Практическое задание №1

Установка необходимых пакетов:

```
!pip install -q tqdm
!pip install --upgrade --no-cache-dir gdown
                  Looking in indexes: <a href="https://pypi.org/simple">https://us-python.pkg.dev/colab-wheels/r</a>
                   Requirement already satisfied: gdown in /usr/local/lib/python3.8/dist-packages (4.4.6
                  Collecting gdown
                           Downloading gdown-4.5.4-py3-none-any.whl (14 kB)
                   Requirement already satisfied: beautifulsoup4 in /usr/local/lib/python3.8/dist-packas
                   Requirement already satisfied: six in /usr/local/lib/python3.8/dist-packages (from gc
                   Requirement already satisfied: filelock in /usr/local/lib/python3.8/dist-packages (fr
                   Requirement already satisfied: tqdm in /usr/local/lib/python3.8/dist-packages (from §
                   Requirement already satisfied: requests[socks] in /usr/local/lib/python3.8/dist-package already satisfied: requests[socks] in /usr/local/lib/pytho
                   Requirement already satisfied: chardet<4,>=3.0.2 in /usr/local/lib/python3.8/dist-pac
                   Requirement already satisfied: urllib3!=1.25.0,!=1.25.1,<1.26,>=1.21.1 in /usr/local/
                   Requirement already satisfied: idna<3,>=2.5 in /usr/local/lib/python3.8/dist-packages
                   Requirement already satisfied: certifi>=2017.4.17 in /usr/local/lib/python3.8/dist-page 1.00 in /usr/local/lib/
                   Requirement already satisfied: PySocks!=1.5.7,>=1.5.6 in /usr/local/lib/python3.8/dis
                   Installing collected packages: gdown
                           Attempting uninstall: gdown
                                   Found existing installation: gdown 4.4.0
                                   Uninstalling gdown-4.4.0:
                                          Successfully uninstalled gdown-4.4.0
                   Successfully installed gdown-4.5.4
```

Монтирование Baшего Google Drive к текущему окружению:

```
from google.colab import drive
drive.mount('/content/drive', force_remount=True)
    Mounted at /content/drive
```

Константы, которые пригодятся в коде далее, и ссылки (gdrive идентификаторы) на предоставляемые наборы данных:

```
EVALUATE_ONLY = False
TEST_ON_LARGE_DATASET = True
TISSUE_CLASSES = ('ADI', 'BACK', 'DEB', 'LYM', 'MUC', 'MUS', 'NORM', 'STR', 'TUM')
DATASETS_LINKS = {
    'train': '1XtQzVQ5XbrfxpLHJuL0XBGJ5U7CS-cLi',
    'train_small': '1qd45xXfDwdZjktLFwQb-et-mAaFeCzOR',
    'train_tiny': '1I-2ZOuXLd4QwhZQQltp817Kn3J0Xgbui',
    'test': '1RfPou3pFKpuHDJZ-D9XDFzgvwpUBFlDr',
    'test_small': '1wbRsog0n7uGlHIPGLhyN-PMeT2kdQ2lI',
```

Импорт необходимых зависимостей:

```
from pathlib import Path
import numpy as np
from typing import List
from tqdm.notebook import tqdm
from time import sleep
from PIL import Image
import IPython.display
from sklearn.metrics import balanced_accuracy_score
import gdown
```

▼ Класс Dataset

Предназначен для работы с наборами данных, обеспечивает чтение изображений и соответствующих меток, а также формирование пакетов (батчей).

```
PROJECT DIR = 'dev/prak nn 1/'
class Dataset:
    def __init__(self, name):
        self.name = name
        self.is_loaded = False
        p = Path("/content/drive/MyDrive/" + PROJECT_DIR + name + '.npz')
        print (f'Loading dataset {self.name } from npz.')
        np_obj = np.load(str(p))
        self.images = np_obj['data']
        self.labels = np obj['labels']
        self.n_files = self.images.shape[0]
        self.is loaded = True
        print(f'Done. Dataset {name} consists of {self.n files} images.')
    def image(self, i):
        # read i-th image in dataset and return it as numpy array
        if self.is loaded:
            return self.images[i, :, :, :]
    def images_seq(self, n=None):
        # sequential access to images inside dataset (is needed for testing)
        for i in range(self.n files if not n else n):
            yield self.image(i)
    def random_image_with_label(self):
        # get random image with label from dataset
        i = np.random.randint(self.n_files)
        return self.image(i), self.labels[i]
```

```
def random_batch_with_labels(self, n):
    # create random batch of images with labels (is needed for training)
    indices = np.random.choice(self.n_files, n)
    imgs = []
    for i in indices:
        img = self.image(i)
        imgs.append(self.image(i))
    logits = np.array([self.labels[i] for i in indices])
    return np.stack(imgs), logits

def image_with_label(self, i: int):
    # return i-th image with label from dataset
    return self.image(i), self.labels[i]
```

Пример использвания класса Dataset

Загрузим обучающий набор данных, получим произвольное изображение с меткой. После чего визуализируем изображение, выведем метку. В будущем, этот кусок кода можно закомментировать или убрать.

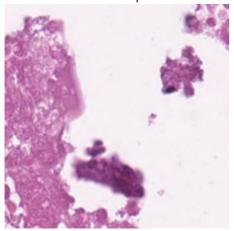
```
d_train_tiny = Dataset('train_tiny')

img, lbl = d_train_tiny.random_image_with_label()
print()
print(f'Got numpy array of shape {img.shape}, and label with code {lbl}.')
print(f'Label code corresponds to {TISSUE_CLASSES[lb1]} class.')

pil_img = Image.fromarray(img)
IPython.display.display(pil_img)

Loading dataset train_tiny from npz.
    Done. Dataset train_tiny consists of 900 images.
```

Got numpy array of shape (224, 224, 3), and label with code 2. Label code corresponds to DEB class.



▼ Класс Metrics

Реализует метрики точности, используемые для оценивания модели:

- 1. точность,
- 2. сбалансированную точность.

```
class Metrics:
```

```
@staticmethod
def accuracy(gt: List[int], pred: List[int]):
    assert len(gt) == len(pred), 'gt and prediction should be of equal length'
    return sum(int(i[0] == i[1]) for i in zip(gt, pred)) / len(gt)

@staticmethod
def accuracy_balanced(gt: List[int], pred: List[int]):
    return balanced_accuracy_score(gt, pred)

@staticmethod
def print_all(gt: List[int], pred: List[int], info: str):
    print(f'metrics for {info}:')
    print('\t accuracy {:.4f}:'.format(Metrics.accuracy(gt, pred)))
    print('\t balanced accuracy {:.4f}:'.format(Metrics.accuracy_balanced(gt, pred)))
```

▼ Класс Model

Класс, хранящий в себе всю информацию о модели.

Вам необходимо реализовать методы save, load для сохранения и заргрузки модели. Особенно актуально это будет во время тестирования на дополнительных наборах данных.

Пожалуйста, убедитесь, что сохранение и загрузка модели работает корректно. Для этого обучите модель, протестируйте, сохраните ее в файл, перезапустите среду выполнения, загрузите обученную модель из файла, вновь протестируйте ее на тестовой выборке и убедитесь в том, что получаемые метрики совпадают с полученными для тестовой выбрки ранее.

Также, Вы можете реализовать дополнительные функции, такие как:

- 1. валидацию модели на части обучающей выборки;
- 2. использование кроссвалидации;
- 3. автоматическое сохранение модели при обучении;
- 4. загрузку модели с какой-то конкретной итерации обучения (если используется итеративное обучение);
- 5. вывод различных показателей в процессе обучения (например, значение функции потерь на каждой эпохе);
- 6. построение графиков, визуализирующих процесс обучения (например, график зависимости функции потерь от номера эпохи обучения);

- 7. автоматическое тестирование на тестовом наборе/наборах данных после каждой эпохи обучения (при использовании итеративного обучения);
- 8. автоматический выбор гиперпараметров модели во время обучения;
- 9. сохранение и визуализацию результатов тестирования;
- Использование аугментации и других способов синтетического расширения набора данных (дополнительным плюсом будет обоснование необходимости и обоснование выбора конкретных типов аугментации)
- 11. и т.д.

Полный список опций и дополнений приведен в презентации с описанием задания.

При реализации дополнительных функций допускается добавление параметров в существующие методы и добавление новых методов в класс модели.

```
import tensorflow as tf
from tensorflow import keras
from tensorflow.keras import models
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Conv2D, MaxPooling2D, Flatten, Dense
from sklearn.model_selection import train_test_split
class Model:
   def __init__(self):
      self.model = tf.keras.Sequential([
          tf.keras.Input(shape=(224, 224, 3)),
          tf.keras.applications.EfficientNetB5(include_top=False, weights="imagenet", inpu
      ])
      self.model.add(tf.keras.layers.GlobalAveragePooling2D())
      self.model.add(tf.keras.layers.Flatten())
      self.model.add(tf.keras.layers.Dense(9, activation=tf.nn.softmax))
      self.model.compile(optimizer=tf.keras.optimizers.Adam(learning_rate=0.0001), loss='s
   def save(self, name: str):
        self.model.save(f'drive/MyDrive/prac nn/{name}')
   def load(self, name: str):
        name_to_id_dict = {
            'best': '1--DAuraa5EnI4glAkaqqi6ActZeenKOR'
        url = f'https://drive.google.com/drive/folders/{name_to_id_dict[name]}'
        gdown.download folder(url, quiet=True, output=name, use cookies=False)
        self.model = tf.keras.models.load_model(name)
   def train(self, dataset: Dataset):
        print(f'training started')
        x_train, y_train = dataset.images, dataset.labels
        self.model.fit(x_train, y_train, epochs=3)
        print(f'training done')
```

```
def test_on_dataset(self, dataset: Dataset, limit=None):
    predictions = []
    n = dataset.n_files if not limit else int(dataset.n_files * limit)
    for img in tqdm(dataset.images_seq(n), total=n):
        predictions.append(self.test_on_image(img))
    return predictions

def test_on_image(self, img: np.ndarray):
    img = img.reshape(1, 224, 224, 3)
    prediction = self.model(img, training=False)
    return tf.argmax(prediction[0])
```

Классификация изображений

Используя введенные выше классы можем перейти уже непосредственно к обучению модели классификации изображений. Пример общего пайплайна решения задачи приведен ниже. Вы можете его расширять и улучшать. В данном примере используются наборы данных 'train_small' и 'test_small'.

```
d_train = Dataset('train_small')
d_test = Dataset('test_small')
     Loading dataset train_small from npz.
    Done. Dataset train_small consists of 7200 images.
     Loading dataset test small from npz.
    Done. Dataset test_small consists of 1800 images.
model = Model()
if not EVALUATE_ONLY:
   model.train(d_train)
   model.save('best')
else:
   model.load('best')
    Downloading data from <a href="https://storage.googleapis.com/keras-applications/efficientnetl">https://storage.googleapis.com/keras-applications/efficientnetl</a>
     training started
     Epoch 1/3
     225/225 [============ ] - 245s 963ms/step - loss: 0.4876 - accuracy
     Epoch 2/3
     225/225 [============== ] - 217s 965ms/step - loss: 0.0964 - accuracy
     Epoch 3/3
     225/225 [=========== ] - 217s 967ms/step - loss: 0.0483 - accuracy
     training done
    WARNING:absl:Found untraced functions such as _jit_compiled_convolution_op, _jit_comp
```

Пример тестирования модели на части набора данных:

Пример тестирования модели на полном наборе данных 'test_small':

Пример тестирования модели на полном наборе данных 'test':

Результат работы пайплайна обучения и тестирования выше тоже будет оцениваться. Поэтому не забудьте присылать на проверку ноутбук с выполнеными ячейками кода с демонстрациями метрик обучения, графиками и т.п. В этом пайплайне Вам необходимо продемонстрировать работу всех реализованных дополнений, улучшений и т.п.

Настоятельно рекомендуется после получения пайплайна с полными результатами обучения экспортировать ноутбук в pdf (файл -> печать) и прислать этот pdf вместе с самим ноутбуком.

▼ Тестирование модели на других наборах данных

Ваша модель должна поддерживать тестирование на других наборах данных. Для удобства, Вам предоставляется набор данных test_tiny, который представляет собой малую часть (2% изображений) набора test. Ниже приведен фрагмент кода, который будет осуществлять тестирование для оценивания Вашей модели на дополнительных тестовых наборах данных.

Прежде чем отсылать задание на проверку, убедитесь в работоспособности фрагмента кода ниже.

Отмонтировать Google Drive.

```
drive.flush_and_unmount()
```

Дополнительные "полезности"

Ниже приведены примеры использования различных функций и библиотек, которые могут быть полезны при выполнении данного практического задания.

Измерение времени работы кода

Измерять время работы какой-либо функции можно легко и непринужденно при помощи функции timeit из соответствующего модуля:

```
import timeit

def factorial(n):
    res = 1
    for i in range(1, n + 1):
        res *= i
    return res

def f():
```

```
return factorial(n=1000)

n_runs = 128
print(f'Function f is caluclated {n_runs} times in {timeit.timeit(f, number=n_runs)}s.')
```

▼ Scikit-learn

Для использования "классических" алгоритмов машинного обучения рекомендуется использовать библиотеку scikit-learn (https://scikit-learn.org/stable/). Пример классификации изображений цифр из набора данных MNIST при помощи классификатора SVM:

```
# Standard scientific Python imports
import matplotlib.pyplot as plt
# Import datasets, classifiers and performance metrics
from sklearn import datasets, svm, metrics
from sklearn.model_selection import train_test_split
# The digits dataset
digits = datasets.load_digits()
# The data that we are interested in is made of 8x8 images of digits, let's
# have a look at the first 4 images, stored in the `images` attribute of the
# dataset. If we were working from image files, we could load them using
# matplotlib.pyplot.imread. Note that each image must have the same size. For these
# images, we know which digit they represent: it is given in the 'target' of
# the dataset.
_, axes = plt.subplots(2, 4)
images_and_labels = list(zip(digits.images, digits.target))
for ax, (image, label) in zip(axes[0, :], images_and_labels[:4]):
    ax.set_axis_off()
    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
    ax.set_title('Training: %i' % label)
# To apply a classifier on this data, we need to flatten the image, to
# turn the data in a (samples, feature) matrix:
n samples = len(digits.images)
data = digits.images.reshape((n samples, -1))
# Create a classifier: a support vector classifier
classifier = svm.SVC(gamma=0.001)
# Split data into train and test subsets
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(
    data, digits.target, test_size=0.5, shuffle=False)
# We learn the digits on the first half of the digits
classifier.fit(X_train, y_train)
# Now predict the value of the digit on the second half:
predicted = classifier.predict(X_test)
```

▼ Scikit-image

Реализовывать различные операции для работы с изображениями можно как самостоятельно, работая с массивами numpy, так и используя специализированные библиотеки, например, scikit-image (https://scikit-image.org/). Ниже приведен пример использования Canny edge detector.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy import ndimage as ndi
from skimage import feature
# Generate noisy image of a square
im = np.zeros((128, 128))
im[32:-32, 32:-32] = 1
im = ndi.rotate(im, 15, mode='constant')
im = ndi.gaussian filter(im, 4)
im += 0.2 * np.random.random(im.shape)
# Compute the Canny filter for two values of sigma
edges1 = feature.canny(im)
edges2 = feature.canny(im, sigma=3)
# display results
fig, (ax1, ax2, ax3) = plt.subplots(nrows=1, ncols=3, figsize=(8, 3),
                                    sharex=True, sharey=True)
ax1.imshow(im, cmap=plt.cm.gray)
ax1.axis('off')
ax1.set title('noisy image', fontsize=20)
ax2.imshow(edges1, cmap=plt.cm.gray)
ax2.axis('off')
ax2.set_title(r'Canny filter, $\sigma=1$', fontsize=20)
```

```
ax3.imshow(edges2, cmap=plt.cm.gray)
ax3.axis('off')
ax3.set_title(r'Canny filter, $\sigma=3$', fontsize=20)
fig.tight_layout()
plt.show()
```

▼ Tensorflow 2

Для создания и обучения нейросетевых моделей можно использовать фреймворк глубокого обучения Tensorflow 2. Ниже приведен пример простейшей нейроной сети, использующейся для классификации изображений из набора данных MNIST.

```
# Install TensorFlow
import tensorflow as tf
mnist = tf.keras.datasets.mnist
(x_train, y_train), (x_test, y_test) = mnist.load_data()
x_train, x_test = x_train / 255.0, x_test / 255.0
model = tf.keras.models.Sequential([
  tf.keras.layers.Flatten(input_shape=(28, 28)),
  tf.keras.layers.Dense(128, activation='relu'),
  tf.keras.layers.Dropout(0.2),
  tf.keras.layers.Dense(10, activation='softmax')
])
model.compile(optimizer='adam',
              loss='sparse categorical crossentropy',
              metrics=['accuracy'])
model.fit(x train, y train, epochs=5)
model.evaluate(x_test, y_test, verbose=2)
```

Для эффективной работы с моделями глубокого обучения убедитесь в том, что в текущей среде Google Colab используется аппаратный ускоритель GPU или TPU. Для смены среды выберите "среда выполнения" -> "сменить среду выполнения".

Большое количество туториалов и примеров с кодом на Tensorflow 2 можно найти на официальном сайте https://www.tensorflow.org/tutorials?hl=ru.

Также, Вам может понадобиться написать собственный генератор данных для Tensorflow 2. Скорее всего он будет достаточно простым, и его легко можно будет реализовать, используя официальную документацию TensorFlow 2. Но, на всякий случай (если не

удлось сразу разобраться или хочется вникнуть в тему более глубоко), можете посмотреть следующий отличный туториал: https://stanford.edu/~shervine/blog/keras-how-to-generate-data-on-the-fly.

Numba

В некоторых ситуациях, при ручных реализациях графовых алгоритмов, выполнение многократных вложенных циклов for в python можно существенно ускорить, используя JIT-компилятор Numba (https://numba.pydata.org/). Примеры использования Numba в Google Colab можно найти тут:

- 1. https://colab.research.google.com/github/cbernet/maldives/blob/master/numba/numba_cuda.ipynb
- 2. https://colab.research.google.com/github/evaneschneider/parallel-programming/blob/master/COMPASS_gpu_intro.ipynb

Пожалуйста, если Вы решили использовать Numba для решения этого практического задания, еще раз подумайте, нужно ли это Вам, и есть ли возможность реализовать требуемую функциональность иным способом. Используйте Numba только при реальной необходимости.

▼ Работа с zip архивами в Google Drive

Запаковка и распаковка zip архивов может пригодиться при сохранении и загрузки Вашей модели. Ниже приведен фрагмент кода, иллюстрирующий помещение нескольких файлов в zip архив с последующим чтением файлов из него. Все действия с директориями, файлами и архивами должны осущетвляться с примонтированным Google Drive.

Создадим 2 изображения, поместим их в директорию tmp внутри PROJECT_DIR, запакуем директорию tmp в архив tmp.zip.

Распакуем архив tmp.zip в директорию tmp2 в PROJECT_DIR. Теперь внутри директории tmp2 содержится директория tmp, внутри которой находятся 2 изображения.

```
p = "/content/drive/MyDrive/" + PROJECT_DIR
%cd $p
!unzip -uq "tmp.zip" -d "tmp2"
```

!zip -r "tmp.zip" "tmp"

Платные продукты Colab - Отменить подписку

✓ 1 мин. 21 сек. выполнено в 16:20

×