

# TEMA 4

## ECUACIONES DE NUDOS Y MALLAS PARA CIRCUITOS RESISTIVOS

### Teoría de Circuitos

Dpto. Ingeniería Eléctrica  
Escuela Técnica Superior de Ingeniería  
Universidad de Sevilla

# Índice

- 1 Balance de incógnitas y ecuaciones
- 2 Ecuaciones de nudos
- 3 Ecuaciones de mallas
- 4 Ecuaciones de nudos con fuentes dependientes

- 1 Balance de incógnitas y ecuaciones
- 2 Ecuaciones de nudos
- 3 Ecuaciones de mallas
- 4 Ecuaciones de nudos con fuentes dependientes

# Balance de incógnitas y ecuaciones

Dado un circuito eléctrico formado por  $n$  nudos y  $c$  elementos de una puerta:

- **Número de incógnitas:**  $2c$  (tensión e intensidad en cada elemento)
- **Número de ecuaciones linealmente independientes:**
  - **Definición de los elementos:**  $c$
  - **Ley de Kirchhoff de intensidad:**  $n - 1$
  - **Ley de Kirchhoff de tensión:**  $c - n + 1$  (Nº de mallas)

---

Por tanto:

$$\text{Nº Incógnitas} = \text{Nº Ecuaciones}$$

pero...

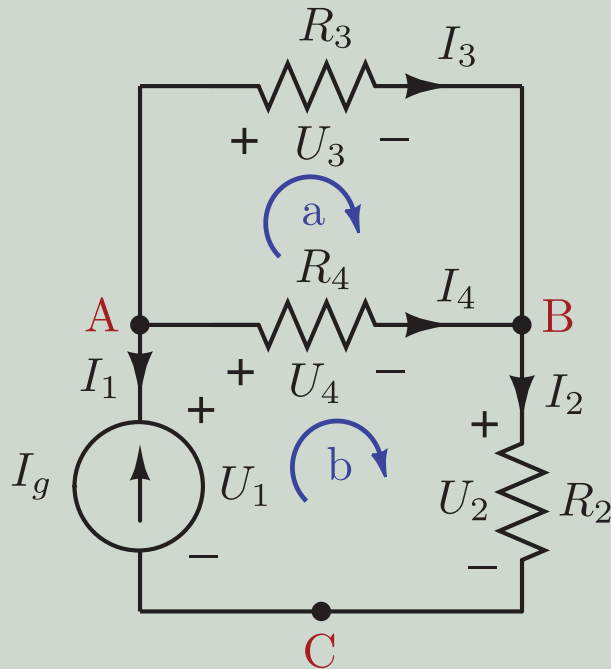
¿Es necesario plantear  $2c$  ecuaciones?



Análisis de Nudos y Mallas

# Balance de incógnitas y ecuaciones

## Ejemplo



$$n = 3 ; c = 4$$

Incógnitas = 8

$$\{U_1, I_1, U_2, I_2, U_3, I_3, U_4, I_4\}$$

Ecs. de los elementos = 4

$$I_1 = -I_g; U_2 = R_2 I_2$$

$$U_3 = R_3 I_3; U_4 = R_4 I_4$$

LK de Intensidades

$$A: -I_1 - I_3 - I_4 = 0$$

$$B: I_3 + I_4 - I_2 = 0$$

$$C: I_1 + I_2 = 0$$

2 ecuaciones independientes

LK de Tensiones

$$a: U_3 - U_4 = 0$$

$$b: U_4 + U_2 - U_1 = 0$$

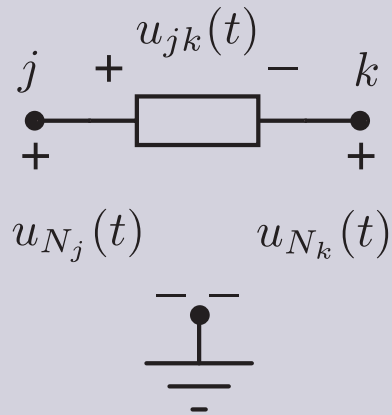
2 ecuaciones independientes

# Índice

- 1 Balance de incógnitas y ecuaciones
- 2 Ecuaciones de nudos**
- 3 Ecuaciones de mallas
- 4 Ecuaciones de nudos con fuentes dependientes

# Ecuaciones de nudos

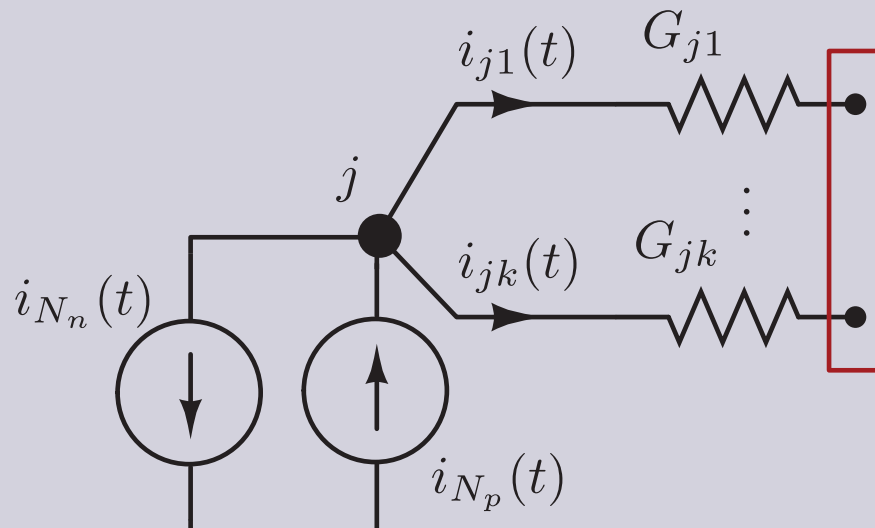
## Tensiones de nudos como variables básicas



A partir de las tensiones de nudos se puede obtener cualquier magnitud de dicho circuito.

$$u_{jk}(t) = u_{N_j}(t) - u_{N_k}(t)$$

## Ecuación de un nudo genérico



$$i_{N_p}(t) - i_{N_n}(t) = i_{N_j}(t)$$

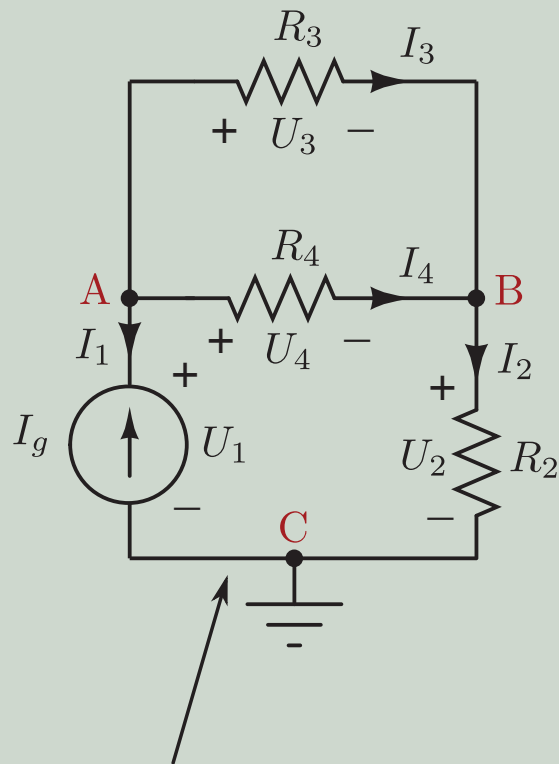
$$i_{jk}(t) = G_{jk}u_{jk}(t)$$

$$u_{jk}(t) = u_{N_j}(t) - u_{N_k}(t)$$

$$i_{N_j}(t) = \sum_k G_{jk}[u_{N_j}(t) - u_{N_k}(t)]$$

# Ecuaciones de nudos

## Ejemplo



Se elige el nudo C como referencia

Tensiones de nudos:  $U_A, U_B$

LK de Intensidades

$$\text{Nudo A: } I_1 + I_3 + I_4 = 0$$

$$\text{Nudo B: } -I_3 - I_4 + I_2 = 0$$

Ecs. de los elementos

$$I_1 = -I_g; I_2 = G_2 U_2$$

$$I_3 = G_3 U_3; I_4 = G_4 U_4$$

Relación entre  
tensiones de los elementos  
y tensiones de nudos

$$U_1 = U_A$$

$$U_2 = U_B$$

$$U_3 = U_A - U_B$$

$$U_4 = U_A - U_B$$

Reordenando

$$\text{Nudo A: } (G_3 + G_4)U_A - (G_3 + G_4)U_B = I_g$$

$$\text{Nudo B: } -(G_3 + G_4)U_A + (G_2 + G_3 + G_4)U_B = 0$$



$$\begin{bmatrix} (G_3 + G_4) & -(G_3 + G_4) \\ -(G_3 + G_4) & (G_2 + G_3 + G_4) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_A \\ U_B \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \end{bmatrix}$$



# Ecuaciones de nudos

## Sistema de ecuaciones

Extendiendo a todos los nudos del circuito (excepto el de referencia):

$$\begin{pmatrix} G_{N_{(1,1)}} & \cdots & G_{N_{(1,n-1)}} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ G_{N_{(n-1,1)}} & \cdots & G_{N_{(n-1,n-1)}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{N_1}(t) \\ \vdots \\ u_{N_{n-1}}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i_{N_1}(t) \\ \vdots \\ i_{N_{n-1}}(t) \end{pmatrix}$$

$\Downarrow$

$$\boxed{\mathbf{G}_N \mathbf{U}_N = \mathbf{I}_N}$$

$\mathbf{G}_N$  Matriz de conductancias nodales.

$\mathbf{U}_N$  Vector de tensiones de nudos.

$\mathbf{I}_N$  Vector de intensidades inyectadas en los nudos.

# Ecuaciones de nudos

## Formulación por inspección

$$\begin{pmatrix} G_{N_{(1,1)}} & \cdots & G_{N_{(1,n-1)}} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ G_{N_{(n-1,1)}} & \cdots & G_{N_{(n-1,n-1)}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{N_1}(t) \\ \vdots \\ u_{N_{n-1}}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i_{N_1}(t) \\ \vdots \\ i_{N_{n-1}}(t) \end{pmatrix}$$

### 1 Elementos de la matriz $\mathbf{G}_N$

$$G_{N_{(j,j)}} = \sum_k G_{jk} \quad (\text{sumatorio de conductancias conectadas al nudo } j)$$

$$G_{N_{(j,k)}} = -G_{jk} \quad (\text{conductancia total entre el nudo } j \text{ y el nudo } k)$$

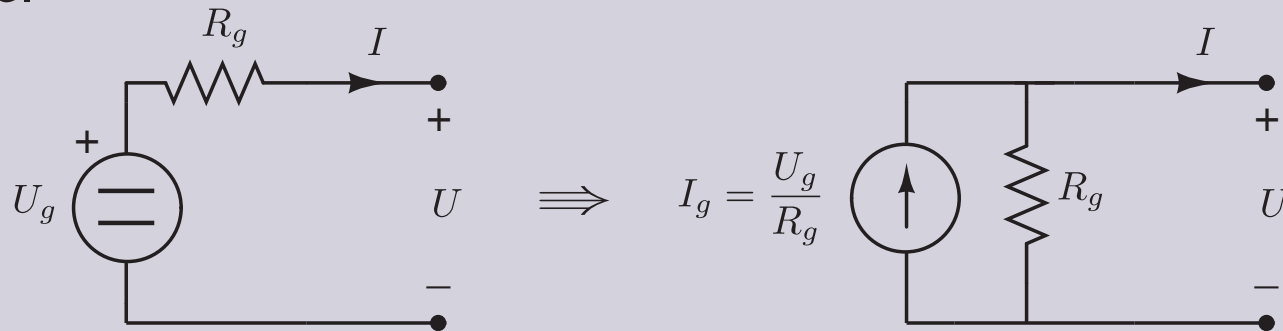
### 2 Elementos del vector $\mathbf{I}_N$

$$i_{N_j} = \sum_j i_{N_{pj}} - i_{N_{nj}} \quad (\text{sumatorio de las fuentes de intensidad que inciden en el nudo } j, \text{ positivas si entran en el nudo y negativas si salen})$$

# Ecuaciones de nudos. Casos particulares

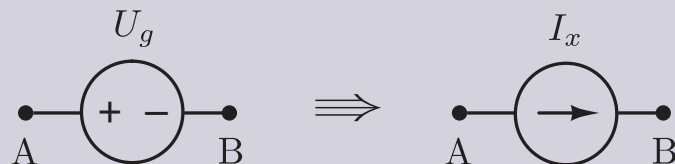
## Circuitos con fuentes **reales** de tensión

- Se sustituye cada fuente de tensión por su fuente de intensidad equivalente.



## Circuitos con fuentes **ideales** de tensión

- 1 Sustituir cada fuente de tensión por una fuente de intensidad de valor  $I_x$  desconocido:



- 2 Plantear las ecuaciones de nudos.
- 3 Por cada fuente de tensión ideal, añadir al sistema de ecuaciones anterior una ecuación que relacione la tensión de la fuente ( $U_g$ ) con las tensiones de los nudos.

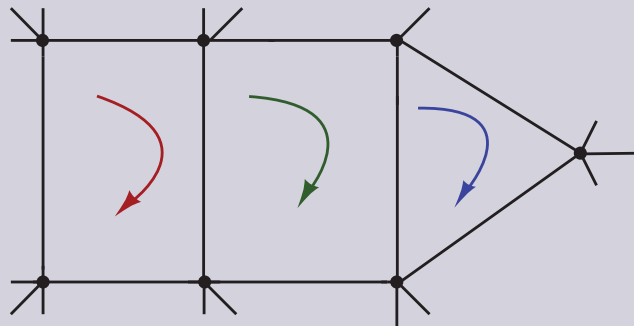
# Índice

- 1 Balance de incógnitas y ecuaciones
- 2 Ecuaciones de nudos
- 3 Ecuaciones de mallas**
- 4 Ecuaciones de nudos con fuentes dependientes

# Ecuaciones de mallas

## Intensidad de malla

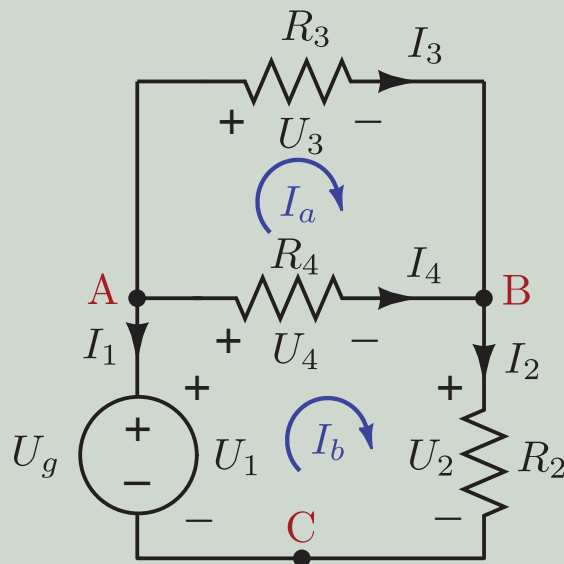
- Recorre todos los elementos del circuito que conforma dicha malla.
- Son magnitudes indivisibles, que no se corresponden necesariamente con ninguna corriente eléctrica real.
- Se representa habitualmente mediante una flecha, ubicada en el interior de la malla respectiva, que indica el sentido que arbitrariamente se le asigna a dicha intensidad.
- Por conveniencia, todas las intensidades de mallas se orientan en el mismo sentido.





# Ecuaciones de mallas

## Ejemplo



Intensidades de malla:  $I_a, I_b$

LK de Tensiones

$$\text{Malla a: } U_3 - U_4 = 0$$

$$\text{Malla b: } U_4 + U_2 - U_1 = 0$$

Ecs. de los elementos

$$U_1 = U_g; U_2 = R_2 I_2$$

$$U_3 = R_3 I_3; U_4 = R_4 I_4$$

Relación entre  
la intensidad de cada elemento  
y las intensidades de malla

$$I_1 = -I_b$$

$$I_2 = I_b$$

$$I_3 = I_a$$

$$I_4 = I_b - I_a$$

Reordenando

$$\text{Malla a: } (R_3 + R_4)I_a - R_4 I_b = 0$$

$$\text{Malla b: } -R_4 I_a + (R_2 + R_4)I_b = U_g$$



$$\begin{bmatrix} (R_3 + R_4) & -R_4 \\ -R_4 & (R_2 + R_4) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_a \\ I_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ U_g \end{bmatrix}$$

# Ecuaciones de mallas

## Sistema de ecuaciones

Extendiendo a todas las mallas del circuito:

$$\begin{pmatrix} R_{M_{(1,1)}} & \cdots & R_{M_{(1,c-n+1)}} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ R_{M_{(c-n+1,1)}} & \cdots & R_{M_{(c-n+1,c-n+1)}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_{M_1}(t) \\ \vdots \\ i_{M_{c-n+1}}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{M_1}(t) \\ \vdots \\ u_{M_{c-n+1}}(t) \end{pmatrix}$$



$$\boxed{\mathbf{R}_M \mathbf{I}_M = \mathbf{U}_M}$$

$\mathbf{R}_M$  Matriz de resistencias de mallas.

$\mathbf{I}_M$  Vector de intensidades de mallas.

$\mathbf{U}_M$  Vector de tensiones aplicadas a las mallas.



# Ecuaciones de mallas

## Formulación por inspección

$$\begin{pmatrix} R_{M_{(1,1)}} & \cdots & R_{M_{(1,c-n+1)}} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ R_{M_{(c-n+1,1)}} & \cdots & R_{M_{(c-n+1,c-n+1)}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i_{M_1}(t) \\ \vdots \\ i_{M_{c-n+1}}(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_{M_1}(t) \\ \vdots \\ u_{M_{c-n+1}}(t) \end{pmatrix}$$

### 1 Elementos de la matriz $\mathbf{R}_M$

$$R_{M_{(j,j)}} = \sum_k R_{jk} \quad (\text{sumatorio de resistencias pertenecientes a la malla } j)$$

$$R_{M_{(j,k)}} = -R_{jk} \quad (\text{resistencia total común de la malla } j \text{ y la malla } k)$$

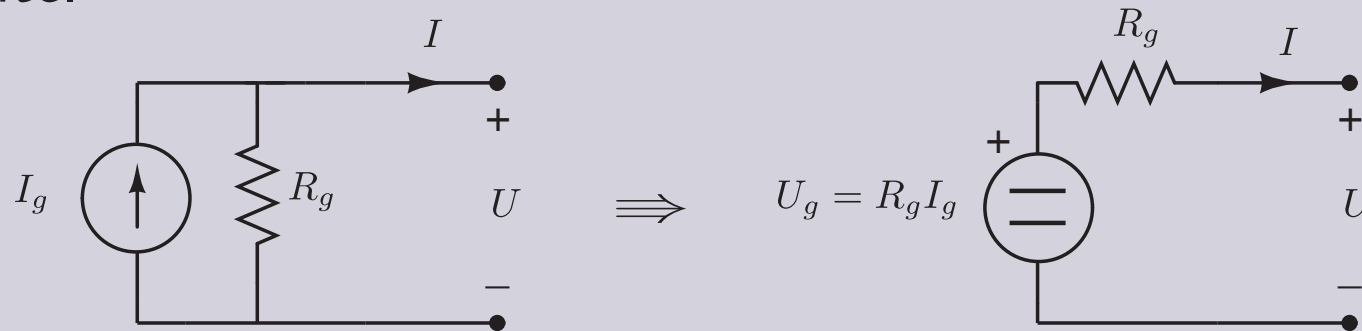
### 2 Elementos del vector $\mathbf{U}_M$

$$U_{M_j} = \sum_j u_{M_{pj}} - u_{M_{nj}} \quad (\text{sumatorio de las fuentes de tensión que pertenecen a la malla } j. \text{ Con signo positivo si la intensidad de malla sale por el terminal positivo de la fuente, y negativo si entra})$$

# Ecuaciones de mallas. Casos particulares

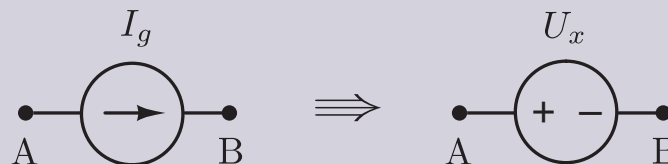
## Circuitos con fuentes **reales** de intensidad

- Se sustituye cada fuente de intensidad por su fuente de tensión equivalente.



## Circuitos con fuentes **ideales** de intensidad

- Sustituir cada fuente de intensidad por una fuente de tensión de valor  $U_x$  desconocido:



- Plantear las ecuaciones de mallas.
- Por cada fuente de intensidad ideal, añadir al sistema de ecuaciones anterior una ecuación que relacione la intensidad de la fuente ( $I_g$ ) con las intensidades de malla.

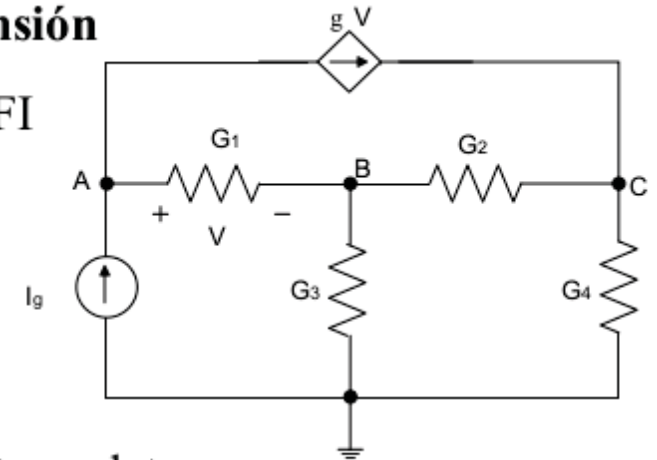
- 1 Balance de incógnitas y ecuaciones
- 2 Ecuaciones de nudos
- 3 Ecuaciones de mallas
- 4 Ecuaciones de nudos con fuentes dependientes

# Nudos: FDI controlada por tensión

## Método: Fuente dependiente de intensidad controlada por tensión

1. Formular las ecuaciones de nudos considerando la FD como FI

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 & 0 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 0 & -G_2 & G_2 + G_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g - gV \\ 0 \\ gV \end{bmatrix}$$



2. Expresar las magnitudes controladoras en función de incógnitas o datos.

$$V = V_A - V_B$$

3. Sustituir y reescribir

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 & 0 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 0 & -G_2 & G_2 + G_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g - g(V_A - V_B) \\ 0 \\ g(V_A - V_B) \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + g & -G_1 - g & 0 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ -g & -G_2 + g & G_2 + G_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

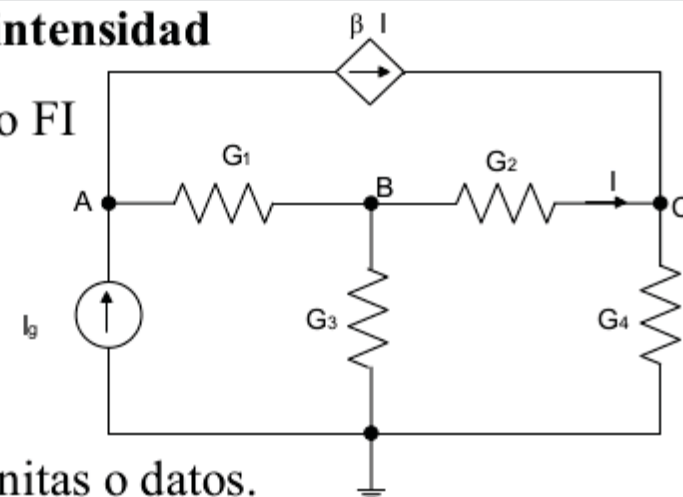
Nota: Introducen asimetría en la matriz

# Nudos: FDI controlada por intensidad

## Método: Fuente dependiente de intensidad controlada por intensidad

1. Formular las ecuaciones de nudos considerando la FD como FI

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 & 0 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 0 & -G_2 & G_2 + G_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g - \beta I \\ 0 \\ \beta I \end{bmatrix}$$



2. Expresar las magnitudes controladoras en función de incógnitas o datos.

$$I = G_2(V_B - V_C) \quad \text{o, alternatively} \quad I = G_4 V_C - \beta I \rightarrow I = \frac{G_4 V_C}{1 + \beta}$$

3. Sustituir y reescribir

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 & 0 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 0 & -G_2 & G_2 + G_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g - \beta G_2(V_B - V_C) \\ 0 \\ \beta G_2(V_B - V_C) \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 + \beta G_2 & -\beta G_2 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 0 & -G_2 - \beta G_2 & (1 + \beta)G_2 + G_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

# Nudos: FDT controlada por tensión

## Método: Fuente dependiente de tensión controlada por tensión

1. Formular las ecuaciones de nudos considerando la FD como FI

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + G_5 & -G_1 & -G_5 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ -G_5 & -G_2 & G_2 + G_4 + G_5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g + \alpha G_5 V \\ 0 \\ -\alpha G_5 V \end{bmatrix}$$

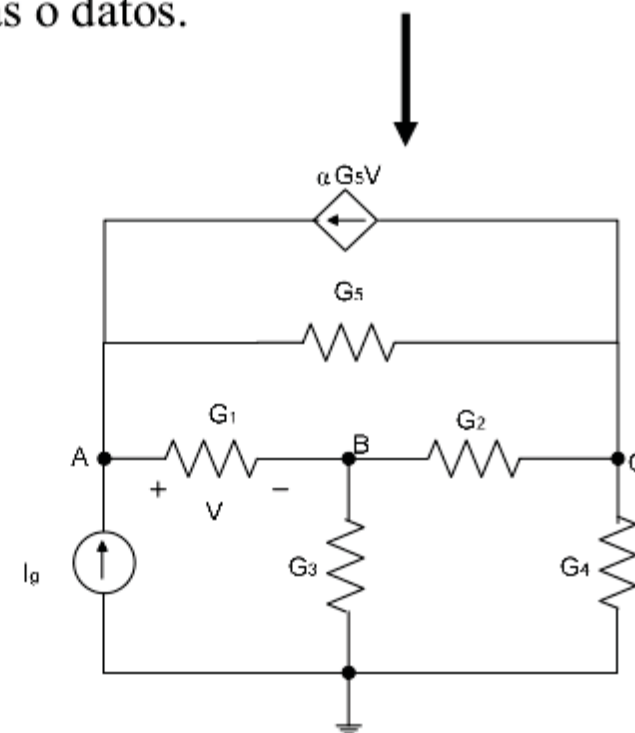
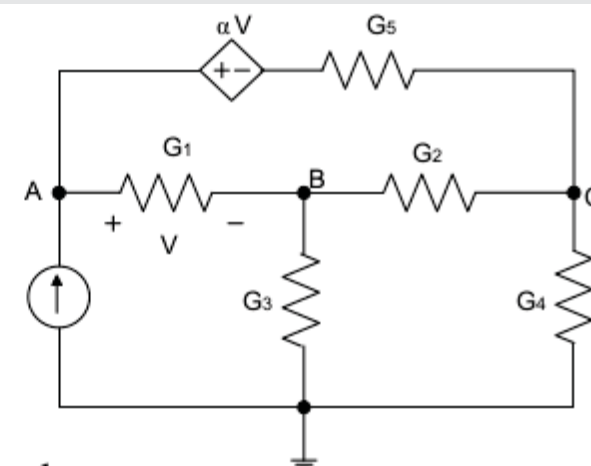
2. Expresar las magnitudes controladoras en función de incógnitas o datos.

$$V = V_A - V_B$$

3. Sustituir y reescribir

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + G_5 & -G_1 & -G_5 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ -G_5 & -G_2 & G_2 + G_4 + G_5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g + \alpha G_5 (V_A - V_B) \\ 0 \\ -\alpha G_5 (V_A - V_B) \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + (1 - \alpha)G_5 & -G_1 + \alpha G_5 & -G_5 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ (\alpha - 1)G_5 & -G_2 - \alpha G_5 & G_2 + G_4 + G_5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$



# Nudos: FDT controlada por intensidad

## Método: Fuente dependiente de tensión controlada por intensidad

1. Formular las ecuaciones de nudos considerando la FD como FI

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + G_5 & -G_1 & -G_5 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ -G_5 & -G_2 & G_2 + G_4 + G_5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g + rG_5 I \\ 0 \\ -rG_5 I \end{bmatrix}$$

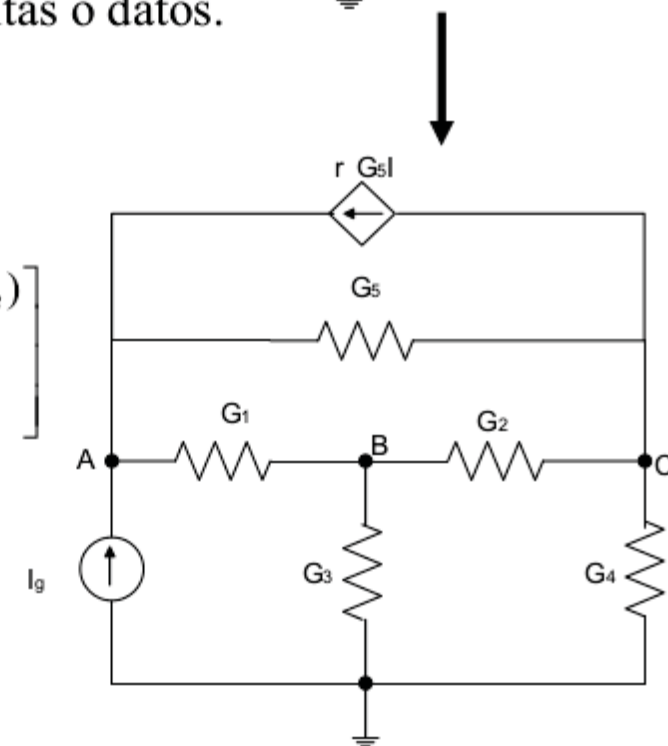
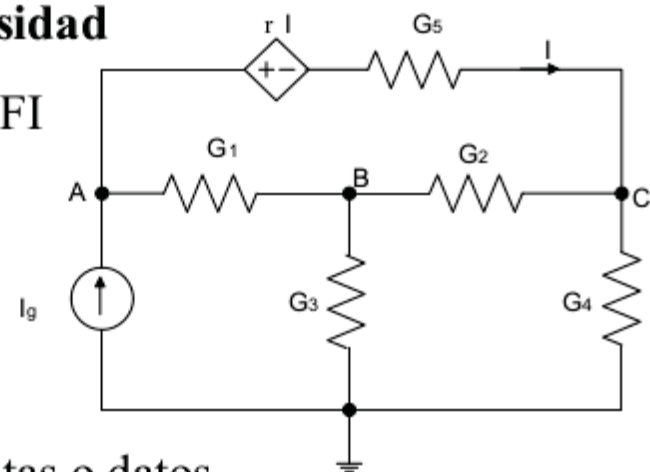
2. Expresar las magnitudes controladoras en función de incógnitas o datos.

$$I = G_2(V_C - V_B) + G_4 V_C \rightarrow I = (G_2 + G_4)V_C - G_2 V_B$$

3. Sustituir y reescribir

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + G_5 & -G_1 & -G_5 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ -G_5 & -G_2 & G_2 + G_4 + G_5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g + rG_5((G_2 + G_4)V_C - G_2 V_B) \\ 0 \\ -rG_5((G_2 + G_4)V_C - G_2 V_B) \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} A \\ B \\ C \end{matrix} \begin{bmatrix} G_1 + G_5 & -G_1 + rG_5 G_2 & -G_5(1 + r(G_2 + G_4)) \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ -G_5 & -G_2 - rG_5 G_2 & G_2 + G_4 + G_5(1 + r(G_2 + G_4)) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

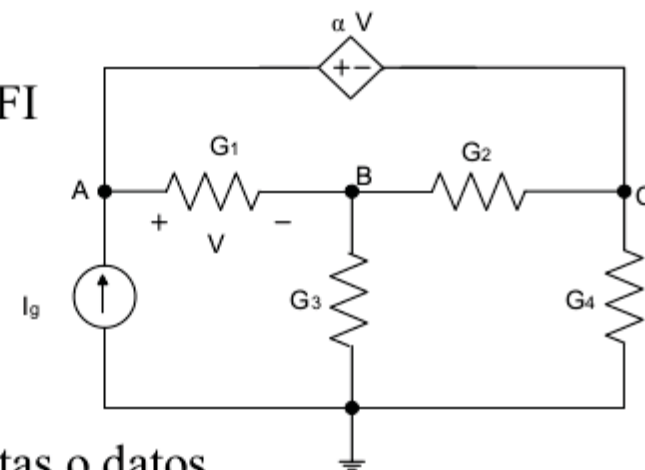


# Nudos: FDT sin acompañar

## Método: Fuente dependiente de tensión sin acompañar

1. Formular las ecuaciones de nudos considerando la FD como FI

$$\begin{array}{l} A-C \\ B \\ \text{restric} \end{array} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 - G_2 & G_2 + G_4 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ \alpha V \end{bmatrix}$$



2. Expresar las magnitudes controladoras en función de incógnitas o datos.

$$V = V_A - V_B$$

3. Sustituir y reescribir

$$\begin{array}{l} A-C \\ B \\ \text{restric} \end{array} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 - G_2 & G_2 + G_4 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ \alpha(V_A - V_B) \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{l} A-C \\ B \\ \text{restric} \end{array} \begin{bmatrix} G_1 & -G_1 - G_2 & G_2 + G_4 \\ -G_1 & G_1 + G_2 + G_3 & -G_2 \\ 1 - \alpha & \alpha & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_A \\ V_B \\ V_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_g \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$