0} & 0 & 1 & 0 & 0 \\ p_2^s & 0 & 0 & 0 & 0 & \mathbf{0} & 1 & 0 & 0 \\ p_3^f & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \mathbf{0} & 1 & 0 \\ p_3^s & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \mathbf{0} & 1 \\ Z & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \mathbf{0} \end{array} \right) \quad (4)$$

Esta perspectiva nos permite ver B^g como un grafo dirigido $G = (V^g, E^g)$ que capta la dinámica de un grupo mientras se esfuerzan por resolver los distintos problemas que se les han planteado. Por lo tanto, el conjunto de eventos (sesiones) que los estudiantes han realizado es el conjunto de vértices del grafo (**duda**):

$$V^g = \{{}^0 A\} \cup \{{}^s p_i^k \in B^g\} \quad (5)$$

y cada par de sesiones consecutivas se considera una arista del grafo:

$$E^g = \left\{ \langle x, y \rangle, x = {}^s p_i^r, y = {}^t p_j^l, t = s + 1, x, y \in B^g \right\} \quad (6)$$

que, de hecho, puede representarse como su matriz de adyacencia ponderada y que nos permite representar el invariante grado de entrada.

4.2 LA MATRIZ CARACTERÍSTICA DE UN GRUPO

Este grafo sigue siendo un grafo cíclico (Definición 16) y, como estamos interesados en la representación más esencial del comportamiento de los estudiantes, también eliminamos esos ciclos quitando una cantidad mínima de aristas y conservando la invariante del grado de entrada, obteniendo el grafo esencial de la Figura 11b, con su respectiva matriz de distancias (Ecuación 15), que denominamos matriz característica (Definición 10) del grupo g , \mathcal{A}^g . Esta matriz característica es una representación minimal de B^g y a partir de ella se pueden extraer numerosas métricas, siendo la más importante una medida de la complejidad inherente a B^g .

Por lo tanto, $\mathcal{A}^g[x, y] = d > 0$ significaría que x precede a y d veces en B^g . Así pues, cuanto mayor sea d , mayor será la influencia de x sobre y en términos del comportamiento codificado en \mathcal{A}^g . En aras de la simplicidad, además del uso de valores enteros para obtener una fila o columna, también podrían utilizarse sus nombres como, por ejemplo, se muestra en la Ecuación 7.

$$\mathcal{A}[1, 2] = \mathcal{A}[p_2^f, p_3^f] = 4 \quad (7)$$

Podría decirse que \mathcal{A}^g contiene lo que podría haber sido la *experiencia* de resolver todos los problemas, es decir, una especie de huella que codifica la relación entre fracaso y éxito y la fuerza de estas relaciones. Vale la pena decir que en todo el registro de la Tabla I todas estas matrices son diferentes entre sí. Se derivarán otras dos matrices de \mathcal{A}^g . En primer lugar, obtendremos la matriz de adyacencia característica $\mathcal{A}'[r, c]$ que es 1 sólo cuando $\mathcal{A}[r, c] > 0$. En segundo lugar, calcularemos la matriz de distancia mínima que se ha obtenido aplicando el camino más corto de Dijkstra, de modo que $\hat{\mathcal{A}}[r, c]$ contiene una especie de longitud de camino mínima entre ambos nodos del grafo en función del número de sesiones. Por tanto, estas estructuras son un punto de partida ideal desde el que decodificar la información sobre esta experiencia, en particular para validar si esta estructura puede estar relacionada con el éxito o no de cada grupo. Es decir, ¿un mal comportamiento de los alumnos produciría un grafo mal estructurado? Y viceversa, ¿las medidas estándar de calidad y entropía definidas puramente sobre grafos permiten detectar grupos en riesgo? Y, la respuesta, resulta ser sí (Sección).

4.3 RESULTADOS OBTENIDOS

Comparando las Figuras 12 y 9 vemos que el diagrama de la implementación propia y el original obtenido con Disco coinciden.

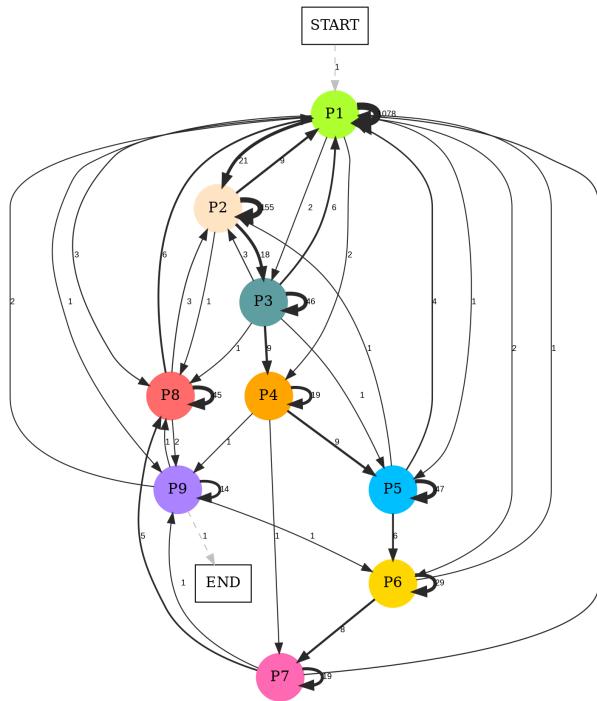


Figura 12: Análisis de procesos del grupo DBA 1516 P2 GA (Activity problema y CaseId grupo) obtenido con la implementación propia.

Además, como podemos ver en la Figura 13, hemos obtenido el mismo diagrama que en el de la Figura 10 con la salvedad de que hemos impedido el retorno a un estado anterior (el motivo se verá más adelante). Es decir, se han eliminado ciclos.

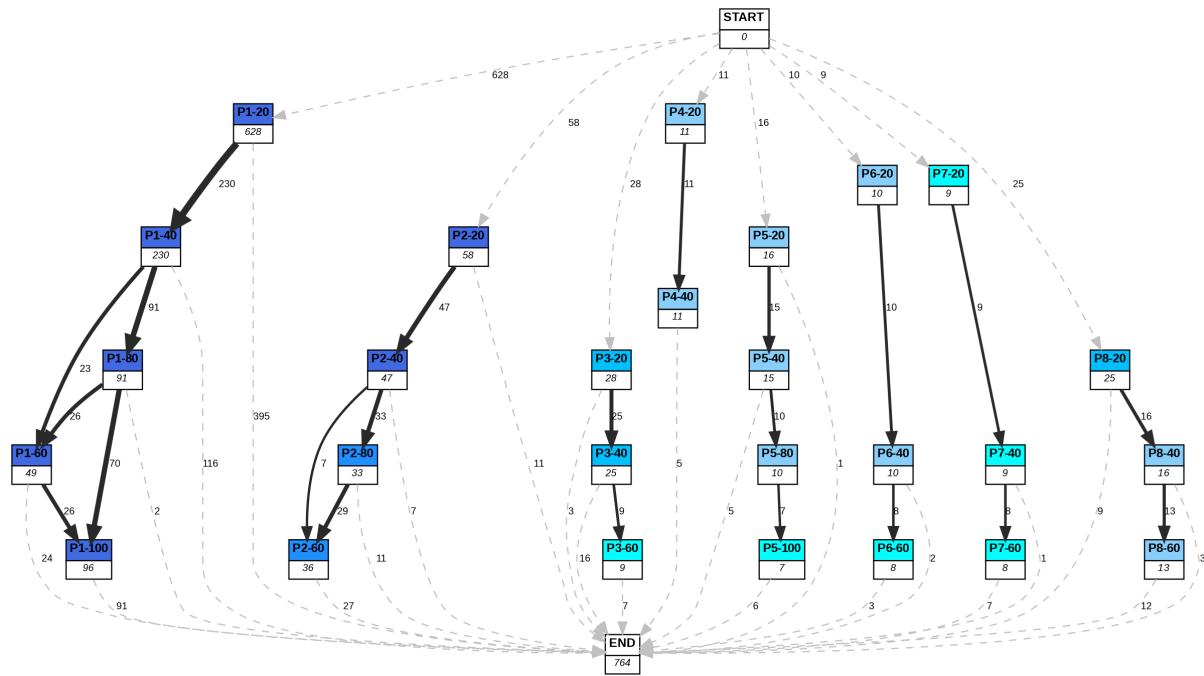


Figura 13: Análisis de procesos del grupo DBA 1516 P2 GA (Activity problema-milestone y CaseId sesión) obtenido con la implementación propia.

Además, se ha extendido la implementación de la herramienta de minería de procesos Disco Günther & Rozinat (2012), obteniendo otros diagramas que nos serán de mucha utilidad, como la agrupación en estados exitosos y fallidos (Figura) y una serie de grafos parciales considerando sólo la resolución hasta el problema i -ésimo, $i \in \{1, \dots, 9\}$ (Figura).

A partir de ahora, estos diagramas tendrán la consideración de grafos. En particular, serán grafos dirigidos y operaremos con ellos como tales. En el siguiente capítulo se expondrán los conceptos básicos de grafos y principales resultados matemáticos que se usarán en este trabajo fin de grado.

5

TEORÍA DE GRAFOS

En el ámbito de las matemáticas y las ciencias de la computación, se emplea el término *grafo* (del griego *grafos* que significa *dibujo* o *imagen*) para referirse a un conjunto de objetos llamados *vértices* o *nodos*, los cuales están unidos por enlaces conocidos como *aristas* o *arcos*. Estas conexiones representan las relaciones binarias que existen entre los elementos de un conjunto, y son objeto de estudio de la teoría de grafos.

5.1 GRAFOS

En esta sección se introducirán las definiciones básicas que forman parte de la teoría de grafos.

Definición 1. Matemáticamente, un *grafo* $G = (V, E)$ es una tupla de vértices V y aristas E que relacionan dichos vértices. Denominaremos *orden* del grafo al número de vértices del mismo ($|V|$). Por supuesto, siempre tendremos que $V \neq \emptyset$.

Ejemplo 1. El grafo dado en la Figura 14 tiene conjunto de vértices $V = \{1, 2, 3, 4, 5\}$ y conjunto de aristas $E = \{(1, 2), (1, 3), (2, 3), (3, 4), (4, 5), (5, 1)\}$.

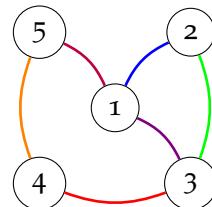


Figura 14: Ejemplo de grafo simple.

Definición 2. Un *vértice* o *nodo* es la unidad fundamental de las que se componen los grafos. Los vértices en sí mismos se tratan como objetos indivisibles y sin propiedades. No obstante, pueden tener asociados una semántica dependiendo del contexto de aplicación del grafo. Por ejemplo, en el grafo 13 un nodo representa la consecución de un objetivo de un problema.

Definición 3. Una *arista* representa una relación entre dos vértices de un grafo. Las aristas se denotan por $(u, v) \in E$ donde $u, v \in V$. Visualmente, se representan como las líneas que unen los vértices que forman parte de la definición de la misma.

Definición 4. Un *grafo ponderado* es un grafo cuyas aristas tienen un peso o valor asociado.

Formalmente, se puede definir como un trío ordenado $G = (V, E, W)$ donde $V = \{v_1, \dots, v_n\}$ es un conjunto de vértices, $E = \{e_1, \dots, e_m\}$ y $W = \{w_1, \dots, w_m\}$ es el conjunto de pesos asociados a cada arista.

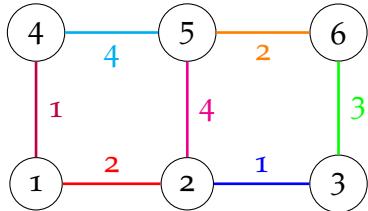


Figura 15: Ejemplo de grafo ponderado.

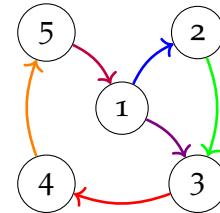


Figura 16: Ejemplo de grafo dirigido.

Definición 5. Un *grafo no dirigido* es un grafo cuyas aristas representan relaciones simétricas y carecen de sentido definido. Es decir, la arista (u, v) es idéntica a la arista (v, u) . Es decir, las aristas no son pares ordenados sino conjuntos $\{u, v\}$ (o 2-multiconjuntos) de vértices.

Un grafo no dirigido podrá tener, a lo más, $\frac{|V|^2}{2}$ aristas.

Definición 6. Se denomina *grafo dirigido* o *dagrafo* a aquellos grafos cuyas aristas tengan un sentido definido. En un dagrafo, cada arista se representa como un par ordenado de dos vértices. Por ejemplo, (u, v) denota la arista que va de u hacia v (desde el primer vértice hasta el segundo vértice).

Los grafos no dirigidos se pueden ver como un caso particular de los grafos dirigidos en tanto que son grafos dirigidos simétricos.

Mientras que en un grafo no dirigido se tiene que $E \subseteq \{x \in \mathcal{P}(V) : |x| = 2\}$ (es decir, E es un conjunto de pares no ordenados de elementos de V), cuando el grafo es dirigido se tiene que E es un conjunto de pares ordenados $(i, j) \in V \times V$.

Ejemplo 2. En la Figura 16 se muestra un ejemplo de grafo dirigido mientras que en la Figura 14 tenemos un ejemplo de grafo no dirigido.

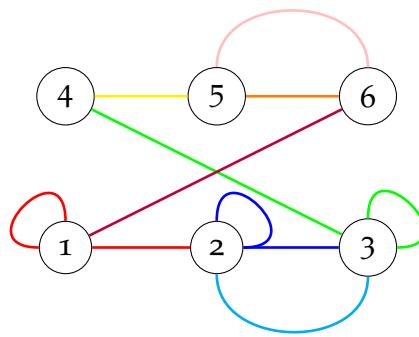


Figura 17: Ejemplo de multigrafo.

Definición 7. Un *grafo conexo* es un grafo en que todos sus vértices están conectados por un camino o por un semicamino dependiendo de si el grafo es no dirigido o dirigido.

De lo contrario, si algún grafo no cumple la propiedad anterior se dirá que es *disconexo*.

Definición 8. Un *bucle* es una arista que relacionado un vértice consigo mismo.

Definición 9. En un grafo $G = (V, E)$, se dice que dos aristas son *paralelas* o *múltiples* si el vértice inicial y el vértice final de las mismas coinciden.

Los grafos que permiten la existencia de bucles y aristas múltiples se denominan *multigrafos*. Por el contrario, los grafos sin bucles y sin aristas paralelas se denominarán *simples*.

Ejemplo 3. En la Figura 15 tenemos un ejemplo de grafo ponderado.

En la Figura 14 se muestra un ejemplo de grafo simple. Por otro lado, en la Figura 17 podemos ver un multigrafo.

Definición 10. En un grafo $G = (V, E)$ dos vértices se dirán *adyacentes* (o *vecinos*) si están relacionados por al menos una arista. Es decir, dos vértices $u, v \in V$ son adyacentes si $\exists e \in E$ tal que $e = (u, v)$.

La *matriz de adyacencia* de un grafo es una matriz cuadrada de dimensión $|V| \times |V|$ que se utiliza como forma de representar las relaciones binarias entre los nodos del mismo. La denotaremos por $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq |V|}$.

Si tenemos que G es un grafo no dirigido, entonces $a_{ij} = 1$ y $a_{ji} = 1$ si el vértice v_i es adyacente al vértice v_j y $a_{ij} = a_{ji} = 0$ en caso contrario. Si el grafo G es dirigido, entonces tendremos que $a_{ij} = 1$ si y sólo si existe $e \in E$ tal que $e = (v_i, v_j)$ y $a_{ij} = 0$ en caso contrario.

Por último, si tenemos un grafo ponderando, entonces se sustituirá en valor de 1 en los casos anteriores por el peso de las aristas correspondientes.

Ejemplo 4. Tenemos que la matriz de adyacencia del grafo de la Figura 14 es:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (8)$$

Definición 11. Sea $G = (V, E)$ un grafo no dirigido y sea $v \in V$ un vértice suyo. Se denomina grado del vértice v al número de aristas incidentes al vértice y se denominará de ahora en adelante por $\deg(v)$.

Al conjunto de todos los vértices adyacentes a un vértice dado se le denominará *vecindad* del vértice en cuestión. Formalmente, la vecindad de un vértice $v \in V$ es el conjunto

$$N(v) = \{u \in V \mid \{v, u\} \in E\} \quad (9)$$

Así pues, el grado de un vértice $v \in V$ puede definirse como el módulo de su vecindario: $\deg(v) = |N(v)|$.

En el caso de los grafos dirigidos se distingue entre el *grado de entrada* $\deg^-(v)$ (número de aristas que tienen a v como el vértice final) y el *grado de salida* $\deg^+(v)$ (número de aristas que tienen a v como vértice inicial).

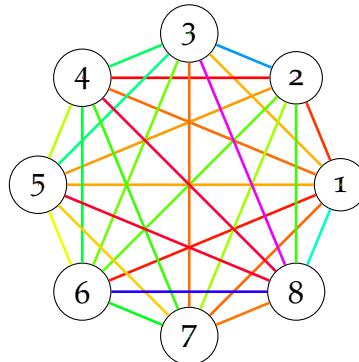


Figura 18: Ejemplo de grafo completo.

Definición 12. Un grafo en el que todos sus vértices tienen el mismo grado (de entrada, en el caso de los grafos dirigidos) se denomina *regular*. Además, un grafo con vértices de grado k se llamará k -regular.

Definición 13. Un *grafo completo* $G = (V, E)$ es un grafo no dirigido simple en el que para cada par de vértices $u, v \in V$ existe una arista $e \in E$ tal que $e = \{u, v\}$.

El *grafo completo de n vértices* se denotará por K_n . Así pues, K_n tendrá $\frac{n \cdot (n-1)}{2}$ aristas y es un grafo regular de grado $n - 1$.

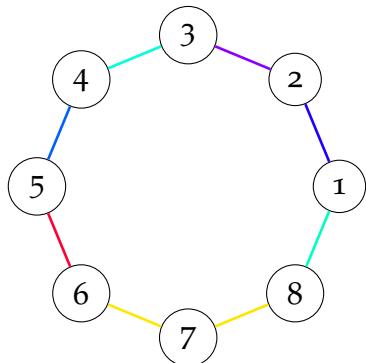


Figura 19: Ejemplo de grafo ciclo.

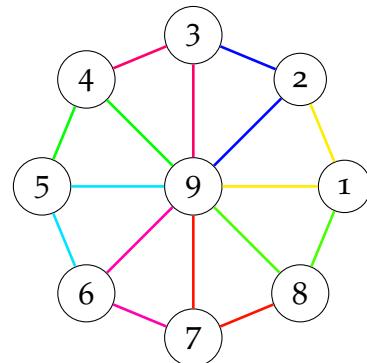


Figura 20: Ejemplo de grafo rueda.

Definición 14. Un *grafo ciclo* o simplemente un *ciclo* es un grafo que consiste en un camino simple cerrado. Esto es, hay un único camino en el que no se repite ningún vértice salvo el primero con el último.

Denotaremos a un grafo ciclo de n vértices por C_n . Si consideramos que es un grafo no dirigido, cada vértice tendrá un vecindario de tamaño 2 y, por tanto, será un grafo 2-regular. Por el contrario, si tenemos un grafo dirigido, será un grafo 1-regular.

Definición 15. Un *grafo rueda* es un grafo de n vértices (denotado usualmente por W_n) es un grafo que se obtiene al añadir un único vértice a un grafo ciclo de $n - 1$ vértices, conectando el nuevo vértice a todos los ya existentes. Es decir, el nuevo vértice será adyacente a todos los vértices del grafo C_{n-1} .

Ejemplo 5. En las Figuras 18, 19 y 20 podemos ver un grafo completo, un grafo ciclo y un grafo rueda respectivamente.

Definición 16. Diremos que un grafo es *cíclico* si contiene al menos un grafo ciclo. Por el contrario, se dirá que un grafo es *acíclico* si no contiene ningún ciclo.

No obstante, en este trabajo fin de grado nos centraremos en los llamados *grafos dirigidos acíclicos* o *DAG* (*Directed Acyclic Graphs*, en inglés) que no son más que grafos dirigidos desprovistos de ciclos.

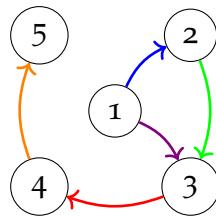


Figura 21: Ejemplo de grafo acíclico dirigido con 5 nodos.

Ejemplo 6. En la Figura 14 tenemos un grafo dirigido con ciclos o cíclico (contiene, por ejemplo, el 1-3-4-5). Sin embargo, eliminando una de las aristas del mismo obtenemos el grafo de la Figura 21, que es acíclico.

Definición 17. Un grafo conexo acíclico no dirigido se denominará *árbol*. Por otro lado, un *árbol orientado* o *poliárbol* será un grafo dirigido acíclico cuyo grafo no dirigido subyacente es un árbol. De otra manera, si cambiamos sus aristas dirigidas por no dirigidas, se obtendrá un grafo no dirigido conexo y acíclico.

Definición 18. Un *árbol de expansión* de un grafo conexo no dirigido G es un subgrafo suyo que es árbol y que contiene a todos sus vértices.

El *número de árboles de expansión* de un grafo conexo G , habitualmente denotado por $t(G)$, es un invariante importante en la teoría de grafos. Éste puede obtenerse mediante el denominado *Teorema de Kirchhoff*. Este teorema demuestra que el número de árboles de expansión de un grafo puede obtenerse en tiempo polinómico a partir del determinante de una submatriz de la *matriz Laplaciana* del grafo. Más aún, nos dice que éste número es igual a cualquier cofactor de la matriz Laplaciana. El Teorema de Kirchhoff es una generalización de la *fórmula de Cayley*, que proporciona el número de árboles de expansión en el caso de un grafo completo y que veremos a continuación.

Proposición 1. Dado un grafo completo $K_n = (V, E)$ con $V = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, la *fórmula de Cayley* establece que el número de árboles de expansión del mismo es $t(K_n) = n^{n-2}$.

En 1918, el alemán H. Prüfer obtuvo una elegante correspondencia biyectiva entre árboles etiquetados con n vértices y sucesiones de longitud $n - 2$, denominadas *códigos de Prüfer*.

Definición 19. La definición del *código de Prüfer* de un árbol $T = (V, E)$ no trivial, denotado por $P(T)$, es recursiva. Si $|V| = 2$ entonces T consiste de una sola arista y $P(T) = \emptyset$. Supongamos ahora que el código de Prüfer de cualquier árbol con n vértices está definido y sea $T = (V = \{v_1, v_2, \dots, v_n, v_{n+1}\}, E)$ un árbol con $n + 1$ vértices. Sea

$$v = \min \{i \in \{1, 2, \dots, n, n+1\} \mid \deg(v_i) = 1\} \quad (10)$$

y sea u el único vértice adyacente a v en T . Por lo tanto, $T' = T - v$ es un árbol con n vértices y $P(T - v)$ está bien definido por hipótesis de inducción. El código de Prüfer de T se definirá de la siguiente forma:

$$P(T) = (u, P(T')) \quad (11)$$

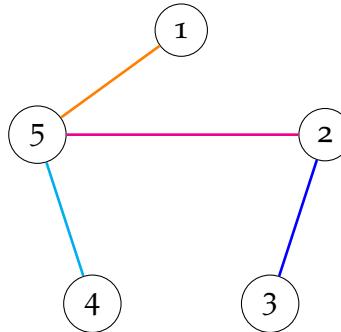


Figura 22: Ejemplo de árbol con 5 nodos.

Ejemplo 7. Consideremos el árbol de la Figura 22. Tenemos que el vértice de grado uno con la numeración más pequeña es el vértice 1. Este vértice únicamente es adyacente al vértice número 5. Así pues, $P(T) = (5, P(T - 1))$. Cuando eliminamos el primer vértice, obtenemos que el vértice de grado uno de menor numeración es el 3, cuyo único vértice adyacente es el 2, lo que conduce a que $P(T) = (5, 2, P(T - \{1, 3\}))$. Eliminando ahora este tercer vértice, tenemos que el vértice 2 es el de menor numeración cuyo grado es 1 y su único nodo adyacente es el número 5. Esto hace que $P(T) = (5, 2, 5, P(T - \{1, 3, 2\}))$. Como $T - \{1, 3\}$ es un árbol con dos vértices, $P(T - \{1, 3\}) = \emptyset$ y $P(T) = (5, 2, 5)$.

Este ejemplo pone de manifiesto que no es necesario que todos los vértices aparezcan en el código de Prüfer y que pudiera ocurrir que un mismo vértice aparezca más de una vez en los mismos. De hecho, el número de veces que un vértice aparece en el código de Prüfer depende del grado de dicho vértice. Este resultado se verá en el siguiente Lema.

Proposición 2. *Sea c_i el número de veces que aparece el número i en el código de Prüfer de un árbol $T = (V = \{1, \dots, n\}, E)$ con $n \geq 3$ vértices. Entonces $\deg(i) = c_i + 1$.*

Demostración. Si $n = 3$ entonces $P(T)$ consiste de un solo número, correspondiente al vértice de grado dos.

Supongamos ahora que el resultado es cierto para todo árbol $T = (V = \{1, \dots, n\}, E)$ con $n \geq 3$ vértices. Sea $T' = (V' = \{1, \dots, n, n+1\}, E')$, $v = \min\{i \in V' \mid \deg(i) = 1\}$ y sea u el único vértice adyacente a v en T' . Así pues, $P(T') = (u, P(T' - v))$. Para cada $i \in V'$ sea b_i el número de veces que aparece i en $P(T' - v)$. Por hipótesis de inducción, $\deg_{T' - v}(i) = b_i + 1$.

Además, si $i \neq u$ entonces $c_i = b_i$ y $\deg_{T'}(i) = \deg_{T'-v}(i)$. Por lo tanto, en este primer caso, $\deg_{T'}(i) = c_i + 1$. Por otra parte, si $i = u$ entonces $c_i = b_i + 1$ y $\deg_{T'}(i) = \deg_{T'-v}(i) + 1$. Por lo tanto, $\deg_{T'}(i) = b_i + 2 = c_i + 1$. \square

El siguiente resultado muestra que el código de Prüfer define una función inyectiva del conjunto de árboles generadores con n vértices al conjunto de palabras de longitud $n - 2$ del alfabeto $\{1, 2, \dots, n\}$.

Proposición 3. *Si T y T' son dos árboles con $n \geq 3$ vértices numerados tales que $P(T) = P(T')$, entonces $T = T'$.*

Demostración. Si $n = 3$, entonces $P(T)$ consiste de un solo número, correspondiente al único vértice de grado dos de T . Como $P(T) = P(T')$, este vértice también es el único vértice de grado dos de T' y tenemos que $T = T'$.

Supongamos ahora que el resultado es cierto para cualesquiera dos árboles con n vértices numerados. Sean ahora T y T' dos árboles con $n + 1$ vértices numerados tales que $P(T) = P(T')$. Sea v el mínimo elemento de $\{1, \dots, n, n+1\}$ que no aparece en $P(T)$. Por el lema anterior $\deg_T(v) = 1$ y $\deg_{T'} = 1$. Así pues, existe un único u tal que u es adyacente a v en T y existe un único u' tal que u' es adyacente a v en T' . De ahí obtenemos que $P(T) = (u, P(T-v))$ y que $P(T') = (u', P(T-v'))$. Como $P(T) = P(T')$, se sigue que $u = u'$ y, por lo tanto, $P(T-v) = P(T'-v')$. Por lo que, por hipótesis de inducción, $T-v = T'-v'$. Concluimos así que $T = T'$. \square

A continuación veremos que a cada palabra de longitud $n - 2$ del alfabeto $\{1, 2, \dots, n\}$ le corresponde un árbol cuyo código de Prüfer es esa palabra.

Proposición 4. *Sea $n \geq 3$. Si $L = (u_1, u_2, \dots, u_{n-2})$ es una lista cuyos elementos pertenecen al conjunto $V = \{1, \dots, n\}$, entonces existe un árbol con vértices numerados (o etiquetado) T tal que $P(T) = L$.*

Demostración. Si $n = 3$ entonces $L = (u_1)$ y T es la trayectoria de longitud dos cuyo vértice interno es u_1 .

Supongamos ahora que el resultado es cierto para toda lista de longitud $n - 2$. Sea $L = (u_1, u_2, \dots, u_{n-1})$ una lista de longitud $n - 1$. Sea v el elemento más pequeño de V que no aparece en L . Por hipótesis de inducción existe un árbol $T' = (V', E')$ con conjunto de vértices $V_{T'} = \{1, \dots, n+1\} - \{v\}$, tal que $P(T') = (u_2, u_3, \dots, u_{n-1})$. Sea e la arista que une a v con u_1 y sea $T = (V' + v, E' + e)$. Tenemos que T es un árbol y que $P(T) = (u_1, P(T')) = L$ tal y como se quería demostrar. \square

El siguiente ejemplo pone en práctica el procedimiento descrito en el lema anterior para construir un árbol generador cuyo código de Prüfer sea igual a una lista dada.

Ejemplo 8. Consideremos la lista $(3, 5, 3, 1)$. La longitud de esta lista es 4, por lo que corresponde a un árbol con conjunto de vértices $V = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$. El primer vértice que no aparece en la lista es 2, el cual debe ser adyacente al vértice 3 (Figura 23). Consideremos ahora la sublista $(5, 3, 1)$, el primer vértice del conjunto $\{1, 3, 4, 5, 6\}$ (obtenido al eliminar el vértice 2) que no aparece en la lista es el 4, que debe ser adyacente al vértice 5. Análogamente, el primer vértice del conjunto $\{1, 3, 5, 6\}$ que no aparece en la sublista $(3, 1)$ es el 5, el cual debe ser adyacente al vértice 3, y el primer vértice del conjunto $\{1, 3, 6\}$ que no aparece en la sublista (1) es el 3, el cual debe ser adyacente al vértice 1. Finalmente, obtenemos la lista vacía y el conjunto $\{1, 6\}$, lo cual indica que el vértice 1 debe ser adyacente al vértice 6. La Figura 23 es el árbol asociado a la lista $(3, 5, 3, 1)$.

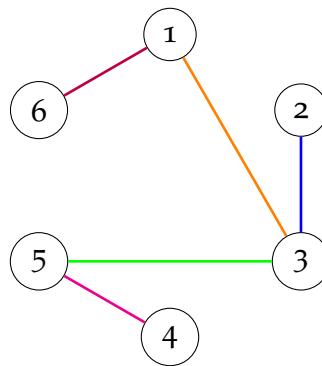


Figura 23: Ejemplo de árbol con 6 nodos.

Finalmente, se procederá a demostrar la fórmula de Cayley 1:

Demostración. Si $n = 1$ o $n = 2$ el resultado es trivialmente cierto. Si $n \geq 3$ de las Proposiciones 3 y 4 se sigue que existe una correspondencia biyectiva entre el conjunto de árboles generadores con n vértices y el conjunto de palabras de longitud $n - 2$ del alfabeto $\{1, 2, \dots, n\}$. Como el número de palabras de longitud $n - 2$ de un alfabeto con n elementos es n^{n-2} , entonces hay n^{n-2} árboles de expansión distintos de un grafo completo con n vértices. \square

A continuación, se introducirá el concepto de matriz laplaciana de un grafo que, junto con el Teorema de Kirchhoff nos permitirá calcular el número de árboles de expansión de un grafo arbitrario.

Definición 20. La matriz laplaciana (también conocida como matriz de admitancia o matriz de Kirchhoff) es una representación matricial de un grafo muy utilizada en la Teoría espectral de grafos, cuyo objetivo es el estudio de las propiedades de los grafos en relación de los polinomios característicos, valores y vectores propios de las matrices asociadas a los mismos.

Para un grafo simple G con vértices $V = (v_1, \dots, v_n)$ los elementos de la matriz laplaciana $L_{n \times n}$ se definen como sigue:

$$L_{i,j} = \begin{cases} \deg(v_i) & \text{si } i = j \\ -1 & \text{si } i \neq j \text{ y } v_i \text{ es adyacente a } v_j \\ 0 & \text{en cualquier otro caso} \end{cases} \quad (12)$$

Equivalentemente, se tiene que $L = D - A$ donde D es la matriz de grados del grafo (matriz diagonal cuyos elementos no nulos son los grados de cada uno de los vértices) y A es la matriz de adyacencia del grafo.

Ejemplo 9. Se tiene que la matriz laplaciana del grafo simple de la Figura 14 es la siguiente:

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 & 0 & -1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \quad (13)$$

Este concepto se puede generalizar al caso de grafos ponderados, donde las matrices de adyacencia pueden contener números naturales distintos de ceros y unos. Además, también se puede generalizar a grafos dirigidos, utilizando en vez de la matriz de grados del grafo la matriz de grados de entrada o la matriz de grados de salida dependiendo de la aplicación que se esté considerando.

Ejemplo 10. La matriz laplaciana del grafo simple de la Figura 15 será la siguiente:

$$\begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ -2 & 7 & -1 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & -4 & 0 & -4 & 10 & -2 \\ 0 & 0 & -3 & 0 & -2 & 5 \end{pmatrix} \quad (14)$$

Ejemplo 11. Las matrices lapacianas del grafo dirigido de la Figura 16 de entrada y de salida se muestran en las ecuaciones 18 y 19 teniendo en cuenta las matrices de adyacencia (Ecuación 15), del grado de entrada (Ecuación 16) y del grado de salida (Ecuación 17) de dicho grafo.

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (15)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (16)$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (17)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (18)$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (19)$$

Teorema 1. *El Teorema de Kirchhoff. Sea un grafo conexo G con n vértices numerados y sean $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{n-1}$ los valores propios no nulos de su matriz laplaciana. Se tiene entonces que el número de árboles de expansión del grafo G es*

$$t(G) = \frac{1}{n} \cdot \lambda_1 \cdots \lambda_{n-1} \quad (20)$$

Como podemos ver, se trata de una generalización de la fórmula de Cayley que además de muestra que el número de árboles de expansión de cualquier grafo se puede calcular en tiempo polinómico a partir del determinante de una submatriz de la matriz laplaciana. Específicamente, el número de árboles de expansión de un grafo conexo coincide con cualquier cofactor de su matriz laplaciana.

Demostración. Sea $L_G[i]$ la matriz laplaciana del grafo G a la que se le ha eliminado su fila y su columna i -ésimas. Demostraré que el número de árboles de expansión de un grafo G viene dado por $\det(L_G[i])$, para cualquier $i \in \{1, \dots, n\}$.

Para ello, usaremos el siguiente hecho:

Proposición 5. *Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y tomemos E_{ii} una matriz con un 1 en su entrada $(i, i)^{\text{th}}$ y ceros en el resto de entradas. Así pues,*

$$\det(A + E_{ii}) = \det(A) + \det(A[i]) \quad (21)$$

Este hecho es evidente si consideramos la suma de permutaciones de la definición del determinante de una matriz:

$$\det(A = (a_{ij})) = \sum_{\pi} \text{sgn}(\pi) \cdot a_{1\pi(1)} \cdot a_{2\pi(2)} \cdots a_{n\pi(n)} \quad (22)$$

y teniendo en cuenta que hemos aumentado la entrada $(i, i)^{\text{th}}$, a_{ii} , hasta $a_{ii} + 1$. Así pues, hemos obtenido el determinante original más la suma de todas las permutaciones de $[n] \setminus \{i\}$, evitando la i -ésima fila y columna (es decir, $\det(A[i])$).

La prueba se realizará por inducción en el número de vértices y aristas del grafo G .

Caso base: Si G es un grafo vacío con dos vértices, entonces

$$L_G = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (23)$$

Así pues, $L_G[i] = 0$ y $\det(L_G[i]) = 0$ tal y como se quería demostrar.

Paso inductivo: Sea $G - e$ el grafo resultante de sustraerle la arista e al grafo inicial y G/e el grafo con la arista e contraída. Véase a en la Figura 24 una ilustración de la contracción en grafos.

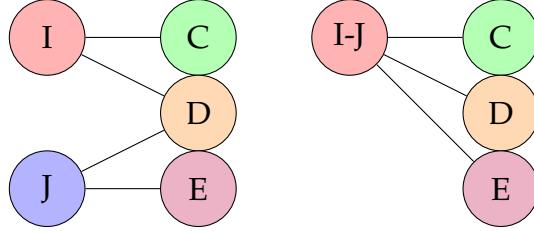


Figura 24: Ejemplo de contracción de los nodos I y J en un único nodo.

Si i es un vértice aislado, entonces G no admite árboles de expansión y la fila y la columna i -ésima de L_G están conformadas de ceros. Esto es, $\det(L_G[i]) = \det(L_{G-i}) = 0$ tal y como queríamos.

Por el contrario, si i no es un vértice aislado podemos suponer que existe una arista $e = (i, j)$ incidente a i . Para cualquier árbol de expansión, T , se tiene que o bien $e \in T$ o bien $e \notin T$. Así pues, tenemos $t(G/e)$ denota el número de árboles de expansión T tal que $e \in T$ mientras que $t(G - e)$ proporcionará el número de árboles de expansión T tal que $e \notin T$. Esto es,

$$t(G) = t(G/e) + t(G - e) \quad (24)$$

Nótese que G/e tiene un vértice menos que G y que $G - e$ tiene una arista menos que G , lo cual servirá de base para realizar la inducción.

En primer lugar, se relacionará L_G con L_{G-e} . Observemos que $L_G[i] = L_{G-e}[i] + E_{jj}$ (esto es, si eliminamos la arista e la matriz Laplaciana resultante solamente difiere de $L_G[i]$ en el grado del vértice j). Así pues, empleando la Proposición 5, tenemos que

$$\det(L_G[i]) = \det(L_{G-e}[i] + E_{jj}) = \det(L_{G-e}[i]) + \det(L_{G-e}[i, j]) = \det(L_{G-e}[i]) + \det(L_G[i, j]) \quad (25)$$

donde $L_G[i, j]$ denota a la matriz L_G a la que se le han sustraído las filas y columnas i -ésima y j -ésima. La última igualdad se deduce de que, una vez eliminadas las filas y columnas i -ésima y j -ésima, no hay diferencia entre L_G y L_{G-e} para $e = (i, j)$.

Ahora relacionaremos L_G con $L_{G/e}$. Supongamos que contraemos i en j (entonces $L_{G/e}$ no tiene ninguna fila o columna correspondiente a i). Entonces, $L_{G/e}[j] = L_G[i, j]$.

Así pues, tenemos que

$$\det(L_G[i]) = \det(L_{G-e}[i]) + \det(L_{G/e}[j]) = t(G - e) + t(G/e) = t(G) \quad (26)$$

donde la segunda igual se deduce por inducción. Esto completa la prueba. \square

5.2 MEDIDAS DE COMPLEJIDAD DE PROPÓSITO GENERAL

Esta sección es una recopilación de varias de las medidas de complejidad Cormen et al. (2022) aplicadas a grafos dirigidos acíclicos ponderados $G = (V, E)$ a partir de sus matrices de adyacencia ponderadas. Se denotará a las matrices de adyacencia por $\mathcal{A}_{v \times v}$ y se tendrá que el número de vértices es $v = |V| = 2 \cdot n + 1$, $n \in \mathbb{N}$. Es decir, tendremos un número impar de vértices.

Todas ellas tratan de medir la complejidad de un grafo en términos de la densidad de las conexiones entre los vértices utilizando diferentes perspectivas.

5.2.1 Densidad

Es el cociente entre el número de aristas del grafo y el número máximo de aristas permitidas $v \cdot (v - 1)$:

$$De(\mathcal{A}) = \frac{|E^{\mathcal{A}}|}{v^{\mathcal{A}} \cdot (v^{\mathcal{A}} - 1)} \quad (27)$$

5.2.2 Grado medio

El grado de un nodo es el número de aristas entrantes y salientes o, en el caso de los grafos ponderados, la suma de los pesos entrantes y salientes. Así pues, en los grafos dirigidos se tiene que:

$$Dm(\mathcal{A}) = \frac{|E^{\mathcal{A}}|}{v^{\mathcal{A}}} \quad (28)$$

5.2.3 Longitud del camino característico

Es el número medio de aristas, no sus pesos, entre cualquier par de nodos, en promedio. Podríamos aplicar cualquier algoritmo de camino más corto como el de Dijkstra Cormen et al. (2022) a la matriz característica \mathcal{A}' para propagar las frecuencias y obtener un cierre de la

matriz original $\hat{\mathcal{A}}'$. Esto da una idea de la profundidad media del grafo, no en número de sesiones, sino en número de aristas. Esto es,

$$Le(\mathcal{A}) = \frac{1}{E(\hat{\mathcal{A}}')} \cdot \sum_r \sum_c \hat{\mathcal{A}}'[r, c] \quad (29)$$

5.2.4 Diámetro del grafo

Sólo trata de medir el número de aristas entre los nodos más distantes del grafo.

$$Di(\mathcal{A}) = \max \hat{\mathcal{A}}'[r, c] \quad (30)$$

5.2.5 Conectividad

En este caso, se ha elegido el coeficiente de agrupación [Cormen et al. \(2022\)](#). La conectividad mide la densidad de los subgrafos alrededor de los nodos de una determinada arista, es decir, es una medida de densidad local. Para el cálculo de la conectividad se usará el concepto de vecindad de un nodo v_i , $N(v_i)$, anteriormente definido en la Definición [11](#).

Así pues, el coeficiente de agrupación local mide el número de aristas existentes en la vecindad del nodo v_i , denotado por e_i , con respecto al máximo permitido de aristas en esta vecindad $|k_i| \cdot (|k_i| - 1)$:

$$Cl(\mathcal{A}) = \frac{e_i}{|k_i| \cdot (|k_i| - 1)} \quad (31)$$

5.2.6 Betweenness

Es muy conocido en las redes sociales e identifica cuál de los problemas ha recibido más atención e influencia que los demás. Ya está implementada en R y la llamaremos $Be(\mathcal{A})$.

5.2.7 Dag

Es la media de la longitud de todos los caminos diferentes que van del nodo raíz a cada uno de los nodos terminales del grafo. Trata de medir lo “desordenado” que es un grafo.

5.2.8 $WDag$

Se basa en Dag pero, en lugar de medir el número de pasos, recoge sus pesos.

5.2.9 St

Es el factor Laplaciano de la matriz característica. Este factor no es más que el número de árboles de expansión del grafo. Se trata también de una medida muy común de la entropía de un grafo.

5.2.10 *Peso del comportamiento*

Detecta cuánto esfuerzo han dedicado los alumnos a sus tareas de laboratorio en términos del número total de sesiones abiertas en el servidor. Matemáticamente se define como sigue:

$$We(\mathcal{A}) = \sum_r \sum_c \mathcal{A}[r][c] \quad (32)$$

5.2.11 *Eficacia*

Detecta cuántos problemas se han resuelto, simplemente contando el número de nodos p_k^s presentes el grafo. Se formula como sigue:

$$Ef(\mathcal{A}) = \left| \left\{ p_i \in P, \sum_r \mathcal{A}[r][p_i^s] > 0 \right\} \right| \quad (33)$$

Todas las métricas generales aquí presentadas se utilizarán para clasificar los grupos de estudiantes. Se ha de tener en cuenta que todas ellas se han definido sobre grafos dirigidos ponderados y no tienen en cuenta absolutamente nada relacionado con el rendimiento de los alumnos ni con los registros temporales de su progreso excepto las funciones We (número de sesiones) y Ef (número de problemas resueltos) que se extraen únicamente de la matriz característica \mathcal{A} .

5.2.12 Características topológicas de los grafos de procesos

Teniendo en mente que la finalidad última de este trabajo es encontrar indicadores del progreso de los alumnos y la detección precoz de aquellos grupos con problemas para que el profesor pueda proporcionarles ayuda y orientación, se han obtenido medidas de rendimiento sobre los procesos minados. Se tratarán de funciones *off-the-shelf* genéricas sobre grafos, lo que permitiría aplicar los resultados aquí obtenidos en otras plataformas educativas.

Así pues, se han definido dos métricas distintas: el Laplaciano (*Laplacian*), que usará el análisis espectral de grafos, y la heurística *DAG*, que trata de determinar cómo de balanceados están los nodos de un grafo dirigido acíclico.

5.2.13 El Laplaciano (Laplacian)

En primer lugar, empezamos analizando el *Learning Path* de los grupos para tener una idea de los problemas por los que ha ido navegando durante toda la práctica. En la Figura [Figura 25a](#) podemos ver el recorrido que hizo el grupo DBA1920P2GG. No obstante, para el cálculo de este coeficiente se usará un grafo de mayor complejidad, en el que se subdividen los estados en `Pi 0K` o `Pi FAIL` dependiendo del milestone alcanzado (0K indica que se ha resuelto problema). En la Figura [25b](#) se muestra este nuevo grupo para el grupo de prácticas que estamos considerando.

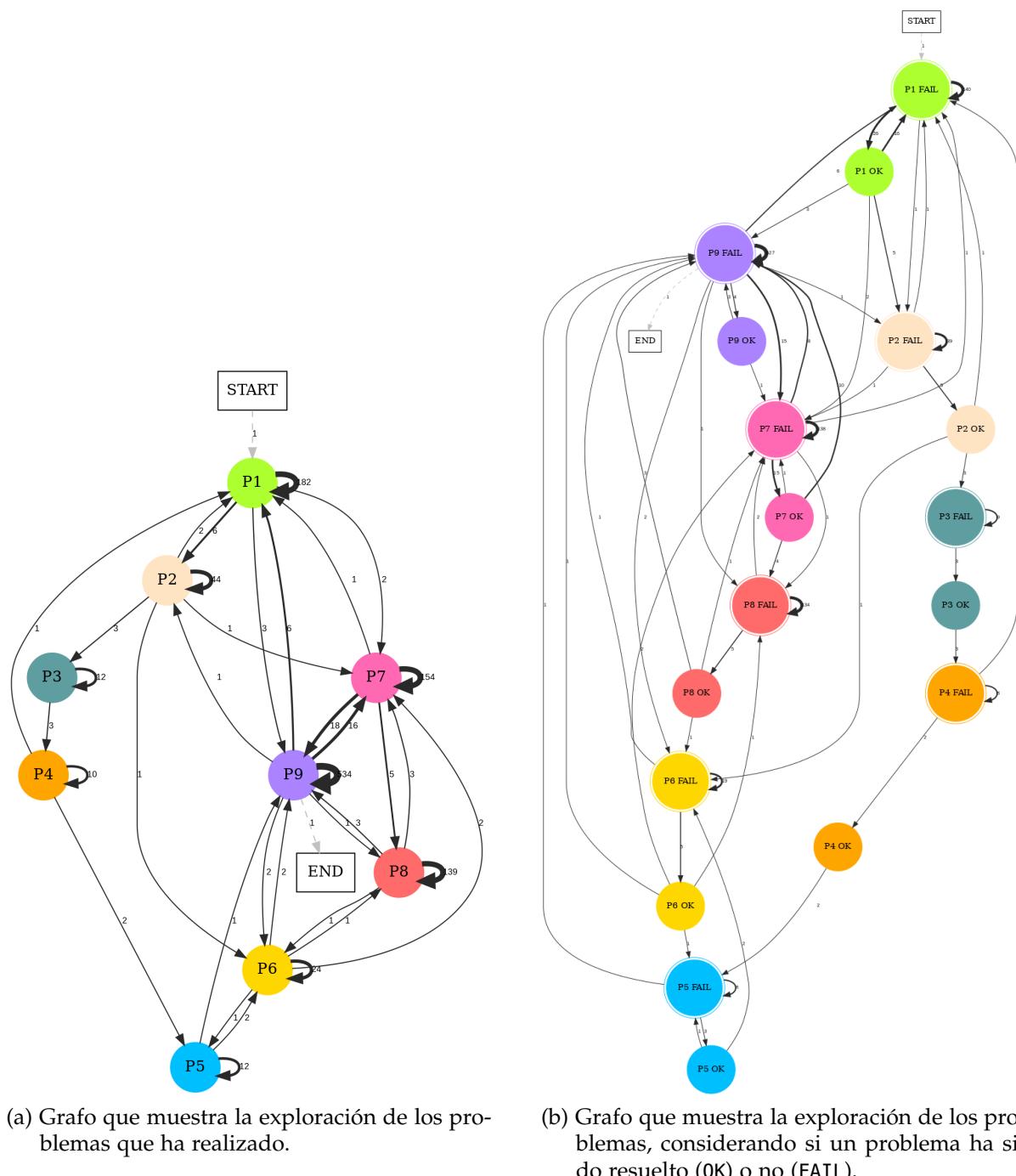


Figura 25: Leaning Path del grupo de prácticas DBA1516P2GG.

En la Figura 26 podemos ver que el *Laplaciano*, denotado por $LOGLAP_{09}$, no sigue una distribución perfectamente normal.

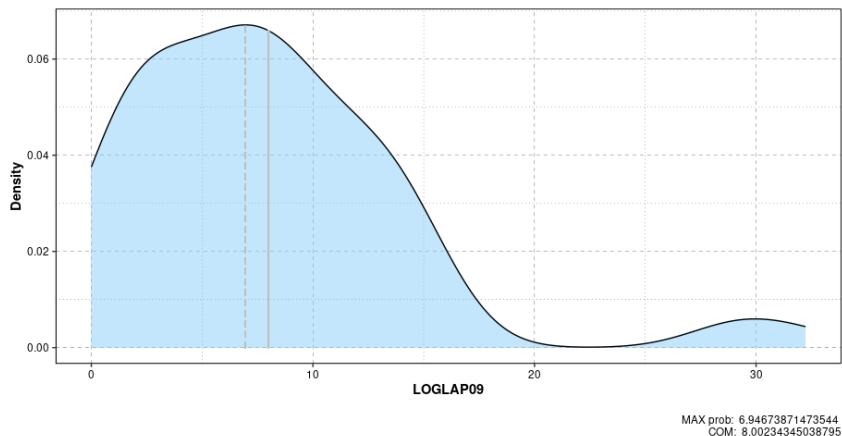


Figura 26: Función de densidad de probabilidad del *Laplaciano* obtenido por los distintos grupos de prácticas.

5.2.14 El coeficiente DAG

El coeficiente DAG se calcula a partir de la matriz de adyacencia de un grafo dirigido acíclico. Así pues, es la suma de dos componentes, ponderadas por 0,2 y 0,8 respectivamente.

La primera de las componentes del coeficiente se calcula a partir de todos los caminos del nodo inicial (**START**) al nodo final (**END**) de un grafo dirigido acíclico dado. Así pues, se calcula la media de los problemas abiertos en este tipo de caminos. Por ejemplo, dado el grado de la Figura, un posible camino es **{START, PROBLEM1-20, PROBLEM1-40, PROBLEM1-60, END}**, en el que se abre un problema.

Esta primera componente intenta captar el comportamiento de algunos grupos que van saltando de problema en problema en la misma sesión, valorándolo de manera negativa.

Por el contrario, la segunda componente no tiene ningún contenido semántico. Ésta simplemente consiste en calcular la desviación estándar de las componentes de la matriz de adyacencia no nulas y dividirla por la media de dichas entradas. En resumen, ésta segunda componente trata de ver cómo de balanceados están los nodos de un grafo.

El pseudocódigo del cálculo de este coeficiente puede verse en el Algoritmo 1.

Algorithm 1 Función encargada del cálculo del coeficiente DAG.

```

1: function GET_COEFFICIENT
2:   coefficient ← 0
3:   problems ← ∅
4:   for  $i = 0$  to paths.size() do                                ▷ Tiene el mismo tamaño que paths
5:     problems[i].add(num_problems(paths[i]))
6:   end for
7:   if paths.size() == 0 then
8:     coefficient ← 3
9:   else
10:    mean ← calculate_mean(problems)
11:    mean ← (mean - 1)/(9 - 1)                                     ▷ Normalización
12:    coefficient ← coefficient + 0,2 · mean
13:    nonzero ← ∅
14:    mean_frequency ← 0
15:    n ← 0
16:    for row in frequency do
17:      for element in row do
18:        if element > 0 then
19:          nonzero.add(element)
20:          mean_frequency ← mean_frequency + element
21:          n ← n + 1
22:        end if
23:      end for
24:    end for
25:    mean_frequency ← mean_frequency/n
26:    sum_squares ← 0
27:    for  $i = 0$  to n do
28:      sum_squares ← sum_squares + (nonzero[i] - mean_frequency)2
29:    end for
30:    variance ← sum_squares/(n - 1)
31:    std_dev ← sqrt(variance)
32:    coefficient ← coefficient + 0,8 · std_dev/mean_frequency
33:  end if
34:  return coefficient
35: end function
  
```

Parte III

ANÁLISIS DESCRIPTIVO

Análisis estadístico de los datos.

6

LOS REGISTROS EXISTENTES

En el laboratorio remoto se ha registrado la actividad de 7 años consecutivos (desde el curso académico 1516 al 2122). Un ejemplo de las interacciones almacenadas puede verse en la Tabla 3.

Cuadro 3: Muestra de los datos que se recopilan en el servidor.

Year	Group	SessionID	Date	Problem	Step
1819	Keid	493252533735	28/10/2018 20:23:35	P1	1
1819	Keid	493252533735	28/10/2018 20:23:40	P1	3
1819	Keid	389034076811	7/11/2018 19:01:49	P2	1
1819	Cerastes	487544594557	27/10/2018 13:05:11	P1	1
1819	Cerastes	487544594557	27/10/2018 13:10:57	P1	3
1819	Jabbah	550676318711	20/12/2018 22:22:42	P8	1
1819	Cerastes	336303012053	17/12/2018 13:28:50	P9	1
1819	Keid	563159878397	25/10/2018 12:41:43	P8	1

6.1 NÚMERO DE GRUPOS CADA AÑO

El número de grupos puede variar en cada curso en función del número de alumnos matriculados en la asignatura ese año. Así pues, se muestran a continuación en las Tablas 19 y 20 los grupos por curso académico. El número de grupos por año puede consultarse también en la Figura 27.

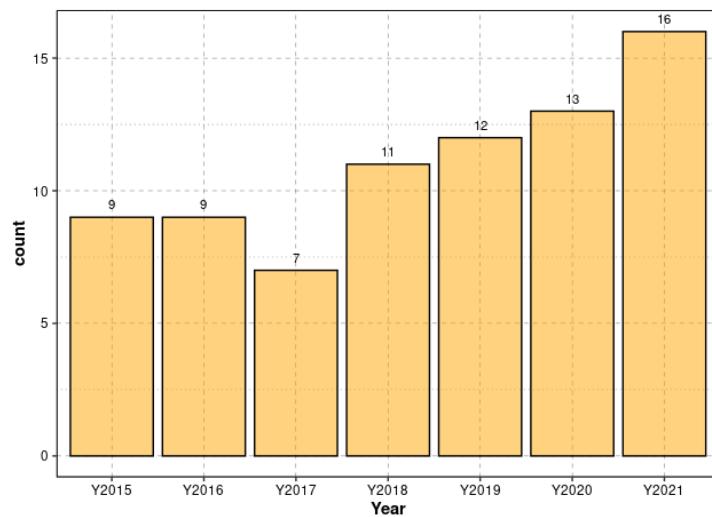


Figura 27: Número de grupos por curso académico estudiado.

6.2 EL PERIODO DE TIEMPO ANALIZADO CADA AÑO

En la Tabla 4 se muestra el número de días que dura la práctica cada año. Se puede apreciar que la duración de la práctica que estamos considerando puede variar en función del curso académico.

Cuadro 4: Número de días que dura la práctica cada año.

Year	Length (days)
Y2015	32
Y2016	23
Y2017	29
Y2018	17
Y2019	27
Y2020	16
Y2021	38

6.3 EL CONJUNTO DE PROBLEMAS ANALIZADOS CADA AÑO

Todos los años hay 9 problemas de dificultad similar que deben ser resueltos por todos los grupos.

Para aproximarnos al concepto subjetivo de “dificultad del problema” vamos a analizar el número de sesiones fallidas que necesita cada alumno para resolverlos por primera vez con

respecto al número total de sesiones de ese problema (tasa de fallo) y la duración de este periodo en horas.

6.3.1 Dificultad del problema: la tasa de fallo

La apertura de un problema se corresponde con una sesión de trabajo, la cual puede terminar como fallo (fail) si no se consigue resolver el problema, o éxito (solved) en caso de que se haya resuelto el problema. Así pues, se definirá la tasa de fallo como el cociente entre el número total de sesiones fallidas entre el número total de sesiones de un mismo problema. El boxplot de las tasas de fallo por problema puede verse en la Figura 28.

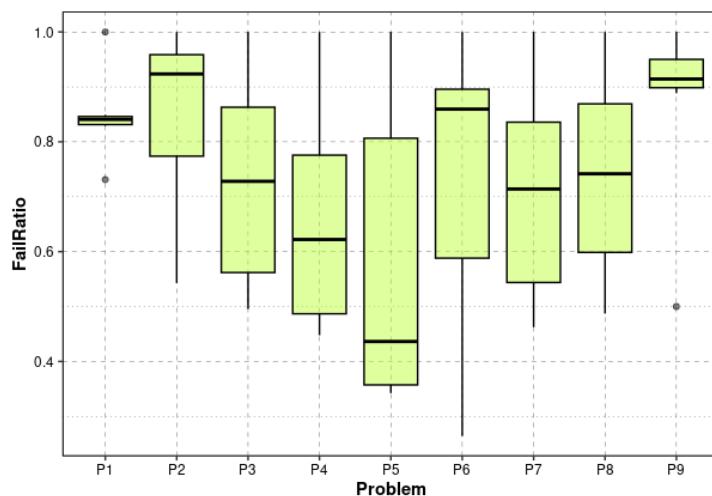


Figura 28: Boxplot de la tasa de fallo (Fail ratio) por problema.

Tras realizar el test ANOVA de un factor (resultados en la Tabla 5), cuya hipótesis nula establece que la tasa de fallo media de los nueve problemas considerados es la misma, se detecta que las distribuciones de probabilidad de la tasa de fallo son estadísticamente iguales en los distintos problemas ($p = 0,1733 > 0,05$)¹.

Cuadro 5: Resultados del test ANOVA de un solo factor (tasa de fallo).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
ndsp[[nVariable]]	8	0.51	0.06	1.52	0.1733
Residuals	54	2.26	0.04		

¹ Nótese que hemos establecido un nivel de significancia de $\alpha = 0,05$.

Además, se ha realizado un test de Tukey por pares de problemas (Tabla 22). En él se observa que casi todos los pares pueden considerarse estadísticamente iguales ($p_{adj} > 0,2$ en todos ellos) salvo quizás, el par P9-P5 ($p_{adj} = 0,2$). La Figura 29 muestra los intervalos de confianza de todas las diferencias entre las distintas parejas de años.

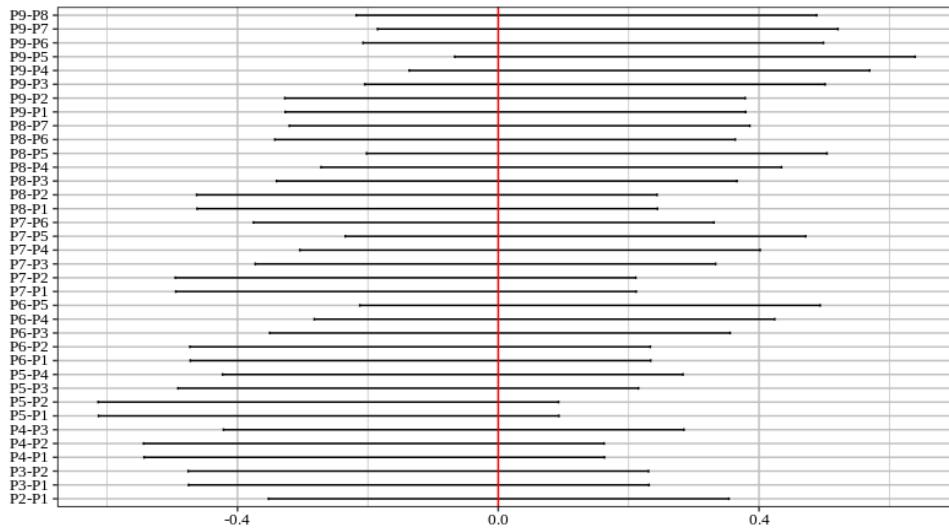


Figura 29: Intervalos de confianza de la tasas de fallo de los problemas.

6.3.2 Dificultad del problema: tiempo necesario en resolverlo

Es el número de horas que transcurren desde que el problema se abre por primera vez hasta que es resuelto por primera vez.

Falta imagen.

De nuevo los tests detectan comportamientos diferentes (ANOVA $p=9.27e-5$, KW $p=8.8e-8$).

Falta tabla.

Por pares.

Falta tabla.

Intervalos de confianza.

Falta imagen.

Por lo tanto, se puede ver, dadas las evidencias aportadas que la resolución de cada problema exige respuestas claramente diferentes por parte del alumnado.

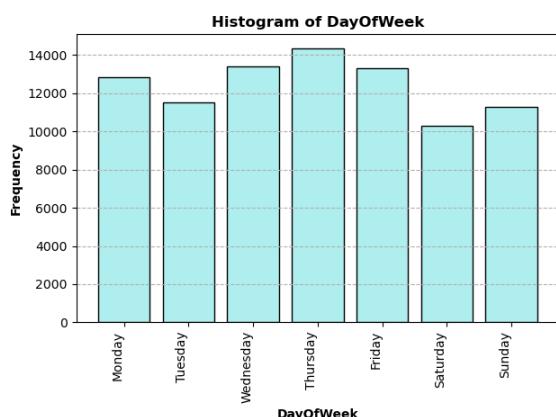
6.4 ACTIVIDAD REGISTRADA

El número de registros y de sesiones de trabajo de cada uno de los años analizados se muestran en la Tabla 6. Como podemos ver, aunque el curso académico 2021 registra más actividad que los demás, no es el que presenta un mayor número de sesiones.

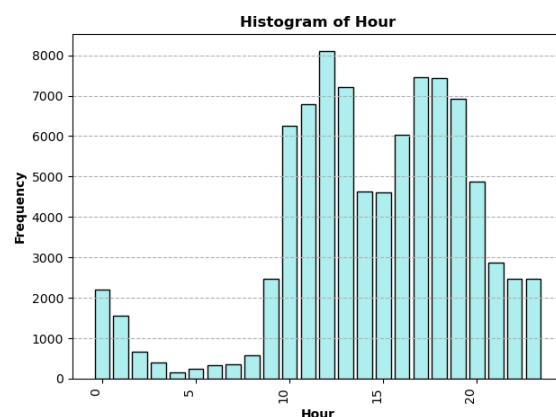
Cuadro 6: Número de registros y sesiones almacenados en el servidor por años.

Year	Activity Records	Sessions
Y2015	12088	4489
Y2016	12525	4538
Y2017	9088	3661
Y2018	5705	2811
Y2019	14475	5156
Y2020	21188	3904
Y2021	11961	6113

Al ser un servicio 24 horas los 7 días de la semana, los alumnos interactúan con el laboratorio remoto en cualquier día de la semana tal y como puede verse en la Figura 30a y a cualquier hora del día (Figura 30b).



(a) Histograma de los días de la semana.



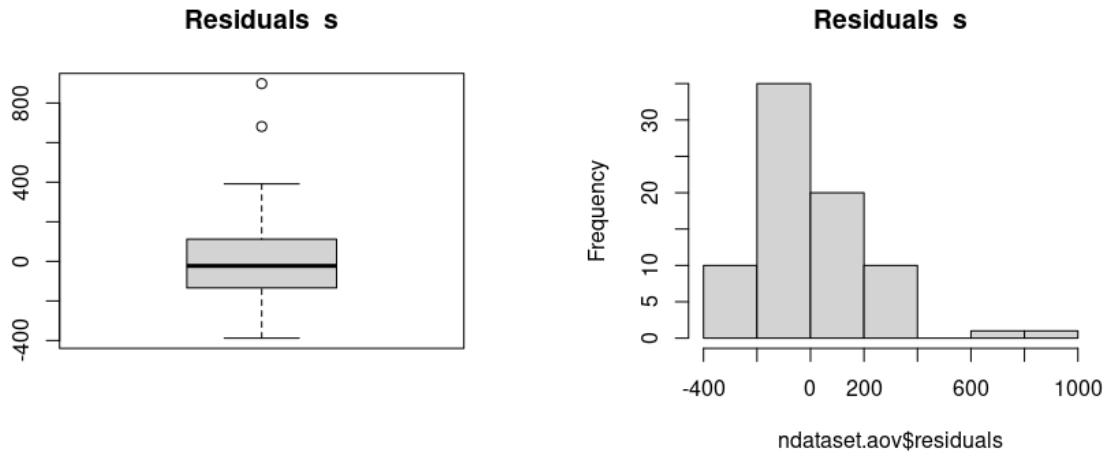
(b) Histograma de las horas del día.

Figura 30: Actividad registrada en el servidor remoto.

El número y tipo de las sesiones de trabajo de cada uno de los grupos puede contemplarse en la Tabla 21.

6.4.1 Análisis de la normalidad de la distribución del número de sesiones

En las Figuras 31a y 31b podemos ver el boxplot de los residuos y el histograma de los mismos.



(a) Boxplot de los residuos del número de sesiones.

(b) Histograma de los residuos del número de sesiones.

Figura 31: Distribución de los residuos del número de sesiones.

A continuación, en las Figuras 32 y 33, podemos observar que la distribución del número de sesiones no es perfectamente normal pero es casi-normal si eliminaremos algunos outsiders.

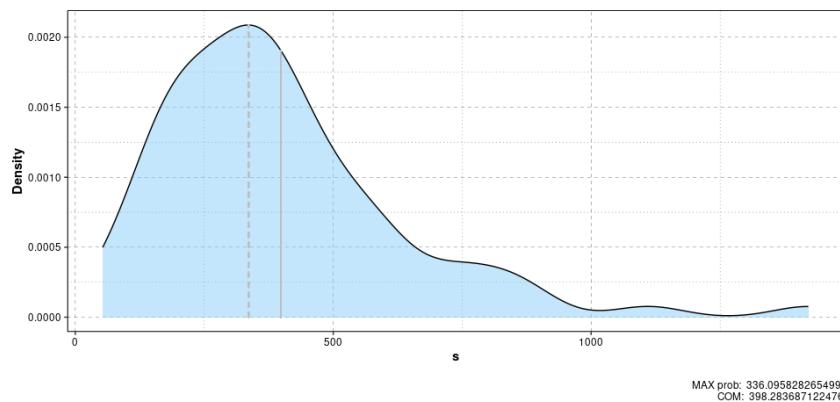


Figura 32: Función de densidad de probabilidad del número de sesiones.

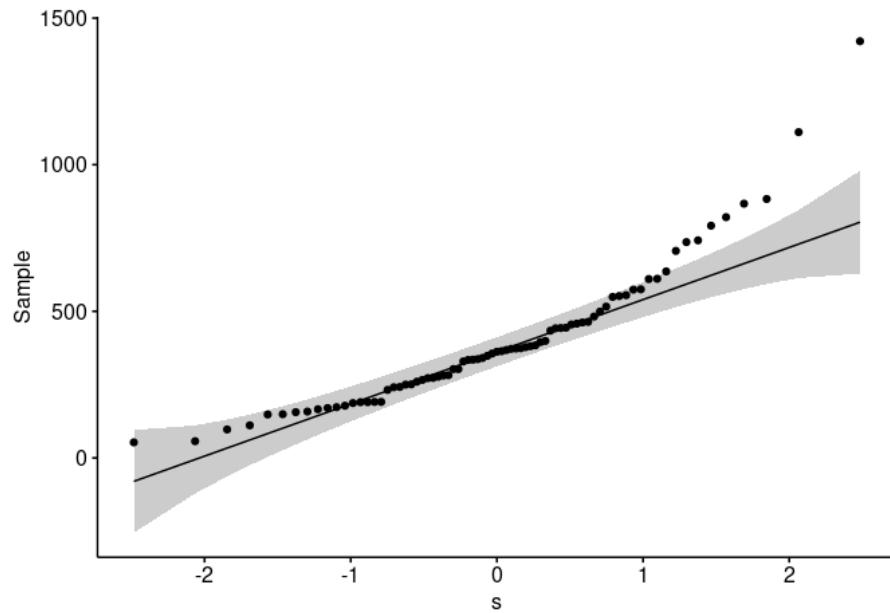


Figura 33: Gráfico Q-Q del número de sesiones.

Además, podemos ver en la Figura 35 que hay algunos outliers (867, 883, 1421 y 1111) considerando la distribución del número total de sesiones por grupo de alumnos. Segmentando por años, obtenemos los boxplots que se muestran en la Figura 34. Así pues, eliminaremos aquellos registros que sean outliers en todos los años. Tras realizar la acción anterior, obtenemos la distribución del número de sesiones que se muestra en la Figura 36.

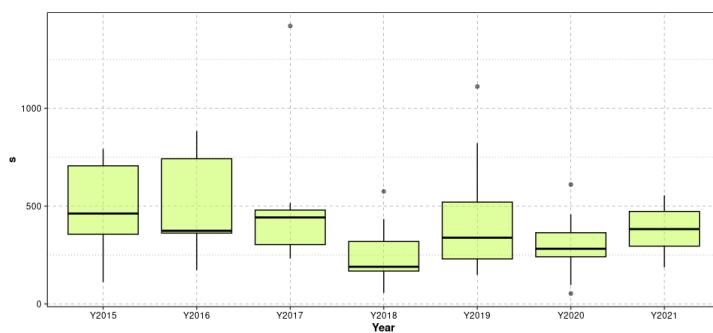


Figura 34: Boxplot del número de sesiones por año inicialmente.

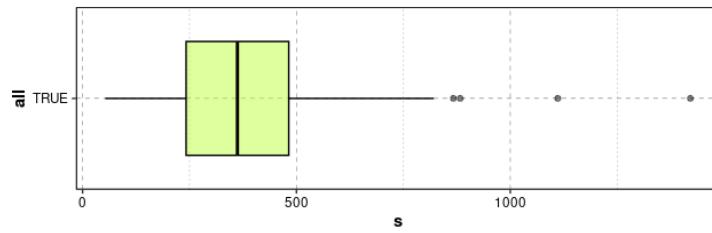


Figura 35: Distribución del número de sesiones inicial.

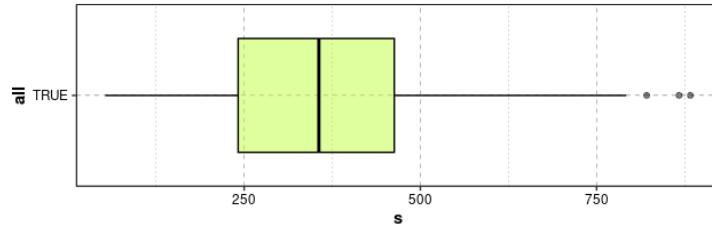
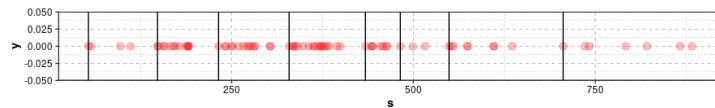
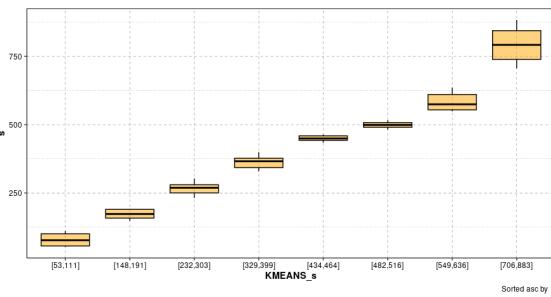
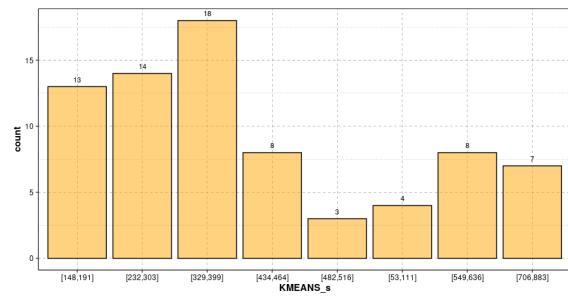


Figura 36: Distribución del número de sesiones tras la eliminación de algunos outliers.

Examinamos ahora los bloques significativos entre ellos agrupando los datos en ocho particiones mediante el algoritmo de las K-medias, tal y como se muestra en la Figura 37. Los resultados obtenidos pueden verse en las Figuras 38a y 38b.

Figura 37: Particiones obtenidas con $K = 8$.

(a) Boxplot de cada una de las particiones.



(b) Número de grupos por partición.

Figura 38: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las K-Medias con $K = 8$.

Nótese que como hemos obtenido una precisión del $0.9795579 \% > 95 \%$, no eliminaremos más outliers.

Así pues, tras la eliminación de los outliers correspondientes tanto al número de sesiones como al número de problemas resueltos como veremos en la subsección 6.4.4 (podemos ver la nueva función de densidad en la Figura 39) se procede a aplicar el test de normalidad de Shapiro-Wilk. Como se obtiene $p-value = 0,003307 < 0,05$, podemos decir que estadísticamente no sigue una distribución normal. No obstante, teniendo en cuenta que el tamaño de la muestra es relativamente pequeño (tenemos un total de 77 grupos de prácticas), podemos considerar que se trata de una distribución normal.

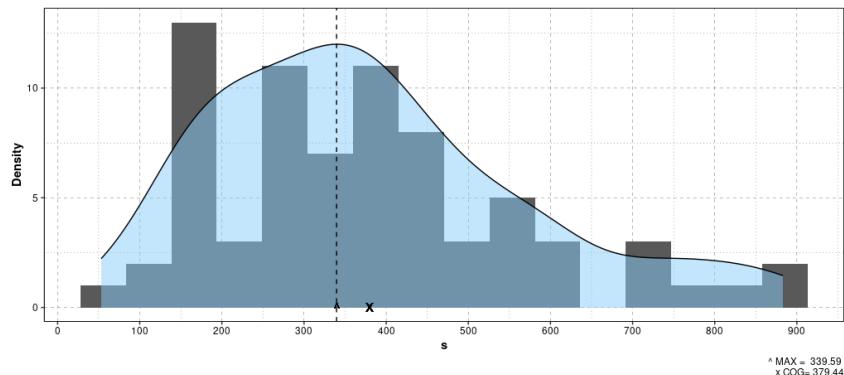


Figura 39: Función de densidad de probabilidad del número de sesiones tras eliminar algunos outliers.

6.4.2 Sesiones por cada problema

En la Figura 40 podemos ver el boxplot del número de sesiones por problema. Como podemos ver, el problema P1 es mucho más frecuentado que el resto. No obstante, esto se debe la principal diferencia entre el número de sesiones abiertas del problema P1 y restantes se debe a que los alumnos utilizan el primer problema como base de todos los experimentos y para testear las comunicaciones con el servidor. Así pues, el problema P1 es frecuentemente utilizado, no ya sólo al comienzo, sino durante toda la práctica.

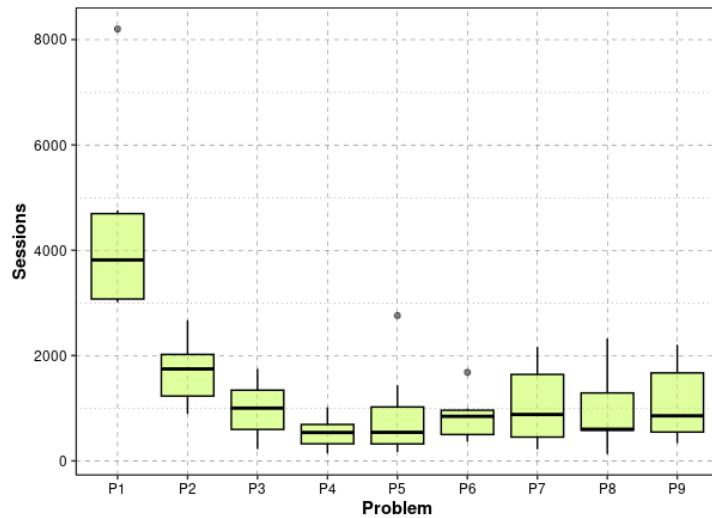


Figura 40: Boxplot del número de sesiones por problema.

6.4.3 Sesiones cada año

Como podemos ver en la Figura 41, las sesiones de trabajo abiertas en el servidor año tras año, parecen seguir la misma distribución de probabilidad.

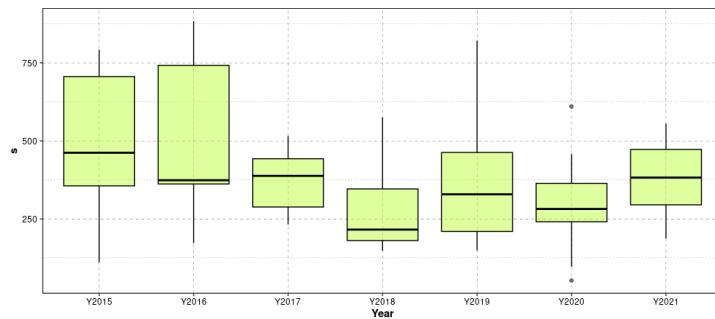


Figura 41: Boxplot del número de sesiones por año tras la eliminación de algunos outliers.

Un resumen de los resultados obtenidos al realizar el test ANOVA se muestra en la Tabla 7. La hipótesis nula establece que el número de sesiones medio de los siete cursos académicos estudiados es el mismo. Así pues, estableciendo un nivel de significancia de 0,05, como tenemos que $p = 0,0412 < 0,05$, las diferencias entre las medias podrían ser estadísticamente significativas. Aplicando el test de Kruskal-Wallis, obtenemos un $p - value$ igual a $0,08798 > 0,05$.

Cuadro 7: Resultados del test ANOVA de un solo factor (número de sesiones).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
ndsp[[nVariable]]	6	460434.32	76739.05	2.34	0.0412
Residuals	67	2197451.96	32797.79		

Además, se ha realizado un test de Tukey por pares de años (Tabla 8). En él se observa que todos los pares pueden considerarse estadísticamente iguales ($p \text{ adj} > 0.1$ en todos ellos). Así pues, podemos concluir que el número de sesiones abiertas en el servidor sigue la misma distribución de probabilidad año tras año.

La Figura 42 muestra los intervalos de confianza de todas las diferencias entre las distintas parejas de años. Así pues, consideraremos que el número de sesiones de cada grupo por año es equivalente (las variaciones son debidas al azar). Esto es importante porque indica que el comportamiento más básico de los alumnos, que viene dado por cuantas veces se conectan, es el mismo año tras año.

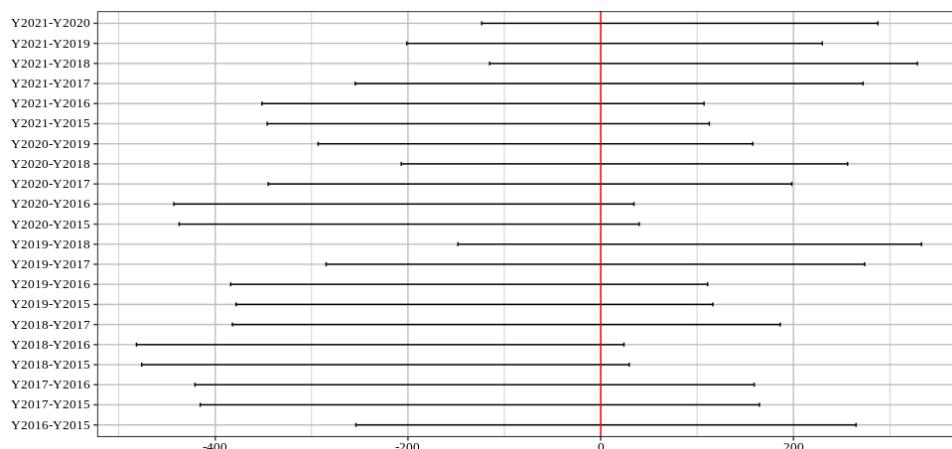


Figura 42: Intervalos de confianza del número de sesiones por años.

6.4.4 Análisis de la distribución del número de problemas resueltos

Además, a partir de los registros almacenados en el servidor se calcularán el número de problemas resueltos por cada grupo de prácticas. Como se puede intuir, se tratará de una variable discreta. En la Figura 43 podemos ver que el número de problemas resueltos oscila entre 6 y 9.

Cuadro 8: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) del número de sesiones por años.

	diff	lwr	upr	p adj
Y2016-Y2015	5.44	-254.06	264.95	1.00
Y2017-Y2015	-125.44	-415.58	164.69	0.84
Y2018-Y2015	-223.38	-476.31	29.56	0.12
Y2019-Y2015	-131.05	-378.48	116.38	0.68
Y2020-Y2015	-198.78	-437.49	39.93	0.16
Y2021-Y2015	-116.72	-346.09	112.66	0.72
Y2017-Y2016	-130.89	-421.03	159.25	0.81
Y2018-Y2016	-228.82	-481.76	24.11	0.10
Y2019-Y2016	-136.49	-383.92	110.93	0.63
Y2020-Y2016	-204.22	-442.93	34.49	0.14
Y2021-Y2016	-122.16	-351.53	107.21	0.67
Y2018-Y2017	-97.93	-382.21	186.34	0.94
Y2019-Y2017	-5.61	-284.99	273.78	1.00
Y2020-Y2017	-73.33	-345.03	198.36	0.98
Y2021-Y2017	8.73	-254.80	272.26	1.00
Y2019-Y2018	92.33	-148.20	332.86	0.90
Y2020-Y2018	24.60	-206.95	256.15	1.00
Y2021-Y2018	106.66	-115.25	328.57	0.77
Y2020-Y2019	-67.73	-293.25	157.80	0.97
Y2021-Y2019	14.34	-201.28	229.95	1.00
Y2021-Y2020	82.06	-123.49	287.61	0.89

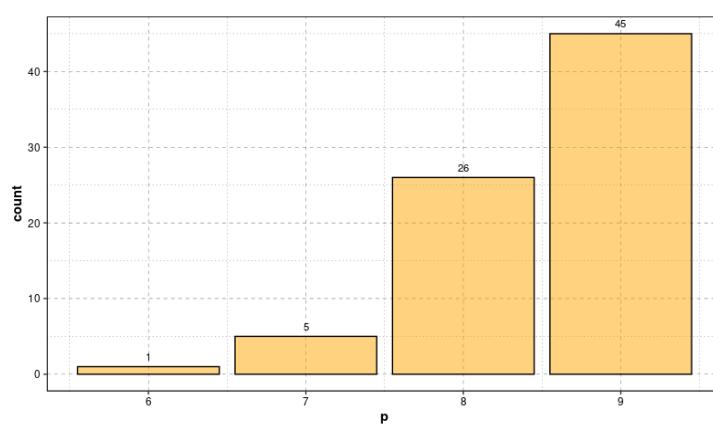


Figura 43: Distribución del número de problemas resueltos.

Además, podemos ver en la Figura 44 que hay un elemento extremo (6) considerando la distribución del número de problemas resueltos por grupo de alumnos. Segmentando por años, obtenemos los boxplots que se muestran en la Figura 45. Así pues, eliminaremos el outlier encontrado puesto que se trata de un valor extremo en todos los años incluidos en este estudio.

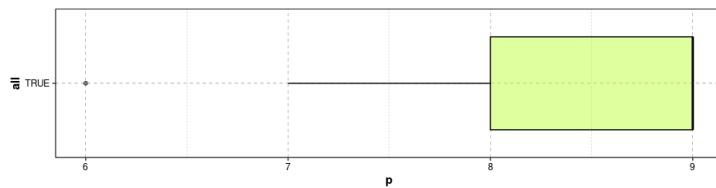


Figura 44: Distribución del número de problemas resueltos inicial.

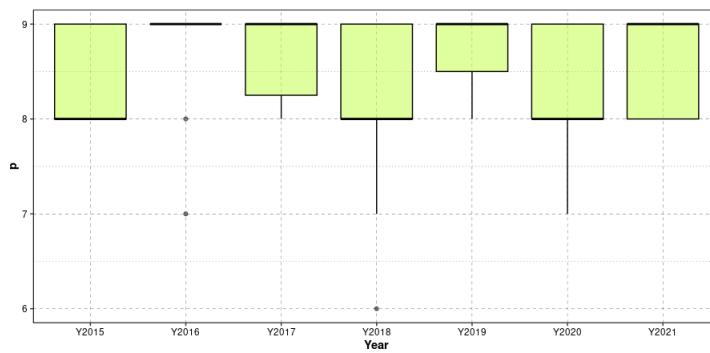


Figura 45: Boxplot del número de problemas resueltos por año.

HIPÓTESIS DE ESTUDIO

A pesar de que el estudio descriptivo anterior muestra unos datos muy variados, casi todos ellos son homogéneos año tras año. No obstante, el objetivo de este estudio es sentar las bases para conseguir una experiencia de aprendizaje óptima para todos los grupos de alumnos. Así pues, se va a poner énfasis en detectar a aquellos grupos que estén en riesgo de obtener un peor rendimiento o peores calificaciones. La detección temprana de éstos podría permitir al profesor actuar a tiempo para mejorar su proceso de aprendizaje. Para ello, se van a proponer una serie de métricas de calidad que se definirán sobre los registros de actividad de los alumnos con el objetivo de encontrar aquella que, con mayor certeza, identifique a los alumnos que peor están progresando.

7.1 MÉTRICAS DE CALIDAD Y CORRELACIONES ENTRE ELLAS

Se definirán dos grandes grupos de métricas. El primer grupo consistirá en una colección de métricas de los grupos que solamente podrán calcularse tras la finalización de la práctica. Por el contrario, las métricas del segundo grupo podrán calcularse durante la realización de la práctica y, por tanto, serán más interesantes porque podrán facilitar la detección precoz de los grupos en riesgo.

Gráficamente, las medidas se han representado en la Figura 46.

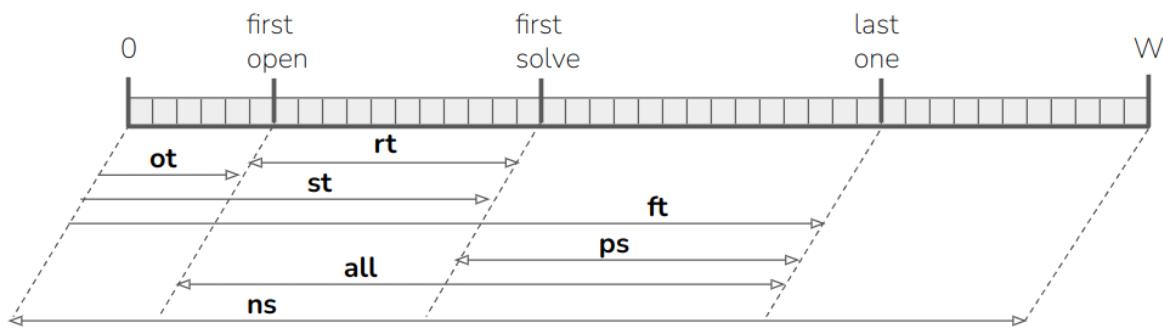


Figura 46: Representación gráfica de las medidas de rendimiento empleadas que se extraen directamente de los registros del servidor (no se incluyen las medidas derivadas del análisis espectral de grafos).

7.1.1 *Medidas a posteriori del resultado de la práctica*

- La calificación conseguida por el alumno (*Grade*). Obviamente, cuanto mayor sea ésta, mejor.
- Número de problemas resueltos u objetivos resueltos. Se denotará por *p*. Trivialmente, cuantos más objetivos haya resuelto un grupo, mejor. El número de problemas normalizado se denotará por *np* en los estudios que se realizarán a continuación.
- Punto de finalización de toda la práctica. En la Figura 46 se representa esta medida de rendimiento normalizada por *ft*. Cuanto antes, mejor (para disponer de más tiempo para repasar y corregir errores). Sin embargo, no es una métrica muy relevante.
- Tiempo consumido por el alumno durante las prácticas. Este es un valor trampa, pues puede significar algo positivo (el alumno ha tardado poco en resolver la práctica porque la domina), o negativo (porque no ha podido dedicarle más tiempo). En la Figura 46, el tiempo consumido normalizado se representa por *all*.
- Número de sesiones realizadas (*s*). Ya se ha hecho un estudio de esta medida en la sección 6.4. En la Figura 46, se representa el número de sesiones normalizado (*ns*).

7.1.2 *Medidas continuas durante la práctica*

- Como los comienzos son siempre costosos, se definirá una nueva métrica correspondiente al promedio de tiempo de la primera apertura de cada problema. Se representa por *ot* en la Figura 46.
- Número de fails consecutivos (*fail ratio* o *fr*) hasta resolver un problema dividido entre el numero de sesiones de ese problema. La tasa de fallo así como el tiempo dedicado a un mismo problema dependerá de la dificultad del mismo.

- Tiempo promedio empleado en resolver los problemas (representado por rt).
- Tiempo promedio empleado en los problemas tras su resolución. Se representa por ps en la Figura 46 y trata de evidenciar el interés de los alumnos en la materia. En general, será positivo que los grupos no sólo resuelvan los problemas sino que traten de encontrar mejores soluciones para los mismos como se podrá ver en el Capítulo 11.
- Tiempo de promedio de resolución de los problemas por primera vez. Se representará por st en la Figura 46.
- Se tendrá igualmente una medida que refleja si los grupos de prácticas siguen el orden esperado de las mismas. Se le denotará por sq en los análisis que se realizarán posteriormente.
- El coeficiente DAG , que cuantificará como de balanceado están los grafos que describen la actividad de un grupo en la plataforma. Se trata una medida de rendimiento basada en el análisis espectral de grafos que se verá más adelante.
- El coeficiente de *Laplace*.

8

RENDIMIENTO OBSERVADO DE LOS ALUMNOS

8.1 CALIFICACIONES OBTENIDAS (GRADE)

La primera medida de rendimiento que tendremos en cuenta son las calificaciones de los grupos de prácticas. Hay que tener en cuenta que estas calificaciones no son la evaluación final de cada grupo, sino la nota de la práctica cuya evolución se está analizando. Esta es la parte más subjetiva de la evaluación del rendimiento de cada alumno pues implica la participación del profesor y la toma en consideración de otros factores, además de los registrados en el servidor como puede ser la calidad de la memoria de la práctica. Las calificaciones muestran una distribución normal a lo largo de estos siete años de registros, ligeramente inclinada a la derecha porque las notas medias de esta asignatura suelen ser altas tal y como puede verse en la Figura 47.

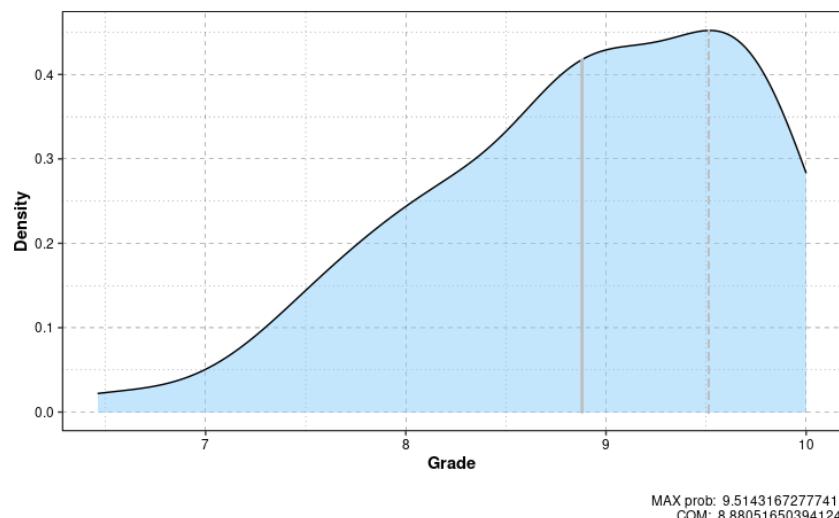
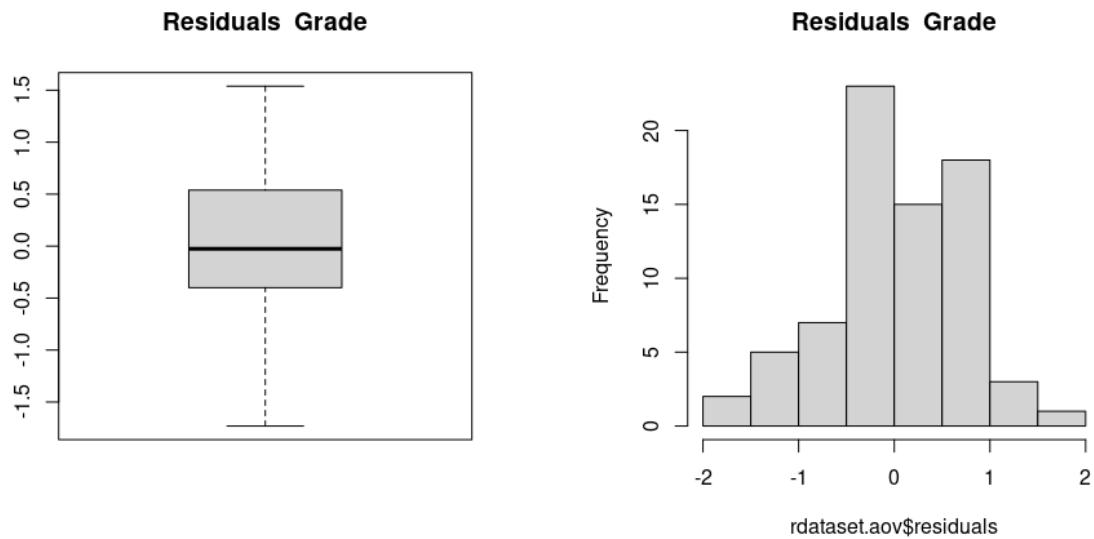


Figura 47: Función de densidad de probabilidad de las calificaciones obtenidas por los distintos grupos de prácticas.

Además, la media está bastante balanceada (Figuras 48a y 48b) y no se detecta la presencia de outliers (Figura 49).



(a) Boxplot de los residuos de las calificaciones.

(b) Histograma de los residuos de las calificaciones.

Figura 48: Distribución de los residuos de las calificaciones.

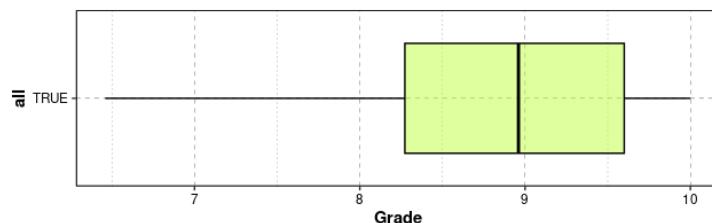


Figura 49: Distribución de las calificaciones obtenidas por los distintos grupos de alumnos inicial.

Más aún, la regresión es muy aceptable (Figura 50).

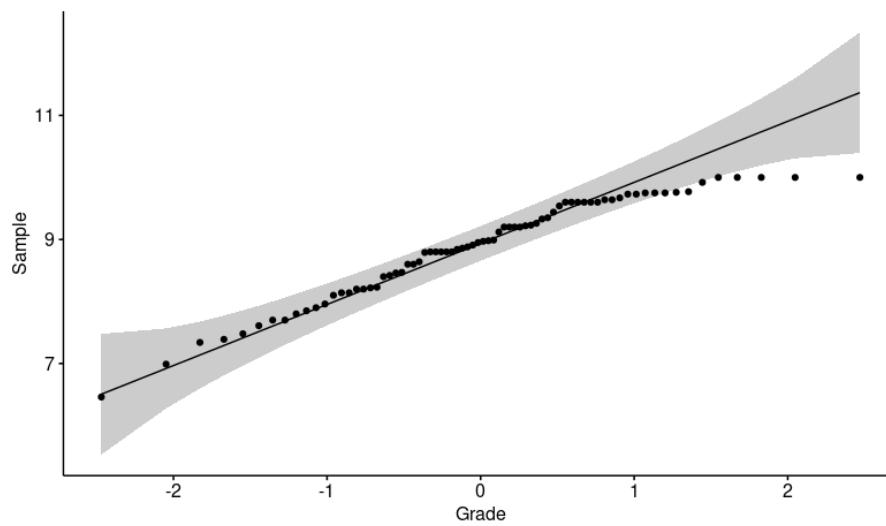


Figura 50: Gráfico Q-Q de las calificaciones.

A continuación se realizará un estudio por años de las calificaciones obtenidas. El boxplot de las calificaciones por años puede verse en la Figura 51. Como puede verse, los datos recogidos muestran una variación muy perceptible en las notas a lo largo de los años. De hecho, los test estadísticos ratifican que hay diferentes significativas entre ellas. Tras realizar el test ANOVA de un factor (resultados en la Tabla 9) obtenemos $p = 0,00143 < 0,05$. Además, tras realizar el test de Kruskal-Wallis se obtiene $p - value = 0,01534$. Un análisis posterior por pares de Tukey muestra las diferencias entre los años (resultados en la Tabla 10). Podemos ver que el año 2017 es el principal elemento de disruptión, pero por poco margen. Lo mismo indica el análisis de los intervalos de confianza de la Figura 52.

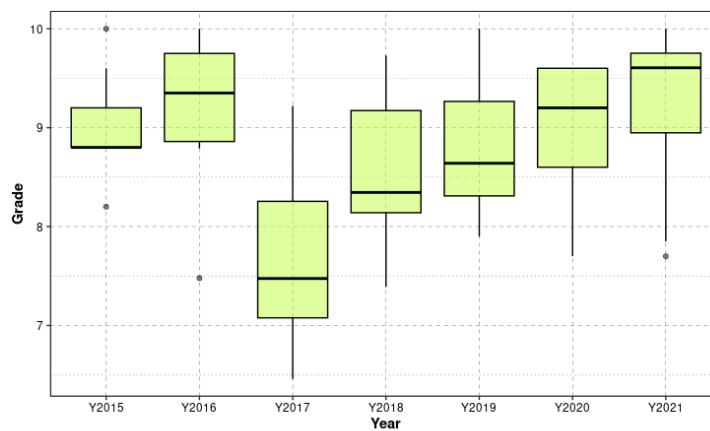


Figura 51: Boxplot de las calificaciones por año.

Cuadro 9: Resultados del test ANOVA de un solo factor (calificaciones).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
rdataset[[Variable]]	6	13.05	2.18	4.11	0.0014
Residuals	67	35.47	0.53		

Cuadro 10: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) de las calificaciones por años.

	diff	lwr	upr	p adj
Y2016-Y2015	0.18	-0.87	1.22	1.00
Y2017-Y2015	-1.35	-2.52	-0.19	0.01
Y2018-Y2015	-0.45	-1.47	0.57	0.83
Y2019-Y2015	-0.24	-1.23	0.76	0.99
Y2020-Y2015	-0.10	-1.06	0.85	1.00
Y2021-Y2015	0.22	-0.70	1.14	0.99
Y2017-Y2016	-1.53	-2.70	-0.36	0.00
Y2018-Y2016	-0.63	-1.64	0.39	0.51
Y2019-Y2016	-0.41	-1.41	0.58	0.87
Y2020-Y2016	-0.28	-1.24	0.68	0.97
Y2021-Y2016	0.05	-0.88	0.97	1.00
Y2018-Y2017	0.90	-0.24	2.05	0.21
Y2019-Y2017	1.12	-0.00	2.24	0.05
Y2020-Y2017	1.25	0.16	2.34	0.01
Y2021-Y2017	1.57	0.52	2.63	0.00
Y2019-Y2018	0.21	-0.75	1.18	0.99
Y2020-Y2018	0.34	-0.59	1.28	0.92
Y2021-Y2018	0.67	-0.22	1.56	0.27
Y2020-Y2019	0.13	-0.78	1.04	1.00
Y2021-Y2019	0.46	-0.41	1.32	0.68
Y2021-Y2020	0.33	-0.50	1.15	0.89

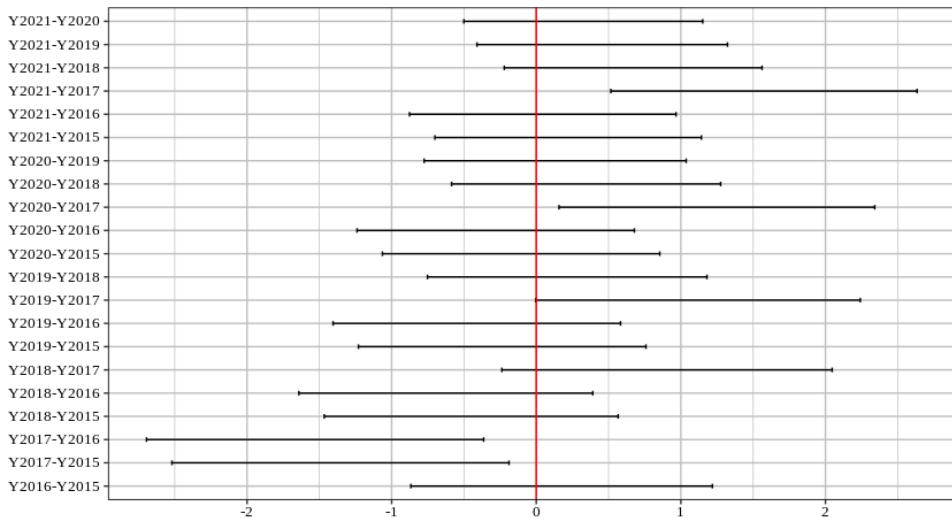


Figura 52: Intervalos de confianza de las calificaciones por años.

8.2 NÚMERO TOTAL DE PROBLEMAS RESUELTOS (P)

Podemos observar que ha habido variaciones perceptibles durante los distintos años, con un caso especial en 2018 en el que hubo muchos grupos que no resolvieron todos los problemas (Figura 53).

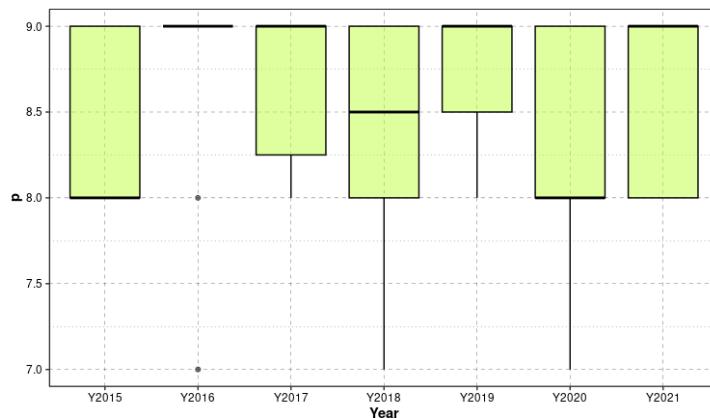


Figura 53: Boxplot del número de problemas resueltos por año.

Sin embargo, las diferencias entre las medias no son estadísticamente significativas (considerando un nivel de significancia de 0,05) tal y como puede verse en la Tabla 11. Además, si consideramos el test estadístico de Kruskal-Wallis llegamos a la misma conclusión ($p - value = 0,365 > 0,05$). Así pues, se concluye que el número de problemas resueltos por años son uniformes (cualquier variación es debida al azar).

Además, realizando un test de Tukey por pares de años (Tabla 12) se observa que todos los pares pueden considerarse estadísticamente iguales. La Figura 54 muestra los intervalos de confianza de todas las diferencias entre las distintas parejas de años.

Cuadro 11: Resultados del test ANOVA de un solo factor (número de problemas resueltos).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
rdataset[[Variable]]	6	2.91	0.48	1.27	0.2835
Residuals	67	25.58	0.38		

Cuadro 12: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) del número de problemas resueltos por año.

	diff	lwr	upr	p adj
Y2016-Y2015	0.22	-0.66	1.11	0.99
Y2017-Y2015	0.22	-0.77	1.21	0.99
Y2018-Y2015	-0.04	-0.91	0.82	1.00
Y2019-Y2015	0.28	-0.56	1.13	0.95
Y2020-Y2015	-0.29	-1.11	0.52	0.93
Y2021-Y2015	0.18	-0.60	0.96	0.99
Y2017-Y2016	0.00	-0.99	0.99	1.00
Y2018-Y2016	-0.27	-1.13	0.60	0.96
Y2019-Y2016	0.06	-0.78	0.90	1.00
Y2020-Y2016	-0.51	-1.33	0.30	0.48
Y2021-Y2016	-0.04	-0.82	0.74	1.00
Y2018-Y2017	-0.27	-1.24	0.70	0.98
Y2019-Y2017	0.06	-0.89	1.01	1.00
Y2020-Y2017	-0.51	-1.44	0.41	0.63
Y2021-Y2017	-0.04	-0.94	0.86	1.00
Y2019-Y2018	0.33	-0.49	1.15	0.89
Y2020-Y2018	-0.25	-1.04	0.54	0.96
Y2021-Y2018	0.22	-0.53	0.98	0.97
Y2020-Y2019	-0.57	-1.34	0.20	0.28
Y2021-Y2019	-0.10	-0.84	0.63	1.00
Y2021-Y2020	0.47	-0.23	1.17	0.40

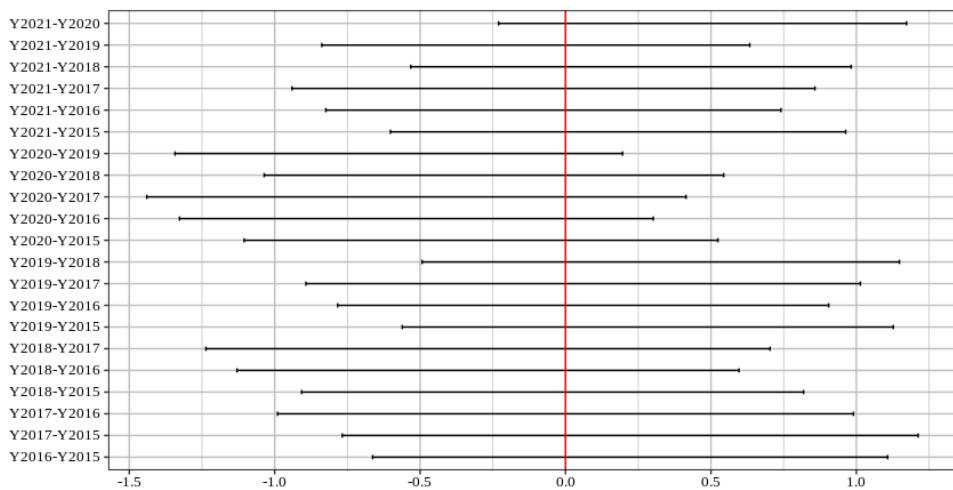


Figura 54: Intervalos de confianza del número de problemas resueltos por año.

Por último, podemos concluir que la variable número de problemas resueltos por año (p) no es muy normal en tanto que varía muy poco y es discreta (Figuras 55a y 55b).

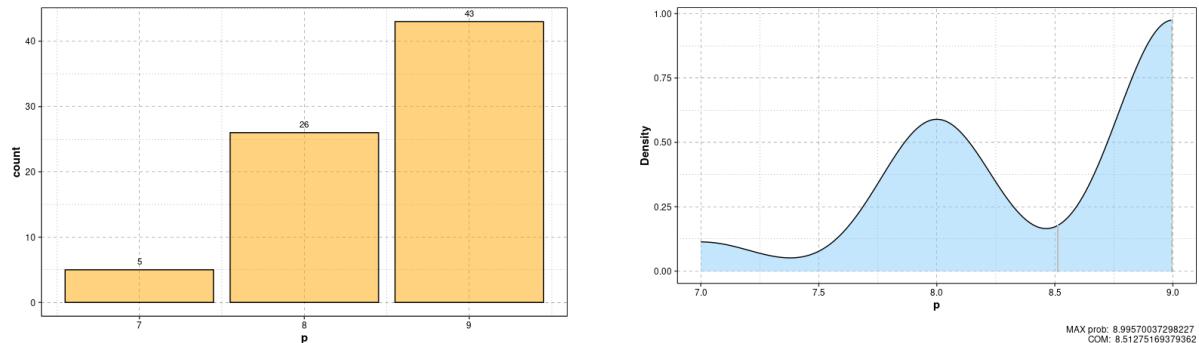


Figura 55: Distribución del número de problemas resueltos por cada grupo de alumnos.

8.3 FINALIZAR LA PRÁCTICA (FT)

Como vemos en la Figura 56, el punto de finalización de la práctica normalizado tiende a estar cerca del final de la misma.

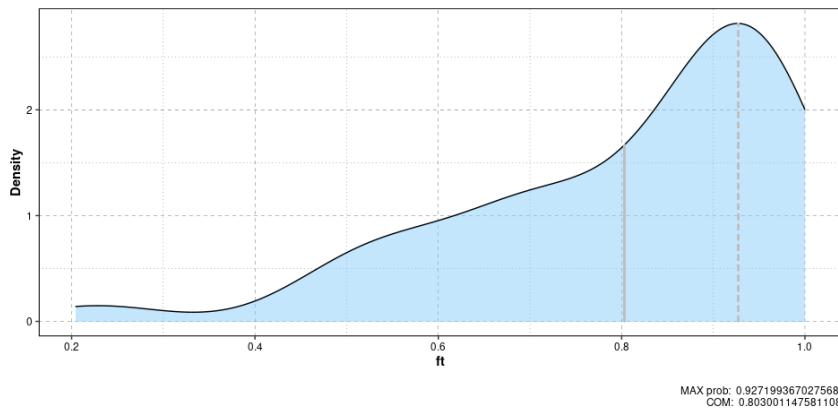


Figura 56: Función de densidad de probabilidad del momento en el que los distintos grupos de prácticas finalizan la práctica.

8.4 NÚMERO DE SESIONES REALIZADAS (s)

El número de sesiones realizadas por los diferentes grupos de prácticas se ha analizado con anterioridad. En la subsección 6.4.1 vimos que seguía una distribución casi-normal. Además, vimos que el número de sesiones sigue la misma distribución de probabilidad en cada uno de los cursos académicos considerados (subsección 6.4.3).

8.5 NÚMERO DE INTENTOS PARA RESOLVER CADA PROBLEMA (SESSIONSBEFORE)

Número de veces que se abre un mismo problema sin resolver hasta que se resuelve por primera vez. Este valor está directamente relacionado con la tasa de fallo analizada anteriormente. Podemos ver que esta medida de rendimiento sigue una distribución casi normal, ligeramente inclinada a la izquierda tal y como puede verse en la Figura 57.

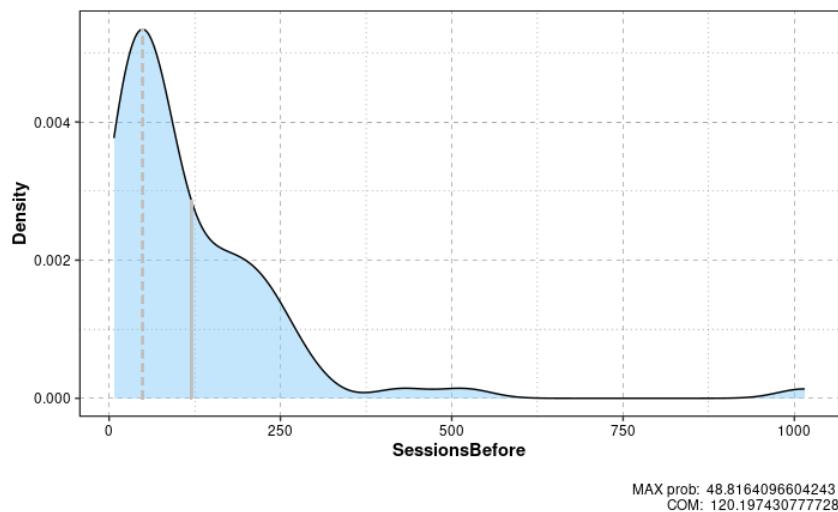
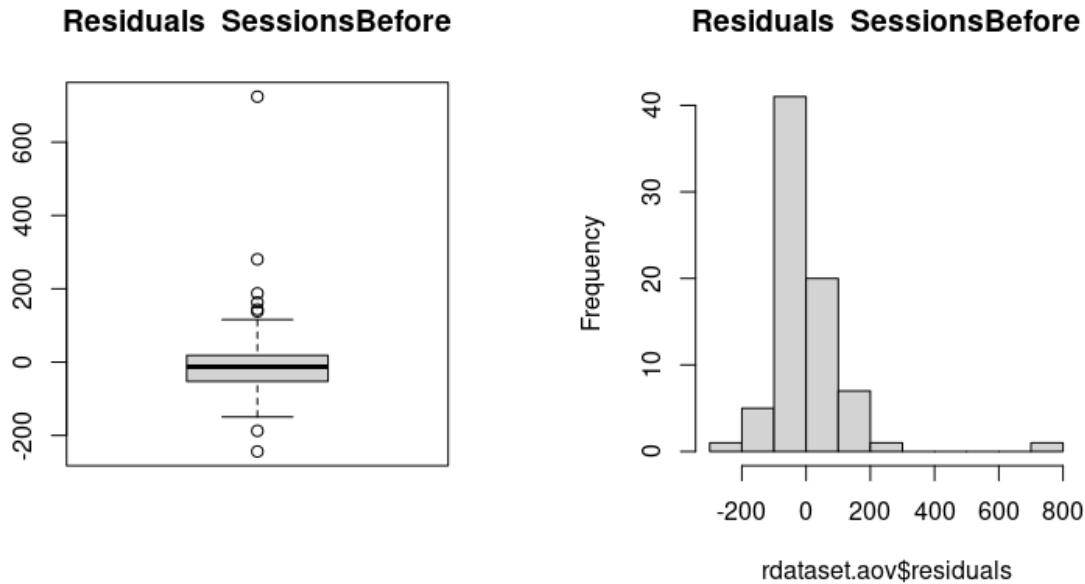


Figura 57: Función de densidad de probabilidad del número de intentos necesarios para resolver un problema por los distintos grupos de prácticas.

Sin embargo, podemos ver algunos grupos que emplean muy pocos intentos para resolver un problema o que, por el contrario, emplean más intentos que los demás (Figuras 58a y 58b).



(a) Boxplot de los residuos del número de intentos.

(b) Histograma de los residuos del número de intentos.

Figura 58: Distribución de los residuos del número de intentos.

No obstante, podemos considerar que la regresión es aceptable (Figura 59).

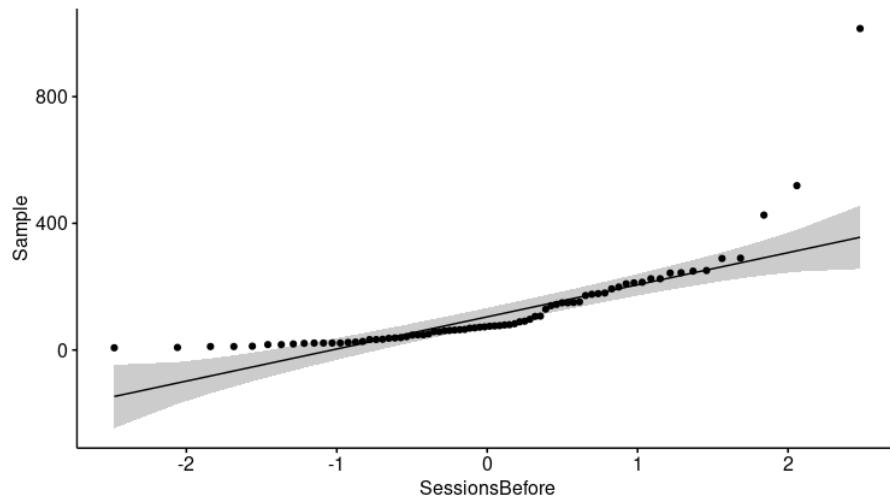


Figura 59: Gráfico Q-Q del número de intentos.

A continuación, se realizará un estudio por años del número de intentos antes de resolver un problema realizados. Como podemos observar en la Figura 60, hay una variación muy perceptible en el número de intentos realizados a lo largo de los años. La realización del test ANOVA de un factor (resultados en la Tabla 13) ratifica que hay diferencias significativas ($p = 0,0001 < 0,05$). Posteriormente, se ha realizado el test de Tukey por pares y se ha visto que hay diferencias entre las distribuciones de los años 2015 y 2017 son las que introducen diferencias (Tabla 14). Esto mismo puede observarse en la Figura 61.

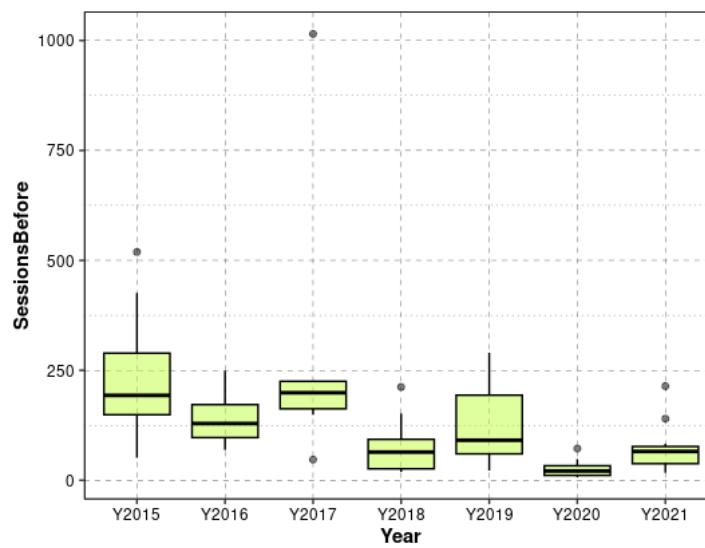


Figura 60: Boxplot del número de intentos para resolver un problema por año.

Cuadro 13: Resultados del test ANOVA de un solo factor (calificaciones).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
rdataset[[Variable]]	6	516318.38	86053.06	5.83	0.0001
Residuals	69	1018845.04	14765.87		

Cuadro 14: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) del número de intentos realizados para resolver un problema por años.

	diff	lwr	upr	p adj
Y2016-Y2015	-95.44	-269.41	78.52	0.64
Y2017-Y2015	52.30	-133.68	238.28	0.98
Y2018-Y2015	-164.56	-330.43	1.32	0.05
Y2019-Y2015	-111.37	-277.25	54.50	0.40
Y2020-Y2015	-213.56	-373.58	-53.53	0.00
Y2021-Y2015	-168.24	-322.01	-14.48	0.02
Y2017-Y2016	147.75	-38.23	333.73	0.21
Y2018-Y2016	-69.11	-234.98	96.76	0.87
Y2019-Y2016	-15.93	-181.80	149.94	1.00
Y2020-Y2016	-118.11	-278.14	41.92	0.29
Y2021-Y2016	-72.80	-226.57	80.97	0.78
Y2018-Y2017	-216.86	-395.29	-38.43	0.01
Y2019-Y2017	-163.68	-342.10	14.75	0.09
Y2020-Y2017	-265.86	-438.87	-92.85	0.00
Y2021-Y2017	-220.54	-387.78	-53.31	0.00
Y2019-Y2018	53.18	-104.18	210.54	0.95
Y2020-Y2018	-49.00	-200.19	102.19	0.96
Y2021-Y2018	-3.69	-148.23	140.86	1.00
Y2020-Y2019	-102.18	-253.37	49.00	0.39
Y2021-Y2019	-56.87	-201.41	87.68	0.89
Y2021-Y2020	45.31	-92.49	183.11	0.95

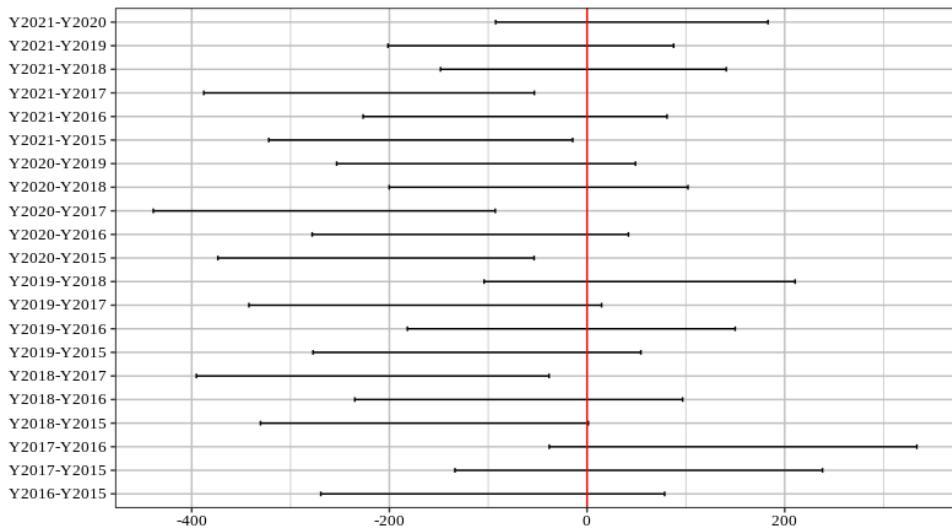


Figura 61: Intervalos de confianza del número de intentos antes de resolver un problema por años.

8.6 ABRIR UN PROBLEMA POR PRIMERA VEZ (OT)

Momento exacto en el que se consigue abrir cada problema por primera vez en el servidor, normalizado para poder compararlo (normalizado porque la duración de la práctica no es la misma todos los años). Como podemos ver en su función de densidad (Figura 62), se aproxima a una distribución normal, un poco ladeada hacia la derecha. Esto puede deberse a que los distintos equipos tienen a abrir los problemas cuando se va aproximando la fecha de entrega de la práctica.

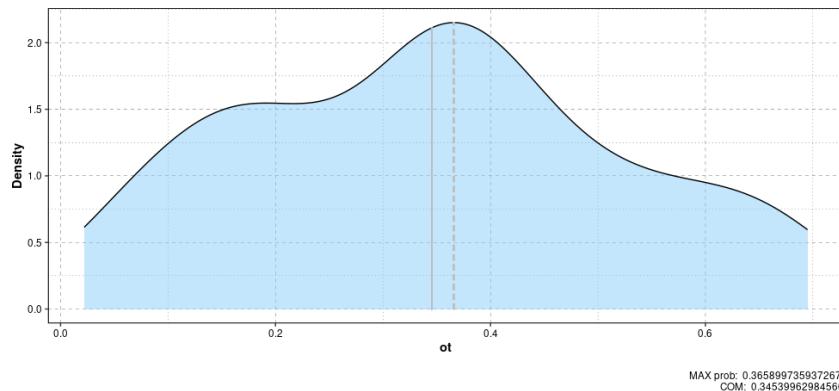
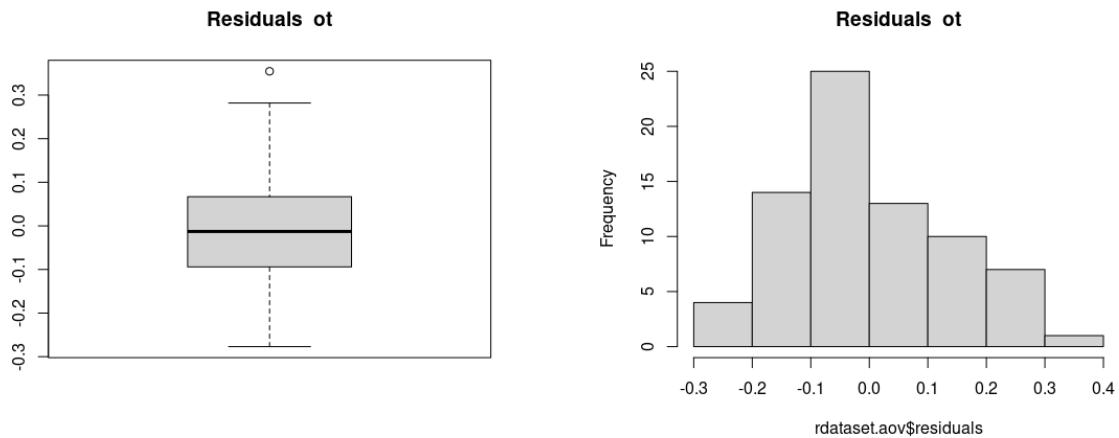


Figura 62: Función de densidad de probabilidad del momento en el que los distintos grupos de prácticas abren por primera vez un problema.

En las Figuras 63a y 63b pueden verse el boxplot de los residuos y el histograma de los mismos respectivamente.



(a) Boxplot de los residuos del número de intentos.

(b) Histograma de los residuos del momento en el que se abren los problemas por primera vez.

Figura 63: Distribución de los residuos del momento en el que se abren los problemas por primera vez.

Si realizamos una segmentación por años, podemos ver que la media de esta medida de rendimiento puede variar según el año que estemos considerando (Figura 64). El Test ANOVA de un sólo factor ha confirmado lo observado (se ha obtenido $p = 4,05e - 06 < 0,05$ como puede verse en la Tabla 15). Igualmente, el test de Kruskal-Wallis coincide con lo anteriormente visto ($p - value = 4,633e - 05 < 0,05$).

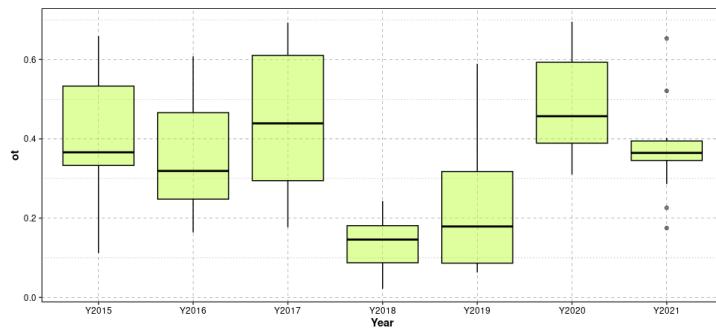


Figura 64: Boxplot del número del momento en el que se abre un problema por primera vez por años.

Cuadro 15: Resultados del test ANOVA de un solo factor (momento en el que se abre un problema por primera vez).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
rdataset[[Variable]]	6	0.93	0.15	7.43	4.05e-06
Residuals	67	1.40	0.02		

Tras realizar el Test de Tukey por pares se ha visto que claramente hay años con distribuciones diferentes de esta variable (Tabla 16 y Figura 65).

Cuadro 16: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) del momento exacto en el que se abre un problema por primera por años.

	diff	lwr	upr	p adj
Y ₂₀₁₆ -Y ₂₀₁₅	-0.02	-0.23	0.18	1.00
Y ₂₀₁₇ -Y ₂₀₁₅	0.05	-0.18	0.29	0.99
Y ₂₀₁₈ -Y ₂₀₁₅	-0.26	-0.46	-0.06	0.00
Y ₂₀₁₉ -Y ₂₀₁₅	-0.15	-0.35	0.04	0.22
Y ₂₀₂₀ -Y ₂₀₁₅	0.09	-0.10	0.28	0.74
Y ₂₀₂₁ -Y ₂₀₁₅	-0.02	-0.20	0.17	1.00
Y ₂₀₁₇ -Y ₂₀₁₆	0.08	-0.15	0.31	0.94
Y ₂₀₁₈ -Y ₂₀₁₆	-0.23	-0.44	-0.03	0.01
Y ₂₀₁₉ -Y ₂₀₁₆	-0.13	-0.33	0.07	0.42
Y ₂₀₂₀ -Y ₂₀₁₆	0.12	-0.07	0.31	0.50
Y ₂₀₂₁ -Y ₂₀₁₆	0.01	-0.18	0.19	1.00
Y ₂₀₁₈ -Y ₂₀₁₇	-0.31	-0.54	-0.09	0.00
Y ₂₀₁₉ -Y ₂₀₁₇	-0.21	-0.43	0.01	0.08
Y ₂₀₂₀ -Y ₂₀₁₇	0.04	-0.18	0.26	1.00
Y ₂₀₂₁ -Y ₂₀₁₇	-0.07	-0.28	0.14	0.94
Y ₂₀₁₉ -Y ₂₀₁₈	0.10	-0.09	0.29	0.66
Y ₂₀₂₀ -Y ₂₀₁₈	0.35	0.17	0.54	0.00
Y ₂₀₂₁ -Y ₂₀₁₈	0.24	0.06	0.42	0.00
Y ₂₀₂₀ -Y ₂₀₁₉	0.25	0.07	0.43	0.00
Y ₂₀₂₁ -Y ₂₀₁₉	0.14	-0.04	0.31	0.21
Y ₂₀₂₁ -Y ₂₀₂₀	-0.11	-0.28	0.05	0.38

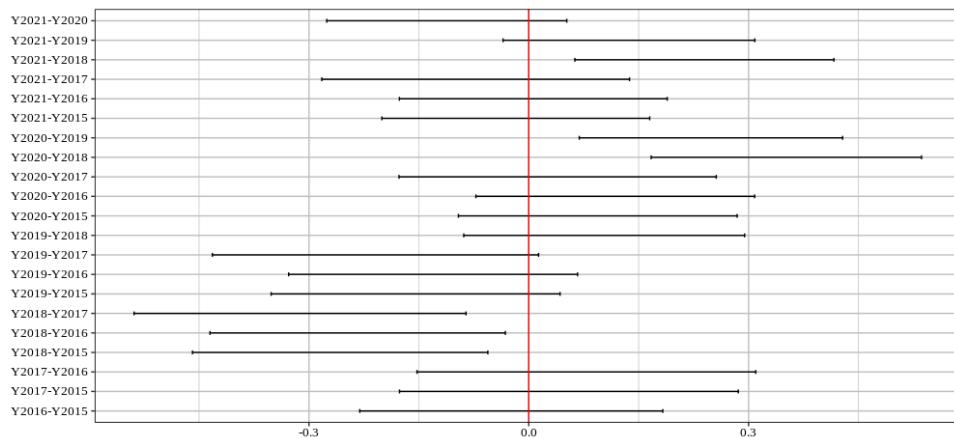


Figura 65: Intervalos de confianza del momento en el que se abre un problema por años.

8.7 TASA DE FALLO (FR)

Se ha estudiado con anterioridad en la sección .

8.8 TIEMPO EMPELADO EN LA RESOLUCIÓN DE UN PROBLEMA POR PRIMERA VEZ (RT)

Como podemos ver en la Figura 66, los grupos suelen emplear poco tiempo en resolver un problema por primera vez.

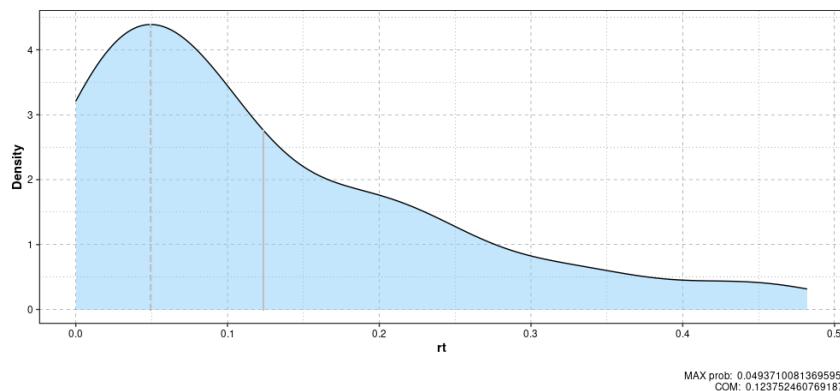


Figura 66: Función de densidad de probabilidad del tiempo que los distintos grupos de prácticas dedican a la resolución de problemas por primera vez.

8.9 EXPLORACIÓN DE NUEVAS VÍAS Y MEJORAS (PS)

Curiosamente, algunos grupos siguen trabajando en un problema que ya han resuelto (Figura 67).

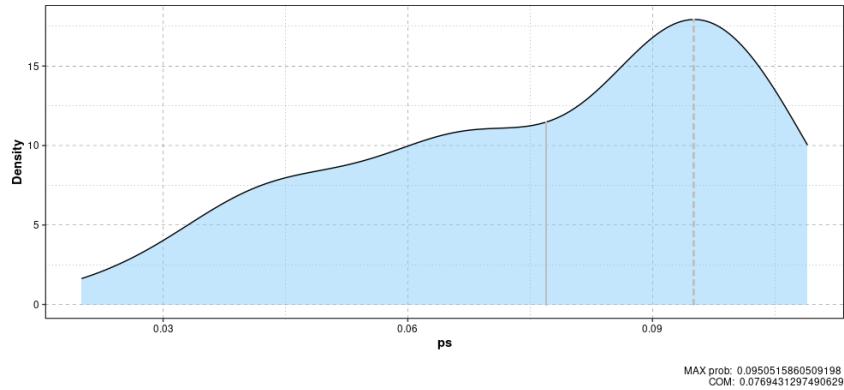


Figura 67: Función de densidad de probabilidad del tiempo que los distintos grupos de prácticas emplean en un problema tras su resolución.

8.10 RESOLVER UN PROBLEMA POR PRIMERA VEZ (st)

Momento exacto en el que se consigue resolver cada problema por primera vez, normalizado para poder compararlo (porque la duración de la práctica no es la misma todos los años). Como podemos ver en la Figura 68, sigue una distribución casi normal, ladeada hacia la derecha ya que los distintos grupos tienden a resolver los problemas por primera vez al final de la práctica.

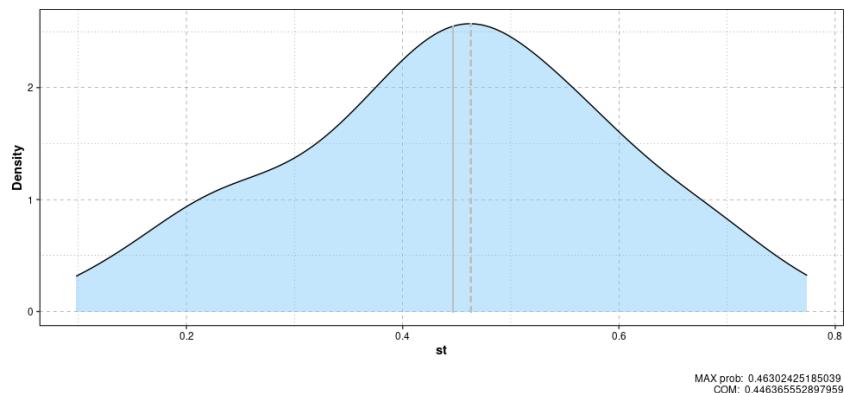
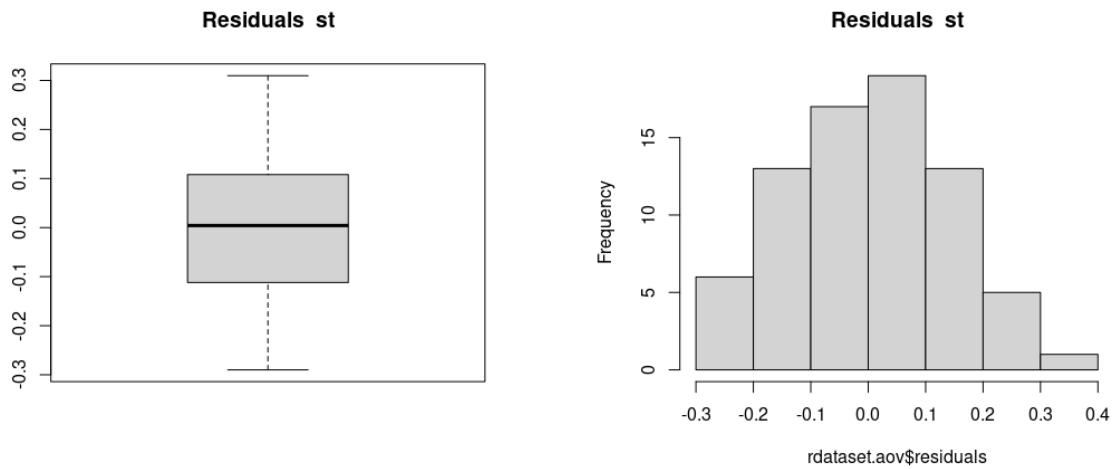


Figura 68: Función de densidad de probabilidad del momento en el que los distintos grupos de prácticas resuelven por primera vez un problema.

Sin embargo, podemos observar la presencia de algunos outliers (Figuras 69a y 69b).



(a) Boxplot de los residuos del número de intentos.

(b) Histograma de los residuos del momento en el que se resuelven los problemas por primera vez.

Figura 69: Distribución de los residuos del momento en el que se resuelven los problemas por primera vez.

Si se realiza una segmentación por años, intuimos que esta medida de rendimiento sigue la misma distribución de probabilidad todos los cursos académicos estudiados (Figura 70). Esto se confirma tras la realización del Test ANOVA de un solo factor (Tabla 17) en el que obtenemos $p = 0,1387 > 0,05$. Realizando el Test de Kruskal-Wallis llegamos a la misma conclusión ($p-value = 0,2627$). Además, el Test de Tukey muestra que no hay diferencias entre los años considerados (Tabla 18).

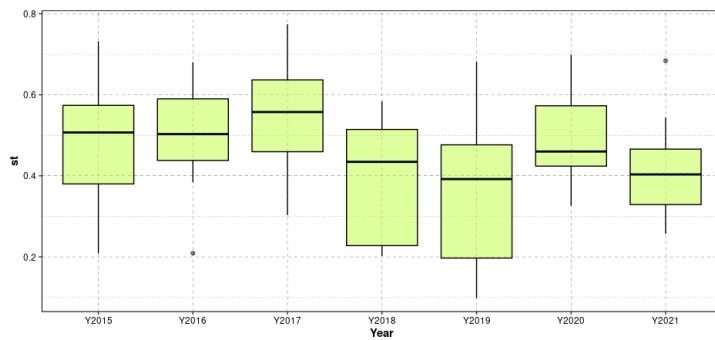


Figura 70: Boxplot del momento en el que se resuelve un problema por primera vez por años.

Cuadro 17: Resultados del test ANOVA de un solo factor (momento en el que se resuelve un problema por primera vez).

	Df	Sum Sq	Mean Sq	F value	Pr(>F)
rdataset[[Variable]]	6	0.22	0.04	1.68	0.1387
Residuals	67	1.46	0.02		

Cuadro 18: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) del momento en el que se resuelve un problema por primera vez, por años.

	diff	lwr	upr	p adj
Y2016-Y2015	0.02	-0.19	0.23	1.00
Y2017-Y2015	0.07	-0.17	0.31	0.97
Y2018-Y2015	-0.09	-0.29	0.12	0.86
Y2019-Y2015	-0.11	-0.31	0.10	0.69
Y2020-Y2015	0.01	-0.19	0.20	1.00
Y2021-Y2015	-0.06	-0.25	0.13	0.95
Y2017-Y2016	0.05	-0.19	0.28	1.00
Y2018-Y2016	-0.11	-0.31	0.10	0.69
Y2019-Y2016	-0.13	-0.33	0.08	0.48
Y2020-Y2016	-0.01	-0.21	0.18	1.00
Y2021-Y2016	-0.08	-0.27	0.10	0.82
Y2018-Y2017	-0.16	-0.39	0.08	0.40
Y2019-Y2017	-0.17	-0.40	0.05	0.25
Y2020-Y2017	-0.06	-0.28	0.16	0.98
Y2021-Y2017	-0.13	-0.35	0.08	0.51
Y2019-Y2018	-0.02	-0.21	0.18	1.00
Y2020-Y2018	0.09	-0.09	0.28	0.73
Y2021-Y2018	0.02	-0.16	0.21	1.00
Y2020-Y2019	0.11	-0.07	0.30	0.51
Y2021-Y2019	0.04	-0.13	0.22	0.99
Y2021-Y2020	-0.07	-0.24	0.10	0.86

Por último, el análisis de los intervalos de confianza se muestra en la Figura 71.

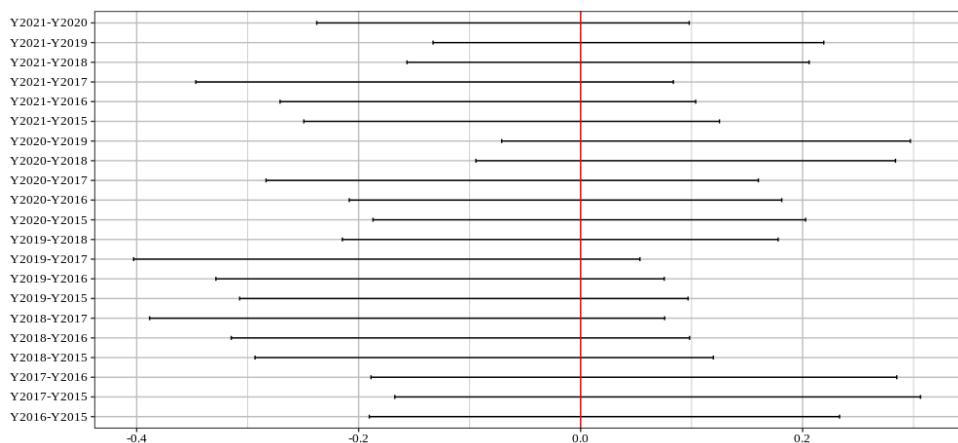


Figura 71: Intervalos de confianza del momento en el que se resuelve un problema por primera vez, por años.

8.11 SIGUIENDO EL PLAN DEL PROFESOR (SQ)

Se incorpora una medida de similaridad, en este caso la medida de similaridad del coseno (a la que denotaremos por sq), que cuantifica cómo se parece el patrón encontrado con respecto al patrón esperado. En un principio, el profesor espera que los problemas se resuelvan en orden de dificultad creciente ($P_1 P_2 P_3 P_4 P_5 P_6 P_7 P_8 P_9$). No obstante, tras el análisis detallado de los registros almacenados, encontramos que muchos grupos optan por resolver los problemas siguiendo un orden diferente al propuesto (por ejemplo, el orden $P_1 P_3 P_4 P_5 P_7 P_2 P_6 P_8 P_9$).

La medida de similaridad del coseno se define sobre dos vectores definidos sobre un espacio prehilbertiano¹. Así pues, la medida de similaridad del coseno es el coseno del ángulo entre los vectores. Es decir, es el producto escalar de los vectores dividido por el producto de sus longitudes (Ecuación 34, donde A y B son dos vectores n dimensionales representando la sucesión de resolución de problemas de dos grupos de prácticas). De ello se deduce que la semejanza coseno no depende de las magnitudes de los vectores, sino sólo de su ángulo. En la Figura 72 se representa gráficamente la situación descrita.

¹ Espacio vectorial provisto de un producto escalar.

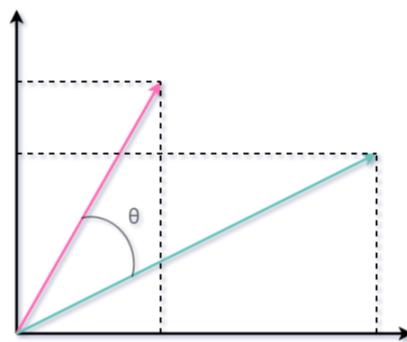


Figura 72: Representación gráfica del ángulo entre dos vectores con magnitudes positivas en un espacio prehilbertiano de dimensión dos.

$$\text{cosine similarity } (A, B) = \frac{A \cdot B}{\|A\| \cdot \|B\|} = \frac{\sum_{i=1}^n A_i \cdot B_i}{\sqrt{\sum_{i=1}^n A_i^2 \cdot \sum_{i=1}^n B_i^2}} \quad (34)$$

Trivialmente, la similitud coseno pertenece siempre al intervalo $[-1, 1]$. Por ejemplo, dos vectores proporcionales tienen una similitud coseno de 1, dos vectores ortogonales tienen una similitud de 0 y dos vectores opuestos tienen una similitud de -1. Sin embargo, en nuestro contexto, como los valores componentes de los vectores no pueden ser negativos (serán números naturales entre el uno y el nueve representando a cada uno de los problemas), la semejanza coseno está acotada en el intervalo $[0, 1]$.

Nótese que se podría haber definido una medida de similaridad basada en la distancia euclídea. Sin embargo, ésta sólo es de utilidad en espacios de dimensiones pequeñas.

En la Figura 73 podemos ver la función de densidad de probabilidad de la medida de rendimiento que estamos considerando.

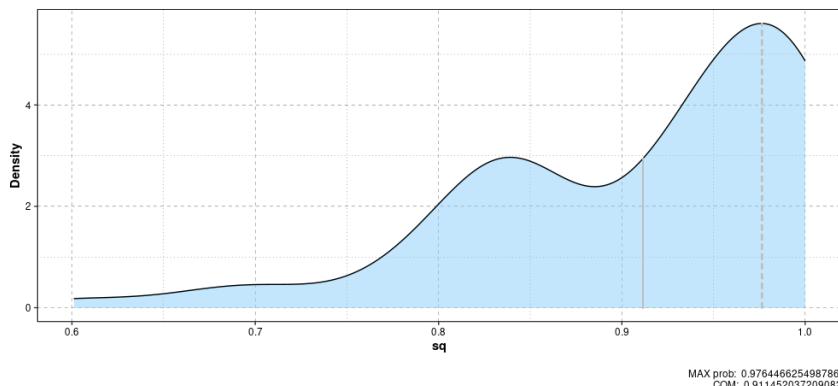


Figura 73: Función de densidad de probabilidad del seguimiento del orden de resolución previsto por el profesor que realizan los diferentes grupos de prácticas.

Parte IV

PLANIFICACIÓN DEL PROYECTO

Estructuración en objetivos, división en sprints y seguimiento.

ETAPAS DEL PROYECTO: DIVISIÓN EN OBJETIVOS

El proyecto se ha realizado siguiendo la metodología *Scrum*. Durante la fase inicial de planificación del proyecto se realizó una subdivisión del mismo en las siguientes iteraciones:

- Realización de un estudio multianual y segmentado por calificaciones y primeros resultados de homogeneidad de las muestras transversal por años mediante la realización de análisis ANOVA.
- Extracción de procesos ocultos en los datasets utilizando el programa DISCO y programación y mejora del proceso de extracción. El resultado de esta fase serán una serie de grafos representando a cada uno de los grupos de prácticas considerados donde los arcos implican una relación de dependencia temporal. Estos grafos se representarán a partir de matrices de adyacencia cuyos vértices podrán representar problemas de prácticas, pares problema de prácticas y milestone alcanzado o pares problema de prácticas y estado (FAIL si no se ha resuelto el problema y OK en caso contrario).
- Análisis de los procesos por distintas categorías: por años (resultando ser estadísticamente iguales) y por calificación final del grupo (resultando en la existencia de diferencias). Así pues, se pretenderá caracterizar el comportamiento de los grupos.
- Análisis del comportamiento de un mismo grupo a lo largo del tiempo. Se realizará un estudio con el fin de determinar si el comportamiento de un grupo varía durante el desarrollo de las prácticas.

10

ETAPAS DEL PROYECTO: DIVISIÓN EN SPRINTS Y SEGUIMIENTO DE LOS MISMOS

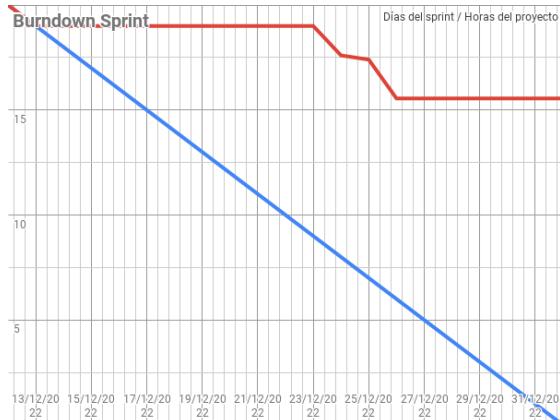
El proyecto se ha dividido en diez sprints de dos semanas cada uno. Además, durante el transcurso de cada sprint se ha realizado un seguimiento del trabajo realizado en el mismo, aportando *burndown charts* de cada uno de ellos.

Un *burndown chart* es una gráfica en la que se muestra el progreso de un proyecto durante cierto periodo de tiempo preestablecido (un sprint, una release o el proyecto completo, por ejemplo). Para la construcción de los mismos se requieren los siguientes elementos:

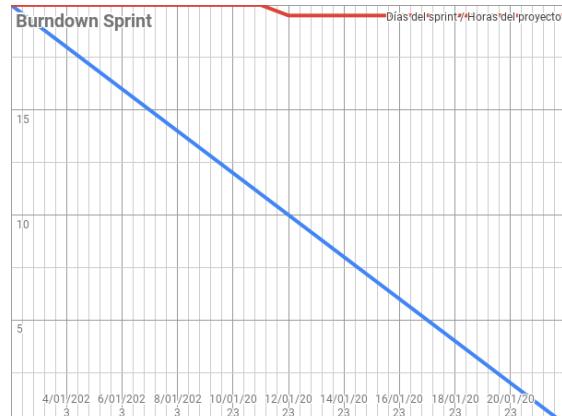
- El periodo de *tiempo a analizar*, que se corresponderá con el eje X de la gráfica. El inicio del periodo temporal vendrá representado por $x = 0$ mientras que el final del periodo temporal será representado por $x = t$ donde t es la duración del periodo. Si observamos el burndown chart global del proyecto (Figura global), estos dos valores se corresponderán, respectivamente, con las fechas de inicio y finalización del mismo.
- La cantidad de trabajo a realizar, que se corresponderá con el eje Y de la gráfica y representa el trabajo planificado que se deberá realizar en el periodo de tiempo a analizar. Cuando se realiza la estimación de las tareas, independientemente de la unidad de estimación empleada, se obtiene una cantidad de trabajo a realizar (en horas, por ejemplo). Así pues, la cantidad de trabajo restante irá decreciendo conforme el tiempo vaya avanzando.
- Una referencia ideal, que será la línea diagonal trazada desde la esquina superior izquierda hasta la esquina inferior derecha de la gráfica. Se trata de una representación de la relación ideal entre la disminución de la cantidad de trabajo y el tiempo dedicado durante el transcurso de la fase correspondiente. Esto es, cuanto más se aproxime la línea real a la ideal se estará trabajando de mejor manera en relación a la consecución de los objetivos marcados.

Adicionalmente, si se poseen conocimientos y experiencia trabajando con herramientas ágiles, se puede obtener información útil sobre el seguimiento del proyecto con el fin de impulsar buenas prácticas e impulsar el desarrollo del mismo.

10.1 ANÁLISIS DE CADA SPRINT



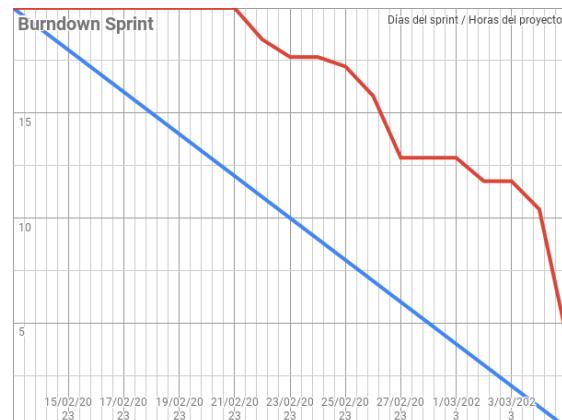
(a) Burndown chart del sprint 1 (periodo del 12/12/2022 al 01/01/2023).



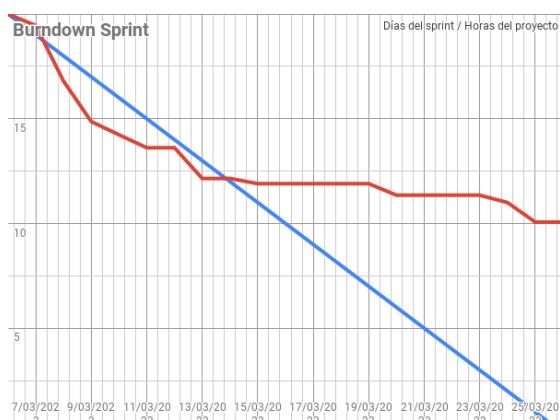
(b) Burndown chart del sprint 2 (periodo del 02/01/2023 al 22/01/2023).



(c) Burndown chart del sprint 3 (periodo del 23/01/2023 al 12/02/2023).



(d) Burndown chart del sprint 4 (periodo del 13/02/2023 al 05/03/2023).



(e) Burndown chart del sprint 5 (periodo del 06/03/2023 al 26/03/2023).



(f) Burndown chart del sprint 6 (periodo del 27/03/2023 al 16/04/2023).

Figura 74: Burndown charts de los seis primeros sprints del proyecto.

10.1.1 Sprint 1 (Figura 74a)

Este primer sprint representa una situación anómala que no se debería dar. La explicación es sencilla: las líneas rojas horizontales representan periodos de tiempo en los cuales no se ha estado trabajando en el proyecto. No obstante, esto es correcto puesto que aunque se definieron unos objetivos al principio, todavía no tenía claro el procedimiento a seguir para la consecución de los mismos. Aunque podría haberse omitido este periodo de seguimiento, se ha decidio incluirlo como muestra de una tendencia no deseable en relación al desarrollo de un proyecto.

10.1.2 Sprint 2 (Figura 74b)

En este segundo sprint tampoco se han alcanzado los objetivos de trabajo preestablecidos. No obstante, es correcto porque este periodo coincide con la realización de exámenes y se planificó previamente para el estudio de los mismos y no para continuar con la realización de este trabajo fin de grado. Como se ha comentado anteriormente, durante el desarrollo de un proyecto, esta situación no debería ocurrir bajo ninguna circunstancia.

10.1.3 Sprint 3 (Figura 74c)

En este caso, la Figura 74c muestra que se realizó una gran cantidad de trabajo focalizada en días concretos distribuidos a lo largo de todo el sprint con algunos parones entre medias. Sin embargo, a pesar de todo, no se consiguió llegar a la cantidad estipulada de trabajo al final del sprint.

10.1.4 Sprint 4 (Figura 74d)

Este cuarto sprint consiste en un periodo inicial inactivo seguido de varios picos de productividad en días concretos del sprint. Finalmente, podemos observar que se realizó una gran cantidad de trabajo al final del sprint, quedándose muy cerca la cantidad de trabajo realizada de la referencia ideal.

10.1.5 Sprint 5 (Figura 74e)

En este sprint podemos ver que se realizó más trabajo del requerido durante el primer tercio del mismo. Sin embargo, a partir de entonces, a pesar de que se avanza en días concretos, el ritmo de trabajo es mucho más lento y se pasa a no realizar la cantidad de trabajo planificado durante dicho periodo temporal.

10.1.6 Sprint 6 (Figura 74f)

La gráfica de este sprint (Figura 74f) muestra que se realizó una gran cantidad de trabajo al principio del sprint llegando la curva de trabajo real a cortar a la curva ideal un poco antes de la mitad de la misma. No obstante, al final del sprint hubo algún día de parón y el ritmo de trabajo se redujo. En consecuencia, no se alcanzaron los objetivos preestablecidos.

10.1.7 Sprint 7 (Figura)

10.1.8 Sprint 8 (Figura)

10.1.9 Sprint 9 (Figura)

10.1.10 Sprint 10 (Figura)

10.2 ANÁLISIS GLOBAL DEL PROYECTO

Parte V

RESULTADOS OBTENIDOS

Análisis de los resultados obtenidos.

ANÁLISIS DE LAS CORRELACIONES ENTRE LAS DISTINTAS MÉTRICAS

En primer, las correlaciones que más nos interesan son las de las distintas métricas con la variable *Grade*. En la Figura 75 podemos ver que no todas las métricas correlan con la misma.

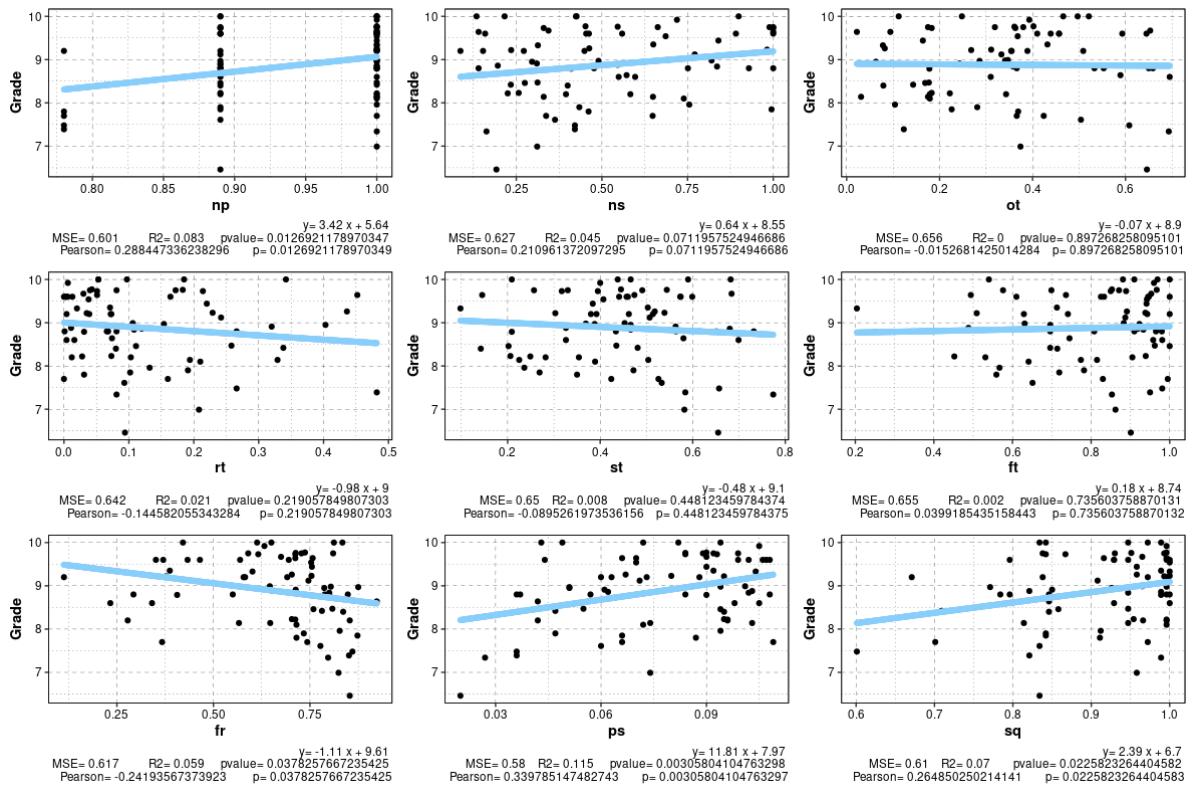


Figura 75: Correlaciones existentes entre las distintas métricas y la variable *Grade*.

Así pues, vemos que las variables *np* ($p = 0,0127 < 0,05$), *fr* ($p = 0,0378 < 0,05$), *ps* ($p = 0,0031 < 0,05$) y *sq* ($p = 0,0226 < 0,05$) correlan con la calificación obtenida y que la variable *ns* podría correlar con la variable *Grade* aunque con un grado de certeza menor que el resto ($p = 0,0712 < 0,1$).

También estudiaremos las correlaciones entre las medidas basadas en el análisis espectral de grafos y la variable *Grade*. Empezaremos estudiando la correlación entre la medida *LOGLAP09* anteriormente presentada y la calificación obtenida por los distintos grupos de prácticas.

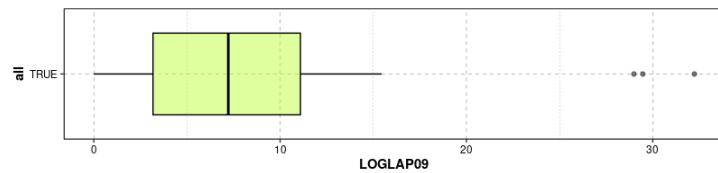


Figura 76: Distribución de los coeficientes *LOGLAP09* obtenidos por los distintos grupos de alumnos inicial.

En primer lugar, observamos la presencia de outliers en la distribución de la medida (Figura 76). Tras la eliminación de los mismos, podemos ver en la Figura 77 que la medida de rendimiento espectral *LOGLAP09* no correla con la variable *Grade* ($p = 0,5698 > 0,05$).

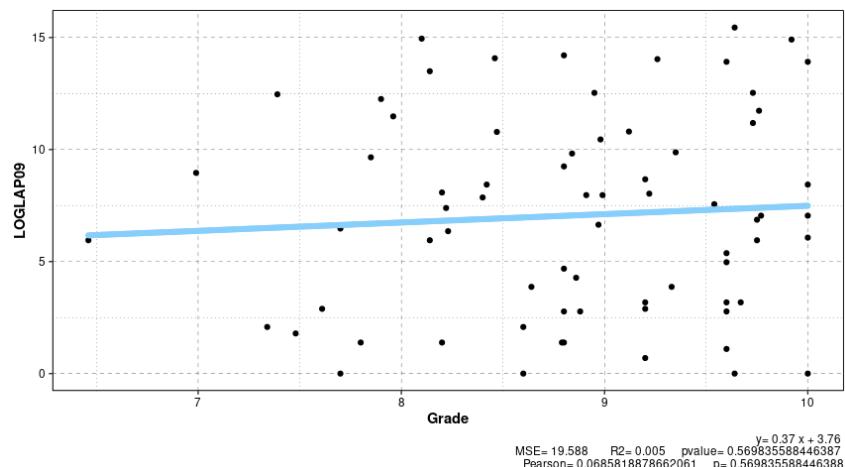


Figura 77: Correlación existente entre la métrica *LOGLAP09* y la variable *Grade*.

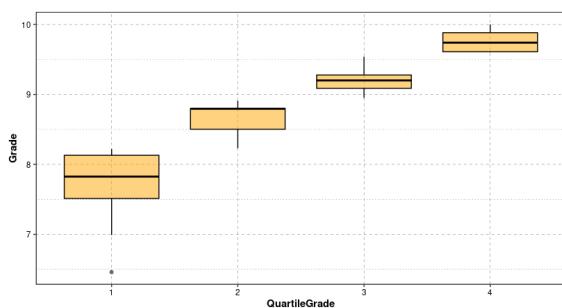
12

PERFILES DE ESTUDIANTES SEGÚN SU RENDIMIENTO

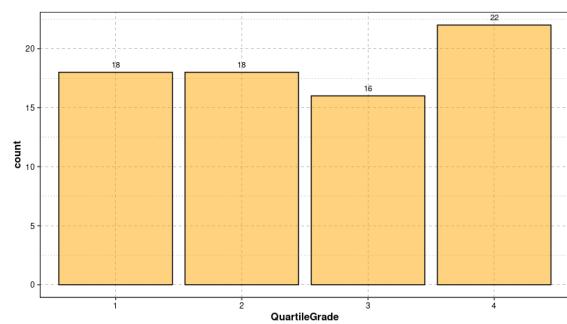
Debido a la dificultad de predecir de manera exacta la calificación obtenida por los alumnos a partir de las medidas de rendimiento descritas anteriormente, se agruparán las notas en clusters significativos y trataremos de predecir en qué cluster se encuentra la nota de un determinado grupo de alumnos.

12.1 POR CLUSTERS FIJOS DE NOTAS

En primer lugar, escogeremos como separación los cuartiles de las calificaciones. Así pues, podemos ver la distribución de los cuartiles en la Figura 78a, donde los límites inferiores de cada una de las cajas son 6,99, 8,23, 8,95 y 9,60 respectivamente. También puede verse en la Figura 78b el número de grupos que hay en cada cuartil.



(a) Boxplot de las calificaciones por cuartil.



(b) Número de grupos por cuartil.

Figura 78: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo agrupar las calificaciones por cuartiles.

Sin embargo, en la Figura 78a y en la Figura 79, donde se representan cómo de frecuentes son cada una de las calificaciones obtenidas, notamos la presencia de un outlier.

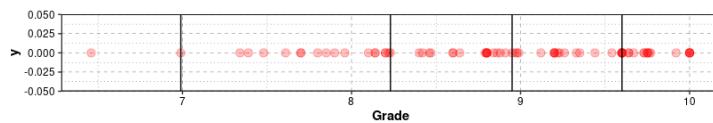


Figura 79: Calificaciones obtenidas por los distintos grupos. El límite de los cuartiles se ha indicado con líneas verticales negras.

En la Figura 80 vemos las funciones de densidad por cuartil. Prestaremos especial atención a los grupos del cluster Q1 (el de las peores calificaciones al que le añadimos el outlier) puesto que son los que peor rendimiento han mostrado.

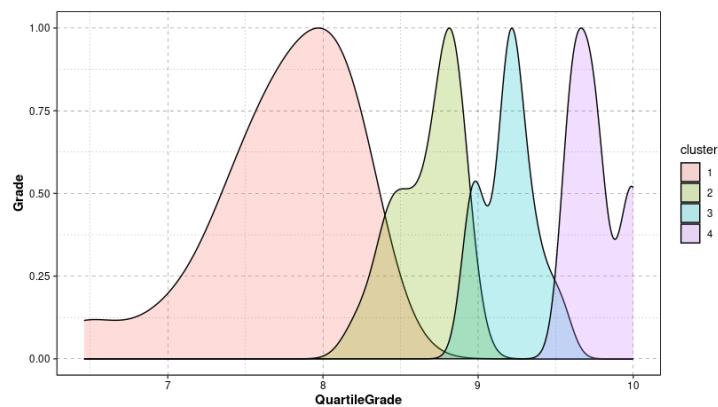


Figura 80: Funciones de densidad de las calificaciones obtenidas por cluster.

12.2 POR CLUSTERS DINÁMICOS DE NOTAS

Se agruparán los datos usando el algoritmo de las K-medias sobre la variable *Grade*. Para decidir el número de clusters en el que agruparemos los datos, se usarán métodos gráficos. Como podemos ver en las Figuras 81 y 82, el número óptimo de particiones podría ser 3 o 5. Para decidir entre un número de clusters u otro se realizarán los dos agrupamientos y nos quedaremos con el de menor error.

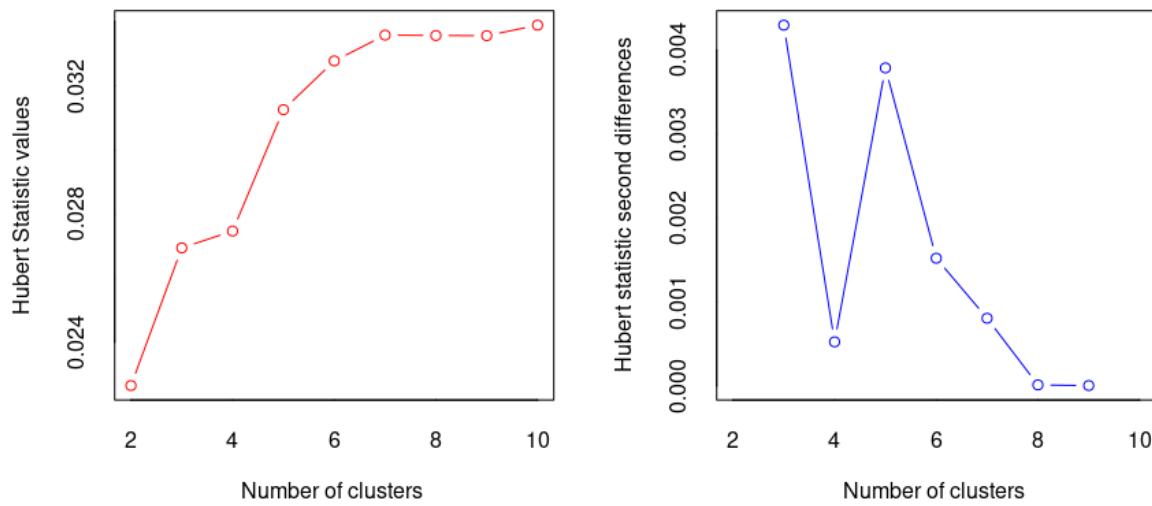


Figura 81: Valores estadísticos de Hubert.

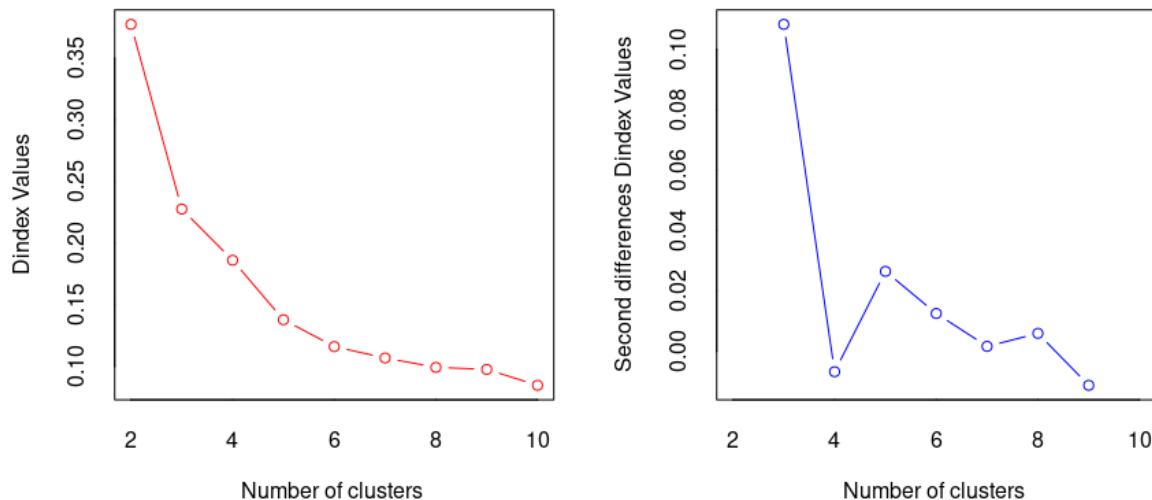
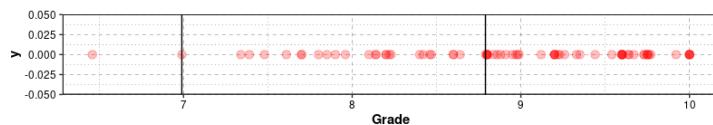
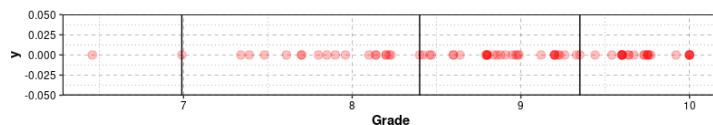
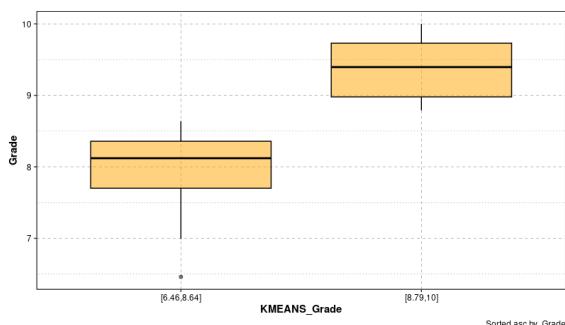


Figura 82: Valores de Dindex.

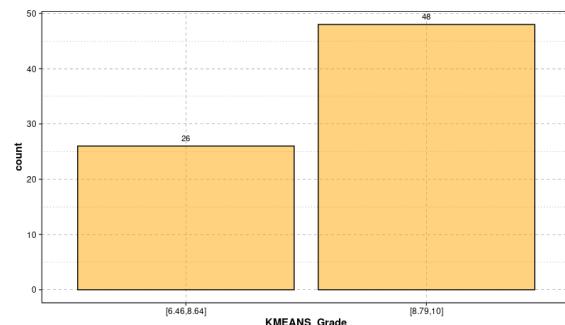
Aplicando el algoritmo de las K-medias para $K = 2$ (Figura 83) y para $K = 3$ (Figura 84), vemos que hay una gran diferencia la precisión de uno y otro (para $K = 2$ se tiene accuracy = 0,6978412 mientras que para $K = 3$ se tendrá accuracy = 0,8585982). Como podemos ver en la Figura 83, seguimos teniendo un outlier.

Figura 83: Particiones obtenidas con $K = 2$.Figura 84: Particiones obtenidas con $K = 3$.

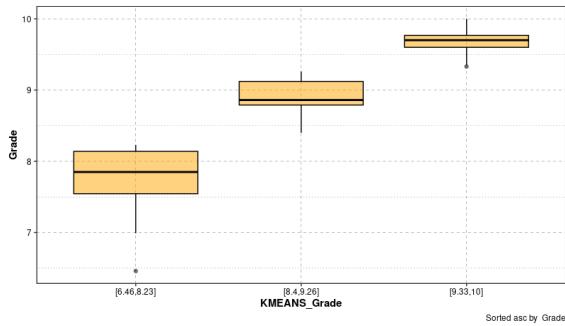
La distribución de la variable *Grade* dentro de cada partición puede verse en las Figuras 85a y 86a mientras que el número de grupo que hay en las particiones puede verse en las Figuras 85b y 86b.



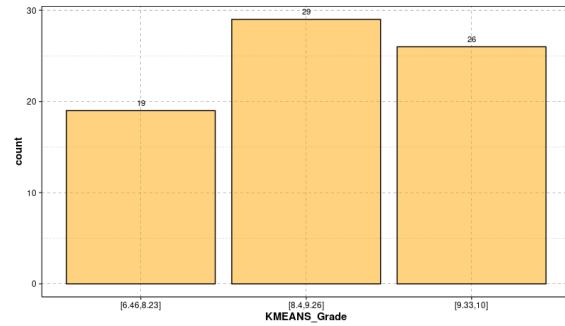
(a) Boxplot de cada una de las particiones.



(b) Número de grupos por partición.

Figura 85: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las *K*-Medias con $K = 2$.

(a) Boxplot de cada una de las particiones.



(b) Número de grupos por partición.

Figura 86: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las *K*-Medias con $K = 3$.

Por último, para cinco particiones (Figura 87) se tendrá accuracy = 0,9474439. Es decir, tenemos más precisión con cinco particiones y ya no tenemos outliers. Nos centramos en estudiar los grupos de los dos primeros clusters (aquellos grupos con una nota inferior a 7,34).

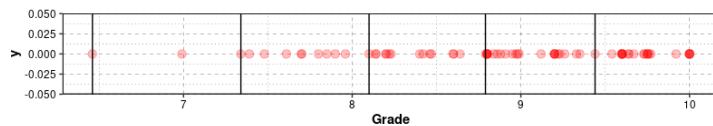
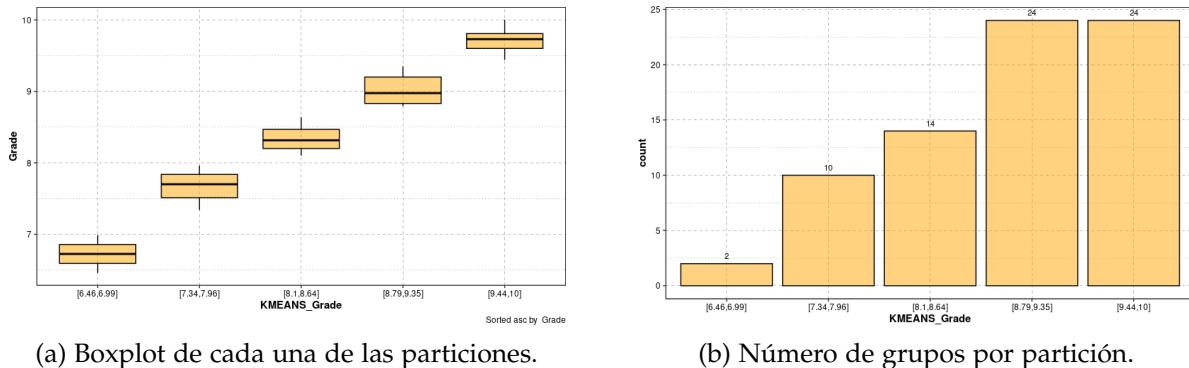


Figura 87: Particiones obtenidas con $K = 5$.



(a) Boxplot de cada una de las particiones.

(b) Número de grupos por partición.

Figura 88: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las K -Medias con $K = 5$.

12.3 POR CLUSTERS APROXIMADOS DE RENDIMIENTO

De las medidas de rendimiento estudiadas en el Capítulo 8, nos quedaremos con aquellas que correlan con la variable *Grade* (*np*, *fr*, *ps*, *sq* y *ns*). Así pues, se definirá una nueva métrica como la suma de las medidas de rendimiento *p*, *fr*, *ps*, *sq* y *s*. En la Figura 89 vemos que ésta no correla con la variable *Grade*.

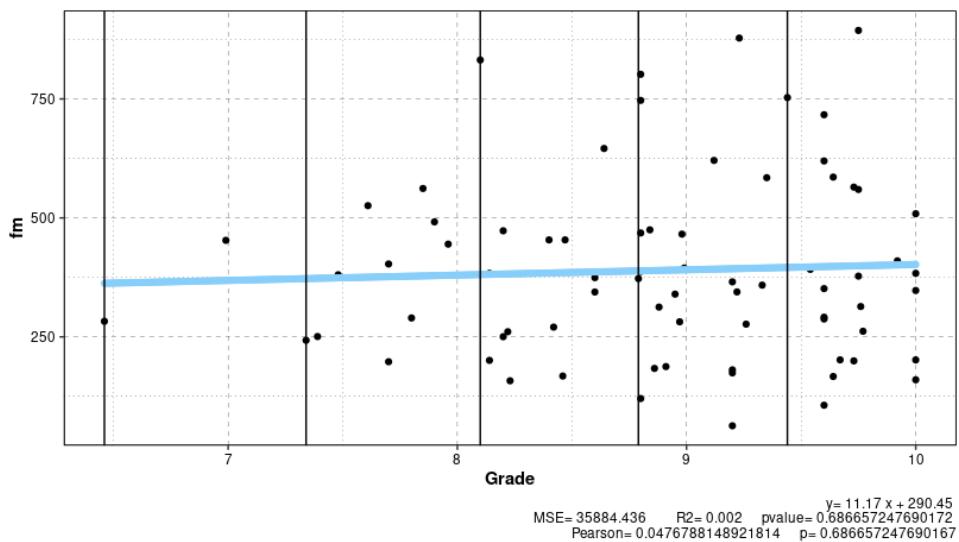


Figura 89: Regresión lineal para aproximar la relación de dependencia entre la variable *fm* y la variable *Grade*.

A continuación, se agruparán los datos usando el algoritmo de las K-medias sobre la variable *fm*. Para decidir el número de clusters en el que agruparemos los datos, se usarán métodos gráficos. Como podemos ver en las Figuras 90 y 91, el número óptimo de particiones podría ser 4 o 7. Para decidir entre un número de clusters u otro se realizarán los dos agrupamientos y nos quedaremos con el de menor error.

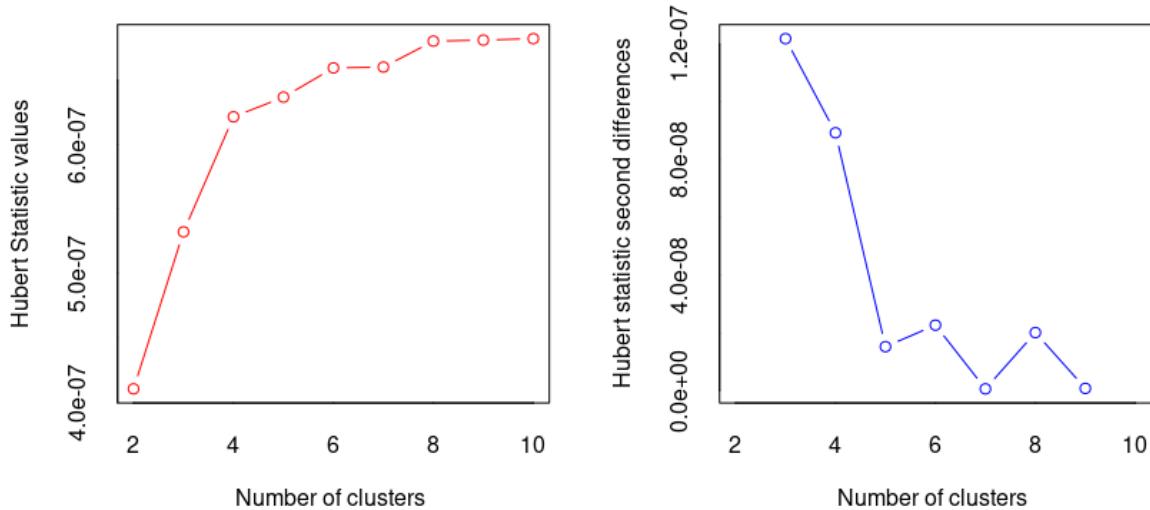


Figura 90: Valores estadísticos de Hubert.

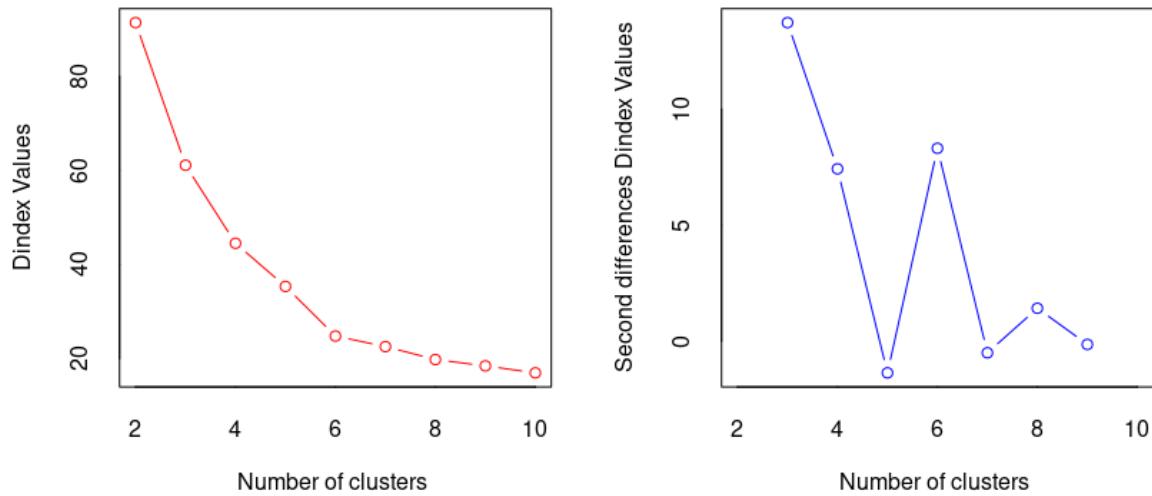
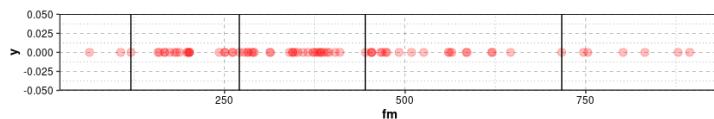
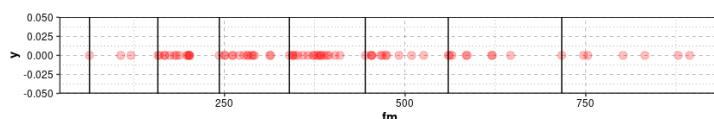
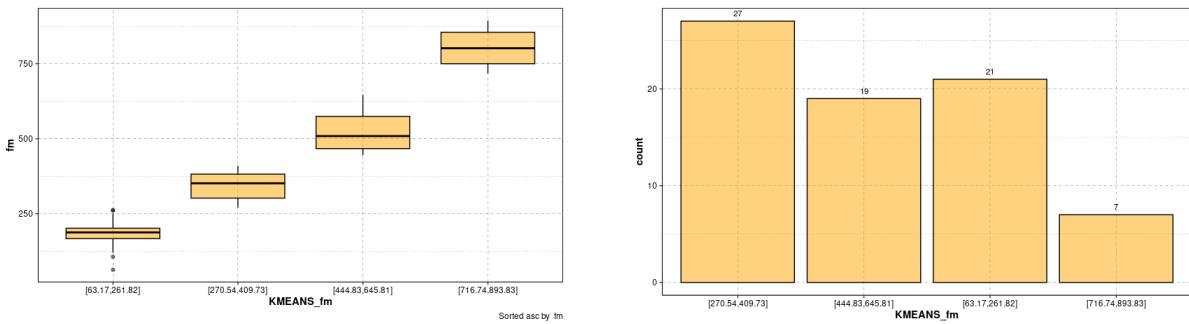


Figura 91: Valores de Dindex.

Aplicando el algoritmo de las K-medias para $K = 4$ (Figura 92) y para $K = 7$ (Figura 93), vemos que hay una gran diferencia la precisión de uno y otro (para $K = 4$ se tiene accuracy = 0,921137 mientras que para $K = 7$ se tendrá accuracy = 0,9772655). Además, en la Figura 92 podemos notar la presencia de outliers mientras que en la Figura 93 no.

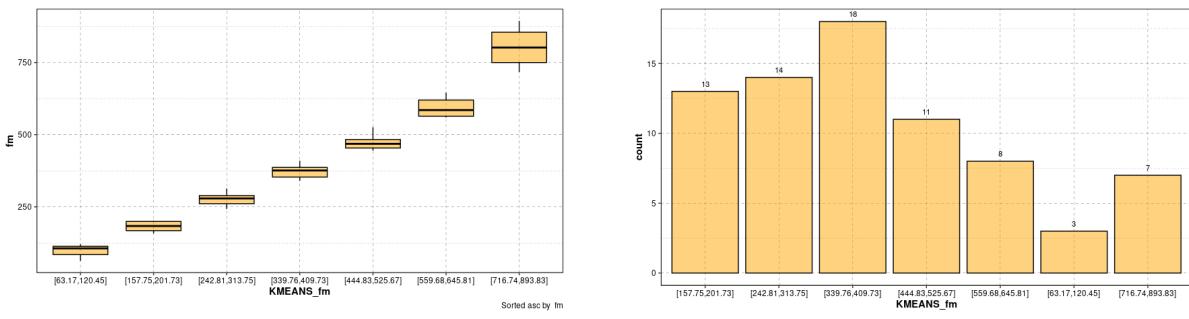
Figura 92: Particiones obtenidas con $K = 4$. Como podemos ver, se observa la presencia de outliers (260,804, 63,173, 106,379 y 261,823).Figura 93: Particiones obtenidas con $K = 7$. No hay ningún outlier.

La distribución de la variable *Grade* dentro de cada partición puede verse en las Figuras 94a y 95a mientras que el número de grupo que hay en las particiones puede verse en las Figuras 94b y 95b.



(a) Boxplot de cada una de las particiones.

(b) Número de grupos por partición.

Figura 94: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las *K*-Medias con $K = 4$.

(a) Boxplot de cada una de las particiones.

(b) Número de grupos por partición.

Figura 95: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las *K*-Medias con $K = 7$.

12.4 CLUSTERING MEDIANTE LAS PROPIEDADES ESPECTRALES DE LOS GRAFOS

12.4.1 Clustering mediante el coeficiente LOGLAPo9

Ahora, se ha decidido se asociar los datos usando el algoritmo de las *K*-medias sobre la variable *LOGLAPo9*. Para decidir el número de clusters en el que agruparemos los datos, se usarán métodos gráficos. Como podemos ver en las Figuras 96 y 97, se ha decidido agrupar los datos en 5 clusters (Figura 98, accuracy = 0,9673813).

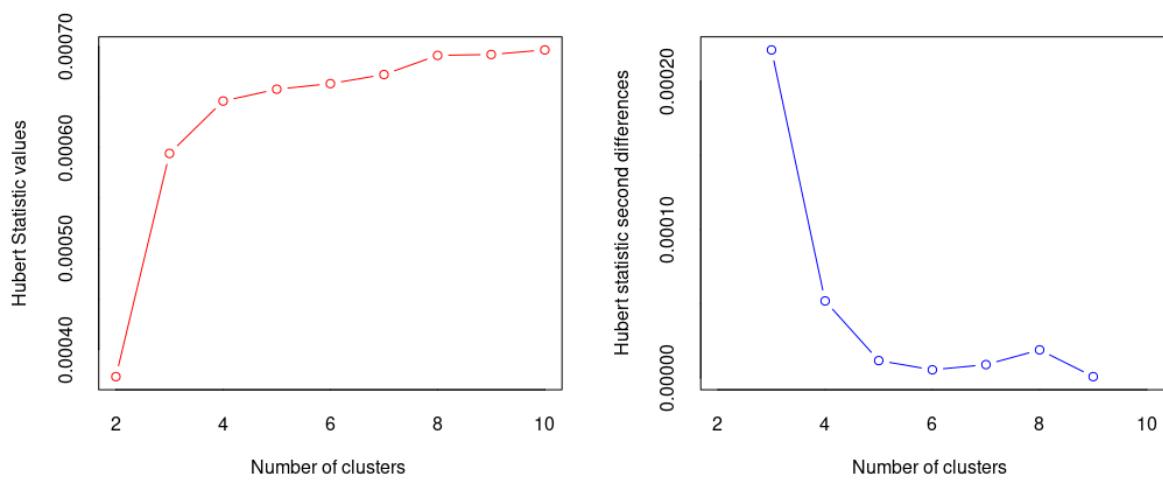


Figura 96: Valores estadísticos de Hubert.

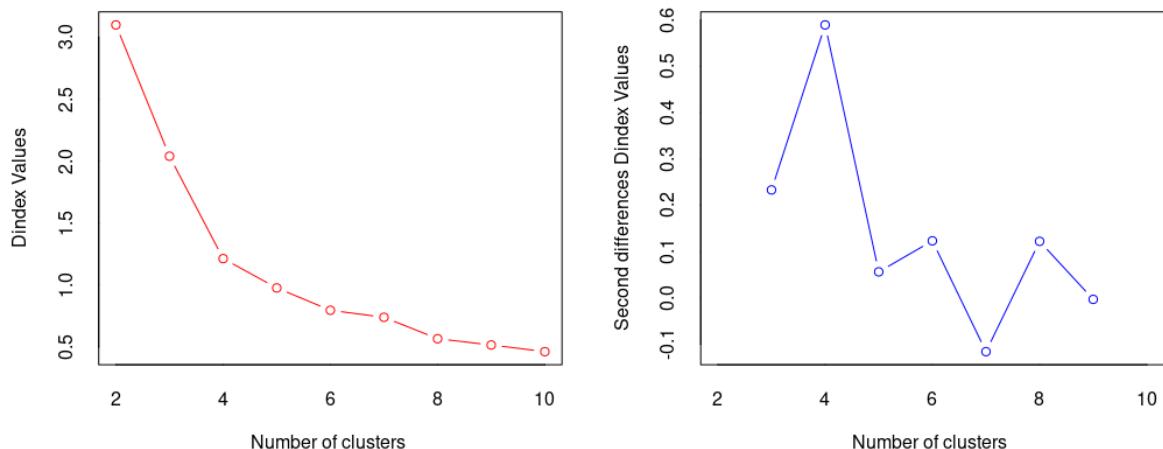
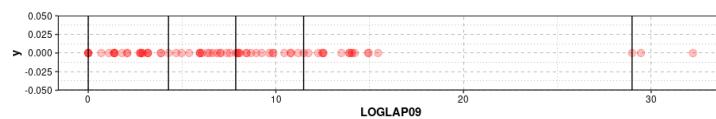


Figura 97: Valores de Dindex.

Figura 98: Particiones obtenidas con $K = 5$. No hay ningún outlier.

La distribución de la variable *Grade* dentro de cada partición puede verse en la Figura 99a mientras que el número de grupos que hay en las particiones puede verse en la Figura 99b.

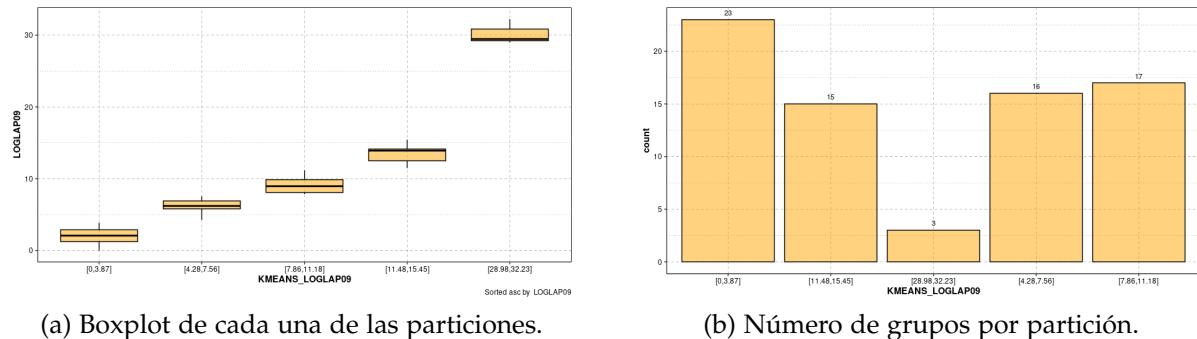


Figura 99: Resultados obtenidos tras aplicar el algoritmo de las K -Medias con $K = 5$.

12.4.2 Clustering mediante el coeficiente DAG

13

CLASIFICACIÓN DE LOS GRUPOS DE ALUMNOS SEGÚN SU RENDIMIENTO

Para realizar la clasificación de los grupos de prácticas se empleará el algoritmo C5.0, que no es más que una herramienta de aprendizaje supervisado para generar un árbol de decisión o un conjunto de reglas. Así pues, las distintas categorías en las que se clasificarán a los grupos vendrán dadas en las hojas de dichos árboles y en los consecuentes de las reglas respectivamente.

El clasificador estadístico C5.0 se basa en el concepto de entropía, seleccionando primero aquellas características cuyos valores se diferencian más entre diferentes categorías de grupos de alumnos.

13.1 CLASIFICACIÓN EMPLEANDO LAS MÉTRICAS ANTERIORES

En primer lugar, clasificaremos los grupos en cuartiles utilizando las métricas que correlan con las calificaciones obtenidas y las medidas basadas en el análisis espectral de grafos *DAG* y *LOGLAP₉*.

Parte VI

CONCLUSIONES Y VÍAS FUTURAS

Logros y nuevas vías de investigación.

14

CONCLUSIONES

Este estudio ha demostrado varias hipótesis. La más importante es que los grupos en riesgo pueden detectarse desde el primer tercio del periodo de laboratorio con una gran significancia. La segunda es que esto puede hacerse simplemente observando su comportamiento desde un punto de vista topológico, algo también intuitivo porque todos sabemos lo que hacemos cuando estamos perdidos: deambular por transiciones sin sentido. Y, en tercer lugar, la detección temprana podría deberse probablemente al hecho de que las primeras etapas son cruciales para el resto, y los errores y despistes más importantes se producen muy pronto, justo al principio.

En este trabajo se ha conseguido realizar una predicción de los grupos en riesgo de obtener un peor rendimiento así como predecir en qué intervalo de notas está la calificación de cada uno de los grupos con evidencias (análisis, descarte de outliers, correlaciones).

No obstante, el principal objetivo de este trabajo fin de grado era Visión de la Universidad de Ortega y Gasset.

15

VÍAS FUTURAS

A

TABLAS DESCRIPTIVAS

Cuadro 19: Listado de los grupos por curso académico.

Y2015	Y2016	Y2017	Y2018
DBA 1516 P2 GA	DBA 1617 P2 GA	DBA 1718 P2 GA	DBA 1819 P2 GB
DBA 1516 P2 GB	DBA 1617 P2 GB	DBA 1718 P2 GB	DBA 1819 P2 GC
DBA 1516 P2 GC	DBA 1617 P2 GD	DBA 1718 P2 GC	DBA 1819 P2 GD
DBA 1516 P2 GD	DBA 1617 P2 GE	DBA 1718 P2 GD	DBA 1819 P2 GE
DBA 1516 P2 GE	DBA 1617 P2 GF	DBA 1718 P2 GE	DBA 1819 P2 GF
DBA 1516 P2 GF	DBA 1617 P2 GG	DBA 1718 P2 GG	DBA 1819 P2 GG
DBA 1516 P2 GG	DBA 1617 P2 GH	DBA 1718 P2 GH	DBA 1819 P2 GH
DBA 1516 P2 GH	DBA 1617 P2 GI		DBA 1819 P2 GI
DBA 1516 P2 GI	DBA 1617 P2 GJ		DBA 1819 P2 GJ
			DBA 1819 P2 GK
			DBA 1819 P2 GL

Cuadro 20: Listado de los grupos por curso académico.

Y2019	Y2020	Y2021
DBA 1920 P2 GB	DBA 2021 P2 GA	DBA 2122 P2 GA
DBA 1920 P2 GC	DBA 2021 P2 GB	DBA 2122 P2 GB
DBA 1920 P2 GD	DBA 2021 P2 GC	DBA 2122 P2 GC
DBA 1920 P2 GE	DBA 2021 P2 GD	DBA 2122 P2 GD
DBA 1920 P2 GF	DBA 2021 P2 GE	DBA 2122 P2 GE
DBA 1920 P2 GH	DBA 2021 P2 GF	DBA 2122 P2 GF
DBA 1920 P2 GI	DBA 2021 P2 GG	DBA 2122 P2 GG
DBA 1920 P2 GJ	DBA 2021 P2 GH	DBA 2122 P2 GH
DBA 1920 P2 GK	DBA 2021 P2 GI	DBA 2122 P2 GI
DBA 1920 P2 GL	DBA 2021 P2 GJ	DBA 2122 P2 GJ
DBA 1920 P2 GM	DBA 2021 P2 GK	DBA 2122 P2 GK
DBA 1920 P2 GN	DBA 2021 P2 GL	DBA 2122 P2 GL
	DBA 2021 P2 GM	DBA 2122 P2 GM
		DBA 2122 P2 GN
		DBA 2122 P2 GO
		DBA 2122 P2 GP

Year	Group	fail	solved	all
Y2015	DBA 1516 P2 GA	738	54	792
Y2015	DBA 1516 P2 GB	62	49	111
Y2015	DBA 1516 P2 GC	142	195	337
Y2015	DBA 1516 P2 GD	298	80	378
Y2015	DBA 1516 P2 GE	597	139	736
Y2015	DBA 1516 P2 GF	246	110	356
Y2015	DBA 1516 P2 GG	398	64	462
Y2015	DBA 1516 P2 GH	525	181	706
Y2015	DBA 1516 P2 GI	469	142	611
Y2016	DBA 1617 P2 GA	132	59	191
Y2016	DBA 1617 P2 GB	564	178	742
Y2016	DBA 1617 P2 GD	154	208	362
Y2016	DBA 1617 P2 GE	258	316	574
Y2016	DBA 1617 P2 GF	126	47	173
Y2016	DBA 1617 P2 GG	680	187	867

Y2016	DBA 1617 P2 GH	722	161	883
Y2016	DBA 1617 P2 GI	252	122	374
Y2016	DBA 1617 P2 GJ	333	39	372
Y2017	DBA 1718 P2 GA	186	46	232
Y2017	DBA 1718 P2 GB	1282	139	1421
Y2017	DBA 1718 P2 GC	369	73	442
Y2017	DBA 1718 P2 GD	369	74	443
Y2017	DBA 1718 P2 GE	468	48	516
Y2017	DBA 1718 P2 GG	156	178	334
Y2017	DBA 1718 P2 GH	235	38	273
Y2018	DBA 1819 P2 GB	148	0	148
Y2018	DBA 1819 P2 GC	178	0	178
Y2018	DBA 1819 P2 GD	190	0	190
Y2018	DBA 1819 P2 GE	158	0	158
Y2018	DBA 1819 P2 GF	190	0	190
Y2018	DBA 1819 P2 GG	266	0	266
Y2018	DBA 1819 P2 GH	434	0	434
Y2018	DBA 1819 P2 GI	242	0	242
Y2018	DBA 1819 P2 GJ	373	0	373
Y2018	DBA 1819 P2 GK	575	0	575
Y2018	DBA 1819 P2 GL	57	0	57
Y2019	DBA 1920 P2 GB	179	71	250
Y2019	DBA 1920 P2 GC	366	116	482
Y2019	DBA 1920 P2 GD	238	110	348
Y2019	DBA 1920 P2 GE	266	63	329
Y2019	DBA 1920 P2 GF	840	271	1111
Y2019	DBA 1920 P2 GH	206	54	260
Y2019	DBA 1920 P2 GI	119	37	156
Y2019	DBA 1920 P2 GJ	588	48	636
Y2019	DBA 1920 P2 GK	599	222	821
Y2019	DBA 1920 P2 GL	388	56	444
Y2019	DBA 1920 P2 GM	124	46	170
Y2019	DBA 1920 P2 GN	122	27	149

Y2020	DBA 2021 P2 GA	265	99	364
Y2020	DBA 2021 P2 GB	221	174	395
Y2020	DBA 2021 P2 GC	189	88	277
Y2020	DBA 2021 P2 GD	104	231	335
Y2020	DBA 2021 P2 GE	30	23	53
Y2020	DBA 2021 P2 GF	138	28	166
Y2020	DBA 2021 P2 GG	142	99	241
Y2020	DBA 2021 P2 GH	250	31	281
Y2020	DBA 2021 P2 GI	205	136	341
Y2020	DBA 2021 P2 GJ	376	82	458
Y2020	DBA 2021 P2 GK	177	105	282
Y2020	DBA 2021 P2 GL	517	93	610
Y2020	DBA 2021 P2 GM	60	37	97
Y2021	DBA 2122 P2 GA	336	48	384
Y2021	DBA 2122 P2 GB	471	28	499
Y2021	DBA 2122 P2 GC	516	39	555
Y2021	DBA 2122 P2 GD	347	34	381
Y2021	DBA 2122 P2 GE	168	23	191
Y2021	DBA 2122 P2 GF	418	37	455
Y2021	DBA 2122 P2 GG	331	37	368
Y2021	DBA 2122 P2 GH	258	45	303
Y2021	DBA 2122 P2 GI	490	59	549
Y2021	DBA 2122 P2 GJ	273	30	303
Y2021	DBA 2122 P2 GK	425	39	464
Y2021	DBA 2122 P2 GL	232	19	251
Y2021	DBA 2122 P2 GM	513	39	552
Y2021	DBA 2122 P2 GN	169	18	187
Y2021	DBA 2122 P2 GO	359	40	399
Y2021	DBA 2122 P2 GP	262	10	272

Cuadro 21: Número y tipo de las sesiones de trabajo.

Cuadro 22: Test HSD de Tukey (Honestly-significance-difference) de la tasa de fallo por problemas.

	diff	lwr	upr	p adj
P ₂ -P ₁	0.00	-0.35	0.35	1.00
P ₃ -P ₁	-0.12	-0.48	0.23	0.97
P ₄ -P ₁	-0.19	-0.54	0.16	0.72
P ₅ -P ₁	-0.26	-0.61	0.09	0.32
P ₆ -P ₁	-0.12	-0.47	0.23	0.97
P ₇ -P ₁	-0.14	-0.49	0.21	0.93
P ₈ -P ₁	-0.11	-0.46	0.24	0.98
P ₉ -P ₁	0.03	-0.33	0.38	1.00
P ₃ -P ₂	-0.12	-0.48	0.23	0.97
P ₄ -P ₂	-0.19	-0.54	0.16	0.72
P ₅ -P ₂	-0.26	-0.61	0.09	0.31
P ₆ -P ₂	-0.12	-0.47	0.23	0.97
P ₇ -P ₂	-0.14	-0.50	0.21	0.93
P ₈ -P ₂	-0.11	-0.46	0.24	0.98
P ₉ -P ₂	0.03	-0.33	0.38	1.00
P ₄ -P ₃	-0.07	-0.42	0.28	1.00
P ₅ -P ₃	-0.14	-0.49	0.22	0.94
P ₆ -P ₃	0.00	-0.35	0.36	1.00
P ₇ -P ₃	-0.02	-0.37	0.33	1.00
P ₈ -P ₃	0.01	-0.34	0.37	1.00
P ₉ -P ₃	0.15	-0.20	0.50	0.91
P ₅ -P ₄	-0.07	-0.42	0.28	1.00
P ₆ -P ₄	0.07	-0.28	0.42	1.00
P ₇ -P ₄	0.05	-0.30	0.40	1.00
P ₈ -P ₄	0.08	-0.27	0.43	1.00
P ₉ -P ₄	0.22	-0.14	0.57	0.56
P ₆ -P ₅	0.14	-0.21	0.49	0.93
P ₇ -P ₅	0.12	-0.23	0.47	0.97
P ₈ -P ₅	0.15	-0.20	0.50	0.90
P ₉ -P ₅	0.29	-0.07	0.64	0.20
P ₇ -P ₆	-0.02	-0.38	0.33	1.00
P ₈ -P ₆	0.01	-0.34	0.36	1.00
P ₉ -P ₆	0.15	-0.21	0.50	0.92
P ₈ -P ₇	0.03	-0.32	0.39	1.00
P ₉ -P ₇	0.17	-0.19	0.52	0.83
P ₉ -P ₈	0.14	-0.22	0.49	0.94

BIBLIOGRAFÍA

- Bogarín, A., Cerezo, R., & Romero, C. (2018). A survey on educational process mining. *Wiley Interdisciplinary Reviews: Data Mining and Knowledge Discovery*, 8(1), e1230.
- Bogarín Vega, A., Cerezo Menéndez, R., Romero, C., et al. (2018). Discovering learning processes using inductive miner: A case study with learning management systems (lmss). *Psi-cothema*.
- Cormen, T. H., Leiserson, C. E., Rivest, R. L., & Stein, C. (2022). *Introduction to Algorithms*. MIT Press.
- dos Santos Garcia, C., Meincheim, A., Junior, E. R. F., Dallagassa, M. R., Sato, D. M. V., Carvalho, D. R., Santos, E. A. P., & Scalabrin, E. E. (2019). Process mining techniques and applications—a systematic mapping study. *Expert Systems with Applications*, 133, 260–295.
- Elmoazen, R., Saqr, M., Khalil, M., & Wasson, B. (2023). Learning analytics in virtual laboratories: a systematic literature review of empirical research. *Smart Learning Environments*, 10(1), 1–20.
- Günther, C. W., & Aalst, W. M. V. D. (2007). *Fuzzy Mining—Adaptive Process Simplification Based on Multi-Perspective Metrics*, vol. 5. Springer.
- Günther, C. W., & Rozinat, A. (2012). Disco: Discover your processes. *BPM (Demos)*, 940(1), 40–44.
- Juhaňák, L., Zounek, J., & Rohlíková, L. (2019). Using process mining to analyze students' quiz-taking behavior patterns in a learning management system. *Computers in Human Behavior*, 92, 496–506.
- Keller, F. S. (1968). Good-bye, teacher... *Journal of applied behavior analysis*, 1(1), 79.
- Mayorga, H. S. A., & García, N. R. (2015). Process mining: development, applications and critical factors. *Cuadernos de Administración*, 28(50), 137–157.
- Mukala, P., Buijs, J., Leemans, M., & van der Aalst, W. (2015). Learning analytics on coursera event data: A process mining approach. In *5th International Symposium on Data-Driven Process Discovery and Analysis (SIMPDA 2015*, (pp. 18–32). CEUR-WS. org.

- Sedrakyan, G., De Weerdt, J., & Snoeck, M. (2016). Process-mining enabled feedback: "tell me what i did wrong" vs. "tell me how to do it right". *Computers in human behavior*, 57, 352–376.
- van der Aalst, W. M. (2016). *Process mining: data science in action*. Springer.
- Vidal, L. C. (2016). A virtual laboratory for multiagent systems: Joining efficacy, learning analytics and student satisfaction. *International Symposium on Computers in Education (SIIE)*. IEEE, (pp. 1–6).
- Vidal, L. C., & Sánchez-Carrascosa, F. (2022). Larva: Learning analytics recollection and visualization agents. *2022 International Symposium on Computers in Education (SIIE)*. IEEE, (pp. 1–6).
- Vidal, L. C., & Sánchez-Carrascosa, F. (2023). Larva, a multiagent system to collect learning analytics and provide immediate feedback to students during laboratory assignments. *IE Comunicaciones. Revista Iberoamericana de Informática Educativa*, 37, 33–43.