Posgrado en Ingeniería Química

Propedéutico 25-O

Matemáticas Abigail Marin López

Posgrado en Ingeniería Química

Objetivo

Fortalecer las bases matemáticas requeridas para abordar con solvencia los cursos de nivel posgrado de la Universidad Autónoma Metropolitana-Iztapalapa, enfatizando el razonamiento analítico y la resolución de problemas mediante métodos algebraicos, diferenciales y vectoriales.

Contenido

1.- MATEMÁTICAS

a) Algebra lineal

- Algebra de matrices
- -Solución de sistemas de ecuaciones algebraicas

b) Ecuaciones Diferenciales Ordinarias Lineales

- Solución por métodos clásicos (variación de párametros, coeficientes indeterminados, series de potencias, transformada de Laplace, etc.
- c) Análisis vectorial
- -Solución de sistemas de ecuaciones diferenciales.
 - Algebra de vectores
 - -Cálculo vectorial

Álgebra de matrices

Matrices

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$
 Filas de la matriz

Matriz *triangular superior* si todos los elementos por debajo de la diagonal principal son nulos. $A = \begin{bmatrix} 9 & 5 & 2 \\ 0 & -4 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 9 & 5 & 2 \\ 0 & -4 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Matriz *triangular inferior* si todos los elementos por debajo de la diagonal principal son nulos.

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 8 & -4 & 0 \\ 1 & -3 & -5 \end{bmatrix}$$

Diagonal principal

Diagonal secundaria

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}_{m \times n}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}_{m \times n}$$

Traza de un matriz

La traza de una matriz es la suma de los elementos de la diagonal principal

¿Cuál es la traza de **D**?
$$\mathbf{D} = \begin{bmatrix} 9 & 5 & 2 \\ 0 & -4 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Suma/resta de matrices

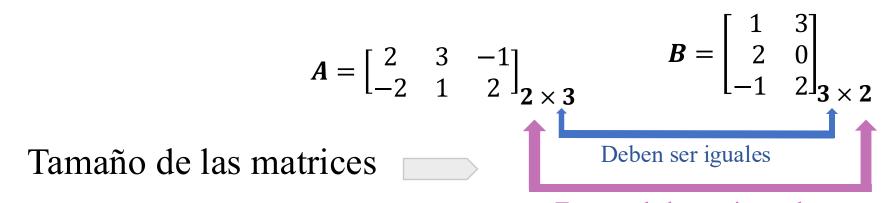
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 1 \end{bmatrix} \qquad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2+1 & 0+0 & 1+1 \\ 3+1 & 0+2 & 0+1 \\ 5+1 & 1+1 & 1+0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 4 & 2 & 1 \\ 6 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & -2 & -1 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Elemento por elemento

Producto de matrices



Tamaño de la matriz resultante

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -1 \\ -2 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} [2 & 3 & -1] \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} & [2 & 3 & -1] \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \\ [-2 & 1 & 2] \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} & [-2 & 2 & 2] \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} \times \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 9 & 4 \\ -2 & -2 \end{bmatrix}$$

Ejercicios

Dadas las matrices, obtener:

- B(-A)
- A•A-B B

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 7 & -2 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \qquad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} -3 & 0 \\ -2 & 2 \end{bmatrix}$$

Dadas las matrices, ¿Qué condiciones deben cumplir p, q y r para que se puedan efectuar las operaciones?

- A · C ·B
- $A \cdot (B + C)$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix}_{mn}$$
 $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} b_{ij} \end{bmatrix}_{np}$ $\mathbf{C} = \begin{bmatrix} c_{ij} \end{bmatrix}_{qr}$

Determinantes

Dada una matriz A_{2x2}, se define el determinante de A

$$\det(\mathbf{A}) = |\mathbf{A}| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$$

Dada una matriz A_{3x3} , se define el determinante de A

$$A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \longrightarrow \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{11} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{21} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{31} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{31} \end{vmatrix}$$

$$a_{11} \cdot a_{22} \cdot a_{33} + a_{12} \cdot a_{23} \cdot a_{31} + a_{21} \cdot a_{32} \cdot a_{13} - a_{13} \cdot a_{22} \cdot a_{31} - a_{12} \cdot a_{21} \cdot a_{33} - a_{23} \cdot a_{32} \cdot a_{11}$$

Método cofactores y menores

Sea A una matriz cuadrada. El menor del elemento a_{ij} se denota como M_{ij} y corresponde al determinante que queda de borrar la fila i y la columna j.

El cofactor del elemento a_{ij} se denota como A_{ij}

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \big| M_{ij} \big|$$

El determinante será:

$$|\mathbf{A}|_{3\times3} = \mathbf{a}_{11} \cdot A_{11} + \mathbf{a}_{12} \cdot A_{12} + \mathbf{a}_{13} \cdot A_{13}$$

$$|\mathbf{A}|_{4\times4} = \mathbf{a}_{11} \cdot A_{11} + \mathbf{a}_{12} \cdot A_{12} + \mathbf{a}_{13} \cdot A_{13} + \mathbf{a}_{14} \cdot A_{14}$$

$$|\mathbf{A}|_{n\times n} = \mathbf{a}_{11} \cdot A_{11} + \mathbf{a}_{12} \cdot A_{12} + \mathbf{a}_{13} \cdot A_{13} + \dots + \mathbf{a}_{1n} \cdot A_{1n}$$

$$A = \begin{vmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -3 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & -1 \end{vmatrix}$$

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} |M_{ij}|$$

$$Cofactor\ de\ a_{11} = A_{11} = (-1)^2 \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{bmatrix} = (1)[(1)(-1)-(2)(-3)] = -1+6=5$$

$$Cofactor\ de\ a_{12} = A_{12} = (-1)^3 \begin{bmatrix} -3 & 2 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = (-1)[3-2] = -1$$

$$Cofactor\ de\ a_{13} = A_{13} = (-1)^4 \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} = [9-1] = 8$$

$$|A| = (2)(5) + (-2)(-1) + (0)(8) = 12$$

Ejercicio

Obtener el determinante de A

$$A = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{vmatrix}$$



- $(A) \qquad |A| = -8$
- (B) |A| = 12
- (C) |A| = -24
- (D) |A| = 4
- (E) Ninguno de los anteriores

Ejercicio- solución

Obtener el determinante de A

$$A = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{vmatrix}$$

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} |M_{ij}|$$

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \big| M_{ij} \big|$$

Cofactor de
$$a_{11} = A_{11} = (-1)^2 \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Cofactor de
$$a_{12} = A_{12} = (-1)^3 \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Cofactor de
$$a_{11} = A_{11} = (-1)^2 \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$
 Cofactor de $a_{13} = A_{13} = (-1)^4 \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

Cofactor de
$$a_{12} = A_{12} = (-1)^3 \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$
Cofactor de $a_{14} = A_{14} = (-1)^5 \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$

$$\mathbf{A} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{vmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Cofactor de \ a_{11} = A_{11} = (-1)^2 \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} = (1)[-(2*3)(-1)] = 6$$

$$Cofactor de \ a_{12} = A_{12} = (-1)^3 \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix} = (-1)[-16] = 16$$

Cofactor de
$$a_{12} = A_{12} = (-1)^3 \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix} = (-1)[-16] = 16$$

Cofactor de
$$a_{13} = A_{13} = (-1)^4 \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = (1)[4] = 4$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Cofactor de \ a_{13} = A_{13} = (-1)^4 \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = (1)[4] = 4$$

$$Cofactor de \ a_{14} = A_{14} = (-1)^5 \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} = (-1)[2] = -2$$

$$|A|_{4\times4} = a_{11} \cdot A_{11} + a_{12} \cdot A_{12} + a_{13} \cdot A_{13} + a_{14} \cdot A_{14}$$

$$[|A| = (1)(6) + (0)(16) + (2)(4) + (1)(-2) = 12]$$



Ejercicio

Sea
$$A_{2\times3} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

Entonces $AA^T =$

$$(A)\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

$$(B)\begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 26 \end{bmatrix}$$

- (C) 46
- (E) Producto indefinido

$$\mathbf{A}_{2\times3} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A_{2\times 3} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$
 $A_{3\times 2}^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$

¿Es posible el producto?



Sí, por lo tanto, realizamos el producto.

$$A_{2\times 3} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A_{3\times2}^T = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Ejercicio-solución

$$A_{2\times 3} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix} \qquad A_{3\times 2}^T = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A_{3\times 2}^T = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 4 \end{vmatrix}$$

El producto de las matrices será:

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^{\mathsf{T}} = \begin{bmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{2} & \mathbf{0} \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{1} & 3 \\ 2 & -1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{bmatrix} \\ \begin{bmatrix} 3 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} 3 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{bmatrix} \end{bmatrix}$$

Para
$$a_{11}$$
 $a_{11} = (1)(1) + (2)(2) + (0)(0) = 5$

$$\mathbf{A}\mathbf{A}^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 26 \end{bmatrix}$$



La inversa de una matriz cuadrada A es otra matriz A^{-1} que cumple la propiedad:

$$A \cdot A^{-1} = I$$

$$A^{-1} = \frac{1}{det(A)} \cdot Adj(A)$$

Ejercicio

Obtenga la inversa de la matriz $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

Una matriz tiene inversa si y solo si su determinante es distinto de cero.

Si el $det(A) \neq 0$ la matriz se llama no singular o invertible.

Si el det(A) = 0 la matriz es singular o no invertible.

- 1. Obtener el determinante
- 2. Calcular la matriz de cofactores
- 3. Obtener la matriz de adjunta(Transponer la matriz de cofactores)

Ejercicio

Obtenga la inversa de la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 \\ 4 & 1 & 8 \end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{det(A)} \cdot Adj(A)$$

1. Obtener el determinante

$$det(A) = -1$$

2. Calcular la matriz de cofactores

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 1 \\ -5 & 4 & 2 \\ 2 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

3. Obtener la matriz de adjunta (Transponer la matriz de cofactores)

$$Adj(A) = CT = \begin{bmatrix} -2 & -5 & 2 \\ 0 & 4 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 5 & -2 \\ 0 & -4 & 1 \\ -1 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

Ejercicio

• Si A es invertible, pruebe que $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$.

Dado que A es cuadrada e invertible, existe A^{-1} tal que $A \cdot A^{-1} = I$ y $A^{-1} \cdot A = I$

$$(A \cdot A^{-1})^T = I^T \qquad (A^{-1})^T A^T = I$$

• ¿Cuál es la matriz inversa de la matriz unidad?

Ejercicio

Obtenga la inversa de la matriz
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{bmatrix}$$

Sea
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 5 & 6 & 0 \end{bmatrix}$$

¿Cuál de las siguientes matrices corresponde a A^{-1} ?

$$(A) \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$(B) \begin{bmatrix} 3 & -1 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

(C)
$$\begin{bmatrix} 3 & -2 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Rango de una matriz

El rango de una matriz (rank) es el número máximo de filas o columnas linealmente independientes.

Eliminación gaussiana

Reducir la matriz a forma escalonada y contar el número de filas no nulas.

Ejercicio

1. Identificar el primer pivote

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

2. Eliminar elementos debajo del pivote

Para eliminar el elemento de la segunda fila (posición a₂₁), hacemos:

$$\mathbf{r}_{2} = \mathbf{F}_{2} - 2\mathbf{F}_{1}$$

$$\mathbf{c} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Ejercicio- rango de una matriz

Eliminación gaussiana

2. Eliminar elementos debajo del pivote

Para eliminar el elemento de la segunda fila (posición a₂₁):

$$\mathbf{F}_2 = \mathbf{F}_2 - 2\mathbf{F}_1$$
 $\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

Para eliminar a₃₁:

$$F_3 = F_3 - F_1$$
 $F_3 = -F_3$
 $C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$

La matriz C tiene 2 filas no nulas



Rango (C) =2

Ejercicios propuestos

$$\mathbf{A} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{vmatrix}$$

El determinate de la matriz anterior es:

- (A) 6
- (B)3
- (C) 0
- (D) 6
- (E) -3

Use la definición del determinante para obtener los valores para x³ y x⁴

$$P(x) = \begin{vmatrix} 2x & x & 1 & 2 \\ 1 & x & 1 & -1 \\ 3 & 2 & x & 1 \\ 1 & 1 & 1 & x \end{vmatrix}$$

Ejercicios propuestos

El rango de **B** es:

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Hallar el rango de la matriz

$$A = \begin{vmatrix} 1 & -4 & 2 & -1 \\ 3 & -12 & 6 & -3 \\ 2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & -1 \end{vmatrix}$$

Solución de sistemas de ecuaciones algebraicas

Gauss-Jordan

Dar solución al siguiente sistema:

$$x + 2y + z = 4$$

 $2x + y - z = 2$
 $3x + y + 2z = 7$

1. Escribir la matriz aumentada

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 2 & 1 & -1 & 2 \\ 3 & 1 & 2 & 7 \end{bmatrix}$$

2. Obtener un 1 en la primera posición (pivote)

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & | & 4 \\ 2 & 1 & -1 & | & 2 \\ 3 & 1 & 2 & | & 7 \end{bmatrix}$$

3. Hacer ceros debajo del pivote (columna 1)

Solución de sistemas de ecuaciones algebraicas

4. Obtener un 1 en el pivote (2, 2)

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & | & 4 \\ 0 & -3 & | & -3 & | & -6 \\ 0 & -5 & -1 & | & -5 \end{bmatrix}$$

$$F_2 = F_2 / -3$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & | & 4 \\ 0 & 1 & 1 & | & 2 \\ 0 & -5 & -1 & | & -5 \end{bmatrix}$$

5. Hacer ceros arriba y debajo del pivote (2, 2)

$$F_1 = F_1 - 2F_2$$

 $F_3 = F_3 + 5F_2$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

6. Obtener un 1 en el pivote (3, 3)

$$F_3 = F_3 / 4$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1.25 \end{bmatrix}$$

7. Hacer ceros arriba del pivote (3, 3)

$$x = 1.25, y = 0.75, z = 1.25$$

Solución de sistemas de ecuaciones algebraicas

Regla de Cramer

$$x_1 + 3x_2 + x_3 = -2$$

$$2x_1 + 5x_2 + x_3 = -5$$

$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 6$$

1. Escribir la matriz de coeficientes y el vector de términos constantes

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 5 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \qquad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} -2 \\ -5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{b} = \begin{bmatrix} -2 \\ -5 \\ 6 \end{bmatrix}$$

2. Obtener el determinante "mayor" D

$$D = det(A) = -3$$

Si el $det(A) \neq 0$ se puede aplicar la regla

3. Obtener los determinantes "menores" D_n

$$D_1 = \begin{bmatrix} -2 & 3 & 1 \\ -5 & 5 & 1 \\ 6 & 2 & 3 \end{bmatrix} = -3$$

$$D_1 \text{ se obtione al cambiar la primera columna por los términos constantes}$$

 D_1 se obtiene al cambiar la

$$D_2 = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & -5 & 1 \\ 1 & 6 & 3 \end{bmatrix} = 6$$

$$D_3 = \begin{bmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 2 & 5 & -5 \\ 1 & 2 & 6 \end{bmatrix} = -9$$

4. Obtener

$$x_1 = \frac{D_1}{D} = \frac{-3}{-3} = 1$$
 $x_2 = \frac{D_2}{D} = -2$ $x_3 = \frac{D_3}{D} = 3$

$$x_1 = 1, x_2 = -2, x_3 = 3$$

Ejercicios propuestos

La solución del sistema es:

$$x + 2y + 3z = 9$$

 $2x + 3y + 7z = 23$
 $3x + 3y + 4z = 18$

(A)
$$x = 1, y = 2, z = 3$$

(B)
$$x = 3, y = 2, z = 1$$

(C)
$$x = 2, y = 1, z = 2$$

(D)
$$x = 1, y = 2, z = 1$$

(E) No tiene solución

Obtenga λ del sistema:

$$2x_1 - x_2 + x_3 + x_4 = 1$$

$$x_1 + 2x_2 - x_3 + 4x_4 = 2$$

$$x_1 + 7x_2 - 4x_3 + 11x_4 = \lambda$$

Ejercicios propuestos

¿Cuándo un sistema tiene solución única?

- (A) Cuando el determinante de la matriz de coeficientes es distinto de cero.
- (B) Cuando todas las ecuaciones son proporcionales.
- (C) Cuando el rango de la matriz de coeficientes es menor al de la ampliada.
- (D) Nunca.

En el método de Gauss-Jordan, el objetivo es:

- (A) Obtener ceros por debajo de la diagonal.
- (B) Obtener la matriz identidad.
- (C) Calcular determinantes.
- (D) Sumar ecuaciones.

Bibliografía recomendada

- Anton, H., & Rorres, C. (2013). *Elementary linear algebra: applications version*. John Wiley & Sons.
- Cullen, C. G. (2012). *Matrices and linear transformations*. Courier Corporation.
- Axler, S. (2024). Linear algebra done right. Springer Nature.
- Poole, D. (2011). Álgebra lineal. Cengage Learning.
- Lay, D. C. (2007). Álgebra lineal y sus aplicaciones. Pearson educación.
- Kreyszig, E. (2001). Matemáticas avanzadas para ingeniería.

Gracias

amarin@xanum.uam.mx

Abigail Marin López